

IoT对应元件系列

使用IoT提高工厂生产效率

 **OPC UA**

WebAPI

Ethernet

EtherNet/IP

DeviceNet

Ether**CAT**

CC-Link IE TSN

CC-Link IE Field

CC-Link IE Field Basic

CC-Link

**PROFI
NET**

**PROFI
BUS**

 **IO-Link**

IO-Link Wireless

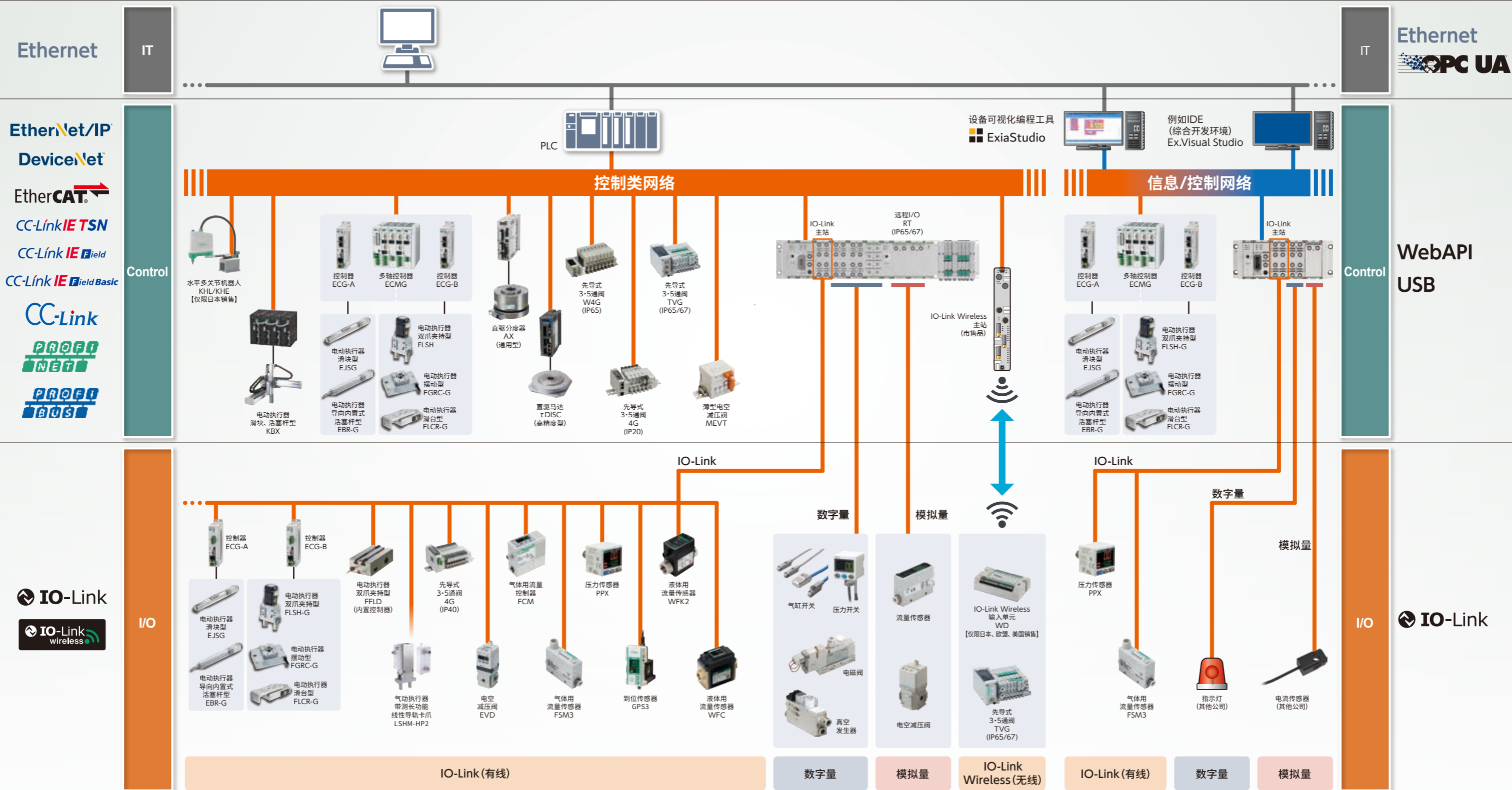
CKD Corporation

产品阵容丰富, 满足CKD的网络元件需求

在生产全球化、劳动人口减少等背景下, 对元件也提出了对应各种网络的要求。CKD拥有支持生产现场各种产业网络的产品阵容, 利用实现人机协作的元件, 为客户的高生产率提供支持。

AIR HAND 气动执行器	ELECTRIC MOTOR 电动元件	DIRECTIONAL CONTROL VALVES 方向控制阀	SENSOR CONTROLLER 传感器、控制器	REMOTE I/O 远程I/O	RJ45 适用通信端口 RJ45	M12 适用通信端口 M12
--------------------------	-------------------------------	--	-------------------------------------	----------------------------	----------------------------	--------------------------

系统构成



各产品支持通信一览表

产品类别	产品	适合控制器			EtherNet/IP	DeviceNet	EtherCAT	CC-Link IE TSN	CC-Link IE Field	CC-Link IE Field Basic	CC-Link	PROFIBUS DP	PROFINET	Ethernet	WebAPI	OPC UA	IO-Link	IO-Link Wireless	Recommended Products	Accessories
		ECG-A	ECG-B	ECMG																
电动元件	水平多关节机器人	KHL、KHE			●	●	●				●	●	●							
	电动执行器 滑块、活塞杆型	KBX			●	●					●									
	直驱分度器 通用型	AXD、AX1R、AX2R、AX4R			●		●				●									
	直驱马达 高精度型	τ DISC					●			●										
	控制器	ECG-A			●		●				●						●			
	控制器	ECG-B			●		●				●						●			
	多轴控制器	ECMG			●		●				●		●							
	电动执行器 滑块型	EJSG	●		●	●	●				●		●				●			
	电动执行器 滑块型	EBS-G	●		●	●	●				●		●				●			
	电动执行器 导向内置式活塞杆型	EBR-G	●		●	●	●				●		●				●			
	电动执行器 双爪夹持型	FLSH-G		●	●	●	●				●		●				●			
	电动执行器 滑台型	FLCR-G		●	●	●	●				●		●				●			
	电动执行器 摆动型	FGRC-G		●	●	●	●				●		●				●			
	电动执行器 双爪夹持型	FFLD															●			
	电动执行器 活塞杆型	GSSD2	●		●	●	●				●		●				●			
	电动执行器 挡块型	GSTK	●		●	●	●				●		●				●			
	电动执行器 带导杆型	GSTG	●		●	●	●				●		●				●			
	电动执行器 带导杆型	GSTS	●		●	●	●				●		●				●			
	电动执行器 带导杆型	GSTL	●		●	●	●				●		●				●			
	电动执行器 三爪夹持型	GCKW		●	●	●	●				●		●				●			
气动执行器	带测长功能线性导轨卡爪	LSHM-HP2														●				
方向控制阀	先导式3·5通阀 插装式模块集成	TVG			●	●	●	●	●	●	●	●	●				●	●		
	先导式3·5通阀	4G			●	●	●	●	●	●	●	●	●				●			
	先导式3·5通阀 插装式模块集成	W4G			●	●	●	●	●	●	●	●	●				●			
	先导式3·5通阀 PLC对应型模块集成	MN3E、MN4E			●	●	●				●									
远程I/O	远程I/O	RT			●		●					●		●	●	●		●	●	
	IO-Link Wireless 输入单元	WD															●			
传感器、控制器	小型流量控制器 RAPIFLOW®	FCM															●			
	电空减压阀	EVD															●			
	薄型电空减压阀	MEVT					●			●										
	小型流量传感器 RAPIFLOW®	FSM3															●			
	数字显示式压力传感器	PPX															●			
	数字显示式间隙开关	GPS3															●			
	卡曼涡街式液体用流量传感器 FLUEREX	WFK2															●			
静电容式电磁流量传感器	WFC															●				
软件	设备可视化编程工具	ExiaStudio(AESM)																●	●	

EtherNet/IP、DeviceNet为ODVA的注册商标。
 EtherCAT是德国倍福自动化有限公司的专利技术和注册商标，由其授权使用。
 CC-Link、CC-Link IE Field、CC-Link IE Field Basic为三菱电机株式会社的注册商标。
 PROFINET、PROFIBUS、IO-Link为PROFIBUS User Organization的注册商标。

ELECTRIC MOTOR **电动元件 多轴控制器**
ECMG


规格

- 适用执行器 EJSJG、EBS/EBR-G、FLSH/FLCR/FGRC-G、GSSD2、GSTK、GSTG、GSTS、GSTL、GCKW
- 最多动作轴数 16轴
- 电源电压 DC24V±10%

特点

- 执行器最多可连接16轴安装空间, 仅以往的40%
- 大幅提升执行器的基本性能, 各速度可搬送重量最大为以往的5倍, 最快速度最大为以往的2倍
- 支持所有3种动力电源供给方式
- 可从HP免费下载专用软件S-Tools

RJ45



ELECTRIC MOTOR **电动元件 控制器**
ECG-A


规格

- 适用执行器 EBS/EBR-G、GSSD2、GSTK、GSTG、GSTS、GSTL (适用马达尺寸: □35~□36)
- 支持的网络 CC-Link, IO-Link, EtherCAT, EtherNet/IP
- 电源电压 DC24V±10%
- 消耗电流 0.4A以下(控制电源) 最大2.8A以下(动力电源)
- 防护等级 IP20

特点

- 连接所有7种型号的所有尺寸, 有助于减少库存
- 带自动识别功能, 无需初始设定即可连接执行器和控制器
- 小型&可相邻安装, 安装空间为以往的38%。更省空间
- 可从HP免费下载专用软件S-Tools

RJ45



ELECTRIC MOTOR **电动元件 控制器**
ECG-B


规格

- 适用执行器 FLSH/FLCR/FGRC-G、GCKW (适用马达尺寸: □20~□35)
- 支持的网络 CC-Link, IO-Link, EtherCAT, EtherNet/IP
- 电源电压 DC24V±10%
- 消耗电流 0.4A以下(控制电源) 最大2.8A以下(动力电源)
- 防护等级 IP20

特点

- 连接所有7种型号的所有尺寸, 有助于减少库存
- 小型&可相邻安装, 安装空间为以往的41%。更省空间
- 可从HP免费下载专用软件S-Tools

RJ45



ELECTRIC MOTOR **水平多关节机器人**
KHL、KHE 【限定日本销售】


规格

- 臂长 300~700mm
- 最大可搬送重量 10kg

特点

- 可根据工件自由动作, 支持多品种生产
- 可进行高速动作, 可缩短节拍时间、节省空间
- 可通过专用软件, 事先进行动作模拟
- 可连接其他公司的图像处理系统

KHL **KHE**




ELECTRIC MOTOR **电动执行器 滑块、活塞杆型**
KBX

规格

- 最大可搬送重量(水平) 250kg
- 最大可搬送重量(垂直) 100kg
- 最大行程 4450mm
- 最多动作轴数 4轴

特点

- 搭载伺服电机50~750W, 可进行单轴至最多4轴的多轴构成
- 滑块型(滚珠丝杆、皮带)、活塞杆型、R轴型与衍生系列产品种类丰富
- 无需使用连接电缆对单轴用控制器进行连接, 即可作为多轴控制器使用。



ELECTRIC MOTOR **直驱分度器 通用型**
ABSODEX
AX1R、AX2R、AX4R、AXD


规格

- 最大扭矩 6~1000N·m
- 分度精度 ±15~30秒
- 重复精度 ±5秒
- 最高转速 30~300rpm

特点

- 无需减速机构及轴承部件, 可制作分度台
- 配备无电池绝对编码式位置检测器, 因此无需原点复位
- 可进行动作变更, 可灵活应对设备、生产线的规格变更
- 通过设置工具AX Tools(免费下载) 任何人都能使用, 可立即使用

RJ45



ELECTRIC MOTOR **电动执行器 滑块型**
EJSJG **ROBODEX Pulse**


规格

- 最大可搬送重量(水平) 80kg
- 最大可搬送重量(垂直) 43.3kg
- 最快速度 1120mm/s
- 最大行程 1100mm
- 重复精度 ±0.01mm
- 防护等级 IP50(防尘规格)

特点

- 备有防尘规格、低发尘规格、二次电池制造工序用、食品制造工序用产品
- 配备无电池绝对编码器, 可减少设备停机时间
- 内置外轨, 实现紧凑高刚性本体
- 标配润滑脂加注口, 维护简便

RJ45



ELECTRIC MOTOR **电动执行器 滑块型**
EBS-G **ROBODEX Pulse**

规格

- 最大可搬送重量(水平) 80kg
- 最大可搬送重量(垂直) 43.3kg
- 最快速度 1120mm/s
- 重复精度 ±0.01mm

特点

- 配备无电池绝对编码器, 可减少设备停机时间
- 采用外轨, 实现紧凑高刚性本体
- 标配润滑脂加注口, 维护简便

RJ45



ELECTRIC MOTOR **电动执行器 导向内置式活塞杆型**
EBR-G **ROBODEX Pulse**

规格

- 最大可搬送重量(水平) 80kg
- 最大可搬送重量(垂直) 55kg
- 最快速度 1000mm/s
- 最大行程 700mm
- 重复精度 ±0.01mm

特点

- 配备无电池绝对编码器, 可减少设备停机时间
- 内置导向, 降低了并联导轨的必要性
- 产品顶部和底部均设有安装孔, 无需拆卸产品即可安装

RJ45



ELECTRIC MOTOR **电动执行器 双爪夹持型**
FLSH-G **ROBODEX Pulse**

规格

- 最大夹持力 65N(单侧)
- 最大行程 22mm(单侧11mm)
- 最快开闭速度 50mm/s(单侧)
- 最快夹持速度 15mm/s(单侧)

特点

- 实现与同尺寸气动元件同等的能力
- 带自锁机构、手动操作

RJ45



ELECTRIC MOTOR **电动执行器 滑台型**
FLCR-G **ROBODEX Pulse**

规格

- 最大可搬送重量(水平) 11kg
- 最大可搬送重量(垂直) 8.5kg
- 最快速度 300mm/s
- 最大行程 200mm
- 最大推压力 210N

特点

- 实现与同尺寸气动元件同等的能力
- 配备线性导轨, 实现高刚性

RJ45



ELECTRIC MOTOR **电动执行器 摆动型**
FGRC-G **ROBODEX Pulse**

规格

- 最大扭矩 4.66N·m
- 允许惯性力矩 0.0297kg·m²
- 最高动作角速度 200deg/s

特点

- 实现与同尺寸气动元件同等的能力
- 带自锁机构、手动操作
- 旋转部分的中心与执行器本体的中心安装在同一轴线上

RJ45



ELECTRIC MOTOR 电动执行器 活塞杆型 **ROBODEX Pulse**

GSSD2

规格


- 最大可搬送重量(水平) 14.8kg
- 最大可搬送重量(垂直) 19.6kg
- 最大速度 500mm/s
- 最大行程 100mm
- 最大推压力 590N

特点

- 采用与气缸相同的本体,实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
- 与控制器ECG/ECMG连接后,不仅可进行64点的多点定位以及推压动作,还可连接各种接口

适合控制器: ECMG, ECG-A, ECG-B

RJ45



ELECTRIC MOTOR 电动执行器 挡块型 **ROBODEX Pulse**

GSTK

规格


- 最大推力 192N
- 最大速度 350mm/s
- 最大行程 30mm

特点

- 采用与气缸相同的本体,实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
- 控制器可与高性能ECG系列、多轴控制器的ECMG系列连接

适合控制器: ECMG, ECG-A, ECG-B

RJ45



ELECTRIC MOTOR 电动执行器 带导杆型 **ROBODEX Pulse**

GSTG

规格

- 最大可搬送重量(水平) 14.8kg
- 最大可搬送重量(垂直) 19.6kg
- 最大速度 500mm/s
- 最大推压力 590N
- 最大行程 100mm

特点

- 采用与气缸相同的本体,实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
- 与控制器ECG/ECMG连接后,不仅可进行64点的多点定位以及推压动作,还可连接各种接口

适合控制器: ECMG, ECG-A, ECG-B

RJ45



ELECTRIC MOTOR 电动执行器 带导杆型 **ROBODEX Pulse**

GSTS

规格

- 最大可搬送重量(水平) 14.8kg
- 最大可搬送重量(垂直) 19.6kg
- 最大速度 500mm/s
- 最大推压力 590N
- 最大行程 50mm

特点

- 采用与气缸相同的本体,实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
- 与控制器ECG/ECMG连接后,不仅可进行64点的多点定位以及推压动作,还可连接各种接口

适合控制器: ECMG, ECG-A, ECG-B

RJ45



ELECTRIC MOTOR 电动执行器 带导杆型 **ROBODEX Pulse**

GSTL

规格

- 最大可搬送重量(水平) 14.8kg
- 最大可搬送重量(垂直) 19.6kg
- 最大速度 500mm/s
- 最大推压力 590N
- 最大行程 200mm

特点

- 采用与气缸相同的本体,实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
- 与控制器ECG/ECMG连接后,不仅可进行64点的多点定位以及推压动作,还可连接各种接口

适合控制器: ECMG, ECG-A, ECG-B

RJ45



ELECTRIC MOTOR 电动执行器 带导杆型 **ROBODEX Pulse**

GCKW

规格


- 最大夹持力(单侧) 29N
- 最大行程 6mm(单侧3mm)
- 最快开闭速度 50mm/s(单侧)
- 最快夹持速度 15mm/s(单侧)

特点

- 采用与气缸相同的本体,实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
- 控制器可与高性能ECG系列、多轴控制器的ECMG系列连接

适合控制器: ECMG, ECG-A, ECG-B

RJ45



REMOTE I/O 远程I/O **RT**

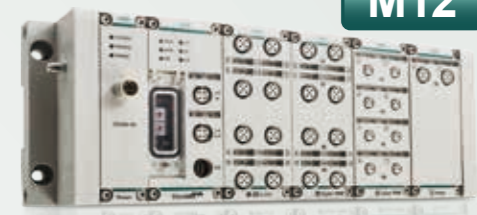
规格

- 网络 OPC UA, EtherNet/IP, EtherCAT, PROFINET, WebAPI, IO-Link (作为IO-Link主站)
- 单元种类 数字量输入、数字量输出、模拟量输入、模拟量输出、IO-Link主站
- 电源电压 DC24V±10%
- 防护等级 IP65/67

特点

- IP65/67,因此无需控制柜即可直接安装。适用于远离PLC的I/O的分散设置
- 从站输入输出点数512byte (4096点)单元最多可连接18台
*由所需单元组合而成的远程I/O
- 每个端口最大输出0.5A。可在任意位置添加电源单元,即使连接传感器数量增加也适用
- IO-Link主站:8端口/单元。可有效节省装置的空间

M12



DIRECTIONAL CONTROL VALVES 先导式3·5通阀插入式模块集成 **TVG**

规格

- 适用缸径 ~φ80
- 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa
- 防护等级 IP65/67

特点

- 耐久次数 1.2亿次
- 软阀芯业内较长
- 追求减少空气泄漏,有助于碳中和
- 便于重新组装的插入式结构
- 配备阀打开次数计算功能

M12



DIRECTIONAL CONTROL VALVES 先导式3·5通阀插入式模块集成 **W4G**

规格

- 适用缸径 φ20~φ125
- 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa
- 防护等级 IP65

特点

- 采用插入方式,阀的更换作业更为简便
- 通过对滑动部的结构、密封件等的改良,实现长寿命
- 耐久次数6000万次(使用洁净空气且压力0.5MPa时)

M12



DIRECTIONAL CONTROL VALVES 先导式3·5通阀 **4G**

规格

- 适用缸径 φ20~φ100
- 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa
- 防护等级 IP20

特点

- 主阀的滑动机构追求极致,实现低滑动、长寿命*1
- 响应时间:12ms±2ms (4G1型)
- 耐久次数1亿次(单电控)*1

*1. 仅4GA/BR, M4GA/BR, MN4GA/BR

RJ45



DIRECTIONAL CONTROL VALVES 先导式3·5通阀PLC对应型模块集成 **MN3E、MN4E**

规格

- 适用缸径 φ2.5~φ40
- 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa

特点

- 阀宽7mm、10mm的省空间设计
- 响应性12ms(内置2个3通阀型)适用于气控阀的操作
- 接头种类丰富(φ1.8、φ3、φ4),有助于节省装置空间
- 配备阀打开次数计算功能

RJ45



先导式3·5通阀插入式模块集成 TVG

- | | |
|-----------------------|------------------|
| 规格 | 特点 |
| ●适用缸径 ~φ80 | ●耐久次数1.2亿次 |
| ●使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa | ●软阀芯业内较长 |
| ●防护等级 IP65/67 | ●追求减少空气泄漏,有助于碳中和 |
| | ●便于重新组装的插入式结构 |



M12

先导式3·5通阀插入式模块集成 W4G

- | | |
|-----------------------|-------------------------------|
| 规格 | 特点 |
| ●适用缸径 φ20~φ125 | ●采用插入方式,阀的更换作业更为简便 |
| ●使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa | ●通过对滑动部的结构、密封件等的改良,实现长寿命 |
| ●防护等级 IP65 | ●耐久次数6000万次(使用洁净空气且压力0.5MPa时) |



M12

先导式3·5通阀 4G

- | | |
|-----------------------|--------------------------|
| 规格 | 特点 |
| ●适用缸径 φ20~φ100 | ●主阀的滑动机构追求极致,实现低滑动、长寿命*1 |
| ●使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa | ●响应时间:12ms±2ms(4G1型) |
| ●防护等级 IP20 | ●耐久次数1亿次(单电控)*1 |
- *1. 仅4GA/BR, M4GA/BR, MN4GA/BR



先导式3·5通阀PLC对应型模块集成 MN3E、MN4E

- | | |
|-----------------------|-------------------------------|
| 规格 | 特点 |
| ●适用缸径 φ2.5~φ40 | ●阀宽7mm、10mm的省空间设计 |
| ●使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa | ●响应性12ms(内置2个3通阀型)适用于气控阀的操作 |
| | ●接头种类丰富(φ1.8、φ3、φ4),有助于节省装置空间 |



薄型电空减压阀 MEVT

- | | |
|--|--------------------------------------|
| 规格 | 特点 |
| ●最大流量 MEVT100 2L/min, MEVT500 6L/min | ●薄型电空减压阀集成型。每连的宽度:14mm、80g |
| ●压力控制范围 MEVT100 0~100kPa, MEVT500 0~0.5MPa | ●重复精度0.3%F.S. 响应时间0.1秒(无负荷时)的高精度、高响应 |
| ●线性度 ±0.5% F.S.以下 | ●可实现DIN导轨安装。可选择底面安装和背面安装2个方向 |



水平多关节机器人 KHL、KHE 【限定日本销售】

- | | |
|---------------|--|
| 规格 | |
| ●臂长 300~700mm | |
| ●最大可搬送重量 10kg | |

- 特点**
- 可根据工件自由动作,支持多品种生产
 - 可进行高速动作,可缩短节拍时间、节省空间
 - 可通过专用软件,事先进行动作模拟
 - 可连接其他公司的图像处理系统



电动执行器 滑块、活塞杆型 KBX

- | | |
|--------------------|--|
| 规格 | |
| ●最大可搬送重量(水平) 250kg | |
| ●最大可搬送重量(垂直) 100kg | |
| ●最大行程 4450mm | |
| ●最多动作轴数 4轴 | |

- 特点**
- 搭载伺服电机50~750W,可进行单轴至最多4轴的多轴构成
 - 滑块型(滚珠丝杆、皮带)、活塞杆型、R轴型与衍生系列产品种类丰富
 - 无需使用连接电缆对单轴用控制器进行连接,即可作为多轴控制器使用。



ELECTRIC MOTOR 电动元件 多轴控制器

ECMG

- 规格**
- 对应执行器 EJSJG、EBS/EBR-G、FLSH/FLCR/FGRC-G、GSSD2、GSTK、GSTG、GSTS、GSTL、GCKW
 - 最多动作轴数 16轴
 - 电源电压 DC24V ± 10%

- 特点**
- 执行器最多可连接16轴。安装空间为以往的40%
 - 大幅提高执行器基本性能。各速度可搬送重量最大为以往的5倍、最快速度最大提高2倍
 - 支持所有3种动力电源供给方式
 - 可从HP免费下载专用软件S-Tools



Click!



RJ45

ELECTRIC MOTOR 电动元件 控制器

ECG-A

- 规格**
- 对应执行器 EBS/EBR-G、GSSD2、GSTK、GSTG、GSTS、GSTL (适用马达尺寸: □35~□56)
 - 对应网络 CC-Link, IO-Link, EtherCAT, EtherNet/IP
 - 电源电压 DC24V ± 10%
 - 消耗电流 0.4A以下(控制电源) 最大2.8A以下(动力电源)
 - 防护等级 IP20

- 特点**
- 连接所有7种型号的所有尺寸,有助于减少库存
 - 自动识别功能,无需初始设定即可连接执行器和控制器
 - 小型&可相邻安装,安装空间为以往的38%。更省空间
 - 可从HP免费下载专用软件S-Tools



Click!

RJ45



ELECTRIC MOTOR 电动元件 控制器

ECG-B

- 规格**
- 适用执行器 FLSH/FLCR/FGRC-G、GCKW (适用马达尺寸: □20~□35)
 - 支持的网络 CC-Link, IO-Link, EtherCAT, EtherNet/IP
 - 电源电压 DC24V ± 10%
 - 消耗电流 0.4A以下(控制电源) 最大2.8A以下(动力电源)
 - 防护等级 IP20

- 特点**
- 连接所有7种型号的所有尺寸,有助于减少库存
 - 小型&可相邻安装,安装空间为以往的41%。更省空间
 - 可从HP免费下载专用软件S-Tools



Click!

RJ45



ELECTRIC MOTOR 直驱分度器 通用型

ABSODEX AX1R、AX2R、AX4R、AXD

- 规格**
- 最大扭矩 6~1000N·m
 - 分度精度 ±15~30秒
 - 重复精度 ±5秒
 - 最高转速 30~300rpm

- 特点**
- 无需减速机构及轴承部件,可制作分度台
 - 配备无电池绝对编码器式位置检测器,因此无需原点复位
 - 可进行动作变更,可灵活应对设备、生产线的规格变更
 - 通过设置工具AX Tools (免费下载)任何人都能使用,可立即使用



Click!



RJ45

ELECTRIC MOTOR 直驱马达 高精度型

τDISC

- 规格**
- 最大扭矩 4.5~3700N·m
 - 绝对定位精度 ±10~15arcsec (补偿选择项时)
 - 额定转速 1~15rps

- 特点**
- 马达单位体积的扭矩密度较高的紧凑型设计
 - 大量量时也能实现稳定动作
 - 实现高速、高精度定位
 - 适用于由AC伺服马达+减速机构组成的直驱化



RJ45

ELECTRIC MOTOR 电动执行器 滑块型

EJSJG

- 规格**
- 最大可搬送重量(水平) 80kg
 - 最大可搬送重量(垂直) 43.3kg
 - 最快速度 1120mm/s
 - 最大行程 1100mm
 - 重复精度 ±0.01mm
 - 防护等级 IP50(防尘规格)

- 特点**
- 备有防尘规格、低发尘规格、二次电池制造工序用、食品制造工序用
 - 配备无电池绝对编码器,可减少设备停机时间
 - 内置外轨,实现紧凑高刚性本体
 - 标配润滑脂加注口,维护简便



Click!

ROBODEX Pulse



RJ45

适合
控制器

ECMG

ECG-A

ECG-B

ELECTRIC MOTOR 电动执行器 滑块型

EBS-G

- 规格**
- 最大可搬送重量(水平) 80kg
 - 最大可搬送重量(垂直) 43.3kg
 - 最快速度 1120mm/s
 - 重复精度 ±0.01mm

- 特点**
- 配备无电池绝对编码器,可减少设备停机时间
 - 采用外轨,实现紧凑高刚性本体
 - 标配润滑脂加注口,维护简便



Click!

ROBODEX Pulse



RJ45

适合
控制器

ECMG

ECG-A

ECG-B

ELECTRIC MOTOR 电动执行器 导向内置式活塞杆型

EBR-G

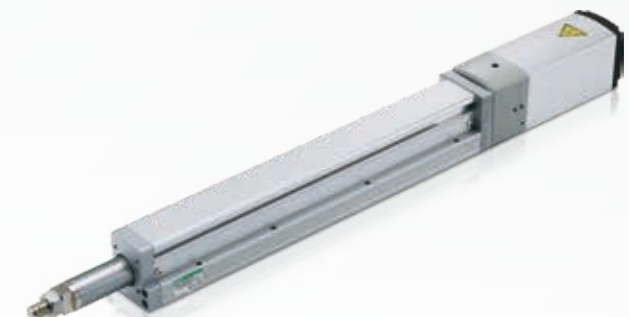
- 规格**
- 最大可搬送重量(水平) 80kg
 - 最大可搬送重量(垂直) 55kg
 - 最快速度 1000mm/s
 - 最大行程 700mm
 - 重复精度 ±0.01mm

- 特点**
- 配备无电池绝对编码器,可减少设备停机时间
 - 内置导向,降低了并联导轨的必要性
 - 产品顶部和底部均设有安装孔,无需拆卸产品即可安装



Click!

ROBODEX Pulse



RJ45

适合
控制器

ECMG

ECG-A

ECG-B

ELECTRIC MOTOR 电动执行器 双爪夹持型

FLSH-G

ROBODEX Pulse

规格

- 最大夹持力 65N(单侧)
- 最大行程 22mm(单侧11mm)
- 最快开闭速度 50mm/s(单侧)
- 最快夹持速度 15mm/s(单侧)

特点

- 实现与同尺寸气动元件同等的能力
- 带自锁机构、手动操作



适合
控制器

- ECMG
- ECG-A
- ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR 电动执行器 滑台型

FLCR-G

ROBODEX Pulse

规格

- 最大可搬送重量(水平) 11kg
- 最大可搬送重量(垂直) 8.5kg
- 最快速度 300mm/s
- 最大行程 200mm
- 最大推压力 210N

特点

- 实现与同尺寸气动元件同等的能力
- 配备线性导轨, 实现高刚性



适合
控制器

- ECMG
- ECG-A
- ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR 电动执行器 摆动型

FGRC-G

ROBODEX Pulse

规格

- 最大扭矩 4.66N·m
- 允许惯性力矩 0.0297kg·m²
- 最高动作角速度 200deg/s

特点

- 实现与同尺寸气动元件同等的能力
- 带自锁机构、手动操作
- 旋转部的中心与执行器本体的中心安装在同一轴线上



适合
控制器

- ECMG
- ECG-A
- ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR 水平多关节机器人

KHL、KHE 【限定日本销售】

规格

- 臂长 300~700mm
- 最大可搬送重量 10kg

特点

- 可根据工件自由动作, 支持多品种生产
- 可进行高速动作, 可缩短节拍时间、节省空间
- 可通过专用软件, 事先进行动作模拟
- 可连接其他公司的图像处理系统



ELECTRIC MOTOR 电动执行器 活塞杆型

GSSD2

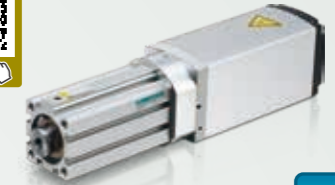
ROBODEX Pulse

规格

- 最大可搬送重量(水平) 14.8kg
- 最大可搬送重量(垂直) 19.6kg
- 最快速度 500mm/s
- 最大行程 100mm
- 最大推压力 590N

特点

- 采用与气缸相同的本体, 实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
- 与控制器ECG/ECMG连接后, 不仅可进行64点的多点定位以及推压动作, 还可连接各种接口



适合
控制器

- ECMG
- ECG-A
- ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR 电动执行器 挡块型

GSTK

ROBODEX Pulse

规格

- 最大推力 192N
- 最快速度 350mm/s
- 最大行程 30mm

特点

- 采用与气缸相同的本体, 实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
- 控制器可与高性能ECG系列、多轴控制器的ECMG系列连接



适合
控制器

- ECMG
- ECG-A
- ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR 电动执行器 带导杆型

GSTG

ROBODEX Pulse

规格

- 最大可搬送重量(水平) 14.8kg
- 最大可搬送重量(垂直) 19.6kg
- 最快速度 500mm/s
- 最大推压力 590N
- 最大行程 100mm

特点

- 采用与气缸相同的本体, 实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
- 与控制器ECG/ECMG连接后, 不仅可进行64点的多点定位以及推压动作, 还可连接各种接口



适合
控制器

- ECMG
- ECG-A
- ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR 电动执行器 带导杆型

GSTS

ROBODEX Pulse

规格

- 最大可搬送重量(水平) 14.8kg
- 最大可搬送重量(垂直) 19.6kg
- 最快速度 500mm/s
- 最大推压力 590N
- 最大行程 50mm

特点

- 采用与气缸相同的本体, 实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
- 与控制器ECG/ECMG连接后, 不仅可进行64点的多点定位以及推压动作, 还可连接各种接口



适合
控制器

- ECMG
- ECG-A
- ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR 电动执行器 带导杆型

GSTL

ROBODEX Pulse

规格

- 最大可搬送重量(水平) 14.8kg
- 最大可搬送重量(垂直) 19.6kg
- 最快速度 500mm/s
- 最大推压力 590N
- 最大行程 200mm

特点

- 采用与气缸相同的本体, 实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
- 与控制器ECG/ECMG连接后, 不仅可进行64点的多点定位以及推压动作, 还可连接各种接口



适合
控制器

- ECMG
- ECG-A
- ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR 电动执行器 带导杆型

GCKW

ROBODEX Pulse

规格

- 最大夹持力(单侧) 29N
- 最大行程 6mm(单侧3mm)
- 最快开闭速度 50mm/s(单侧)
- 最快夹持速度 15mm/s(单侧)

特点

- 采用与气缸相同的本体, 实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
- 控制器可与高性能ECG系列、多轴控制器的ECMG系列连接



适合
控制器

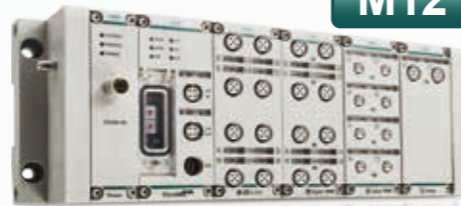
- ECMG
- ECG-A
- ECG-B

RJ45

REMOTE I/O 远程I/O RT

- 规格**
- 网络 OPC UA, EtherNet/IP, EtherCAT, PROFINET, WebAPI, IO-Link (作为IO-Link主站)
 - 单元种类 数字量输入、数字量输出、模拟量输入、模拟量输出、IO-Link主站
 - 电源电压 DC24V±10%
 - 防护等级 IP65/67

- 特点**
- IP65/67, 因此无需控制柜即可直接安装。适用于远离PLC的I/O的分散设置
 - 从站输入输出点数512byte (4096点) 单元最多可连接18台
※由所需单元组合而成的远程I/O
 - 每个端口最大输出0.5A。可在任意位置添加电源单元, 即使连接传感器数量增加也适用
 - IO-Link主站: 8端口/单元。可有效节省装置的空间



M12

DIRECTIONAL CONTROL VALVES 先导式3·5通阀插入式模块集成 TVG

- 规格**
- 适用缸径 ~φ80
 - 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa
 - 防护等级 IP65/67

- 特点**
- 耐久次数 1.2亿次
软阀芯业内较长
 - 追求减少空气泄漏, 有助于碳中和
 - 便于重新组装的插入式结构
 - 配备阀打开次数计算功能



M12

DIRECTIONAL CONTROL VALVES 先导式3·5通阀插入式模块集成 W4G

- 规格**
- 适用缸径 φ20~φ125
 - 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa
 - 防护等级 IP65

- 特点**
- 采用插入方式, 阀的更换作业更为简便
 - 通过对滑动部的结构、密封件等的改良, 实现长寿命
 - 耐久次数6000万次 (使用洁净空气且压力0.5MPa时)



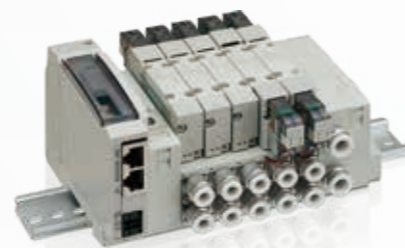
M12

DIRECTIONAL CONTROL VALVES 先导式3·5通阀 4G

- 规格**
- 适用缸径 φ20~φ100
 - 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa
 - 防护等级 IP20

- 特点**
- 主阀的滑动机构追求极致, 实现低滑动、长寿命*1
 - 响应时间: 12ms±2ms (4G1型)
 - 耐久次数1亿次 (单电控)*1

*1. 仅4GA/BR, M4GA/BR, MN4GA/BR



RJ45

DIRECTIONAL CONTROL VALVES 先导式3·5通阀PLC对应型模块集成 MN3E、MN4E

- 规格**
- 适用缸径 φ2.5~φ40
 - 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa

- 特点**
- 阀宽7mm、10mm的省空间设计
 - 响应性12ms (内置2个3通阀型) 适用于气控阀的操作
 - 接头种类丰富 (φ1.8、φ3、φ4), 有助于节省装置空间

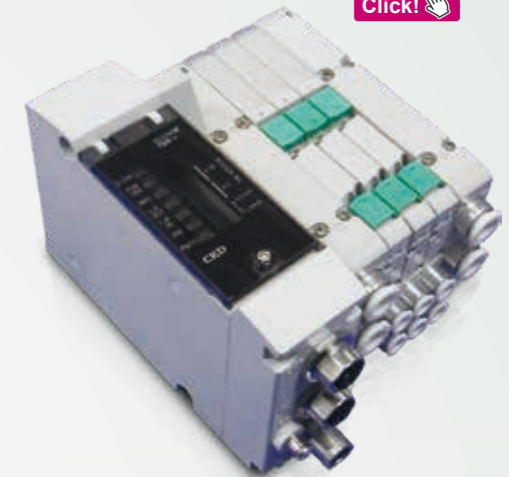


RJ45

DIRECTIONAL CONTROL VALVES 先导式3·5通阀插入式模块集成 TVG

- 规格**
- 适用缸径 ~φ80
 - 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa
 - 防护等级 IP65/67
 - CC-Link IE TSN通信规格
认证Class ClassB
通信速度 1Gbps/100Mbps

- 特点**
- 耐久次数1.2亿次
软阀芯业内较长
 - 追求减少空气泄漏, 有助于碳中和
 - 便于重新组装的插入式结构
 - 配备阀打开次数计算功能

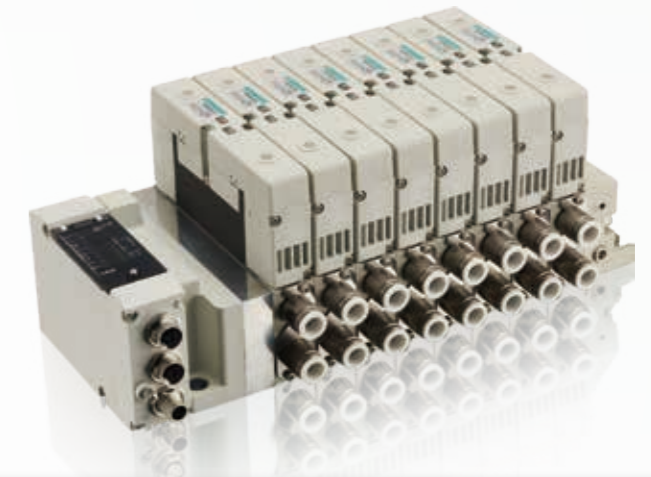


M12

DIRECTIONAL CONTROL VALVES 先导式3·5通阀插入式模块集成 W4G

- 规格**
- 适用缸径 φ20~φ125
 - 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa
 - 防护等级 IP65

- 特点**
- 采用插入方式, 阀的更换作业更为简便
 - 通过对滑动部的结构、密封件等的改良, 实现长寿命
 - 耐久次数6000万次 (使用洁净空气且压力0.5MPa时)
 - 配备阀打开次数计算功能



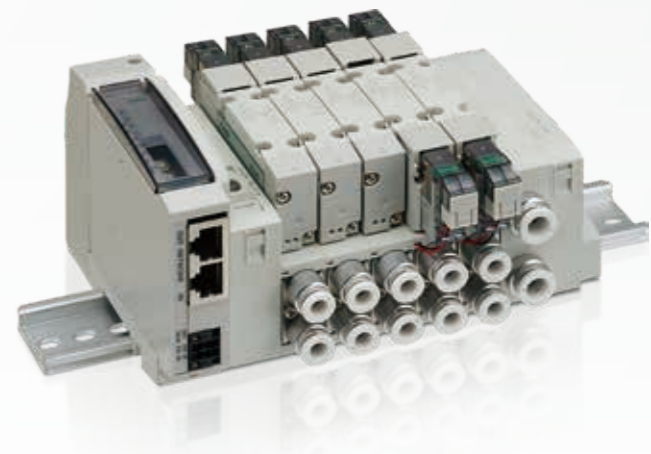
M12

DIRECTIONAL CONTROL VALVES 先导式3·5通阀 4G

- 规格**
- 适用缸径 φ20~φ100
 - 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa
 - 防护等级 IP20

- 特点**
- 主阀的滑动机构追求极致, 实现低滑动、长寿命*1
 - 响应时间: 12ms±2ms (4G1型)
 - 耐久次数1亿次 (单电控)*1
 - 配备阀打开次数计算功能

*1. 仅4GA/BR, M4GA/BR, MN4GA/BR



RJ45

先导式3·5通阀插入式模块集成 TVG

规格

- 适用缸径 ~φ80
- 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa
- 防护等级 IP65/67

特点

- 耐久次数1.2亿次
软阀芯业内较长
- 追求减少空气泄漏, 有助于碳中和
- 便于重新组装的插入式结构
- 配备阀打开次数计算功能



M12

先导式3·5通阀插入式模块集成 W4G

规格

- 适用缸径 φ20~φ125
- 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa
- 防护等级 IP65

特点

- 采用插入方式, 阀的更换作业更为简便
- 通过对滑动部的结构、密封件等的改良, 实现长寿命
- 耐久次数6000万次(使用洁净空气且压力0.5MPa时)
- 配备阀打开次数计算功能



M12

先导式3·5通阀 4G

规格

- 适用缸径 φ20~φ100
- 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa
- 防护等级 IP20

特点

- 主阀的滑动机构追求极致, 实现低滑动、长寿命*1
- 响应时间: 12ms±2ms(4G1型)
- 耐久次数1亿次(单电控)*1
- 配备阀打开次数计算功能

*1. 仅4GA/BR、M4GA/BR、MN4GA/BR



RJ45

先导式3·5通阀插入式模块集成 TVG

规格

- 适用缸径 ~φ80
- 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa
- 防护等级 IP65/67

特点

- 耐久次数1.2亿次
软阀芯业内较长
- 追求减少空气泄漏, 有助于碳中和
- 便于重新组装的插入式结构
- 配备阀打开次数计算功能



M12

先导式3·5通阀插入式模块集成 W4G

规格

- 适用缸径 φ20~φ125
- 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa
- 防护等级 IP65

特点

- 采用插入方式, 阀的更换作业更为简便
- 通过对滑动部的结构、密封件等的改良, 实现长寿命
- 耐久次数6000万次(使用洁净空气且压力0.5MPa时)
- 配备阀打开次数计算功能



M12

先导式3·5通阀 4G

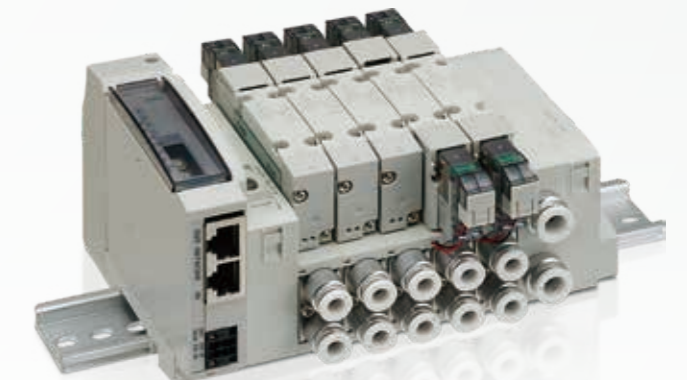
规格

- 适用缸径 φ20~φ100
- 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa
- 防护等级 IP20

特点

- 主阀的滑动机构追求极致, 实现低滑动、长寿命*1
- 响应时间: 12ms±2ms(4G1型)
- 耐久次数1亿次(单电控)*1
- 配备阀打开次数计算功能

*1. 仅4GA/BR、M4GA/BR、MN4GA/BR



RJ45

ELECTRIC MOTOR 电动元件 多轴控制器

ECMG



规格

- 对应执行器 EJSJG、EBS/EBR-G、FLSH/FLCR/FGRC-G、GSSD2、GSTK、GSTG、GSTS、GSTL、GCKW
- 最多动作轴数 16轴
- 电源电压 DC24V±10%

特点

- 执行器最多可连接16轴。安装空间为以往的40%
- 大幅提高执行器基本性能。各速度可搬送重量最大为以往的5倍、最快速度最大提高2倍
- 支持所有3种动力电源供给方式
- 可从HP免费下载专用软件S-Tools



ELECTRIC MOTOR 电动元件 控制器

ECG-A



RJ45

规格

- 适用执行器 EBS/EBR-G、GSSD2、GSTK、GSTG、GSTS、GSTL(适用马达尺寸: □35~□56)
- 支持的网络 CC-Link, IO-Link, EtherCAT, EtherNet/IP
- 电源电压 DC24V±10%
- 消耗电流 0.4A以下(控制电源) 最大2.8A以下(动力电源)
- 防护等级 IP20

特点

- 连接所有7种型号的所有尺寸,有助于减少库存
- 自动识别功能,无需初始设定即可连接执行器和控制器
- 小型&可相邻安装,安装空间为以往的38%。更省空间
- 可从HP免费下载专用软件S-Tools



ELECTRIC MOTOR 电动元件 控制器

ECG-B



RJ45

规格

- 适用执行器 FLSH/FLCR/FGRC-G、GCKW (适用马达尺寸: □20~□35)
- 支持的网络 CC-Link, IO-Link, EtherCAT, EtherNet/IP
- 电源电压 DC24V±10%
- 消耗电流 0.4A以下(控制电源) 最大2.8A以下(动力电源)
- 防护等级 IP20

特点

- 连接所有7种型号的所有尺寸,有助于减少库存
- 小型&可相邻安装,安装空间为以往的41%。更省空间
- 可从HP免费下载专用软件S-Tools



ELECTRIC MOTOR 直驱分度器 通用型

ABSODEX AX1R、AX2R、AX4R、AXD



RJ45

规格

- 最大扭矩 6~1000N·m
- 分度精度 ±15~30秒
- 重复精度 ±5秒
- 最高转速 30~300rpm

特点

- 无需减速机构及轴承部件,可制作分度台
- 备无电池绝对编码器式位置检测器,因此无需原点复位
- 可进行动作变更,可灵活应对设备、生产线的规格变更
- 通过设置工具AX Tools(免费下载)任何人都能使用,可立即使用



ELECTRIC MOTOR 直驱马达 高精度型

τDISC



RJ45

规格

- 最大扭矩 4.5~3700N·m
- 绝对定位精度 ±10~15arcsec (补偿选择项时)
- 额定转速 1~15rps

特点

- 马达单位体积的扭矩密度较高的紧凑型设计
- 大量量时也能实现稳定动作
- 实现高速、高精度定位
- 适用于由AC伺服马达+减速机构组成的直驱化



ELECTRIC MOTOR 电动执行器 滑块型

EJSJG



RJ45

规格

- 最大可搬送重量(水平) 80kg
- 最大可搬送重量(垂直) 43.3kg
- 最快速度 1120mm/s
- 最大行程 1100mm
- 重复精度 ±0.01mm
- 防护等级 IP50(防尘规格)

特点

- 备有防尘规格、低发尘规格、二次电池制造工序用、食品制造工序用
- 配备无电池绝对编码器,可减少设备停机时间
- 内置外轨,实现紧凑高刚性本体
- 标配润滑脂加注口,维护简便

ROBODEX Pulse



适合
控制器

ECMG
ECG-A
ECG-B

ELECTRIC MOTOR 电动执行器 滑块型

EBS-G



RJ45

规格

- 最大可搬送重量(水平) 80kg
- 最大可搬送重量(垂直) 43.3kg
- 最快速度 1120mm/s
- 重复精度 ±0.01mm

特点

- 配备无电池绝对编码器,可减少设备停机时间
- 采用外轨,实现紧凑高刚性本体
- 标配润滑脂加注口,维护简便

ROBODEX Pulse



适合
控制器

ECMG
ECG-A
ECG-B

ELECTRIC MOTOR 电动执行器 导向内置式活塞杆型

EBR-G



RJ45

规格

- 最大可搬送重量(水平) 80kg
- 最大可搬送重量(垂直) 55kg
- 最快速度 1000mm/s
- 最大行程 700mm
- 重复精度 ±0.01mm

特点

- 配备无电池绝对编码器,可减少设备停机时间
- 内置导向,降低了并联导轨的必要性
- 产品顶部和底部均设有安装孔,无需拆卸产品即可安装

ROBODEX Pulse



适合
控制器

ECMG
ECG-A
ECG-B

ELECTRIC MOTOR **水平多关节机器人**
KHL、KHE 【限定日本销售】

规格
 ●臂长 300~700mm
 ●最大可搬送重量 10kg

特点
 ●可根据工件自由动作，支持多品种生产
 ●可进行高速动作，可缩短节拍时间、节省空间
 ●可通过专用软件，事先进行动作模拟
 ●可连接其他公司的图像处理系统


KHL  Click!
 KHE  Click!



ELECTRIC MOTOR **电动执行器 滑块、活塞杆型**
KBX

规格
 ●最大可搬送重量(水平) 250kg
 ●最大可搬送重量(垂直) 100kg
 ●最大行程 4450mm
 ●最多动作轴数 4轴

特点
 ●搭载伺服电机50~750W，可进行单轴至最多4轴的多轴构成
 ●滑块型(滚珠丝杆、皮带)、活塞杆型、R轴型与衍生系列产品种类丰富
 ●无需使用连接电缆对单轴用控制器进行连接，即可作为多轴控制器使用。

 Click!



ELECTRIC MOTOR **电动执行器 双爪夹持型**
FLSH-G **ROBODEX Pulse**

规格
 ●最大夹持力 65N(单侧)
 ●最大行程 22mm(单侧11mm)
 ●最快开闭速度 50mm/s(单侧)
 ●最快夹持速度 15mm/s(单侧)

特点
 ●实现与同尺寸气动元件同等的能力
 ●带自锁机构、手动操作

 Click!

适合控制器
 ECMG
 ECG-A
 ECG-B



ELECTRIC MOTOR **电动执行器 滑台型**
FLCR-G **ROBODEX Pulse**

规格
 ●最大可搬送重量(水平) 11kg
 ●最大可搬送重量(垂直) 8.5kg
 ●最快速度 300mm/s
 ●最大行程 200mm
 ●最大推压力 210N

特点
 ●实现与同尺寸气动元件同等的能力
 ●配备线性导轨，实现高刚性

 Click!

适合控制器
 ECMG
 ECG-A
 ECG-B



ELECTRIC MOTOR **电动执行器 摆动型**
FGRC-G **ROBODEX Pulse**

规格
 ●最大扭矩 4.66N·m
 ●允许惯性力矩 0.0297kg·m²
 ●最高动作角速度 200deg/s

特点
 ●实现与同尺寸气动元件同等的能力
 ●带自锁机构、手动操作
 ●旋转部的中心与执行器本体的中心安装在同一轴线上

 Click!


适合控制器
 ECMG
 ECG-A
 ECG-B



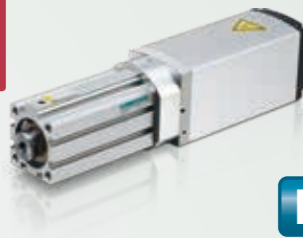
ELECTRIC MOTOR **电动执行器 活塞杆型**
GSSD2 **ROBODEX Pulse**

规格
 ●最大可搬送重量(水平) 14.8kg
 ●最大可搬送重量(垂直) 19.6kg
 ●最快速度 500mm/s
 ●最大行程 100mm
 ●最大推压力 590N

特点
 ●采用与气缸相同的本体，实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
 ●与控制器ECG/ECMG连接后，不仅可进行64点的多点定位以及推压动作，还可连接各种接口

 Click!

适合控制器
 ECMG
 ECG-A
 ECG-B



ELECTRIC MOTOR **电动执行器 挡块型**
GSTK **ROBODEX Pulse**

规格
 ●最大推力 192N
 ●最快速度 350mm/s
 ●最大行程 30mm

特点
 ●采用与气缸相同的本体，实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
 ●控制器可与高性能ECG系列、多轴控制器的ECMG系列连接

 Click!


适合控制器
 ECMG
 ECG-A
 ECG-B




ELECTRIC MOTOR **电动执行器 带导杆型**
GSTG **ROBODEX Pulse**

规格
 ●最大可搬送重量(水平) 14.8kg
 ●最大可搬送重量(垂直) 19.6kg
 ●最快速度 500mm/s
 ●最大推压力 590N
 ●最大行程 100mm

特点
 ●采用与气缸相同的本体，实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
 ●与控制器ECG/ECMG连接后，不仅可进行64点的多点定位以及推压动作，还可连接各种接口

 Click!


适合控制器
 ECMG
 ECG-A
 ECG-B




ELECTRIC MOTOR **电动执行器 带导杆型**
GSTS **ROBODEX Pulse**

规格
 ●最大可搬送重量(水平) 14.8kg
 ●最大可搬送重量(垂直) 19.6kg
 ●最快速度 500mm/s
 ●最大推压力 590N
 ●最大行程 50mm

特点
 ●采用与气缸相同的本体，实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
 ●与控制器ECG/ECMG连接后，不仅可进行64点的多点定位以及推压动作，还可连接各种接口

 Click!

适合控制器
 ECMG
 ECG-A
 ECG-B



ELECTRIC MOTOR **电动执行器 带导杆型**
GSTL **ROBODEX Pulse**

规格
 ●最大可搬送重量(水平) 14.8kg
 ●最大可搬送重量(垂直) 19.6kg
 ●最快速度 500mm/s
 ●最大推压力 590N
 ●最大行程 200mm

特点
 ●采用与气缸相同的本体，实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
 ●与控制器ECG/ECMG连接后，不仅可进行64点的多点定位以及推压动作，还可连接各种接口

 Click!

适合控制器
 ECMG
 ECG-A
 ECG-B



ELECTRIC MOTOR **电动执行器 带导杆型**
GCKW **ROBODEX Pulse**

规格
 ●最大夹持力(单侧) 29N
 ●最大行程 6mm(单侧3mm)
 ●最快开闭速度 50mm/s(单侧)
 ●最快夹持速度 15mm/s(单侧)

特点
 ●采用与气缸相同的本体，实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
 ●控制器可与高性能ECG系列、多轴控制器的ECMG系列连接

 Click!

适合控制器
 ECMG
 ECG-A
 ECG-B



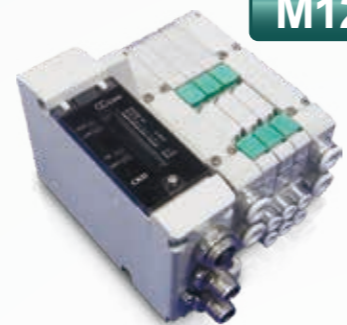
先导式3·5通阀插入式模块集成 TVG

规格

- 适用缸径 ~φ80
- 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa
- 防护等级 IP65/67

特点

- 耐久次数1.2亿次
- 软阀芯业内较长
- 追求减少空气泄漏, 有助于碳中和
- 便于重新组装的插入式结构



M12

先导式3·5通阀插入式模块集成 W4G

规格

- 适用缸径 φ20~φ125
- 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa
- 防护等级 IP65

特点

- 采用插入方式, 阀的更换作业更为简便
- 通过对滑动部的结构、密封件等的改良, 实现长寿命
- 耐久次数6000万次(使用洁净空气且压力为0.5MPa时)



M12

先导式3·5通阀 4G

规格

- 适用缸径 φ20~φ140
- 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa
- 防护等级 IP20

特点

- 主阀的滑动机构追求极致, 实现低滑动、长寿命*1
- 响应时间: 12ms±2ms(4G1型)
- 耐久次数1亿次(单电控)*1



*1. 仅4GA/BR、M4GA/BR、MN4GA/BR

先导式3·5通阀PLC对应型模块集成 MN3E、MN4E

规格

- 适用缸径 φ2.5~φ40
- 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa

特点

- 阀宽7mm、10mm的省空间设计
- 响应性12ms(内置2个3通阀型) 适用于气控阀的操作
- 接头种类丰富(φ1.8、φ3、φ4), 有助于节省装置空间



薄型电空减压阀 MEVT

规格

- 最大流量 MEVT100 2L/min、MEVT500 6L/min
- 压力控制范围 MEVT100: 0~100kPa、MEVT500: 0~0.5MPa
- 线性度 ±0.5% F.S.以下

特点

- 薄型电空减压阀集成型 每连的宽度: 14mm、80g
- 重复精度0.3%F.S 响应时间0.1秒(无负荷时)的高精度、高响应
- 可实现DIN导轨安装。 可选择底面安装和背面安装2个方向



先导式3·5通阀 4G

规格

- 适用缸径 φ20~φ100
- 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa
- 防护等级 IP20

特点

- 主阀的滑动机构追求极致, 实现低滑动、长寿命*1
- 响应时间: 12ms±2ms(4G1型)
- 耐久次数1亿次(单电控)*1

*1. 仅4GA/BR、M4GA/BR、MN4GA/BR



水平多关节机器人 KHL、KHE 【限定日本销售】

规格

- 臂长 300~700mm
- 最大可搬送重量 10kg

特点

- 可根据工件自由动作, 支持多品种生产
- 可进行高速动作, 可缩短节拍时间、节省空间
- 可通过专用软件, 事先进行动作模拟
- 可连接其他公司的图像处理系统



REMOTE I/O 远程I/O
RT

- 规格**
- 网络 OPC UA, EtherNet/IP, EtherCAT, PROFINET, WebAPI, IO-Link (作为IO-Link主站)
 - 单元种类 数字量输入、数字量输出
模拟量输入、模拟量输出、IO-Link主站
 - 电源电压 DC24V±10% ●防护等级 IP65/67

- 特点**
- IP65/67, 因此无需控制柜即可直接安装。适用于远离PLC的I/O的分散设置
 - 从站输入输出点数512byte (4096点)单元最多可连接18台
※由所需单元组合而成的远程I/O
 - 每个端口最大输出0.5A。可在任意位置添加电源单元, 即使连接传感器数量增加也适用
 - IO-Link主站: 8端口/单元。可有效节省装置的空间



M12

DIRECTIONAL CONTROL VALVES 先导式3·5通阀插入式模块集成
TVG

- 规格**
- 适用缸径 ~φ80
 - 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa
 - 防护等级 IP65/67

- 特点**
- 耐久次数 1.2亿次 软阀芯业内较长
 - 追求减少空气泄漏, 有助于碳中和
 - 便于重新组装的插入式结构
 - 配备阀打开次数计算功能



M12

DIRECTIONAL CONTROL VALVES 先导式3·5通阀插入式模块集成
W4G

- 规格**
- 适用缸径 φ20~φ125
 - 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa
 - 防护等级 IP65

- 特点**
- 采用插入方式, 阀的更换作业更为简便
 - 通过对滑动部的结构、密封件等的改良, 实现长寿命
 - 耐久次数6000万次 (使用洁净空气且压力0.5MPa时)
 - 配备阀打开次数计算功能



M12

DIRECTIONAL CONTROL VALVES 先导式3·5通阀
4G

- 规格**
- 适用缸径 φ20~φ100
 - 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa
 - 防护等级 IP20

- 特点**
- 主阀的滑动机构追求极致, 实现低滑动、长寿命*1
 - 响应时间: 12ms±2ms (4G1型)
 - 耐久次数1亿次 (单电控)*1
 - 配备阀打开次数计算功能



RJ45

ELECTRIC MOTOR 水平多关节机器人
KHL、KHE 【限定日本销售】

- 规格**
- 臂长 300~700mm
 - 最大可搬送重量 10kg

- 特点**
- 可根据工件自由动作, 支持多品种生产
 - 可进行高速动作, 可缩短节拍时间、节省空间
 - 可通过专用软件, 事先进行动作模拟
 - 可连接其他公司的图像处理系统



ELECTRIC MOTOR 电动元件 多轴控制器
ECMG

- 规格**
- 适用执行器 EJSJG、EBS/EBR-G、FLSH/FLCR/FGRC-G GSSD2、GSTK、GSTG、GSTS、GSTL、GCKW
 - 最多动作轴数 16轴
 - 电源电压 DC24V±10%

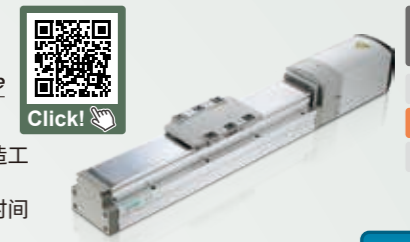
- 特点**
- 执行器最多可连接16轴。安装空间为以往的40%
 - 大幅提高执行器基本性能。各速度可搬送重量最大为以往的5倍、最快速度最大提高2倍
 - 支持所有3种动力电源供给方式
 - 可从HP免费下载专用软件S-Tools



ELECTRIC MOTOR 电动执行器 滑块型
EJSJG

- 规格**
- 最大可搬送重量(水平) 80kg
 - 最大可搬送重量(垂直) 43.3kg
 - 最快速度 1120mm/s
 - 最大行程 1100mm
 - 重复精度 ±0.01mm
 - 防护等级 IP50(防尘规格)

- 特点**
- 备有防尘规格、低发尘规格、二次电池制造工序用、食品制造工序用产品
 - 配备无电池绝对编码器, 可减少设备停机时间
 - 内置外轨, 实现紧凑高刚性本体
 - 标配润滑脂加注口, 维护简便



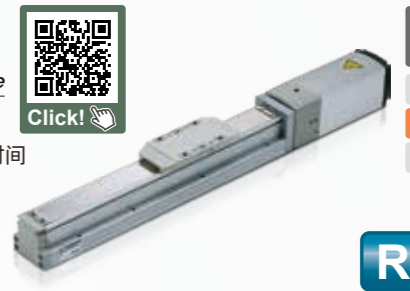
- 适合
控制器
ECMG
ECG-A
ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR 电动执行器 滑块型
EBS-G

- 规格**
- 最大可搬送重量(水平) 80kg
 - 最大可搬送重量(垂直) 43.3kg
 - 最快速度 1120mm/s
 - 重复精度 ±0.01mm

- 特点**
- 配备无电池绝对编码器, 可减少设备停机时间
 - 采用外轨, 实现紧凑高刚性本体
 - 标配润滑脂加注口, 维护简便



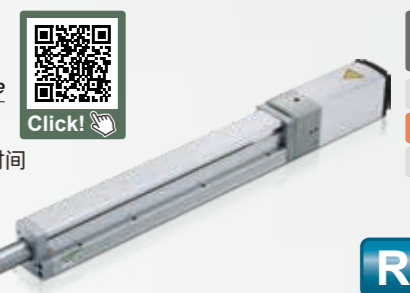
- 适合
控制器
ECMG
ECG-A
ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR 电动执行器 导向内置式活塞杆型
EBR-G

- 规格**
- 最大可搬送重量(水平) 80kg
 - 最大可搬送重量(垂直) 55kg
 - 最快速度 1000mm/s
 - 最大行程 700mm
 - 重复精度 ±0.01mm

- 特点**
- 配备无电池绝对编码器, 可减少设备停机时间
 - 内置导向, 降低了并联导轨的必要性
 - 产品顶部和底部均设有安装孔, 无需拆卸产品即可安装



- 适合
控制器
ECMG
ECG-A
ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR 电动执行器 双爪夹持型
FLSH-G

- 规格**
- 最大夹持力 65N(单侧)
 - 最大行程 22mm(单侧11mm)
 - 最快开闭速度 50mm/s(单侧)
 - 最快夹持速度 15mm/s(单侧)

- 特点**
- 实现与同尺寸气动元件同等的能力
 - 带自锁机构、手动操作



- 适合
控制器
ECMG
ECG-A
ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR 电动执行器 滑台型
FLCR-G

- 规格**
- 最大可搬送重量(水平) 11kg
 - 最大可搬送重量(垂直) 8.5kg
 - 最快速度 300mm/s
 - 最大行程 200mm
 - 最大推压力 210N

- 特点**
- 实现与同尺寸气动元件同等的能力
 - 配备线性导轨, 实现高刚性



- 适合
控制器
ECMG
ECG-A
ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR 电动执行器 摆动型
FGRC-G

- 规格**
- 最大扭矩 4.66N·m
 - 允许惯性力矩 0.0297kg·m²
 - 最高动作角速度 200deg/s

- 特点**
- 实现与同尺寸气动元件同等的能力
 - 带自锁机构、手动操作
 - 旋转部分的中心与执行器本体的中心安装在同一轴线上



- 适合
控制器
ECMG
ECG-A
ECG-B

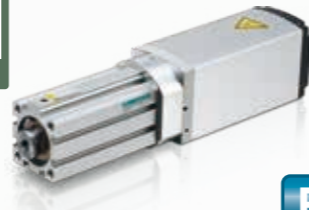
RJ45

ELECTRIC MOTOR (M) **电动执行器 活塞杆型**
GSSD2

ROBODEX Pulse

- 规格**
- 最大可搬送重量(水平) 14.8kg
 - 最大可搬送重量(垂直) 19.6kg
 - 最快速度 500mm/s
 - 最大行程 100mm
 - 最大推压力 590N

- 特点**
- 采用与气缸相同的本体, 实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
 - 与控制器ECG/ECMG连接后, 不仅可进行64点的多点定位以及推压动作, 还可连接各种接口



- 适合控制器
ECMG
ECG-A
ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR (M) **电动执行器 挡块型**
GSTK

ROBODEX Pulse

- 规格**
- 最大推力 192N
 - 最快速度 350mm/s
 - 最快速度 500mm/s
 - 最大行程 30mm

- 特点**
- 采用与气缸相同的本体, 实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
 - 控制器可与高性能ECG系列、多轴控制器的ECMG系列连接



- 适合控制器
ECMG
ECG-A
ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR (M) **电动执行器 带导杆型**
GSTG

ROBODEX Pulse

- 规格**
- 最大可搬送重量(水平) 14.8kg
 - 最大可搬送重量(垂直) 19.6kg
 - 最快速度 500mm/s
 - 最大推压力 590N
 - 最大行程 100mm

- 特点**
- 采用与气缸相同的本体, 实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
 - 与控制器ECG/ECMG连接后, 不仅可进行64点的多点定位以及推压动作, 还可连接各种接口



- 适合控制器
ECMG
ECG-A
ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR (M) **电动执行器 带导杆型**
GSTS

ROBODEX Pulse

- 规格**
- 最大可搬送重量(水平) 14.8kg
 - 最大可搬送重量(垂直) 19.6kg
 - 最快速度 500mm/s
 - 最大推压力 590N
 - 最大行程 50mm

- 特点**
- 采用与气缸相同的本体, 实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
 - 与控制器ECG/ECMG连接后, 不仅可进行64点的多点定位以及推压动作, 还可连接各种接口



- 适合控制器
ECMG
ECG-A
ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR (M) **电动执行器 带导杆型**
GSTL

ROBODEX Pulse

- 规格**
- 最大可搬送重量(水平) 14.8kg
 - 最大可搬送重量(垂直) 19.6kg
 - 最快速度 500mm/s
 - 最大推压力 590N
 - 最大行程 200mm

- 特点**
- 采用与气缸相同的本体, 实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
 - 与控制器ECG/ECMG连接后, 不仅可进行64点的多点定位以及推压动作, 还可连接各种接口



- 适合控制器
ECMG
ECG-A
ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR (M) **电动执行器 带导杆型**
GCKW

ROBODEX Pulse

- 规格**
- 最大夹持力(单侧) 29N
 - 最大行程 6mm(单侧3mm)
 - 最快开闭速度 50mm/s(单侧)
 - 最快夹持速度 15mm/s(单侧)

- 特点**
- 采用与气缸相同的本体, 实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
 - 控制器可与高性能ECG系列、多轴控制器的ECMG系列连接



- 适合控制器
ECMG
ECG-A
ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR (M) **水平多关节机器人**
KHL、KHE 【限定日本销售】

- 规格**
- 臂长 300~700mm
 - 最大可搬送重量 10kg

- 特点**
- 可根据工件自由动作, 支持多品种生产
 - 可进行高速动作, 可缩短节拍时间、节省空间
 - 可通过专用软件, 事先进行动作模拟
 - 可连接其他公司的图像处理系统



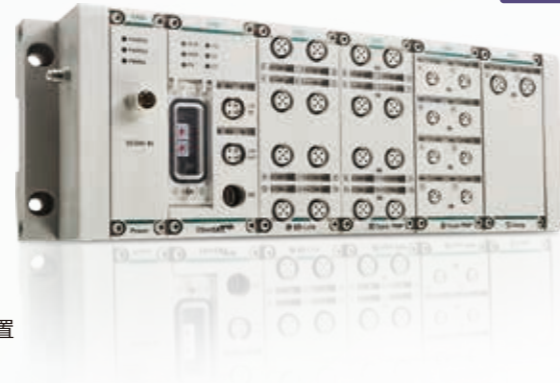
REMOTE I/O 远程I/O
RT 【限定日本销售】



Click!

规格

- 网络 OPC UA, EtherNet/IP, EtherCAT, PROFINET, WebAPI, IO-Link (作为IO-Link主站)
- 单元种类 数字量输入、数字量输出、模拟量输入、模拟量输出、IO-Link主站
- 电源电压 DC24V±10%
- 防护等级 IP65/67



M12

特点

- IP65/67, 无需控制柜即可直接安装, 适用于远离PLC的I/O的分散设置
- 从站输入输出点数512byte(4096点)单元最多可连接18台
※由所需单元组合而成的远程I/O
- 每个端口最大输出0.5A。可在任意位置添加电源单元, 即使连接传感器数量增加也适用
- IO-Link主站: 8端口/单元。可有效节省装置的空间

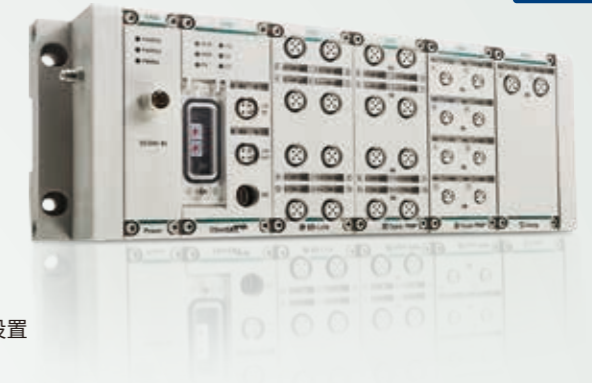
REMOTE I/O 远程I/O
RT



Click!

规格

- 网络 OPC UA, EtherNet/IP, EtherCAT, PROFINET, WebAPI, IO-Link (作为IO-Link主站)
- 单元种类 数字量输入、数字量输出、模拟量输入、模拟量输出、IO-Link主站
- 电源电压 DC24V±10%
- 防护等级 IP65/67



M12

特点

- IP65/67, 无需控制柜即可直接安装, 适用于远离PLC的I/O的分散设置
- 从站输入输出点数512byte(4096点)单元最多可连接18台
※由所需单元组合而成的远程I/O
- 每个端口最大输出0.5A。可在任意位置添加电源单元, 即使连接传感器数量增加也适用
- IO-Link主站: 8端口/单元。可有效节省装置的空间

ELECTRIC MOTOR 电动元件 控制器
ECG-A

规格

- 对应执行器 EBS/EBR-G, GSSD2, GSTK, GSTG, GSTS, GSTL (适用马达尺寸: □35~□56)
- 支持的网络 CC-Link, IO-Link, EtherCAT, EtherNet/IP
- 电源电压 DC24V±10%
- 消耗电流 0.4A以下(控制电源)
最大2.8A以下(动力电源)
- 防护等级 IP20

特点

- 连接所有7种型号的所有尺寸,有助于减少库存
- 自动识别功能,无需初始设定即可连接执行器和控制器
- 小型&可相邻安装,安装空间为以往的38%。更省空间
- 可从HP免费下载专用软件S-Tools



Click!



ELECTRIC MOTOR 电动元件 控制器
ECG-B

规格

- 对应执行器 FLSH/FLCR/FGRC-G, GCKW (适用马达尺寸: □20~□35)
- 支持的网络 CC-Link, IO-Link, EtherCAT, EtherNet/IP
- 电源电压 DC24V±10%
- 消耗电流 0.4A以下(控制电源)
最大2.8A以下(动力电源)
- 防护等级 IP20

特点

- 连接所有7种型号的所有尺寸,有助于减少库存
- 小型&可相邻安装,安装空间为以往的41%。更省空间
- 可从HP免费下载专用软件S-Tools



Click!



ELECTRIC MOTOR 电动执行器 滑块型
EJSG

规格

- 最大可搬送重量(水平) 80kg
- 最大可搬送重量(垂直) 43.3kg
- 最快速度 1120mm/s
- 最大行程 1100mm
- 重复精度 ±0.01mm
- 防护等级 IP50(防尘规格)

特点

- 备有防尘规格、低发尘规格、二次电池制造工序用、食品制造工序用产品
- 配备无电池绝对编码器,可减少设备停机时间
- 内置外轨,实现紧凑高刚性本体
- 标配润滑脂加注口,维护简便



Click!



- 适合控制器
- ECMG
- ECG-A
- ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR 电动执行器 滑块型
EBS-G

规格

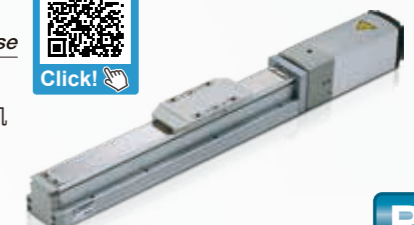
- 最大可搬送重量(水平) 80kg
- 最大可搬送重量(垂直) 43.3kg
- 最快速度 1120mm/s
- 重复精度 ±0.01mm

特点

- 配备无电池绝对编码器,可减少设备停机时间
- 采用外轨,实现紧凑高刚性本体
- 标配润滑脂加注口,维护简便



Click!



- 适合控制器
- ECMG
- ECG-A
- ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR 电动执行器 导向内置式活塞杆型
EBR-G

规格

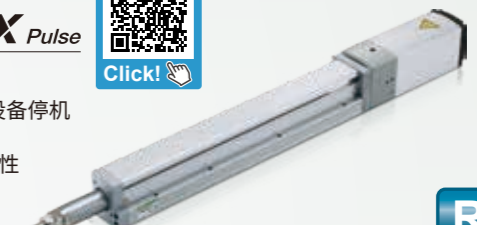
- 最大可搬送重量(水平) 80kg
- 最大可搬送重量(垂直) 55kg
- 最快速度 1000mm/s
- 最大行程 700mm
- 重复精度 ±0.01mm

特点

- 配备无电池绝对编码器,可减少设备停机时间
- 内置导向,降低了并联导轨的必要性
- 产品顶部和底部均设有安装孔,无需拆卸产品即可安装



Click!



- 适合控制器
- ECMG
- ECG-A
- ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR 电动执行器 双爪夹持型
FLSH-G

规格

- 最大夹持力 65N(单侧)
- 最大行程 22mm(单侧11mm)
- 最快开闭速度 50mm/s(单侧)
- 最快夹持速度 15mm/s(单侧)

特点

- 实现与同尺寸气动元件同等的能力
- 带自锁机构、手动操作



Click!



- 适合控制器
- ECMG
- ECG-A
- ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR 电动执行器 滑台型
FLCR-G

规格

- 最大可搬送重量(水平) 11kg
- 最大可搬送重量(垂直) 8.5kg
- 最快速度 300mm/s
- 最大行程 200mm
- 最大推压力 210N

特点

- 实现与同尺寸气动元件同等的能力
- 配备线性导轨,实现高刚性



Click!



- 适合控制器
- ECMG
- ECG-A
- ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR 电动执行器 摆动型
FGRC-G

规格

- 最大扭矩 4.66N·m
- 允许惯性力矩 0.0297kg·m²
- 最高动作角速度 200deg/s

特点

- 实现与同尺寸气动元件同等的能力
- 带自锁机构、手动操作
- 旋转部的中心与执行器本体的中心安装在同一轴线上



Click!



- 适合控制器
- ECMG
- ECG-A
- ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR **电动执行器 活塞杆型**
GSSD2 **ROBODEX Pulse**

规格

- 最大可搬送重量(水平) 14.8kg
- 最大可搬送重量(垂直) 19.6kg
- 最快速度 500mm/s
- 最大行程 100mm
- 最大推压力 590N



特点

- 采用与气缸相同的本体,实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
- 与控制器ECG/ECMG连接后,不仅可进行64点的多点定位以及推压动作,还可连接各种接口

适合控制器

- ECMG
- ECG-A
- ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR **电动执行器 挡块型**
GSTK **ROBODEX Pulse**

规格

- 最大推力 192N
- 最快速度 350mm/s
- 最大行程 30mm

特点

- 采用与气缸相同的本体,实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
- 控制器可与高性能ECG系列、多轴控制器的ECMG系列连接

适合控制器

- ECMG
- ECG-A
- ECG-B

RJ45




ELECTRIC MOTOR **电动执行器 带导杆型**
GSTG **ROBODEX Pulse**

规格

- 最大可搬送重量(水平) 14.8kg
- 最大可搬送重量(垂直) 19.6kg
- 最快速度 500mm/s
- 最大推压力 590N
- 最大行程 100mm



特点

- 采用与气缸相同的本体,实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
- 与控制器ECG/ECMG连接后,不仅可进行64点的多点定位以及推压动作,还可连接各种接口

适合控制器

- ECMG
- ECG-A
- ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR **电动执行器 带导杆型**
GSTS **ROBODEX Pulse**

规格

- 最大可搬送重量(水平) 14.8kg
- 最大可搬送重量(垂直) 19.6kg
- 最快速度 500mm/s
- 最大推压力 590N
- 最大行程 50mm



特点

- 采用与气缸相同的本体,实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
- 与控制器ECG/ECMG连接后,不仅可进行64点的多点定位以及推压动作,还可连接各种接口

适合控制器

- ECMG
- ECG-A
- ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR **电动执行器 带导杆型**
GSTL **ROBODEX Pulse**

规格

- 最大可搬送重量(水平) 14.8kg
- 最大可搬送重量(垂直) 19.6kg
- 最快速度 500mm/s
- 最大推压力 590N
- 最大行程 200mm



特点

- 采用与气缸相同的本体,实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
- 与控制器ECG/ECMG连接后,不仅可进行64点的多点定位以及推压动作,还可连接各种接口

适合控制器

- ECMG
- ECG-A
- ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR **电动执行器 带导杆型**
GCKW **ROBODEX Pulse**

规格

- 最大夹持力(单侧) 29N
- 最大行程 6mm(单侧3mm)
- 最快开闭速度 50mm/s(单侧)
- 最快夹持速度 15mm/s(单侧)



特点

- 采用与气缸相同的本体,实现了以往电动执行器所不具备的高刚性
- 控制器可与高性能ECG系列、多轴控制器的ECMG系列连接

适合控制器

- ECMG
- ECG-A
- ECG-B

RJ45

ELECTRIC MOTOR **电动执行器 双爪夹持型**
FFLD **ROBODEX Pulse**

规格

- 尺寸展开 标准型3种尺寸(□20、□25L)
- 编码器 增量式编码器
- 驱动方式 齿条、齿轮、蜗轮
- 行程范围 100(单侧50mm)~160mm(单侧80mm)
- 最大夹持力 80N~500N(单侧)
- 重复精度 ±0.02mm
- 节能电流 0.2A以下(控制电源)、最大2.8A以下(动力电源)

特点



- 长行程,无需更换工具,支持多品种工件。降低工具成本!
- 薄型本体,降低基轴负荷及惯性力矩。用于机器人小型化
- 内置控制器实现控制柜的省空间
- 动力与控制电缆为1条,有助于省配线、无断线

适合控制器

- ECMG
- ECG-A
- ECG-B

M12

内置控制器

AIR HAND **带测长功能线性导轨卡爪**
LSHM-HP2



规格

- 缸径 φ10、16、20、25
- 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa
- 动作行程 4~14mm(由缸径决定)
- 重复精度 ±0.02mm
- IO-Link通信规格 传输速度 COM3(230.4kbps)
- 最小循环时间 1ms

特点

- 使用测长功能,可检测夹持爪的磨损等预防维护、工件种类等
- 业界创新采用传感器内置结构,实现高精度测长
- 适用于耐环境的带橡胶盖选择项产品系列
- 在工艺数据中输入动作行程、开关输出4点

M12

DIRECTIONAL CONTROL VALVES **先导式3·5通阀插入式模块集成**
TVG

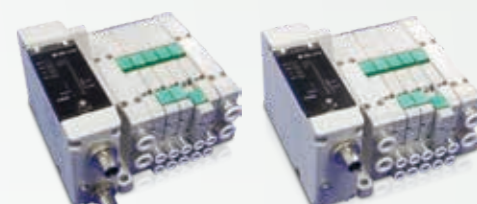

规格

- 适用缸径 ~φ80
- 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa
- 防护等级 IP65/67
- IO-Link通信规格 端口等级 A、B对应(型号选择)
- 最小循环时间 1.0ms(COM3)、3.4ms(COM2)

特点

- 耐久次数 1.2亿次
- 软阀芯业内较长
- 追求减少空气泄漏,有助于碳中和
- 便于重新组装的插入式结构

A级端口 **B级端口**

DIRECTIONAL CONTROL VALVES **先导式3·5通阀插入式模块集成**
W4G

规格

- 适用缸径 φ20~φ125
- 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa
- 防护等级 IP65
- IO-Link通信规格 端口等级 A、B对应(型号选择)
- 最小循环时间 1.0ms(COM3)、3.4ms(COM2)

特点

- 采用插入方式,阀的更换作业更为简便
- 通过对滑动部的结构、密封件等的改良,实现长寿命
- 耐久次数6000万次(使用洁净空气且压力为0.5MPa时)

W4GA/B/Z2 **W4GB/Z4**





DIRECTIONAL CONTROL VALVES **先导式3·5通阀**
4G

规格

- 适用缸径 φ20~φ100
- 使用压力范围 0.2MPa~0.7MPa
- 防护等级 IP40
- IO-Link通信规格 传输速度 COM2(38.4kbps), COM3(230.4kbps)
- 最小循环时间 2.3ms(COM2)、1.0ms(COM3)

特点

- 主阀的滑动机构追求极致,实现低滑动、长寿命*1
- 响应时间:12ms±2ms(4G1型)
- 耐久次数1亿次(单电控)*1
- 配备阀打开次数计算功能

4GA/BR **4GD/ER**

端口等级A、B通用





*1. 仅4GA/BR、M4GA/BR、MN4GA/BR

SENSOR CONTROLLER 小型流量控制器、RAPIFLOW® **FCM** **M12**

规格

- 流量控制范围 0.015~100L/min(空气、氮)
(适用流体) 0.015~50L/min(氩气)
0.015~10L/min
(氧气、城市煤气、丙烷)
0.06~20L/min(氮气)
- 精度 ±3% F.S. 重复精度: ±1%F.S.
- IO-Link通信规格 传输速度: COM3(230.4kbps)
最小循环时间: 2ms

特点

- 装有控制状态一目了然的数字显示器。
通过本体按钮和IO-Link均可操作
- 在过程数据中输出瞬时流量、累计流量

Click!



SENSOR CONTROLLER 电空减压阀 **EVD** **M12**


规格

- 流量范围 60L/min~1500L/min
- IO-Link通信规格 传输速度: COM3(230.4kbps)
最小循环时间: 2ms

特点

- 带显示, 可确认控制的压力值
- 配备压力控制停止功能
无需控制时停止控制

Click!



SENSOR CONTROLLER 小型流量传感器、RAPIFLOW® **FSM3** **M12**


规格

- 流量范围 0.5L/min~1000L/min
- 适用流体 清洁空气、压缩空气、氮气、
氩气、氧气*、二氧化碳、
混合气体(氩气+二氧化碳)
- IO-Link通信规格 传输速度: COM2(38.4kbps)
最小循环时间: 5ms

特点

- 使用气体种类切换功能, 1台可测量5种气体
- 本体材质: 树脂、不锈钢(可根据使用环境区分使用)
- 可进行单向、双向流体测量
- 高精度、高响应
重复精度: ±1%F.S.以内 显示精度: ±3%F.S.以内

Click!



※仅不锈钢本体

SENSOR CONTROLLER 数字显示式压力传感器 **PPX** **M12**


规格

- 设定压力 低压用: -101.0~+101.0kPa
高压用: -0.101~+1.010MPa
- IO-Link通信规格 传输速度: COM3(230.4kbps)
最小循环时间: 1.0ms

特点

- □30×25.5的紧凑尺寸
- 可以看着当前值变更设定值
- 接触气体部位禁油型(选择项)

Click!



SENSOR CONTROLLER 数字显示式间隙开关 **GPS3** **M12**

规格

- 使用压力 50~200kPa
- 检测距离范围
小量程型 0.02~0.15mm
宽量程型 0.03~0.4mm
- IO-Link通信规格 传输速度: COM2(38.4kbps)
最小循环时间: 5ms

特点

- 数字显示画面, 到位状态一目了然
- 高精度2点输出
- 带检测空气流路的堵塞通知功能

Click!



DIRECTIONAL CONTROL VALVES 卡曼涡街式液体用流量传感器 **FLUEREX WFK2** **M12**

规格

- 流量范围 0.4~250L/min
- 适用流体 清水、工业用水
- IO-Link通信规格 传输速度: COM2(38.4kbps)
最小循环时间: 5ms

特点

- 所有机种标配液温测量功能
- 使用手动阀进行简单流量调节(选择项)
- 显示画面旋转

Click!



DIRECTIONAL CONTROL VALVES 静电容式电磁流量传感器 **WFC** **M12**

规格

- 流量范围 0.5~60L/min
- 适用流体 水、不腐蚀接触液体部材质的液体
(导电性液体)
- IO-Link通信规格 传输速度: COM2(38.4kbps)
最小循环时间: 5ms

特点

- 采用直通结构, 水质较差时也可正常使用
- 最高使用压力: 2.0MPa
- 液温测量功能(选择项)

Click!



REMOTE I/O 远程I/O IO-Link主站 **RT** **M12**

规格

- 网络 OPC UA, EtherNet/IP, EtherCAT, PROFINET, WebAPI, IO-Link(作为IO-Link主站)
- 单元种类 数字量输入、数字量输出、
模拟量输入、模拟量输出、
IO-Link主站
- 电源电压 DC24V±10%
- 防护等级 IP65/67

特点

- IP65/67, 无需控制柜即可直接安装, 适用于远离PLC的I/O的分散设置
- 从站输入输出点数512byte(4096点)单元最多可连接18台
※由所需单元组合而成的远程I/O
- 每个端口最大输出0.5A。可在任意位置添加电源单元, 即使连接传感器数量增加也适用
- IO-Link主站: 8端口/单元。可有效节省装置的空间

Click!



业界创新

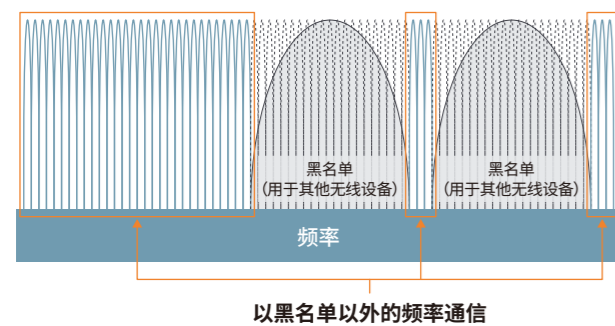
开放网络IO-Link Wireless对应电磁阀*1

通过控制确保无线功能不间断地工作。10亿分之一错误。*2
通过IO-Link Wireless主站,对各种通信的PLC和电磁阀进行无线连接。

项目	无线LAN	Bluetooth	ZigBee	IO-Link Wireless
规格	IEEE802.11b	IEEE802.15.1	IEEE802.15.4	IEEE802.15.1
频率	2.4GHz	2.4GHz	2.4GHz	2.4GHz
通信距离	~100m	~10m	~100m	~20m
传输速度	11Mbps	1Mbps	250kbps	21kbps
连接节点数	32	7	128	40
延迟时间	50ms	10~30ms	100ms	5ms
可靠性	低	低	中	高
错误率	0.1%	0.1%	0.01%	十亿分之一

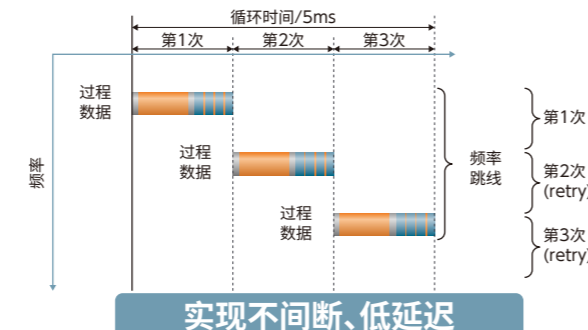
黑名单功能

避免其它无线设备中使用的频率。
可与其他无线设备共存。

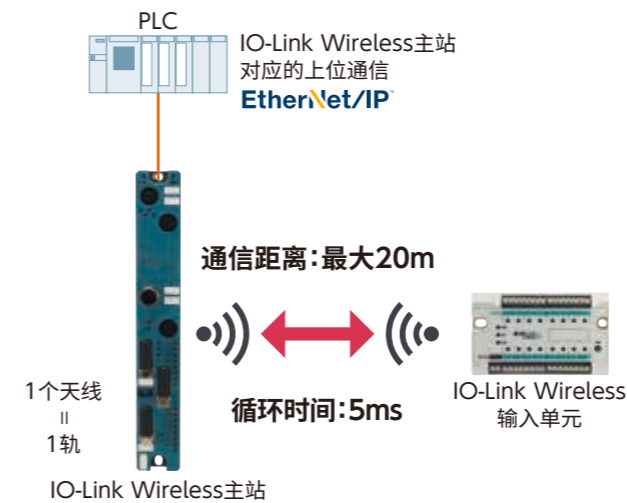


跳频功能

在1个周期的通信中执行3次重试。
重试通过切换频率带来执行处理。



IO-Link Wireless系统配置示例



IO-Link Wireless设备连接台数

外观	每IO-Link主站 (1轨)*3 的连接台数	循环时间
	1~6台	5ms
	7~8台	10ms
	1~4台	5ms

*1. 2024年2月本公司调查结果。CKD制造的IO-Link Wireless元件可使用地区：日本、欧盟、美国。(详情请参阅下表)
*2. 通过黑名单功能、频率跳频功能,实现有线般的高可靠性。可用于控制的无线质量。
*3. TIGOMASTER2TH-EIP可容纳双轨设备。

认证	可使用国家/地区					
日本电波法	日本					
FCC	美国					
CE	爱尔兰 希腊 捷克 保加利亚 立陶宛 列支敦士登	意大利 克罗地亚 丹麦 比利时 罗马尼亚 土耳其	爱沙尼亚 瑞典 德国 波兰 卢森堡 UKCA	澳大利亚 西班牙 匈牙利 葡萄牙 瑞士 英国	荷兰 斯洛伐克 芬兰 马耳他 冰岛	塞浦路斯 斯洛文尼亚 法国 拉脱维亚 挪威

应用 机械手的无线化

对需要多个工件的机器人前端卡爪的动作确认用开关进行无线化。
机器人通过机内配线向IO-Link Wireless输入单元供电,因此无机外配线,降低了断线风险。

Before 机械手外配线

断线风险增加,机器人活动区域也受到限制。



After 无机手外配线。仅电源机内配线

从IO-Link Wireless输入单元进行无线化,降低了断线的风险。

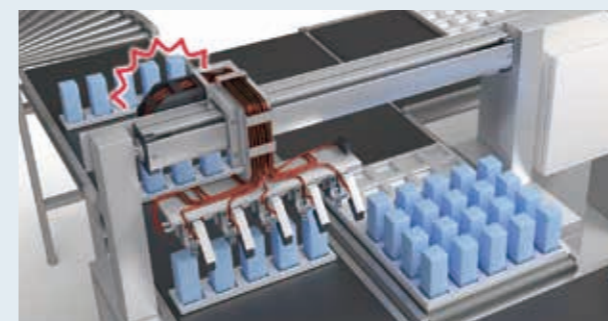


应用 电缆拖链内的省配线化

将可动部设置的开关配线作为IO-Link Wireless输入单元的中继器,进行信号线的无线化。
有助于减少电缆拖链内的配线根数。

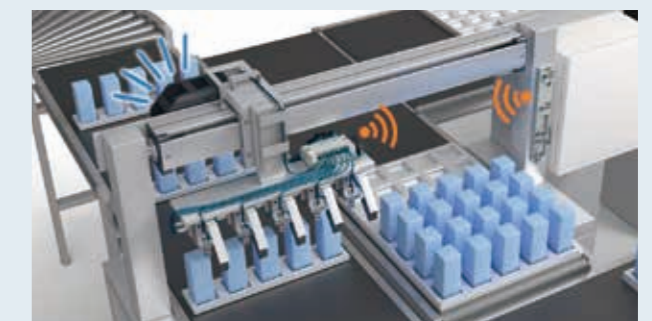
Before 电缆拖链内配线

需更换电缆拖链内的配线,维护工时高。



After 电缆拖链内配线

无需更换电缆拖链内的配线,可减少维护工时。



**1. 使用示例：气动卡爪用开关10根、光电开关1根。WD最多可输入开关16点。

快速! 连接! 耐用! 现场远程I/O RT系列

更新周期最快0.5ms

通过高速内部通信，高速实现装置的控制、状态监控。
有助于实现生产节拍的高速化。

最多连接18个单元

对应输入输出合计512byte(4096点)。
可根据装置规格选择单元种类、台数。

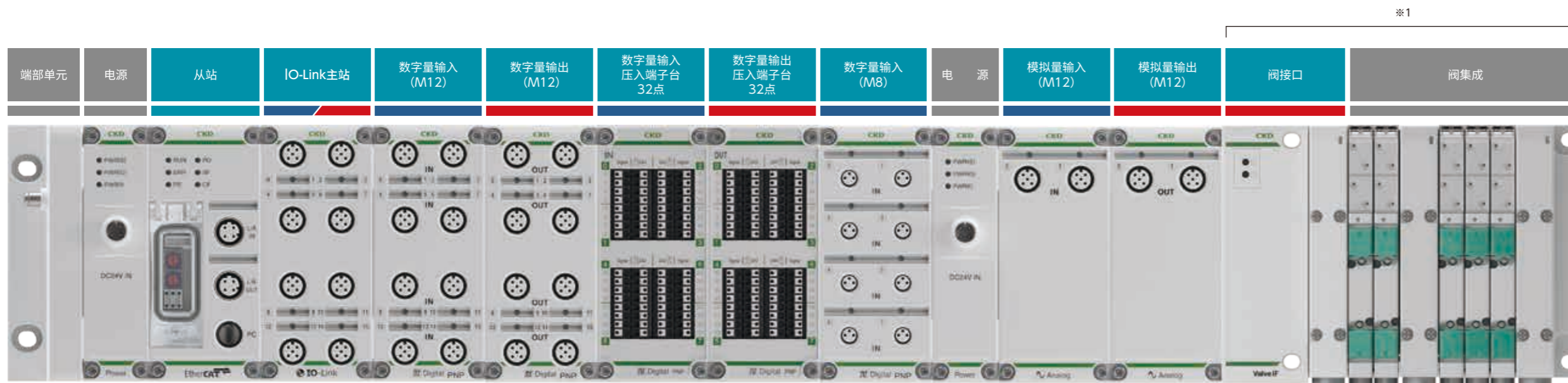
IP65/IP67耐用设计

IP65/IP67(防尘、防喷溅)设计。可在执行元件附近安装。无需控制柜，提高了布局的自由度。



远程I/O

IP65 **IP67**



- 计为连接单元
- 不计为连接单元
- 输入
- 输出

※1
阀接口、集成阀需另行订购。
详情请参阅快插式模块集成阀(样本编号: CC-1595CS)。
阀接口、集成阀不对应UL。

IO-Link

控制器内置电动卡爪	电空减压阀	流量控制器	电动执行器		
液体用流量传感器	方向控制阀	液体用流量传感器	气体用流量传感器	压力传感器	到位传感器

数字量输入输出

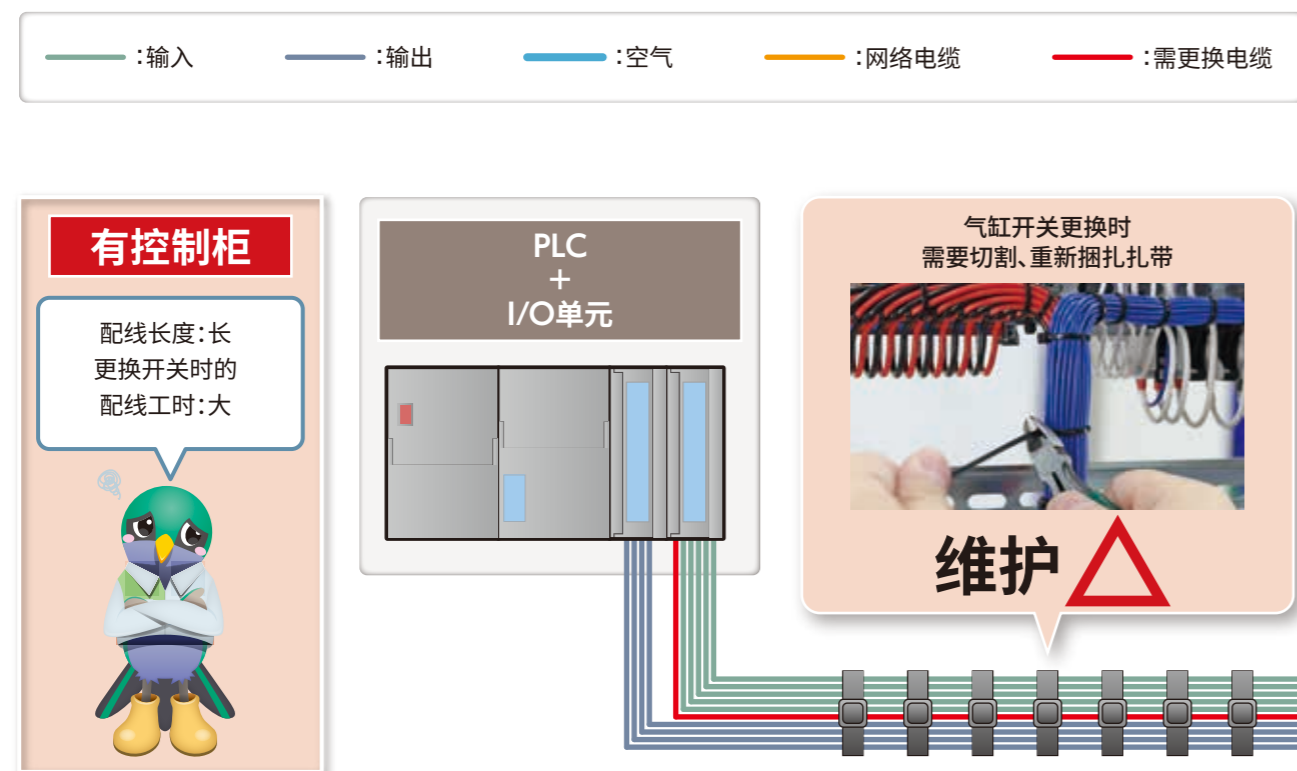
气缸开关	压力开关
方向控制阀	真空发生器

模拟量输入输出

测长卡爪	流量传感器
电空减压阀	

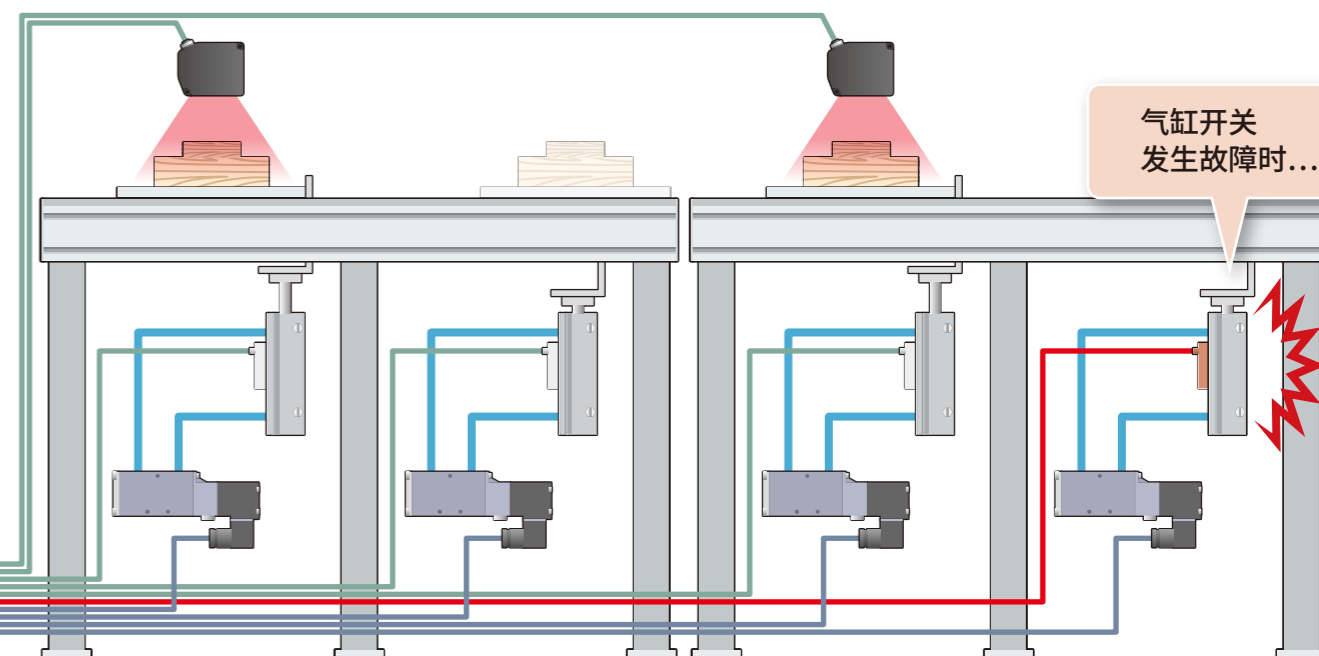
与电磁阀一样,可安装在控制柜外的远程I/O

Before (非防水、非防尘I/O单元+控制柜)

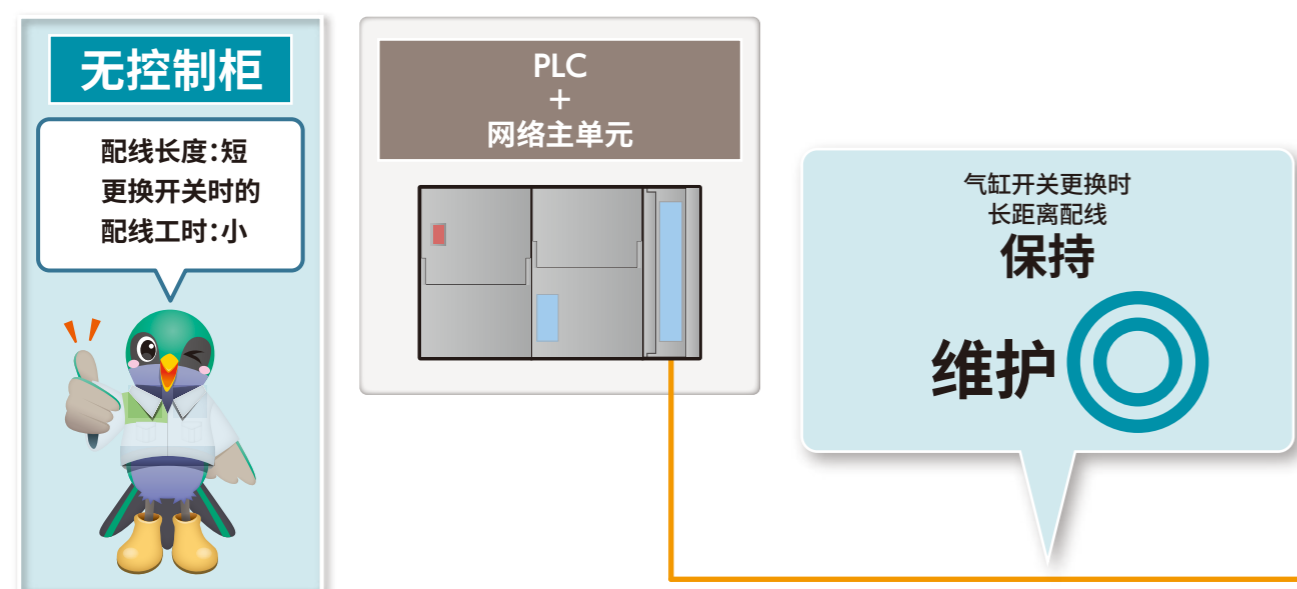


●传感器线缆**长**:断线、噪声风险大

维护: 需要更换直至PLC的长传感器线缆。

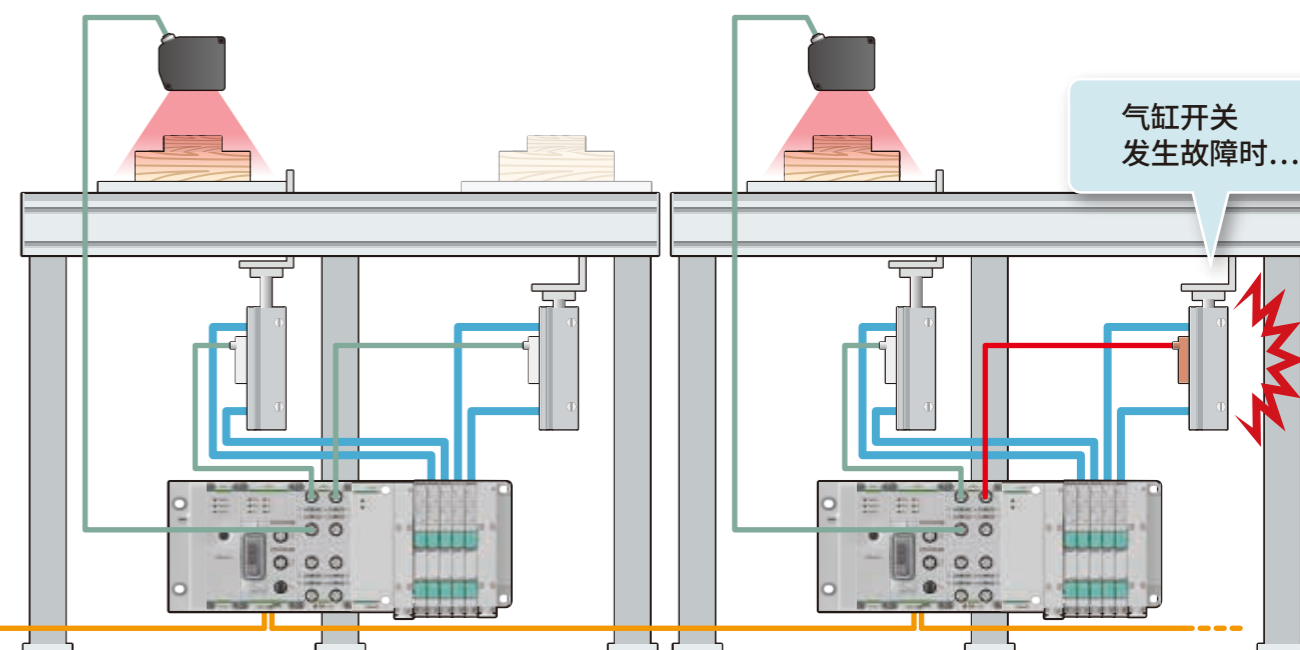


After (防水、防尘远程I/O+无控制柜)



●传感器线缆**短**:断线、噪声风险小

维护: 仅需更换直至远程I/O的短传感器线缆即可!



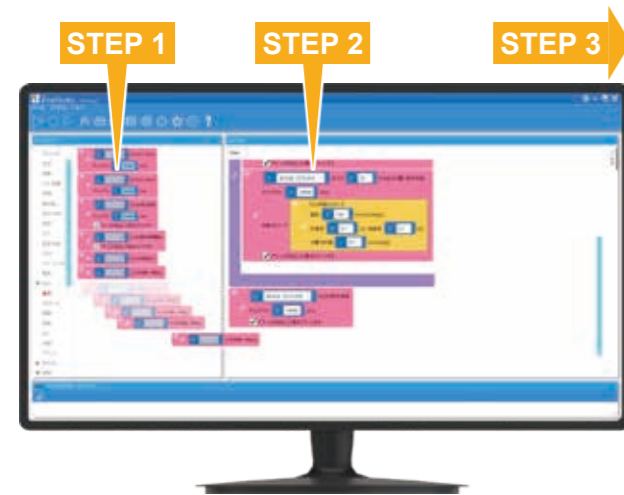
ExiaStudio



无需专业知识！通过可视化编程，
轻松收集信息+自动化

简单3步骤

只需拖放各种模块，即可构建元件控制系统。



通过直观的操作，即可轻松编程

采用可视化编程

利用鼠标轻松编程，即使没有梯形图编程语言专业知识，也能自由地进行元件控制。

- STEP 1** 拖放模块
- STEP 2** 直接输入动作参数设定
- STEP 3** 元件控制开始!!

自动化示例

※用手机扫一下二维码，即可查看处理流程的视频。



药液计量作业的自动化

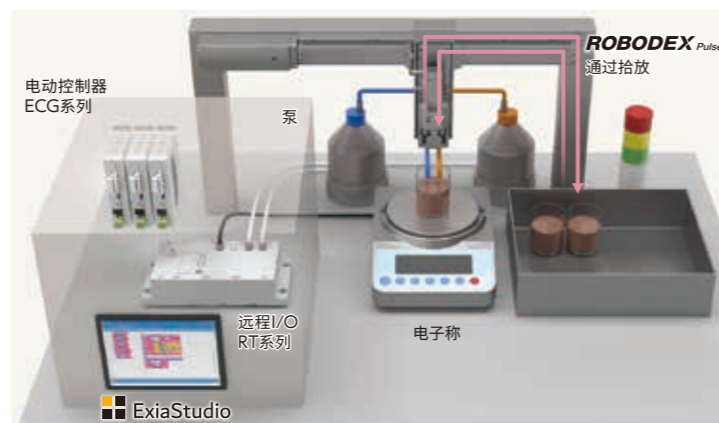
烦恼

若是手动，称量上可能会花很多时间，从而导致配方错误。



改善结果

- 通过自动化，无需为检查装置常设作业人员
- 通过与电子称的数据协作，也可实现数据收集的自动化
- 减少编程工时



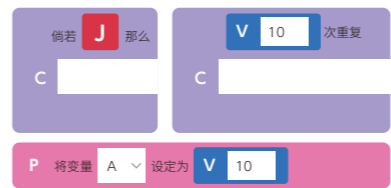
使用的功能

- 基本功能
- 运算功能
- 字符操作
- 电动控制
- 应用程序协作
- 各种I/O控制
- 外部通信
- 创建文件文件夹
- 脚本执行

功能一览

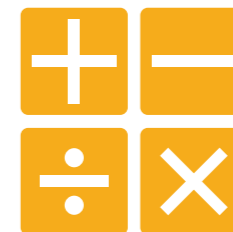
规格

- 条件分支
- 重复
- 变量/常数
- 列表
- 键值一览表
- 函数
- 定时器
- 等



运算功能

- 四则运算
- 四舍五入
- 位运算
- n进制数转换
- 等



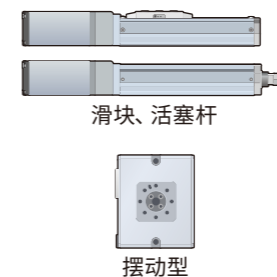
字符操作

- 字符连接
- 字符提取
- 字符替换
- 字符数测量
- ASCII转换
- 等



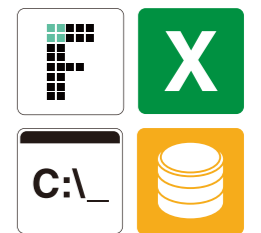
电动控制

- ROBODEX Pulse
- 直动执行器
- 旋转执行器
- 状态监控
- 等



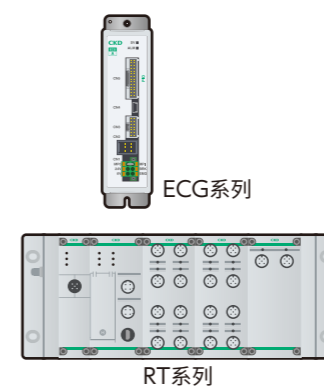
应用程序协作

- Facilea
 - Excel® 写入/读出
 - 数据库应用
 - 命令
- ※Excel是微软公司在美国和其他国家/地区的注册商标或商标。



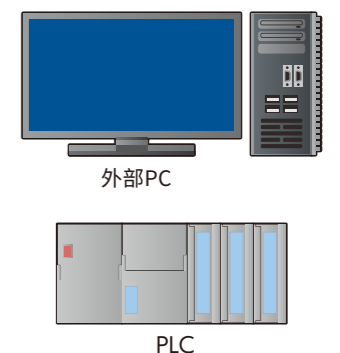
各种I/O控制

- 数字量I/O
- 模拟量I/O
- IO-Link协作



外部通信

- 串行通信
- TCP通信
- MC协议
- HTTP



创建文件文件夹

- 文件复制/移动
- 文件输出 (csv/txt/xml/json)
- 等



脚本执行

- 编译
- C#脚本执行



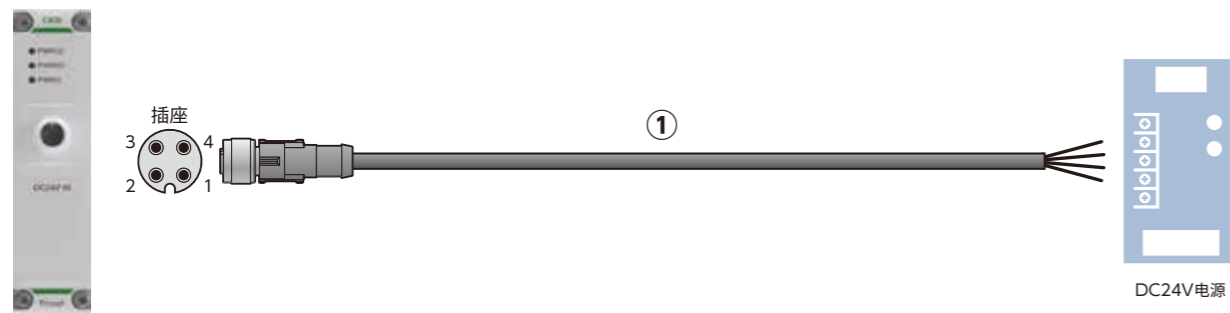
最新信息请通过各厂商的官网和产品样本等进行确认。

远程I/O用线缆、接插件

※线缆规格：固定线缆。
需要耐弯曲(可动)、耐焊渣等时，请通过线缆厂商进行选型。

电源单元

M12 4极 A编码

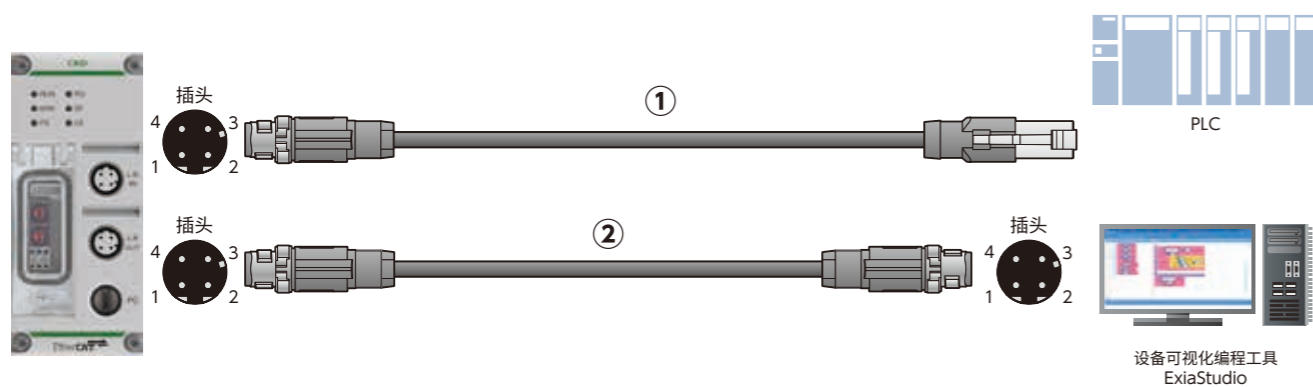


电源单元用附件型号

外观	厂商	型号	配线长度	单侧	单侧
①	OMRON	XS2F-D421-C80-F	1m	●M12(插座、直管) ●4极 ●A编码	散线
	OMRON	XS2F-D421-E80-F	3m		
	OMRON	XS2F-D421-G80-F	5m		
	OMRON	XS2F-D421-J80-F	10m		

从站单元

M12 4极 D编码



从站单元用附件型号

外观	厂商	型号	配线长度	单侧	单侧
①	CKD	TIGOCABLENET-1	1m	●M12(插头、直管) ●4极 ●D编码	RJ45
	CKD	TVGP-CABLE-M12R4-5	5m		
	菲尼克斯电气	1407500	2m		
	菲尼克斯电气	1407502	10m		
②	CKD	TVGP-CABLE-M12M12-5	5m	●M12(插头、直管) ●4极 ●D编码	●M12(插头、直管) ●4极 ●D编码
	菲尼克斯电气	1407524	1m		
	菲尼克斯电气	1407525	2m		
	菲尼克斯电气	1407527	10m		

最新信息请通过各厂商的官网和产品样本等进行确认。

远程I/O用线缆、接插件

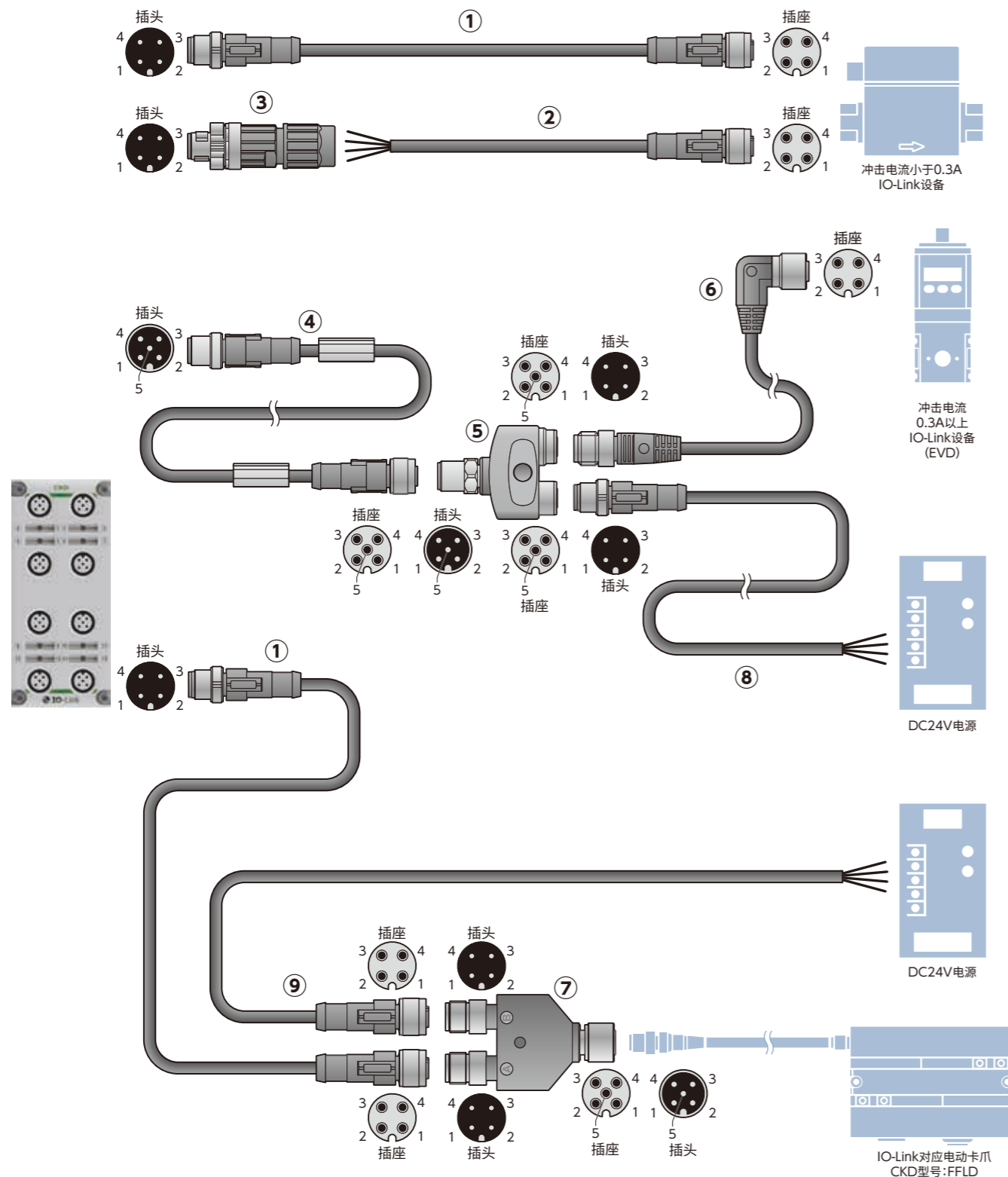
※线缆规格：固定线缆。
需要耐弯曲(可动)、耐焊渣等时，请通过线缆厂商进行选型。

IO-Link主站单元(A级)

Point

●还可使用4极、A编码的M12接插件。

M12 5极 A编码



IO-Link主站单元用附件型号

外观	厂商	型号	配线长度	单侧	单侧
①	CKD	WFC-B3	3m	●M12(插头、直管) ●4极	●M12(插座、直管) ●4极
	菲尼克斯电气	1668373	1.5m	●A编码	●A编码
②	CKD	WFC-C3	3m	●M12(插座、直管) ●4极 ●A编码	散线
	CKD	TVGP-CABLE-M12SAC-5	5m		
	菲尼克斯电气	1668108	1.5m		
	菲尼克斯电气	1683002	10m		
③	菲尼克斯电气	1424657	-	组装机M12接插件(4极、插头、直管、A编码) ※线缆外径φ4~8mm(CKD气缸开关：T2YD、T2YLH等)	
④	菲尼克斯电气	1681606	1.5m	●M12(插头、直管) ●5极	●M12(插座、直管) ●5极
	菲尼克斯电气	1681619	3m	●A编码	●A编码
⑤	ifm efector	EBT011	-	Y分支接插件	
⑥	CKD	EVD-ML3	3m	●M12(插头、直管) ●4极 ●A编码	●M12(插座、角钢) ●4极 ●A编码
⑦	CKD	EA-YJOINT-1	-	Y分支接插件	
⑧	菲尼克斯电气	1668043	1.5m	●M12(插头、直管) ●4极 ●A编码	散线
	菲尼克斯电气	1668056	3m		
	菲尼克斯电气	1668069	5m		
	菲尼克斯电气	1682993	10m		
⑨	OMRON	XS2F-D421-C80-F	1m	●M12(插座、直管) ●4极 ●A编码	散线
	OMRON	XS2F-D421-E80-F	3m		
	OMRON	XS2F-D421-G80-F	5m		
	OMRON	XS2F-D421-J80-F	10m		

最新信息请通过各厂商的官网和产品样本等进行确认。

远程I/O用线缆、接插件

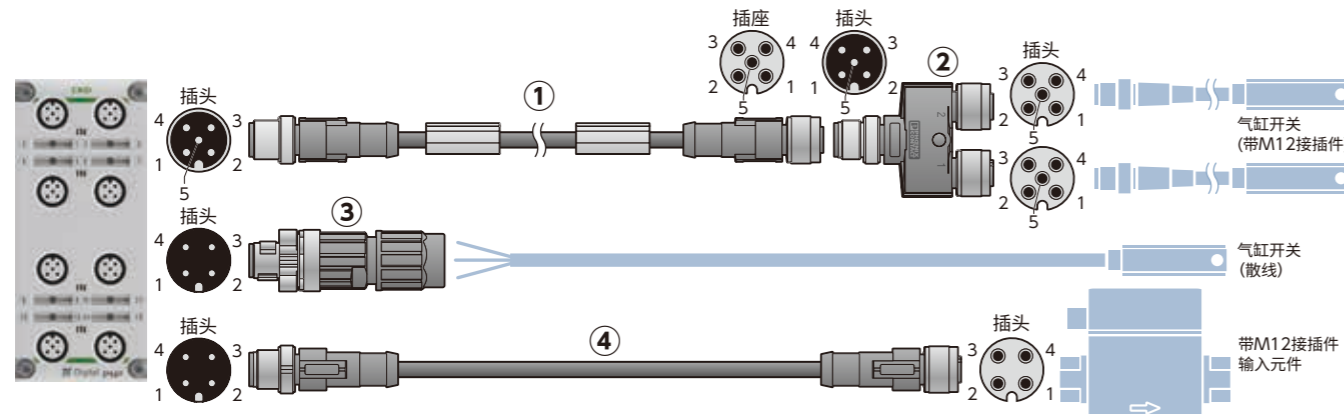
※线缆规格：固定线缆。
需要耐弯曲(可动)、耐焊渣等时，请通过线缆厂商进行选型。

数字量输入单元(M12)

M12 5极 A 编码

Point

- 还可使用4极、A编码的M12接插件。
- 使用Y分支接插件时，①为建议使用5极、A编码的M12接插件。

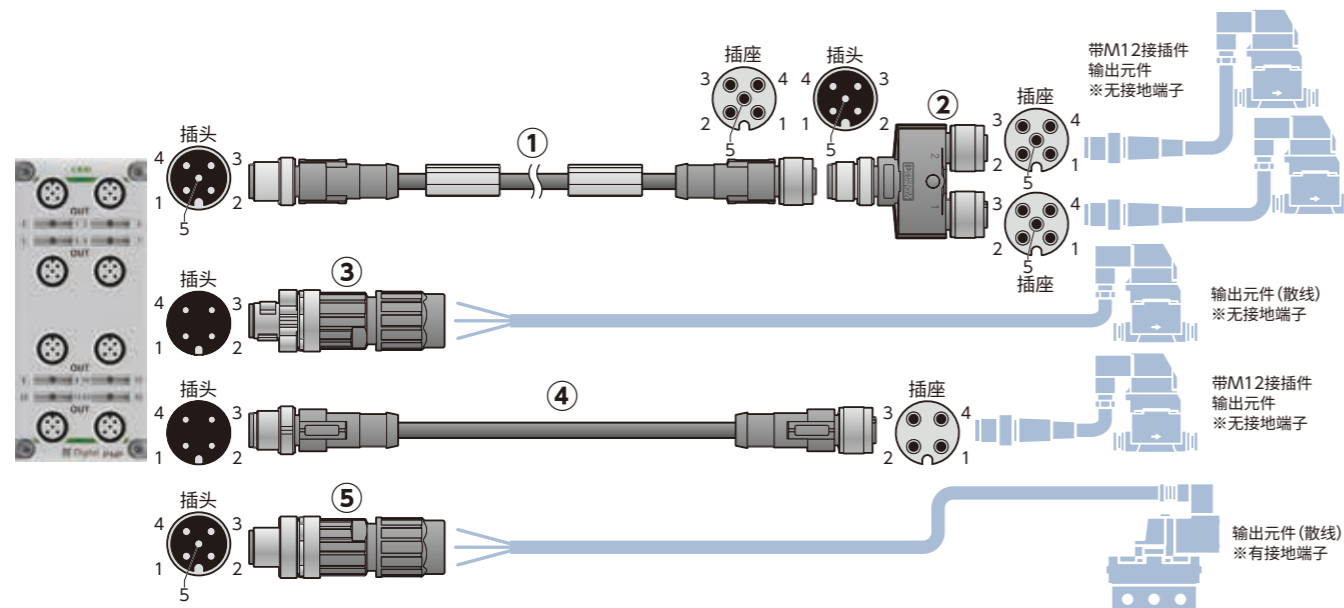


数字量输出单元(M12)

M12 5极 A 编码

Point

- 还可使用4极、A编码的M12接插件。
- 使用Y分支接插件时，①为建议使用5极、A编码的M12接插件。
- 带接地端子的元件请使用5极、A编码的M12接插件。



数字量输入单元(M8)

M8 3极 A 编码



数字量输入、输出单元用附件型号

外观	厂商	型号	配线长度	单侧	单侧
①	菲尼克斯电气	1681606	1.5m	●M12(插头、直管) ●5极 ●A编码	●M12(插座、直管) ●5极 ●A编码
	菲尼克斯电气	1681619	3m		
②	菲尼克斯电气	1511789	-	Y分支接插件	
③	OMRON	XS2G-D4C5	-	组装式M12接插件(4极、插头、直管、A编码) ※线缆外径φ3~4mm(CKD气缸开关：T2H等)	
	菲尼克斯电气	1424657	-	组装式M12接插件(4极、插头、直管、A编码) ※线缆外径φ4~8mm(CKD气缸开关：T2YD、T2YLH等)	
④	CKD	WFC-B3	3m	●M12(插头、直管) ●4极 ●A编码	●M12(插座、直管) ●4极 ●A编码
	菲尼克斯电气	1668373	1.5m		
⑤	菲尼克斯电气	1424649	-	组装式M12接插件(5极、插头、A编码)	

数字量输入单元用附件型号

外观	厂商	型号	配线长度	单侧	单侧
①	TURCK	BS 5133-0	-	组装式M8接插件(3极、插头、A编码) ※screw-locking	
	TURCK	FW-PRSPM0320-SA-S-0406	-		

最新信息请通过各厂商的官网和产品样本等进行确认。

远程I/O用线缆、接插件

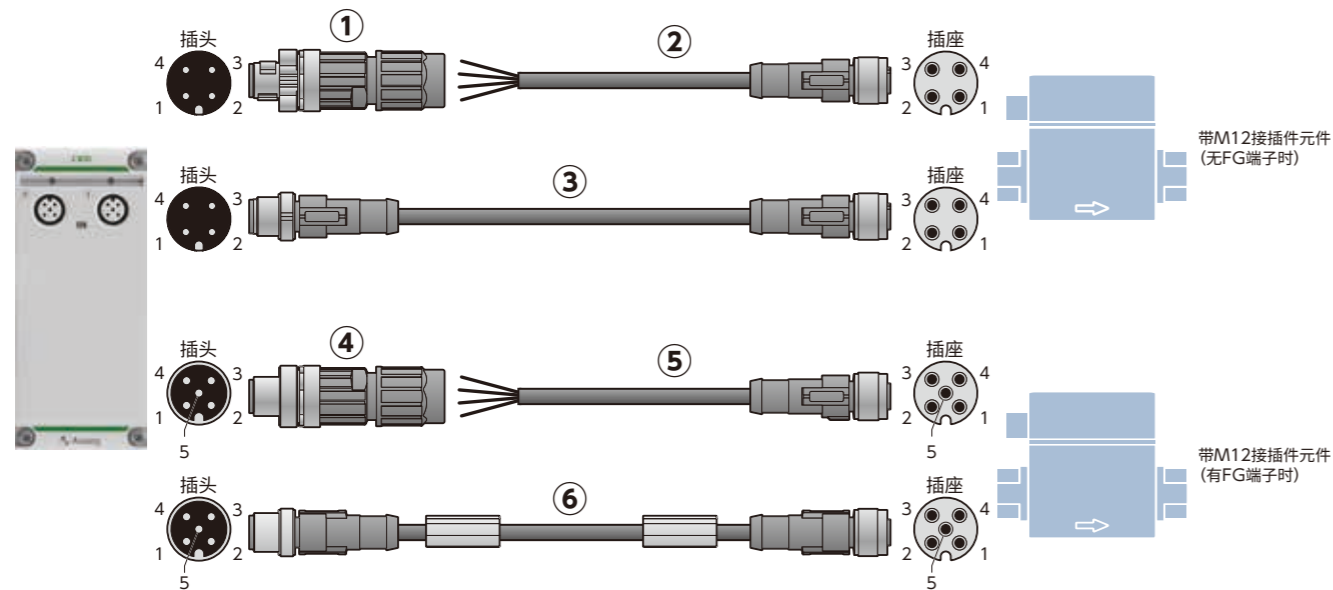
※线缆规格：固定线缆。
需要耐弯曲(可动)、耐焊渣等时，请通过线缆厂商进行选型。

模拟量输入单元(M12)

Point

●还可使用4极、A编码的M12接插件。

M12 5极 A编码

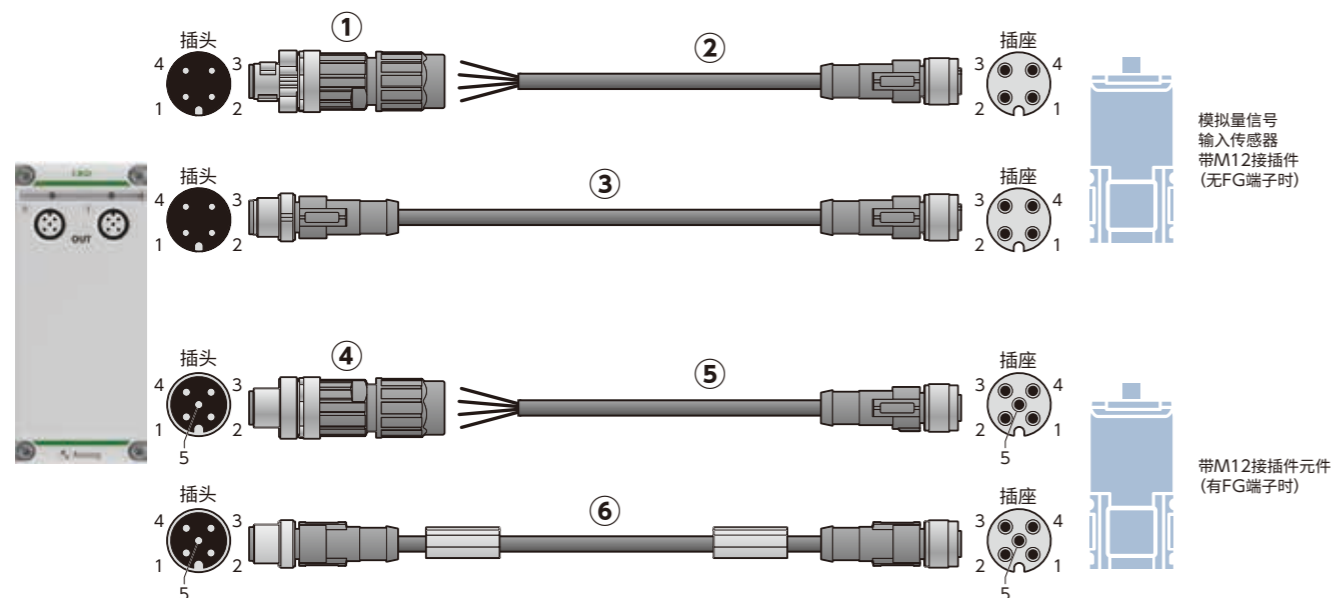


模拟量输出单元(M12)

Point

●还可使用4极、A编码的M12接插件。

M12 5极 A编码



模拟量输入、模拟量输出单元用附件型号

外观	厂商	型号	配线长度	单侧	单侧
①	菲尼克斯电气	1424657	-	组装式M12接插件(4极、插头、A编码)	
②	CKD	WFC-C3	3m	●M12(插座、直管) ●4极 ●A编码	散线
	菲尼克斯电气	1668108	1.5m		
③	CKD	WFC-B3	3m	●M12(插头、直管) ●4极 ●A编码	●M12(插座、直管) ●4极 ●A编码
	菲尼克斯电气	1668373	1.5m		
④	菲尼克斯电气	1424649	-	组装式M12接插件(5极、插头、A编码)	
⑤	菲尼克斯电气	1669822	1.5m	●M12(插座、直管) ●5极 ●A编码	散线
	菲尼克斯电气	1669835	3m		
⑥	菲尼克斯电气	1681606	1.5m	●M12(插头、直管) ●5极 ●A编码	●M12(插座、直管) ●5极 ●A编码
	菲尼克斯电气	1681619	3m		

中国销售网络

※如有需求，请咨询就近分公司

喜开理(上海)机器有限公司

Website <https://www.ckd.sh.cn>

公司总部 营业部

上海市徐汇区虹梅路1905号远中科研楼601室 200233
电话(021)61911888 传真(021)60905357

喜开理(中国)有限公司

Website <https://www.ckd.com.cn>

中国工厂

江苏省无锡市无锡新区新华路21号

华东区域

上海徐汇分公司

TEL:(021)60906048
E-mail: ckdsh@ckd.sh.cn

上海浦东分公司

TEL:(021)20435076
E-mail: ckdpd@ckd.sh.cn

杭州分公司

TEL:(0571)85800055
E-mail: ckdhz@ckd.sh.cn

宁波分公司

TEL:(0574)87368477
E-mail: ckdnb@ckd.sh.cn

昆山分公司

TEL:(0512)57911096
E-mail: ckdkk@ckd.sh.cn

苏州分公司

TEL:(0512)68636801
E-mail: ckdsuzhou@ckd.sh.cn

中西区域

无锡分公司

TEL:(0510)82762726
E-mail: ckdw@ckd.sh.cn

常州分公司

TEL:(0519)88992137
E-mail: ckdcz@ckd.sh.cn

南京分公司

TEL:(025)86633426
E-mail: ckdnj@ckd.sh.cn

合肥分公司

TEL:(0551)65551327
E-mail: ckdhf@ckd.sh.cn

武汉分公司

TEL:(027)86695531
E-mail: ckdwh@ckd.sh.cn

郑州分公司

TEL:(0371)61778770
E-mail: ckdz@ckd.sh.cn

长沙分公司

TEL:(0731)85777265
E-mail: ckdc@ckd.sh.cn

重庆分公司

TEL:(023)67855652
E-mail: ckdcq@ckd.sh.cn

成都分公司

TEL:(028)86624906
E-mail: ckdc@ckd.sh.cn

西安分公司

TEL:(029)68750491
E-mail: xian@ckd.sh.cn

华南区域

厦门分公司

TEL:(0592)5780360
E-mail: ckdxm@ckd.sh.cn

福州分公司

TEL:(0591)87767611
E-mail: ckdfz@ckd.sh.cn

广州分公司

TEL:(020)87603010
E-mail: ckdgz@ckd.sh.cn

惠州分公司

TEL:(0752)7801550
E-mail: ckdhz@ckd.sh.cn

东莞分公司

TEL:(0769)23038060
E-mail: ckddg@ckd.sh.cn

深圳分公司

TEL:(0755)83646644
E-mail: ckdsz@ckd.sh.cn

华北区域

北京分公司

TEL:(010)85867408
E-mail: ckdbj@ckd.sh.cn

天津分公司

TEL:(022)27492788
E-mail: ckdtj@ckd.sh.cn

青岛分公司

TEL:(0532)80920600
E-mail: ckdq@ckd.sh.cn

济南分公司

TEL:(0531)68812818
E-mail: ckdsn@ckd.sh.cn

大连分公司

TEL:(0411)82529884
E-mail: ckddl@ckd.sh.cn

沈阳分公司

TEL:(024)31482718
E-mail: ckdsy@ckd.sh.cn

※本样本中的产品及其相关技术和软件，受日本《外汇及对外贸易法》的补充性出口条例管控。需从日本出口本产品及其相关技术或软件时，根据日本法律请务必注意防止将其用于与军火、武器相关的用途中。

●出于改良的目的，本样本上记载的产品规格及外观可能会进行变更，恕不另行通知，敬请谅解。
©CKD Corporation 2026 All copyrights reserved. ©喜开理(上海)机器有限公司 2026版权所有



官方公众号



官方视频号