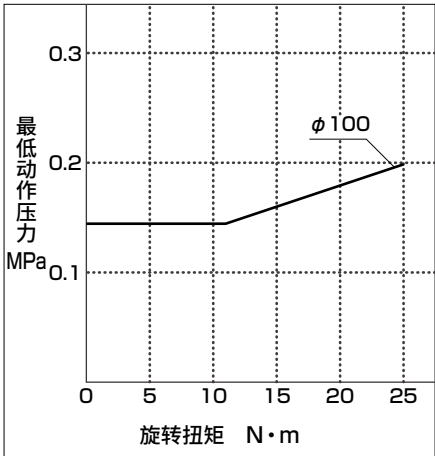
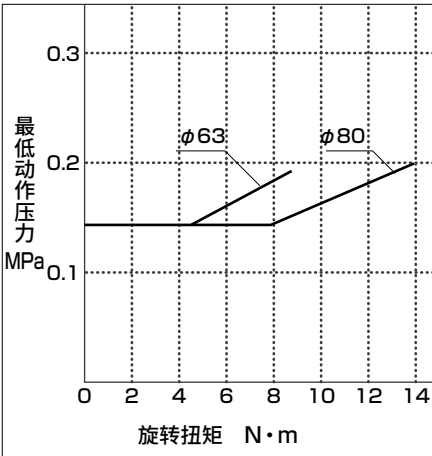
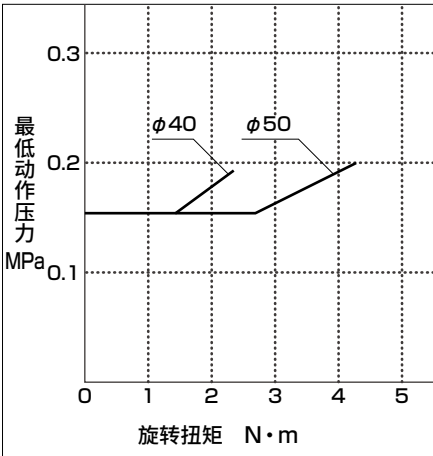
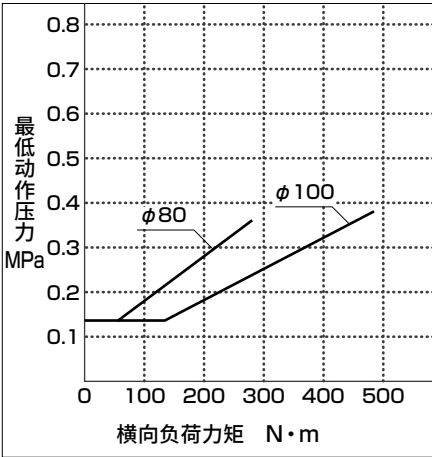
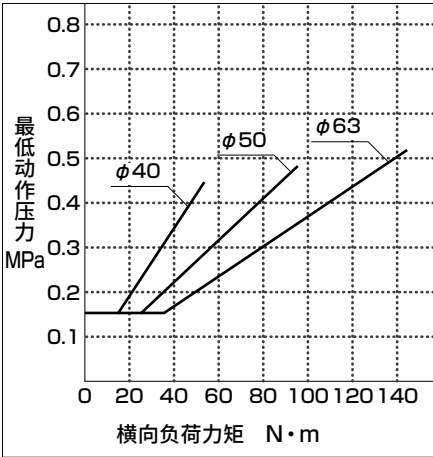


旋转扭矩与最低动作压力的关系



注：请在允许旋转扭矩的范围内进行选型。（理想状态为允许旋转扭矩的70%以下。）

横向负荷力矩与最低动作压力的关系



注：请在允许横向负荷力矩的范围内进行选型。（理想状态为允许横向负荷力矩的70%以下。）

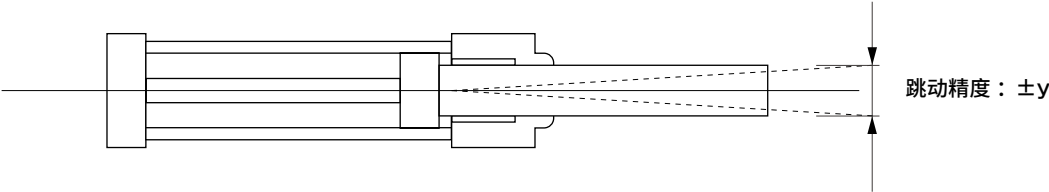
允许吸收能量

缸径	允许吸收能量 J
φ40	0.73
φ50	1.01
φ63	2.42
φ80	4.63
φ100	9.94

LCM
LCR
LCG
LCW
LCX
STM
STG
STS-STL
STR2
UCA2
ULK※
JSK/M2
JSG
JSC3-JSC4
USSD
UFCD
USC
UB
JSB3
LMB
LML
HCM
HCA
LBC
CAC4
UCAC2
CAC-N
UCAC-N
RCS2
RCC2
PCC
SHC
MCP
GLC
MFC
BBS
RRC
GRC
RV3※
NHS
HRL
LN
卡爪
卡盘
机械卡爪·卡盘
缓冲器
FJ
FK
速度控制器
卷末

LCM
LCR
LCG
LCW
LCX
STM
STG
STS・STL
STR2
UCA2
ULK※
JSK/M2
JSG
JSC3・JSC4
USSD
UFCD
USC
UB
JSB3
LMB
LML
HCM
HCA
LBC
CAC4
UCAC2
CAC-N
UCAC-N
RCS2
RCC2
PCC
SHC
MCP
GLC
MFC
BBS
RRC
GRC
RV3※
NHS
HRL
LN
卡爪
卡盘
机械卡爪・卡盘
缓冲器
FJ
FK
速度控制器
卷末

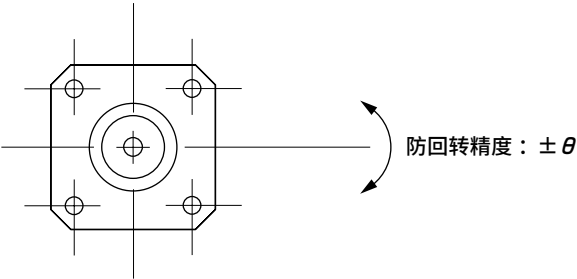
跳动精度



(单位：mm)

缸径	跳动精度：±y(初始值)	标准行程						
		100	200	300	400	500	600	700
φ40	$y = (74 + \text{行程}) \times 3.66 \times 10^{-3}$	0.64	1.00	1.37	1.73	2.10	—	—
φ50	$y = (82.5 + \text{行程}) \times 3.50 \times 10^{-3}$	0.64	0.99	1.34	1.69	2.04	—	—
φ63	$y = (88 + \text{行程}) \times 3.36 \times 10^{-3}$	0.63	0.98	1.30	1.64	1.98	—	—
φ80	$y = (108 + \text{行程}) \times 2.80 \times 10^{-3}$	0.58	0.86	1.14	1.42	1.70	1.98	2.26
φ100	$y = (122.5 + \text{行程}) \times 2.86 \times 10^{-3}$	0.64	0.92	1.21	1.50	1.78	2.07	2.35

防回转精度



(单位：度)

缸径	防回转精度：±θ(初始值)
φ40	0.57
φ50	0.38
φ63	0.33
φ80	0.28
φ100	0.24