



CONTENTS

| | |
|-------------|----|
| 产品简介 | 卷头 |
| 体系表 | 1 |
| <hr/> | |
| ● 型号表示方法 | 5 |
| ● 规格 | 6 |
| ● 外形尺寸图 | 7 |
| ● 速度、最大扭矩特性 | 12 |
| <hr/> | |
| • 相关部件 | 48 |
| • 选型 | 51 |
| ⚠使用注意事项 | 55 |
| 选型规格检查表 | 61 |



直驱马达

AX1R Series

高精度型(分度精度、输出轴跳动等)

● 最大扭矩：22·45·75·150·210 N·m

● 对应驱动器：AXD-S/H



型号表示方法

AX1R - 022 N - BS NN

①

②

③

| ① 大小(最大扭矩) | |
|------------|--------|
| 022 | 22N·m |
| 045 | 45N·m |
| 075 | 75N·m |
| 150 | 150N·m |
| 210 | 210N·m |

| ② 接插件安装方向 | |
|-----------|-------------|
| N | 标准(接插件横向安装) |
| D | 接插件下方安装 |

| ③ 安装底座 ※3 | |
|-----------|-----------|
| NN | 标准(无安装底座) |
| BS | 带安装底座 |

※1：驱动器请按照以下对应表进行选择。

驱动器电源电压对应表

| 驱动器 类型 机种 | 三相·单相AC200~240V | |
|-----------------|-----------------|------------|
| | AXD-S 型 | AXD-H 型 |
| AX1R-022 | ● | |
| AX1R-045 | ● | |
| AX1R-075 | ● | |
| AX1R-150 | | ● |
| AX1R-210 | | ● |

※2：使用单相AC200V时，扭矩限制范围的计算与通常情况不同。

关于使用可否的判定，请务必咨询本公司。

※3：选择带③安装底座“BS”选择项时，无法使用下面的定位销孔。

表面处理为无电解镀镍。

※4：定位销孔有时无表面处理。

※特注产品不对应CE、UKCA、UL/cUL及RoHS标准。

执行器规格

| 项目 | | AX1R-022 | AX1R-045 | AX1R-075 | AX1R-150 | AX1R-210 |
|-------------|-------------------|--------------------|----------------|----------------|----------------|----------------|
| 最大输出扭矩 | N·m | 22 | 45 | 75 | 150 | 210 |
| 连续输出扭矩 | N·m | 7 | 15 | 25 | 50 | 70 |
| 最快转速 | rpm | 240(※1) | | 140 | 120 | |
| 允许轴向负载 | N | 600 | | 2200 | | |
| 允许力矩负载 | N·m | 19 | 38 | 70 | 140 | 170 |
| 输出轴惯性力矩 | kg·m ² | 0.00505 | 0.00790 | 0.03660 | 0.05820 | 0.09280 |
| 允许负载惯性力矩 | kg·m ² | 0.6 | 0.9 | 4.0 | 6.0 | 10.0 |
| 分度精度(※4) | 秒 | ±15 | | | | |
| 重复精度(※4) | 秒 | ±5 | | | | |
| 输出轴摩擦扭矩 | N·m | 2.0 | | 8.0 | | |
| 分辨率 | P/rev | 540672/2097152(※2) | | | | |
| 绝缘等级 | | F类 | | | | |
| 耐电压 | | AC1500V 1分钟 | | | | |
| 绝缘电阻 | | 10MΩ以上DC500V | | | | |
| 使用环境温度 | | 0~40℃ | | | | |
| 使用环境湿度 | | 20~85%RH 不得结露 | | | | |
| 保存环境温度 | | -20~80℃ | | | | |
| 保存环境湿度 | | 20~90%RH 不得结露 | | | | |
| 环境 | | 无腐蚀性气体、爆炸性气体、粉尘 | | | | |
| 重量 | kg | 8.9(10.8)(※3) | 12.0(13.9)(※3) | 23.0(27.1)(※3) | 32.0(36.1)(※3) | 44.0(48.1)(※3) |
| 输出轴跳动(※4) | mm | 0.01 | | | | |
| 输出轴端面跳动(※4) | mm | 0.01 | | | | |
| 防护等级 | | IP20 | | | | |

※1：分辨率2097152P/rev条件时，请使用140rpm以下的速度。

※2：出厂状态时分辨率为540672P/rev，可通过PC软件将分辨率切换为2097152P/rev。

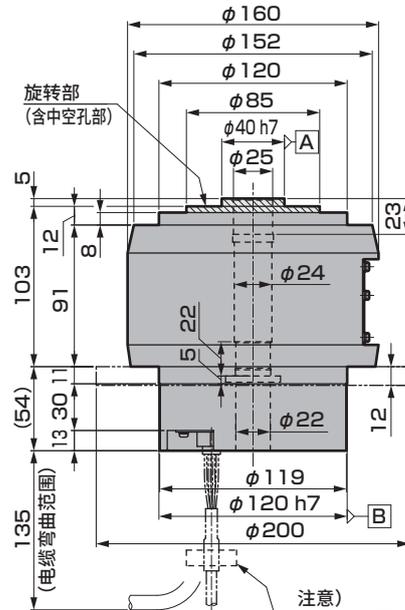
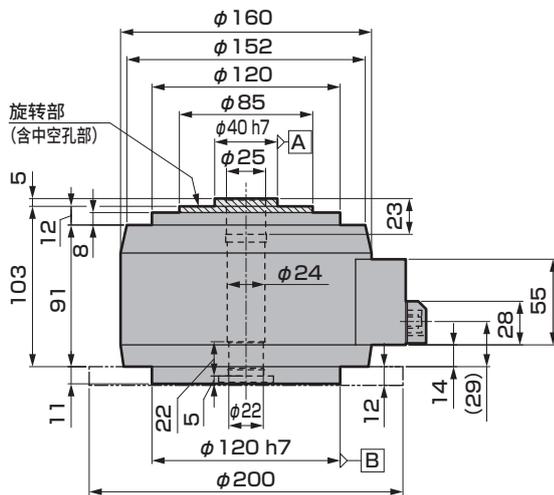
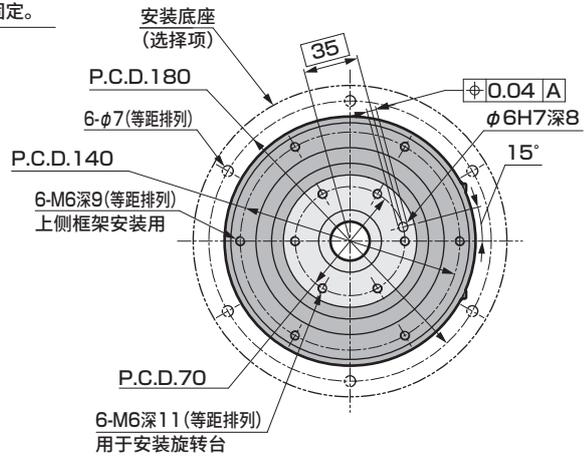
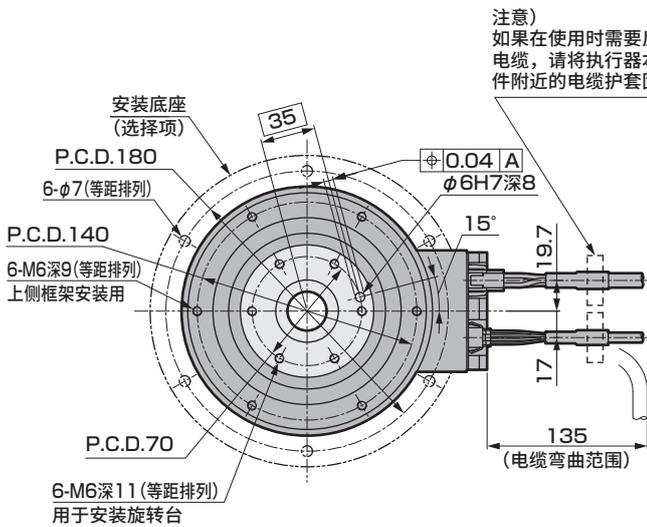
※3：()内为带安装底座选择项的执行器重量。

※4：关于分度精度、重复精度、输出轴跳动、输出轴端面跳动的解释，请参阅第54页“术语解释”。

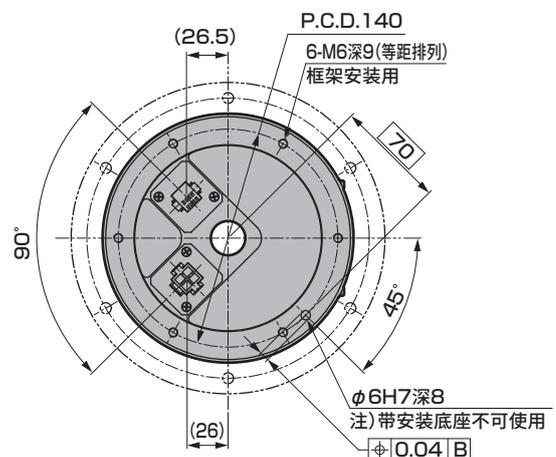
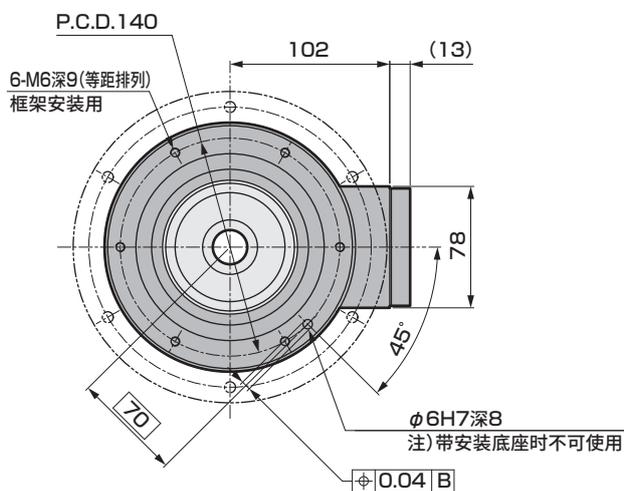
外形尺寸图

● AX1R-022N

● AX1R-022D



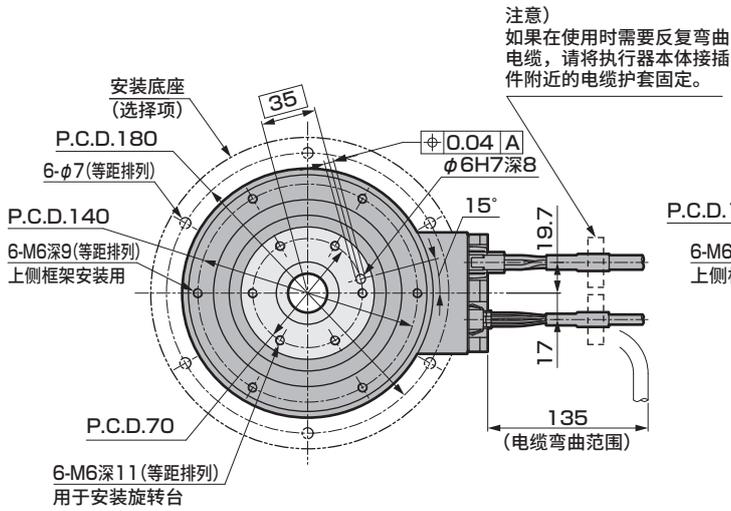
注意)
如果在使用时需要反复弯曲电缆,
请将执行器本体接插件附近的电缆
护套固定。



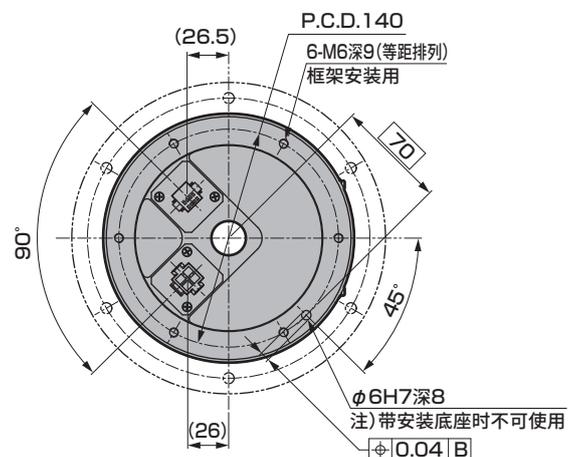
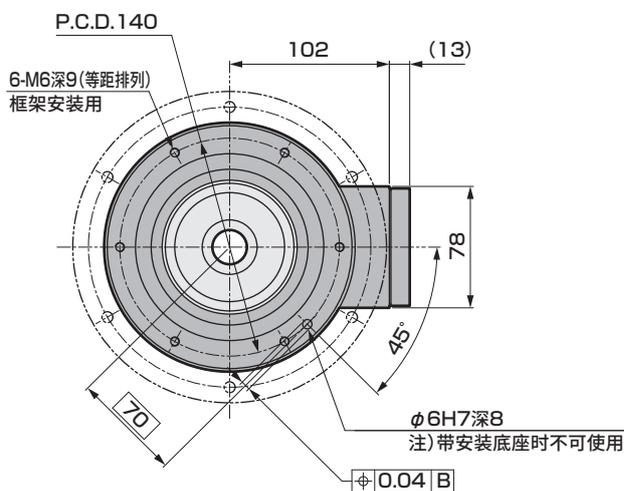
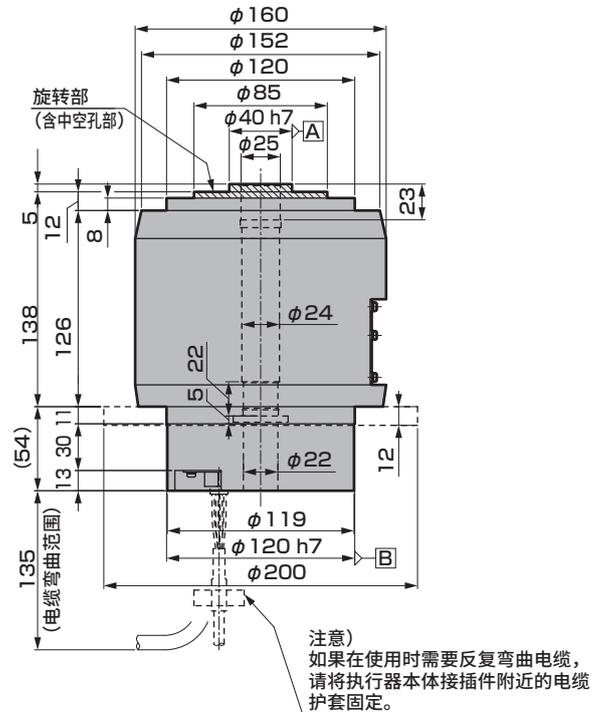
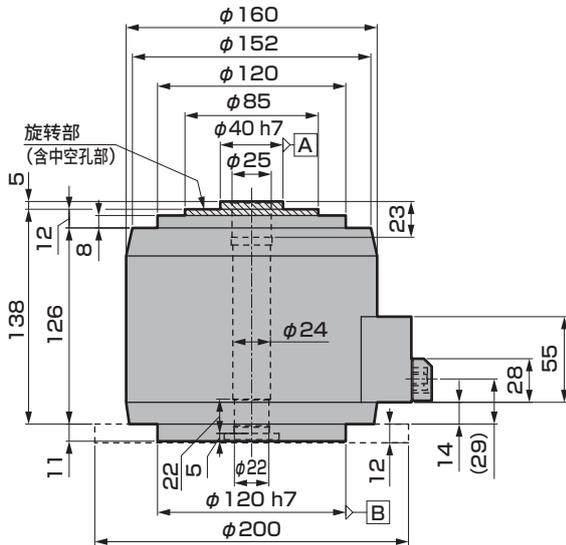
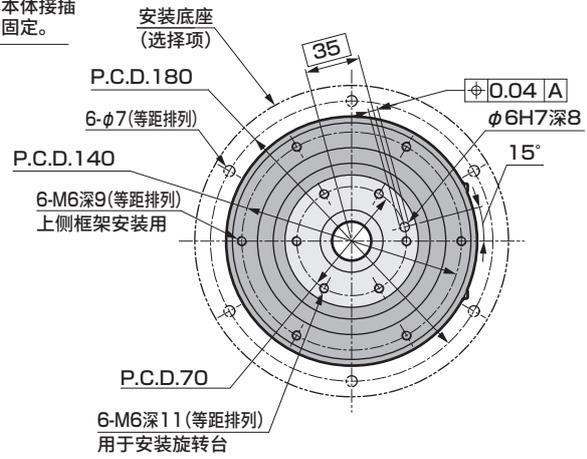
※ 1 : 执行器原点位置可能与外形尺寸图存在差异。
通过原点偏移功能, 可以设置任意原点位置。

外形尺寸图

● AX1R-045N



● AX1R-045D

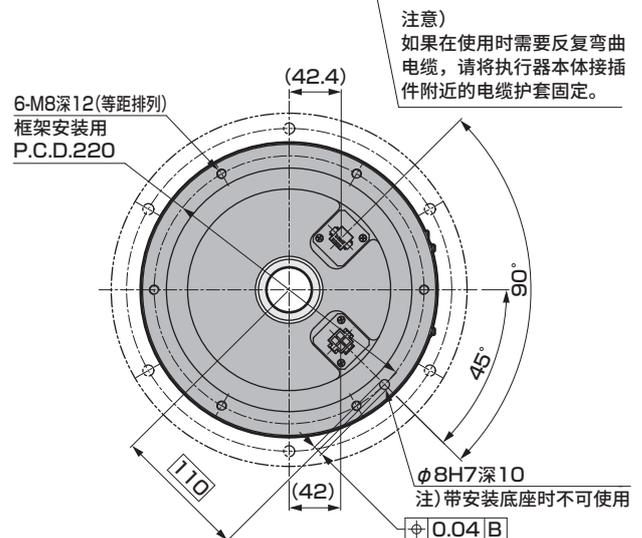
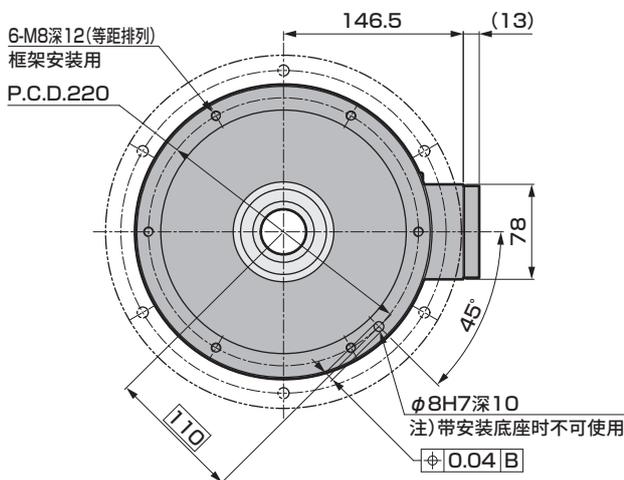
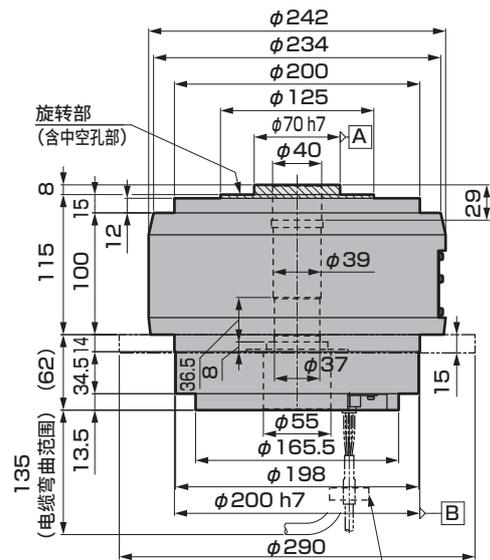
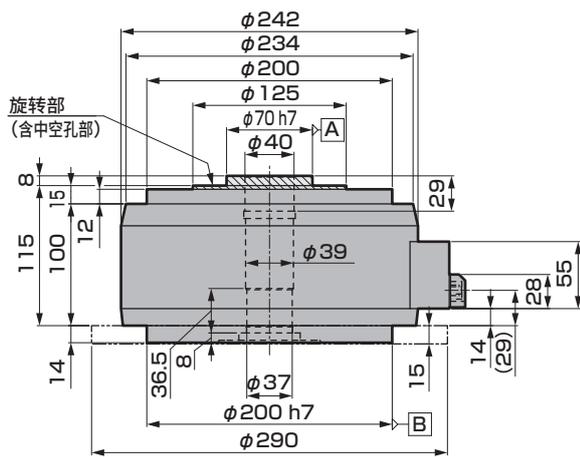
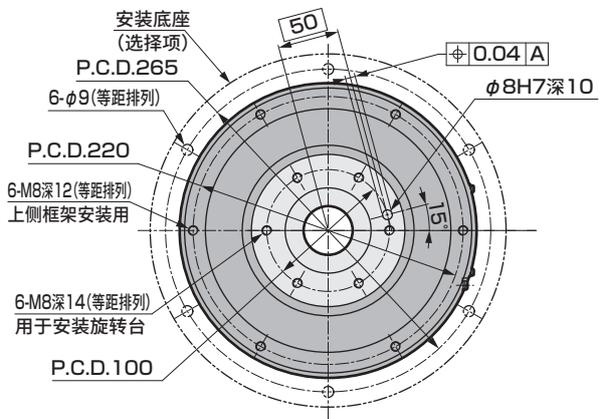
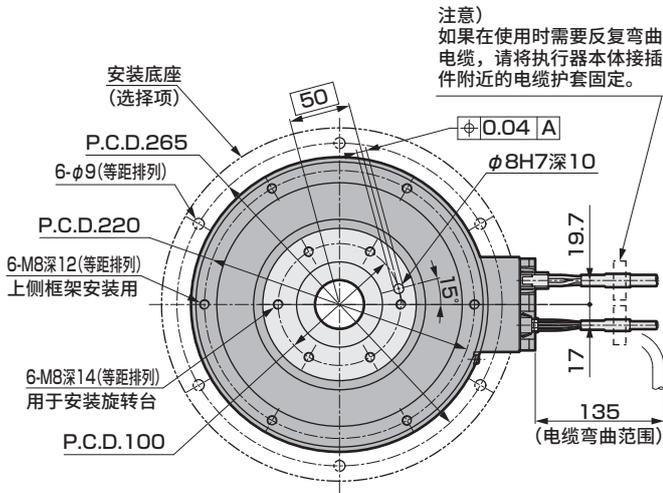


※ 1 : 执行器原点位置可能与外形尺寸图存在差异。
通过原点偏移功能, 可以设置任意原点位置。

外形尺寸图

● AX1R-075N

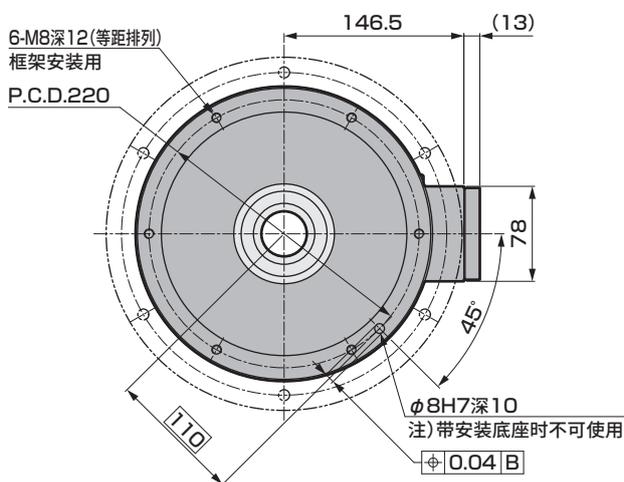
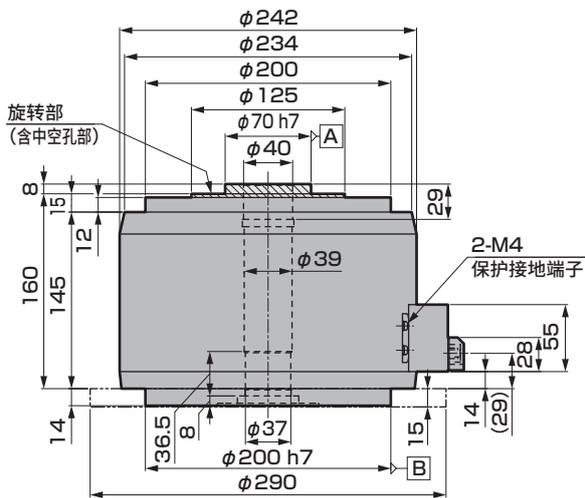
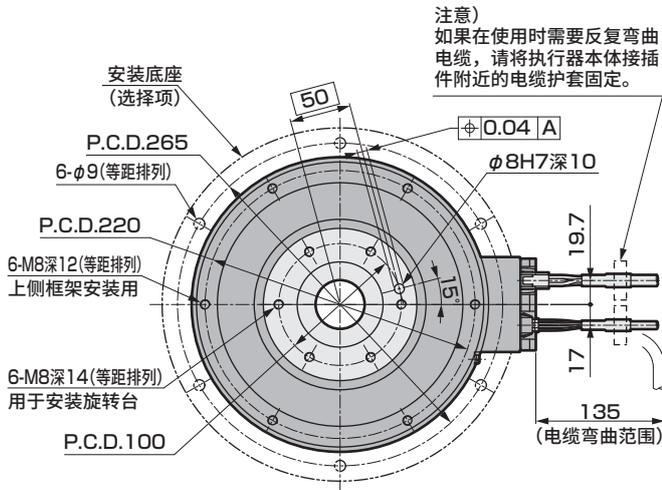
● AX1R-075D



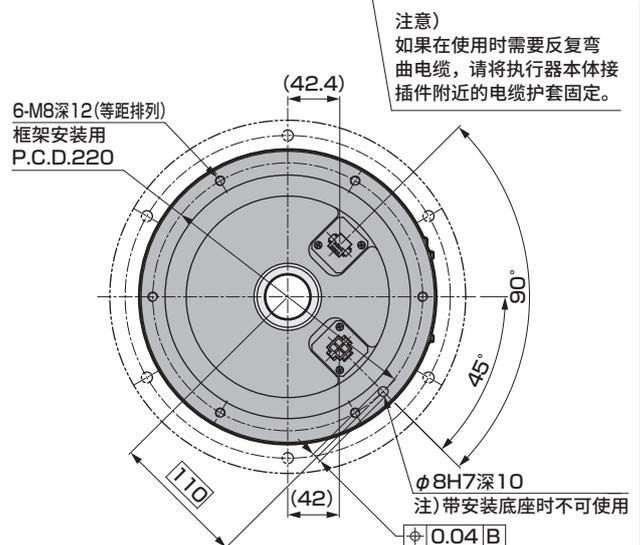
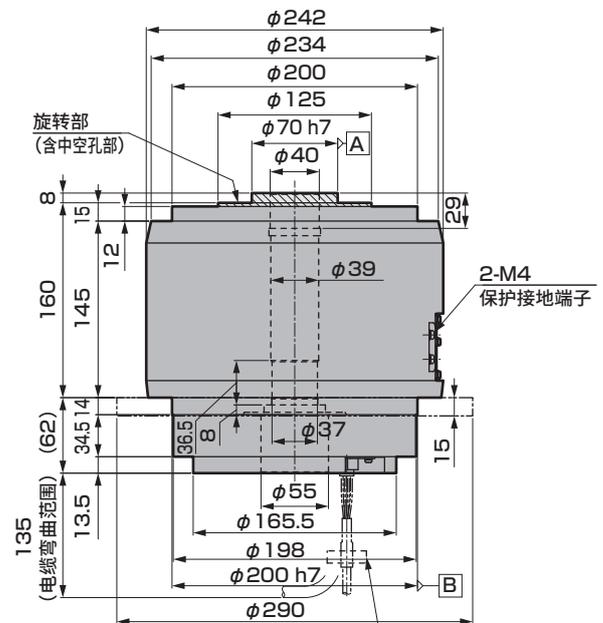
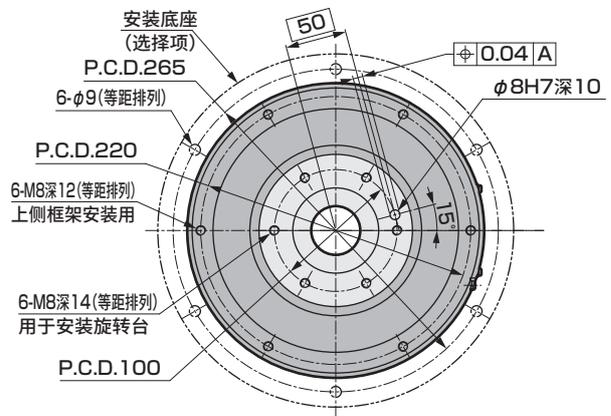
※ 1 : 执行器原点位置可能与外形尺寸图存在差异。
通过原点偏移功能, 可以设置任意原点位置。

外形尺寸图

● AX1R-150N



● AX1R-150D



※1：执行器原点位置可能与外形尺寸图存在差异。
通过原点偏移功能，可以设置任意原点位置。

外形尺寸图

● AX1R-210N

● AX1R-210D

执行器
AX1R

执行器
AX2R

执行器
AX4R

驱动器
AXD

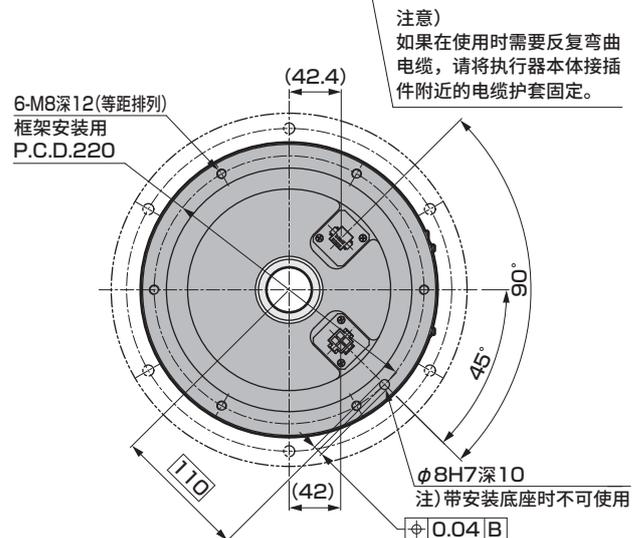
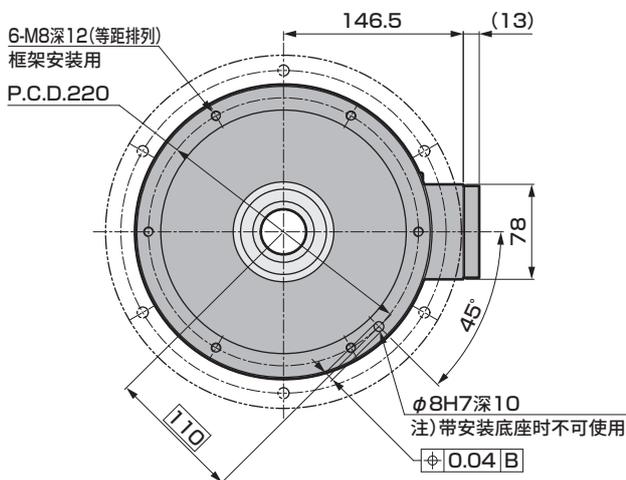
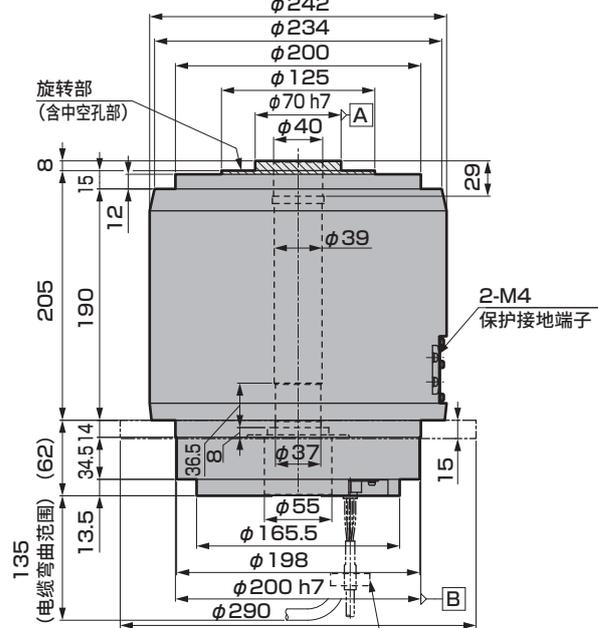
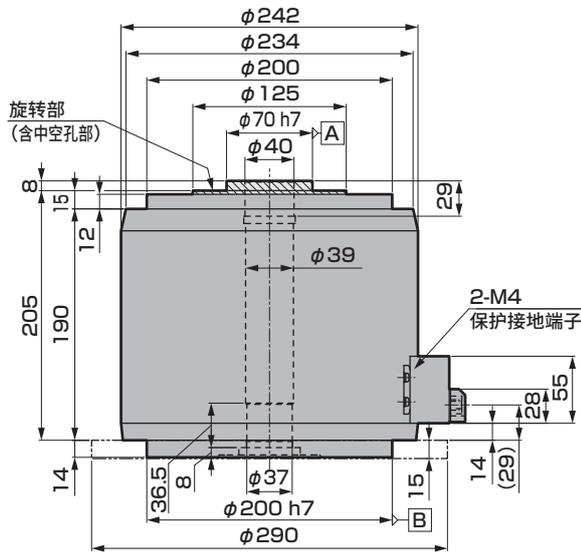
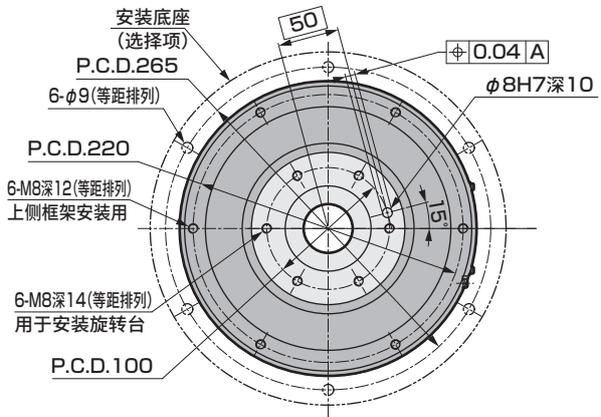
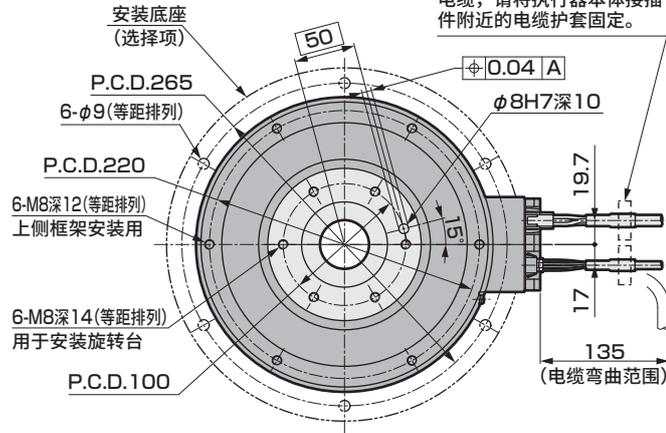
相关部件
AXP

选型

使用注意事项

选型规格检查表

注意)
如果在使用时需要反复弯曲
电缆, 请将执行器本体接插
件附近的电缆护套固定。

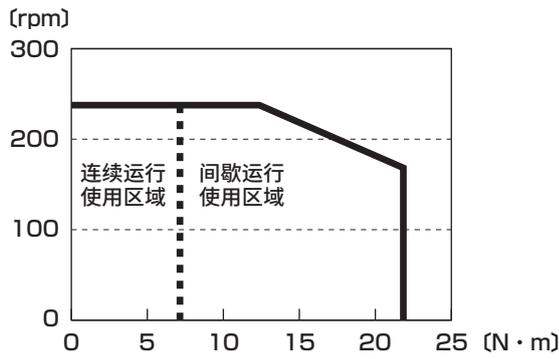


注意)
如果在使用时需要反复弯曲
电缆, 请将执行器本体接插
件附近的电缆护套固定。

※ 1: 执行器原点位置可能与外形尺寸图存在差异。
通过原点偏移功能, 可以设置任意原点位置。

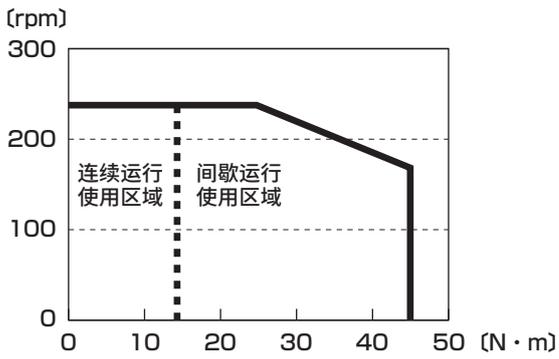
速度、最大扭矩特性

● AX1R-022



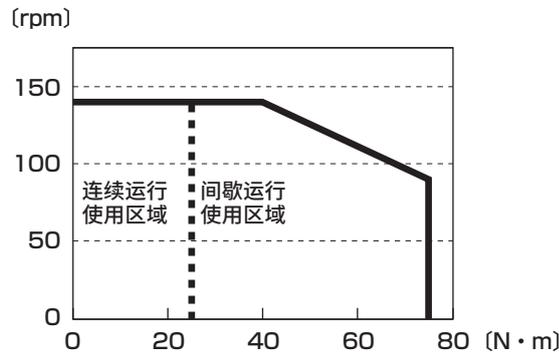
※该图表为三相AC200V时的特性。

● AX1R-045



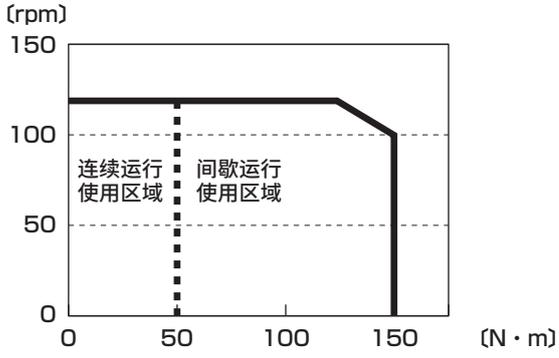
※该图表为三相AC200V时的特性。

● AX1R-075



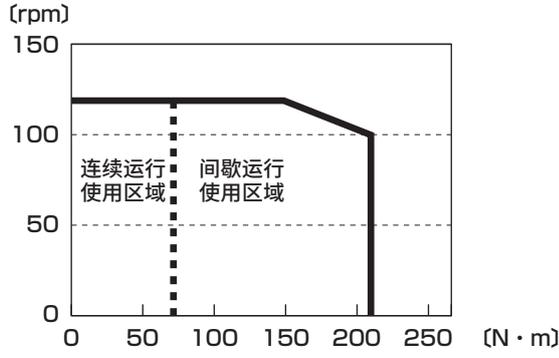
※此图为三相AC200V时的特性。

● AX1R-150



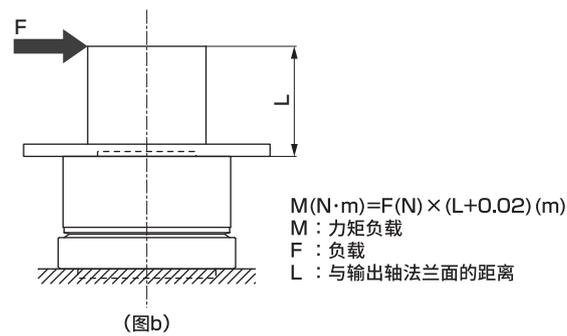
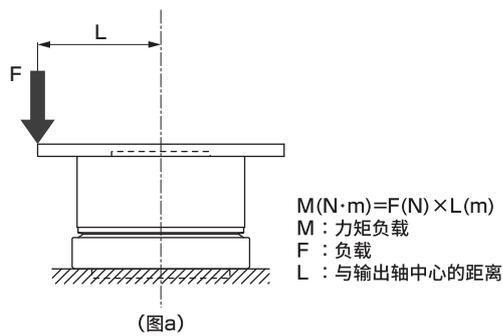
※该图表为三相AC200V时的特性。

● AX1R-210



※该图表为三相AC200V时的特性。

力矩负载(简易计算公式)



AX2R

执行器(高速旋转型)



CONTENTS

| | |
|-------------|----|
| 产品简介 | 卷头 |
| 体系表 | 1 |
| <hr/> | |
| ● 型号表示方法 | 15 |
| ● 规格 | 16 |
| ● 外形尺寸图 | 17 |
| ● 速度、最大扭矩特性 | 20 |
| <hr/> | |
| • 相关部件 | 48 |
| • 选型 | 51 |
| ▲ 使用注意事项 | 55 |
| 选型规格检查表 | 61 |



直驱马达

AX2R Series

高速旋转型(最高转速300rpm)

- 最大扭矩：6·12·18 N·m
- 对应驱动器：AXD-S



型号表示方法

AX2R - 018 N - BS NN

①

②

① 大小(最大扭矩)

| | |
|-----|-------|
| 006 | 6N·m |
| 012 | 12N·m |
| 018 | 18N·m |

② 安装底座

※4

| | |
|----|-----------|
| NN | 标准(无安装底座) |
| BS | 带安装底座 |

※1：驱动器请按照以下对应表进行选择。

驱动器电源电压对应表

| 驱动器 类型 机种 | 三相·单相AC200~240V | |
|-----------------|-----------------|------------|
| | AXD-S 型 | AXD-H 型 |
| AX2R-006 | ● | |
| AX2R-012 | ● | |
| AX2R-018 | ● | |

※2：使用单相AC200V时，扭矩限制范围的计算与通常情况不同。关于使用可否的判定，请另外咨询本公司。

※3：本体引出电缆不是可动电缆。

※4：选择带安②装底板“BS”选择项时，无法使用下面的定位销孔。表面处理为无电解镀镍处理。

※5：定位销孔有时无表面处理。

※6：本体表面处理为无电解镀镍处理。

※特注产品不对应CE、UKCA、UL/cUL及RoHS标准。

执行器规格

| 项目 | | AX2R-006 | AX2R-012 | AX2R-018 |
|-------------|-------------------|--------------------|--------------|--------------|
| 最大输出扭矩 | N·m | 6 | 12 | 18 |
| 连续输出扭矩 | N·m | 2 | 4 | 6 |
| 最快转速 | rpm | 300(※1) | | |
| 允许轴向负载 | N | 1000 | | |
| 允许力矩负载 | N·m | 40 | | |
| 输出轴惯性力矩 | kg·m ² | 0.00575 | 0.00695 | 0.00910 |
| 允许负载惯性力矩 | kg·m ² | 0.3 | 0.4 | 0.5 |
| 分度精度(※4) | 秒 | ±30 | | |
| 重复精度(※4) | 秒 | ±5 | | |
| 输出轴摩擦扭矩 | N·m | 0.6 | | 0.7 |
| 分辨率 | P/rev | 540672/2097152(※2) | | |
| 绝缘等级 | | F类 | | |
| 耐电压 | | AC1500V 1分钟 | | |
| 绝缘电阻 | | 10MΩ以上DC500V | | |
| 使用环境温度 | | 0~40℃ | | |
| 使用环境湿度 | | 20~85%RH 不得结露 | | |
| 保存环境温度 | | -20~80℃ | | |
| 保存环境湿度 | | 20~90%RH 不得结露 | | |
| 环境 | | 无腐蚀性气体、爆炸性气体、粉尘 | | |
| 重量 | kg | 4.7(6.0)(※3) | 5.8(7.1)(※3) | 7.5(8.8)(※3) |
| 输出轴跳动(※4) | mm | 0.03 | | |
| 输出轴端面跳动(※4) | mm | 0.03 | | |
| 防护等级 | | IP20 | | |

※1：分辨率2097152P/rev条件时，请使用140rpm以下的速度。

※2：出厂状态时分辨率为540672P/rev，可通过PC软件将分辨率切换为2097152P/rev。

※3：()内为带安装底座选择项的执行器重量。

※4：关于分度精度、重复精度、输出轴跳动、输出轴端面跳动的解释，请参阅第54页“术语解释”。

执行器
AX1R

执行器
AX2R

执行器
AX4R

驱动器
AXD

相关部件
AXP

选型

使用注意事项

选型规格检查表

外形尺寸图

● AX2R-006

执行器
AX1R

执行器
AX2R

执行器
AX4R

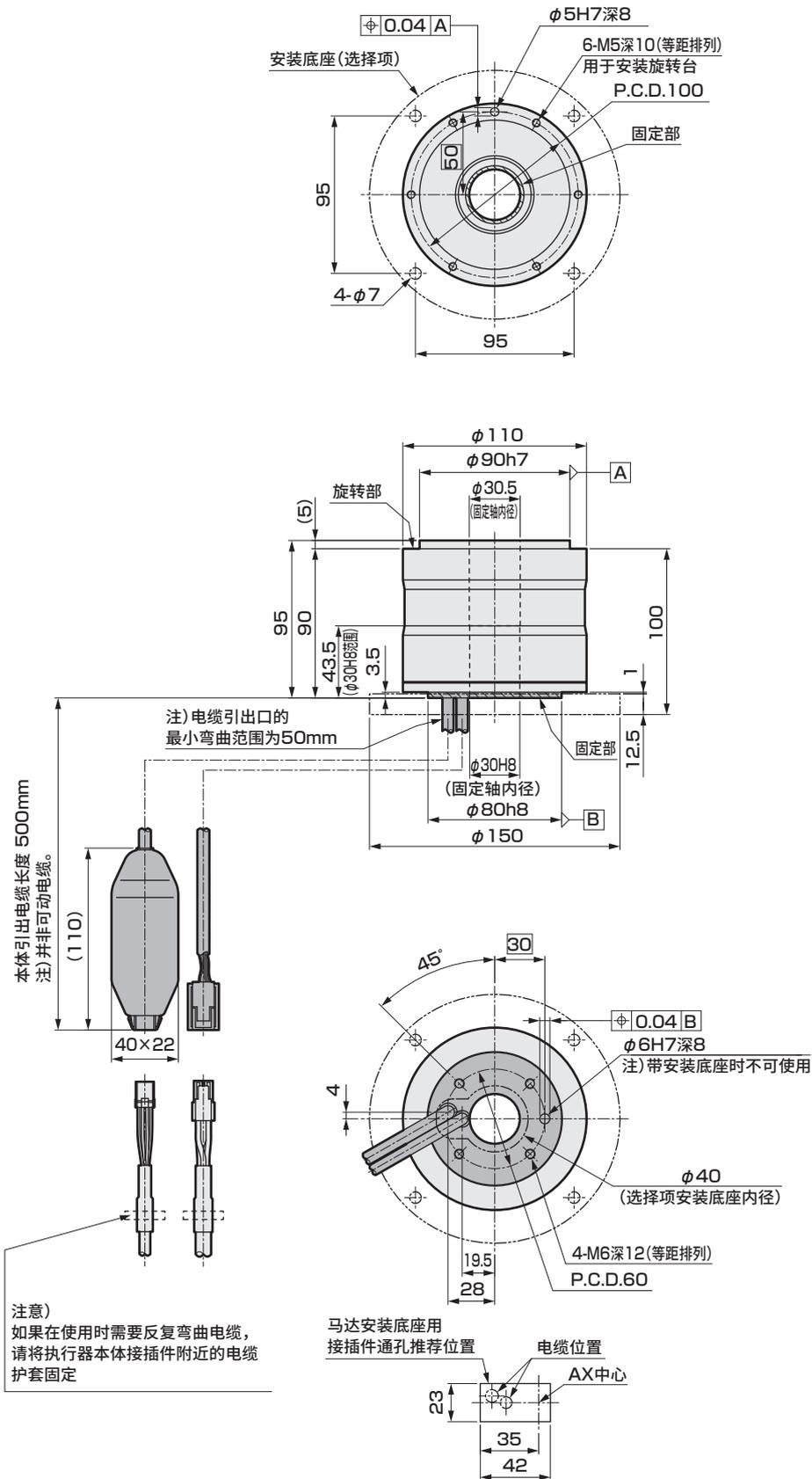
驱动器
AXD

相关部件
AXP

选型

使用注意事项

选型规格检查表

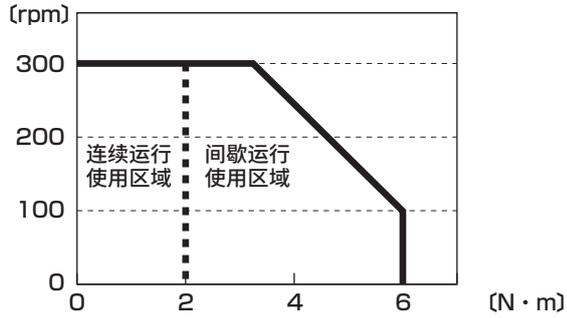


※1: 执行器原点位置可能与外形尺寸图不同。利用原点偏移功能, 可设定任意的原点位置。

※2: 执行器部的引出电缆不是可动电缆。请务必在接插件部进行固定, 避免其可动。此外, 请勿抓住引出电缆抬起本体或对其施加过大的力。否则可能会导致误动作、报警的发生, 或者接插件部的损坏、断线。

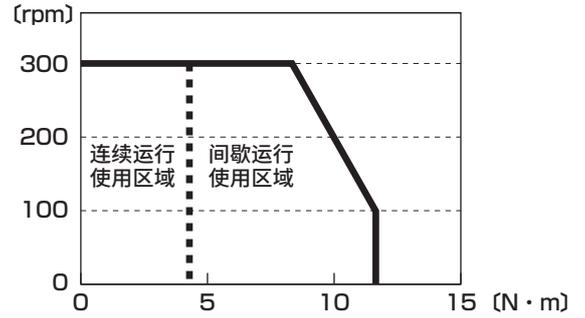
速度、最大扭矩特性

●AX2R-006



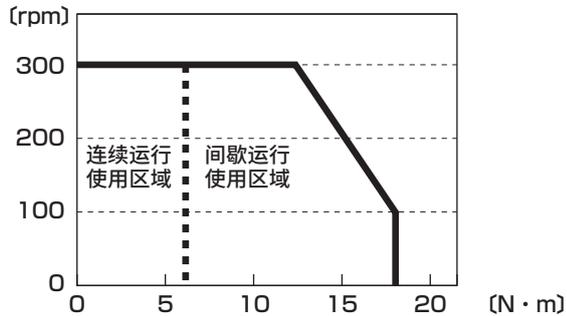
※该图表为三相AC200V时的特性。

●AX2R-012



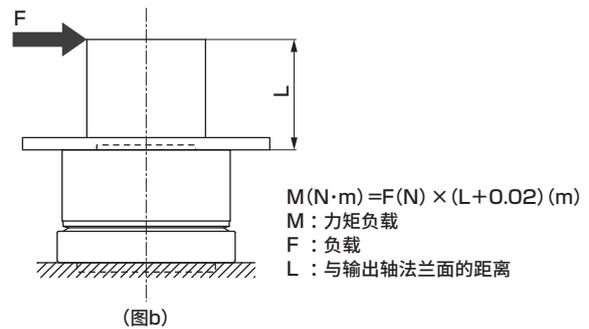
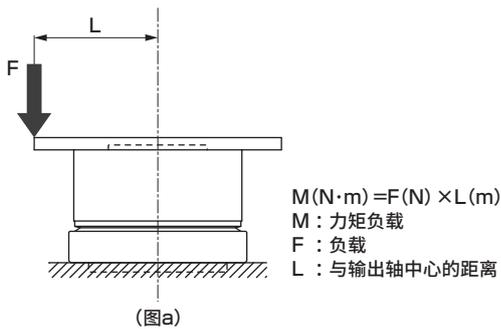
※该图表为三相AC200V时的特性。

●AX2R-018



※该图表为三相AC200V时的特性。

力矩负载(简易计算公式)





CONTENTS

| | |
|------------------------|----|
| 产品简介 | 卷头 |
| 体系表 | 1 |
| <hr/> | |
| ● 型号表示方法 | |
| • AX4R-009,022,045,075 | 23 |
| • AX4R-150,300,500,10W | 29 |
| ● 规格 | |
| • AX4R-009,022,045,075 | 24 |
| • AX4R-150,300,500,10W | 30 |
| ● 外形尺寸图 | |
| • AX4R-009,022,045,075 | 25 |
| • AX4R-150,300,500,10W | 31 |
| ● 速度・最大扭矩特性 | |
| • AX4R-009,022,045,075 | 35 |
| • AX4R-150,300,500,10W | 36 |
| <hr/> | |
| • 相关部件 | 48 |
| • 选型 | 51 |
| ▲ 使用注意事项 | 55 |
| 选型规格检查表 | 61 |



直驱马达

AX4R Series

标准型

- 最大扭矩：9·22·45·75 N·m
- 对应驱动器：AXD-S



型号表示方法



| ① 大小(最大扭矩) | |
|------------|-------|
| 009 | 9N·m |
| 022 | 22N·m |
| 045 | 45N·m |
| 075 | 75N·m |

| ② 安装底座 ※4 | |
|-----------|-----------|
| NN | 标准(无安装底座) |
| BS | 带安装底座 |

| ③ 制动 ※6 | |
|---------|-------------|
| NN | 标准(无电磁制动) |
| EB | 带无励磁动作型电磁制动 |

※1：驱动器请按照以下对应表进行选择。

驱动器电源电压对应表

| 机种 | 三相·单相AC200~240V | |
|----------|-----------------|------------|
| | AXD-S 型 | AXD-H 型 |
| AX4R-009 | ● | |
| AX4R-022 | ● | |
| AX4R-045 | ● | |
| AX4R-075 | ● | |

※2：使用单相AC200V时，扭矩限制范围的计算与通常情况不同。

关于使用可否的判定，请务必咨询本公司。

※3：本体引出电缆不是可动电缆。

※4：② 选择带安装底座“BS”选择项时，使用下面的定位销孔无法进行。

表面处理为无电解镀镍处理。

※5：定位销孔有时无表面处理。

※6：选择电磁制动时，请参阅电磁制动连接方法的注意事项(第59页)。

关于选择项，请按照以下“选择项对应表”进行选择。

选择项对应表

| | AX4R-009 | AX4R-022 | AX4R-045 | AX4R-075 |
|------------|----------|----------|----------|----------|
| 安装底座 (-BS) | | ● | ● | ● |
| 制动 (-EB) | | ● | ● | ● |

※7：本体表面处理为无电解镀镍处理。

※特注产品不对应CE、UKCA、UL/cUL及RoHS标准。

执行器规格

| 项目 | | AX4R-009 | AX4R-022 | AX4R-045 | AX4R-075 |
|-------------|-------------------|--------------------|----------------|----------------|----------------|
| 最大输出扭矩 | N·m | 9 | 22 | 45 | 75 |
| 连续输出扭矩 | N·m | 3 | 7 | 15 | 25 |
| 最快转速 | rpm | 240(※1) | | | 140 |
| 允许轴向负载 | N | 800 | 3700 | | 20000 |
| 允许力矩负载 | N·m | 40 | 60 | 80 | 200 |
| 输出轴惯性力矩 | kg·m ² | 0.009 | 0.0206 | 0.0268 | 0.1490 |
| 允许负载惯性力矩 | kg·m ² | 1.75 | 3.00 | 5.00 | 25.00 |
| 分度精度(※4) | 秒 | ±30 | | | |
| 重复精度(※4) | 秒 | ±5 | | | |
| 输出轴摩擦扭矩 | N·m | 0.8 | 3.5 | | 10.0 |
| 分辨率 | P/rev | 540672/2097152(※2) | | | |
| 绝缘等级 | | F类 | | | |
| 耐电压 | | AC1500V 1分钟 | | | |
| 绝缘电阻 | | 10MΩ以上DC500V | | | |
| 使用环境温度 | | 0~40℃ | | | |
| 使用环境湿度 | | 20~85%RH不得结露 | | | |
| 保存环境温度 | | -20~80℃ | | | |
| 保存环境湿度 | | 20~90%RH不得结露 | | | |
| 环境 | | 无腐蚀性气体、爆炸性气体、粉尘 | | | |
| 重量 | kg | 5.5 | 12.3(14.6)(※3) | 15.0(17.3)(※3) | 36.0(41.0)(※3) |
| 带制动时总重量 | kg | - | 16.4(18.7)(※3) | 19.3(21.6)(※3) | 54.0(59.0)(※3) |
| 输出轴跳动(※4) | mm | 0.03 | | | |
| 输出轴端面跳动(※4) | mm | 0.05 | | | |
| 防护等级 | | IP20 | | | |

※1：分辨率为2097152P/rev时，请使用140rpm以下的速度。

※2：出厂状态时分辨率为540672P/rev，可通过PC软件将分辨率切换为2097152P/rev。

※3：()内为带安装底座选择项的执行器重量。

※4：关于分度精度、重复精度、输出轴跳动、输出轴端面跳动的解释，请参阅第54页“术语解释”。

电磁制动规格(选择项)

| 项目 | 对应機種 | AX4R-022·AX4R-045 | | AX4R-075 |
|--------------|------|-------------------|------|----------|
| | | | | |
| 种类 | | 无背隙干式无励磁动作型 | | |
| 额定电压 | V | DC24V | | |
| 电源容量 | W | 30 | 55 | |
| 额定电流 | A | 1.25 | 2.30 | |
| 静摩擦力矩 | N·m | 35 | 200 | |
| 电枢释放时间(制动开启) | msec | 50(参考值) | | 50(参考值) |
| 电枢吸引时间(制动关闭) | msec | 150(参考值) | | 250(参考值) |
| 保持精度 | 类 | 45(参考值) | | |
| 最大使用频率 | 次/分钟 | 60 | 40 | |

※1：输出轴旋转时，可能会发出电磁制动的圆盘与固定部位摩擦的声音。同时，电磁制动工作时会产生冲击音。

※2：制动关闭后的移动中，需根据上述电枢吸引时间变更参数的延迟时间。

※3：为无背隙式，但在旋转方向施加负载时仍难以保持固定位置。并非用于制动及保持精度。

※4：通过将螺栓均匀拧入手动解锁用螺孔(3处)，可手动解锁电磁制动。

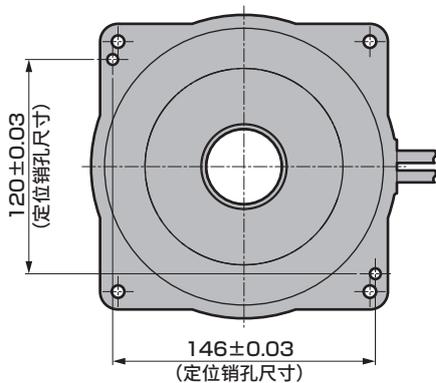
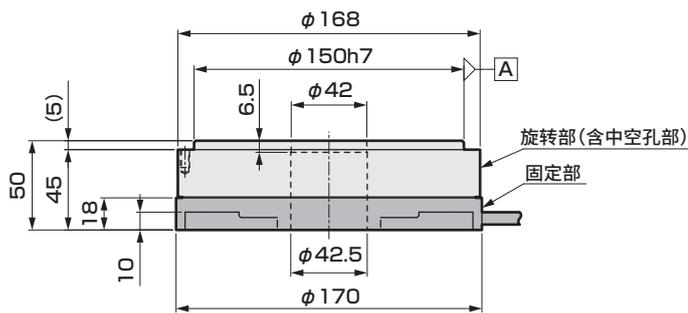
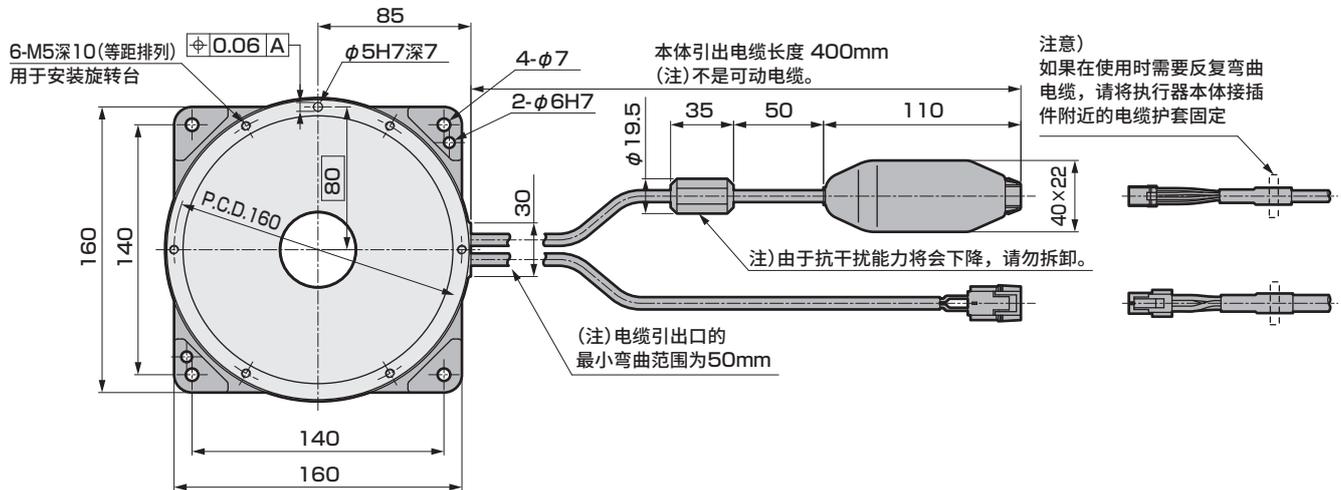
※5：将轴穿过电磁制动规格的空心孔时，请使用非磁性材料(SUS303等)。

因磁化可能会对周边设备造成磁性影响。

详细注意事项请阅读技术资料及使用说明书。

外形尺寸图

● AX4R-009

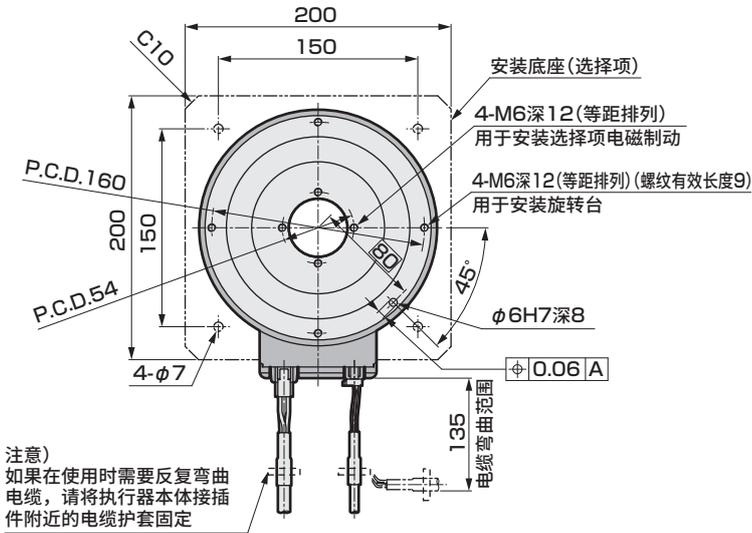


※1: 执行器原点位置可能与外形尺寸图存在差异。
通过原点偏移功能, 可以设置任意原点位置。

※2: 执行器部位的引出电缆不是可动电缆。请务必在接插件部进行固定, 避免其可动。
此外, 请勿抓住引出电缆抬起本体或对其施加过大的力。
否则可能导致误动作、报警的发生或接插件部的损坏和断线。

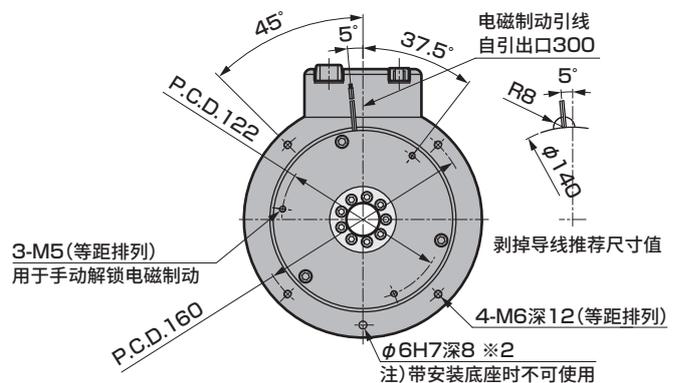
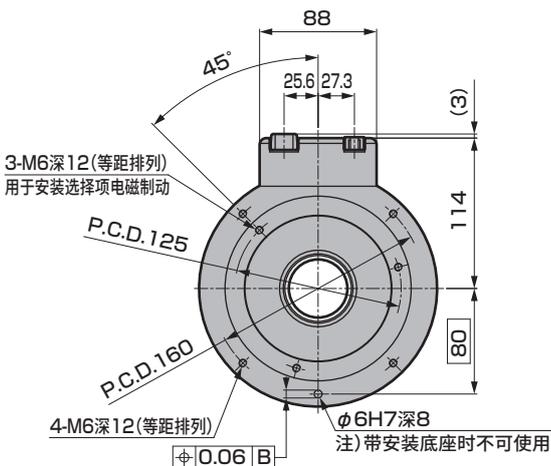
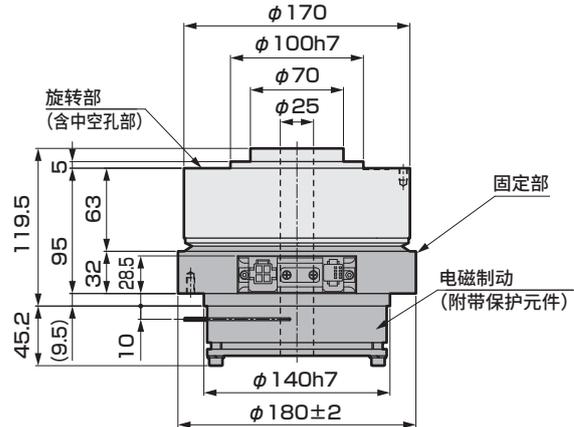
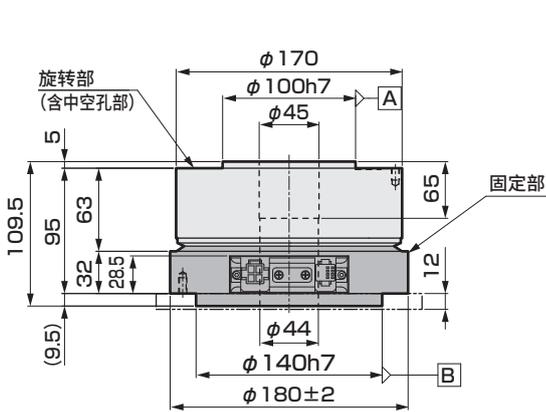
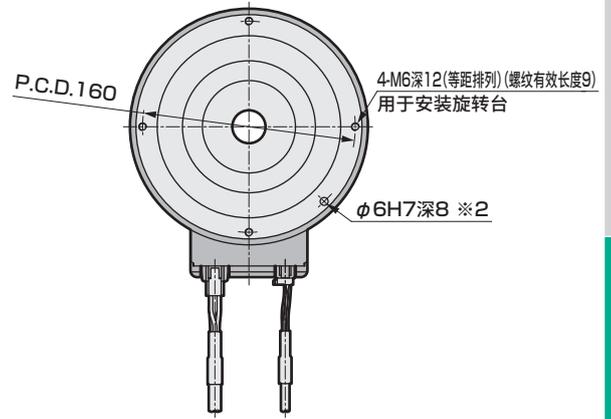
外形尺寸图

● AX4R-022



● AX4R-022-EB

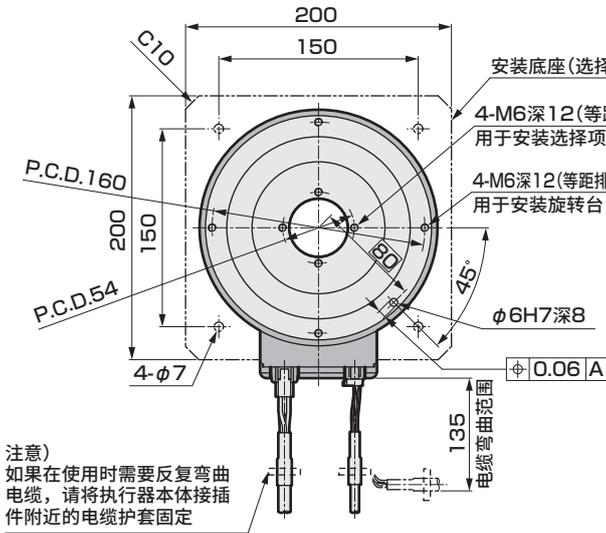
带电磁制动
其他选择项请参阅左图。



※1: 执行器原点位置可能与外形尺寸图存在差异。
通过原点偏移功能, 可以设置任意原点位置。
※2: 定位销孔位置与AX4R-022通用。

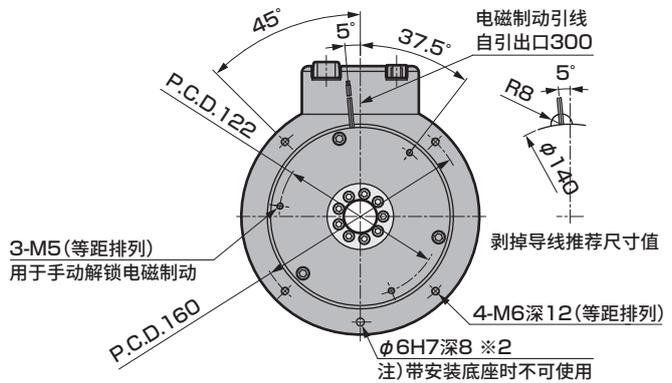
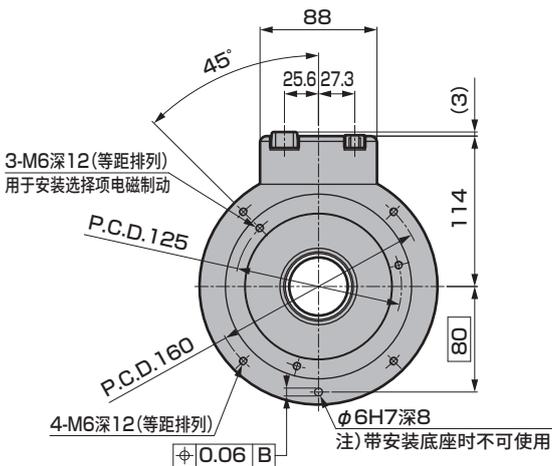
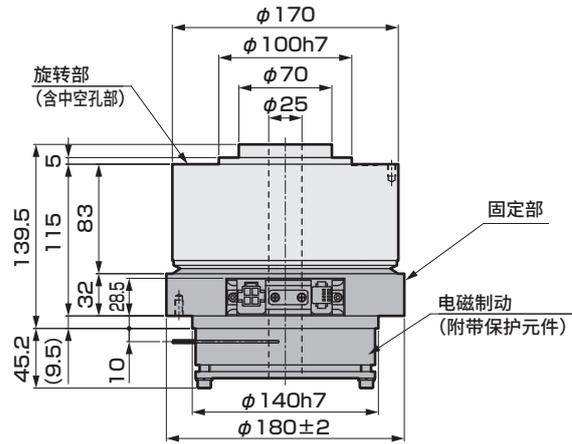
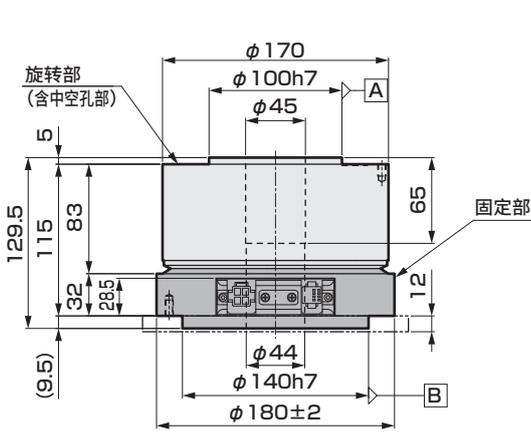
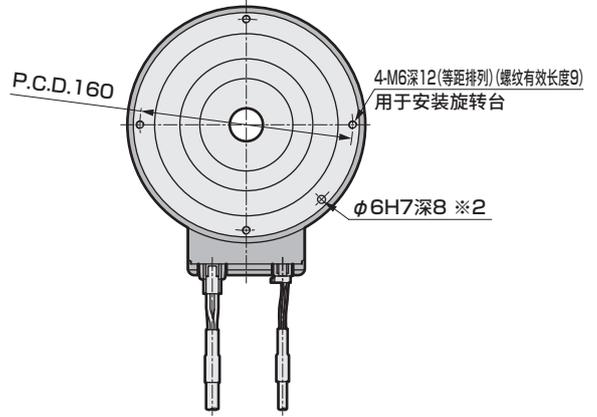
外形尺寸图

● AX4R-045



● AX4R-045-EB

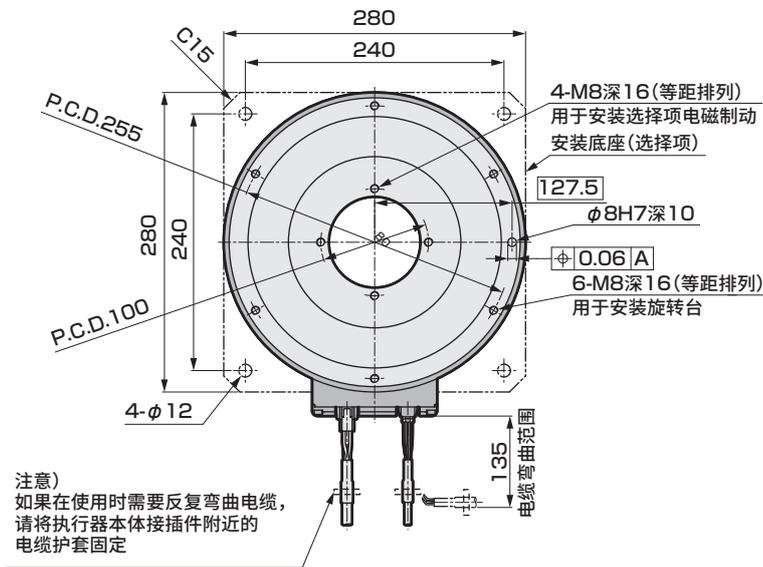
带电磁制动
其他选择项请参阅左图。



※1: 执行器原点位置可能与外形尺寸图存在差异。
通过原点偏移功能, 可以设置任意原点位置。
※2: 定位销孔位置与AX4R-045通用。

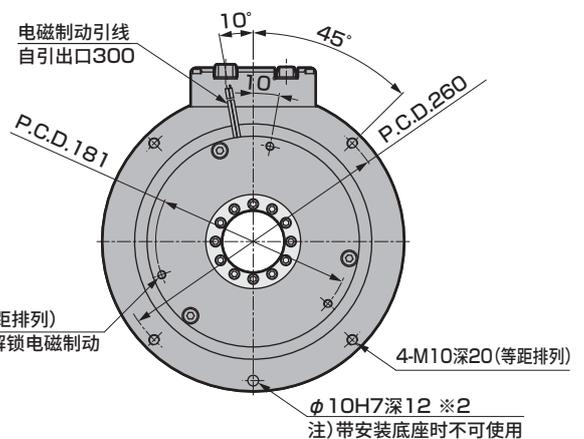
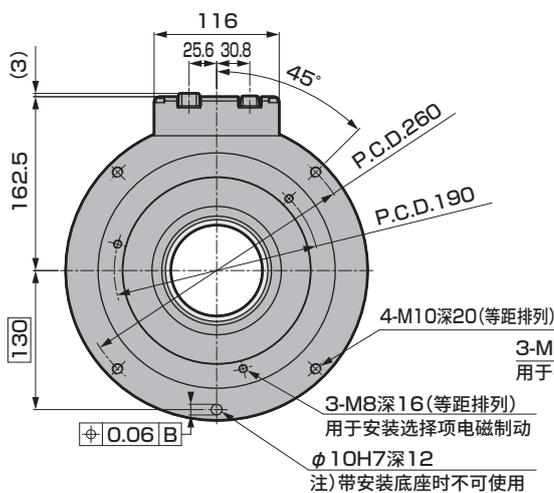
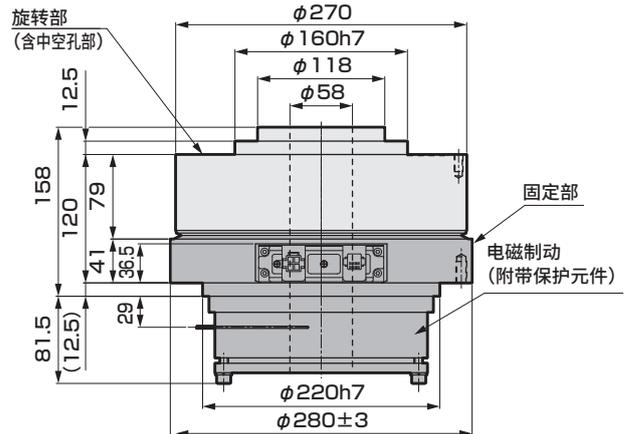
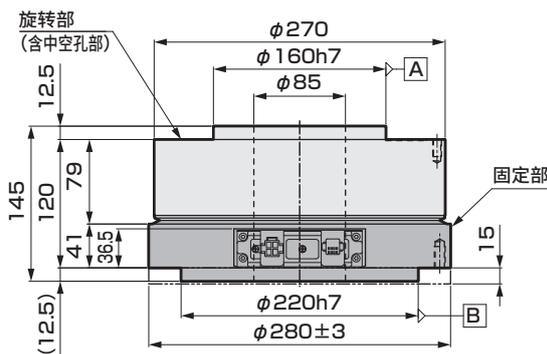
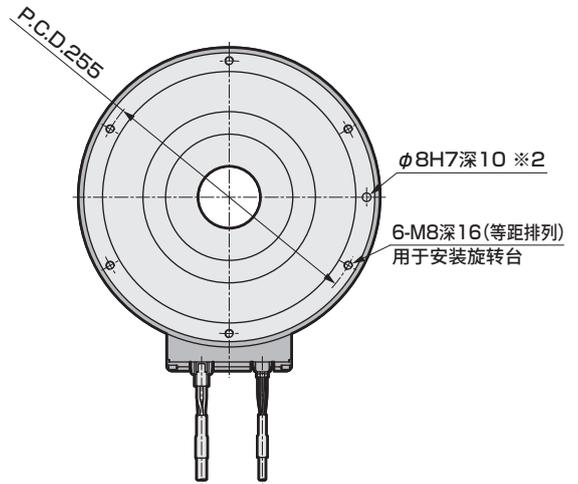
外形尺寸图

● AX4R-075



● AX4R-075-EB

带电磁制动
其他选择项请参阅左图。



※1：执行器原点位置可能与外形尺寸图存在差异。
通过原点偏移功能，可以设置任意原点位置。
※2：定位销孔位置与AX4R-075通用。



直驱马达

AX4R Series

标准型

- 最大扭矩：150・300・500・1000 N・m
- 对应驱动器：AXD-H



型号表示方法



| ① 大小(最大扭矩) | |
|------------|---------|
| 150 | 150N・m |
| 300 | 300N・m |
| 500 | 500N・m |
| 10W | 1000N・m |

| ② 安装底座 ※3 | |
|-----------|-----------|
| NN | 标准(无安装底座) |
| BS | 带安装底座 |

| ③ 制动 ※4 | |
|---------|-------------|
| NN | 标准(无电磁制动) |
| EB | 带无励磁动作型电磁制动 |

※1：驱动器请按照以下对应表进行选择。

驱动器电源电压对应表

| 机种 | 驱动器类型 | 三相・单相AC200~240V | |
|----------|-------|-----------------|--------|
| | | AXD-S型 | AXD-H型 |
| AX4R-150 | | | ● |
| AX4R-300 | | | ● |
| AX4R-500 | | | ● |
| AX4R-10W | | | ● |

※2：使用单相AC200V时，扭矩限制范围的计算与通常情况不同。

关于使用可否的判定，请务必咨询本公司。

※3：②选择带安装底座“BS”选择项时，无法使用下面的定位销孔。

表面处理为无电解镀镍。

※4：选择电磁制动时，请参阅电磁制动连接方法的注意事项(第59页)。

关于选择项，请按照以下“选择项对应表”进行选择。

选择项对应表

| | AX4R-150 | AX4R-300 | AX4R-500 | AX4R-10W |
|----------|----------|----------|----------|----------|
| 制动 (-EB) | ● | ● | | |

※5：定位销孔有时无表面处理。

※6：本体表面处理为无电解镀镍处理。

※特注产品不对应CE、UKCA、UL/cUL及RoHS标准。

执行器规格

| 项目 | | AX4R-150 | AX4R-300 | AX4R-500 | AX4R-10W |
|-------------|-------------------|--------------------|----------------|------------------|------------------|
| 最大输出扭矩 | N·m | 150 | 300 | 500 | 1000 |
| 连续输出扭矩 | N·m | 50 | 100 | 160 | 330 |
| 最快转速 | rpm | 100 | | 70 | 30 |
| 允许轴向负载 | N | 20000 | | | |
| 允许力矩负载 | N·m | 300 | 400 | 500 | 400 |
| 输出轴惯性力矩 | kg·m ² | 0.2120 | 0.3260 | 0.7210 | 2.7200 |
| 允许负载惯性力矩 | kg·m ² | 75.00 | 180.00 | 300.00 | 600.00 |
| 分度精度(※3) | 秒 | ±30 | | | |
| 重复精度(※3) | 秒 | ±5 | | | |
| 输出轴摩擦扭矩 | N·m | 10.0 | | 15.0 | 20.0 |
| 分辨率 | P/rev | 540672/2097152(※1) | | | |
| 绝缘等级 | | F类 | | | |
| 耐电压 | | AC1500V 1分钟 | | | |
| 绝缘电阻 | | 10MΩ以上DC500V | | | |
| 使用环境温度 | | 0~40℃ | | | |
| 使用环境湿度 | | 20~85%RH不得结露 | | | |
| 保存环境温度 | | -20~80℃ | | | |
| 保存环境湿度 | | 20~90%RH不得结露 | | | |
| 环境 | | 无腐蚀性气体、爆炸性气体、粉尘 | | | |
| 重量 | kg | 44.0(49.0)(※2) | 66.0(74.0)(※2) | 115.0(123.0)(※2) | 198.0(217.0)(※2) |
| 带制动时总重量 | kg | 63.0(68.0)(※2) | 86.0(94.0)(※2) | - | - |
| 输出轴跳动(※3) | mm | 0.03 | | | |
| 输出轴端面跳动(※3) | mm | 0.05 | | | 0.08 |
| 防护等级 | | IP20 | | | |

※1：出厂状态时分辨率为540672P/rev，可通过PC软件将分辨率切换为2097152P/rev。

※2：()内为带安装底座选择项的执行器重量。

※3：关于分度精度、重复精度、输出轴跳动、输出轴端面跳动解释，请参阅第54页“术语解释”。

电磁制动规格(选择项)

| 项目 | 对应機種 | AX4R-150·AX4R-300 |
|--------------|------|-------------------|
| 种类 | | 无背隙干式无励磁动作型 |
| 额定电压 | V | DC24V |
| 电源容量 | W | 55 |
| 额定电流 | A | 2.30 |
| 静摩擦力矩 | N·m | 200 |
| 电枢释放时间(制动开启) | msec | 50(参考值) |
| 电枢吸引时间(制动关闭) | msec | 250(参考值) |
| 保持精度 | 类 | 45(参考值) |
| 最大使用频率 | 次/分钟 | 40 |

※1：输出轴旋转时，可能会发出电制动车的圆盘与固定部位摩擦的声音。

同时，电磁制动工作时将会产生冲击声。

※2：制动关闭后的移动中，需根据上述电枢吸引时间变更参数的延迟时间。

※3：为无背隙式，但在旋转方向施加负载时仍难以保持固定位置。并非用于制动及保持精度。

※4：通过将螺栓均匀拧入手动解锁用螺孔(3处)，可手动解锁电磁制动。

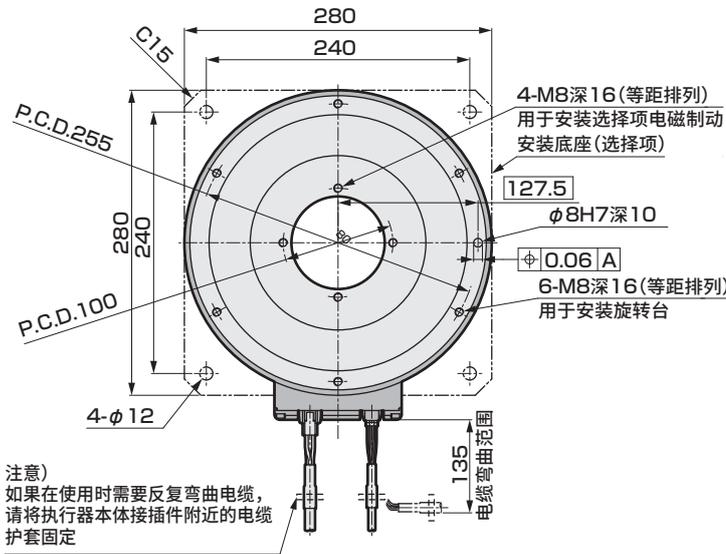
※5：将轴穿过电磁制动规格的空心孔时，请使用非磁性材料(SUS303等)。

因磁化可能会对周边设备造成磁性影响。

详细注意事项请阅读技术资料及使用说明书。

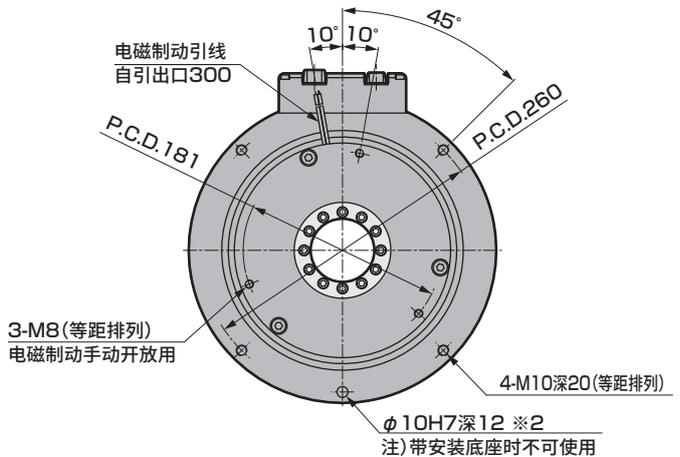
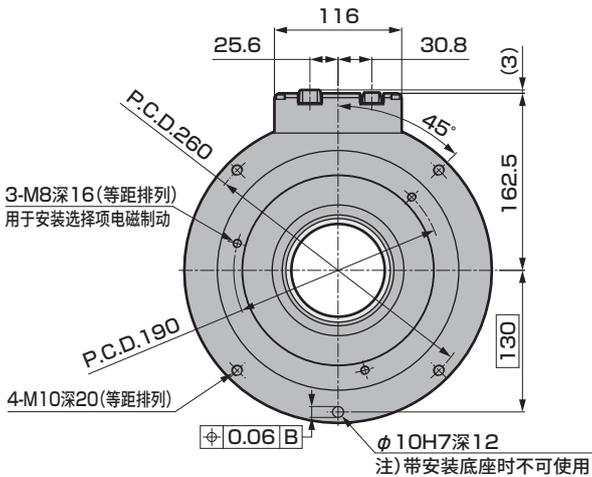
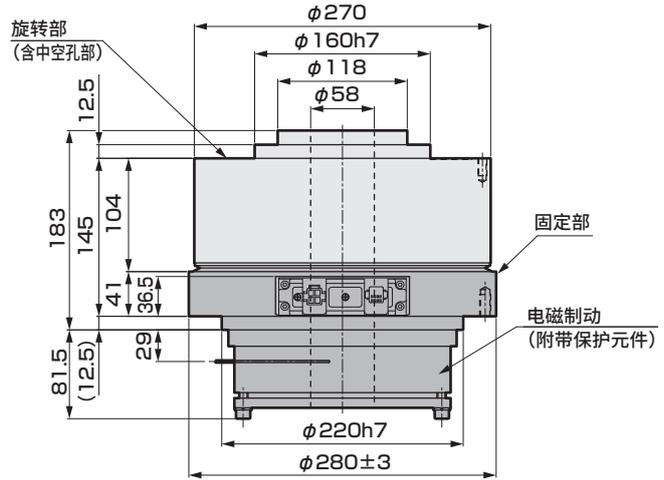
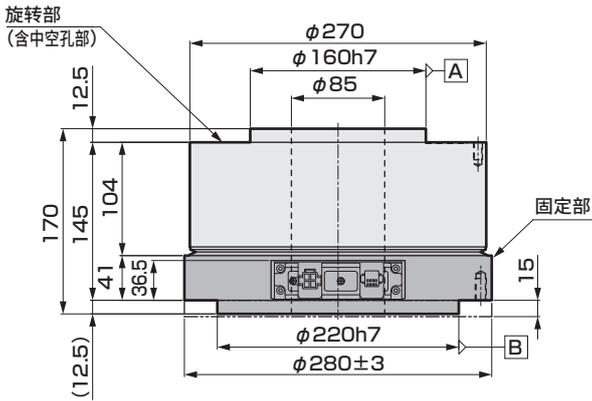
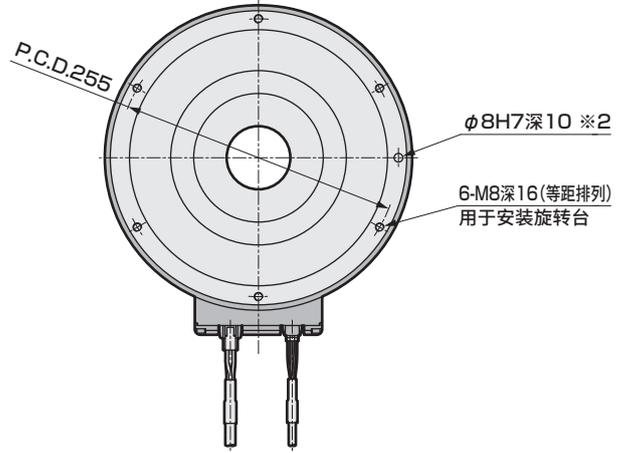
外形尺寸图

● AX4R-150



● AX4R-150-EB

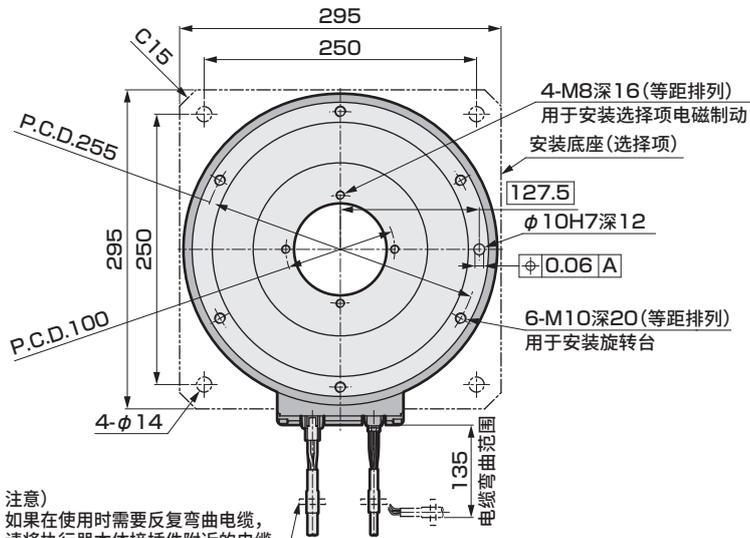
带电磁制动
其他选择项请参阅左图。



※1: 执行器原点位置可能与外形尺寸图存在差异。
通过原点偏移功能, 可以设置任意原点位置。
※2: 定位销孔位置与AX4R-150通用。

外形尺寸图

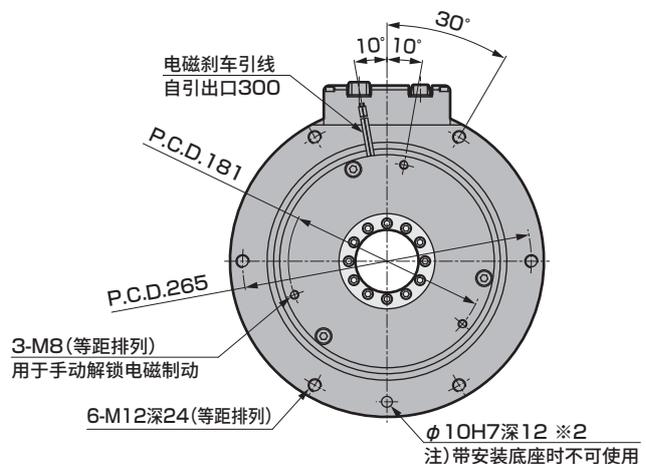
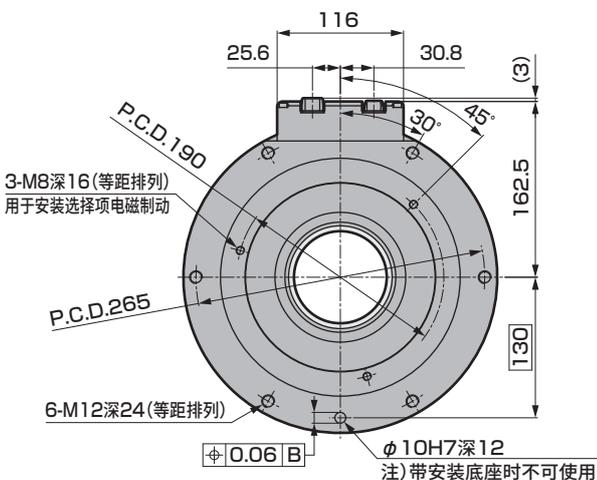
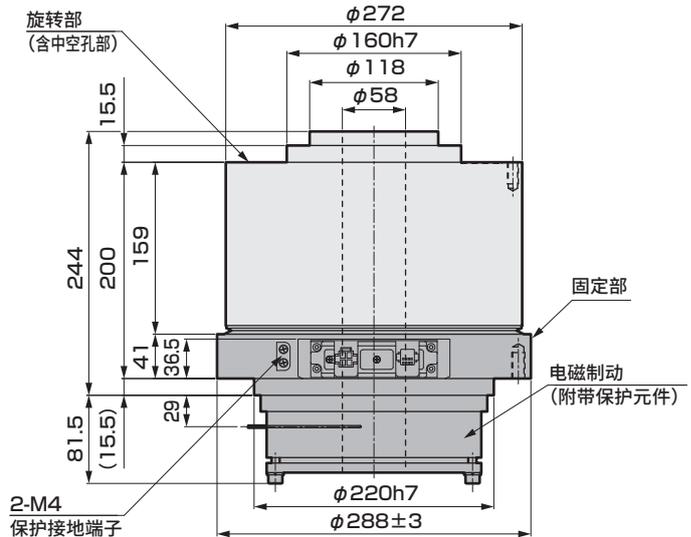
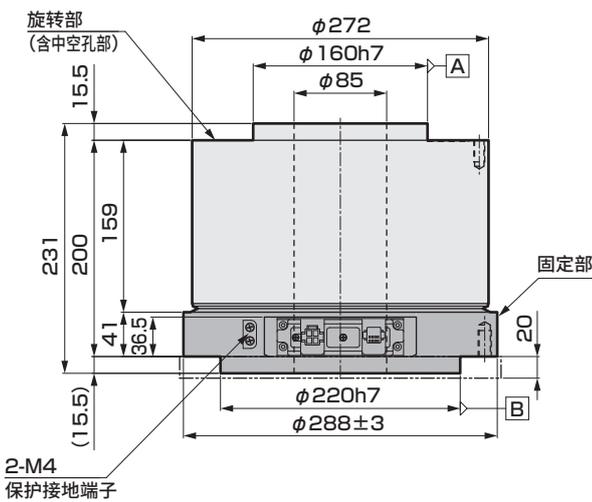
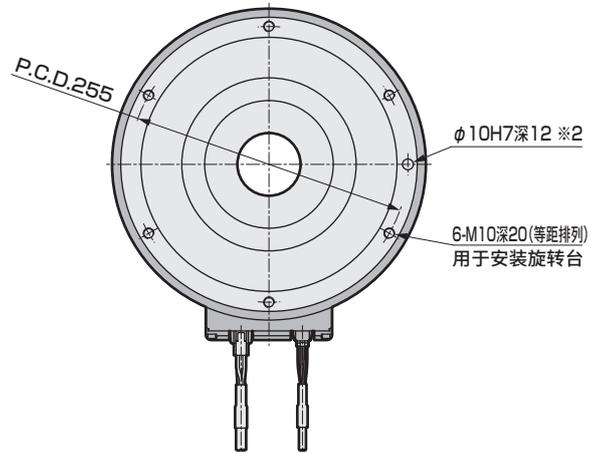
● AX4R-300



注意)
如果在使用时需要反复弯曲电缆,
请将执行器本体接插件附近的电缆
护套固定

● AX4R-300-EB

带电磁制动
其他选择项请参阅左图。



※1: 执行器原点位置可能与外形尺寸图存在差异。
通过原点偏移功能, 可以设置任意原点位置。
※2: 定位销孔位置与AX4R-300通用。

外形尺寸图

● AX4R-500

执行器
AX1R

执行器
AX2R

执行器
AX4R

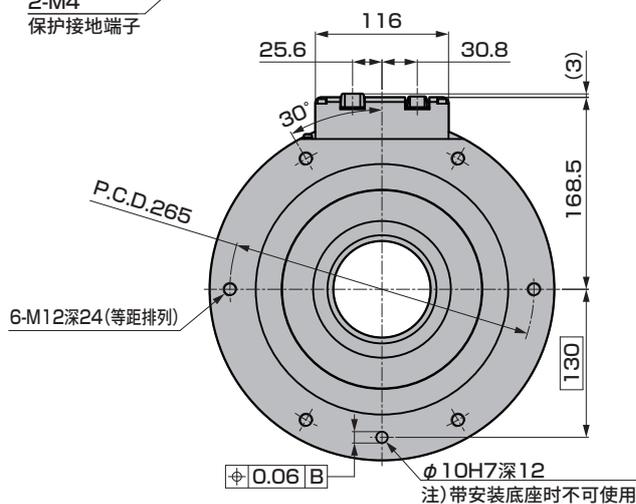
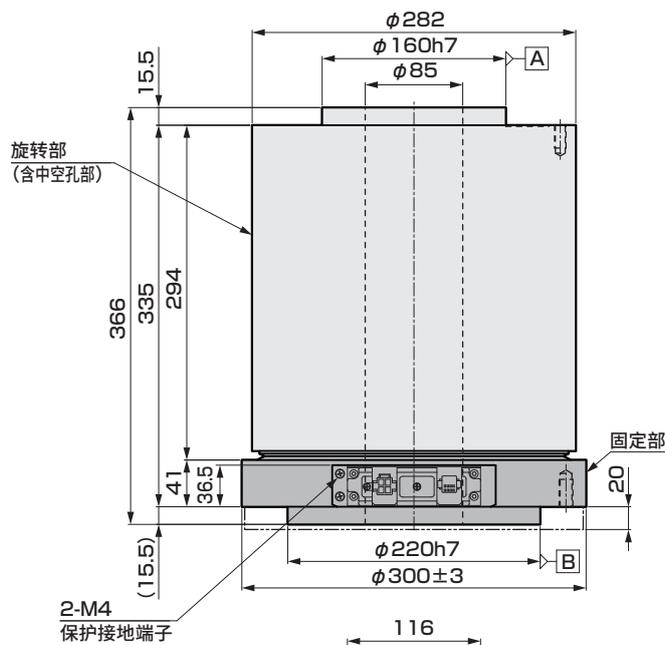
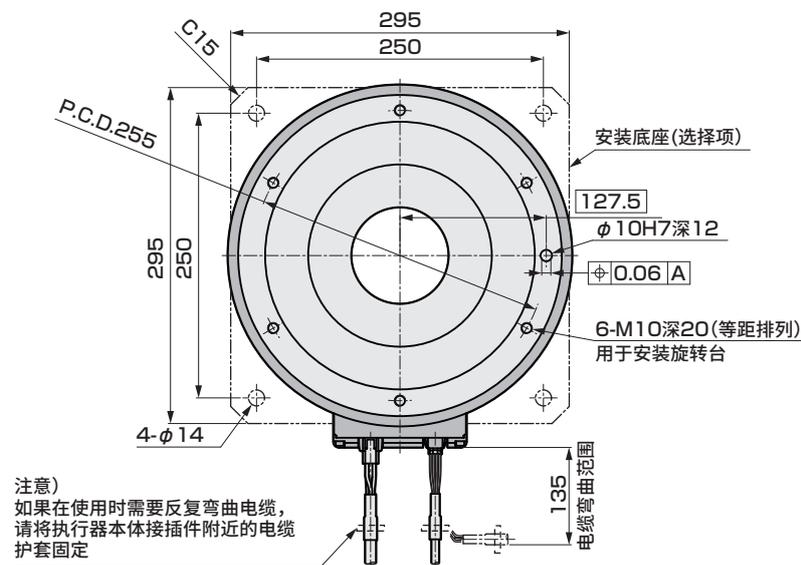
驱动器
AXD

相关部件
AXP

选型

使用注意事项

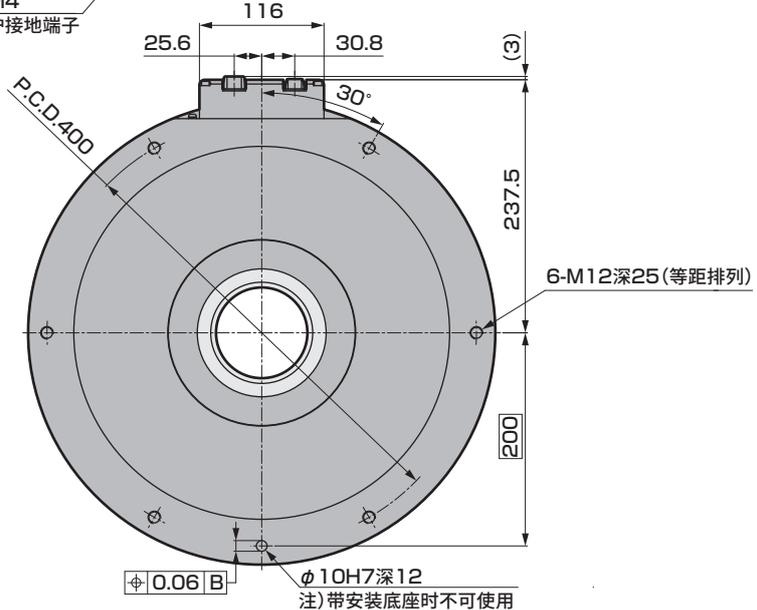
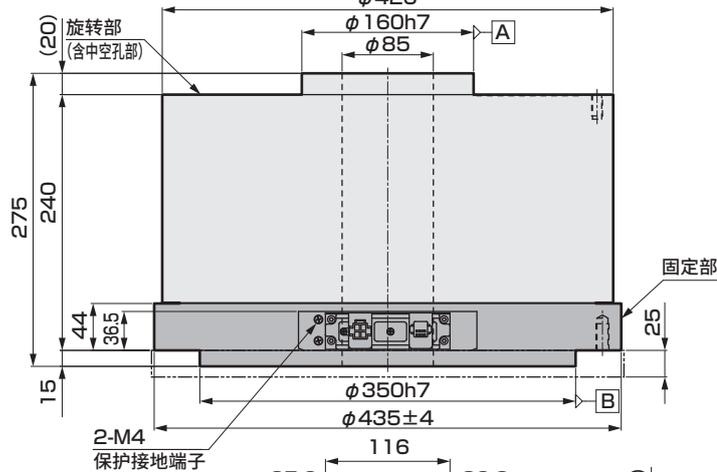
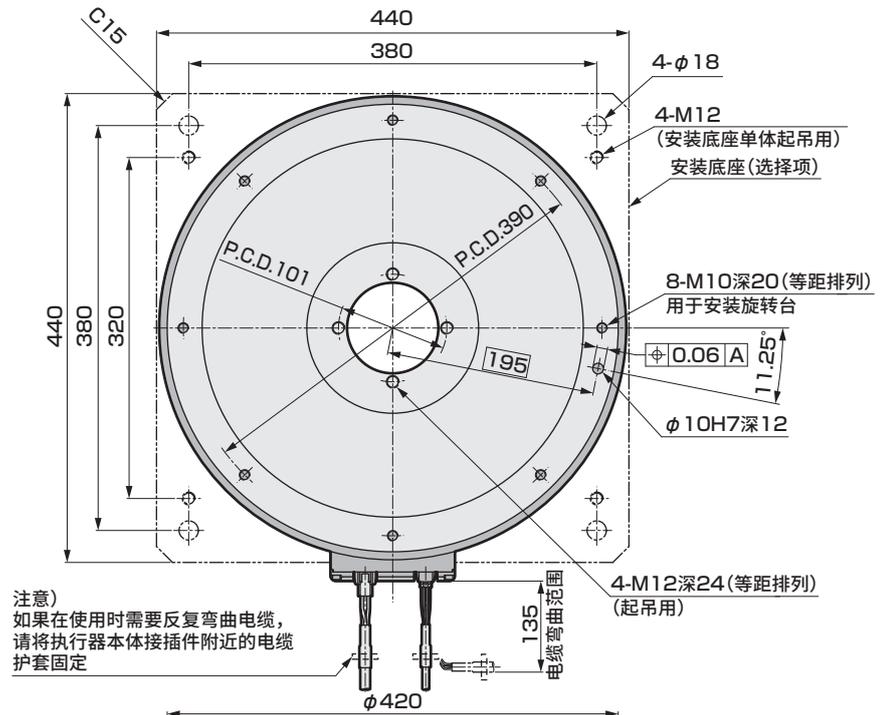
选型规格检查表



※ 1 : 执行器原点位置可能与外形尺寸图存在差异。
通过原点偏移功能, 可以设置任意原点位置。

外形尺寸图

● AX4R-10W

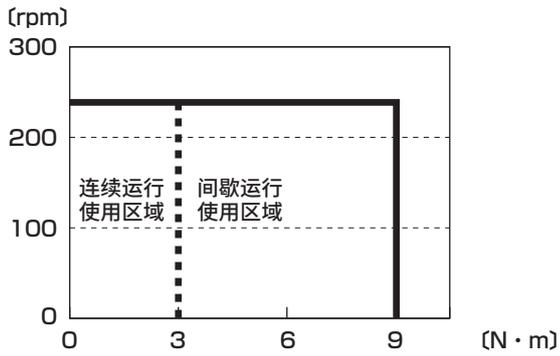


※1：执行器原点位置可能与外形尺寸图存在差异。
通过原点偏移功能，可以设置任意原点位置。

速度、最大扭矩特性

执行器
AX1R

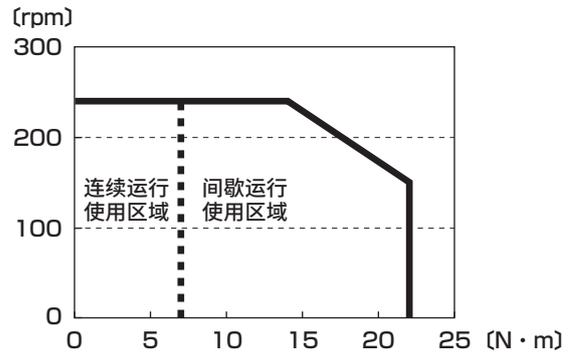
●AX4R-009



※该图表为三相AC200V时的特性。

执行器
AX2R

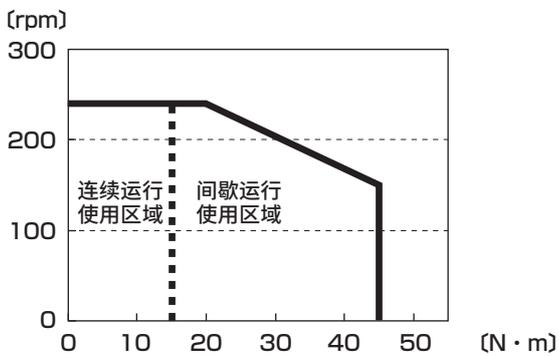
●AX4R-022



※该图表为三相AC200V时的特性。

执行器
AX4R

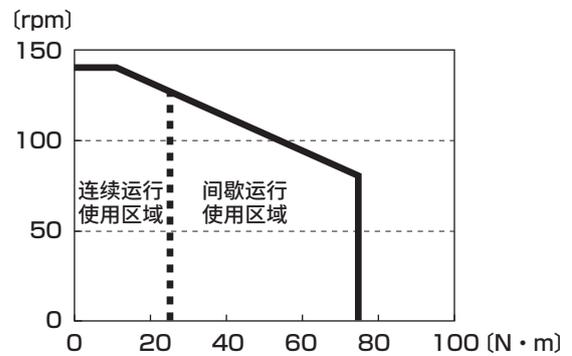
●AX4R-045



※该图表为三相AC200V时的特性。

驱动器
AXD

●AX4R-075



※此图为三相AC200V时的特性。

相关部件
AXP

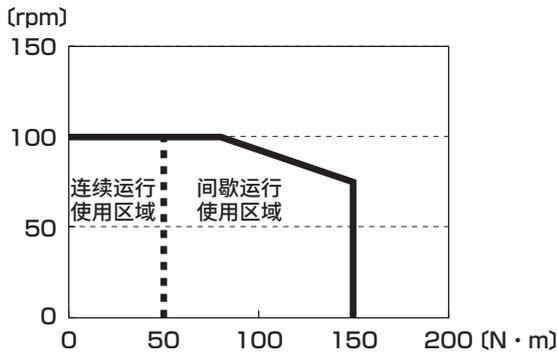
选型

使用注意事项

选型规格检查表

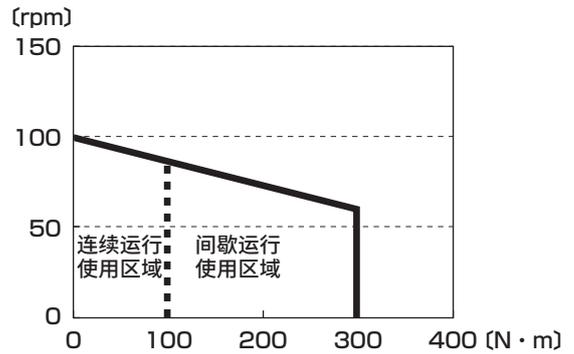
速度、最大扭矩特性

●AX4R-150



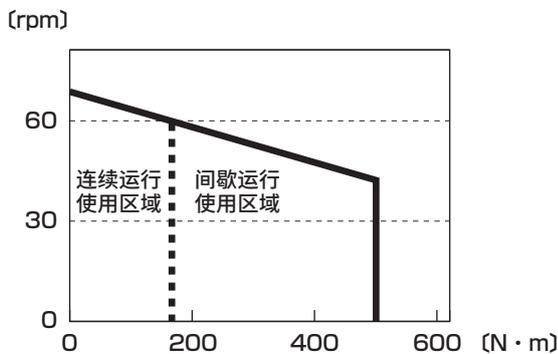
※该图表为三相AC200V时的特性。

●AX4R-300



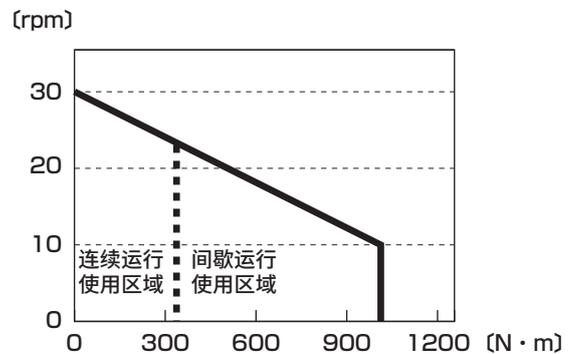
※该图表为三相AC200V时的特性。

●AX4R-500



※该图表为三相AC200V时的特性。

●AX4R-10W



※该图表为三相AC200V时的特性。

力矩负荷(简易计算公式)

