

# EJSG-P4

滑块型适用于二次电池制造工序



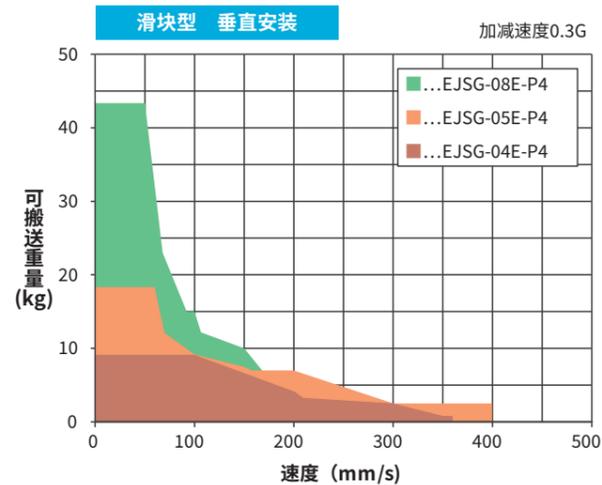
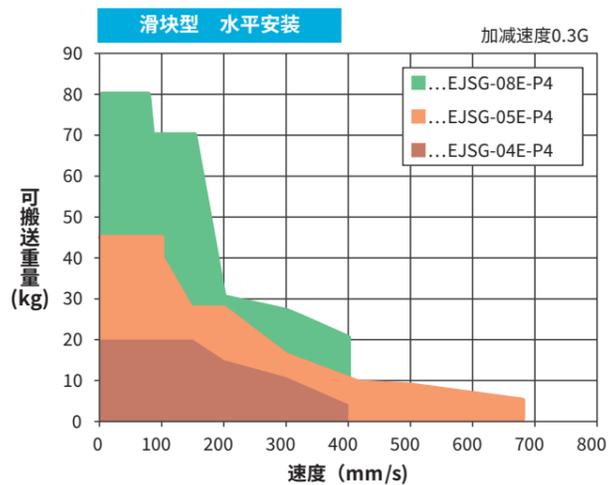
## CONTENTS

产品简介	卷头
体系表	74
<hr/>	
● 规格、型号显示、外形尺寸图	
•EJSG-04※-P4	76
•EJSG-05※-P4	80
•EJSG-08※-P4	84
● 选型	108
● 技术资料	110
<hr/>	
⚠ 使用注意事项	132
选型检查表	140

体系表

控制器	执行器型号		马达尺寸	马达安装方向	本体宽度 (mm)	导程 (mm)	最大可搬送重量 (kg)		最大按压力 (N)	行程 (mm) 与最快速度 (mm/s)																			记载页码			
							水平	垂直		50 mm	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950		1000	1050	1100
ECG 系列		EJSG-04E06-P4	□35	直接安装	44	6	20.0	9.2	155	260mm/s																			76			
		EJSG-04E12-P4				12	15.0	3.3	77	400																						
		EJSG-04R/D/L06-P4				6	20.0	9.2	155	200																			78			
		EJSG-04R/D/L12-P4								12	11.7	3.3	77	320																		
		EJSG-05E05-P4	□42	直接安装	54	5	40.0	14.0	220	230																			80			
		EJSG-05E10-P4				10	27.5	7.0	110	400																						
		EJSG-05E20-P4				20	18.3	2.5	55	680																						
		EJSG-05R/D/L05-P4		5		40.0	10.0	220	200																			82				
		EJSG-05R/D/L10-P4							10	27.5	3.3	110	320																			
		EJSG-05R/D/L20-P4							20	18.3	0.8	55	560																			
		EJSG-08E05-P4	□56	直接安装	82	5	80.0	43.3	965	120																			84			
		EJSG-08E10-P4				10	70.0	28.3	482	200																						
EJSG-08E20-P4		20				30.0	3.3	241	400																							
EJSG-08R/D/L05-P4		5		80.0		33.3	965	100																			86					
EJSG-08R/D/L10-P4								10	70.0	18.3	482	200																				
EJSG-08R/D/L20-P4								20	30.0	3.3	241	320																				

※ 本数据为加减速0.3G时的值。  
 ※ 壁挂安装时的可搬送重量与水平安装时相同。



电动执行器 滑块型 适用于二次电池制造工序

# EJSG-04E-P4

马达直接安装型

□35 步进马达



## 型号表示方法

EJSG - 04 E 06 0300 N B N - V C S03 - P4

① 本体尺寸

04	本体宽度44mm
----	----------

② 马达安装方向

E	直接安装
---	------

④ 行程

0050	50mm
?	(每50mm)
0500	800mm

③ 导程

06	6mm
12	12mm

⑥ 编码器 ※1

B	无电池绝对编码器
C	增量式编码器

⑤ 刹车 ※2

N	无
B	有

⑦ 接头

无符号	无
V	有

⑧ 中继电缆 ※3

N00	无
S01	固定电缆 1m
S03	固定电缆 3m
S05	固定电缆 5m
S10	固定电缆 10m
R01	可动电缆 1m
R03	可动电缆 3m
R05	可动电缆 5m
R10	可动电缆 10m

※1 控制器请参阅第117页。

※2 垂直使用时请选择“有”。

※3 中继电缆的外形尺寸图请参阅第128页。

## 规格

连接控制器	ECG-A	
马达	□35 步进马达	
编码器种类	无电池绝对编码器 增量式编码器	
驱动方式	滚珠丝杆 φ10	
行程	50~800	
导程	6	12
最大可搬送重量 kg ※1	水平	20.0
	垂直	9.2
动作速度范围 ※2	水平	7~260
	垂直	15~400
最大加减速度 G	水平	0.7
	垂直	0.3
最大按压力	155	77
按压动作速度范围	5~20	5~20
重复精度	±0.01	
空转	0.1以下	
静态允许力矩	MP : 62 MY : 62 MR : 92	
马达电源电压	DC24V±10%	
马达部瞬间最大电流	2.4	
刹车	型号、电源电压	无励磁动作型、DC24V±10%
	功耗	6.1
	夹持力	140
绝缘电阻	10MΩ、DC500V	
耐电压	AC500V 1分钟	
使用环境温度	10 ~ 40°C (不得冻结)	
保存环境温度	-10 ~ 50°C (不得冻结)	
环境	无腐蚀性气体、爆炸性气体、粉尘	

※1 可搬送重量因加减速度及速度而异。详情请参阅第77页。

※2 部分条件下最快速度可能会降低。

EJSG

EJSG-G  
(防尘规格)

EJSG-C  
(低发生规格)

EJSG-P4  
(适用于二次电池制造工序)

EJSG-FP1  
(用于食品制造工序)

选型  
技术资料

ECG-A  
(控制器)

使用注意事项

## 行程与最快速度

导程	行程 (mm/s)				
	50~600	650	700	750	800
6	260	250	220	190	170
12	400	400	400	390	340

## 速度与可搬送重量

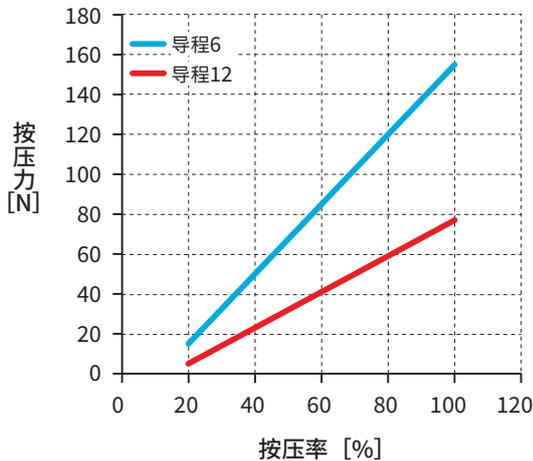
### 【水平安装时】

速度 (mm/s)	加加速度 (G)			
	0.3		0.7	
	导程 (mm)			
	6	12	6	12
7	20.0		20.0	
15	20.0	15.0	20.0	11.0
50	20.0	15.0	20.0	11.0
100	20.0	15.0	20.0	11.0
150	20.0	15.0	12.5	10.8
200	15.0	15.0	12.5	10.8
250	11.7	10.8	11.7	8.3
260	10.9	10.8	10.9	8.3
300		10.8		8.3
320		9.5		7.5
400		4.2		4.2

### 【垂直安装时】

速度 (mm/s)	加加速度 (G)	
	0.3	
	导程 (mm)	
	6	12
7	9.2	
15	9.2	3.3
50	9.2	3.3
100	9.2	3.3
150	6.7	3.3
180	5.2	3.3
200	4.2	3.3
220	2.2	2.7
280		2.7
300		2.5
350		0.8
360		0.8

## 按压力



※ 上述按压力为参考值。按压速度等条件可能会导致偏差。

## 外形尺寸图

执行器的尺寸请参阅第8页。

有接头时的尺寸请参阅第88页。



电动执行器 滑块型 适用于二次电池制造工序

# EJSG-04※-P4

马达折回安装型

□35 步进马达



## 型号表示方法

EJSG - 04 R 06 0300 N B N - V C S03 - P4

① 本体尺寸

04	本体宽度44mm
----	----------

② 马达安装方向 ※2※3

R	右侧折回安装
D	下侧折回安装
L	左侧折回安装

④ 行程 ※2※3

0050	50mm
?	(每50mm)
0500	800mm

③ 导程

06	6mm
12	12mm

⑥ 编码器 ※1

B	无电池绝对编码器
C	增量式编码器

⑤ 刹车 ※4

N	无
B	有

⑦ 接头 ※3

无符号	无
V	有

⑧ 中继电缆 ※5

N00	无
S01	固定电缆 1m
S03	固定电缆 3m
S05	固定电缆 5m
S10	固定电缆 10m
R01	可动电缆 1m
R03	可动电缆 3m
R05	可动电缆 5m
R10	可动电缆 10m

- ※1 控制器请参阅第117页。
- ※2 选择了马达安装方向“D”时，行程可从“0250 (250mm)”~“0800 (800mm)”中选择。
- ※3 选择了马达安装方向“L”且带接头“V”时，无法选择行程0050 (50mm)。
- ※4 垂直使用时请选择“有”。
- ※5 中继电缆的外形尺寸图请参阅第128页。

## 规格

连接控制器	ECG-A	
马达	□35 步进马达	
编码器种类	无电池绝对编码器 增量式编码器	
驱动方式	滚珠丝杆 φ10	
行程	mm	50~800
导程	mm	6 12
最大可搬送重量 ※1	kg 水平	20.0 11.7
	kg 垂直	9.2 3.3
动作速度范围 ※2	mm/s	7~200 15~320
最大加减速度	G 水平	0.7 0.7
	G 垂直	0.3 0.3
最大按压力	N	155 77
按压动作速度范围	mm/s	5~20 5~20
重复精度	mm	±0.01
空转	mm	0.1以下
静态允许力矩	N·m	MP : 62 MY : 62 MR : 92
马达电源电压	DC24V±10%	
马达部瞬间最大电流	A 2.4	
刹车	型号、电源电压	无励磁动作型、DC24V±10%
	功耗	W 6.1
	夹持力	N 140 70
绝缘电阻	10MΩ、DC500V	
耐电压	AC500V 1分钟	
使用环境温度	10 ~ 40°C (不得冻结)	
保存环境温度	-10 ~ 50°C (不得冻结)	
环境	无腐蚀性气体、爆炸性气体、粉尘	

- ※1 可搬送重量因加减速度及速度而异。详情请参阅第79页。
- ※2 部分条件下最快速度可能会降低。

EJSG

EJSG-G  
(防尘规格)

EJSG-C  
(低发生规格)

EJSG-P4  
(适用于二次电池制造工序)

EJSG-FP1  
(用于食品制造工序)

选型  
技术资料

ECG-A  
(控制器)

使用注意事项

## 行程与最快速度

导程	行程 (mm/s)		
	50~700	750	800
6	200	190	170
12	320	320	320

## 速度与可搬送重量

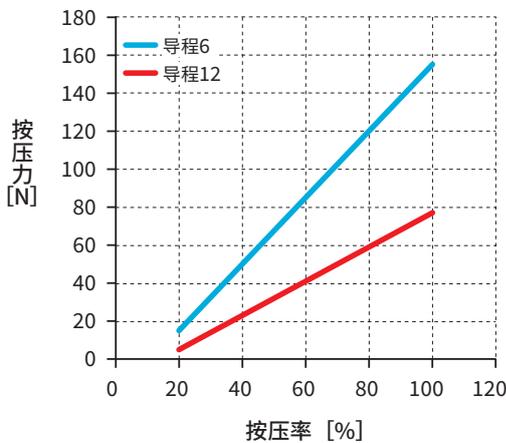
### 【水平安装时】

速度 (mm/s)	加减速速度 (G)			
	0.3		0.7	
	导程 (mm)			
	6	12	6	12
7	20.0		20.0	
15	20.0	11.7	20.0	10.0
50	20.0	11.7	20.0	10.0
100	20.0	11.7	20.0	10.0
150	13.3	11.7	11.7	10.0
200	13.3	11.7	10.0	10.0
300		8.3		8.3
320		7.3		7.3

### 【垂直安装时】

速度 (mm/s)	加减速速度 (G)	
	0.3	
	导程 (mm)	
	6	12
7	9.2	
15	9.2	3.3
50	9.2	3.3
100	6.7	3.3
150	3.3	3.3
180	2.8	3.3
200		3.3
280		2.0

## 按压力



※ 上述按压力为参考值。按压速度等条件可能会导致偏差。

## 外形尺寸图

执行器的尺寸请参阅第12~14页。

有接头时的尺寸请参阅第88页。



电动执行器 滑块型 适用于二次电池制造工序

# EJSJG-05E-P4

马达直接安装型

□42 步进马达



## 型号表示方法

**EJSJG - 05 E 05 0300 N B N - V C S03 - P4**

**① 本体尺寸**

05	本体宽度54mm
----	----------

**② 马达安装方向**

E	直接安装
---	------

**④ 行程**

0050	50mm
?	(每50mm)
0800	800mm

**③ 导程**

05	5mm
10	10mm
20	20mm

**⑥ 编码器** ※1

B	无电池绝对编码器
C	增量式编码器

**⑤ 刹车** ※2

N	无
B	有

**⑦ 接头**

无符号	无
V	有

**⑧ 中继电缆** ※3

N00	无
S01	固定电缆 1m
S03	固定电缆 3m
S05	固定电缆 5m
S10	固定电缆 10m
R01	可动电缆 1m
R03	可动电缆 3m
R05	可动电缆 5m
R10	可动电缆 10m

- ※1 控制器请参阅第117页。
- ※2 垂直使用时请选择“有”。
- ※3 中继电缆的外形尺寸图请参阅第128页。

## 规格

连接控制器	ECG-A		
马达	□42 步进马达		
编码器种类	无电池绝对编码器 增量式编码器		
驱动方式	滚珠丝杆 φ12		
行程	mm	50~800	
导程	mm	5	10 20
最大可搬送重量	kg	水平	40.0 27.5 18.3
		垂直	14.0 7.0 2.5
动作速度范围	※2 mm/s	6~230	12~400 25~680
最大加减速度	G	水平	0.7 0.7 0.7
		垂直	0.3 0.3 0.3
最大按压力	N	220	110 55
按压动作速度范围	mm/s	5~20	5~20 5~20
重复精度	mm	±0.01	
空转	mm	0.1以下	
静态允许力矩	N·m	MP : 103 MY : 103 MR : 144	
马达电源电压	DC24V±10%		
马达部瞬间最大电流	A	2.7	
刹车	型号、电源电压	无励磁动作型、DC24V±10%	
	功耗	W	6.1
	夹持力	N	168 84 42
绝缘电阻	10MΩ、DC500V		
耐电压	AC500V 1分钟		
使用环境温度	10 ~ 40°C (不得冻结)		
保存环境温度	-10 ~ 50°C (不得冻结)		
环境	无腐蚀性气体、爆炸性气体、粉尘		

- ※1 可搬送重量因加减速度及速度而异。详情请参阅第81页。
- ※2 部分条件下最快速度可能会降低。

EJSJG

EJSJG-G  
(防尘规格)

EJSJG-C  
(低发生规格)

EJSJG-P4  
(适用于二次电池制造工序)

EJSJG-FP1  
(用于食品制造工序)

选型  
技术资料

ECG-A  
(控制器)

使用注意事项

### 行程与最快速度

导程	行程 (mm/s)				
	50~600	650	700	750	800
5	230	225	200	175	150
10	400	400	400	355	315
20	680	680	680	680	630

### 速度与可搬送重量

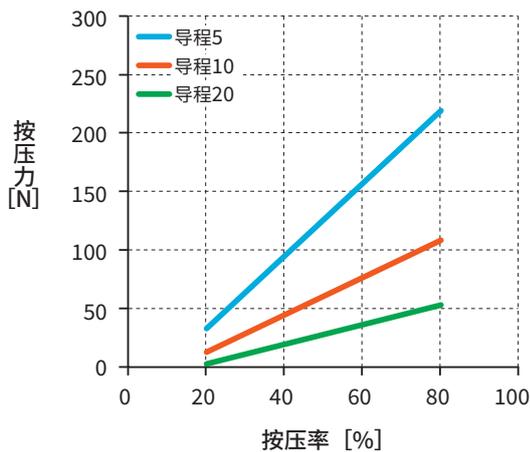
#### 【水平安装时】

速度 (mm/s)	加减速速度 (G)					
	0.3			0.7		
	导程 (mm)					
	5	10	20	5	10	20
6	40.0			40.0		
12	40.0	27.5		40.0	27.5	
25	40.0	27.5	18.3	40.0	27.5	8.3
50	40.0	27.5	18.3	40.0	27.5	8.3
100	40.0	27.5	18.3	40.0	27.5	8.3
150	26.7	27.5	10.0	26.7	27.5	6.7
200	26.7	27.5	10.0	26.7	27.5	6.7
230	26.7	15.8	10.0	26.7	12.5	6.7
300		15.8	10.0		12.5	6.7
320		14.6	8.3		11.8	5.0
400		10.0	8.3		9.2	5.0
500			8.3			5.0
560			7.1			4.3
680			4.6			2.8

#### 【垂直安装时】

速度 (mm/s)	加减速速度 (G)		
	0.3		
	导程 (mm)		
	5	10	20
6	14.0		
12	14.0	7.0	
25	14.0	7.0	2.5
50	14.0	7.0	2.5
100	9.2	7.0	2.5
150	7.5	7.0	2.5
170	6.2	7.0	2.5
200	4.2	7.0	2.5
260		4.3	2.5
300		2.5	2.5
325		2.1	2.5
340		2.1	2.5
400			2.5

### 按压力



※ 上述按压力为参考值。按压速度等条件可能会导致偏差。

### 外形尺寸图

执行器的尺寸请参阅第18页。  
有接头时的尺寸请参阅第88页。



电动执行器 滑块型 适用于二次电池制造工序

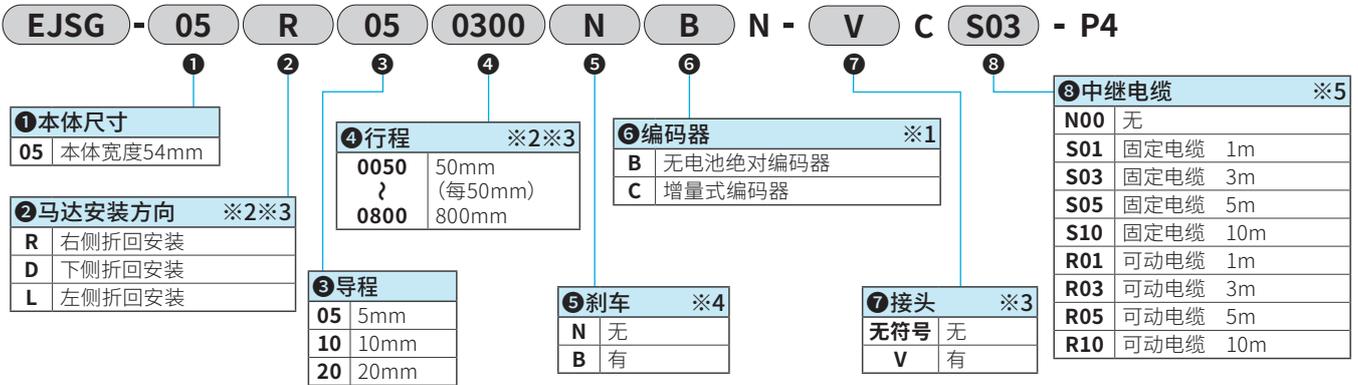
# EJSJG-05※-P4

马达折叠安装型

□42 步进马达



## 型号表示方法



- ※1 控制器请参阅第117页。
- ※2 选择了马达安装方向“D”时，行程可从“0250 (250mm)”～“0800 (800mm)”中选择。
- ※3 选择了马达安装方向“L”且带接头“V”时，无法选择行程0050 (50mm)。
- ※4 垂直使用时请选择“有”。
- ※5 中继电缆的外形尺寸图请参阅第128页。

## 规格

连接控制器	ECG-A		
马达	□42 步进马达		
编码器种类	无电池绝对编码器 增量式编码器		
驱动方式	滚珠丝杆 φ12		
行程	mm	50～800	
导程	mm	5	10 20
最大可搬送重量 ※1	kg	水平	40.0 27.5 18.3
		垂直	10.0 3.3 0.8
动作速度范围 ※2	mm/s	6～200 12～320 25～560	
最大加减速度	G	水平	0.7 0.7 0.7
		垂直	0.3 0.3 0.3
最大按压力	N	220 110 55	
按压动作速度范围	mm/s	5～20 5～20 5～20	
重复精度	mm	±0.01	
空转	mm	0.1以下	
静态允许力矩	N·m	MP : 103 MY : 103 MR : 144	
马达电源电压		DC24V±10%	
马达部瞬间最大电流	A	2.7	
刹车	型号、电源电压	无励磁动作型、DC24V±10%	
	功耗	W	6.1
	夹持力	N	168 84 42
绝缘电阻		10MΩ、DC500V	
耐电压		AC500V 1分钟	
使用环境温度		10～40℃ (不得冻结)	
保存环境温度		-10～50℃ (不得冻结)	
环境		无腐蚀性气体、爆炸性气体、粉尘	

- ※1 可搬送重量因加减速度及速度而异。详情请参阅第83页。
- ※2 部分条件下最快速度可能会降低。

EJSJG

EJSJG-G  
(防尘规格)

EJSJG-C  
(低发生规格)

EJSJG-P4  
(适用于二次电池制造工序)

EJSJG-FP1  
(用于食品制造工序)

选型  
技术资料

ECG-A  
(控制器)

使用注意事项

## 行程与最快速度

导程	行程 (mm/s)		
	50~700	750	800
5	200	175	150
10	320	320	315
20	560	560	560

## 速度与可搬送重量

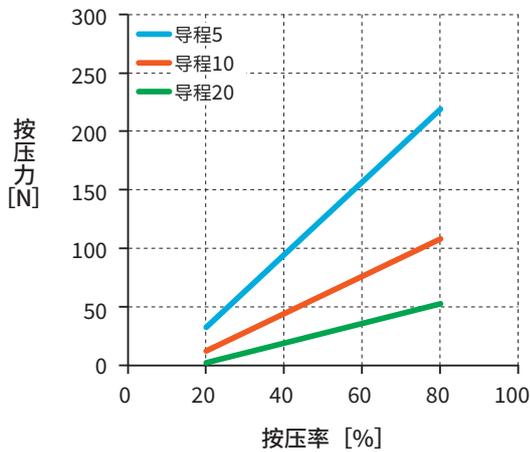
### 【水平安装时】

速度 (mm/s)	加减速速度 (G)					
	0.3			0.7		
	导程 (mm)					
	5	10	20	5	10	20
6	40.0			40.0		
12	40.0	27.5		40.0	27.5	
25	40.0	27.5	18.3	40.0	27.5	7.5
50	40.0	27.5	18.3	40.0	27.5	7.5
100	40.0	27.5	18.3	40.0	27.5	7.5
150	26.7	23.3	10.0	26.7	20.0	5.0
200	26.7	23.3	10.0	26.7	20.0	5.0
300		11.7	10.0		11.7	5.0
320		10.0	6.7		10.0	4.2
500			6.7			4.2
560			5.7			3.5

### 【垂直安装时】

速度 (mm/s)	加减速速度 (G)		
	0.3		
	导程 (mm)		
	5	10	20
6	10.0		
12	10.0	3.3	
25	10.0	3.3	0.8
50	10.0	3.3	0.8
100	8.3	3.3	0.8
150	6.7	2.1	0.8
170	5.0	2.1	0.8
200		2.1	0.8
260		1.6	0.8
400			0.8

## 按压力



※ 上述按压力为参考值。按压速度等条件可能会导致偏差。

## 外形尺寸图

执行器的尺寸请参阅第22~24页。

有接头时的尺寸请参阅第88页。



电动执行器 滑块型 适用于二次电池制造工序

# EJSG-08E-P4

马达直接安装型

□56 步进马达



## 型号表示方法

EJSG - 08 E 05 0300 N B N - V C S03 - P4

**① 本体尺寸**  
08 本体宽度82mm

**② 马达安装方向**  
E 直接安装

**④ 行程**  
0050 50mm  
? (每50mm)  
1100 1100mm

**③ 导程**  
05 5mm  
10 10mm  
20 20mm

**⑥ 编码器** ※1  
B 无电池绝对编码器  
C 增量式编码器

**⑤ 刹车** ※2  
N 无  
B 有

**⑦ 接头**  
无符号 无  
V 有

⑧ 中继电缆		※3
N00	无	
S01	固定电缆	1m
S03	固定电缆	3m
S05	固定电缆	5m
S10	固定电缆	10m
R01	可动电缆	1m
R03	可动电缆	3m
R05	可动电缆	5m
R10	可动电缆	10m

※1 控制器请参阅第117页。

※2 垂直使用时请选择“有”。

※3 中继电缆的外形尺寸图请参阅第128页。

## 规格

连接控制器	ECG-A					
马达	□56 步进马达					
编码器种类	无电池绝对编码器 增量式编码器					
驱动方式	滚珠丝杆 φ15					
行程	mm	50~1100				
导程	mm	5	10	20		
最大可搬送重量	kg	※1	水平	80.0	70.0	30.0
	垂直		43.3	28.3	3.3	
动作速度范围	mm/s	※2	6~120	12~200	25~400	
最大加减速度	G	水平	0.7	0.7	0.7	
	垂直	0.3	0.3	0.3		
最大按压力	N	965	482	241		
按压动作速度范围	mm/s	5~20	5~20	5~20		
重复精度	mm	±0.01				
空转	mm	0.1以下				
静态允许力矩	N·m	MP : 203 MY : 203 MR : 336				
马达电源电压	DC24V±10%					
马达部瞬间最大电流	A	4.0				
刹车	型号、电源电压	无励磁动作型、DC24V±10%				
	功耗	W	7.2			
	夹持力	N	768	384	192	
绝缘电阻	10MΩ、DC500V					
耐电压	AC500V 1分钟					
使用环境温度	10~40°C (不得冻结)					
保存环境温度	-10~50°C (不得冻结)					
环境	无腐蚀性气体、爆炸性气体、粉尘					

※1 可搬送重量因加减速度及速度而异。详情请参阅第85页。

※2 部分条件下最快速度可能会降低。

EJSG

EJSG-G  
(防尘规格)

EJSG-C  
(低发生规格)

EJSG-P4  
(适用于二次电池制造工序)

EJSG-FP1  
(用于食品制造工序)

选型  
技术资料

ECG-A  
(控制器)

使用注意事项

### 行程与最快速度

(mm/s)

导程	行程	
	50~1050	1100
5	120	110
10	200	200
20	400	400

### 速度与可搬送重量

#### 【水平安装时】

(kg)

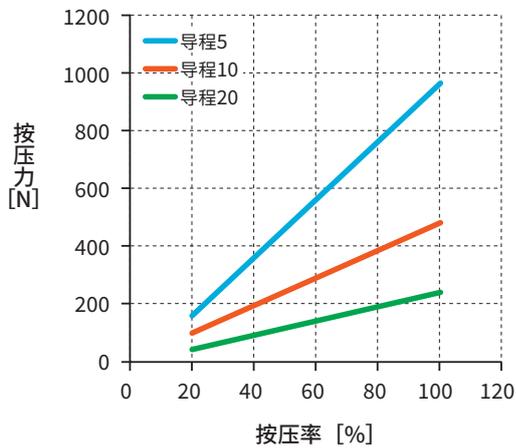
速度 (mm/s)	加减速速度(G)					
	0.3			0.7		
	导程(mm)					
	5	10	20	5	10	20
6	80.0			80.0		
12	80.0	70.0		80.0	70.0	
25	80.0	70.0	30.0	80.0	70.0	26.7
50	80.0	70.0	30.0	80.0	70.0	26.7
75	80.0	70.0	30.0	80.0	70.0	26.7
100	40.0	70.0	30.0	40.0	70.0	26.7
120	40.0	70.0	30.0	40.0	70.0	18.3
150		70.0	30.0		70.0	18.3
200		28.3	30.0		17.5	18.3
300			26.7			18.3
320			25.4			17.0
400			20.0			

#### 【垂直安装时】

(kg)

速度 (mm/s)	加减速速度(G)		
	0.3		
	导程(mm)		
	5	10	20
6	43.3		
12	43.3	28.3	
25	43.3	28.3	3.3
50	43.3	28.3	3.3
75	15.0	12.5	3.3
100	15.0	12.5	3.3
120	5.3	10.0	3.3
150		10.0	3.3
160		8.3	3.3
200		1.7	3.3
280			3.3

### 按压力



※ 上述按压力为参考值。按压速度等条件可能会导致偏差。

### 外形尺寸图

执行器的尺寸请参阅第28页。  
有接头时的尺寸请参阅第88页。



电动执行器 滑块型 适用于二次电池制造工序

# EJSJG-08※-P4

马达折回安装型

□56 步进马达



## 型号表示方法

EJSJG - 08 R 05 0300 N B N - V C S03 - P4

① 本体尺寸

08	本体宽度82mm
----	----------

② 马达安装方向 ※2

R	右侧折回安装
D	下侧折回安装
L	左侧折回安装

④ 行程 ※2

0050	50mm
?	(每50mm)
1100	1100mm

③ 导程

05	5mm
10	10mm
20	20mm

⑥ 编码器 ※1

B	无电池绝对编码器
C	增量式编码器

⑤ 刹车 ※3

N	无
B	有

⑦ 接头

无符号	无
V	有

⑧ 中继电缆 ※4

N00	无
S01	固定电缆 1m
S03	固定电缆 3m
S05	固定电缆 5m
S10	固定电缆 10m
R01	可动电缆 1m
R03	可动电缆 3m
R05	可动电缆 5m
R10	可动电缆 10m

- ※1 控制器请参阅第117页。
- ※2 马达安装方向“D”选择时，行程可从“0250(250mm)”~“1100(1100mm)”中选择。
- ※3 垂直使用时请选择“有”。
- ※4 中继电缆的外形尺寸图请参阅第128页。

## 规格

连接控制器	ECG-A		
马达	□56 步进马达		
编码器种类	无电池绝对编码器 增量式编码器		
驱动方式	滚珠丝杆 φ15		
行程	mm	50~100	
导程	mm	5	10 20
最大可搬送重量 ※1	kg	水平	80.0 70.0 30.0
		垂直	33.3 18.3 3.3
动作速度范围 ※2	mm/s	6~100 12~200 25~320	
最大加减速度	G	水平	0.7 0.7 0.7
		垂直	0.3 0.3 0.3
最大按压力	N	965 482 241	
按压动作速度范围	mm/s	5~20 5~20 5~20	
重复精度	mm	±0.01	
空转	mm	0.1以下	
静态允许力矩	N·m	MP : 203 MY : 203 MR : 336	
马达电源电压		DC24V±10%	
马达部瞬间最大电流	A	4.0	
刹车	型号、电源电压	无励磁动作型、DC24V±10%	
	功耗	W	7.2
	夹持力	N	768 384 192
绝缘电阻		10MΩ、DC500V	
耐电压		AC500V 1分钟	
使用环境温度		10 ~ 40°C (不得冻结)	
保存环境温度		-10 ~ 50°C (不得冻结)	
环境		无腐蚀性气体、爆炸性气体、粉尘	

- ※1 可搬送重量因加减速度及速度而异。详情请参阅第87页。
- ※2 部分条件下最快速度可能会降低。

EJSJG

EJSJG-G  
(防尘规格)

EJSJG-C  
(低发生规格)

EJSJG-P4  
(适用于二次电池制造工序)

EJSJG-FP1  
(用于食品制造工序)

选型  
技术资料

ECG-A  
(控制器)

使用注意事项

## 行程与最快速度

(mm/s)

导程	行程
	50~1100
5	100
10	200
20	320

## 速度与可搬送重量

### 【水平安装时】

(kg)

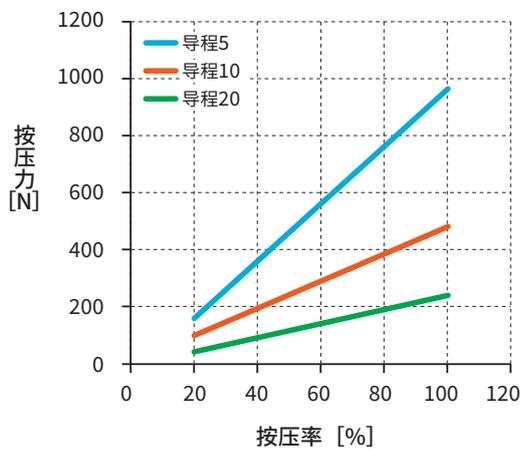
速度 (mm/s)	加减速速度 (G)					
	0.3			0.7		
	导程 (mm)					
	5	10	20	5	10	20
6	80.0			80.0		
12	80.0	70.0		80.0	70.0	
25	80.0	70.0	30.0	80.0	70.0	26.7
50	80.0	70.0	30.0	80.0	70.0	26.7
75	68.3	70.0	30.0	68.3	70.0	26.7
100	40.0	70.0	30.0	40.0	70.0	26.7
150		70.0	30.0		30.0	18.3
200		28.3	30.0		17.5	18.3
300			6.7			6.7
320			6.0			6.0

### 【垂直安装时】

(kg)

速度 (mm/s)	加减速速度 (G)		
	0.3		
	导程 (mm)		
	5	10	20
6	33.3		
12	33.3	18.3	
25	33.3	18.3	3.3
50	25.0	18.3	3.3
75	15.0	12.5	3.3
100	12.5	12.5	3.3
150		8.3	3.3
160		7.0	3.3
200			3.3
280			3.3

## 按压力



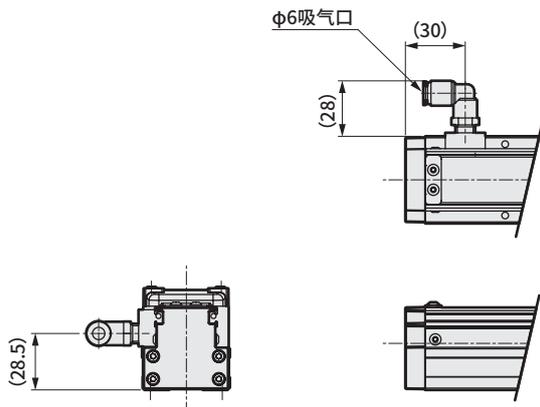
※ 上述按压力为参考值。按压速度等条件可能会导致偏差。

## 外形尺寸图

执行器的尺寸请参阅第32~34页。

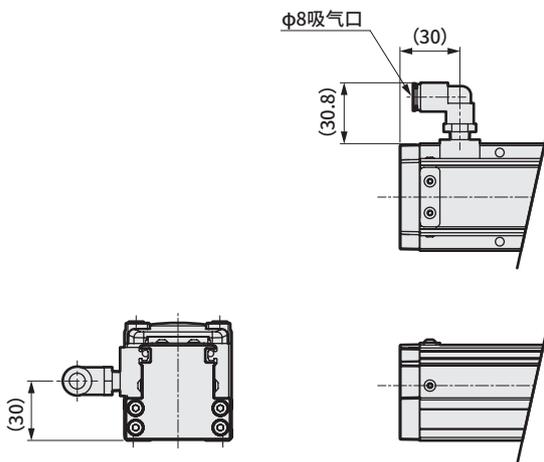
有接头时的尺寸请参阅第88页。

### ● EJSG-04-V-P4 (带接头)



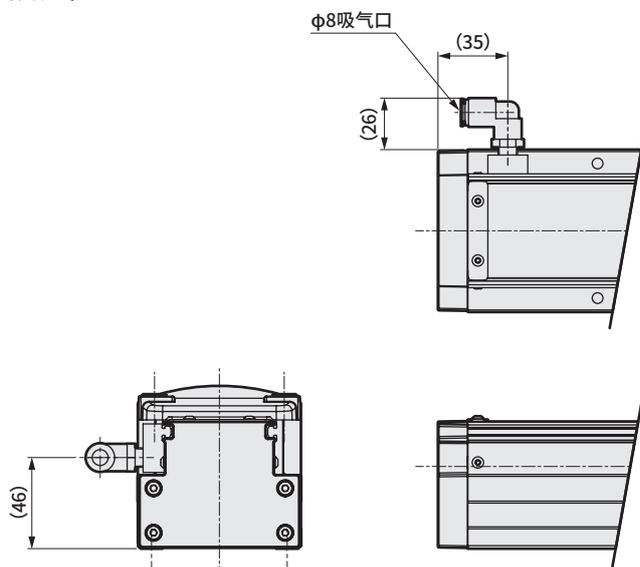
※ 执行器部的尺寸请参阅第8、12~14页。

### ● EJSG-05-V-P4 (带接头)



※ 执行器部的尺寸请参阅第18、22~24页。

### ● EJSG-08-V-P4 (带接头)



※ 执行器部位的尺寸请参阅第28、32~34页。