

P4Series

气动执行器

气缸

卡爪·卡盘

夹取元件

气缸开关

真空元件

空压阀

空气元件

调速阀

接头

空压辅助元件

辅助阀

消音器

气管

气体发生装置

流体控制元件

电动执行器

带马达规格

无马达规格

电动执行器 伺服马达对应 无马达规格

导向内置式活塞杆类型

EBR-※L※Series

●适用马达功率：50W・100W・200W 伺服马达

RoHS

CAD

电动执行器无马达综合

样本编号：CB-055C

规格

项 目	EBR-04LE/R/D/L			
适用马达功率	50W 伺服马达			
驱动方式	滚珠丝杆 φ10			
行程 ※1	mm	50~400		
导程	mm	6	12	
最大可搬送重量 kg	水平	20	12	
※2	垂直	5	2	
最快速度	mm/s	300	600	
额定推力 ※2	N	141	71	
重复精度	mm	±0.01		
空转	mm	0.1以下		

项 目	EBR-05LE/R/D/L				
适用马达功率	100W 伺服马达				
驱动方式	滚珠丝杆 φ12				
行程 ※1	mm	50~400			
导程	mm	2	5	10	20
最大可搬送重量 kg	水平	30	30	15	10
※2	垂直	10	10	5	2.5
最快速度	mm/s	100	250	500	1000
额定推力 ※2	N	854	341	170	85
重复精度	mm	±0.01			
空转	mm	0.1以下			

项 目	EBR-08LE/R/D/L			
适用马达功率	200W 伺服马达			
驱动方式	滚珠丝杆 φ16			
行程 ※1	mm	50~700		
导程	mm	5	10	20
最大可搬送重量 kg	水平	50	30	12
※2	垂直	15	8	2.5
最快速度	mm/s	250	500	1000
额定推力 ※2	N	683	341	174
重复精度	mm	±0.01		
空转	mm	0.1以下		

各机种对应表

	EBR
P4	●

●：对象机种 ○：准对象机种

▲：请咨询本公司。 □：对象外

※1 行程以50为间隔。

※2 壁挂安装时，与水平安装相同。

※3 额定推力、最大可搬送重量是视作安装的马达可输出额定转矩时的参考值。

630

CKD

型号表示方法

EBR-05L E-00-020050NNN-M1NN-P4

机种型号

A 本体尺寸

B 马达

C 马达安装方向

D 导程

E 行程

F 刹车

G 安装马达规格

H 马达功率

I 原点传感器

J 限位传感器

符号	内 容
A 本体尺寸	
04	本体宽度44mm
05	本体宽度54mm
08	本体宽度82mm
B 马达	
L	无
C 马达安装方向	
E	直接安装
R	右侧折回安装
D	下方折回安装
L	左侧折回安装
D 导程	
02	2mm
05	5mm
06	6mm
10	10mm
12	12mm
20	20mm
E 行程	
0050	50mm
5	(每50mm)
0700	700mm
F 刹车	
N	无
G 安装马达规格	
M	关于安装马达规格，请参阅下表 进行选择。
Y	
P	
F	
H 马达功率	
H	50W （本体尺寸：04）
1	100W(本体尺寸：05)
2	200W(本体尺寸：08)
I 原点传感器（1个）※1	
N	无
C	有（附带发货）
J 限位传感器（2个）※1	
N	无
B	有（附带发货）

〈型号表示例〉

EBR-05LE-00-020050NNN-M1NN-P4

A 本体尺寸: 本体宽度54mm

B 马达: 无

C 马达安装方向: 直接安装

D 导程: 2mm

E 行程: 50mm

F 刹车: 无

G 安装马达规格: 三菱电机制

H 马达功率: 100W

I 原点传感器: 无

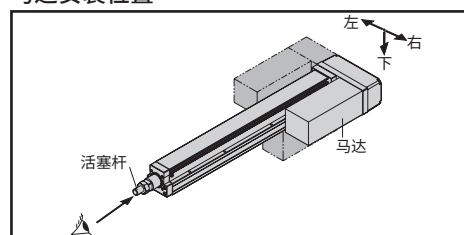
J 限位传感器: 无

※1 原点传感器与限位传感器为组件。
任意为“无”时, 另一者也请选择“无”。

G 安装马达规格

厂商	50W	100W	200W
三菱电机	M	M	M
台达电子	M	M	M
山洋电气	M	M	M
安川电机	Y	Y	Y
基恩士	Y	Y	Y
松下	P	P	P
欧姆龙	M	M	P
富士电机	M	M	M
发那科	F	F	F
博世力士乐	P	P	P
罗克韦尔自动化	M	M	M
西门子	M	M	M

马达安装位置



关于安装推荐马达一览表、外形尺寸图、选型, 请参阅《电动执行器无马达综合》(CB-055C)的EBR-L系列伺服马达对应。

型号表示方法

EBR-05L E-00-020050N NN-A A N N-P4

机种型号

A 本体尺寸

B 马达

C 马达安装方向

D 导程

E 行程

F 刹车

G 安装马达规格

H 马达功率

I 原点传感器

J 限位传感器

符号	内容
A 本体尺寸	
04	本体宽度44mm
05	本体宽度54mm
08	本体宽度82mm
B 马达	
L	无
C 马达安装方向	
E	直接安装
R	右侧折回安装
D	下方折回安装
L	左侧折回安装
D 导程	
02	2mm
05	5mm
06	6mm
10	10mm
12	12mm
20	20mm
E 行程	
0050	50mm
5	(每50mm)
0700	700mm
F 刹车	
N	无
G 安装马达规格	
A	关于安装马达规格, 请参阅下表
B	进行选择。
C	
H 马达功率	
A	□42 (本体尺寸: 04,05)
B	□56 (本体尺寸: 08)
C	□60 (本体尺寸: 08)
I 原点传感器 (1个) ※1	
N	无
C	有 (附带发货)
J 限位传感器 (2个) ※1	
N	无
B	有 (附带发货)

〈型号表示例〉

EBR-05LE-00-020050NNN-AANN-P4

A 本体尺寸: 本体宽度54mm

B 马达: 无

C 马达安装方向: 直接安装

D 导程: 2mm

E 行程: 50mm

F 刹车: 无

G 安装马达规格: 东方马达制

H 马达功率: □42

I 原点传感器: 无

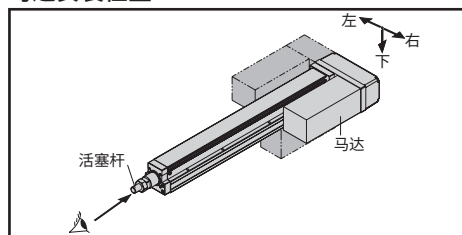
J 限位传感器: 无

※1 原点传感器与限位传感器为组件。
任意为“无”时, 另一者也请选择“无”。

G 安装马达规格

厂商	□42	□56	□60
东方马达	A	-	A
美蓓亚三美	B	B	-
大雅迪克	B	C	-

马达安装位置



关于安装推荐马达一览表、外形尺寸图、选型, 请参阅《电动执行器无马达综合》(CB-055C) 的 EBR-L 系列步进马达对应。