

电动执行器 伺服马达对应 无马达规格
导向内置式活塞杆类型

EBR-※L※-FP1 Series

●适用马达功率：50W・100W・200W 伺服马达



电动执行器无马达综合
样本编号：CB-055C

规格

项 目	EBR-04LE/R/D/L	
适用马达功率	50W 伺服马达	
驱动方式	滚珠丝杆 $\phi 10$	
行程 ※1	mm	50~400
导程	mm	6 12
最大可搬送重量 kg	水平	20 12
	※2 垂直	5 2
最快速度	mm/s	300 600
额定推力 ※2	N	141 71
重复精度	mm	± 0.01
空转	mm	0.1以下

项目		EBR-05LE/R/D/L			
适用马达功率		100W 伺服马达			
驱动方式		滚珠丝杆 φ12			
行程 ※1	mm	50~400			
导程	mm	2	5	10	20
最大可搬送重量 kg ※2	水平	30	30	15	10
	垂直	10	10	5	2.5
最快速度	mm/s	100	250	500	1000
额定推力 ※2	N	854	341	170	85
重复精度	mm	±0.01			
空转	mm	0.1以下			

项 目	EBR-08LE/R/D/L		
适用马达功率	200W 伺服马达		
驱动方式	滚珠丝杆 $\phi 16$		
行程 ※1	mm	50~700	
导程	mm	5 10 20	
最大可搬送重量 kg	水平	50 30 12	
	※2 垂直	15 8 2.5	
最快速度	mm/s	250 500 1000	
额定推力 ※2	N	683 341 174	
重复精度	mm	± 0.01	
空转	mm	0.1以下	

- ※1 行程以50为间隔。
 ※2 壁挂安装时的可搬送重量与水平安装时相同。
 ※3 额定推力、最大可搬送重量是视作安装的马达可输出额定转矩时的参考值。

型号表示方法

EBR-05L E-00-020050NNN-M1NN-FP1

机种型号

A 本体尺寸

B 马达

C 马达安装方向

D 导程

E 行程

F 刹车

G 安装马达规格

H 马达功率

I 原点传感器

J 限位传感器

符号	内 容
A 本体尺寸	
04	本体宽度44mm
05	本体宽度54mm
08	本体宽度82mm
B 马达	
L	无
C 马达安装方向	
E	直接安装
R	右侧折回安装
D	下方折回安装
L	左侧折回安装
D 导程	
02	2mm
05	5mm
06	6mm
10	10mm
12	12mm
20	20mm
E 行程	
0050	50mm
5	(每50mm)
0700	700mm
F 刹车	
N	无
G 安装马达规格	
M	关于安装马达规格，请根据下表进行选择。
Y	
P	
F	
H 马达功率	
H	50W（本体尺寸：04）
1	100W（本体尺寸：05）
2	200W（本体尺寸：08）
I 原点传感器（1个）※1	
N	无
C	有（附带发货）
J 限位传感器（2个）※1	
N	无
B	有（附带发货）

<型号表示例>

EBR-05LE-00-020050NNN-M1NN-FP1

A 本体尺寸: 本体宽度54mm

B 马达: 无

C 马达安装方向: 直接安装

D 导程: 2mm

E 行程: 50mm

F 刹车: 无

G 安装马达规格: 三菱电机制

H 马达功率: 100W

I 原点传感器: 无

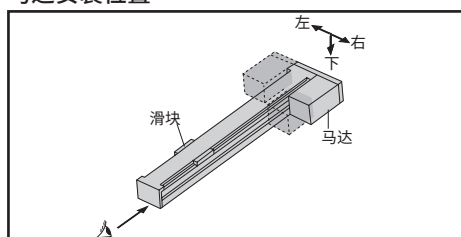
J 限位传感器: 无

※1 原点传感器与限位传感器为组件。
任一为“无”时, 另一项也请选择“无”。

G 安装马达规格

厂商	50W	100W	200W
三菱电机	M	M	M
台达电子	M	M	M
山洋电气	M	M	M
安川电机	Y	Y	Y
基恩士	Y	Y	Y
松下	P	P	P
欧姆龙	M	M	P
富士电机	M	M	M
发那科	F	F	F
博世力士乐	P	P	P
罗克韦尔自动化	M	M	M
西门子	M	M	M

马达安装位置



关于安装推荐马达一览表、外形尺寸图、机种选型, 请参阅《电动执行器无马达综合(CB-055C)》的EBR-L系列伺服马达。

电动执行器

空压气缸

助力装置

空压阀

FP1

FRL·辅助元件

真空元件

主管路元件

流体控制阀

主管路元件

抗菌·除菌过滤器

真空元件

流体控制阀

FP2

电动执行器 步进马达对应 无马达规格
导向内置式活塞杆类型

EBR-※L※-FP1 Series

●适用马达功率：□42・□56・□60 步进马达



电动执行器无马达综合
样本编号：CB-055C

规格

项 目	EBR-04LE/R/D/L	
适用马达功率	□42 步进马达	
驱动方式	滚珠丝杆 φ10	
行程 ※1	mm 50~400	
导程	mm	6 12
最大可搬送重量 kg	水平	20 12
	※2 垂直	5 2
最快速度 ※3	mm/s	300 600
额定推力 ※2	N	141 71
重复精度	mm	±0.01
空转	mm	0.1以下

项 目		EBR-05LE/R/D/L			
适用马达功率		□42 步进马达			
驱动方式		滚珠丝杆 φ12			
行程 ※1	mm	50~400			
导程	mm	2	5	10	20
最大可搬送重量 kg ※2	水平	30	30	15	10
	垂直	10	10	5	2.5
最快速度 ※3	mm/s	100	250	500	1000
额定推力 ※2	N	854	341	170	85
重复精度	mm	±0.01			
空转	mm	0.1以下			

项 目	EBR-08LE/R/D/L		
适用马达功率	□56、□60 步进马达		
驱动方式	滚珠丝杆 φ16		
行程 ※1	mm 50~700		
导程	mm	5 10 20	
最大可搬送重量 kg	水平	50 30 12	
	※2 垂直	15 8 2.5	
最快速度 ※3	mm/s	250 500 1000	
额定推力 ※2	N	683 341 174	
重复精度	mm	±0.01	
空转	mm	0.1以下	

- ※1 行程以50为间隔。
 ※2 额定推力、最大可搬送重量的值为执行器本体的允许值，实际的推力和可搬送重量可能会因客户使用的马达而受到限制。
 ※3 最快速度是客户自行安装的马达能输出3000rpm转速时的速度。
 ※4 壁挂安装时的可搬送重量与水平安装时相同。

型号表示方法

EBR-05L E-00-020050N NN-A A N N-FP1

机种型号

A 本体尺寸

B 马达

C 马达安装方向

D 导程

E 行程

F 刹车

G 安装马达规格

H 马达功率

I 原点传感器

J 限位传感器

符号	内 容
A 本体尺寸	
04	本体宽度44mm
05	本体宽度54mm
08	本体宽度82mm
B 马达	
L	无
C 马达安装方向	
E	直接安装
R	右侧折回安装
D	下方折回安装
L	左侧折回安装
D 导程	
02	2mm
05	5mm
06	6mm
10	10mm
12	12mm
20	20mm
E 行程	
0050	50mm
5	(每50mm)
0700	700mm
F 刹车	
N	无
G 安装马达规格	
A	关于安装马达规格，请根据下表进行选择。
B	
C	
H 马达功率	
A	☐ 42 (本体尺寸：04,05)
B	☐ 56 (本体尺寸：08)
C	☐ 60 (本体尺寸：08)
I 原点传感器（1个）※1	
N	无
C	有（附带发货）
J 限位传感器（2个）※1	
N	无
B	有（附带发货）

<型号表示例>

EBR-05LE-00-020050NNN-AANN-FP1

A 本体尺寸: 本体宽度54mm

B 马达: 无

C 马达安装方向: 直接安装

D 导程: 2mm

E 行程: 50mm

F 刹车: 无

G 安装马达规格: 东方马达株式会社制

H 马达功率: □42

I 原点传感器: 无

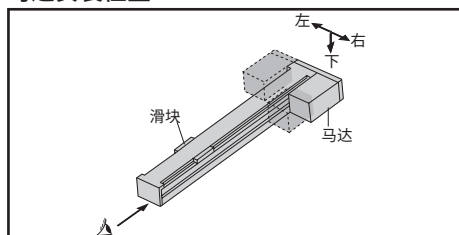
J 限位传感器: 无

※1 原点传感器与限位传感器为组件。
任一项为“无”时,另一项也请选择“无”。

G 安装马达规格

厂商	□42	□56	□60
东方马达	A	-	A
美蓓亚三美	B	B	-
大雅迪克	B	C	-

马达安装位置



关于安装推荐马达一览表、外形尺寸图、机种选型, 请参阅《电动执行器无马达综合(CB-055C)》的EBR-L系列步进马达。