

CKD

New Products

新产品

电动执行器
KBX Series



ELECTRIC ACTUATOR KBX SERIES

**马达 & 控制器
组合型**



从单轴到 4 轴
模块组装式



CKD Corporation

CC-1275C 1

通过模块的自由组合， 适用于任何搬送场景

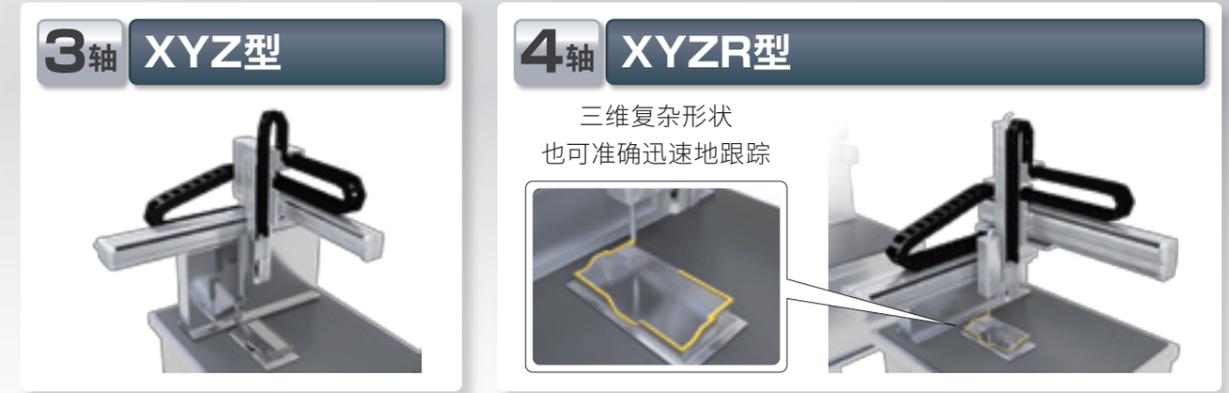
马达
控制器
组合型

电动执行器

KBX SERIES

只需组装标准品，即可创造出无限种类。

可轻松构建适用于各种工序的直交搬送系统。



电动执行器

- 从小型轴到大型轴，种类齐全。
- 最大可搬送重量 250kg (滚珠螺杆驱动)
- 最长行程 4450mm (同步带驱动)
- 实现长期免维护
采用自润滑密封设计



控制器

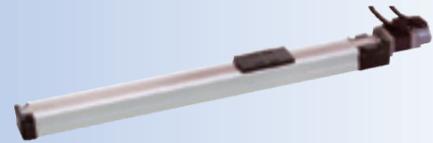
- 只需使用连接电缆连接单轴用控制器，即可构成多轴控制器。
- 高效，最多同时控制 4 轴，可进行复杂的封口作业。



KBX Series

产品阵容 <执行器>

轻负载搬送用 ◆最大可搬送重量 4kg ~ 30kg



KBX-T5D (滚珠螺杆驱动)

- 马达功率 (W) 50
- 行程 (mm) 50~500
- 最大可搬送重量 (kg) 注1) 10 (水平时)、3 (垂直时)
- 最快速度 (mm/s) 注2) 800
- 位置重复精度 (mm) ±0.02

选型：第2~3页
规格：第10~17页
型号：第18~20页

外形尺寸图：第22页



KBX-T7D (滚珠螺杆驱动)

- 马达功率 (W) 50
- 行程 (mm) 50~700
- 最大可搬送重量 (kg) 注1) 30 (水平时)、8 (垂直时)
- 最快速度 (mm/s) 注2) 800
- 位置重复精度 (mm) ±0.02

外形尺寸图：第23页



KBX-T3D (滚珠螺杆驱动) 活塞杆型

- 马达功率 (W) 50
- 行程 (mm) 50~150
- 最大可搬送重量 (kg) 4 (水平时)、1.9 (垂直时)
- 最快速度 (mm/s) 600
- 位置重复精度 (mm) ±0.02

外形尺寸图：第50页



KBX-T4D (滚珠螺杆驱动) 活塞杆型

- 马达功率 (W) 50
- 行程 (mm) 50~200
- 最大可搬送重量 (kg) 7 (水平时)、3.1 (垂直时)
- 最快速度 (mm/s) 600
- 位置重复精度 (mm) ±0.02

外形尺寸图：第51页



KBX-00D-RH R轴型 (谐波驱动)

- 马达功率 (W) 50
- 最大可搬送重量 (kg) 10
- 旋转范围 360度
- 最快速度 (度/s) 360
- 位置重复精度 (度) ±0.025

外形尺寸图：第54页



KBX-00D-RP R轴型 (行星齿轮)

- 马达功率 (W) 50
- 最大可搬送重量 (kg) 10
- 旋转范围 360度
- 最快速度 (度/s) 857
- 位置重复精度 (度) ±0.125

外形尺寸图：第55页

注1) 可搬送重量因导程、马达功率而异。
注2) 速度因导程、行程而异。

中负载搬送用 ◆最大可搬送重量 15kg ~ 100kg

选型：第2~3页
规格：第10~17页
型号：第18~20页



KBX-10 (滚珠螺杆驱动)

- 马达功率 (W) 100
- 行程 (mm) 100~1250
- 最大可搬送重量 (kg) 注1) 80 (水平)、22 (垂直)
- 最快速度 (mm/s) 注2) 1200
- 位置重复精度 (mm) ±0.01

外形尺寸图：第24~25页



KBX-30 (滚珠螺杆驱动)

- 马达功率 (W) 100、200
- 行程 (mm) 100~1250
- 最大可搬送重量 (kg) 注1) 100 (水平)、40 (垂直)
- 最快速度 (mm/s) 注2) 1200
- 位置重复精度 (mm) ±0.01

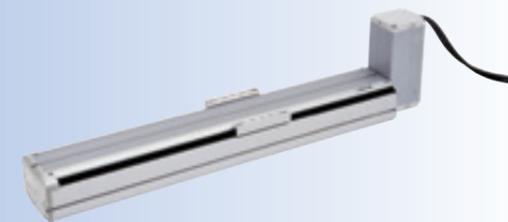
外形尺寸图：第26~29页



KBX-10 (同步带驱动)

- 马达功率 (W) 100、200
- 行程 (mm) 100~2550
- 最大可搬送重量 (kg) 注1) 20 (水平)
- 最快速度 (mm/s) 注2) 2000
- 位置重复精度 (mm) ±0.04

外形尺寸图：第36~39页



KBX-30 (同步带驱动)

- 马达功率 (W) 100、200
- 行程 (mm) 100~3200
- 最大可搬送重量 (kg) 注1) 40 (水平)
- 最快速度 (mm/s) 注2) 2000
- 位置重复精度 (mm) ±0.04

外形尺寸图：第40~43页



KBX-50 (同步带驱动)

- 马达功率 (W) 200、400
- 行程 (mm) 200~3500
- 最大可搬送重量 (kg) 注1) 40 (水平)
- 最快速度 (mm/s) 注2) 2000
- 位置重复精度 (mm) ±0.04

外形尺寸图：第44~47页

注1) 可搬送重量因导程、马达功率而异。
注2) 速度因导程、行程而异。

高负载搬送用 ◆最大可搬送重量 60kg ██████████▶250kg

选型：第2~3页
规格：第10~17页
型号：第18~20页

KBX-50 (滚珠螺杆驱动)

- 马达功率 (W) 200、400
- 行程 (mm) 200~1600
- 最大可搬送重量 (kg) 注1) 150 (水平)、60 (垂直)
- 最快速度 (mm/s) 注2) 1200 (行程600mm以下导程20mm)
- 位置重复精度 (mm) ±0.01

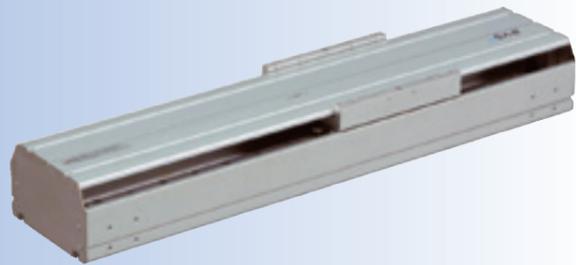
外形尺寸图：第30~33页



KBX-60 (滚珠螺杆驱动)

- 马达功率 (W) 400、750
- 行程 (mm) 150~1700
- 最大可搬送重量 (kg) 注1) 250 (水平)、100 (垂直)
- 最快速度 (mm/s) 注2) 1200 (行程700mm以下导程20mm400W)
2300 (行程1000mm以下导程50mm750W)
- 位置重复精度 (mm) ±0.01

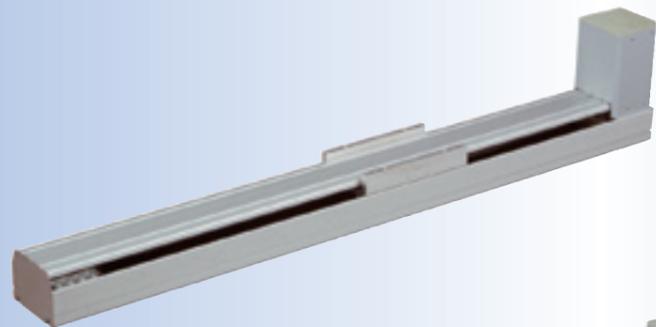
外形尺寸图：第34~35页



KBX-50 (同步带驱动)

- 马达功率 (W) 400
- 行程 (mm) 150~4450
- 最大可搬送重量 (kg) 100 (水平)
- 最快速度 (mm/s) 1000
- 位置重复精度 (mm) ±0.05

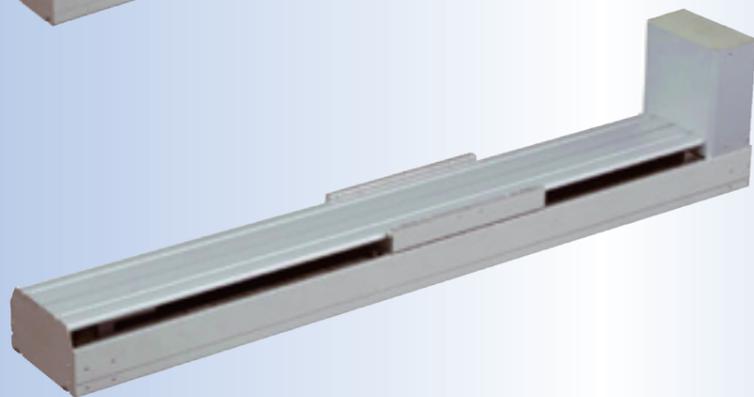
外形尺寸图：第48页



KBX-60 (同步带驱动)

- 马达功率 (W) 750
- 行程 (mm) 150~4450
- 最大可搬送重量 (kg) 200 (水平)
- 最快速度 (mm/s) 1000
- 位置重复精度 (mm) ±0.05

外形尺寸图：第49页



注1) 可搬送重量因导程、马达功率而异。
注2) 速度因导程、行程而异。

【直交轴规格】代表示例

另外，可进行多种组合。

■ 2轴 X-Y型

选型：第4页
组合表：第62页
规格、外形尺寸图：第64~84页



■ 2轴 X-Z型

选型：第4页
组合表：第62页
规格、外形尺寸图：第85~96页



■ 2轴 Y-Z型

选型：第5页
组合表：第62页
规格、外形尺寸图：第97~109页



■ 2轴 Z-Y型

选型：第5页
组合表：第62页
规格、外形尺寸图：第110~120页



■ 3轴 X-Y-Z型

选型：第6~7页
组合表：第63页
规格、外形尺寸图：第121~141页



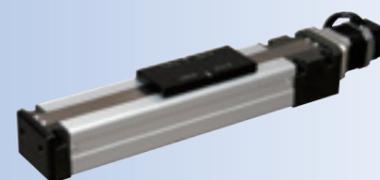
■ 4轴 X-Y-Z-R型

选型：第8页
组合表：第63页
规格、外形尺寸图：第142~149页



KBZ Series

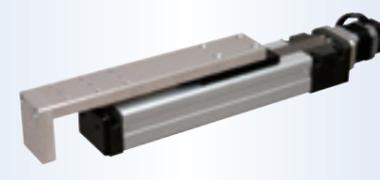
■ KBZ-5D-ST-M、7D-ST-M (滑块型)



- 马达功率 (W) 50
- 行程 (mm) 50~700
- 最大可搬送重量 (kg) 注1) 12.0 (水平)、4.0 (垂直)
- 最快速度 (mm/s) 注1) 800
- 位置重复精度 (mm) ±0.02

规格：第56页 外形尺寸图：第58页

■ KBZ-5D-ST-T、7D-ST-T (滑台型)



- 马达功率 (W) 50
- 行程 (mm) 50~150
- 最大可搬送重量 (kg) 注1) 9.0 (水平)、3.5 (垂直)
- 最快速度 (mm/s) 注1) 800
- 位置重复精度 (mm) ±0.02

规格：第56页 外形尺寸图：第59页

■ KBZ-3D-ST-C、4D-ST-C (活塞杆型)



- 马达功率 (W) 50
- 行程 (mm) 50~200
- 最大可搬送重量 (kg) 注1) 5.2 (水平)、2.2 (垂直)
- 最快速度 (mm/s) 注1) 600
- 位置重复精度 (mm) ±0.02

规格：第56页 外形尺寸图：第60页

注1) 可搬送重量、速度因导程而异。

产品阵容 <控制器>

【控制类部件】KBX用控制器

主控制器

记载：第174~180页



KCA-25-M10



KCA-25-M40
KCA-25-M80

从控制器

记载：第181~185页



KCA-25-S10



KCA-25-S40
KCA-25-S80

带选择项模块控制器



带扩展输入输出模块
记载：第186~187页



带CC-Link模块
记载：第188~190页



带DeviceNet模块
记载：第191~193页

充放电控制器

记载：KBX用 第194~196页
KBZ用 第216~217页



<KBX用> KCA-ABSU-2000
KCA-ABSU-4000*

*ABSU-4000的下部安装了风扇。

<KBZ用> KCA-CAR-※



KCA-ABSU-8000

对话终端 (KBX、KBZ通用)

记载：第197页



KCA-TPH-4C

【控制类部件】KBZ用控制器



主控制器
KCA-01-M05
记载：第204~206页



从控制器
KCA-01-S05
记载：第212~214页



高性能主控制器
KCA-20-M00
记载：第207~211页

系统的基本构成

为了用电动滑块“KBX系列”构建单轴或直交多轴系统，为每个部分提供必要的控制器部件。

【轴本体】

控制器名称	型号	记载页码
滚珠螺杆驱动轴滑块型	KBX-□□□-ST-□□□□-□□	22~49
同步带驱动轴滑块型	KBX-□□□-B□-□□□□-□□	
滚珠螺杆活塞杆型驱动轴	KBX-□□□-ST-C□□□-□□	50~52
R轴	KBX-00D-R□-□	54~55

【控制器本体】

控制器名称	型号	记载页码
主控制器	KCA-25-M□□-□□C	174~180
从控制器	KCA-25-S□□-□XX	181~185

□标记表示符号或数字。
详情请参阅记载页。

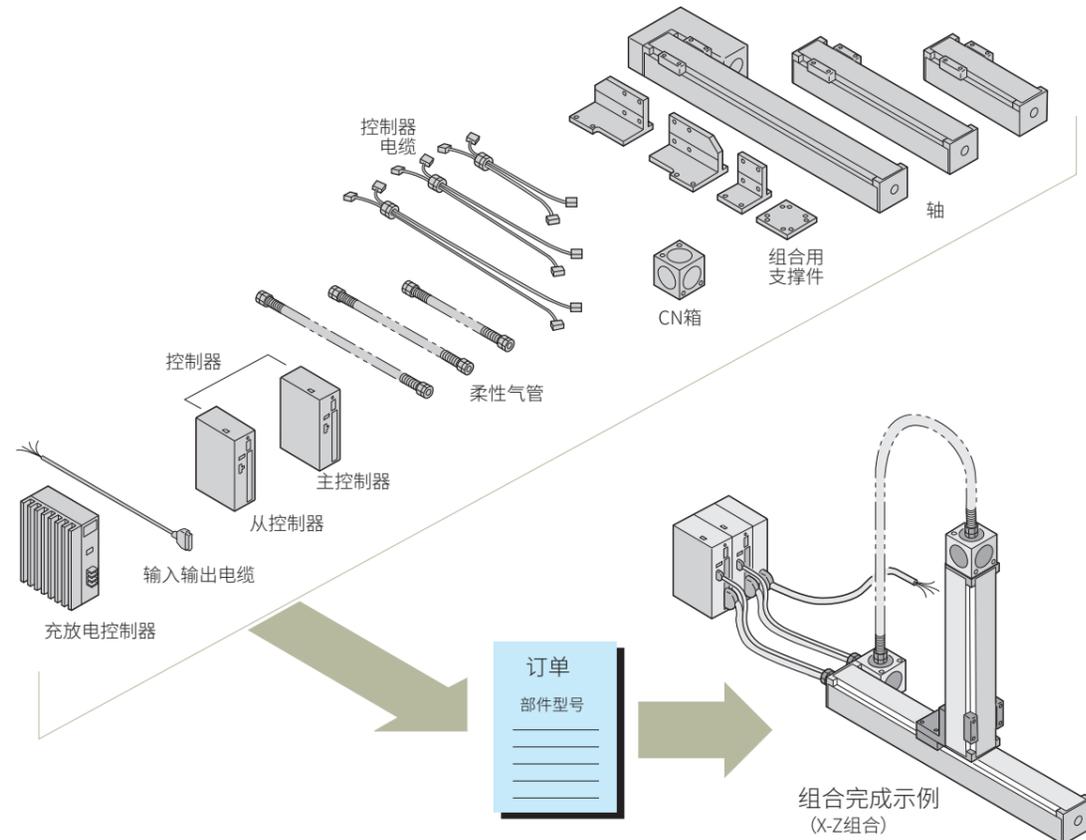
【轴相关部件】

控制器名称	型号	记载页码
轴组合用支撑件	KBX-□□-BK-□□□	152~159
支撑导向	KBA-□□-SG-M□□	167~168
控制器电缆	KBX-10-CC-M□□	160
CN箱	KBA-10-BX-□□□	160~163
柔性气管	KBA-10-FT-□□□	164
柔性管	KBA-10-FD-□□□	165
管托盘	KBA-10-TT-□□□	166
套筒	KBA-10-SC-A 02	169
电缆夹	KBA-10-CG-M2□	170

【控制相关部件】

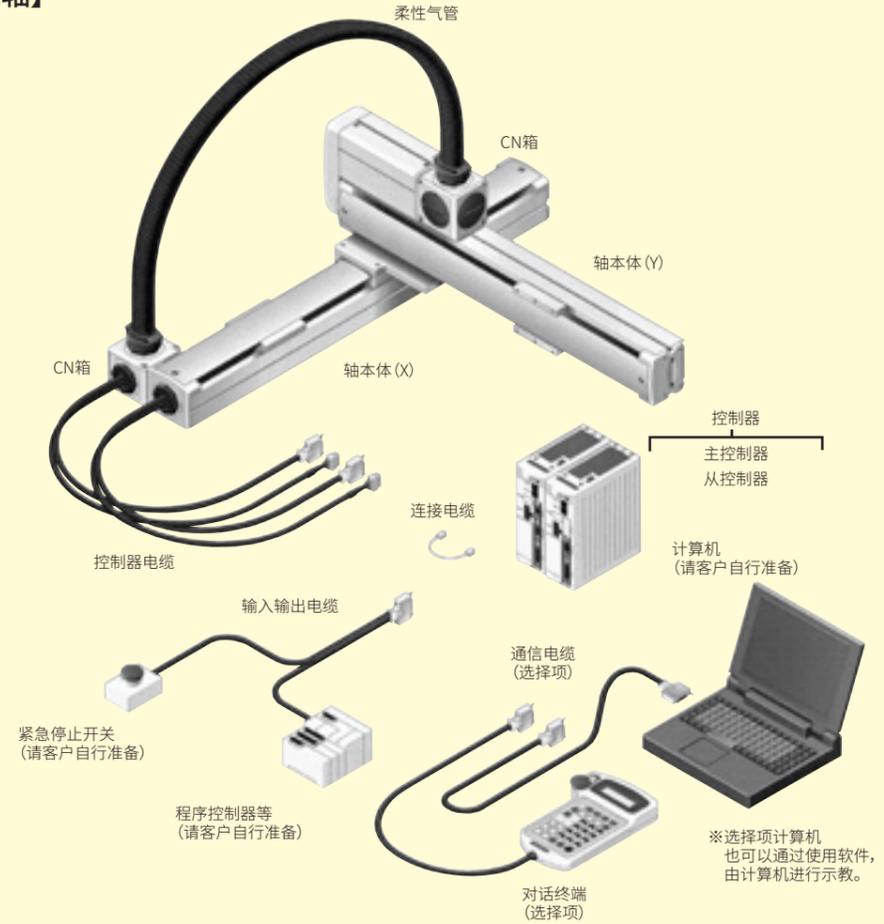
控制器名称	型号	记载页码
输入输出电缆	KCA-10-IC-□□□	198
连接电缆	KCA-10-LC-A□□	197
充放电控制器	KCA-ABSU-□□000	194

电动滑块“KBX系列”选择构建机器人系统所需的各种控制器部件，并通过样本编号选用选择项部件，将系统组装为BBS式(控制器堆叠式)。
订购时，将以各控制器部件为单位发货。组件型号(特注规格)、可组装发货。请咨询本公司。



基本系统构成示例

【直交型2轴】



【单轴型基本系统构成示例所需的控制器部件示例】

控制器名称	型号	个数	记载页码
轴本体	KBX-□□□-ST-□□□□N-□□	1	22~41
主控制器	KCA-25-M□□-□□C	1	174~180
控制器电缆	KBX-10-CC-M□□	1	160
R轴	KBX-00D-R□-□		54~55

【单轴型基本系统构成示例所需的控制器部件示例】

控制器名称	型号	个数	记载页码
直轴	KBX-□□□-ST-□□□□N-□□	1	22~41
右折返轴	KBX-□□□-UR-□□□□N-□□	1	
轴组合用支撑件	KBX-□□-BK-L02	1	152~159
CN箱	KBA-10-BX-□□	2	160
柔性管	KBA-10-FD-□□□	1	165
柔性气管	KBA-10-FT-□□□		
控制器电缆	KBX-10-CC-M□□ (X)	1	160
控制器电缆	KBX-10-CC-M□□ (Y)	1	160
主控制器	KCA-25-M□□-□□C	1	174~180
从控制器	KCA-25-S□□-□XX	1	181~185
连接电缆	KCA-10-LC-A□□	1	197

*对话终端及电脑软件作为选择项提供。请参阅第197,198,199页。
◆可以根据需要添加控制器，进行系统升级。
详细信息请参阅各控制器的规格和选择项。

MEMO

选型

■单轴	
单轴可搬送重量表(水平)	2
单轴可搬送重量表(垂直、旋转)	3
■2轴	
X-Y 2轴组合可搬送重量表	4
X-Z 2轴组合可搬送重量表	4
Y-Z 2轴组合可搬送重量表	5
Z-Y 2轴组合可搬送重量表	5
■3轴	
X-Y-Z 3轴组合可搬送重量表	6
■4轴	
X-Y-Z-R 4轴组合可搬送重量表	8

选型

滑块

活塞杆

单轴规格

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

使用
注意事项

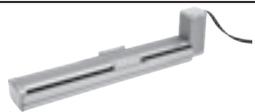
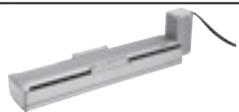
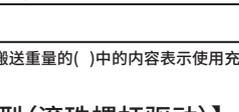
选型

【滑块型(滚珠螺杆驱动)】

选型	机种型号	马达功率 (W)	导程 (mm)	重复精度 (mm)	最大可搬送重量 (kg) ※1		
					水平	垂直	
滑块	KBX-T5 	50W	6	±0.02	10	3	
			12		5	1.5	
	KBX-T7 	50W	6		30	8	
			12		12	4	
	单轴规格	KBX-10 	100W		5	80	15(22)
					10	40	8(12)
KBX-30 		100W	5	80	15(22)		
			10	55	8(12)		
R轴	KBX-30 	200W	5	100	15(40)		
			10	80	8(20)		
	KBX-50 	200W	5	100	15(40)		
			10	100	8(20)		
直交轴规格	KBX-60 	400W	10	150	60		
			20	150	50		
	KBX-60 	750W	10	250	100		
			20	200	50		
	2轴	KBX-50 	400W	5	(150)	(60)	
				10	(150)	(50)	
3轴	KBX-60 	400W	10	(100)	(25)		
			20	(100)	(25)		
4轴	KBX-60 	750W	10	(250)	(100)		
			20	(200)	(50)		
			50	(50)	-		

※1：垂直可搬送重量的()中的内容表示使用充放电控制器时的性能。
 ※2：最小加减速时间也会因最快速度而变化。滑块形状因行程设置而异。详细信息请确认规格表。

【滑块型(同步带驱动)】

轴相关部件	机种型号	马达功率 (W)	导程 (mm)	重复精度 (mm)	最大可搬送重量 (kg) ※1	
					水平	垂直
控制类部件	KBX-10 	100W	相当于21	±0.04	15	-
		200W	相当于21		20	-
			相当于42		10	-
技术资料	KBX-30 	100W	相当于21	±0.04	15	-
		200W	相当于21		40	-
			相当于42		20	-
注意事项	KBX-50 	200W	相当于21	±0.05	40	-
		400W	相当于19.555		(100)	-
	KBX-60 		750W	相当于42	±0.04	(20)
相当于19.555		±0.05		(200)	-	

※1：水平可搬送重量的()中的内容表示使用充放电控制器时的性能。

【活塞杆型(滚珠螺杆驱动)】

机种型号	马达功率 (W)	导程 (mm)	重复精度 (mm)	最大可搬送重量 (kg) ※1		行程 (mm) 和最快速度 (mm/s)														
				水平	垂直	50	100	150	200	250	300	350	1200	1250	1500	1600	1700	2000	2200	
KBX-T3 	50W	12	±0.02	4	1.9	600														
KBX-T4	50W	12		7	3.1	600														
KBX-T5	100W	12		25	6.5	600	470													

※1：垂直可搬送重量的()中的内容表示使用充放电控制器时的性能。

行程 (mm) 和 最快速度 (mm/s) ※2																				
50	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000
		400			340															
		800			680	340														
		400			250	680														
		800			500															
		300			250	200	150													
		600			500	400	300	200												
		1200			1000	800	600	400												
		300			250	200	150													
		600			500	400	300	200												
		1200			1000	800	600	400												
		300			250	200	150													
		600			500	400	300	200												
		1200			1000	800	600	400												
		300			280	250	180	130	100	80										
		600			550	500	350	250	200	150										
		1200			1100	1000	700	500	400	300										
		300			280	250	180	130	100	80										
		600			550	500	350	250	200	150										
		1200			1100	1000	700	500	400	300										
		600			500	400	350	300	250	200	150									
		1200			1000	800	700	600	500	400	300									
		450						450	300	250	200	150								
		900						900	600	500	400	300								
		2300						1800	1500	1300	1000	800								

行程 (mm) 和 最快速度 (mm/s)																				
50	100	200	300	500	700	1000	1250	1500	1750	2000	2250	2550	2750	3000	3250	3500	3750	4000	4250	4450
						1000														
						1000														
						2000														
						1000														
						1000														
						2000														
						1000														
						1000														
						2000														
						1000														
						2000														

【R轴型】

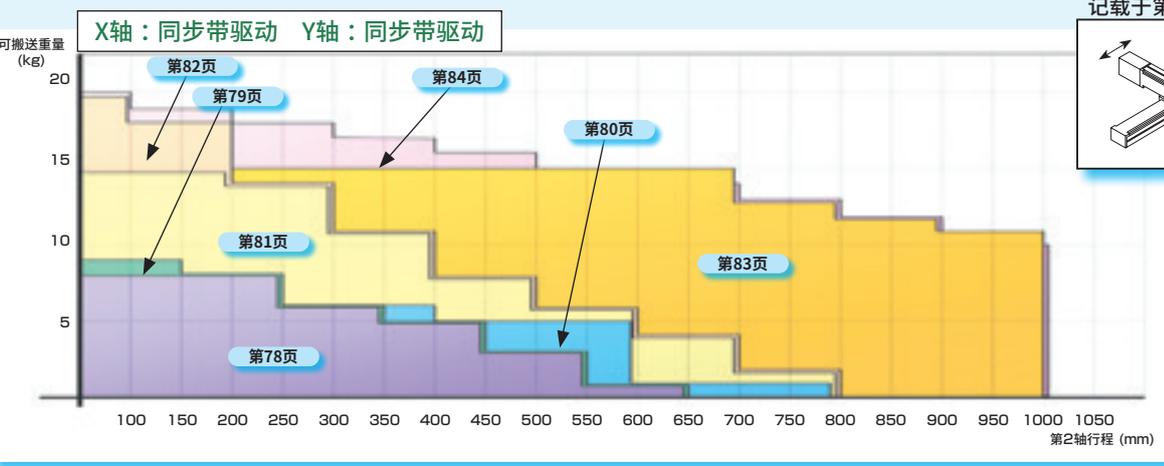
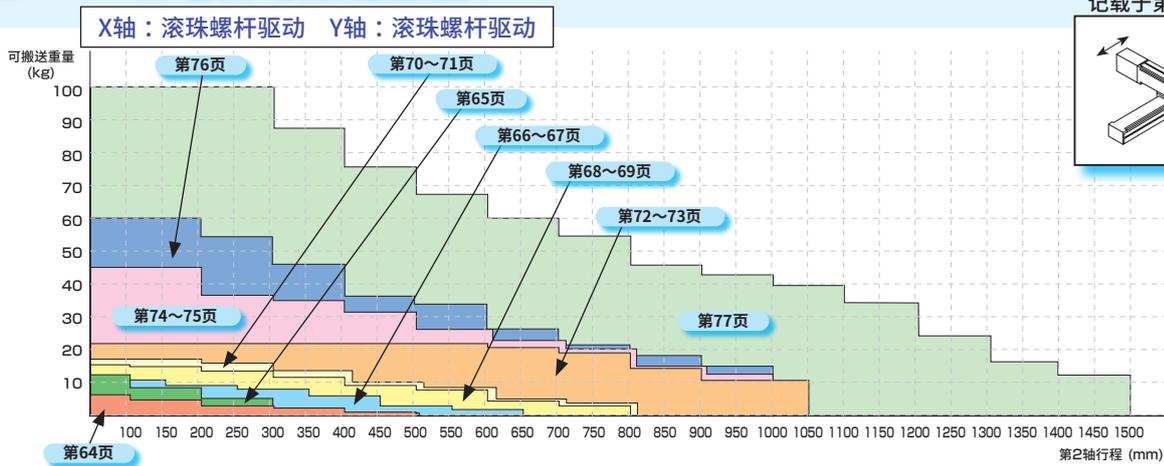
型号	马达功率 (W)	导程 (mm)	重复精度 (°)	最大可搬送重量 (kg)	额定输出扭矩 (N·m)	旋转范围 (°) 和 最快速度 (°/s)												
						0	30	60	90	120	150	180	210	240	270	300	330	360
KBX-00D-RH (谐波驱动)	50W	1/50	±0.025	10	5.4	360												
KBX-00D-RP (行星齿轮)	50W	1/21	±0.125	10	3.1	857												

※1: 垂直可搬送重量的()中的内容表示使用充放电控制器时的性能。

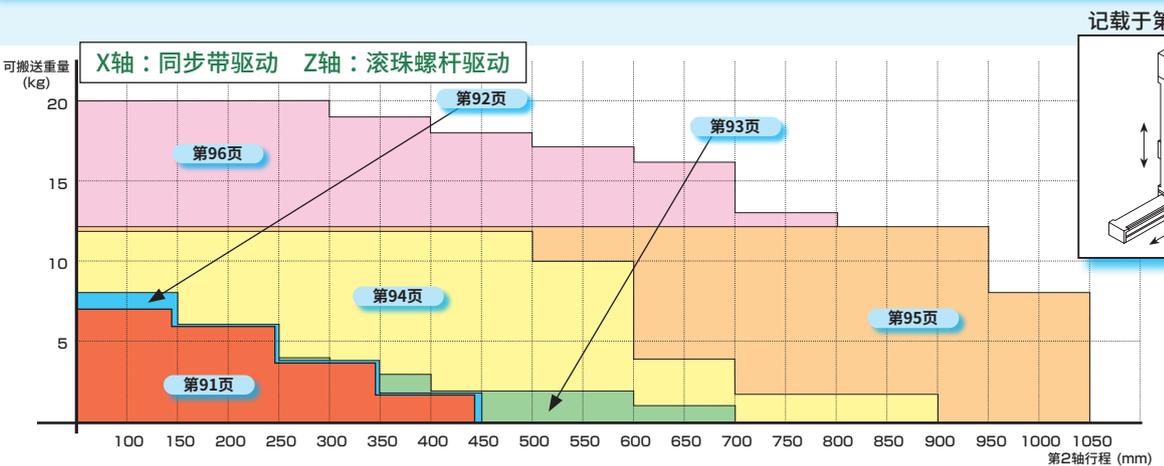
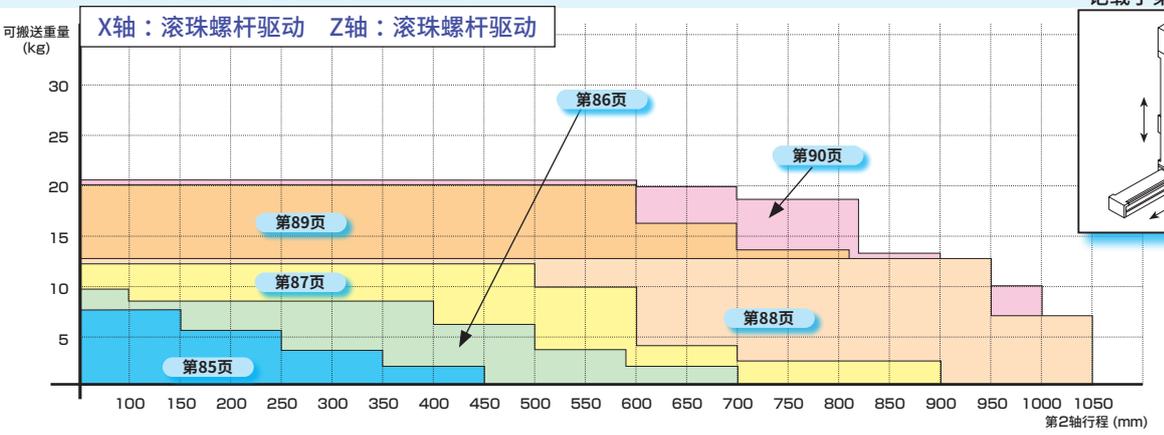
选型
滑块
活塞杆
R轴
2轴
3轴
4轴
轴相关部件
控制类部件
技术资料
注意事项

X-Y 2轴组合可搬送重量表

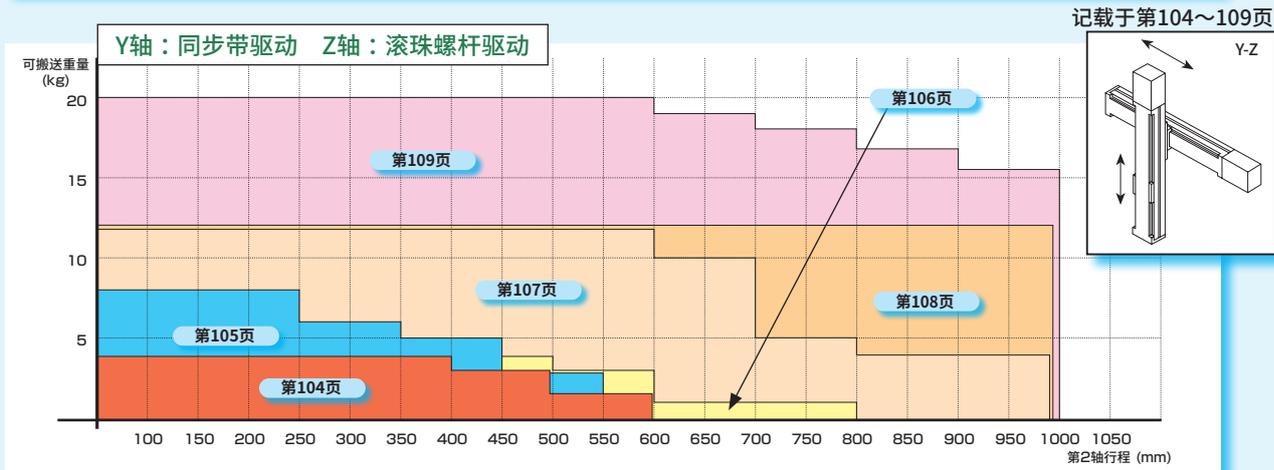
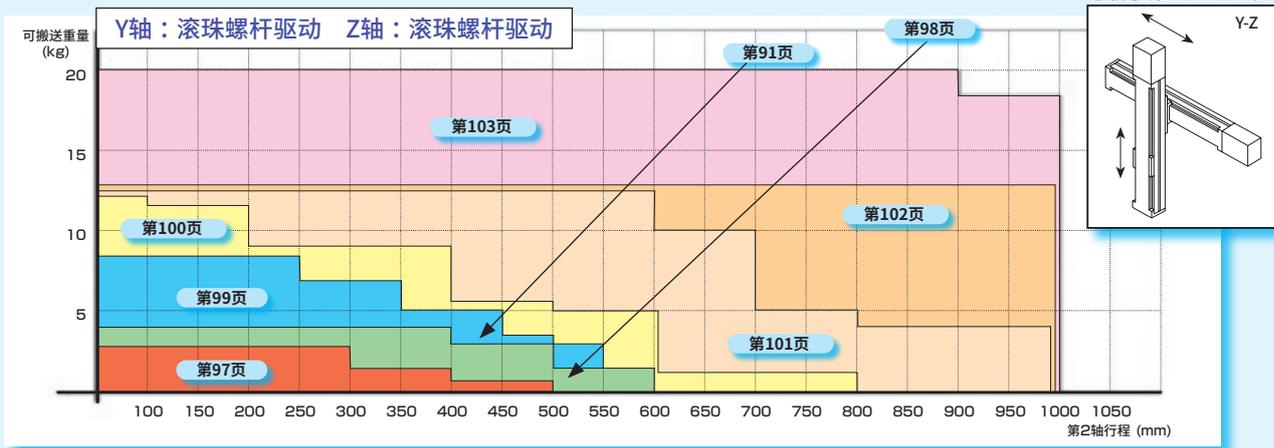
选型
滑块
活塞杆
R轴
2轴
3轴
4轴
轴相关部件
控制类部件
技术资料
注意事项



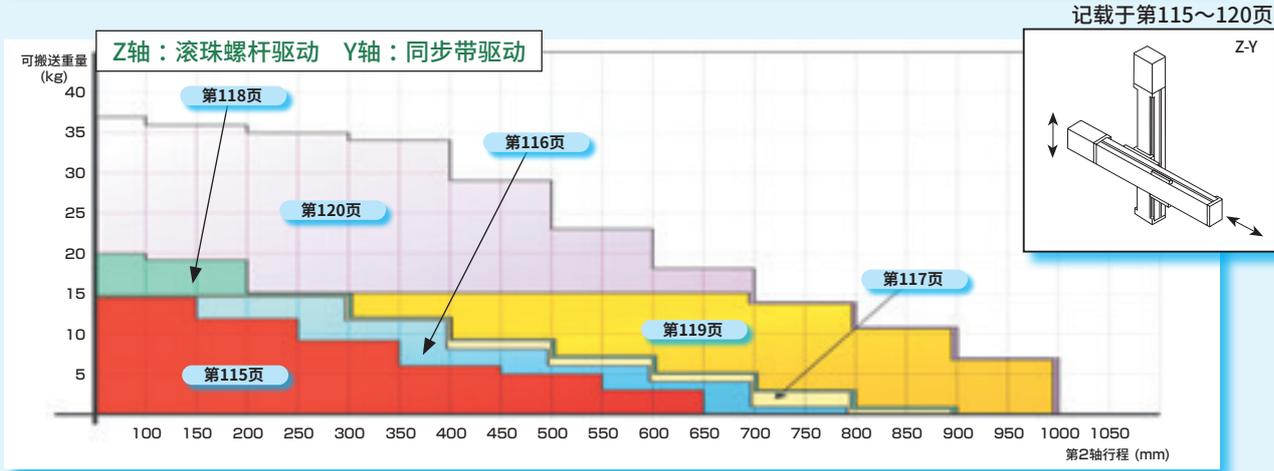
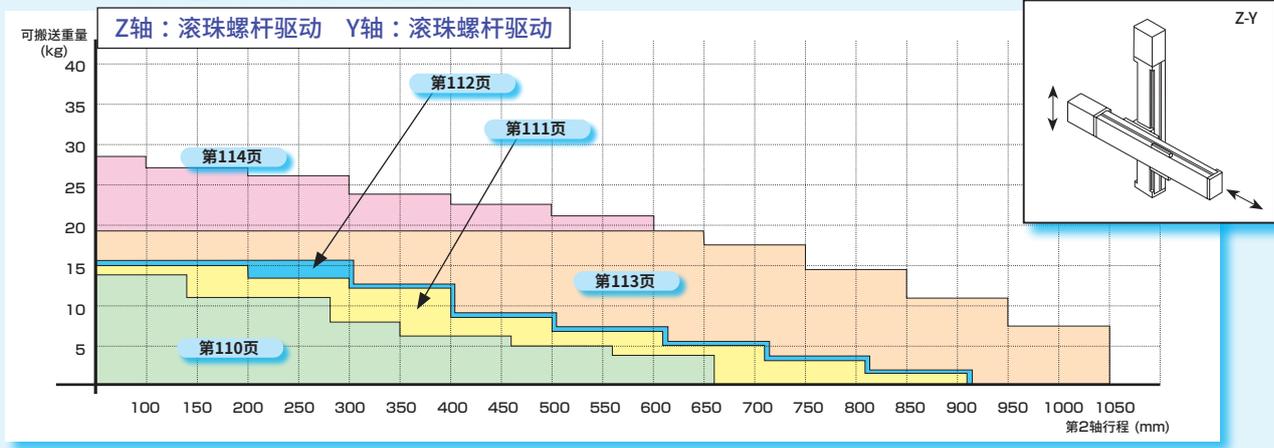
X-Z 2轴组合可搬送重量表



Y-Z 2轴组合可搬送重量表



Z-Y 2轴组合可搬送重量表

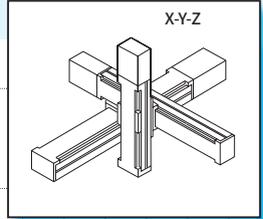


选型	滑块	活塞杆	R轴	2轴	3轴	4轴	轴相关部件	控制类部件	技术资料	注意事项
----	----	-----	----	----	----	----	-------	-------	------	------

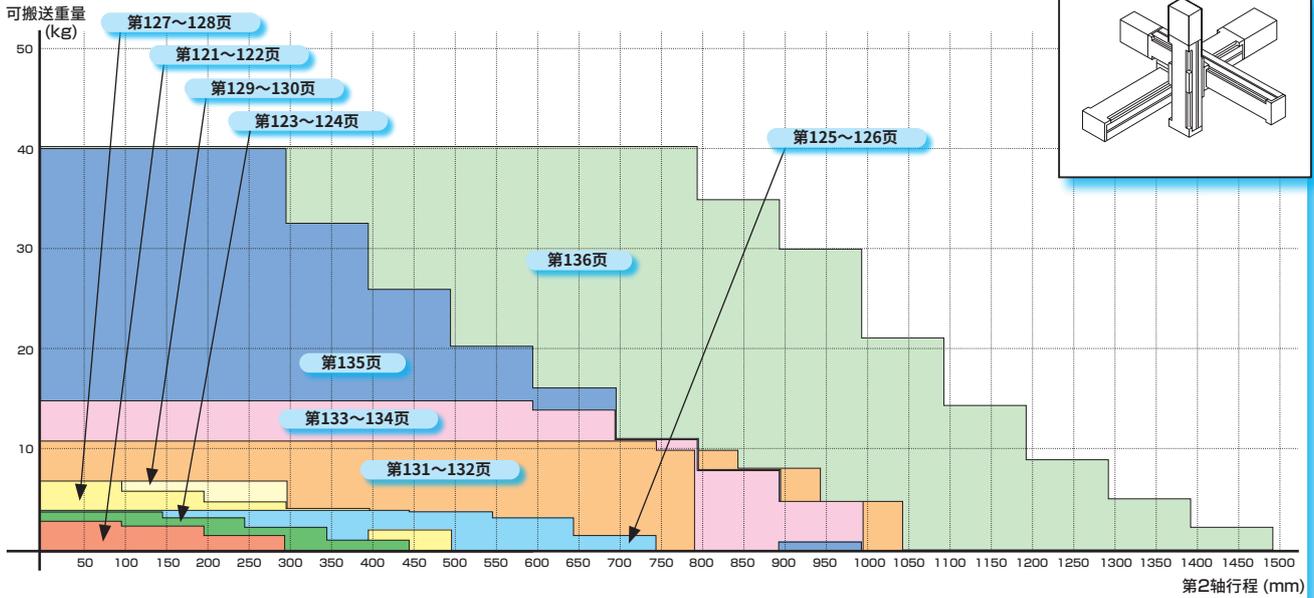
X-Y-Z 3轴组合可搬送重量表

X轴：滚珠螺杆驱动 Y轴：滚珠螺杆驱动 Z轴：滚珠螺杆驱动

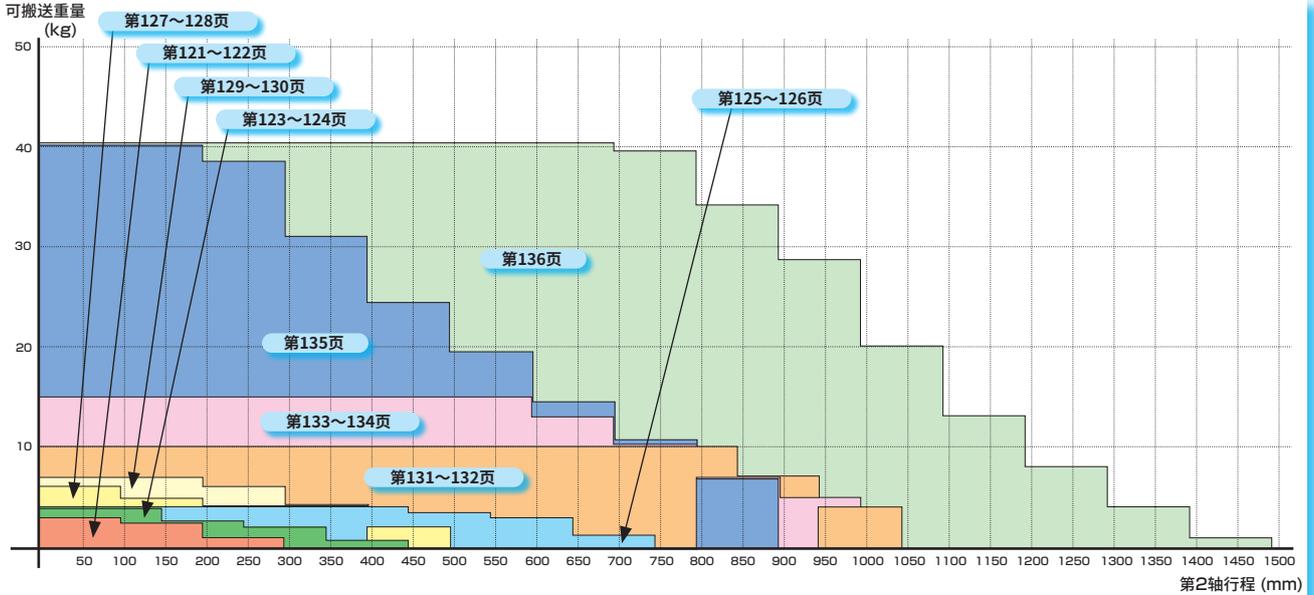
记载于第121~136页



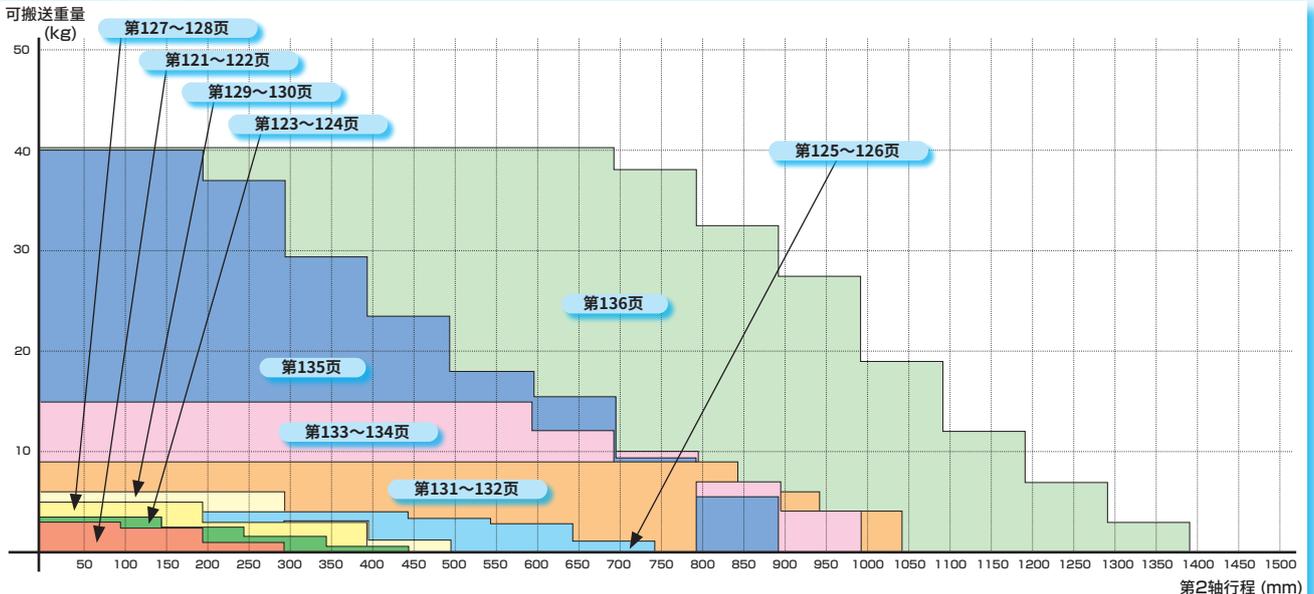
Z轴行程50~150mm



Z轴行程200~250mm



Z轴行程300~350mm



选型

滑块

单轴规格
活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格
3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

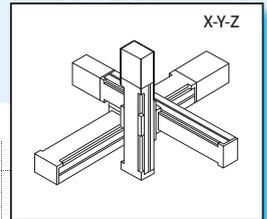
技术资料

注意事项
使用

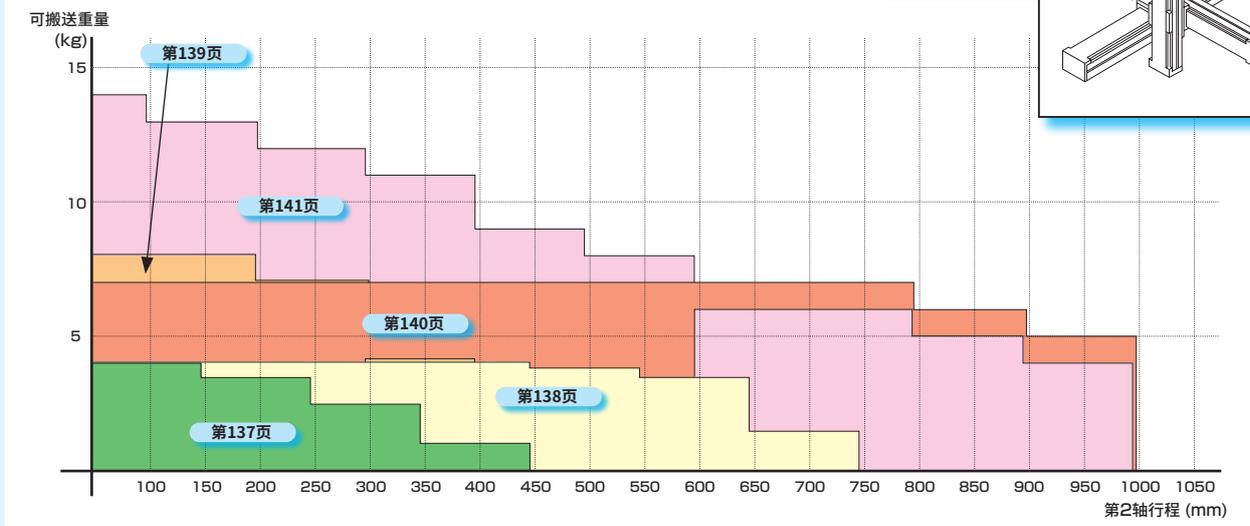
X-Y-Z 3轴组合可搬送重量表

X轴：同步带驱动 Y轴：同步带驱动 Z轴：滚珠螺杆驱动

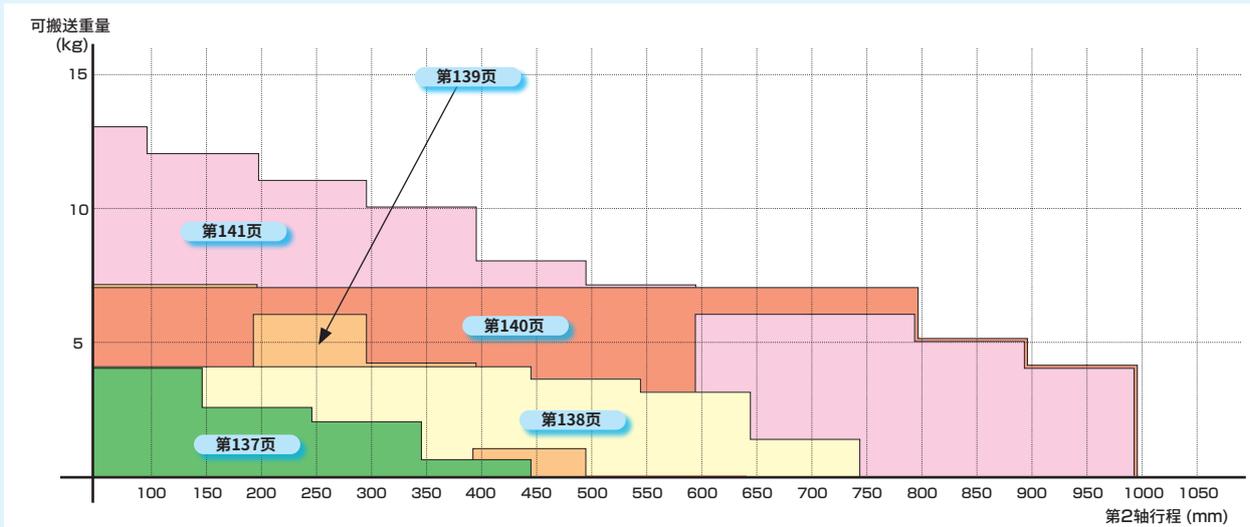
记载于第137~141页



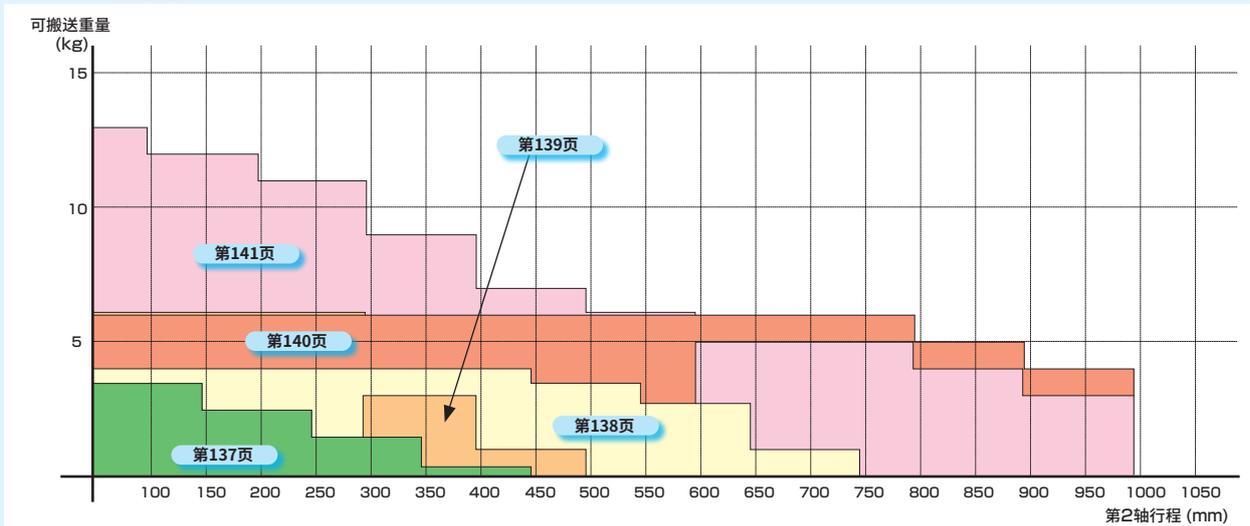
Z轴行程50~150mm



Z轴行程200~250mm



Z轴行程300~350mm

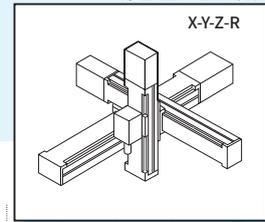


选型	滑块	活塞杆	R轴	2轴	3轴	4轴	轴相关部件	控制类部件	技术资料	注意事项
										使用

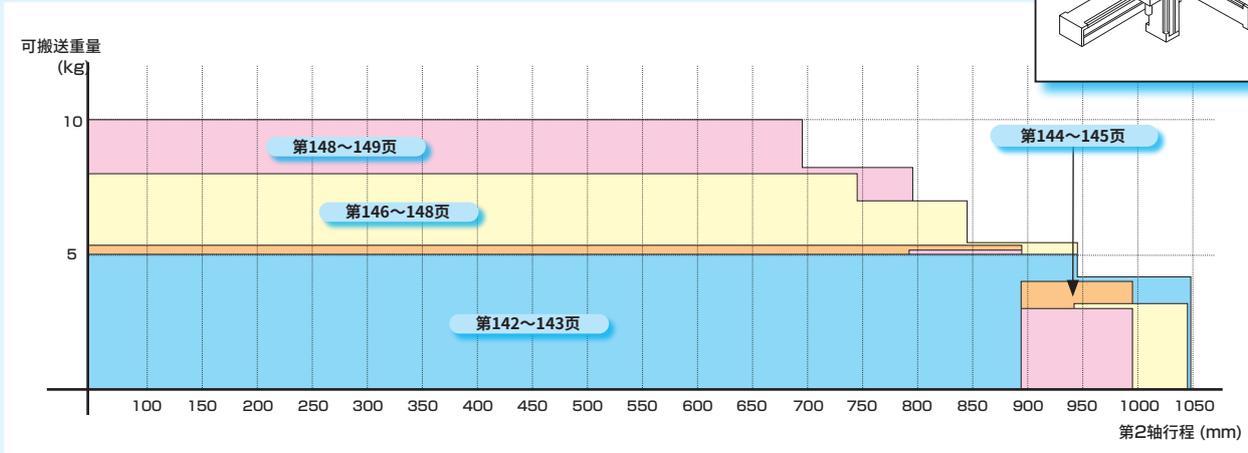
X-Y-Z-R 4轴组合可搬送重量表

X轴：滚珠螺杆驱动 Y轴：滚珠螺杆驱动 Z轴：滚珠螺杆驱动 R轴：旋转轴

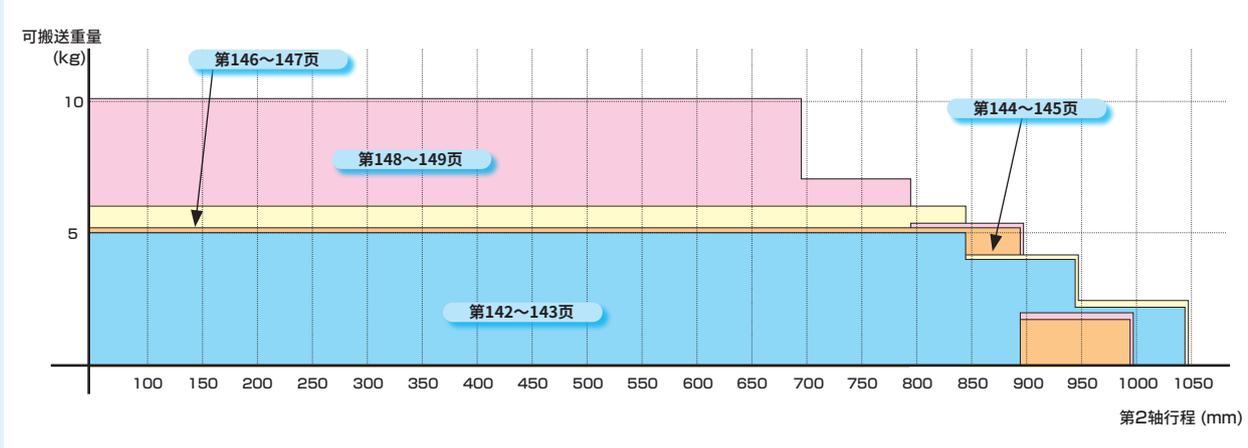
第142~149页



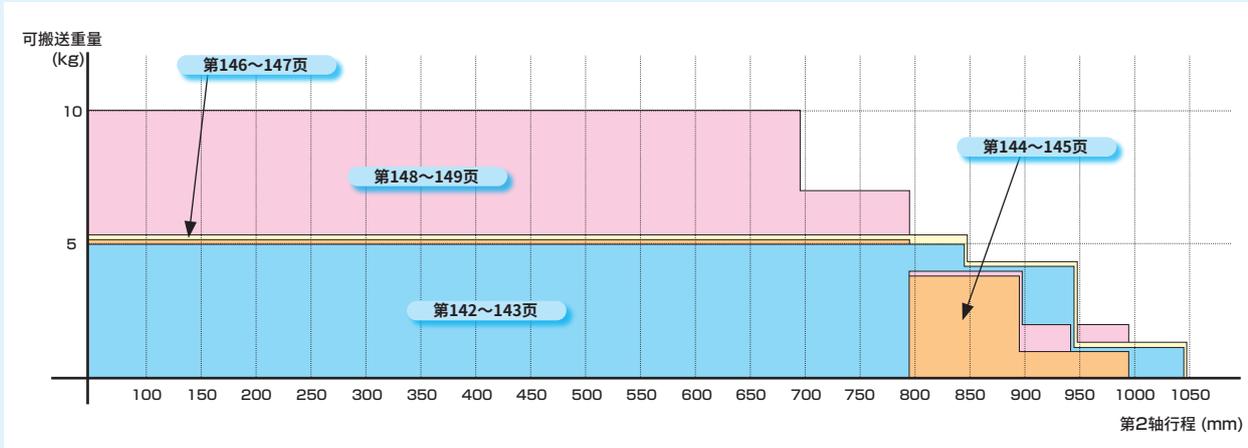
Z轴行程100mm



Z轴行程200mm



Z轴行程300mm



选型

滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

轴规格

■ KBX系列

滑块型

滚珠螺杆驱动	10
同步带驱动	14
活塞杆型	16
R轴型	17

■ KBZ系列

滑块型	56
滑台型	56
活塞杆型	56

选型

滑块

活塞杆
单轴规格

R轴

2轴

3轴
直交轴规格

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

使用
注意事项

选型



电动执行器

KBX Series 滑块型

- 驱动方式：滚珠螺杆
- 适用马达：50W、100W、200W、400W、750W

滑块

规格

【尺寸：T5D、T7D 马达50W】

项目		KBX-T5D				KBX-T7D						
驱动方式		滚动滚珠螺杆 外径 8mm				滚动滚珠螺杆 外径 12mm						
马达		50W AC伺服马达 (绝对式)				50W AC伺服马达 (绝对式)						
形状		中滑块				中滑块						
导程	mm	6		12		6			12			
行程	mm	~450	500	~450	500	~550	600	700	~550	600	700	
最快速度	mm/s	400	340	800	680	400	340	250	800	680	500	
最大可搬送重量	水平	kg		10		5			30		12	
	垂直	kg		3		1.5			8		4	
	加减速时间	s		0.3		0.3			0.3		0.3	
重复精度	mm	±0.02				±0.02						
静态允许负载力矩	Nm	MR:31 MP:12 MY:12				MR:58 MP:25.7 MY:25.7						

※作为垂直轴使用时，请选择带刹车的类型。

※最大可搬送重量是在滑块正上方施加负载时的数值。另请参阅下述动态负载力矩的资料。

※加减速时间是指，达到程序指定速度的时间。

【尺寸：10 短滑块 马达：100W】

项目		KBX-10E-※-S															
驱动方式		研磨滚珠螺杆 (C7级) 外径 15mm															
马达		100W AC伺服马达 (绝对式)															
形状		短滑块															
导程	mm	5				10				20							
行程	mm	~650	750	850	~1050	~650	750	850	~1050	~1250	~650	750	850	~1050	~1250		
最快速度	mm/s	300	250	200	150	600	500	400	300	200	1200	1000	800	600	400		
最大可搬送重量	水平	kg				80				40				20			
	垂直	kg				15 (22)				8 (12)				3 (5)			
	加减速时间	s	0.36	0.30	0.24	0.18	0.36	0.30	0.24	0.18	0.12	0.36	0.30	0.24	0.18	0.12	
重复精度	mm	±0.01															
静态允许负载力矩	Nm	MR:49 MP:14 MY:13															

※作为垂直轴使用时，请选择带刹车的类型。

※最大可搬送重量是在滑块正上方施加负载时的数值。另请参阅下述动态负载力矩的资料。

※加减速时间是指，达到程序指定速度的时间。

※垂直使用时的最大可搬送重量()内是安装了充放电控制器时的数值。

【尺寸：10 中滑块 马达：100W】

项目		KBX-10E-※-M															
驱动方式		研磨滚珠螺杆 (C7级) 外径 15mm															
马达		100W AC伺服马达 (绝对式)															
形状		中滑块															
导程	mm	5				10				20							
行程	mm	~600	700	800	~1000	~600	700	800	~1000	~1200	~600	700	800	~1000	~1200		
最快速度	mm/s	300	250	200	150	600	500	400	300	200	1200	1000	800	600	400		
最大可搬送重量	水平	kg				80				40				20			
	垂直	kg				15 (22)				8 (12)				3 (5)			
	加减速时间	s	0.36	0.30	0.24	0.18	0.36	0.30	0.24	0.18	0.12	0.36	0.30	0.24	0.18	0.12	
重复精度	mm	±0.01															
静态允许负载力矩	Nm	MR:59 MP:59 MY:54															

※作为垂直轴使用时，请选择带刹车的类型。

※最大可搬送重量是在滑块正上方施加负载时的数值。另请参阅下述动态负载力矩的资料。

※加减速时间是指，达到程序指定速度的时间。

※垂直使用时的最大可搬送重量()内是安装了充放电控制器时的数值。

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

【尺寸：30 中滑块 马达：100W】

项目		KBX-30E-※-M													
驱动方式		研磨滚珠螺杆 (C7级) 外径 15mm													
马达		100W AC伺服马达 (绝对式)													
形状		中滑块													
导程		5				10				20					
行程	直管(T)	~650	750	850	~1050	~650	750	850	~1050	~1250	~650	750	850	~1050	~1250
	折返(其他)	~600	700	800	~1000	~600	700	800	~1000	~1200	~600	700	800	~1000	~1200
最快速度		300	250	200	150	600	500	400	300	200	1200	1000	800	600	400
最大可搬送重量	水平	80				55				30					
	垂直	15 (22)				8 (12)				3 (5)					
	加减速时间	0.36	0.30	0.24	0.18	0.36	0.30	0.24	0.18	0.12	0.36	0.30	0.24	0.18	0.12
重复精度		±0.01													
静态允许负载力矩		MR:510 MP:430 MY:370													

※作为垂直轴使用时, 请选择带刹车的类型。
 ※最大可搬送重量是在滑块正上方施加负载时的数值。另请参阅下述动态负载力矩的资料。
 ※加减速时间是指, 达到程序指定速度的时间。
 ※垂直使用时的最大可搬送重量()内是安装了充放电控制器时的数值。

【尺寸：30 长滑块 马达：100W】

项目		KBX-30E-※-L													
驱动方式		研磨滚珠螺杆 (C7级) 外径 15mm													
马达		100W AC伺服马达 (绝对式)													
形状		长滑块													
导程		5				10				20					
行程	直管(T)	~650	750	850	~1050	~650	750	850	~1050	~1250	~650	750	850	~1050	~1250
	折返(其他)	~550	650	750	~950	~550	650	750	~950	~1150	~550	650	750	~950	~1150
最快速度		300	250	200	150	600	500	400	300	200	1200	1000	800	600	400
最大可搬送重量	水平	80				55				30					
	垂直	15 (22)				8 (12)				3 (5)					
	加减速时间	0.36	0.30	0.24	0.18	0.36	0.30	0.24	0.18	0.12	0.36	0.30	0.24	0.18	0.12
重复精度		±0.01													
静态允许负载力矩		MR:510 MP:750 MY:650													

※作为垂直轴使用时, 请选择带刹车的类型。
 ※最大可搬送重量是在滑块正上方施加负载时的数值。另请参阅下述动态负载力矩的资料。
 ※加减速时间是指, 达到程序指定速度的时间。
 ※垂直使用时的最大可搬送重量()内是安装了充放电控制器时的数值。

【尺寸：30 中滑块 马达：200W】

项目		KBX-30F-※-M													
驱动方式		研磨滚珠螺杆 (C7级) 外径 15mm													
马达		200W AC伺服马达 (绝对式)													
形状		中滑块													
导程		5				10				20					
行程	直管(T)	~600	700	800	~1000	~600	700	800	~1000	~1200	~600	700	800	~1000	~1200
	折返(其他)	~600	700	800	~1000	~600	700	800	~1000	~1200	~600	700	800	~1000	~1200
最快速度		300	250	200	150	600	500	400	300	200	1200	1000	800	600	400
最大可搬送重量	水平	100				80				40					
	垂直	15 (40)				8 (20)				3 (10)					
	加减速时间	0.36	0.30	0.24	0.18	0.36	0.30	0.24	0.18	0.12	0.36	0.30	0.24	0.18	0.12
重复精度		±0.01													
静态允许负载力矩		MR:510 MP:430 MY:370													

※作为垂直轴使用时, 请选择带刹车的类型。
 ※最大可搬送重量是在滑块正上方施加负载时的数值。另请参阅下述动态负载力矩的资料。
 ※加减速时间是指, 达到程序指定速度的时间。
 ※垂直使用时的最大可搬送重量()内是安装了充放电控制器时的数值。

【尺寸：30 长滑块 马达：200W】

项目		KBX-30F-※-L													
驱动方式		研磨滚珠螺杆 (C7级) 外径 15mm													
马达		200W AC伺服马达 (绝对式)													
形状		长滑块													
导程		5				10				20					
行程	直管(T)	~550	650	750	~950	~550	650	750	~950	~1150	~550	650	750	~950	~1150
	折返(其他)	~550	650	750	~950	~550	650	750	~950	~1150	~550	650	750	~950	~1150
最快速度		300	250	200	150	600	500	400	300	200	1200	1000	800	600	400
最大可搬送重量	水平	100				80				40					
	垂直	15 (40)				8 (20)				3 (10)					
	加减速时间	0.36	0.30	0.24	0.18	0.36	0.30	0.24	0.18	0.12	0.36	0.30	0.24	0.18	0.12
重复精度		±0.01													
静态允许负载力矩		MR:510 MP:750 MY:650													

※作为垂直轴使用时, 请选择带刹车的类型。
 ※最大可搬送重量是在滑块正上方施加负载时的数值。另请参阅下述动态负载力矩的资料。
 ※加减速时间是指, 达到程序指定速度的时间。
 ※垂直使用时的最大可搬送重量()内是安装了充放电控制器时的数值。

选型

滑块

活塞杆
单轴规格

R轴

2轴

直交轴规格
3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

KBX Series

【尺寸：50 中滑块 马达：200W】

项目		KBX-50F-※-M																				
驱动方式		研磨滚珠螺杆 (C7级) 外径 20mm																				
马达		200W AC伺服马达 (绝对式)																				
形状		中滑块																				
导程 mm		5						10						20								
行程 mm		~600	~800	~1000	~1200	1300	1400	~1600	~600	~800	~1000	~1200	1300	1400	~1600	~600	~800	~1000	~1200	1300	1400	~1600
最快速度 mm/s		300	280	250	180	130	100	80	600	550	500	350	250	200	150	1200	1100	1000	700	500	400	300
最大可搬送重量	水平 kg	100						100						(50) (注1)								
	垂直 kg	15 (40)						8 (20)						3								
加减速时间 s		0.36	0.33	0.30	0.21	0.15	0.12	0.10	0.36	0.33	0.30	0.21	0.15	0.12	0.10	0.36	0.33	0.30	0.21	0.15	0.12	0.10
重复精度 mm		±0.01																				
静态允许负载力矩 Nm		MR:2080 MP:2160 MY:1820																				

※作为垂直轴使用时，请选择带刹车的类型。
 ※最大可搬送重量是在滑块正上方施加负载时的数值。另请参阅下述动态负载力矩的资料。
 ※加减速时间是指，达到程序指定速度的时间。
 ※垂直使用时的最大可搬送重量()内是安装了充放电控制器时的数值。
 注1：速度1000mm/s以上时，为50kg。

【尺寸：50 长滑块 马达：200W】

项目		KBX-50F-※-L																				
驱动方式		研磨滚珠螺杆 (C7级) 外径 20mm																				
马达		200W AC伺服马达 (绝对式)																				
形状		长滑块																				
导程 mm		5						10						20								
行程 mm		~550	~750	~950	~1150	1250	1350	~1550	~550	~750	~950	~1150	1250	1350	~1550	~550	~750	~950	~1150	1250	1350	~1550
最快速度 mm/s		300	280	250	180	130	100	80	600	550	500	350	250	200	150	1200	1100	1000	700	500	400	300
最大可搬送重量	水平 kg	100						100						60 (注1)								
	垂直 kg	15 (40)						8 (20)						3								
加减速时间 s		0.36	0.33	0.30	0.21	0.15	0.12	0.10	0.36	0.33	0.30	0.21	0.15	0.12	0.10	0.36	0.33	0.30	0.21	0.15	0.12	0.10
重复精度 mm		±0.01																				
静态允许负载力矩 Nm		MR:2080 MP:3150 MY:2640																				

※作为垂直轴使用时，请选择带刹车的类型。
 ※最大可搬送重量是在滑块正上方施加负载时的数值。另请参阅下述动态负载力矩的资料。
 ※加减速时间是指，达到程序指定速度的时间。
 ※垂直使用时的最大可搬送重量()内是安装了充放电控制器时的数值。
 注1：速度1000mm/s以上时，为50kg。

【尺寸：50 中滑块 马达：400W】

项目		KBX-50G-※-M																				
驱动方式		研磨滚珠螺杆 (C7级) 外径 20mm																				
马达		400W AC伺服马达 (绝对式)																				
形状		中滑块																				
导程 mm		5						10						20								
行程 mm		~600	~800	~1000	~1200	1300	1400	~1600	~600	~800	~1000	~1200	1300	1400	~1600	~600	~800	~1000	~1200	1300	1400	~1600
最快速度 mm/s		300	280	250	180	130	100	80	600	550	500	350	250	200	150	1200	1100	1000	700	500	400	300
最大可搬送重量	水平 kg	150						150						100								
	垂直 kg	60						50						25								
加减速时间 s		0.36	0.33	0.30	0.21	0.15	0.12	0.10	0.36	0.33	0.30	0.21	0.15	0.12	0.10	0.36	0.33	0.30	0.21	0.15	0.12	0.10
重复精度 mm		±0.01																				
静态允许负载力矩 Nm		MR:2080 MP:2160 MY:1820																				

※作为垂直轴使用时，请选择带刹车的类型。
 ※最大可搬送重量是在滑块正上方施加负载时的数值。另请参阅下述动态负载力矩的资料。
 ※加减速时间是指，达到程序指定速度的时间。
 ※水平、垂直使用时，无论可搬送重量为多少，均需要充放电控制器。

【尺寸：50 长滑块 马达：400W】

项目		KBX-50G-※-L																				
驱动方式		研磨滚珠螺杆 (C7级) 外径 20mm																				
马达		400W AC伺服马达 (绝对式)																				
形状		长滑块																				
导程 mm		5						10						20								
行程 mm		~550	~750	~950	~1150	1250	1350	~1550	~550	~750	~950	~1150	1250	1350	~1550	~550	~750	~950	~1150	1250	1350	~1550
最快速度 mm/s		300	280	250	180	130	100	80	600	550	500	350	250	200	150	1200	1100	1000	700	500	400	300
最大可搬送重量	水平 kg	150						150						100								
	垂直 kg	60						50						25								
加减速时间 s		0.36	0.33	0.30	0.21	0.15	0.12	0.10	0.36	0.33	0.30	0.21	0.15	0.12	0.10	0.36	0.33	0.30	0.21	0.15	0.12	0.10
重复精度 mm		±0.01																				
静态允许负载力矩 Nm		MR:2080 MP:3150 MY:2640																				

※作为垂直轴使用时，请选择带刹车的类型。
 ※最大可搬送重量是在滑块正上方施加负载时的数值。另请参阅下述动态负载力矩的资料。
 ※加减速时间是指，达到程序指定速度的时间。
 ※水平、垂直使用时，无论可搬送重量为多少，均需要充放电控制器。

【尺寸：60 中滑块 马达：400W】

项目		KBX-60G-※-M															
驱动方式		研磨滚珠螺杆 (C7级) 外径 20mm															
马达		400W AC伺服马达 (绝对式)															
形状		中滑块															
导程 mm		10								20							
行程 mm		~700	800	900	1000	1100	1200	1300	~1500	~700	800	900	1000	1100	1200	1300	~1500
最快速度 mm/s		600	500	400	350	300	250	200	150	1200	1000	800	700	600	500	400	300
最大可搬送重量	水平 kg	150								100							
	垂直 kg	50								25							
加减速时间 s		0.36	0.30	0.24	0.21	0.18	0.15	0.12	0.10	0.36	0.30	0.24	0.21	0.18	0.15	0.12	0.10
重复精度 mm		±0.01															
静态允许负载力矩 Nm		MR:2700 MP:3000 MY:2250															

※作为垂直轴使用时，请选择带刹车的类型。
 ※最大可搬送重量是在滑块正上方施加负载时的数值。另请参阅下述动态负载力矩的资料。
 ※加减速时间是指，达到程序指定速度的时间。
 ※水平、垂直使用时，无论可搬送重量为多少，均需要充放电控制器。

【尺寸：60 长滑块 马达：400W】

项目		KBX-60G-※-L															
驱动方式		研磨滚珠螺杆 (C7级) 外径 20mm															
马达		400W AC伺服马达 (绝对式)															
形状		长滑块															
导程 mm		10								20							
行程 mm		~650	750	850	950	1050	1150	1250	~1450	~650	750	850	950	1050	1150	1250	~1450
最快速度 mm/s		600	500	400	350	300	250	200	150	1200	1000	800	700	600	500	400	300
最大可搬送重量	水平 kg	150								100							
	垂直 kg	50								25							
加减速时间 s		0.36	0.30	0.24	0.21	0.18	0.15	0.12	0.10	0.36	0.30	0.24	0.21	0.18	0.15	0.12	0.10
重复精度 mm		±0.01															
静态允许负载力矩 Nm		MR:2700 MP:4750 MY:3450															

※作为垂直轴使用时，请选择带刹车的类型。
 ※最大可搬送重量是在滑块正上方施加负载时的数值。另请参阅下述动态负载力矩的资料。
 ※加减速时间是指，达到程序指定速度的时间。
 ※水平、垂直使用时，无论可搬送重量为多少，均需要充放电控制器。

【尺寸：60 中滑块 马达：750W】

项目		KBX-60J-※-M																	
驱动方式		研磨滚珠螺杆 (C7级) 外径 25mm																	
马达		750W AC伺服马达 (绝对式)																	
形状		中滑块																	
导程 mm		10								20				50					
行程 mm		~1000	1100	1200	1300	~1500	~1700	~1000	1100	1200	1300	~1500	~1700	~1000	1100	1200	1300	~1500	~1700
最快速度 mm/s		450	350	300	250	200	150	900	700	600	500	400	300	2300	1800	1500	1300	1000	800
最大可搬送重量	水平 kg	250								200				50					
	垂直 kg	100								50				-					
加减速时间 s		0.27	0.21	0.18	0.15	0.12	0.10	0.27	0.21	0.18	0.15	0.12	0.10	0.27	0.21	0.18	0.15	0.12	0.10
重复精度 mm		±0.01																	
静态允许负载力矩 Nm		MR:3500 MP:4000 MY:3000																	

※作为垂直轴使用时，请选择带刹车的类型。
 ※最大可搬送重量是在滑块正上方施加负载时的数值。另请参阅下述动态负载力矩的资料。
 ※加减速时间是指，达到程序指定速度的时间。
 ※水平、垂直使用时，无论可搬送重量为多少，均需要充放电控制器。

【尺寸：60 长滑块 马达：750W】

项目		KBX-60J-※-L																	
驱动方式		研磨滚珠螺杆 (C7级) 外径 25mm																	
马达		750W AC伺服马达 (绝对式)																	
形状		长滑块																	
导程 mm		10								20				50					
行程 mm		~950	1050	1150	1250	~1450	~1650	~950	1050	1150	1250	~1450	~1650	~950	1050	1150	1250	~1450	~1650
最快速度 mm/s		450	350	300	250	200	150	900	700	600	500	400	300	2300	1800	1500	1300	1000	800
最大可搬送重量	水平 kg	250								200				50					
	垂直 kg	100								50				-					
加减速时间 s		0.27	0.21	0.18	0.15	0.12	0.10	0.27	0.21	0.18	0.15	0.12	0.10	0.27	0.21	0.18	0.15	0.12	0.10
重复精度 mm		±0.01																	
静态允许负载力矩 Nm		MR:3500 MP:6200 MY:4750																	

※作为垂直轴使用时，请选择带刹车的类型。
 ※最大可搬送重量是在滑块正上方施加负载时的数值。另请参阅下述动态负载力矩的资料。
 ※加减速时间是指，达到程序指定速度的时间。
 ※水平、垂直使用时，无论可搬送重量为多少，均需要充放电控制器。

选型

滑块

单轴规格
活杆杆

R轴

2轴

直交轴规格
3轴

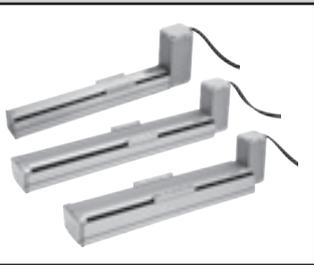
4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项



电动执行器

KBX Series 滑块型

- 驱动方式：同步带
- 适用马达：100W、200W、400W、750W

选型

滑块

规格

【尺寸：10 短、中滑块 马达：100W】

项目		KBX-10E-B※-S/M	
驱动方式		同步带	
马达		100W AC伺服马达(绝对式)	
形状		短滑块	中滑块
导程 mm		相当于21	
行程 mm		~2550	~2500
最快速度 mm/s		1000	
最大可搬送重量	水平 kg	15	
	加减速时间 s	0.3以上	
重复精度 mm		±0.04	
静态允许负载力矩 Nm		MR:49 MP:14 MY:13	MR:59 MP:59 MY:54

※最大可搬送重量是在滑块正上方施加负载时的数值。另请参阅下述动态负载力矩的资料。
 ※加减速时间是指，达到程序指定速度的时间。

【尺寸：10 短、中滑块 马达：200W】

项目		KBX-10F-B※-S/M			
驱动方式		同步带			
马达		200W AC伺服马达(绝对式)			
形状		短滑块		中滑块	
导程 mm		相当于21	相当于42	相当于21	相当于42
行程 mm		~2550		~2500	
最快速度 mm/s		1000	2000	1000	2000
最大可搬送重量	水平 kg	20	10	20	10
	加减速时间 s	0.3以上	0.5以上	0.3以上	0.5以上
重复精度 mm		±0.04			
静态允许负载力矩 Nm		MR:49 MP:14 MY:13		MR:59 MP:59 MY:54	

※最大可搬送重量是在滑块正上方施加负载时的数值。另请参阅下述动态负载力矩的资料。
 ※加减速时间是指，达到程序指定速度的时间。

【尺寸：30 中、长滑块 马达：100W】

项目		KBX-30E-B※-M/L	
驱动方式		同步带	
马达		100W AC伺服马达(绝对式)	
形状		中滑块	长滑块
导程 mm		相当于21	
行程 mm		~3200	~3150
最快速度 mm/s		1000	
最大可搬送重量	水平 kg	15	
	加减速时间 s	0.3以上	
重复精度 mm		±0.04	
静态允许负载力矩 Nm		MR : 510 MP : 430 MY : 370	MR : 510 MP : 750 MY : 650

※最大可搬送重量是在滑块正上方施加负载时的数值。另请参阅下述动态负载力矩的资料。
 ※加减速时间是指，达到程序指定速度的时间。

【尺寸：30 中、长滑块 马达：200W】

项目		KBX-30F-B※-M/L			
驱动方式		同步带			
马达		200W AC伺服马达(绝对式)			
形状		中滑块		长滑块	
导程 mm		相当于21	相当于42	相当于21	相当于42
行程 mm		~3200		~3150	
最快速度 mm/s		1000	2000	1000	2000
最大可搬送重量	水平 kg	40	20	40	20
	加减速时间 s	0.3以上	0.5以上	0.3以上	0.5以上
重复精度 mm		±0.04			
静态允许负载力矩 Nm		MR:510 MP:430 MY:370		MR:510 MP:750 MY:650	

※最大可搬送重量是在滑块正上方施加负载时的数值。另请参阅下述动态负载力矩的资料。
 ※加减速时间是指，达到程序指定速度的时间。

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

【尺寸：50 中、长滑块 马达：200W】

项目		KBX-50F-B※-M/L			
驱动方式		同步带			
马达		200W AC伺服马达 (绝对式)			
形状		中滑块		长滑块	
导程 mm		相当于21			
行程 mm		~3500		~3450	
最快速度 mm/s		1000			
最大可搬送重量	水平 kg	40			
	加减速时间 s	0.3以上			
重复精度 mm		±0.04			
静态允许负载力矩 Nm		MR:2080 MP:2160 MY:1820		MR:2080 MP:3150 MY:2640	

※最大可搬送重量是在滑块正上方施加负载时的数值。另请参阅下述动态负载力矩的资料。

※加减速时间是指，达到程序指定速度的时间。

【尺寸：50 中、长滑块 马达：400W】

项目		KBX-50G-B※-M/L			
驱动方式		同步带			
马达		400W AC伺服马达 (绝对式)			
形状		中滑块		长滑块	
导程 mm		相当于42		相当于19.555	
行程 mm		~3500		~3450	
最快速度 mm/s		2000		1000	
最大可搬送重量	水平 kg	20			
	加减速时间 s	0.5以上		0.3以上	
重复精度 mm		±0.04			
静态允许负载力矩 Nm		MR:2080 MP:2160 MY:1820		MR:2080 MP:3150 MY:2640	
				MR:1800 MP:2700 MY:2150	

※最大可搬送重量是在滑块正上方施加负载时的数值。另请参阅下述动态负载力矩的资料。

※加减速时间是指，达到程序指定速度的时间。

※无论可搬送重量为多少，均需要充放电控制器。

【尺寸：60 中、长滑块 马达：750W】

项目		KBX-60J-BT-M/L			
驱动方式		同步带			
马达		750W AC伺服马达 (绝对式)			
形状		中滑块		长滑块	
导程 mm		相当于19.555			
行程 mm		~1000		~4450	
最快速度 mm/s		1000			
最大可搬送重量	水平 kg	200			
	加减速时间 s	0.3以上		0.6以上	
重复精度 mm		±0.05			
静态允许负载力矩 Nm		MR:3350 MP:3850 MY:3100		MR:3350 MP:6250 MY:5000	

※最大可搬送重量是在滑块正上方施加负载时的数值。另请参阅下述动态负载力矩的资料。

※加减速时间是指，达到程序指定速度的时间。

※无论可搬送重量为多少，均需要充放电控制器。

选型

滑块

活塞杆
单轴规格

R轴

2轴

3轴
直交轴规格

4轴

轴相关部件

控制类部件

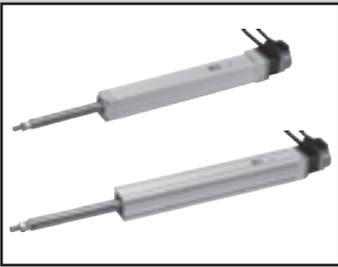
技术资料

注意事项
使用

电动执行器

KBX Series 活塞杆型

- 驱动方式：滚珠螺杆
- 适用马达：50W、100W



选型

滑块

规格

【尺寸：T3D、T4D 马达50W】

项目		KBX-T3D	KBX-T4D
驱动方式		滚珠螺杆 外径8mm	
马达		50W AC伺服马达 (绝对式)	
形状		活塞杆型	
导程	mm	12	
行程	mm	~150	~200
最快速度	mm/s	600	
最大可搬送重量	水平	kg	4
	垂直	kg	1.9
	加减速时间	s	0.3以上
重复精度	mm	±0.02	
静态允许负载力矩	Nm	— (*1)	

※1：不能向活塞杆施加静态及动态负载力矩。请同时使用线性导轨等，使用时不要向活塞杆施加径向负载。
 ※作为垂直轴使用时，请选择带刹车的类型。
 ※加减速时间是指，达到程序指定速度的时间。

【尺寸：T5E 马达100W】

项目		KBX-T5E	
驱动方式		滚动滚珠螺杆 外径12mm	
马达		100W AC伺服马达 (绝对式)	
形状		活塞杆型	
导程	mm	12	
行程	mm	~250	
最快速度	mm/s	600	
最大可搬送重量	水平	kg	25
	垂直	kg	6.5
	加减速时间	s	0.3以上
重复精度	mm	±0.02以上	
静态允许负载力矩	Nm	— (*1)	

※1：不能向活塞杆施加静态及动态负载力矩。请同时使用线性导轨等，使用时不要向活塞杆施加径向负载。
 ※作为垂直轴使用时，请选择带刹车的类型。
 ※加减速时间是指，达到程序指定速度的时间。

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项



电动执行器

KBX Series R轴型

- 驱动方式：谐波驱动、行星齿轮
- 适用马达：50W

规格 机种

项目	KBX-00D-RH	KBX-00D-RP
马达	50W AC伺服马达(绝对式)	50W AC伺服马达(绝对式)
减速方式	谐波驱动	行星齿轮
减速比	1/50	1/21
旋转范围	° 360	
最快速度	°/s 360	
最大可搬运重量：	kg 10	
加减速时间	s 0.3以上	
额定输出扭矩	N·m 5.4	3.1
允许负载惯量	kg·m ² 0.0485	0.0125
输出轴允许推力负载	N 98	
输出轴允许径向负载	N 196	
输出轴允许力矩	N·m 1.3	
重复精度	° ±0.025	±0.125

※最大可搬送重量为，使轴垂直，只向输出轴施加推力负载时的值。
 ※加减速时间是指，达到程序指定速度的时间。

选型	
滑块	
活塞杆	单轴规格
R轴	
2轴	直交轴规格
3轴	
4轴	
轴相关部件	
控制类部件	
技术资料	
注意事项	使用

轴(滑块、活塞杆)的型号表示方法

KBX - 30 E - S T - M 20 N - 45

机种型号

A 本体尺寸

B 马达功率

C 驱动方式

D 马达安装方法

E 形状

F 导程

G 刹车

H 行程

<型号表示例>

KBX-30E-ST-M20N-45

- A 本体尺寸 : 宽度130×高度89.8mm
- B 马达功率 : 100W
- C 驱动方式 : 滚珠螺杆
- D 马达安装方法 : 直轴
- E 形状 : 中滑块
- F 导程 : 20mm
- G 刹车 : 无
- H 行程 : 450mm

轴(R轴)的型号表示方法

KBX - 00D - RH - A

机种型号
KBX

A 减速方式

B 安装方式

符号	内容
A 本体尺寸(mm)	
T3	宽度 35×高度38.5
T4	宽度 45×高度45
T5	宽度 45(55)×高度45(55) ()为活塞杆型的本体尺寸
T7	宽度 64×高度60
10	宽度 78×高度75
30	宽度130×高度89.8
50	宽度160×高度110
60	宽度214×高度140

详情请参阅各外形尺寸图。

B 马达功率(请参阅下一项表1)	
D	50W
E	100W
F	200W
G	400W
J	750W

C 驱动方式(请参阅下一项表1)	
S	滚珠螺杆 (请参阅表1※1)
B	同步带

D 马达安装方法(请参阅下一项表1)	
T	直型/上折返
R	马达右折返
L	马达左折返
U	马达下折返

E 形状(请参阅下一项表2)	
S	短滑块
M	中滑块
L	长滑块
C	活塞杆型

请参阅下一项表3。

F 导程		
05	5mm	(滚珠螺杆驱动)
06	6mm	
10	10mm	
12	12mm	
20	20mm	
40	40mm	(同步带驱动)
50	50mm	
19	相当于19.555mm	
21	相当于21mm	
42	相当于42mm	

G 刹车	
N	无
B	有 ※1

H 行程(请参阅下一项的表4、5)	
05 ~X45	50mm~4450mm (每50mm间隔) (行程符号的详细信息请参阅各外形尺寸表。)

※1 : (C)驱动方式为B(同步带)时,无法选择。

符号	内容
A 减速方式	
RH	谐波
RP	行星齿轮
B 安装方式	
A	带L形支撑件
F	法兰型

表1 (A) 本体尺寸、(B) 马达功率、(C) 驱动方式

(A) 本体尺寸	(B) 马达功率					(C) 驱动方式 ※1			(D) 马达安装方向			
	D	E	F	G	J	S	U	B	T	R	L	U
	50W	100W	200W	400W	750W	滚珠螺杆		皮带	以直接 安装方式 进行安装	右侧安装	左侧安装	下侧安装
KBX-T3	○	—	—	—	—	○	—	—	○	—	—	—
KBX-T4	○	—	—	—	—	○	—	—	○	—	—	—
KBX-T5	○	○※5	—	—	—	○	—	—	○	—	—	—
KBX-T7	○	—	—	—	—	○	—	—	○	—	—	—
KBX-10	—	○	○※2	—	—	○	○	○	○	○	○	○
KBX-30	—	○	○	—	—	○	○	○	○	○	○	○
KBX-50	—	—	○	○	—	○	○	○	○	○※4	○※4	○※4
KBX-60	—	—	—	○※3	○	○	○	○	○	—	—	—

※1：(D)为直接安装(T)时，(C)驱动方式选择滚珠螺杆时，变为“S”的组合。例：ST
(D)为“T”以外时，(C)驱动方式选择滚珠螺杆时，选择“U”。例：UR、UU
※2：(C)驱动方式为皮带驱动时，可以选择100W(E)、200W(F)。为滚珠螺杆时，只能选择100W(E)。
※3：KBX-60的驱动方式为皮带时，(B)马达功率不能设置为400W。只能设置为750W。
※4：相当于皮带型 导程19.555时，无法选择。(只能设置T)。
※5：滑块型只能选择“D”(50W)，活塞杆型只能选择“E”(100W)。

表2 (A) 本体尺寸和(E) 形状

(A) 本体尺寸	(E) 形状			
	S	M	L	C
	短滑块	中滑块	长滑块	活塞杆型
KBX-T3	—	—	—	○
KBX-T4	—	—	—	○
KBX-T5	—	○	—	○
KBX-T7	—	○	—	—
KBX-10	○	○	—	—
KBX-30	—	○	○	—
KBX-50	—	○※1	○	—
KBX-60	—	○	○	—

※1：KBX-50G-BT中，导程相当于19.555时，无法选择。(只有KBX-50G-BT-L19N-[st]可以选择)

表3 (B) 马达功率、(C) 驱动方式及(F) 导程

(A) 本体尺寸	(B) 马达功率		(F) 导程									
	W	符号	(C) 驱动方式：滚珠螺杆					(C) 驱动方式：皮带				
			5	6	10	12	20	50	19.555	21	42	
KBX-T3	50W	D	—	—	—	○	—	—	—	—	—	—
KBX-T4	50W	D	—	—	—	○	—	—	—	—	—	—
KBX-T5	50W	D※1	—	○	—	○	—	—	—	—	—	—
	100W	E※1	—	—	—	○	—	—	—	—	—	—
KBX-T7	50W	D	—	○	—	○	—	—	—	—	—	—
KBX-10	100W	E	○	—	○	—	○	—	—	—	○	—
	200W	F	—	—	—	—	—	—	—	—	○	○
KBX-30	100W	E	○	—	○	—	○	—	—	—	○	—
	200W	F	○	—	○	—	○	—	—	—	○	○
KBX-50	200W	F	○	—	○	—	○	—	—	—	○	—
	400W	G	○	—	○	—	○	—	—	○	—	○
KBX-60	400W	G	—	—	○	—	○	—	—	—	—	—
	750W	J	—	—	○	—	○	—	○	—	—	—

※1：KBX-T5的滑块型只能选择“D”(50W)，活塞杆型只能选择“E”(100W)。

选型
滑块
活塞杆
R轴
2轴
3轴
4轴
直交轴规格
轴相关部件
控制类部件
技术资料
注意事项

表4 <驱动方式：滚珠螺杆> (A) 本体尺寸、(B) 马达功率、(C) 行程

选型	(A) 本体尺寸	(B) 马达功率		行程 螺距	行程 (mm)			
		W	符号		短滑块 最小~最大	中滑块 最小~最大	长滑块 最小~最大	活塞杆 最小~最大
滑块	KBX-T3	50W	D	50	—	—	—	50~150
	KBX-T4	50W	D	50	—	—	—	50~200
	KBX-T5	50W	D	50	—	50~500	—	—
		100W	E	50	—	—	—	50~300
	KBX-T7	50W	D	50	—	50~700	—	—
KBX-10	100W	E	100	150(※4)~1250(※3)	100(※4)~1200(※3)	—	—	
单轴规格 活塞杆	KBX-30	100W	E-直管 (※2)	100	—	150~1250(※3)	150~1250(※3)	—
			E-折返 (※2)	100	—	100~1200(※3)	150~1250(※3)	—
		200W	F	100	—	100~1200(※3)	150~1150(※3)	—
R轴	KBX-50	200W	F	100	—	200~1600	250~1550	—
		400W	G	100	—	200~1600	250~1550	—
	KBX-60	400W	G	100	—	200~1500	150~1450	—
		750W	J	100	—	200~1700	150~1650	—

※1：型号表示方法请参阅各外形尺寸图中的行程符号。
 ※2：最小及最长行程因马达安装方向而异。
 ※3：导程5的最长行程为上表中的值减去200mm。(例：KBX-10E-ST-M05的最长行程为1000mm)
 ※4：KBX-10E-UU的最小行程为，短滑块：250mm，中滑块：200mm。

表5 <驱动方式：同步带> (A) 本体尺寸、(B) 马达功率、(C) 行程

直交轴规格	(A) 本体尺寸	(B) 马达功率		行程 螺距	行程 (mm)		
		W	符号		短滑块 最小~最大	中滑块 最小~最大	长滑块 最小~最大
2轴	KBX-10	100W	E	100	150~2550	100~2500	—
		200W	F	100	150~2550	100~2500	—
3轴	KBX-30	100W	E	100	—	100~3200	150~3150
		200W	F	100	—	100~3200	150~3150
4轴	KBX-50	200W	F	100	—	200~3500	250~3450
		400W	G(导程:42)	100	—	200~3500	250~3450
			G(导程:19)	100	—	—	150~4450
KBX-60	750W	J	100	—	150~4450	150~4350	

※1：型号表示方法请参阅各图中的行程表。
 ※2：KBX-50G的行程因导程而异。
 注意：KBX-T3~T7(50W)的驱动方式不能设置为皮带型。

表6 对应控制器、电缆组合

(B) 马达功率		主控制器	从控制器	控制器电缆	输入输出电缆
D	50W	KCA-25-M10-□	KCA-25-S10-□	KBX-10-CC-M□	KCA-10-IC-A□
E	100W				
F	200W				
G	400W	KCA-25-M40-□	KCA-25-S40-□		
J	750W	KCA-25-M80-□	KCA-25-S80-□		

控制器的
型号请参阅
第171页。

表7 单轴用选择项

产品名称	型号	摘要	记载页码
充放电控制器	KCA-ABSU-2000	伺服马达容量(50、100、200W用)	194
	KCA-ABSU-4000	伺服马达容量(400W用)	
	KCA-ABSU-8000	伺服马达容量(750W用)	
原点变更传感器	KBA-HBS-BA10	滚珠螺杆驱动轴用 电缆长度：约2150mm	169
	KBA-HBS-BA20	皮带轴驱动轴用 电缆长度：约1950mm	
	KBA-HBS-BA20L	皮带轴驱动轴用 电缆长度：约3200mm	
对话终端	KCA-TPH-4C	KCA-25支持2.26 以上版本。	197
计算机软件	KCA-SF-98D	末尾[D]为版本。	199
通信电缆	KCA-PCBL-31	计算机与控制器间的RS-232C连接电缆	200
连接电缆	KCA-10-LC-A[※1]	※1：电缆长度 01：150mm、03：300mm、10：1000mm	197
编码器用电池	KCA-25-EB-05	编码器备用锂电池	201

MEMO

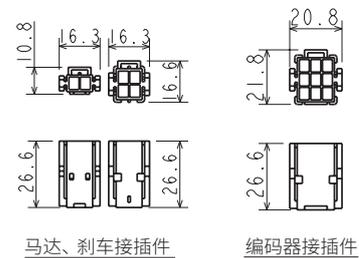
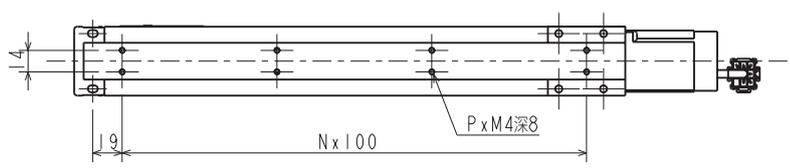
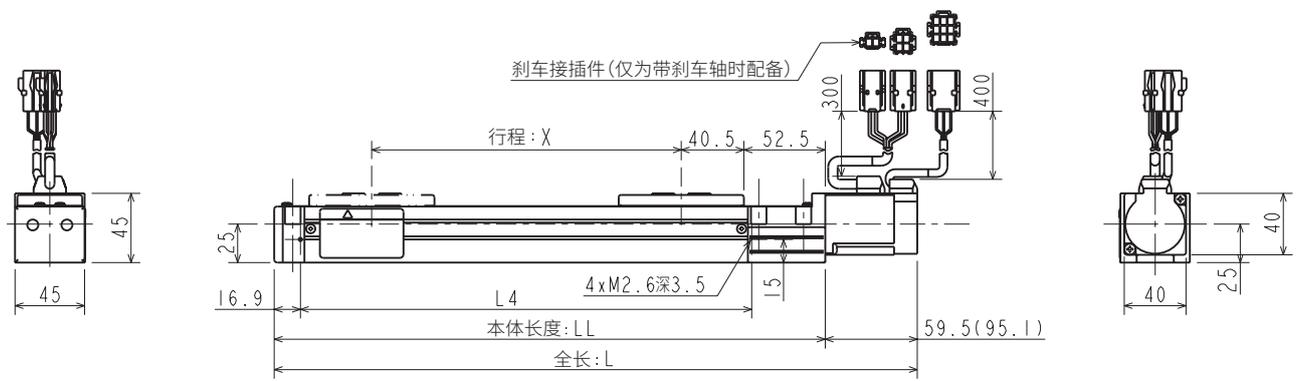
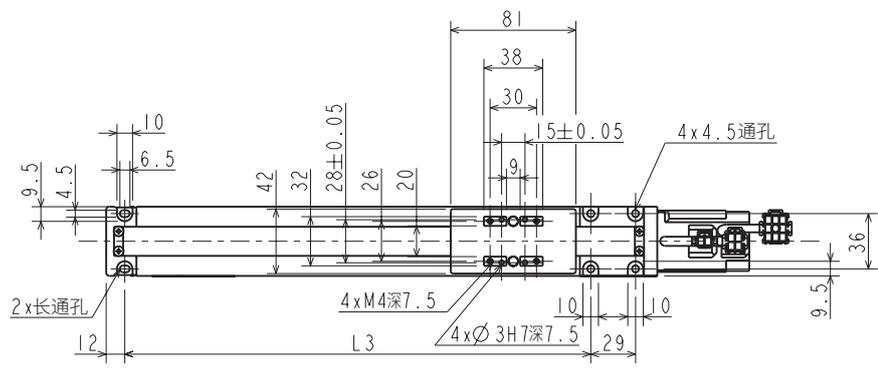
KBX Series

滚珠螺杆驱动、滑块型

外形尺寸图

●KBX-T5D-ST-M

- 选型
- 滑块
- 单轴规格
- 活塞杆
- R轴
- 2轴
- 直交轴规格
- 3轴
- 4轴
- 轴相关部件
- 控制类部件
- 技术资料
- 注意事项
- 使用

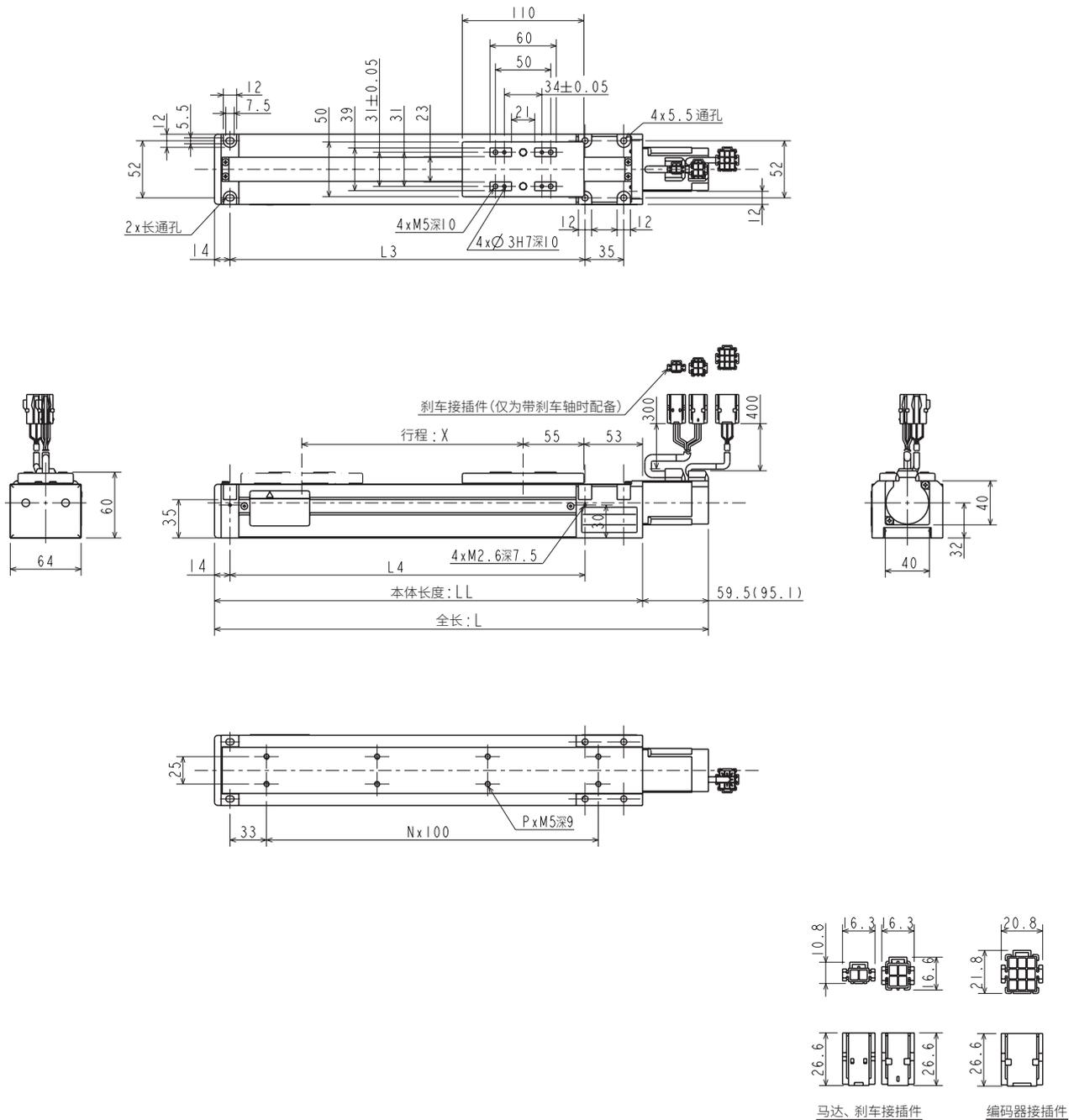


行程	X (mm)	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
行程符号		05	10	15	20	25	30	35	40	45	50
全长	L (mm)	265.5 (301.1)	315.5 (351.1)	365.5 (401.1)	415.5 (451.1)	465.5 (501.1)	515.5 (551.1)	565.5 (601.1)	615.5 (651.1)	665.5 (701.1)	715.5 (751.1)
本体长度	LL (mm)	206	256	306	356	406	456	506	556	606	656
L3	(mm)	151	201	251	301	351	401	451	501	551	601
L4	(mm)	141.6	191.6	241.6	291.6	341.6	391.6	441.6	491.6	541.6	591.6
安装孔数量 P		4	6	6	8	8	10	10	12	12	14
安装孔间隔数 N		1	2	2	3	3	4	4	5	5	6
本体重量	(kg)	1.2 (1.4)	1.3 (1.5)	1.4 (1.6)	1.5 (1.7)	1.6 (1.8)	1.7 (1.9)	1.8 (2.0)	1.9 (2.1)	2.0 (2.2)	2.1 (2.3)

注 () 内的值适用于带刹车的轴

外形尺寸图

●KBX-T7D-ST-M



选型

滑块

活赛杆

R轴

2轴

3轴

4轴

直交轴规格

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

行程 X (mm)	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	700
行程符号	05	10	15	20	25	30	35	40	45	50	55	60	70
全长 L (mm)	296.5(332.1)	346.5(382.1)	396.5(432.1)	446.5(482.1)	496.5(532.1)	546.5(582.1)	596.5(632.1)	646.5(682.1)	696.5(732.1)	746.5(782.1)	796.5(832.1)	846.5(882.1)	946.5(982.1)
本体长度 LL (mm)	237	287	337	387	437	487	537	587	637	687	737	787	887
L3 (mm)	171	221	271	321	371	421	471	521	571	621	671	721	821
L4 (mm)	171	221	271	321	371	421	471	521	571	621	671	721	821
安装孔数量 P	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	18
安装孔间隔数 N	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	8
本体重量 (kg)	2.3(2.5)	2.5(2.7)	2.7(2.9)	2.9(3.1)	3.1(3.3)	3.3(3.5)	3.5(3.7)	3.7(3.9)	3.9(4.1)	4.1(4.3)	4.3(4.5)	4.5(4.7)	4.9(5.1)

注 ()内的值适用于带刹车的轴

KBX Series

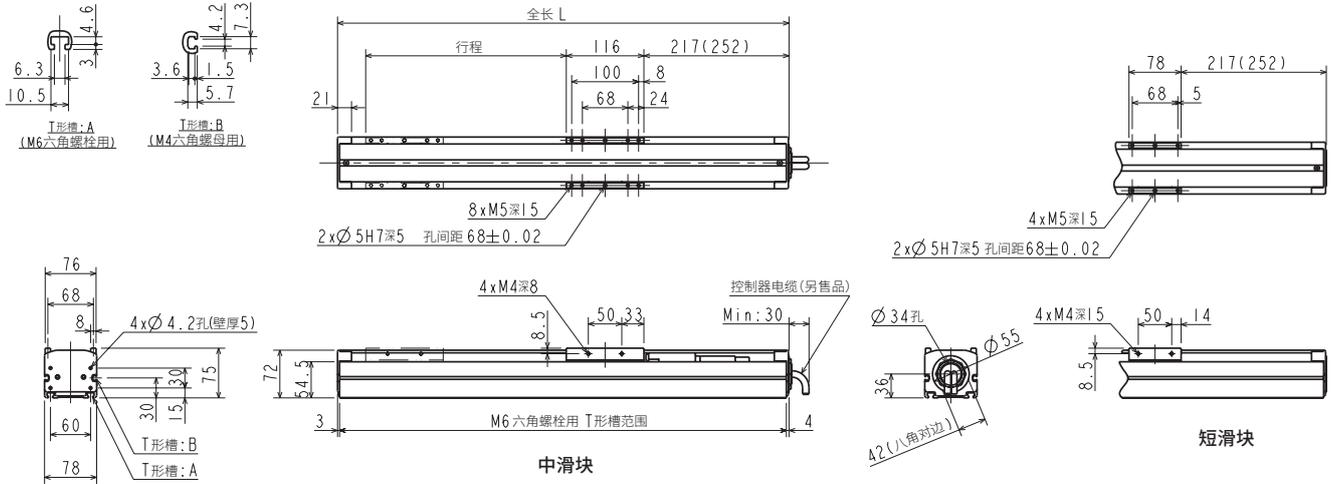
滚珠螺杆驱动、滑块型

外形尺寸图

选型

●KBX-10E-ST-S_M

(马达直轴、短滑块/中滑块、马达功率100W)



●短滑块

行程 (mm)	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250
行程符号	15	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5
全长 L(mm)	475(510)	575(610)	675(710)	775(810)	875(910)	975(1010)	1075(1110)	1175(1210)	1275(1310)	1375(1410)	1475(1510)	1575(1610)
本体重量 (kg)	4.5(4.8)	5.2(5.5)	5.9(6.2)	6.6(6.9)	7.3(7.6)	8.0(8.3)	8.7(9.0)	9.4(9.7)	10.1(10.4)	10.8(11.1)	11.5(11.8)	12.2(12.5)

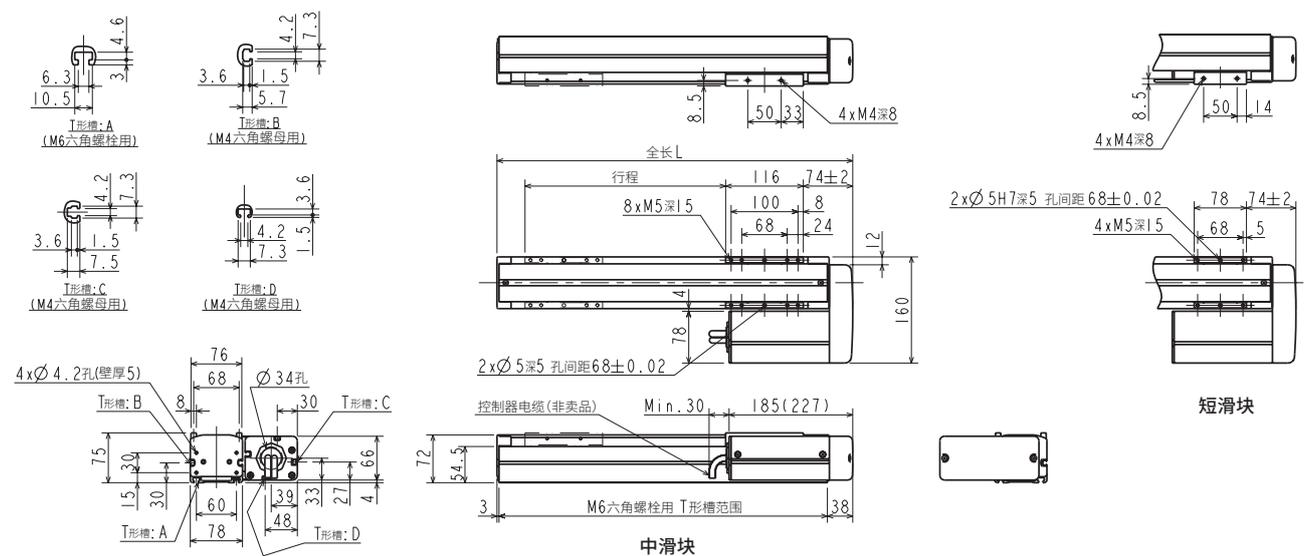
●中滑块

行程 (mm)	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200
行程符号	10	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0
全长 L(mm)	475(510)	575(610)	675(710)	775(810)	875(910)	975(1010)	1075(1110)	1175(1210)	1275(1310)	1375(1410)	1475(1510)	1575(1610)
本体重量 (kg)	4.8(5.1)	5.5(5.8)	6.2(6.5)	6.9(7.2)	7.6(7.9)	8.3(8.6)	9.0(9.3)	9.7(10.0)	10.4(10.7)	11.1(11.4)	11.8(12.1)	12.5(12.8)

注 () 内的值适用于带刹车的轴

●KBX-10E-UR-S_M

(马达右折返、短滑块/中滑块、马达功率100W)



●短滑块

行程 (mm)	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250
行程符号	15	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5
全长 L(mm)	332	432	532	632	732	832	932	1032	1132	1232	1332	1432
本体重量 (kg)	4.7(5.0)	5.4(5.7)	6.1(6.4)	6.8(7.1)	7.5(7.8)	8.2(8.5)	8.9(9.2)	9.6(9.9)	10.3(10.6)	11.0(11.3)	11.7(12.0)	12.4(12.7)

●中滑块

行程 (mm)	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200
行程符号	10	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0
全长 L(mm)	332	432	532	632	732	832	932	1032	1132	1232	1332	1432
本体重量 (kg)	5.0(5.3)	5.7(6.0)	6.4(6.7)	7.1(7.4)	7.8(8.1)	8.5(8.8)	9.2(9.5)	9.9(10.2)	10.6(10.9)	11.3(11.6)	12.0(12.3)	12.7(13.0)

注1 () 内的值适用于带刹车的轴

滑块

活塞杆

R轴

2轴

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

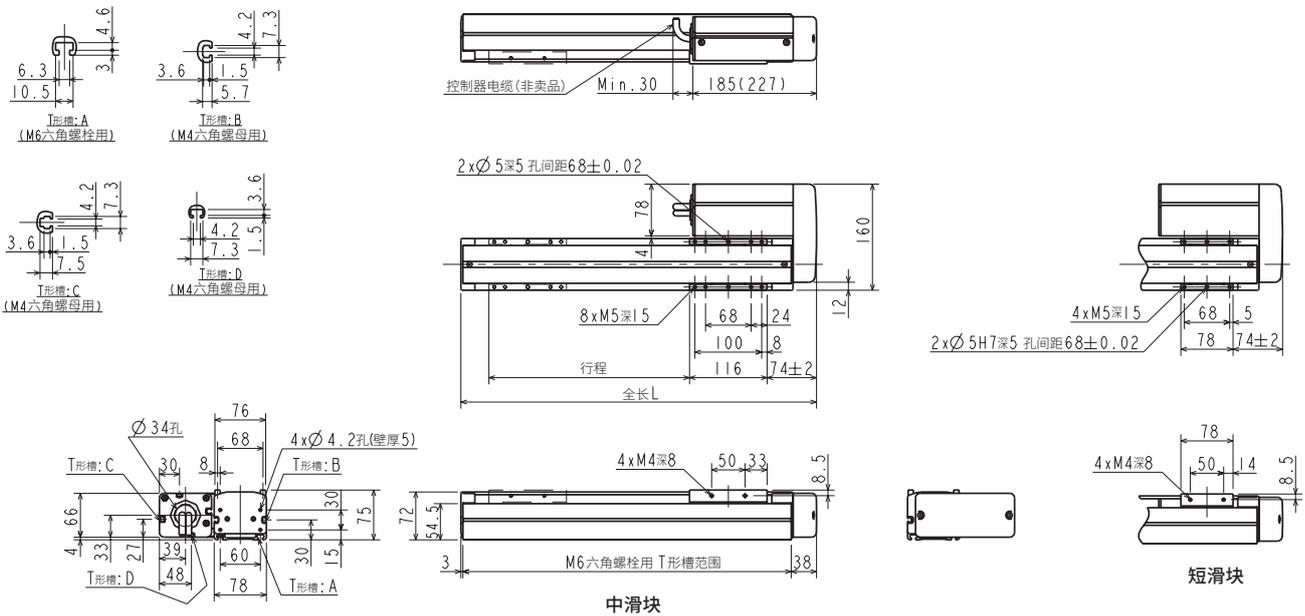
技术资料

注意事项

外形尺寸图

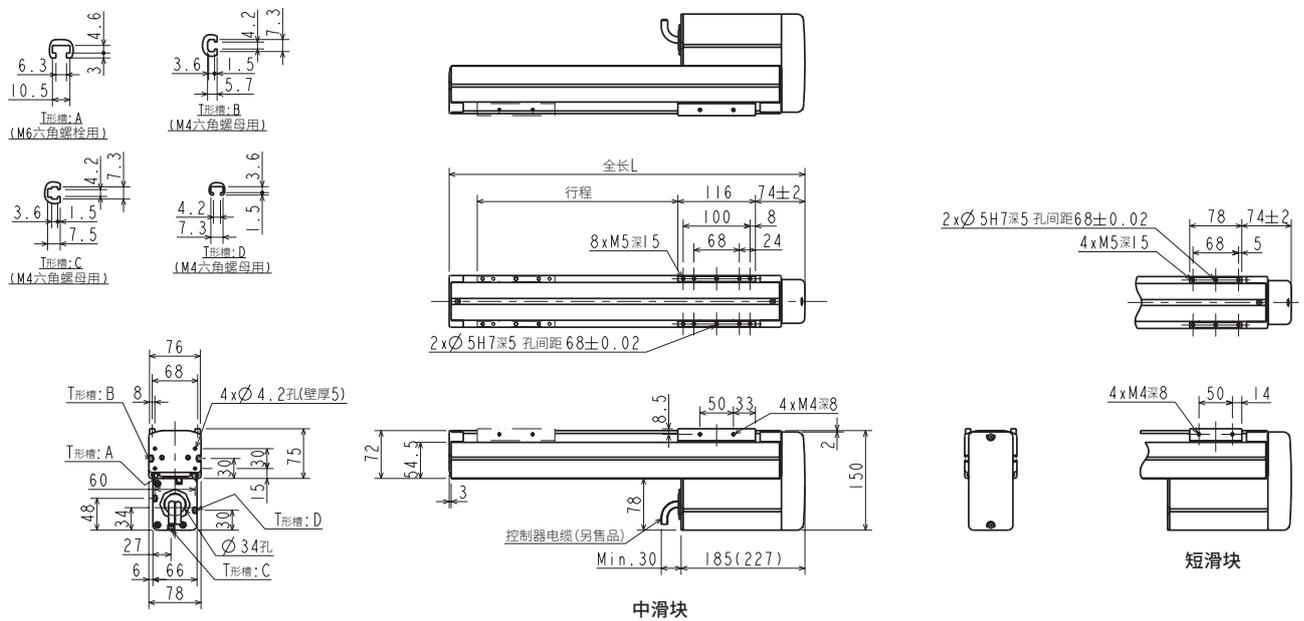
●KBX-10E-UL-S_M

(马达左折返、短滑块/中滑块、马达功率100W)



●KBX-10E-UU-S_M

(马达下折返、短滑块/中滑块、马达功率100W)



●短滑块

行程 (mm)	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250
行程符号	15	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5
全长 L(mm)	332	432	532	632	732	832	932	1032	1132	1232	1332	1432
本体重量 (kg)	4.7(5.0)	5.4(5.7)	6.1(6.4)	6.8(7.1)	7.5(7.8)	8.2(8.5)	8.9(9.2)	9.6(9.9)	10.3(10.6)	11.0(11.3)	11.7(12.0)	12.4(12.7)

●中滑块

行程 (mm)	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200
行程符号	10	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0
全长 L(mm)	332	432	532	632	732	832	932	1032	1132	1232	1332	1432
本体重量 (kg)	5.0(5.3)	5.7(6.0)	6.4(6.7)	7.1(7.4)	7.8(8.1)	8.5(8.8)	9.2(9.5)	9.9(10.2)	10.6(10.9)	11.3(11.6)	12.0(12.3)	12.7(13.0)

注1 ()内的值适用于带刹车的轴

注2 KBX-10E-UU(马达下折返)的最小行程为, 短滑块: 250mm, 中滑块: 200mm

选型

滑块

活杆

R轴

2轴

3轴

4轴

直交轴规格

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

KBX Series

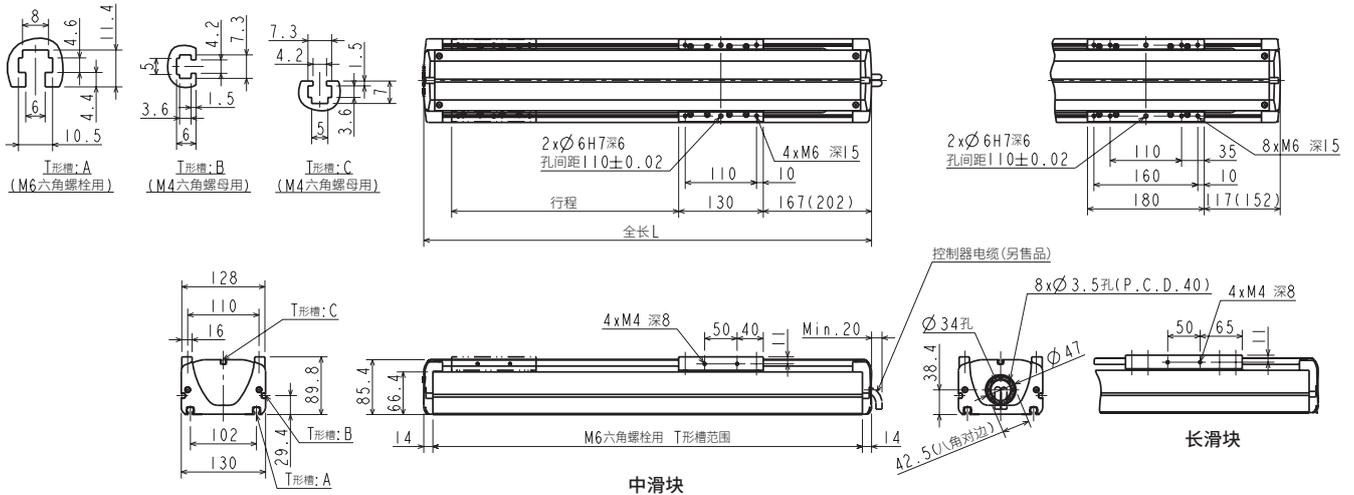
滚珠螺杆驱动、滑块型

外形尺寸图

选型

●KBX-30E-ST-M

(马达直轴、中滑块/长滑块、马达功率100W)



滑块

活塞杆

R轴

2轴

3轴

4轴

●中滑块

行程 (mm)	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250
行程符号	15	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5
全长 L(mm)	490(525)	590(625)	690(725)	790(825)	890(925)	990(1025)	1090(1125)	1190(1225)	1290(1325)	1390(1425)	1490(1525)	1590(1625)
本体重量 (kg)	8.1(8.6)	9.3(9.8)	10.5(11.0)	11.7(12.2)	12.9(13.4)	14.1(14.6)	15.3(15.8)	16.5(17.0)	17.7(18.2)	18.9(19.4)	20.1(20.6)	21.3(21.8)

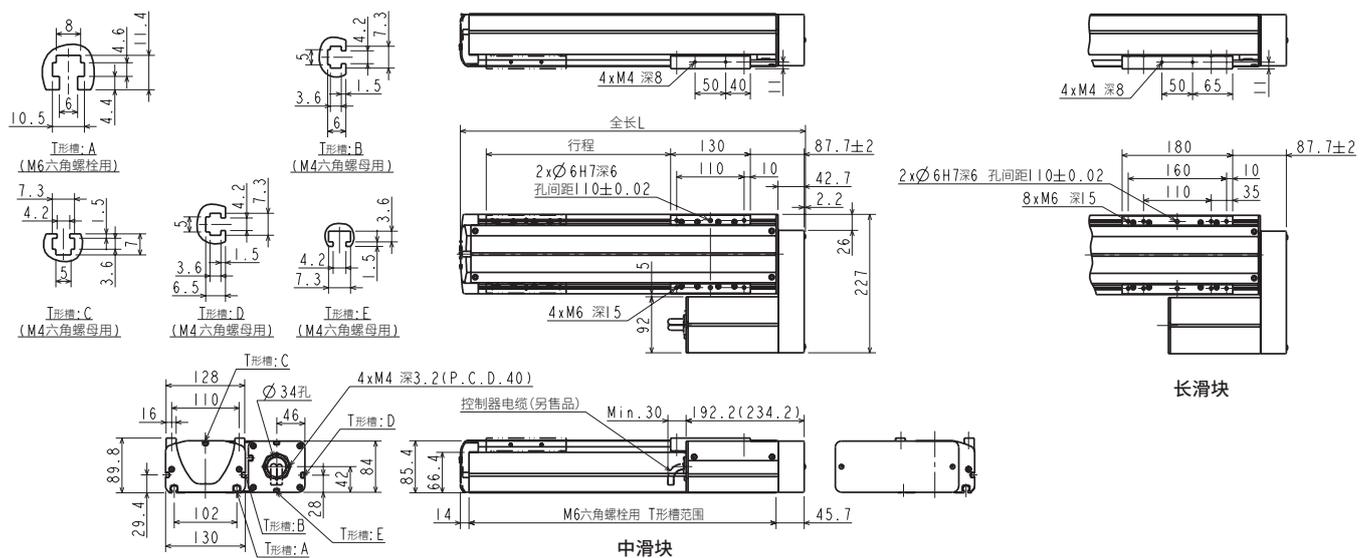
●长滑块

行程 (mm)	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250
行程符号	15	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5
全长 L(mm)	490(525)	590(625)	690(725)	790(825)	890(925)	990(1025)	1090(1125)	1190(1225)	1290(1325)	1390(1425)	1490(1525)	1590(1625)
本体重量 (kg)	8.4(8.9)	9.6(10.1)	10.8(11.3)	12.0(12.5)	13.2(13.7)	14.4(14.9)	15.6(16.1)	16.8(17.3)	18.0(18.5)	19.2(19.7)	20.4(20.9)	21.6(22.1)

注 ()内的值适用于带刹车的轴

●KBX-30E-UR-M

(马达右折返、中滑块/长滑块、马达功率100W)



轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

●中滑块

行程 (mm)	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200
行程符号	10	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0
全长 L(mm)	361.9	461.9	561.9	661.9	761.9	861.9	961.9	1061.9	1161.9	1261.9	1361.9	1461.9
本体重量 (kg)	7.8(8.1)	9.0(9.3)	10.2(10.5)	11.4(11.7)	12.6(12.9)	13.8(14.1)	15.0(15.3)	16.2(16.5)	17.4(17.7)	18.6(18.9)	19.8(20.1)	21.0(21.3)

●长滑块

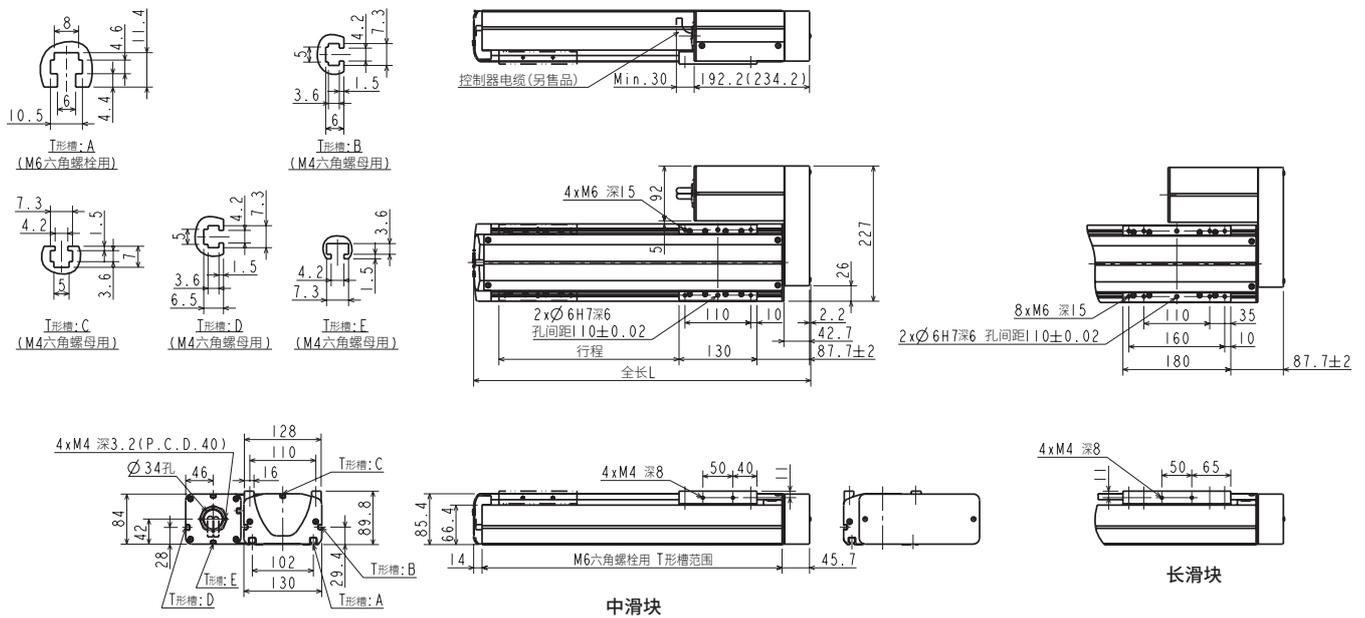
行程 (mm)	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150
行程符号	15	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5
全长 L(mm)	461.9	561.9	661.9	761.9	861.9	961.9	1061.9	1161.9	1261.9	1361.9	1461.9
本体重量 (kg)	9.3(9.6)	10.5(10.8)	11.7(12.0)	12.9(13.2)	14.1(14.4)	15.3(15.6)	16.5(16.8)	17.7(18.0)	18.9(19.2)	20.1(20.4)	21.3(21.6)

注1 ()内的值适用于带刹车的轴

外形尺寸图

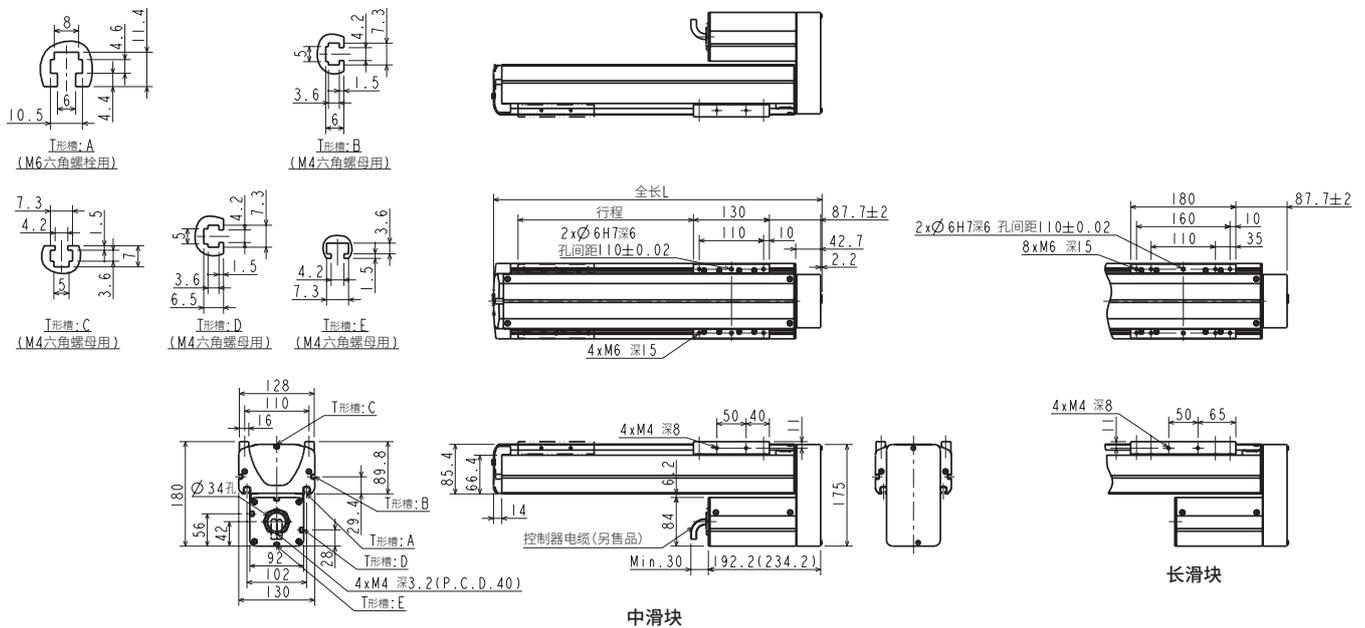
●KBX-30E-UL-M

(马达左折返、中滑块/长滑块、马达功率100W)



●KBX-30E-UU-M

(马达下折返、中滑块/长滑块、马达功率100W)



●中滑块

行程 (mm)	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200
行程符号	10	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0
全长 L (mm)	361.9	461.9	561.9	661.9	761.9	861.9	961.9	1061.9	1161.9	1261.9	1361.9	1461.9
本体重量 (kg)	7.8 (8.1)	9.0 (9.3)	10.2 (10.5)	11.4 (11.7)	12.6 (12.9)	13.8 (14.1)	15.0 (15.3)	16.2 (16.5)	17.4 (17.7)	18.6 (18.9)	19.8 (20.1)	21.0 (21.3)

●长滑块

行程 (mm)	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150
行程符号	15	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5
全长 L (mm)	461.9	561.9	661.9	761.9	861.9	961.9	1061.9	1161.9	1261.9	1361.9	1461.9
本体重量 (kg)	9.3 (9.6)	10.5 (10.8)	11.7 (12.0)	12.9 (13.2)	14.1 (14.4)	15.3 (15.6)	16.5 (16.8)	17.7 (18.0)	18.9 (19.2)	20.1 (20.4)	21.3 (21.6)

注1 ()内的值适用于带刹车的轴

选型	滑块	活杆	R轴	2轴	3轴	4轴	轴相关部件	控制类部件	技术资料	注意事项
----	----	----	----	----	----	----	-------	-------	------	------

KBX Series

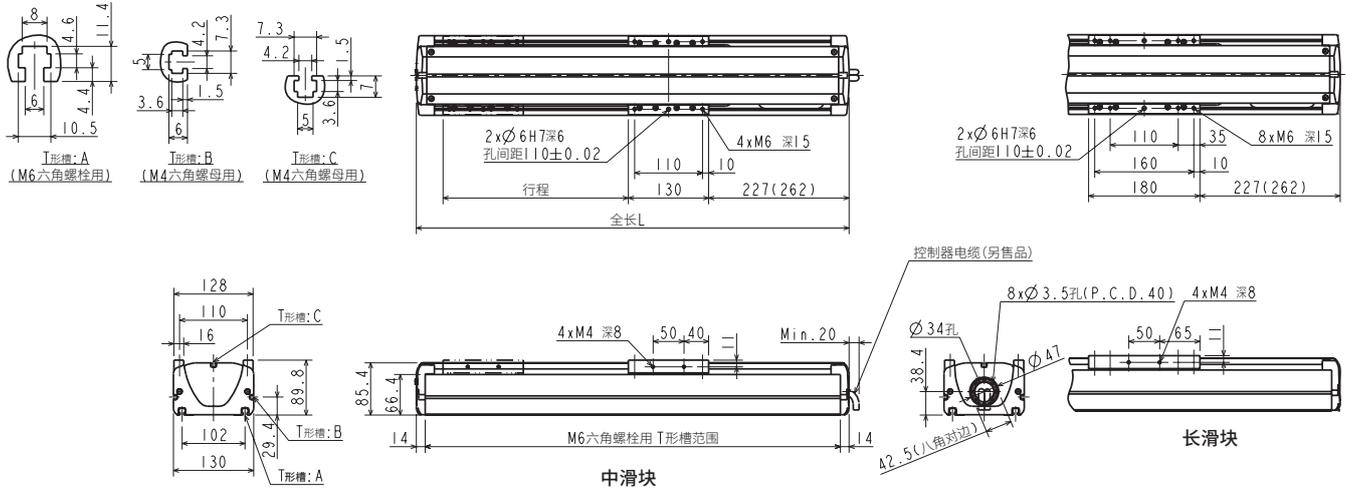
滚珠螺杆驱动、滑块型

外形尺寸图

选型

●KBX-30F-ST-M

(马达直轴、中滑块/长滑块、马达功率200W)



●中滑块

行程 (mm)	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200
行程符号	10	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0
全长 L(mm)	500(535)	600(635)	700(735)	800(835)	900(935)	1000(1035)	1100(1135)	1200(1235)	1300(1335)	1400(1435)	1500(1535)	1600(1635)
本体重量 (kg)	9.2(9.8)	10.4(11.0)	11.6(12.2)	12.8(13.4)	14.0(14.6)	15.2(15.8)	16.4(17.0)	17.6(18.2)	18.8(19.4)	20.0(20.6)	21.2(21.8)	22.4(23.0)

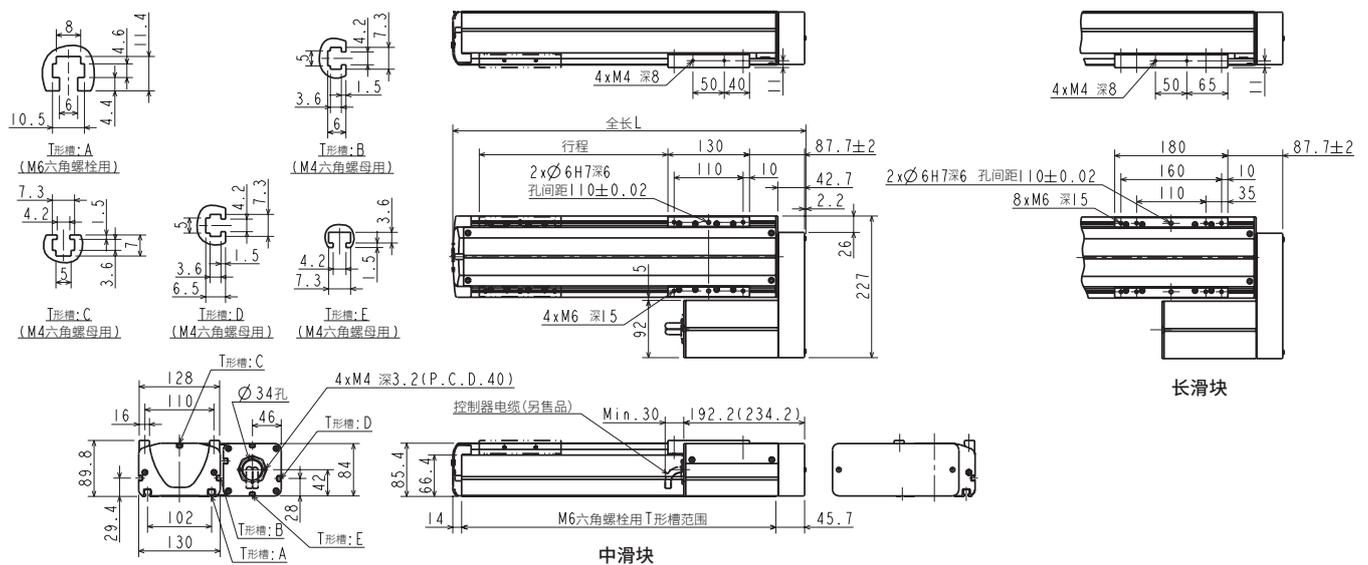
●长滑块

行程 (mm)	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150
行程符号	15	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5
全长 L(mm)	600(635)	700(735)	800(835)	900(935)	1000(1035)	1100(1135)	1200(1235)	1300(1335)	1400(1435)	1500(1535)	1600(1635)
本体重量 (kg)	10.7(11.3)	11.9(12.5)	13.1(13.7)	14.3(14.9)	15.5(16.1)	16.7(17.3)	17.9(18.5)	19.1(19.7)	20.3(20.9)	21.5(22.1)	22.7(23.3)

注 () 内的值适用于带刹车的轴

●KBX-30F-UR-M

(马达右折返、中滑块/长滑块、马达功率200W)



●中滑块

行程 (mm)	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200
行程符号	10	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0
全长 L(mm)	361.9	461.9	561.9	661.9	761.9	861.9	961.9	1061.9	1161.9	1261.9	1361.9	1461.9
本体重量 (kg)	8.3(8.9)	9.5(10.1)	10.7(11.3)	11.9(12.5)	13.1(13.7)	14.3(14.9)	15.5(16.1)	16.7(17.3)	17.9(18.5)	19.1(19.7)	20.3(20.9)	21.5(22.1)

●长滑块

行程 (mm)	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150
行程符号	15	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5
全长 L(mm)	461.9	561.9	661.9	761.9	861.9	961.9	1061.9	1161.9	1261.9	1361.9	1461.9
本体重量 (kg)	9.8(10.3)	11.0(11.6)	12.2(12.8)	13.4(14.0)	14.6(15.2)	15.8(16.4)	17.0(17.6)	18.2(18.8)	19.4(20.0)	20.6(21.2)	21.8(22.4)

注1 () 内的值适用于带刹车的轴

滑块

活塞杆

R轴

2轴

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

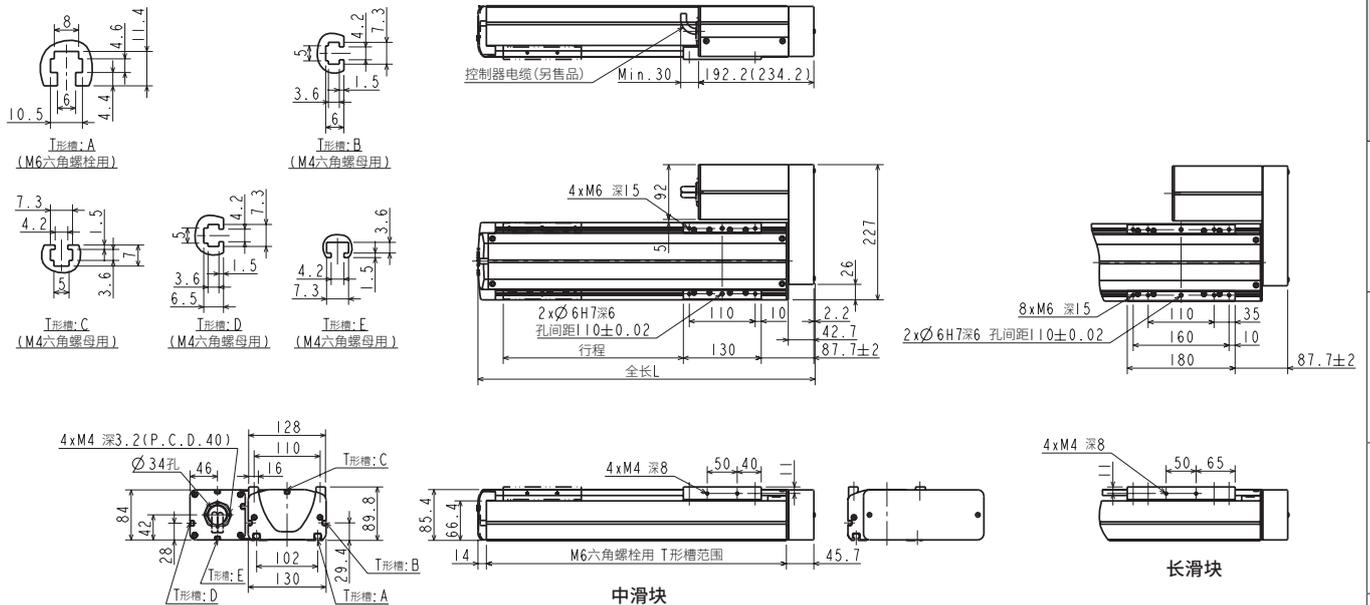
技术资料

注意事项

外形尺寸图

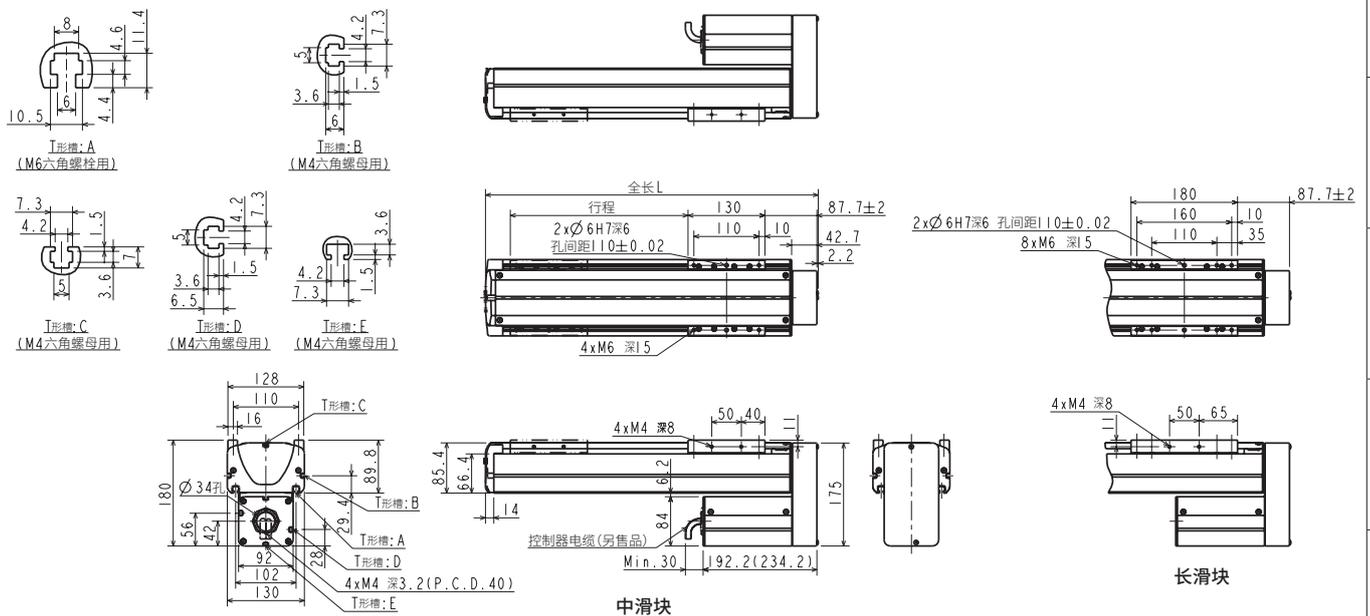
●KBX-30F-UL-M

(马达左折返、中滑块/长滑块、马达功率200W)



●KBX-30F-UU-M

(马达F折返、中滑块/长滑块、马达功率200W)



●中滑块

行程 (mm)	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200
行程符号	10	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0
全长 L (mm)	361.9	461.9	561.9	661.9	761.9	861.9	961.9	1061.9	1161.9	1261.9	1361.9	1461.9
本体重量 (kg)	8.3 (8.9)	9.5 (10.1)	10.7 (11.3)	11.9 (12.5)	13.1 (13.7)	14.3 (14.9)	15.5 (16.1)	16.7 (17.3)	17.9 (18.5)	19.1 (19.7)	20.3 (20.9)	21.5 (22.1)

●长滑块

行程 (mm)	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150
行程符号	15	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5
全长 L (mm)	461.9	561.9	661.9	761.9	861.9	961.9	1061.9	1161.9	1261.9	1361.9	1461.9
本体重量 (kg)	9.8 (10.3)	11.0 (11.6)	12.2 (12.8)	13.4 (14.0)	14.6 (15.2)	15.8 (16.4)	17.0 (17.6)	18.2 (18.8)	19.4 (20.0)	20.6 (21.2)	21.8 (22.4)

注1 ()内的值适用于带刹车的轴

选型	滑块	活杆	R轴	2轴	3轴	4轴	轴相关部件	控制类部件	技术资料	注意事项
----	----	----	----	----	----	----	-------	-------	------	------

KBX Series

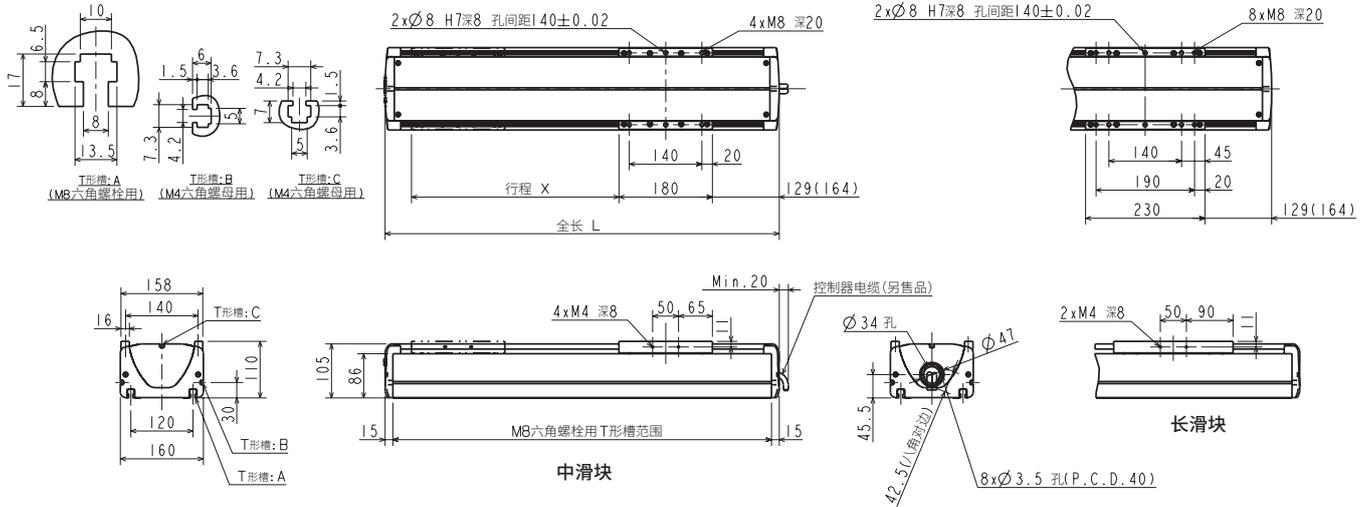
滚珠螺杆驱动、滑块型

外形尺寸图

选型

●KBX-50F-ST- M_L

(马达直轴、中滑块/长滑块、马达功率200W)



●中滑块

行程 (mm)	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600
行程符号	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0	D0	E0	F0	G0
全长 L (mm)	560 (595)	660 (695)	760 (795)	860 (895)	960 (995)	1060 (1095)	1160 (1195)	1260 (1295)	1360 (1395)	1460 (1495)	1560 (1595)	1660 (1695)	1760 (1795)	1860 (1895)	1960 (1995)
本体重量 (kg)	15.6 (16.4)	17.5 (18.3)	19.4 (20.2)	21.3 (22.1)	23.2 (24.0)	25.1 (25.9)	27.0 (27.8)	28.9 (29.7)	30.8 (31.6)	32.7 (33.5)	34.6 (35.4)	36.5 (37.3)	38.4 (39.2)	40.3 (41.1)	42.2 (43.0)

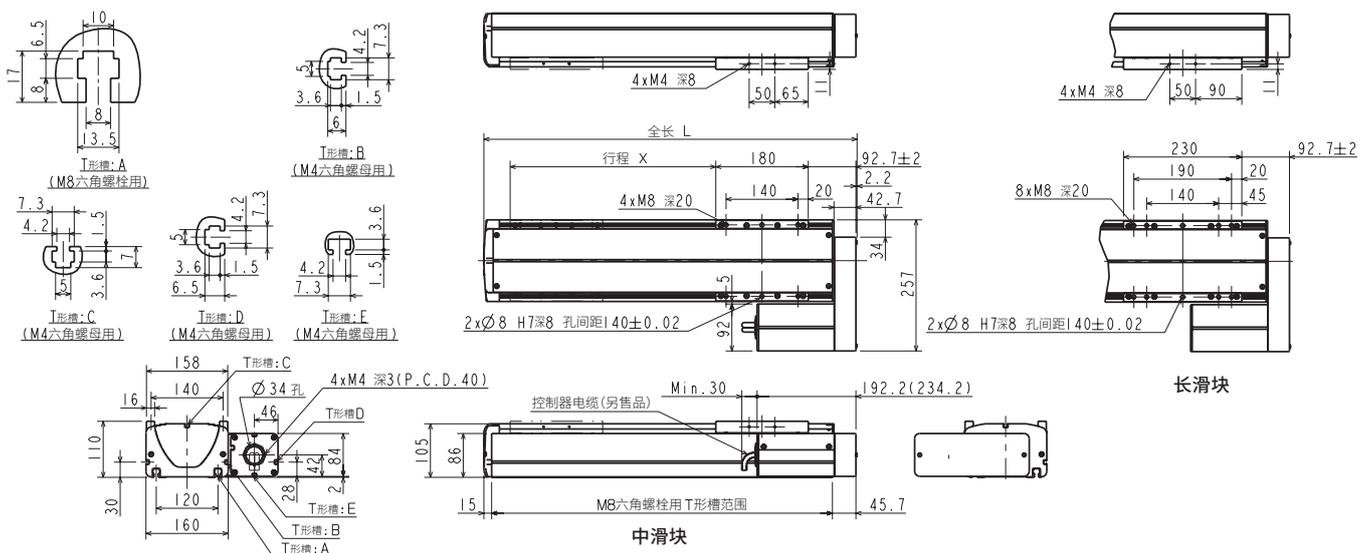
●长滑块

行程 (mm)	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550
行程符号	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5	D5	E5	F5
全长 L (mm)	660 (695)	760 (795)	860 (895)	960 (995)	1060 (1095)	1160 (1195)	1260 (1295)	1360 (1395)	1460 (1495)	1560 (1595)	1660 (1695)	1760 (1795)	1860 (1895)	1960 (1995)
本体重量 (kg)	18.1 (18.9)	20.0 (20.8)	21.9 (22.7)	23.8 (24.6)	25.7 (26.5)	27.6 (28.4)	29.5 (30.3)	31.4 (32.2)	33.3 (34.1)	35.2 (36.0)	37.1 (37.9)	39.0 (39.8)	40.9 (41.7)	42.8 (43.6)

注 () 内的值适用于带刹车的轴

●KBX-50F-UR- M_L

(马达右折返、中滑块/长滑块、马达功率200W)



●中滑块

行程 (mm)	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500
行程符号	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0	D0	E0	F0
全长 L (mm)	525.9	625.9	725.9	825.9	925.9	1025.9	1125.9	1225.9	1325.9	1425.9	1525.9	1625.9	1725.9	1825.9
本体重量 (kg)	12.3 (12.9)	14.2 (14.8)	16.1 (16.7)	18.0 (18.6)	19.9 (20.5)	21.8 (22.4)	23.7 (24.3)	25.6 (26.2)	27.5 (28.1)	29.4 (30.0)	31.3 (31.9)	33.2 (33.8)	35.1 (35.7)	37.0 (37.6)

●长滑块

行程 (mm)	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450
行程符号	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5	D5	E5
全长 L (mm)	625.9	725.9	825.9	925.9	1025.9	1125.9	1225.9	1325.9	1425.9	1525.9	1625.9	1725.9	1825.9
本体重量 (kg)	14.8 (15.4)	16.7 (17.3)	18.6 (19.2)	20.5 (21.1)	22.4 (23.0)	24.3 (24.9)	26.2 (26.8)	28.1 (28.7)	30.0 (30.6)	31.9 (32.5)	33.8 (34.4)	35.7 (36.3)	37.6 (38.2)

注 () 内的值适用于带刹车的轴

滑块

活塞杆

R轴

2轴

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

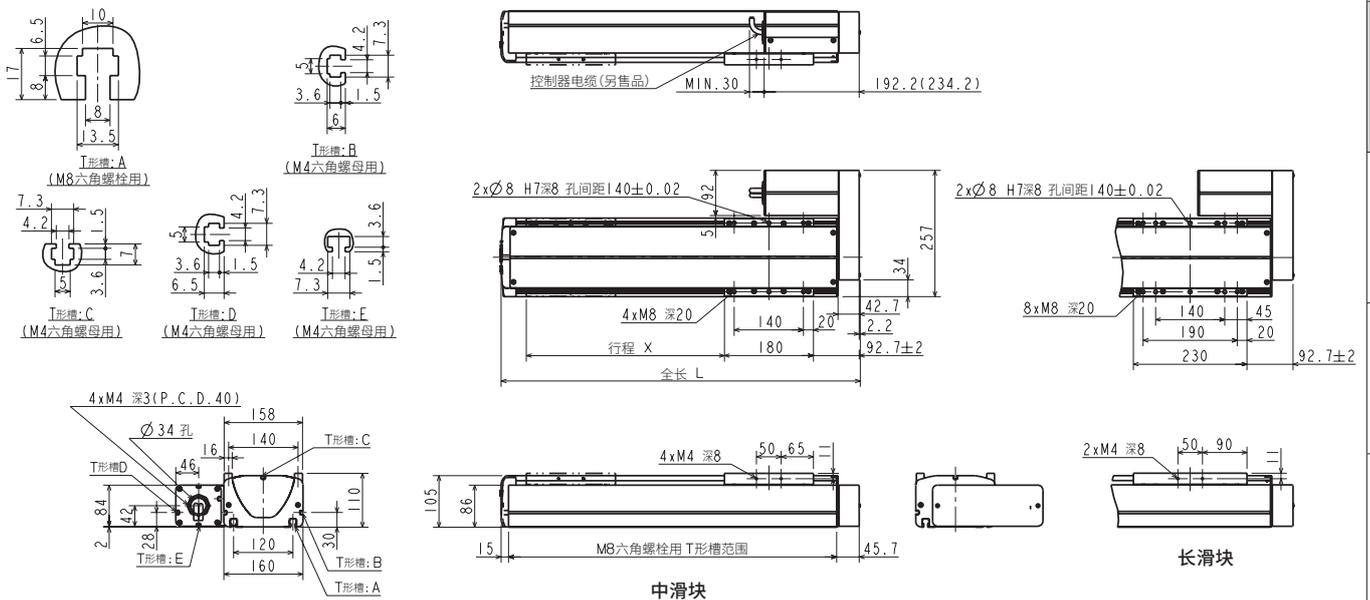
技术资料

注意事项

外形尺寸图

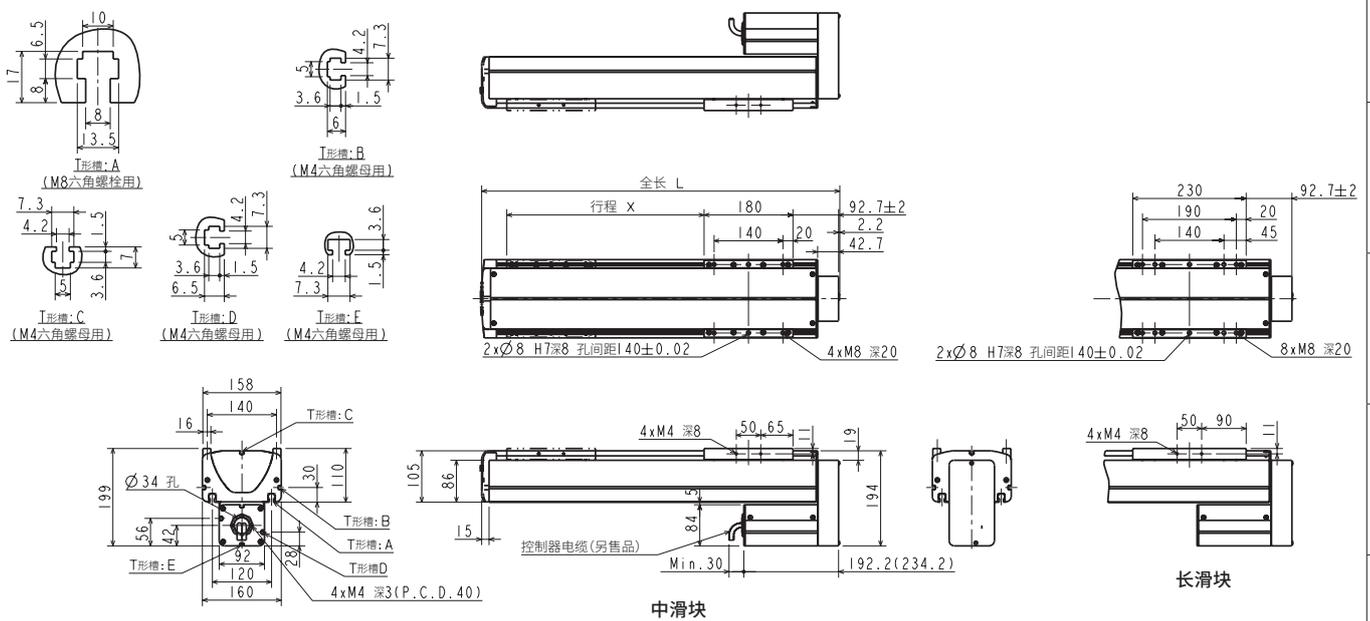
●KBX-50F-UL-M

(马达左折返、中滑块/长滑块、马达功率200W)



●KBX-50F-UU-M

(马达F折返、中滑块/长滑块、马达功率200W)



●中滑块

行程 (mm)	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500
行程符号	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0	D0	E0	F0
全长 L (mm)	525.9	625.9	725.9	825.9	925.9	1025.9	1125.9	1225.9	1325.9	1425.9	1525.9	1625.9	1725.9	1825.9
本体重量 (kg)	12.3(12.9)	14.2(14.8)	16.1(16.7)	18.0(18.6)	19.9(20.5)	21.8(22.4)	23.7(24.3)	25.6(26.2)	27.5(28.1)	29.4(30.0)	31.3(31.9)	33.2(33.8)	35.1(35.7)	37.0(37.6)

●长滑块

行程 (mm)	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450
行程符号	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5	D5	E5
全长 L (mm)	625.9	725.9	825.9	925.9	1025.9	1125.9	1225.9	1325.9	1425.9	1525.9	1625.9	1725.9	1825.9
本体重量 (kg)	14.8(15.4)	16.7(17.3)	18.6(19.2)	20.5(21.1)	22.4(23.0)	24.3(24.9)	26.2(26.8)	28.1(28.7)	30.0(30.6)	31.9(32.5)	33.8(34.4)	35.7(36.3)	37.6(38.2)

注 ()内的值适用于带刹车的轴

选型
滑块
活杆
R轴
2轴
3轴
4轴
直交轴规格
轴相关部件
控制类部件
技术资料
注意事项

KBX Series

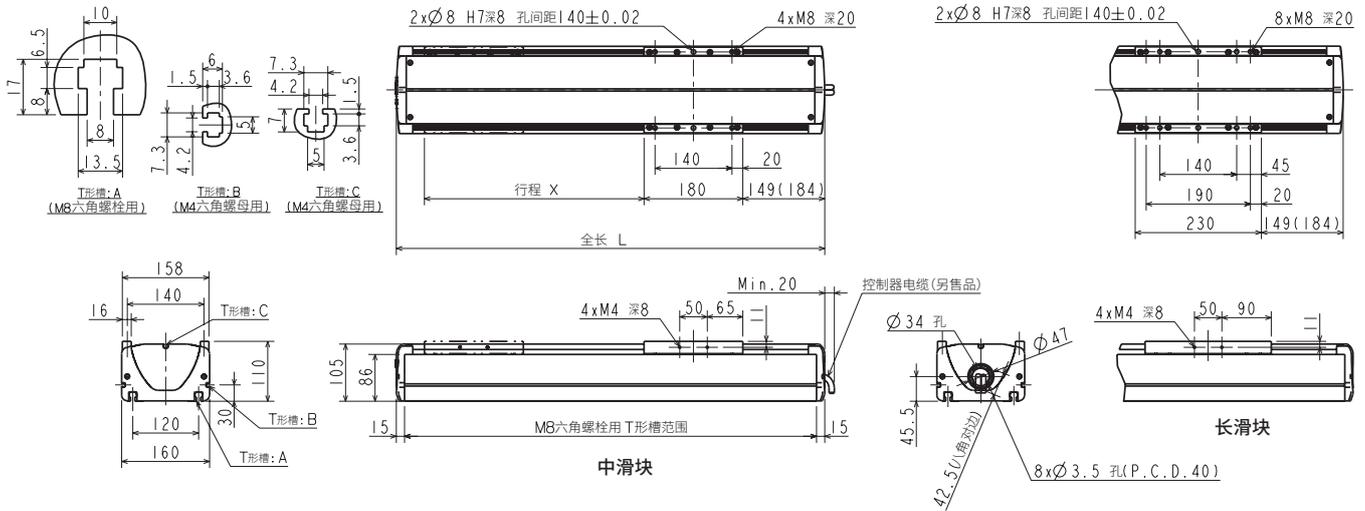
滚珠螺杆驱动、滑块型

外形尺寸图

选型

●KBX-50G-ST-M

(马达直轴、中滑块/长滑块、马达功率400W)



●中滑块

行程 (mm)	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600
行程符号	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0	D0	E0	F0	G0
全长 L (mm)	580 (615)	680 (715)	780 (815)	880 (915)	980 (1015)	1080 (1115)	1180 (1215)	1280 (1315)	1380 (1415)	1480 (1515)	1580 (1615)	1680 (1715)	1780 (1815)	1880 (1915)	1980 (2015)
本体重量 (kg)	16.3 (17.2)	18.2 (19.1)	20.1 (21.0)	22.0 (22.9)	23.9 (24.8)	25.8 (26.7)	27.7 (28.6)	29.6 (30.5)	31.5 (32.4)	33.4 (34.3)	35.3 (36.2)	37.2 (38.1)	39.1 (40.0)	41.0 (41.9)	42.9 (43.8)

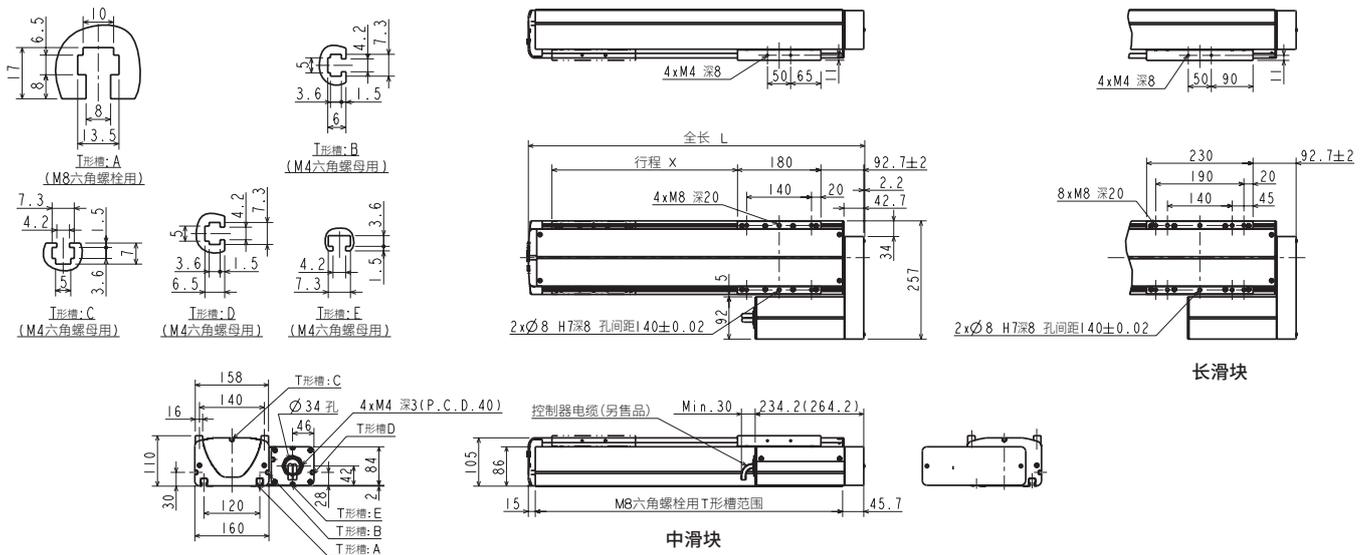
●长滑块

行程 (mm)	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550
行程符号	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5	D5	E5	F5
全长 L (mm)	680 (715)	780 (815)	880 (915)	980 (1015)	1080 (1115)	1180 (1215)	1280 (1315)	1380 (1415)	1480 (1515)	1580 (1615)	1680 (1715)	1780 (1815)	1880 (1915)	1980 (2015)
本体重量 (kg)	18.8 (19.7)	20.7 (21.6)	22.6 (23.5)	24.5 (25.4)	26.4 (27.3)	28.3 (29.2)	30.2 (31.1)	32.1 (33.0)	34.0 (34.9)	35.9 (36.8)	37.8 (38.7)	39.7 (40.6)	41.6 (42.5)	43.5 (44.4)

注 () 内的值适用于带刹车的轴

●KBX-50G-UR-M

(马达右折返、中滑块/长滑块、马达功率200W)



●中滑块

行程 (mm)	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500
行程符号	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0	D0	E0	F0
全长 L (mm)	525.9	625.9	725.9	825.9	925.9	1025.9	1125.9	1225.9	1325.9	1425.9	1525.9	1625.9	1725.9	1825.9
本体重量 (kg)	12.3 (12.9)	14.2 (14.8)	16.1 (16.7)	18.0 (18.6)	19.9 (20.5)	21.8 (22.4)	23.7 (24.3)	25.6 (26.2)	27.5 (28.1)	29.4 (30.0)	31.3 (31.9)	33.2 (33.8)	35.1 (35.7)	37.0 (37.6)

●长滑块

行程 (mm)	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450
行程符号	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5	D5	E5
全长 L (mm)	625.9	725.9	825.9	925.9	1025.9	1125.9	1225.9	1325.9	1425.9	1525.9	1625.9	1725.9	1825.9
本体重量 (kg)	14.8 (15.4)	16.7 (17.3)	18.6 (19.2)	20.5 (21.1)	22.4 (23.0)	24.3 (24.9)	26.2 (26.8)	28.1 (28.7)	30.0 (30.6)	31.9 (32.5)	33.8 (34.4)	35.7 (36.3)	37.6 (38.2)

注 () 内的值适用于带刹车的轴

活塞杆

R轴

2轴

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

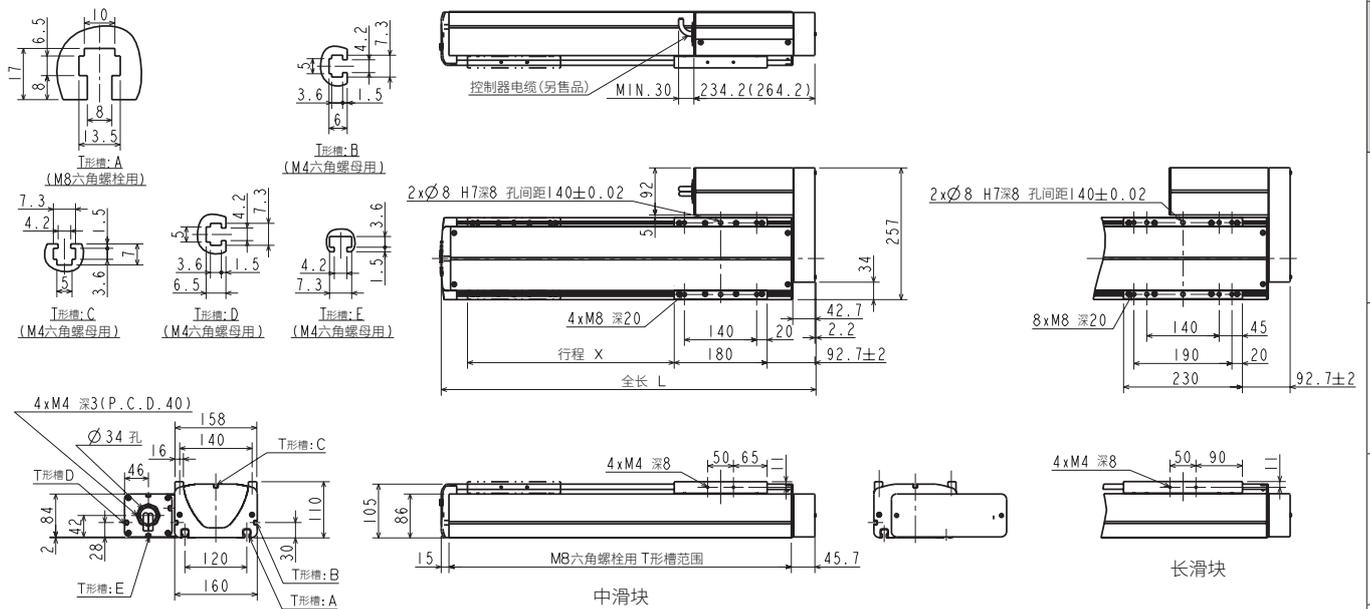
技术资料

注意事项

外形尺寸图

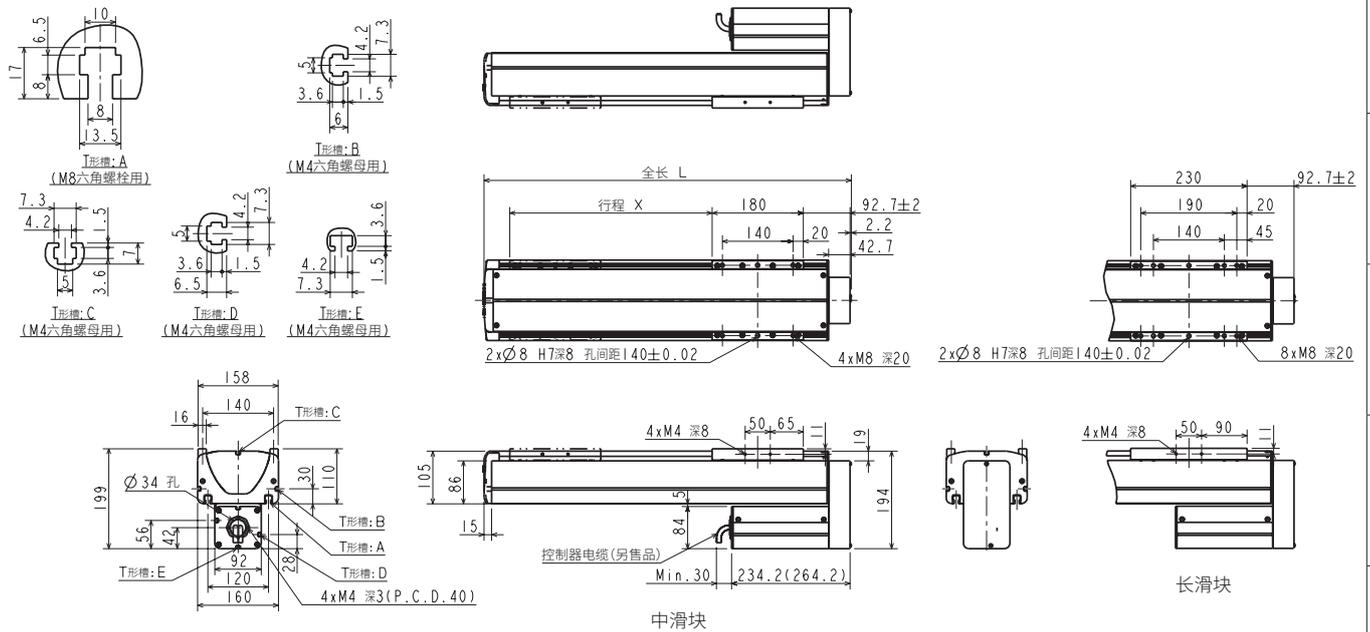
●KBX-50G-UL-M

(马达左折返、中滑块/长滑块、马达功率400W)



●KBX-50G-UU-M

(马达下折返、中滑块/长滑块、马达功率400W)



●中滑块

行程 (mm)	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500
行程符号	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0	D0	E0	F0
全长 L (mm)	525.9	625.9	725.9	825.9	925.9	1025.9	1125.9	1225.9	1325.9	1425.9	1525.9	1625.9	1725.9	1825.9
本体重量 (kg)	12.8(13.4)	14.7(15.3)	16.6(17.2)	18.5(19.1)	20.4(21.0)	22.3(22.9)	24.2(24.8)	26.1(26.7)	28.0(28.6)	29.9(30.5)	31.8(32.4)	33.7(34.3)	35.6(36.2)	37.5(38.1)

●长滑块

行程 (mm)	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450
行程符号	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5	D5	E5
全长 L (mm)	625.9	725.9	825.9	925.9	1025.9	1125.9	1225.9	1325.9	1425.9	1525.9	1625.9	1725.9	1825.9
本体重量 (kg)	15.3(15.9)	17.2(17.8)	19.1(19.7)	21.0(21.6)	22.9(23.5)	24.8(25.4)	26.7(27.3)	28.6(29.2)	30.5(31.1)	32.4(33.0)	34.3(34.9)	36.2(36.8)	38.1(38.7)

注 ()内的值适用于带刹车的轴

选型
滑块
活杆
R轴
2轴
3轴
4轴
直交轴规格
轴相关部件
控制类部件
技术资料
注意事项

KBX Series

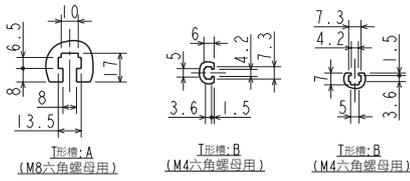
滚珠螺杆驱动、滑块型

外形尺寸图

选型

●KBX-60G-ST-M

(马达直轴、中滑块/长滑块、马达功率400W)

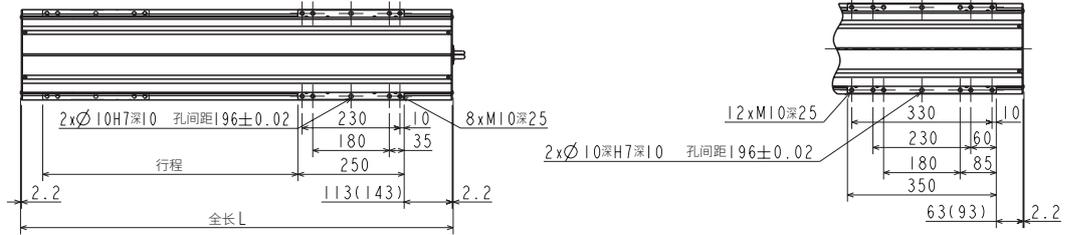


滑块

单轴规格

活塞杆

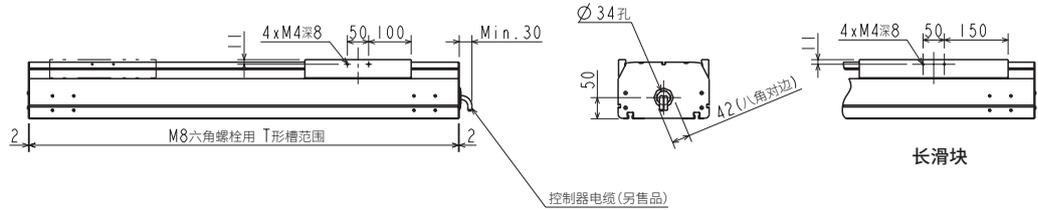
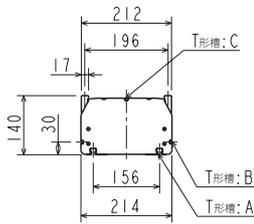
R轴



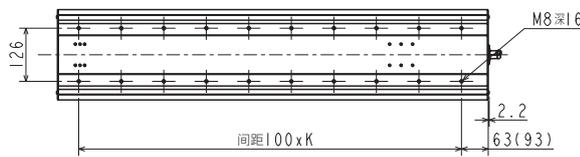
2轴

直交轴规格

3轴



4轴



中滑块

轴相关部件

●中滑块

行程 (mm)	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500
行程符号	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0	D0	E0	F0
全长 L(mm)	617.4 (647.4)	717.4 (747.4)	817.4 (847.4)	917.4 (947.4)	1017.4 (1047.4)	1117.4 (1147.4)	1217.4 (1247.4)	1317.4 (1347.4)	1417.4 (1447.4)	1517.4 (1547.4)	1617.4 (1647.4)	1717.4 (1747.4)	1817.4 (1847.4)	1917.4 (1947.4)
K	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18
本体重量 (kg)	24.0 (25.2)	26.8 (28.0)	29.5 (30.7)	32.3 (33.5)	35.0 (36.2)	37.8 (39.0)	40.5 (41.7)	43.3 (44.5)	46.0 (47.2)	48.8 (50.0)	51.5 (52.7)	54.3 (55.5)	57.0 (58.2)	59.8 (61.0)

控制类部件

●长滑块

行程 (mm)	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450
行程符号	15	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5	D5	E5
全长 L(mm)	617.4 (647.4)	717.4 (747.4)	817.4 (847.4)	917.4 (947.4)	1017.4 (1047.4)	1117.4 (1147.4)	1217.4 (1247.4)	1317.4 (1347.4)	1417.4 (1447.4)	1517.4 (1547.4)	1617.4 (1647.4)	1717.4 (1747.4)	1817.4 (1847.4)	1917.4 (1947.4)
K	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18
本体重量 (kg)	25.5 (26.7)	28.3 (29.5)	31.0 (32.2)	33.8 (35.0)	36.5 (37.7)	39.3 (40.5)	42.0 (43.2)	44.8 (46.0)	47.5 (48.7)	50.3 (51.5)	53.0 (54.2)	55.8 (57.0)	58.5 (59.7)	61.3 (62.5)

技术资料

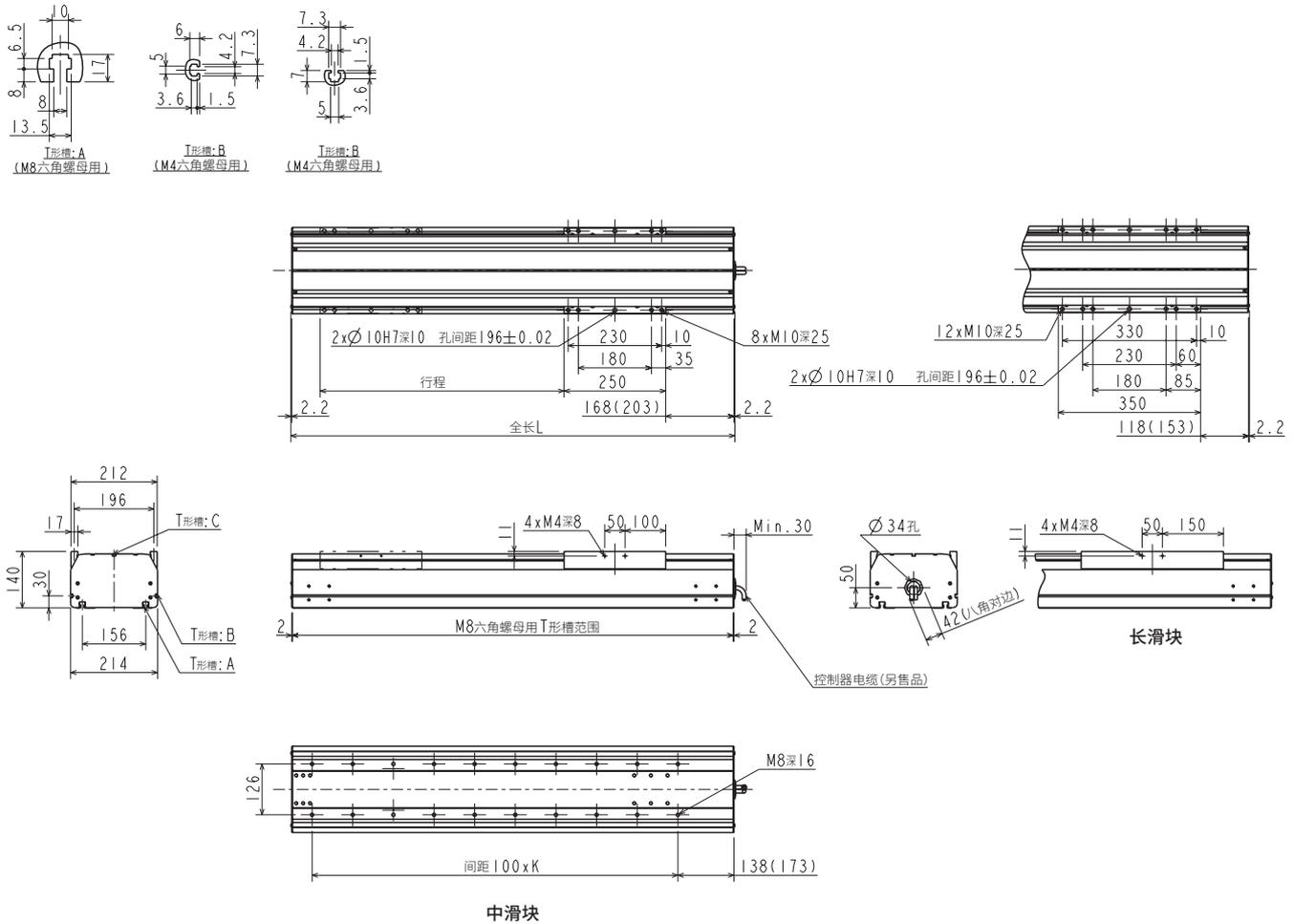
注意事项

注 ()内的值适用于带刹车的轴

外形尺寸图

●KBX-60J-ST-M

(马达直轴、中滑块/长滑块、马达功率750W)



●中滑块

行程 (mm)	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700
行程符号	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0	D0	E0	F0	G0	H0
全长 L (mm)	692.4 (727.4)	792.4 (827.4)	892.4 (927.4)	992.4 (1027.4)	1092.4 (1127.4)	1192.4 (1227.4)	1292.4 (1327.4)	1392.4 (1427.4)	1492.4 (1527.4)	1592.4 (1627.4)	1692.4 (1727.4)	1792.4 (1827.4)	1892.4 (1927.4)	1992.4 (2027.4)	2092.4 (2127.4)	2192.4 (2227.4)
K	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20
本体重量 (kg)	37.2 (38.8)	39.9 (41.6)	42.7 (44.3)	45.4 (47.1)	48.2 (49.8)	50.9 (52.6)	53.7 (55.3)	56.4 (58.1)	59.2 (60.8)	61.9 (63.6)	64.7 (66.3)	67.4 (69.1)	70.2 (71.8)	72.9 (74.6)	75.7 (77.3)	78.4 (80.1)

●长滑块

行程 (mm)	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650
行程符号	15	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5	D5	E5	F5	G5
全长 L (mm)	692.4 (727.4)	792.4 (827.4)	892.4 (927.4)	992.4 (1027.4)	1092.4 (1127.4)	1192.4 (1227.4)	1292.4 (1327.4)	1392.4 (1427.4)	1492.4 (1527.4)	1592.4 (1627.4)	1692.4 (1727.4)	1792.4 (1827.4)	1892.4 (1927.4)	1992.4 (2027.4)	2092.4 (2127.4)	2192.4 (2227.4)
K	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20
本体重量 (kg)	38.7 (40.3)	41.4 (43.1)	44.2 (45.8)	46.9 (48.6)	49.7 (51.3)	52.4 (54.1)	55.2 (56.8)	57.9 (59.6)	60.7 (62.3)	63.4 (65.1)	66.2 (67.8)	68.9 (70.6)	71.7 (73.3)	74.4 (76.1)	77.2 (78.8)	79.9 (81.6)

注 ()内的值适用于带刹车的轴

选型
 滑块
 活塞杆
 单轴规格
 R轴
 2轴
 3轴
 4轴
 直交轴规格
 轴相关部件
 控制类部件
 技术资料
 注意事项

KBX Series

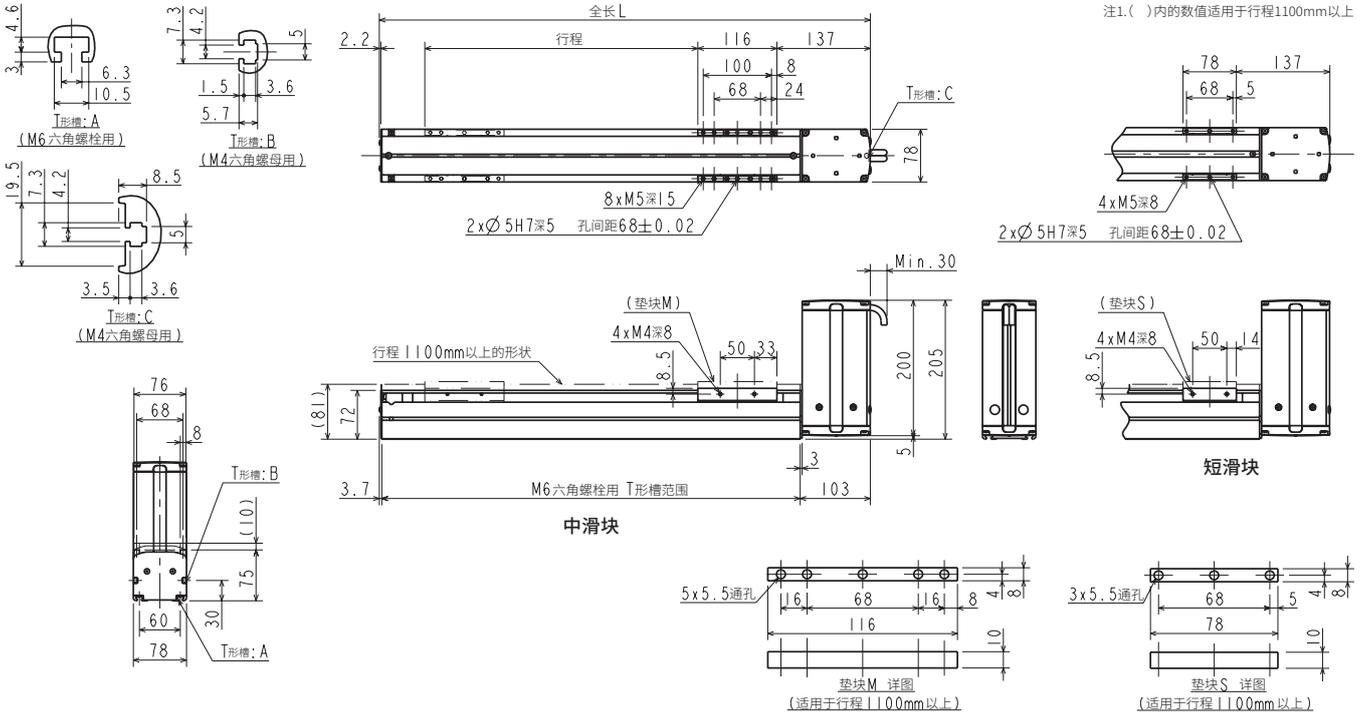
皮带驱动、滑块型

外形尺寸图

选型

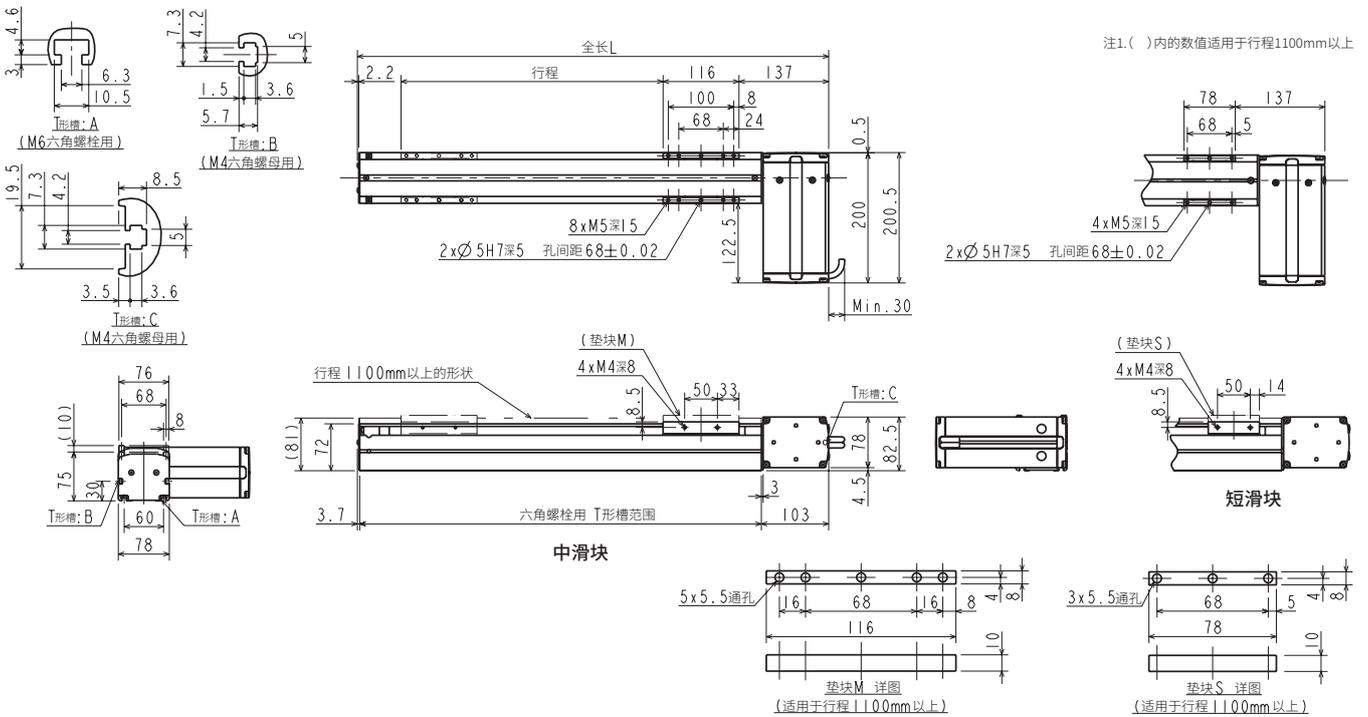
●KBX-10E-BT-^S_M

(马达上折返、短滑块/中滑块、马达功率100W)



●KBX-10E-BR-^S_M

(马达右折返、短滑块/中滑块、马达功率100W)



●短滑块

行程 (mm)	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550
行程符号	15	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5	D5	E5	F5	G5	H5	J5	K5	L5	M5	N5	P5	Q5	R5
全长 L (mm)	419.7	519.7	619.7	719.7	819.7	919.7	1019.7	1119.7	1219.7	1319.7	1419.7	1519.7	1619.7	1719.7	1819.7	1919.7	2019.7	2119.7	2219.7	2319.7	2419.7	2519.7	2619.7	2719.7	2819.7
本体重量 (kg)	4.5	5.2	5.9	6.5	7.2	7.9	8.5	9.2	9.8	10.5	11.7	12.4	13.1	13.8	14.5	15.2	15.9	16.6	17.3	18.0	18.7	19.4	20.1	20.8	21.5

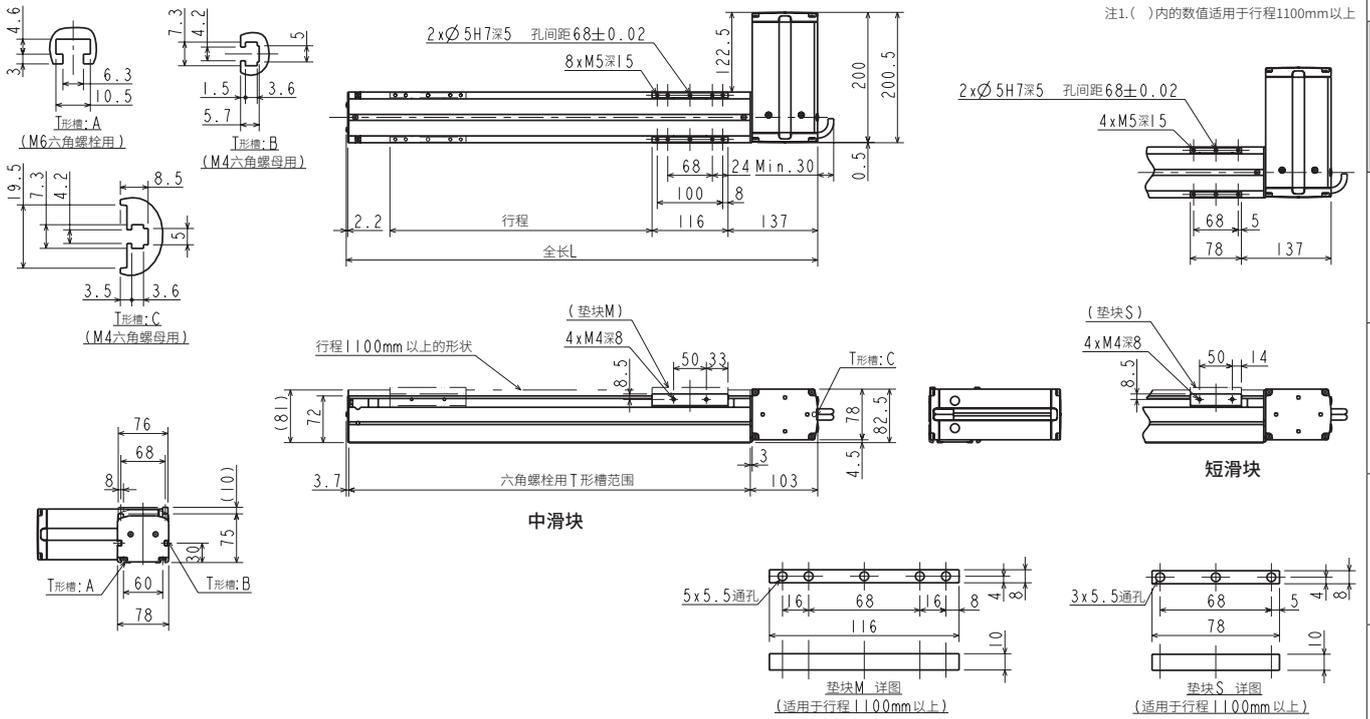
●中滑块

行程 (mm)	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500
行程符号	10	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0	D0	E0	F0	G0	H0	J0	K0	L0	M0	N0	P0	Q0	R0
全长 L (mm)	419.7	519.7	619.7	719.7	819.7	919.7	1019.7	1119.7	1219.7	1319.7	1419.7	1519.7	1619.7	1719.7	1819.7	1919.7	2019.7	2119.7	2219.7	2319.7	2419.7	2519.7	2619.7	2719.7	2819.7
本体重量 (kg)	4.9	5.6	6.2	6.9	7.6	8.2	8.9	9.6	10.2	10.9	12.1	12.8	13.5	14.2	14.9	15.6	16.3	17.0	17.8	18.5	19.2	19.9	20.6	21.3	22.0

外形尺寸图

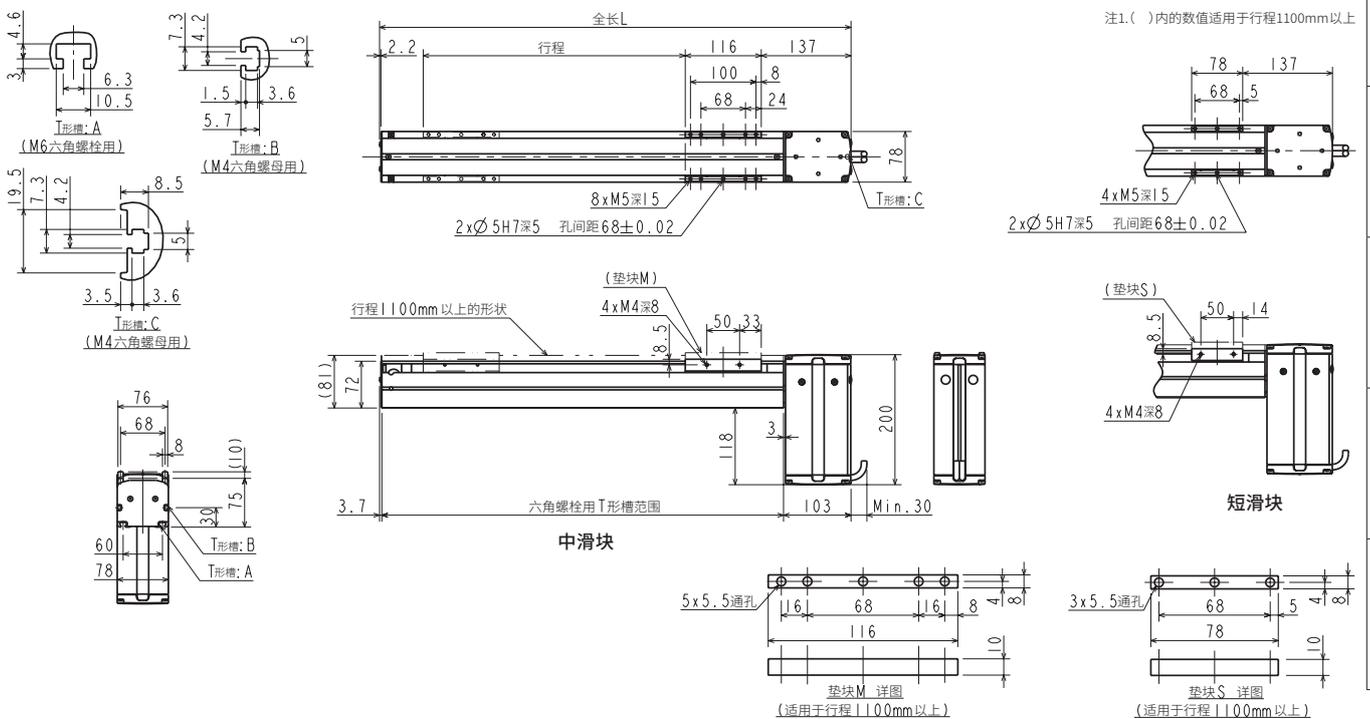
●KBX-10E-BL-S_M

(马达左折返、短滑块/中滑块、马达功率100W)



●KBX-10E-BU-S_M

(马达下折返、短滑块/中滑块、马达功率100W)



●短滑块

行程 (mm)	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550
行程符号	15	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5	D5	E5	F5	G5	H5	J5	K5	L5	M5	N5	P5	Q5	R5
全长 L (mm)	419.7	519.7	619.7	719.7	819.7	919.7	1019.7	1119.7	1219.7	1319.7	1419.7	1519.7	1619.7	1719.7	1819.7	1919.7	2019.7	2119.7	2219.7	2319.7	2419.7	2519.7	2619.7	2719.7	2819.7
本体重量 (kg)	4.5	5.2	5.9	6.5	7.2	7.9	8.5	9.2	9.8	10.5	11.7	12.4	13.1	13.8	14.5	15.2	15.9	16.6	17.3	18.0	18.7	19.4	20.1	20.8	21.5

●中滑块

行程 (mm)	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500
行程符号	10	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0	D0	E0	F0	G0	H0	J0	K0	L0	M0	N0	P0	Q0	R0
全长 L (mm)	419.7	519.7	619.7	719.7	819.7	919.7	1019.7	1119.7	1219.7	1319.7	1419.7	1519.7	1619.7	1719.7	1819.7	1919.7	2019.7	2119.7	2219.7	2319.7	2419.7	2519.7	2619.7	2719.7	2819.7
本体重量 (kg)	4.9	5.6	6.2	6.9	7.6	8.2	8.9	9.6	10.2	10.9	12.1	12.8	13.5	14.2	14.9	15.6	16.3	17.0	17.8	18.5	19.2	19.9	20.6	21.3	22.0

选型
滑块
活塞杆
R轴
2轴
3轴
4轴
轴相关部件
控制类部件
技术资料
注意事项

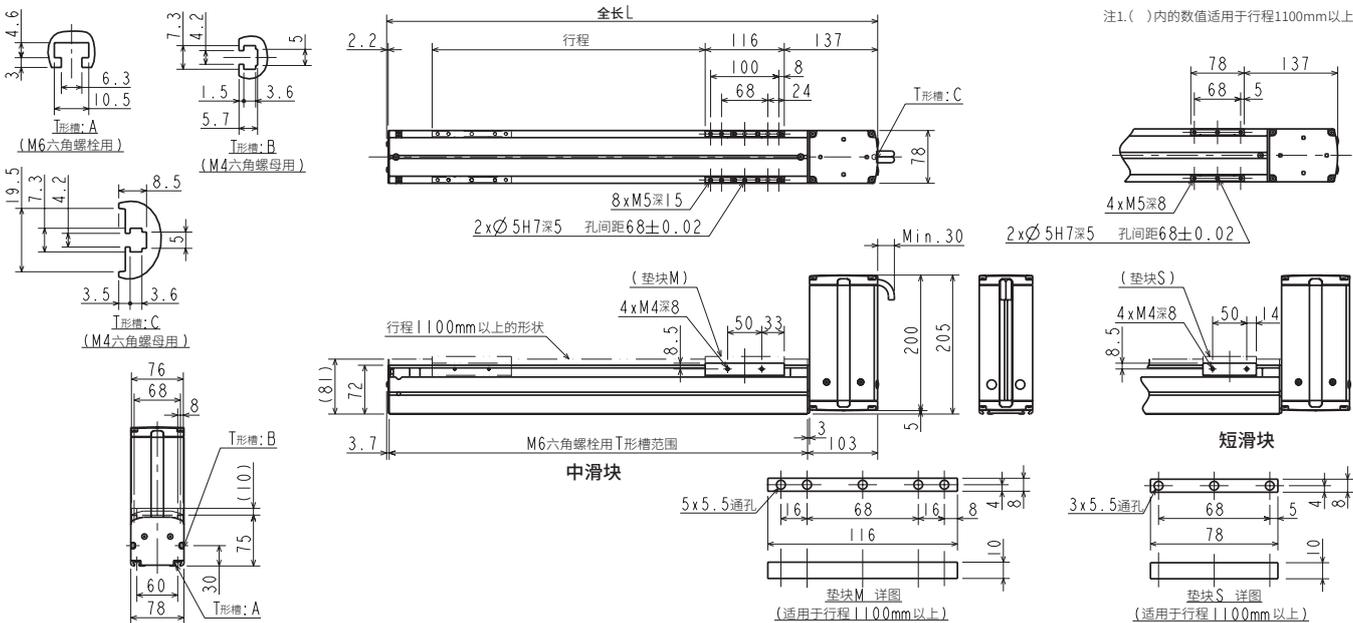
KBX Series

皮带驱动、滑块型

外形尺寸图

选型

●KBX-10F-BT-S_M (上折返、短滑块/长滑块、马达功率200W)



滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

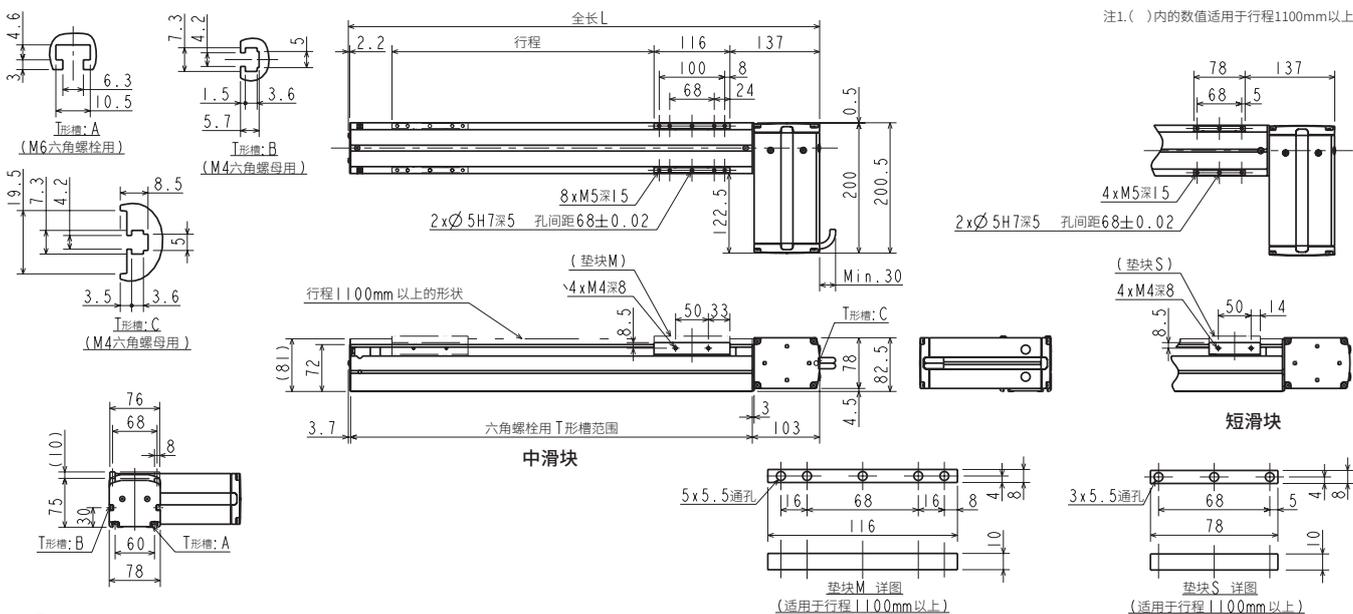
4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

●KBX-10F-BR-S_M (马达右折返、短滑块/长滑块、马达功率200W)



●短滑块 导程21mm

行程 (mm)	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550
行程符号	15	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5	D5	E5	F5	G5	H5	J5	K5	L5	M5	N5	P5	Q5	R5
全长 L (mm)	419.7	519.7	619.7	719.7	819.7	919.7	1019.7	1119.7	1219.7	1319.7	1419.7	1519.7	1619.7	1719.7	1819.7	1919.7	2019.7	2119.7	2219.7	2319.7	2419.7	2519.7	2619.7	2719.7	2819.7
本体重量 (kg)	5.1	5.8	6.5	7.1	7.8	8.5	9.1	9.8	10.4	11.1	12.3	13.0	13.7	14.4	15.1	15.8	16.5	17.2	17.9	18.6	19.3	20.0	20.7	21.4	22.1

●中滑块 导程21mm

行程 (mm)	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500
行程符号	10	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0	D0	E0	F0	G0	H0	J0	K0	L0	M0	N0	P0	Q0	R0
全长 L (mm)	419.7	519.7	619.7	719.7	819.7	919.7	1019.7	1119.7	1219.7	1319.7	1419.7	1519.7	1619.7	1719.7	1819.7	1919.7	2019.7	2119.7	2219.7	2319.7	2419.7	2519.7	2619.7	2719.7	2819.7
本体重量 (kg)	5.5	6.2	6.8	7.5	8.2	8.8	9.5	10.2	10.8	11.5	12.7	13.4	14.1	14.8	15.5	16.2	16.9	17.6	18.4	19.1	19.8	20.5	21.2	21.9	22.6

●短滑块 导程42mm

行程 (mm)	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550
行程符号	15	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5	D5	E5	F5	G5	H5	J5	K5	L5	M5	N5	P5	Q5	R5
全长 L (mm)	419.7	519.7	619.7	719.7	819.7	919.7	1019.7	1119.7	1219.7	1319.7	1419.7	1519.7	1619.7	1719.7	1819.7	1919.7	2019.7	2119.7	2219.7	2319.7	2419.7	2519.7	2619.7	2719.7	2819.7
本体重量 (kg)	4.5	5.2	5.9	6.5	7.2	7.9	8.5	9.2	9.8	10.5	11.7	12.4	13.1	13.8	14.5	15.2	15.9	16.6	17.3	18.0	18.7	19.4	20.1	20.8	21.5

●中滑块 导程42mm

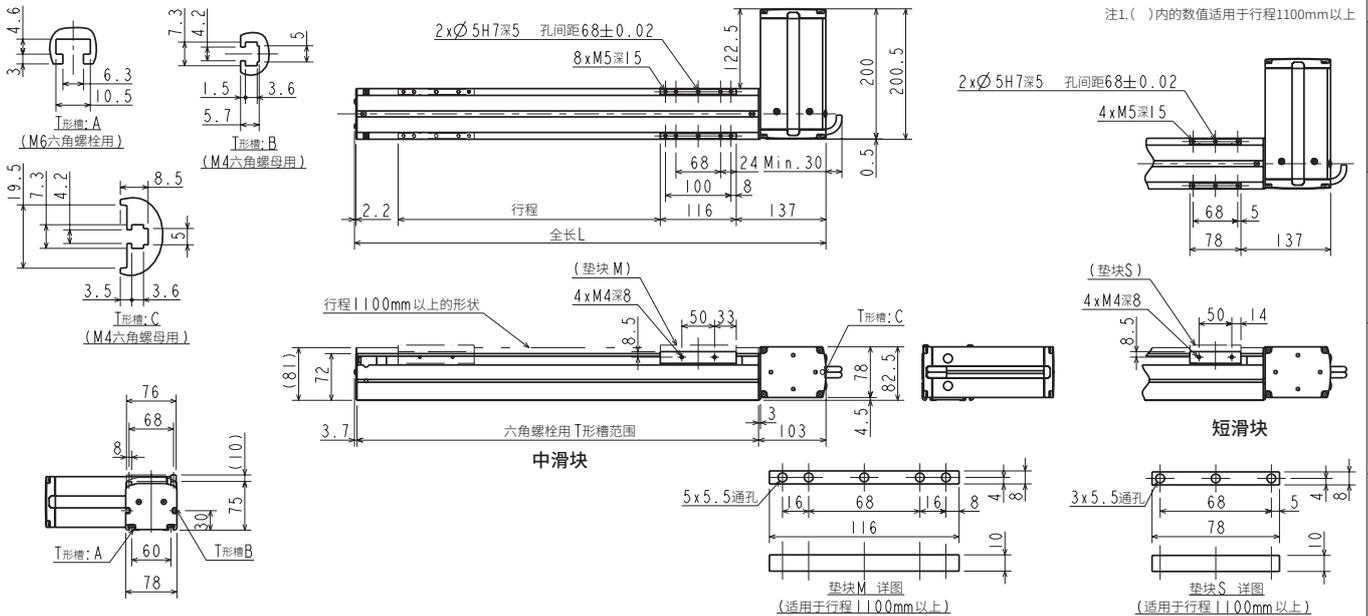
行程 (mm)	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500
行程符号	10	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0	D0	E0	F0	G0	H0	J0	K0	L0	M0	N0	P0	Q0	R0
全长 L (mm)	419.7	519.7	619.7	719.7	819.7	919.7	1019.7	1119.7	1219.7	1319.7	1419.7	1519.7	1619.7	1719.7	1819.7	1919.7	2019.7	2119.7	2219.7	2319.7	2419.7	2519.7	2619.7	2719.7	2819.7
本体重量 (kg)	4.9	5.6	6.2	6.9	7.6	8.2	8.9	9.6	10.2	10.9	12.1	12.8	13.5	14.2	14.9	15.6	16.3	17.0	17.8	18.5	19.2	19.9	20.6	21.3	22.0

注意事项

外形尺寸图

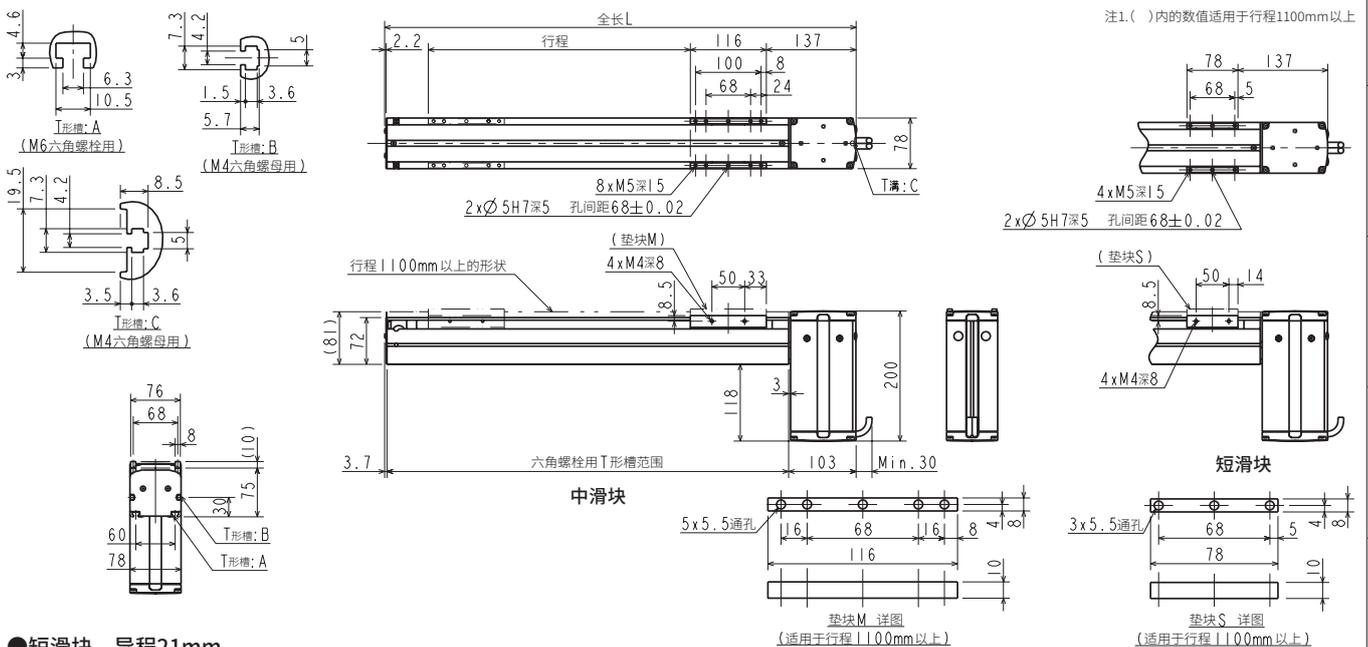
●KBX-10F-BL-S_M

(马达左折返、短滑块/中滑块、马达功率200W)



●KBX-10F-BU-S_M

(马达下折返、短滑块/中滑块、马达功率200W)



●短滑块 导程21mm

行程 (mm)	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550
行程符号	15	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5	D5	E5	F5	G5	H5	J5	K5	L5	M5	N5	P5	Q5	R5
全长 L (mm)	419.7	519.7	619.7	719.7	819.7	919.7	1019.7	1119.7	1219.7	1319.7	1419.7	1519.7	1619.7	1719.7	1819.7	1919.7	2019.7	2119.7	2219.7	2319.7	2419.7	2519.7	2619.7	2719.7	2819.7
本体重量 (kg)	5.1	5.8	6.5	7.1	7.8	8.5	9.1	9.8	10.4	11.1	12.3	13.0	13.7	14.4	15.1	15.8	16.5	17.2	17.9	18.6	19.3	20.0	20.7	21.4	22.1

●中滑块 导程21mm

行程 (mm)	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500
行程符号	10	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0	D0	E0	F0	G0	H0	J0	K0	L0	M0	N0	P0	Q0	R0
全长 L (mm)	419.7	519.7	619.7	719.7	819.7	919.7	1019.7	1119.7	1219.7	1319.7	1419.7	1519.7	1619.7	1719.7	1819.7	1919.7	2019.7	2119.7	2219.7	2319.7	2419.7	2519.7	2619.7	2719.7	2819.7
本体重量 (kg)	5.5	6.2	6.8	7.5	8.2	8.8	9.5	10.2	10.8	11.5	12.7	13.4	14.1	14.8	15.5	16.2	16.9	17.6	18.4	19.1	19.8	20.5	21.2	21.9	22.6

●短滑块 导程42mm

行程 (mm)	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550
行程符号	15	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5	D5	E5	F5	G5	H5	J5	K5	L5	M5	N5	P5	Q5	R5
全长 L (mm)	419.7	519.7	619.7	719.7	819.7	919.7	1019.7	1119.7	1219.7	1319.7	1419.7	1519.7	1619.7	1719.7	1819.7	1919.7	2019.7	2119.7	2219.7	2319.7	2419.7	2519.7	2619.7	2719.7	2819.7
本体重量 (kg)	4.5	5.2	5.9	6.5	7.2	7.9	8.5	9.2	9.8	10.5	11.7	12.4	13.1	13.8	14.5	15.2	15.9	16.6	17.3	18.0	18.7	19.4	20.1	20.8	21.5

●中滑块 导程42mm

行程 (mm)	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500
行程符号	10	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0	D0	E0	F0	G0	H0	J0	K0	L0	M0	N0	P0	Q0	R0
全长 L (mm)	419.7	519.7	619.7	719.7	819.7	919.7	1019.7	1119.7	1219.7	1319.7	1419.7	1519.7	1619.7	1719.7	1819.7	1919.7	2019.7	2119.7	2219.7	2319.7	2419.7	2519.7	2619.7	2719.7	2819.7
本体重量 (kg)	4.9	5.6	6.2	6.9	7.6	8.2	8.9	9.6	10.2	10.9	12.1	12.8	13.5	14.2	14.9	15.6	16.3	17.0	17.8	18.5	19.2	19.9	20.6	21.3	22.0

选型

滑块

活
塞
杆

单
轴
规
格

R轴

2轴

3轴

4轴

直
交
轴
规
格

轴
相
关
部
件

控
制
类
部
件

技
术
资
料

注
意
使
用
事
项

KBX Series

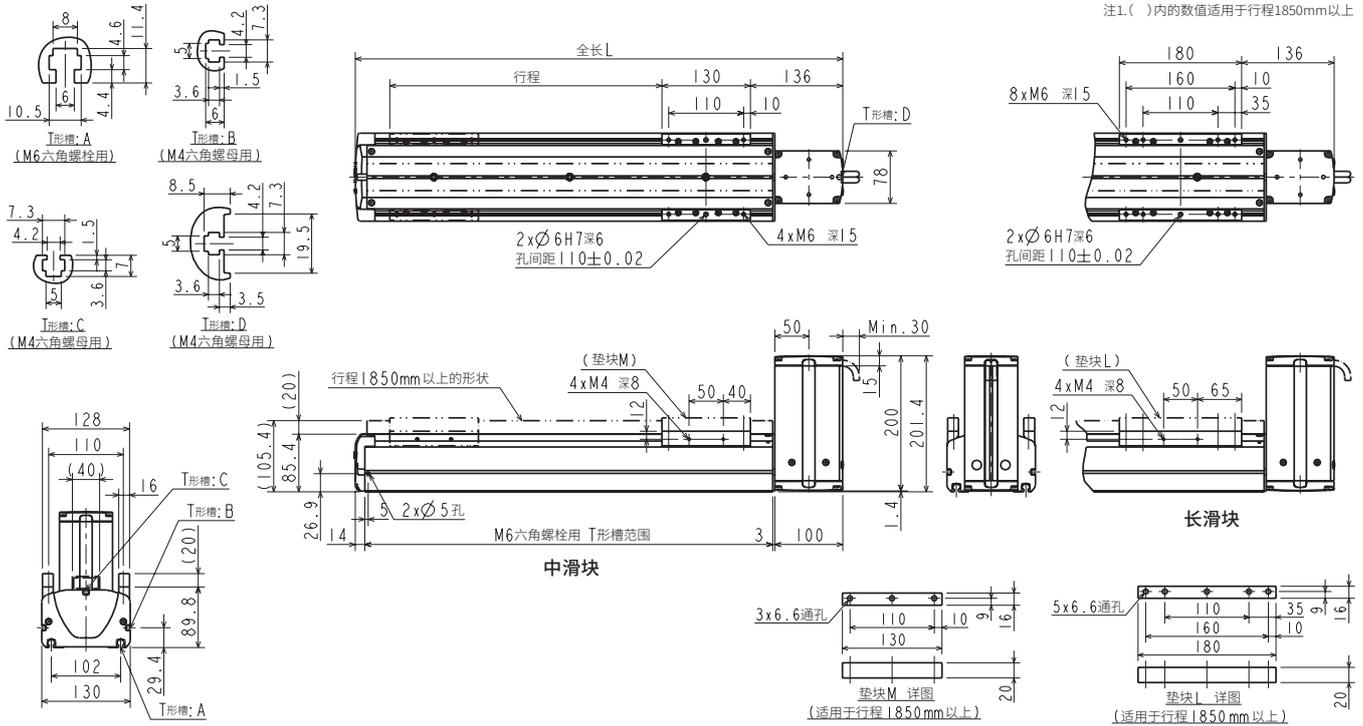
皮带驱动、滑块型

外形尺寸图

选型

●KBX-30E-BT-M

(上折返、中滑块/长滑块、马达功率100W)



滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

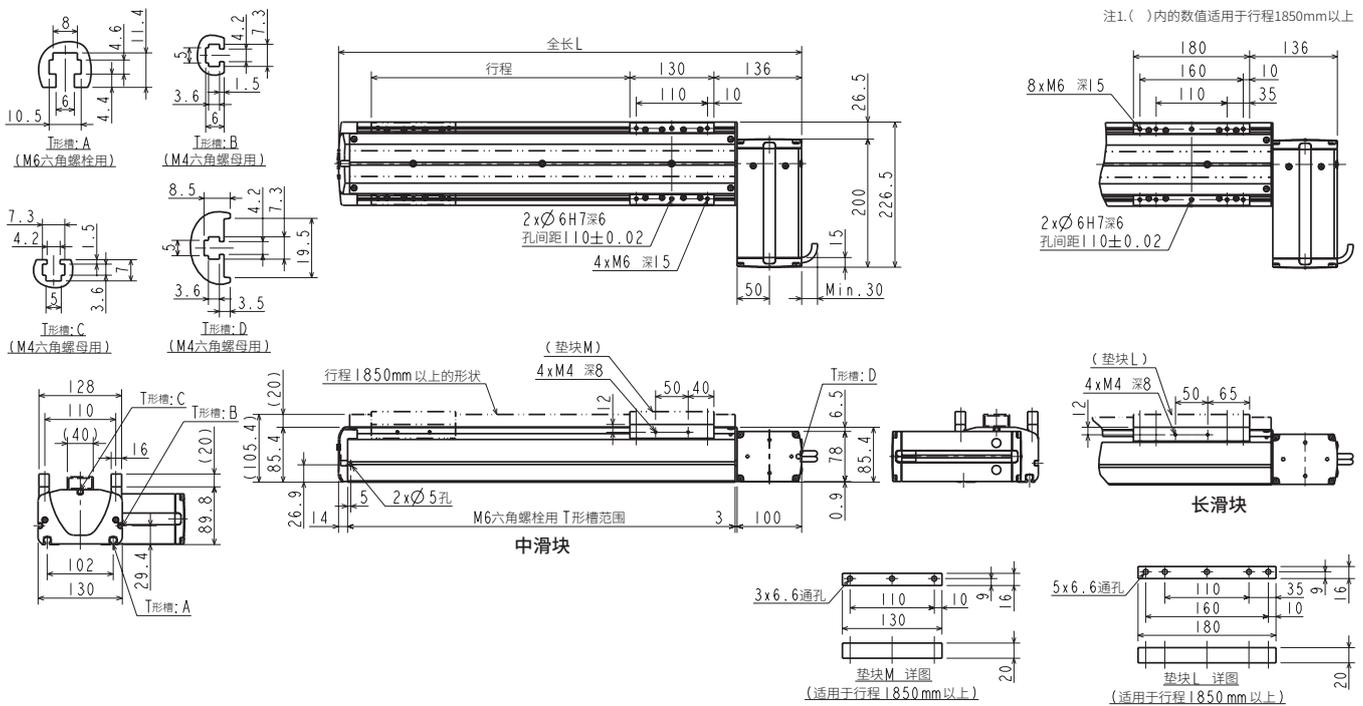
控制类部件

技术资料

使用事项

●KBX-30E-BR-M

(马达右折返、中滑块/长滑块、马达功率100W)



●中滑块

行程 (mm)	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200
行程符号	10	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0	D0	E0	F0	G0	H0	J0	K0	L0	M0	N0	P0	Q0	R0	S0	T0	U0	V0	W0	W10	W20
全长 L (mm)	417	517	617	717	817	917	1017	1117	1217	1317	1417	1517	1617	1717	1817	1917	2017	2117	2217	2317	2417	2517	2617	2717	2817	2917	3017	3117	3217	3317	3417	3517
本体重量 (kg)	9.2	10.2	11.2	12.2	13.2	14.1	15.1	16.1	17.1	18.1	19.1	20.1	21.1	22.1	23.0	24.0	25.0	26.0	28.3	29.3	30.4	31.4	32.5	33.5	34.6	35.6	36.7	37.7	38.8	39.8	40.9	41.9

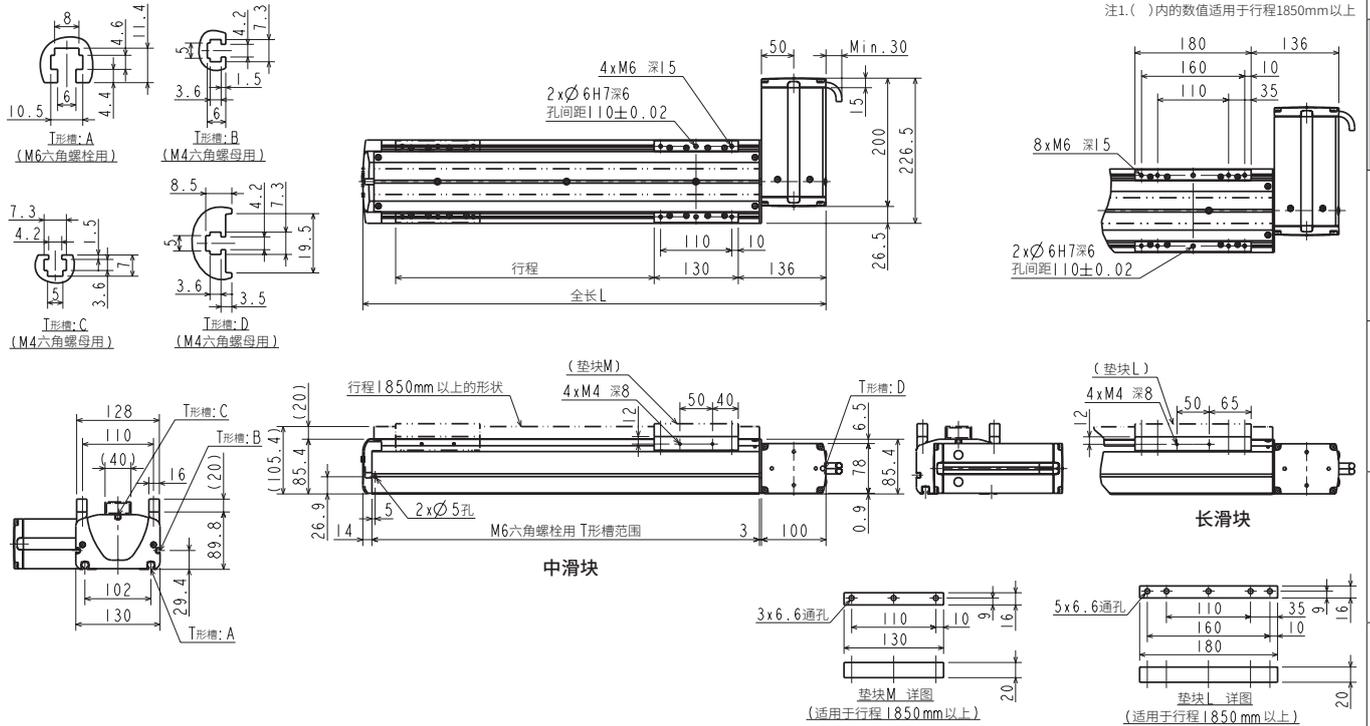
●长滑块

行程 (mm)	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550	2650	2750	2850	2950	3050	3150
行程符号	15	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5	D5	E5	F5	G5	H5	J5	K5	L5	M5	N5	P5	Q5	R5	S5	T5	U5	V5	W05	W15
全长 L (mm)	517	617	717	817	917	1017	1117	1217	1317	1417	1517	1617	1717	1817	1917	2017	2117	2217	2317	2417	2517	2617	2717	2817	2917	3017	3117	3217	3317	3417	3517
本体重量 (kg)	10.5	11.5	12.5	13.5	14.4	15.4	16.4	17.4	18.4	19.4	20.4	21.4	22.4	23.3	24.3	25.3	26.3	28.6	29.6	30.7	31.7	32.8	33.8	34.9	35.9	37.0	38.0	39.1	40.1	41.2	42.2

外形尺寸图

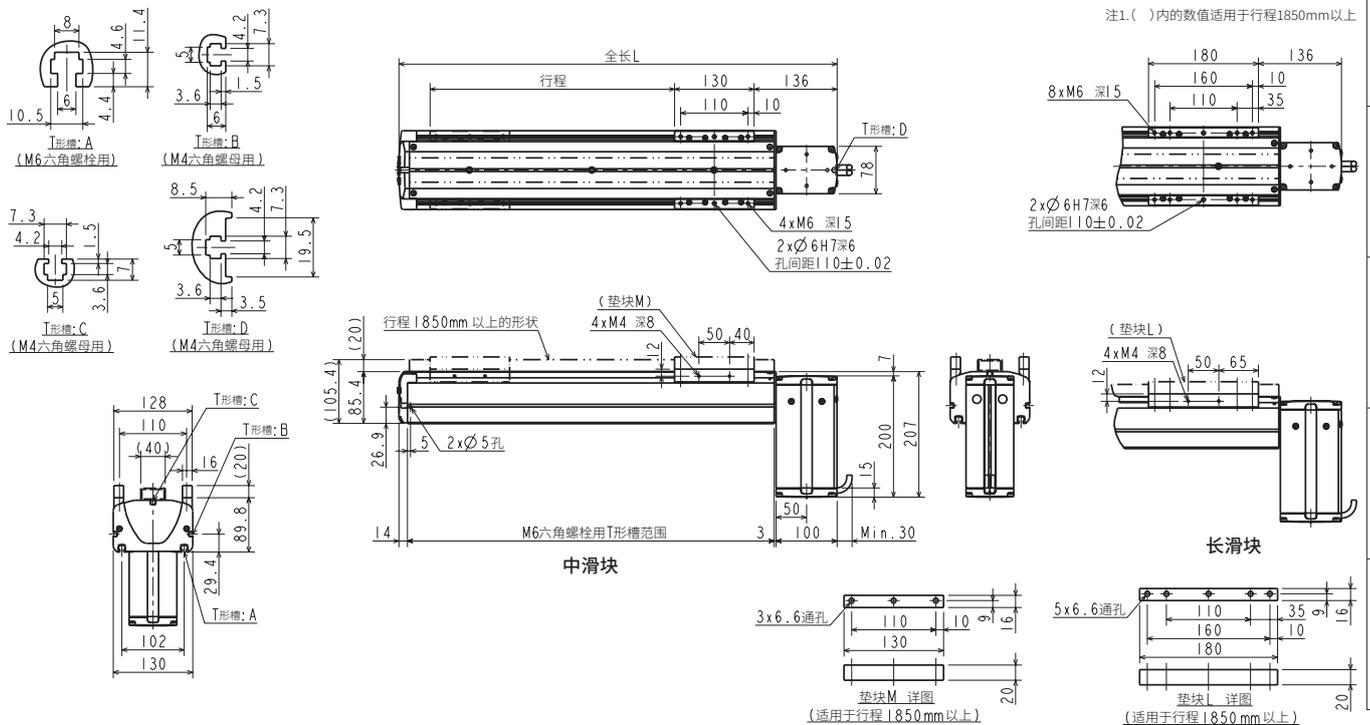
●KBX-30E-BL-M

(马达左折返、中滑块/长滑块、马达功率100W)



●KBX-30E-BU-M

(马达下折返、中滑块/长滑块、马达功率100W)



●中滑块

行程 (mm)	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200
行程符号	10	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0	D0	E0	F0	G0	H0	J0	K0	L0	M0	N0	P0	Q0	R0	S0	T0	U0	V0	W0	W10	W20
全长 L (mm)	417	517	617	717	817	917	1017	1117	1217	1317	1417	1517	1617	1717	1817	1917	2017	2117	2217	2317	2417	2517	2617	2717	2817	2917	3017	3117	3217	3317	3417	3517
本体重量 (kg)	9.2	10.2	11.2	12.2	13.2	14.1	15.1	16.1	17.1	18.1	19.1	20.1	21.1	22.1	23.0	24.0	25.0	26.0	28.3	29.3	30.4	31.4	32.5	33.5	34.6	35.6	36.7	37.7	38.8	39.8	40.9	41.9

●长滑块

行程 (mm)	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550	2650	2750	2850	2950	3050	3150
行程符号	15	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5	D5	E5	F5	G5	H5	J5	K5	L5	M5	N5	P5	Q5	R5	S5	T5	U5	V5	W5	W15
全长 L (mm)	517	617	717	817	917	1017	1117	1217	1317	1417	1517	1617	1717	1817	1917	2017	2117	2217	2317	2417	2517	2617	2717	2817	2917	3017	3117	3217	3317	3417	3517
本体重量 (kg)	10.5	11.5	12.5	13.5	14.4	15.4	16.4	17.4	18.4	19.4	20.4	21.4	22.4	23.3	24.3	25.3	26.3	28.6	29.6	30.7	31.7	32.8	33.8	34.9	35.9	37.0	38.0	39.1	40.1	41.2	42.2

KBX Series

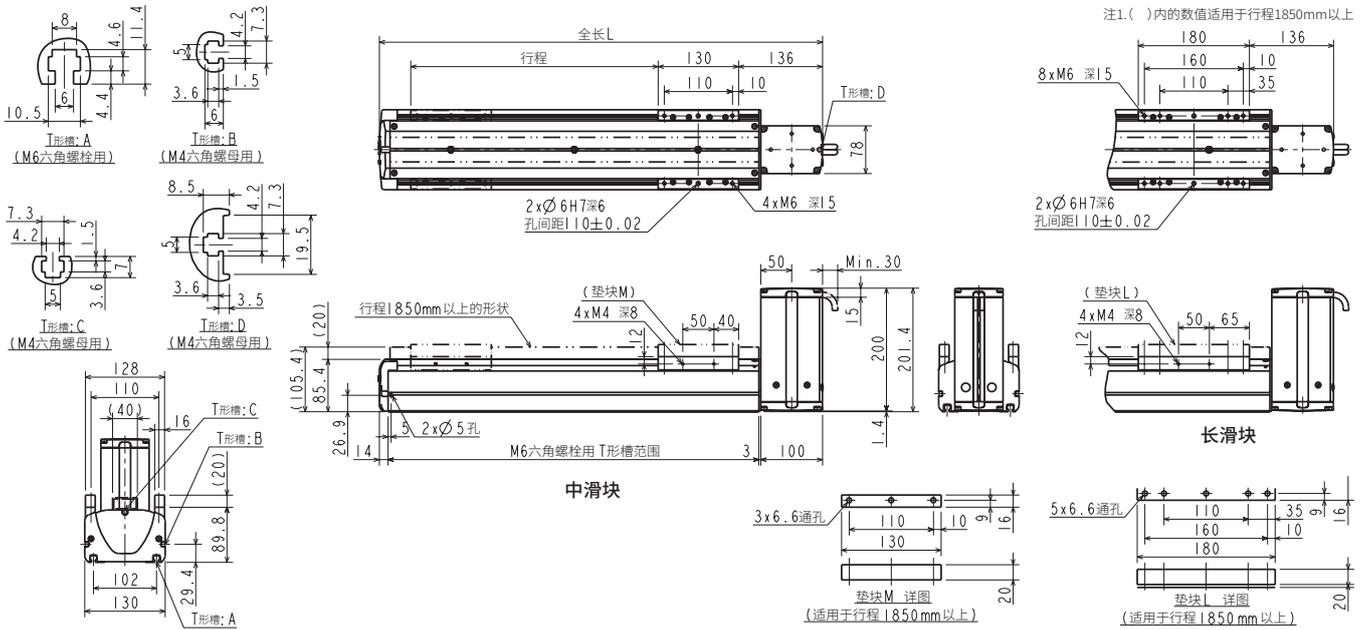
皮带驱动、滑块型

外形尺寸图

选型

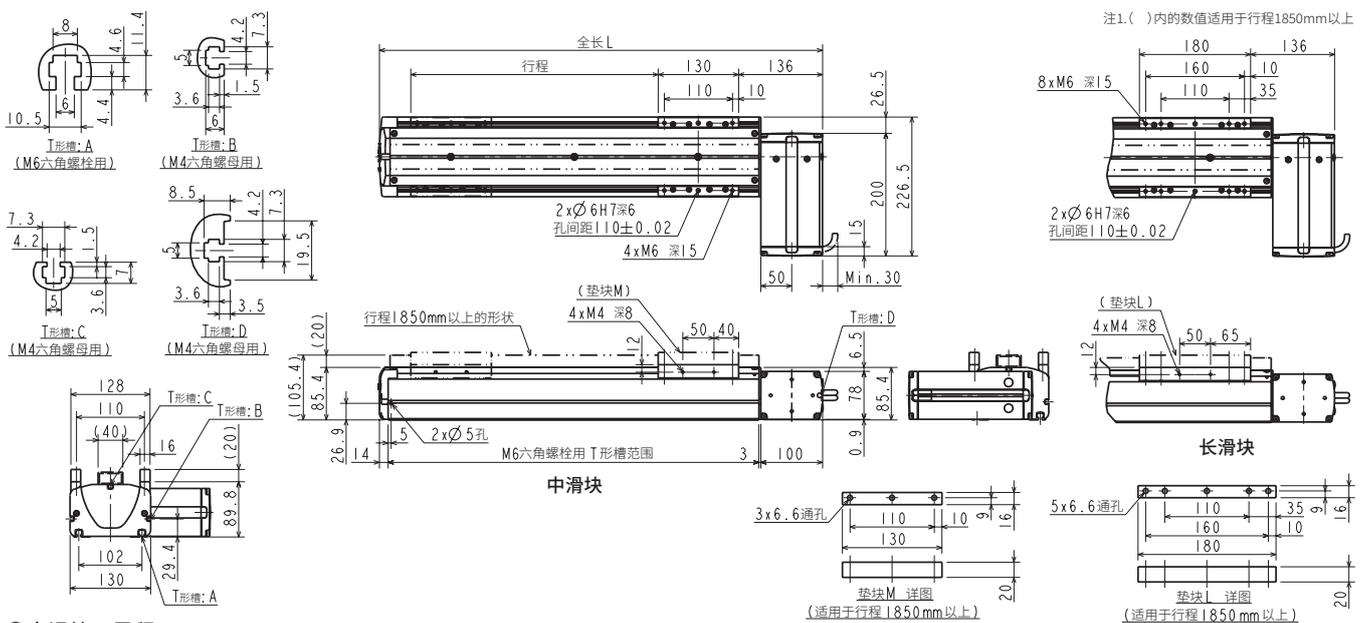
●KBX-30F-BT-M

(上折返、中滑块/长滑块、马达功率200W)



●KBX-30F-BR-M

(马达右折返、中滑块/长滑块、马达功率200W)



●中滑块 导程21mm

行程 (mm)	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200
行程符号	10	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0	D0	E0	F0	G0	H0	J0	K0	L0	M0	N0	P0	Q0	R0	S0	T0	U0	V0	W00	W10	W20
全长 L (mm)	417	517	617	717	817	917	1017	1117	1217	1317	1417	1517	1617	1717	1817	1917	2017	2117	2217	2317	2417	2517	2617	2717	2817	2917	3017	3117	3217	3317	3417	3517
本体重量 (kg)	9.8	10.8	11.8	12.8	13.8	14.7	15.7	16.7	17.7	18.7	19.7	20.7	21.7	22.7	23.6	24.6	25.6	26.6	28.9	29.9	31.0	32.0	33.1	34.1	35.2	36.2	37.2	38.2	39.3	40.3	41.4	42.4

●长滑块 导程21mm

行程 (mm)	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550	2650	2750	2850	2950	3050	3150
行程符号	15	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5	D5	E5	F5	G5	H5	J5	K5	L5	M5	N5	P5	Q5	R5	S5	T5	U5	V5	W05	W15
全长 L (mm)	517	617	717	817	917	1017	1117	1217	1317	1417	1517	1617	1717	1817	1917	2017	2117	2217	2317	2417	2517	2617	2717	2817	2917	3017	3117	3217	3317	3417	3517
本体重量 (kg)	11.1	12.1	13.1	14.1	15.0	16.0	17.0	18.0	19.0	20.0	21.0	22.0	23.0	23.9	24.9	25.9	26.9	29.2	30.2	31.3	32.3	33.4	34.4	35.5	36.5	37.6	38.6	39.7	40.7	41.8	42.8

●中滑块 导程42mm

行程 (mm)	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200
行程符号	10	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0	D0	E0	F0	G0	H0	J0	K0	L0	M0	N0	P0	Q0	R0	S0	T0	U0	V0	W00	W10	W20
全长 L (mm)	417	517	617	717	817	917	1017	1117	1217	1317	1417	1517	1617	1717	1817	1917	2017	2117	2217	2317	2417	2517	2617	2717	2817	2917	3017	3117	3217	3317	3417	3517
本体重量 (kg)	9.2	10.2	11.2	12.2	13.2	14.1	15.1	16.1	17.1	18.1	19.1	20.1	21.1	22.1	23.0	24.0	25.0	26.0	28.3	29.3	30.4	31.4	32.5	33.5	34.6	35.6	36.7	37.7	38.8	39.8	40.9	41.9

●长滑块 导程42mm

行程 (mm)	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550	2650	2750	2850	2950	3050	3150
行程符号	15	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5	D5	E5	F5	G5	H5	J5	K5	L5	M5	N5	P5	Q5	R5	S5	T5	U5	V5	W05	W15
全长 L (mm)	517	617	717	817	917	1017	1117	1217	1317	1417	1517	1617	1717	1817	1917	2017	2117	2217	2317	2417	2517	2617	2717	2817	2917	3017	3117	3217	3317	3417	3517
本体重量 (kg)	10.5	11.5	12.5	13.5	14.4	15.4	16.4	17.4	18.4	19.4	20.4	21.4	22.4	23.3	24.3	25.3	26.3	28.6	29.6	30.7	31.7	32.8	33.8	34.9	35.9	37.0	38.0	39.1	40.1	41.2	42.2

单轴规格

直交轴规格

轴相关部件

控制类部件

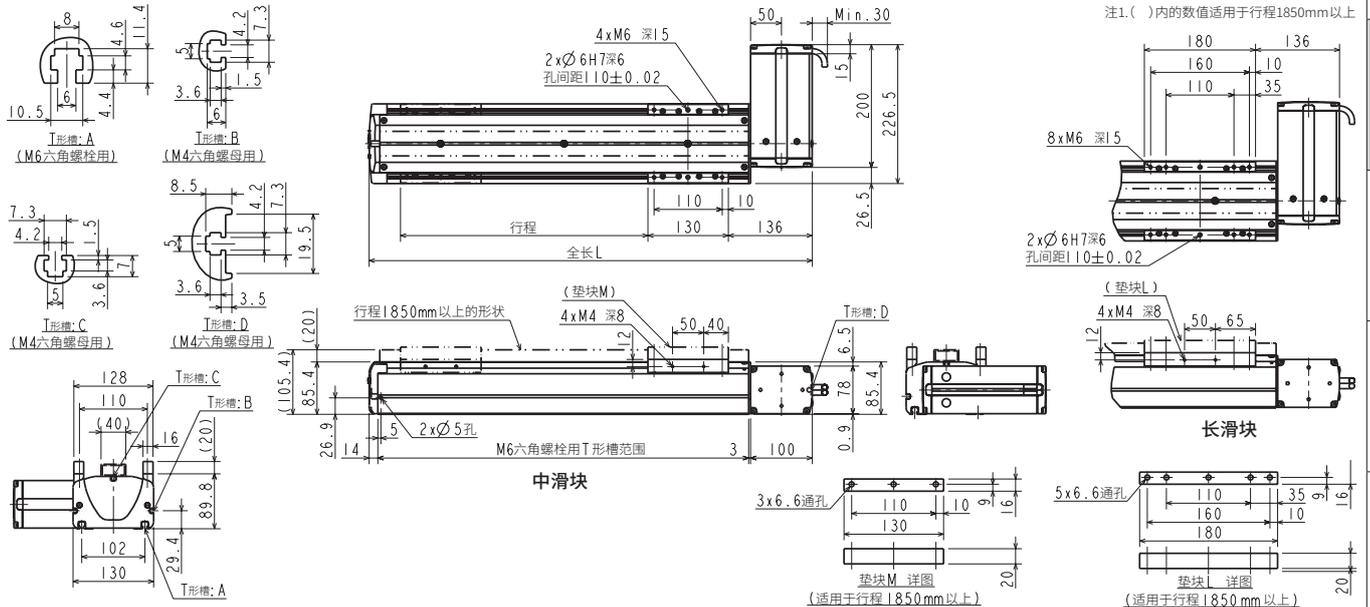
技术资料

注意事项

外形尺寸图

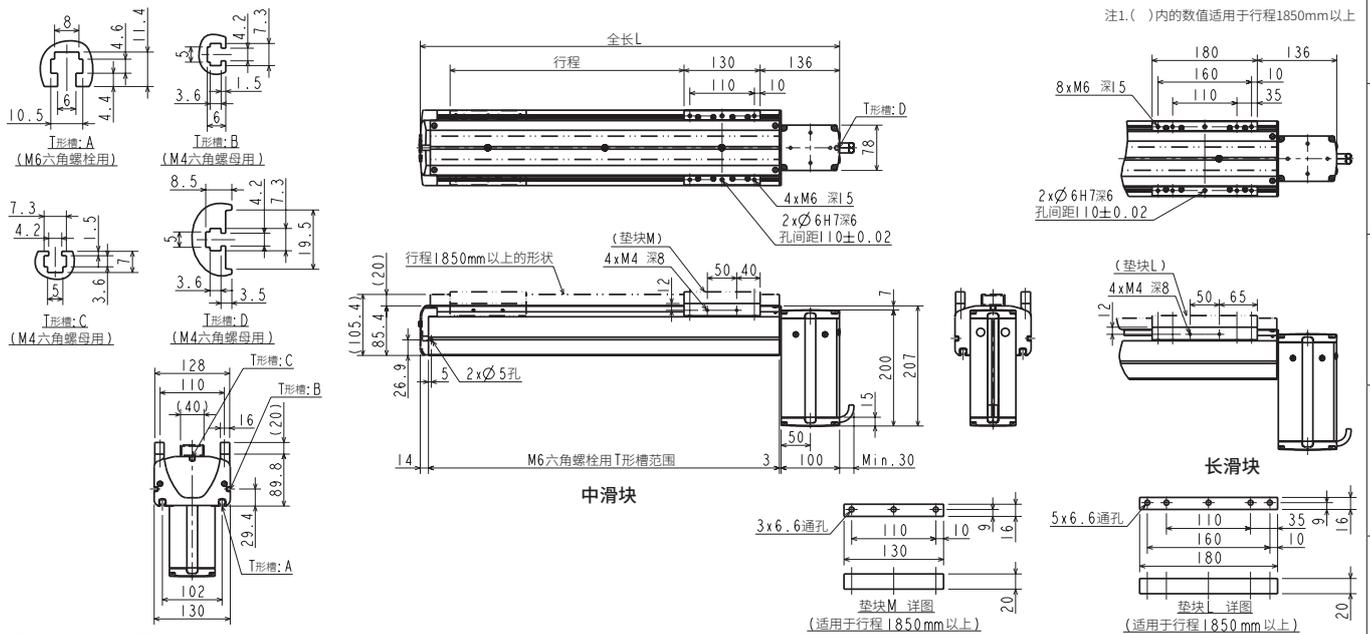
●KBX-30F-BL-M

(马达左折返、中滑块/长滑块、马达功率200W)



●KBX-30F-BU-M

(马达下折返、中滑块/长滑块、马达功率200W)



●中滑块 导程21mm

行程 (mm)	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200
行程符号	10	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0	D0	E0	F0	G0	H0	J0	K0	L0	M0	N0	P0	Q0	R0	S0	T0	U0	V0	W00	W10	W20
全长 L (mm)	417	517	617	717	817	917	1017	1117	1217	1317	1417	1517	1617	1717	1817	1917	2017	2117	2217	2317	2417	2517	2617	2717	2817	2917	3017	3117	3217	3317	3417	3517
本体重量 (kg)	9.8	10.8	11.8	12.8	13.8	14.7	15.7	16.7	17.7	18.7	19.7	20.7	21.7	22.7	23.6	24.6	25.6	26.6	28.9	29.9	31.0	32.0	33.1	34.1	35.2	36.2	37.2	38.2	39.3	40.3	41.4	42.4

●长滑块 导程21mm

行程 (mm)	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550	2650	2750	2850	2950	3050	3150
行程符号	15	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5	D5	E5	F5	G5	H5	J5	K5	L5	M5	N5	P5	Q5	R5	S5	T5	U5	V5	W05	W15
全长 L (mm)	517	617	717	817	917	1017	1117	1217	1317	1417	1517	1617	1717	1817	1917	2017	2117	2217	2317	2417	2517	2617	2717	2817	2917	3017	3117	3217	3317	3417	3517
本体重量 (kg)	11.1	12.1	13.1	14.1	15.0	16.0	17.0	18.0	19.0	20.0	21.0	22.0	23.0	23.9	24.9	25.9	26.9	29.2	30.2	31.3	32.3	33.4	34.4	35.5	36.5	37.6	38.6	39.7	40.7	41.8	42.8

●中滑块 导程42mm

行程 (mm)	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200
行程符号	10	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0	D0	E0	F0	G0	H0	J0	K0	L0	M0	N0	P0	Q0	R0	S0	T0	U0	V0	W00	W10	W20
全长 L (mm)	417	517	617	717	817	917	1017	1117	1217	1317	1417	1517	1617	1717	1817	1917	2017	2117	2217	2317	2417	2517	2617	2717	2817	2917	3017	3117	3217	3317	3417	3517
本体重量 (kg)	9.2	10.2	11.2	12.2	13.2	14.1	15.1	16.1	17.1	18.1	19.1	20.1	21.1	22.1	23.0	24.0	25.0	26.0	28.3	29.3	30.4	31.4	32.5	33.5	34.6	35.6	36.7	37.7	38.8	39.8	40.9	41.9

●长滑块 导程42mm

行程 (mm)	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550	2650	2750	2850	2950	3050	3150
行程符号	15	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5	D5	E5	F5	G5	H5	J5	K5	L5	M5	N5	P5	Q5	R5	S5	T5	U5	V5	W05	W15
全长 L (mm)	517	617	717	817	917	1017	1117	1217	1317	1417	1517	1617	1717	1817	1917	2017	2117	2217	2317	2417	2517	2617	2717	2817	2917	3017	3117	3217	3317	3417	3517
本体重量 (kg)	10.5	11.5	12.5	13.5	14.4	15.4	16.4	17.4	18.4	19.4	20.4	21.4	22.4	23.3	24.3	25.3	26.3	28.6	29.6	30.7	31.7	32.8	33.8	34.9	35.9	37.0	38.0	39.1	40.1	41.2	42.2

选型
滑块
活塞杆
R轴
2轴
3轴
4轴
直交轴规格
轴相关部件
控制类部件
技术资料
使用事项

KBX Series

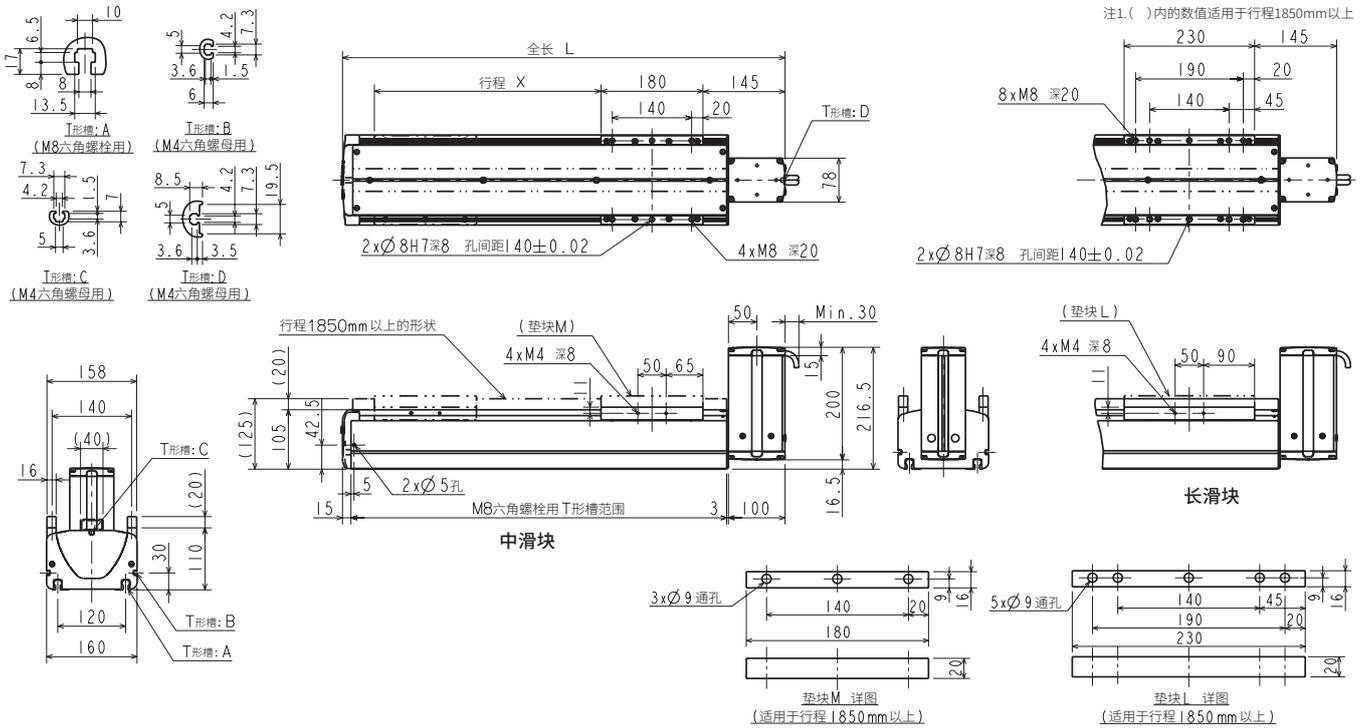
皮带驱动、滑块型

外形尺寸图

选型

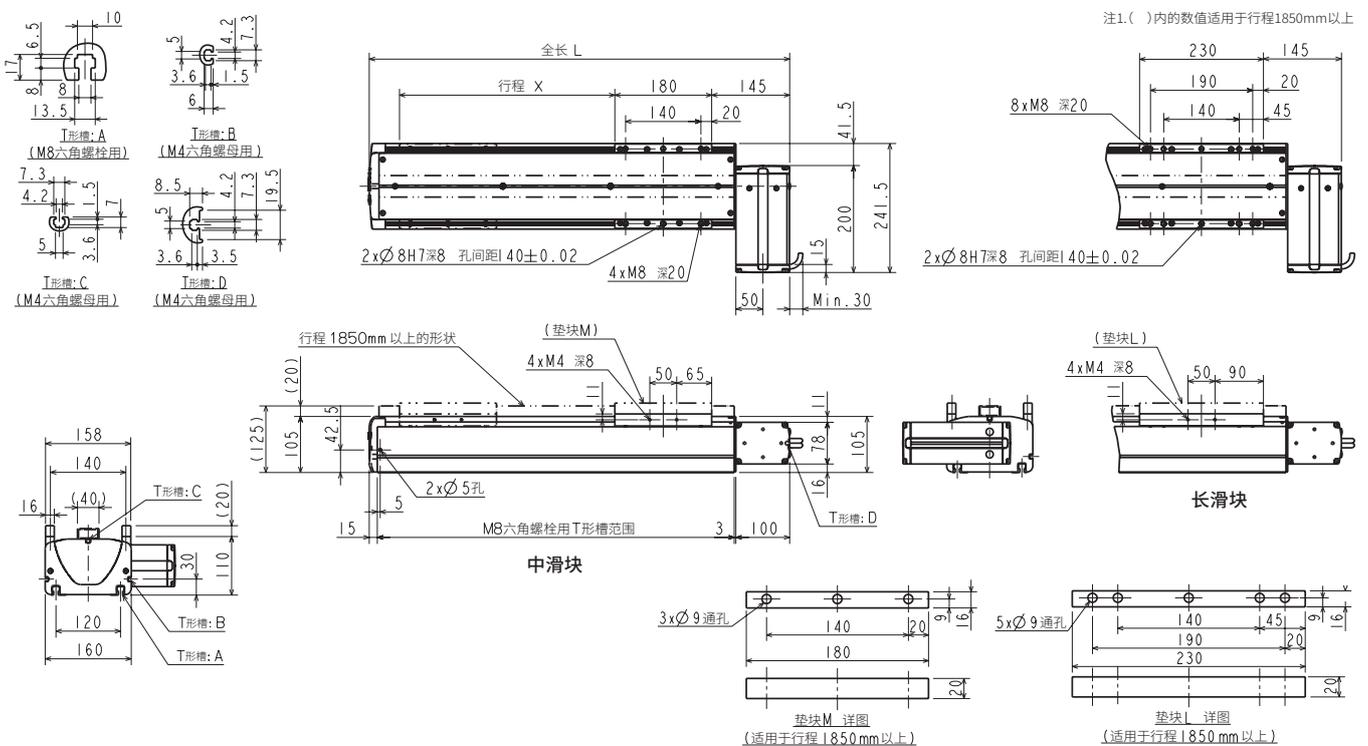
●KBX-50F-BT-M

(上折返、中滑块/长滑块、马达功率200W)



●KBX-50F-BR-M

(马达右折返、中滑块/长滑块、马达功率200W)



●中滑块

行程 (mm)	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500
行程符号	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0	D0	E0	F0	G0	H0	J0	K0	L0	M0	N0	P0	Q0	R0	S0	T0	U0	V0	W00	W10	W20	W30	W40	W50
全长 L (mm)	581	681	781	881	981	1081	1181	1281	1381	1481	1581	1681	1781	1881	1981	2081	2181	2281	2381	2481	2581	2681	2781	2881	2981	3081	3181	3281	3381	3481	3581	3681	3781	3881
本体重量 (kg)	15.0	16.5	18.0	19.5	21.0	22.5	24.0	25.5	27.0	28.5	30.0	31.5	33.0	34.5	36.0	37.5	39.0	41.8	43.4	44.9	46.5	48.1	49.6	51.2	52.7	54.3	55.9	57.4	59.0	60.6	62.1	63.7	65.2	66.8

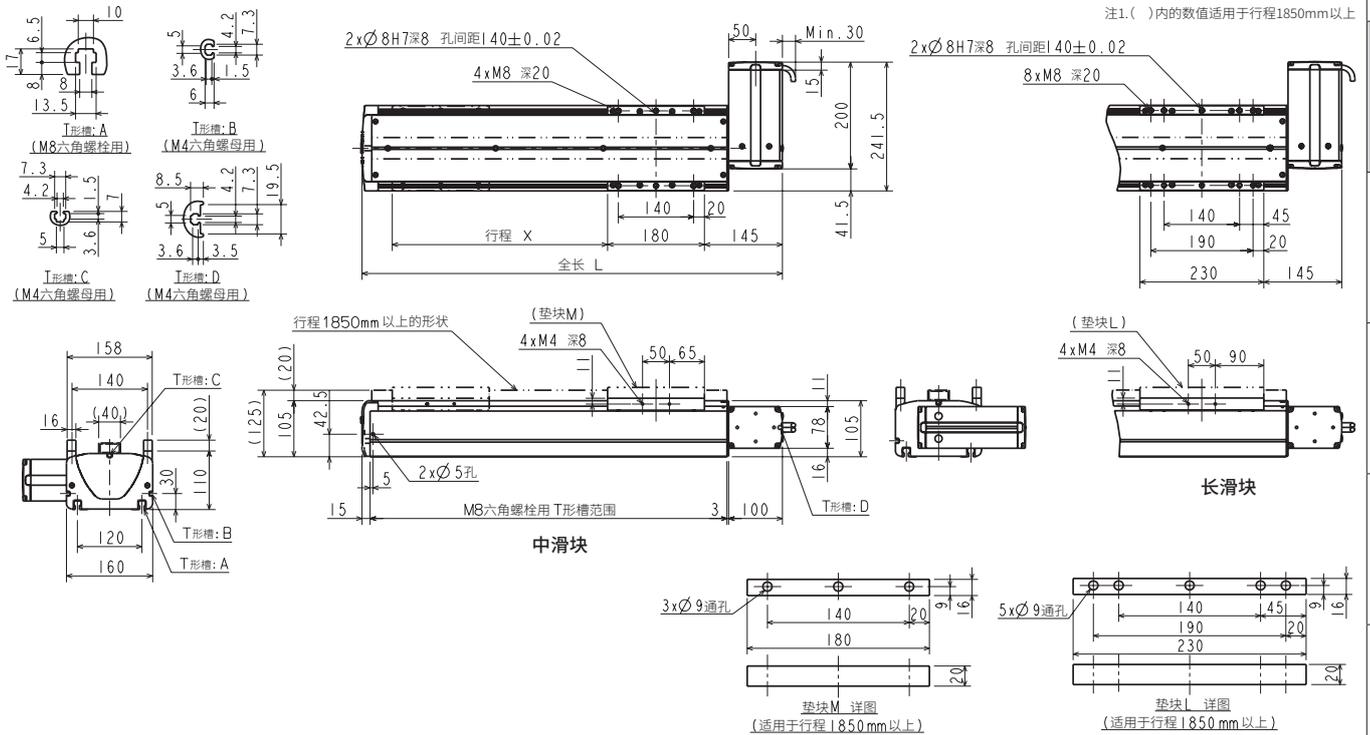
●长滑块

行程 (mm)	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550	2650	2750	2850	2950	3050	3150	3250	3350	3450
行程符号	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5	D5	E5	F5	G5	H5	J5	K5	L5	M5	N5	P5	Q5	R5	S5	T5	U5	V5	W05	W15	W25	W35	W45
全长 L (mm)	681	781	881	981	1081	1181	1281	1381	1481	1581	1681	1781	1881	1981	2081	2181	2281	2381	2481	2581	2681	2781	2881	2981	3081	3181	3281	3381	3481	3581	3681	3781	3881
本体重量 (kg)	17.1	18.6	20.1	21.6	23.1	24.6	26.1	27.6	29.1	30.6	32.1	33.6	35.1	36.6	38.1	39.6	42.4	44.0	45.5	47.1	48.4	50.2	51.8	53.3	54.9	56.5	58.0	59.6	61.2	62.7	64.3	65.8	67.4

外形尺寸图

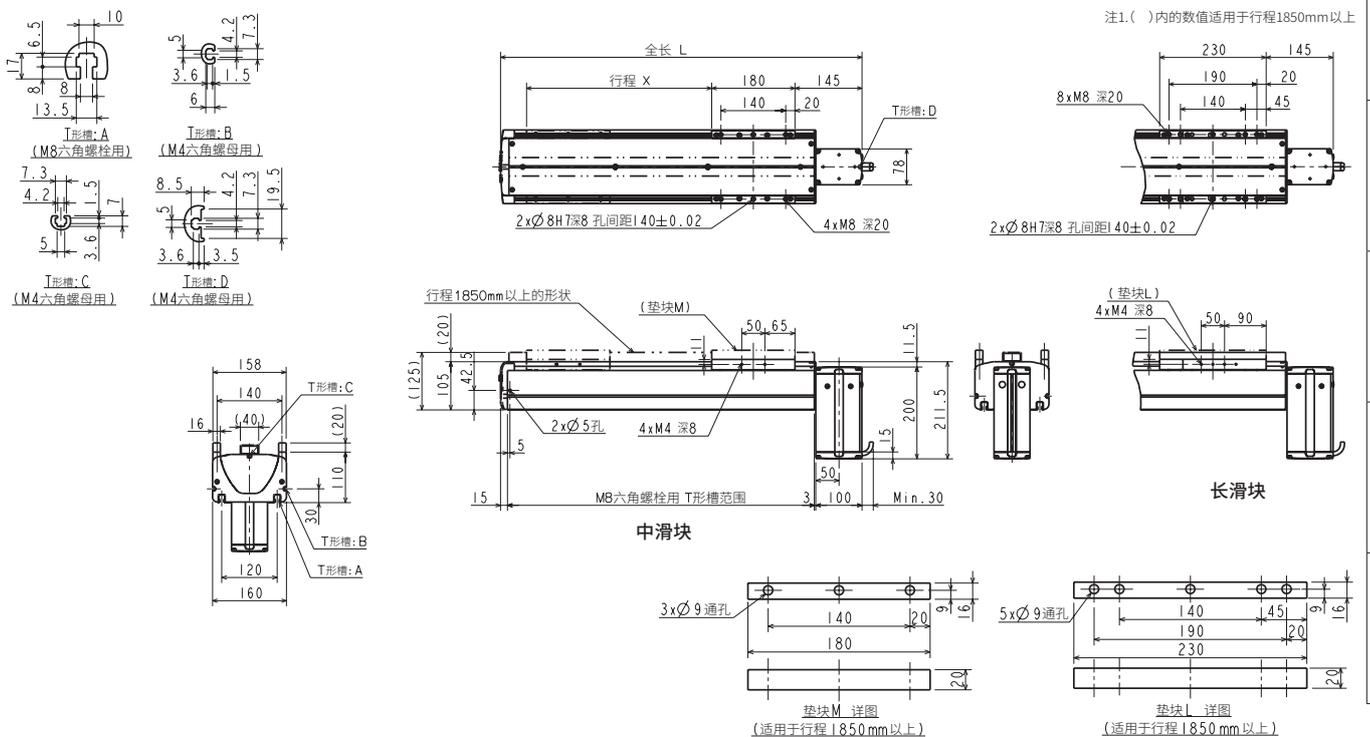
●KBX-50F-BL-^M_L

(马达左折返、中滑块/长滑块、马达功率200W)



●KBX-50F-BU-^M_L

(马达下折返、中滑块/长滑块、马达功率200W)



●中滑块

行程 (mm)	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500
行程符号	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0	D0	E0	F0	G0	H0	J0	K0	L0	M0	N0	P0	Q0	R0	S0	T0	U0	V0	W00	W10	W20	W30	W40	W50
全长 L (mm)	581	681	781	881	981	1081	1181	1281	1381	1481	1581	1681	1781	1881	1981	2081	2181	2281	2381	2481	2581	2681	2781	2881	2981	3081	3181	3281	3381	3481	3581	3681	3781	3881
本体重量 (kg)	15.0	16.5	18.0	19.5	21.0	22.5	24.0	25.5	27.0	28.5	30.0	31.5	33.0	34.5	36.0	37.5	39.0	41.8	43.4	44.9	46.5	48.1	49.6	51.2	52.7	54.3	55.9	57.4	59.0	60.6	62.1	63.7	65.2	66.8

●长滑块

行程 (mm)	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550	2650	2750	2850	2950	3050	3150	3250	3350	3450
行程符号	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5	D5	E5	F5	G5	H5	J5	K5	L5	M5	N5	P5	Q5	R5	S5	T5	U5	V5	W05	W15	W25	W35	W45
全长 L (mm)	681	781	881	981	1081	1181	1281	1381	1481	1581	1681	1781	1881	1981	2081	2181	2281	2381	2481	2581	2681	2781	2881	2981	3081	3181	3281	3381	3481	3581	3681	3781	3881
本体重量 (kg)	17.1	18.6	20.1	21.6	23.1	24.6	26.1	27.6	29.1	30.6	32.1	33.6	35.1	36.6	38.1	39.6	42.4	44.0	45.5	47.1	48.4	50.2	51.8	53.3	54.9	56.5	58.0	59.6	61.2	62.7	64.3	65.8	67.4

KBX Series

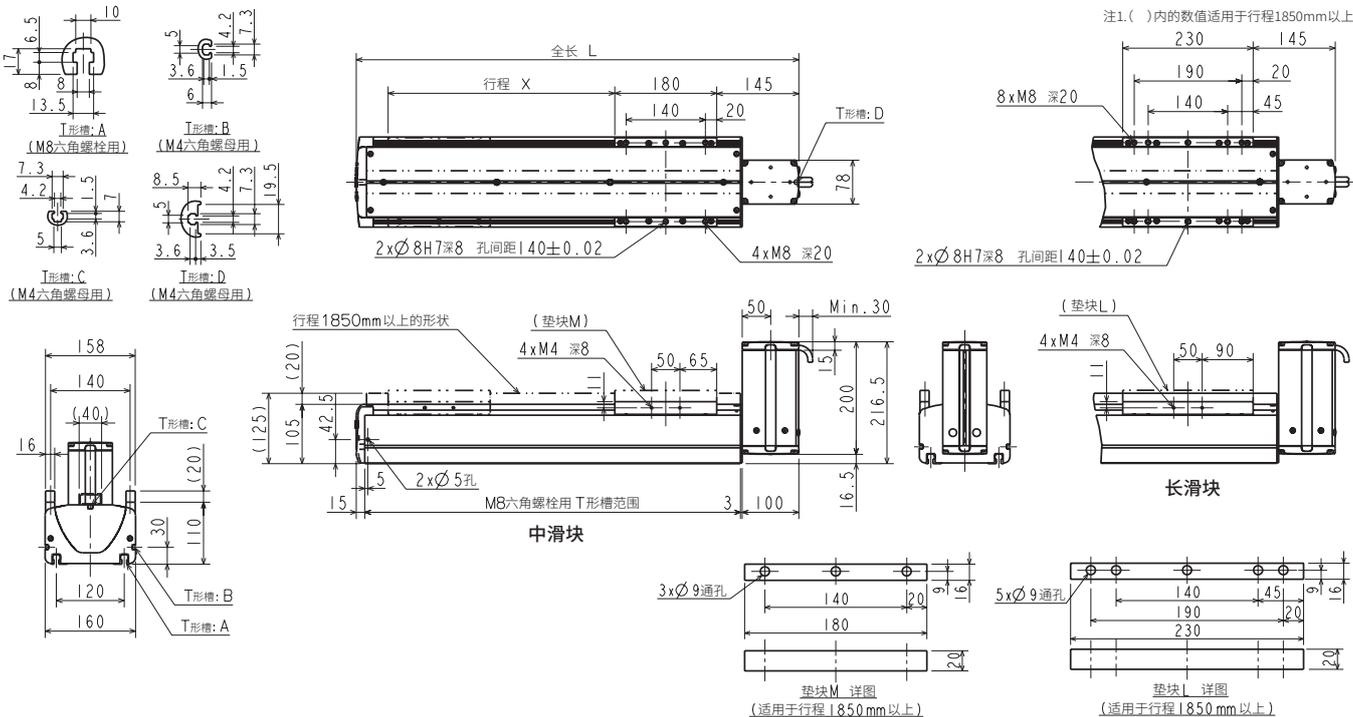
皮带驱动、滑块型

外形尺寸图

选型

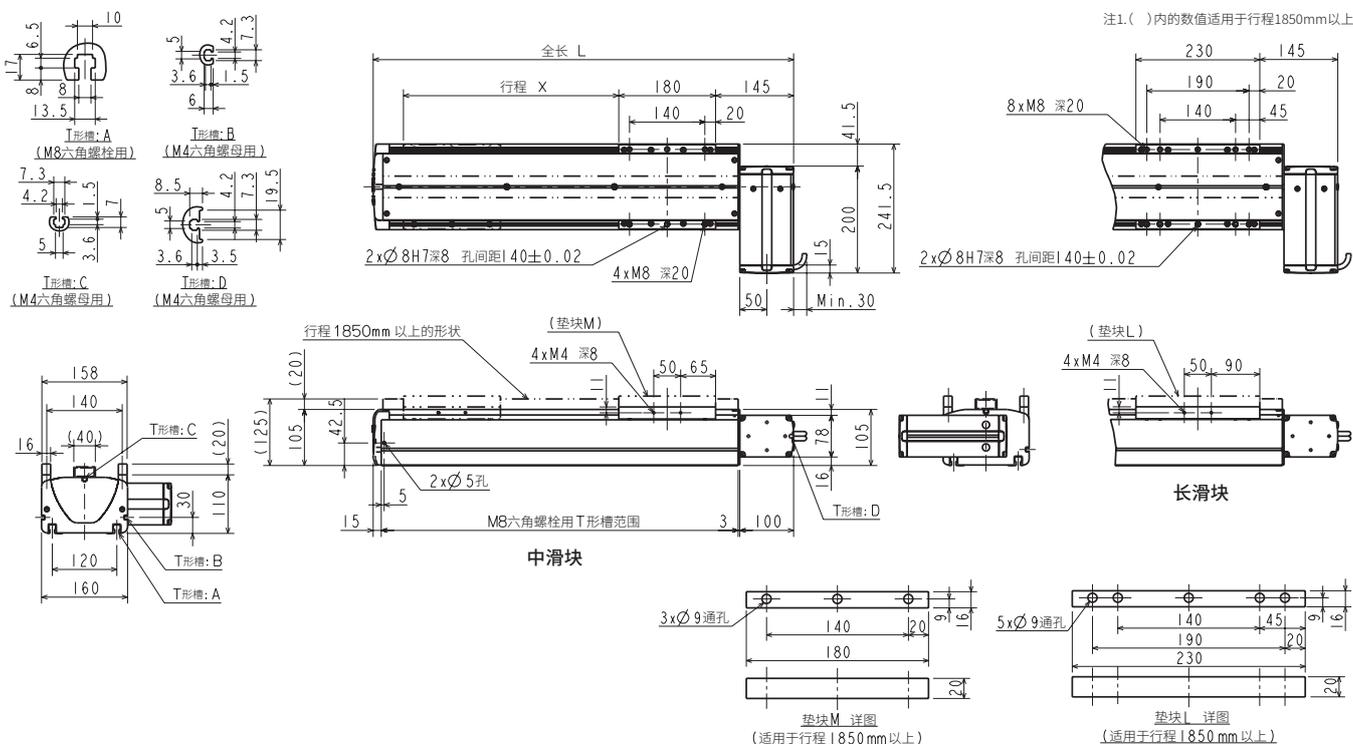
●KBX-50G-BT-M-42

(马达上折返、中滑块/长滑块、马达功率400W)



●KBX-50G-BR-M-42

(马达右折返、中滑块/长滑块、马达功率400W)



●中滑块

行程 (mm)	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500
行程符号	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0	D0	E0	F0	G0	H0	J0	K0	L0	M0	N0	P0	Q0	R0	S0	T0	U0	V0	W00	W10	W20	W30	W40	W50
全长 L (mm)	581	681	781	881	981	1081	1181	1281	1381	1481	1581	1681	1781	1881	1981	2081	2181	2281	2381	2481	2581	2681	2781	2881	2981	3081	3181	3281	3381	3481	3581	3681	3781	3881
本体重量 (kg)	15.0	16.5	18.0	19.5	21.0	22.5	24.0	25.5	27.0	28.5	30.0	31.5	33.0	34.5	36.0	37.5	39.0	41.8	43.4	44.9	46.5	48.1	49.6	51.2	52.7	54.3	55.9	57.4	59.0	60.6	62.1	63.7	65.2	66.8

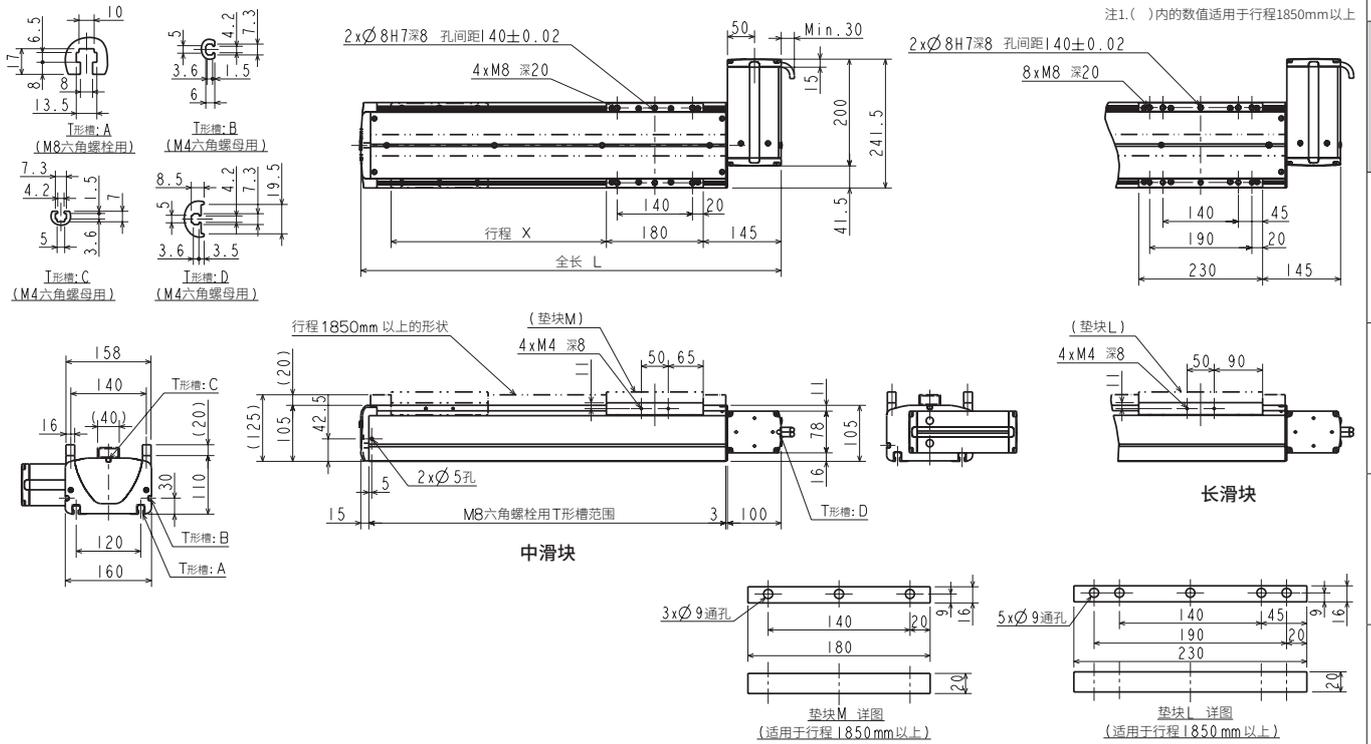
●长滑块

行程 (mm)	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550	2650	2750	2850	2950	3050	3150	3250	3350	3450
行程符号	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5	D5	E5	F5	G5	H5	J5	K5	L5	M5	N5	P5	Q5	R5	S5	T5	U5	V5	W05	W15	W25	W35	W45
全长 L (mm)	681	781	881	981	1081	1181	1281	1381	1481	1581	1681	1781	1881	1981	2081	2181	2281	2381	2481	2581	2681	2781	2881	2981	3081	3181	3281	3381	3481	3581	3681	3781	3881
本体重量 (kg)	17.1	18.6	20.1	21.6	23.1	24.6	26.1	27.6	29.1	30.6	32.1	33.6	35.1	36.6	38.1	39.6	42.4	44.0	45.5	47.1	48.4	50.2	51.8	53.3	54.9	56.5	58.0	59.6	61.2	62.7	64.3	65.8	67.4

外形尺寸图

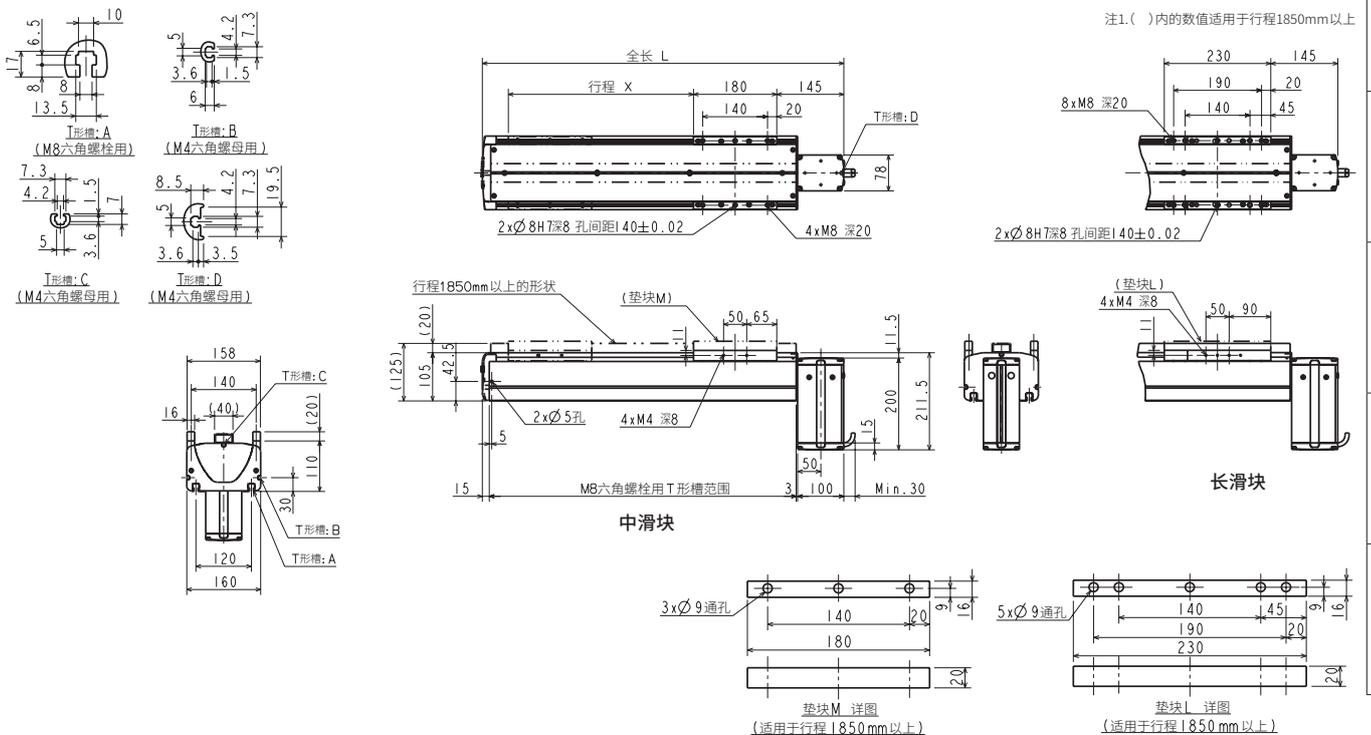
●KBX-50G-BL-M-42

(马达左折返、中滑块/长滑块、马达功率400W)



●KBX-50G-BU-M-42

(马达下折返、中滑块/长滑块、马达功率400W)



●中滑块

行程 (mm)	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500
行程符号	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0	D0	E0	F0	G0	H0	J0	K0	L0	M0	N0	P0	Q0	R0	S0	T0	U0	V0	W00	W10	W20	W30	W40	W50
全长 L (mm)	581	681	781	881	981	1081	1181	1281	1381	1481	1581	1681	1781	1881	1981	2081	2181	2281	2381	2481	2581	2681	2781	2881	2981	3081	3181	3281	3381	3481	3581	3681	3781	3881
本体重量 (kg)	15.0	16.5	18.0	19.5	21.0	22.5	24.0	25.5	27.0	28.5	30.0	31.5	33.0	34.5	36.0	37.5	39.0	41.8	43.4	44.9	46.5	48.1	49.6	51.2	52.7	54.3	55.9	57.4	59.0	60.6	62.1	63.7	65.2	66.8

●长滑块

行程 (mm)	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550	2650	2750	2850	2950	3050	3150	3250	3350	3450
行程符号	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5	D5	E5	F5	G5	H5	J5	K5	L5	M5	N5	P5	Q5	R5	S5	T5	U5	V5	W05	W15	W25	W35	W45
全长 L (mm)	681	781	881	981	1081	1181	1281	1381	1481	1581	1681	1781	1881	1981	2081	2181	2281	2381	2481	2581	2681	2781	2881	2981	3081	3181	3281	3381	3481	3581	3681	3781	3881
本体重量 (kg)	17.1	18.6	20.1	21.6	23.1	24.6	26.1	27.6	29.1	30.6	32.1	33.6	35.1	36.6	38.1	39.6	42.4	44.0	45.5	47.1	48.4	50.2	51.8	53.3	54.9	56.5	58.0	59.6	61.2	62.7	64.3	65.8	67.4

选型
滑块
活杆
R轴
2轴
3轴
4轴
直交轴规格
轴相关部件
控制类部件
技术资料
注意事项

KBX Series

皮带驱动、滑块型

外形尺寸图

选型

●KBX-50G-BT-L19

(马达上折返、长滑块、马达功率400W)

滑块

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

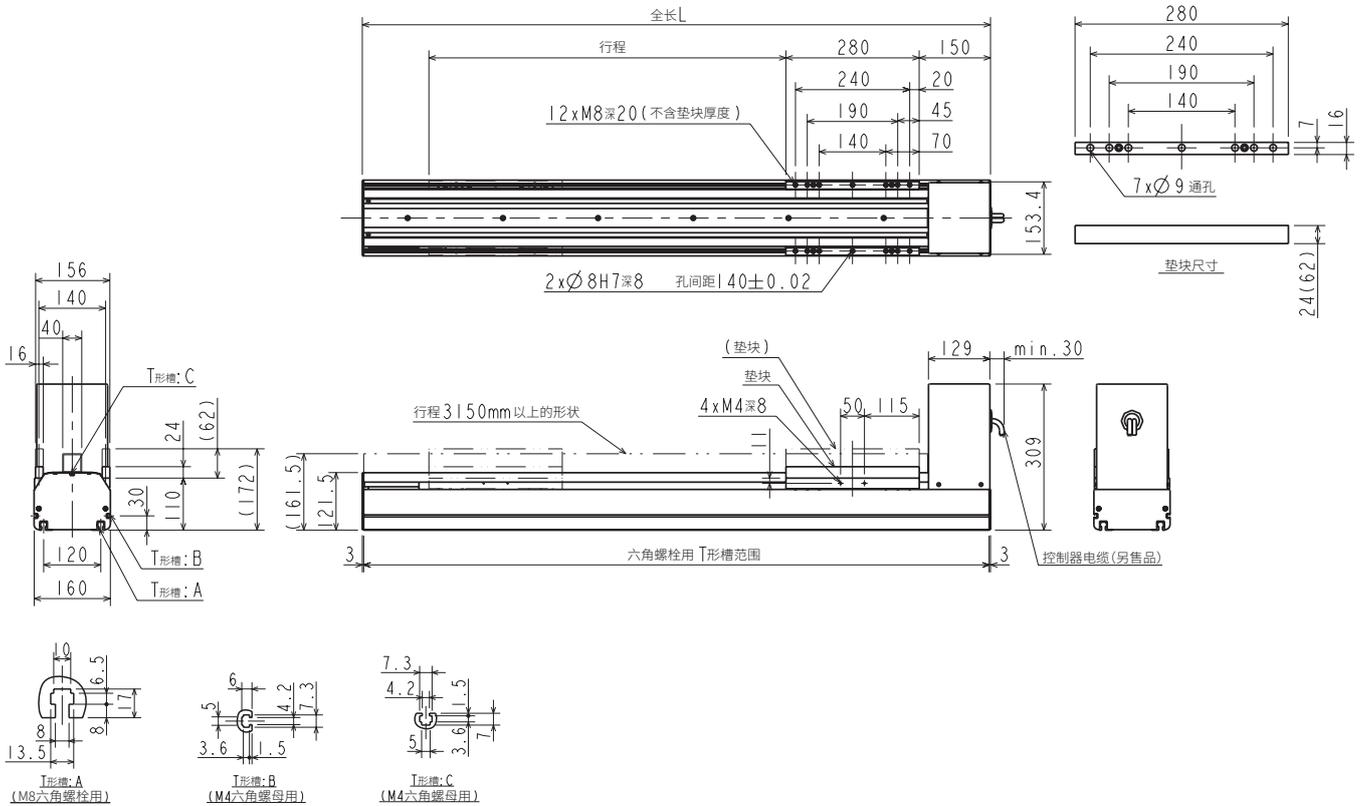
3轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项



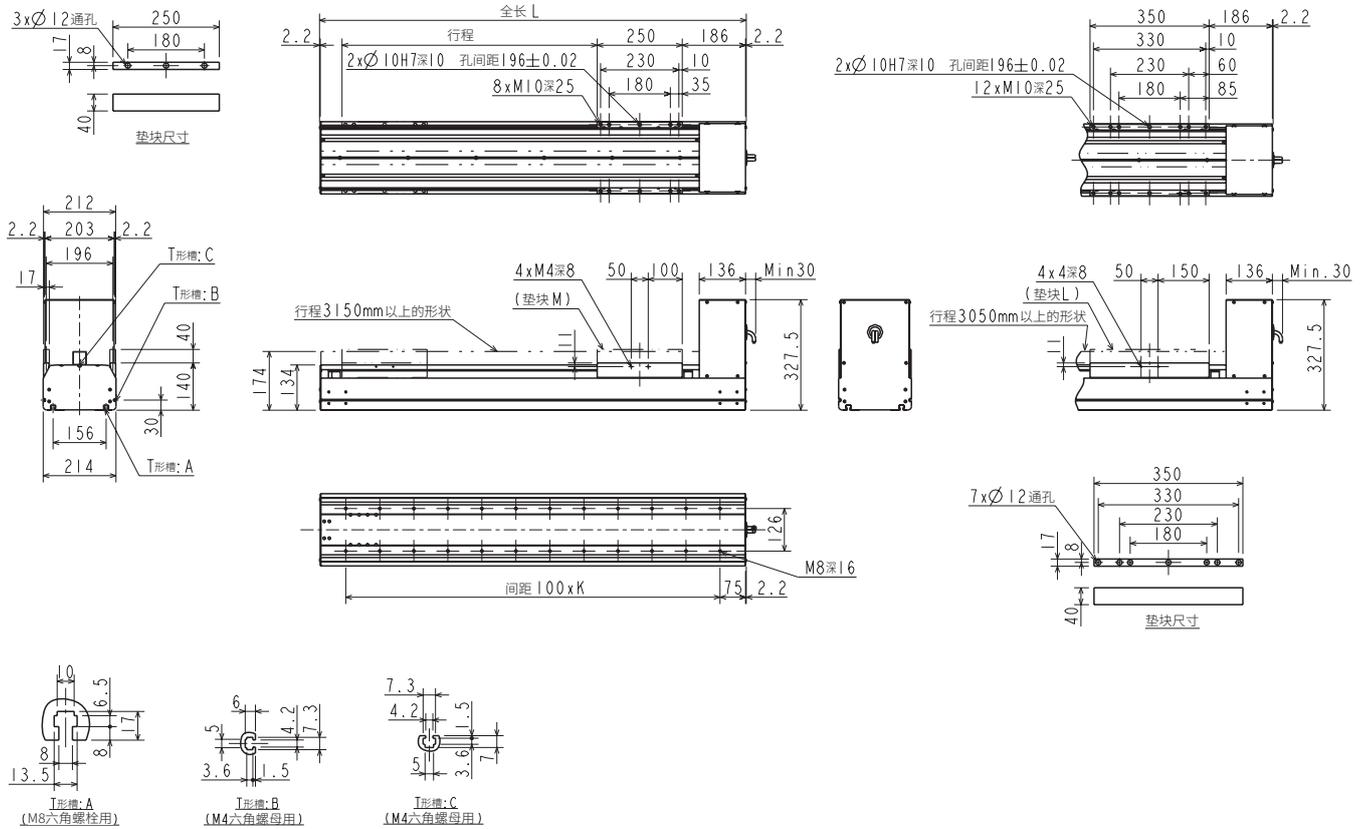
●长滑块

行程 (mm)	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050		
行程符号	15	25	35	45	55	65	75	85	95	A5		
全长 L (mm)	720	820	920	1020	1120	1220	1320	1420	1520	1620		
本体重量 (kg)	26.6	28.0	29.3	30.7	32.0	33.4	34.7	36.1	37.4	38.8		
行程 (mm)	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250
行程符号	B5	C5	D5	E5	F5	G5	H5	J5	K5	L5	M5	N5
全长 L (mm)	1720	1820	1920	2020	2120	2220	2320	2420	2520	2620	2720	2820
本体重量 (kg)	40.2	41.5	42.9	44.2	45.6	46.9	48.3	49.6	51.0	52.3	53.7	55.0
行程 (mm)	2350	2450	2550	2650	2750	2850	2950	3050	3150	3250		
行程符号	P5	Q5	R5	S5	T5	U5	V5	W05	W15	W25		
全长 L (mm)	2920	3020	3120	3220	3320	3420	3520	3620	3720	3820		
本体重量 (kg)	56.4	57.7	59.1	60.4	61.8	63.1	64.5	65.9	67.2	68.6		
行程 (mm)	3350	3450	3550	3650	3750	3850	3950	4050	4150	4250	4350	4450
行程符号	W35	W45	W55	W65	W75	W85	W95	X05	X15	X25	X35	X45
全长 L (mm)	3920	4020	4120	4220	4320	4420	4520	4620	4720	4820	4920	5020
本体重量 (kg)	69.9	71.3	72.6	74.0	75.3	76.7	78.0	79.1	80.7	82.1	83.4	84.8

外形尺寸图

●KBX-60J-BT-M

(马达上折返、中滑块/长滑块、马达功率750W)



●中滑块

行程 (mm)	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250
行程符号	15	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5	D5	E5	F5	G5	H5	J5	K5	L5	M5	N5
全长 L (mm)	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550	2650	2750
K	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26
本体重量 (kg)	40.8	43.1	45.4	47.7	50.0	52.3	54.6	56.9	59.2	61.5	63.8	66.1	68.4	70.7	73.0	75.3	77.6	79.9	82.2	84.5	86.9	89.2

行程 (mm)	2350	2450	2550	2650	2750	2850	2950	3050	3150	3250	3350	3450	3550	3650	3750	3850	3950	4050	4150	4250	4350	4450
行程符号	P5	Q5	R5	S5	T5	U5	V5	W05	W15	W25	W35	W45	W55	W65	W75	W85	W95	X05	X15	X25	X35	X45
全长 L (mm)	2850	2950	3050	3150	3250	3350	3450	3550	3650	3750	3850	3950	4050	4150	4250	4350	4450	4550	4650	4750	4850	4950
K	27	28	29	30	31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45	46	47	48
本体重量 (kg)	91.5	93.8	96.1	98.4	100.7	103.0	105.3	107.6	109.9	112.2	114.5	116.8	119.1	121.4	123.7	126.0	128.3	130.6	132.9	135.2	137.6	139.9

●长滑块

行程 (mm)	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250
行程符号	15	25	35	45	55	65	75	85	95	A5	B5	C5	D5	E5	F5	G5	H5	J5	K5	L5	M5	N5
全长 L (mm)	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550	2650	2750	2850
K	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27
本体重量 (kg)	44.1	46.4	48.7	51.0	53.3	55.6	57.9	60.2	62.5	64.8	67.1	69.4	71.7	74.0	76.3	78.6	80.9	83.2	85.5	87.9	90.2	92.5

行程 (mm)	2350	2450	2550	2650	2750	2850	2950	3050	3150	3250	3350	3450	3550	3650	3750	3850	3950	4050	4150	4250	4350
行程符号	P5	Q5	R5	S5	T5	U5	V5	W05	W15	W25	W35	W45	W55	W65	W75	W85	W95	X05	X15	X25	X35
全长 L (mm)	2950	3050	3150	3250	3350	3450	3550	3650	3750	3850	3950	4050	4150	4250	4350	4450	4550	4650	4750	4850	4950
K	28	29	30	31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45	46	47	48
本体重量 (kg)	94.8	97.1	99.4	101.7	104.0	106.3	108.6	110.9	113.2	115.5	117.8	120.1	122.4	124.7	127.0	129.3	131.6	133.9	136.2	138.6	140.9

选型
滑块
活塞杆
R轴
2轴
3轴
4轴
直交轴规格
轴相关部件
控制类部件
技术资料
注意事项

KBX Series

滚珠螺杆驱动、活塞杆型

外形尺寸图

选型

●KBX-T3D-ST-C

(马达直轴、马达功率50W)

滑块

单轴规格
活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格
3轴

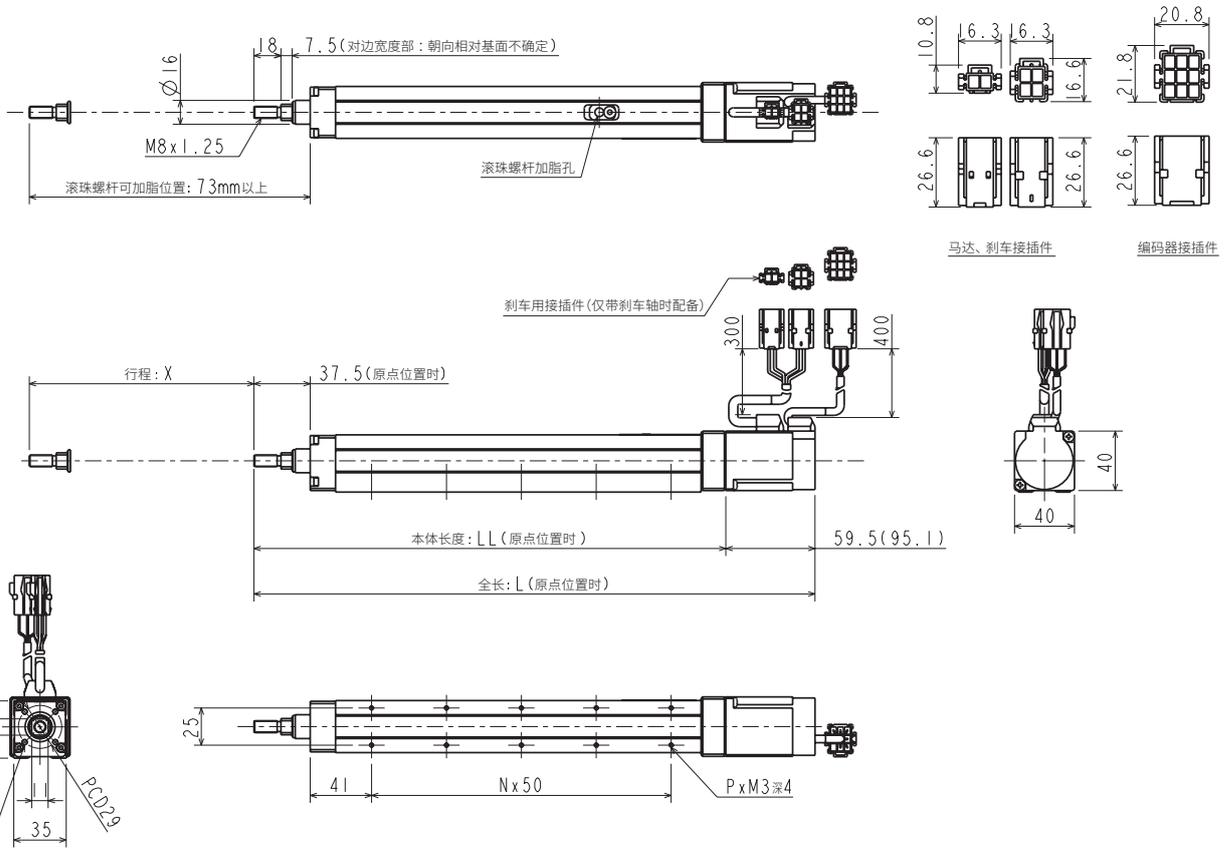
4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项
使用

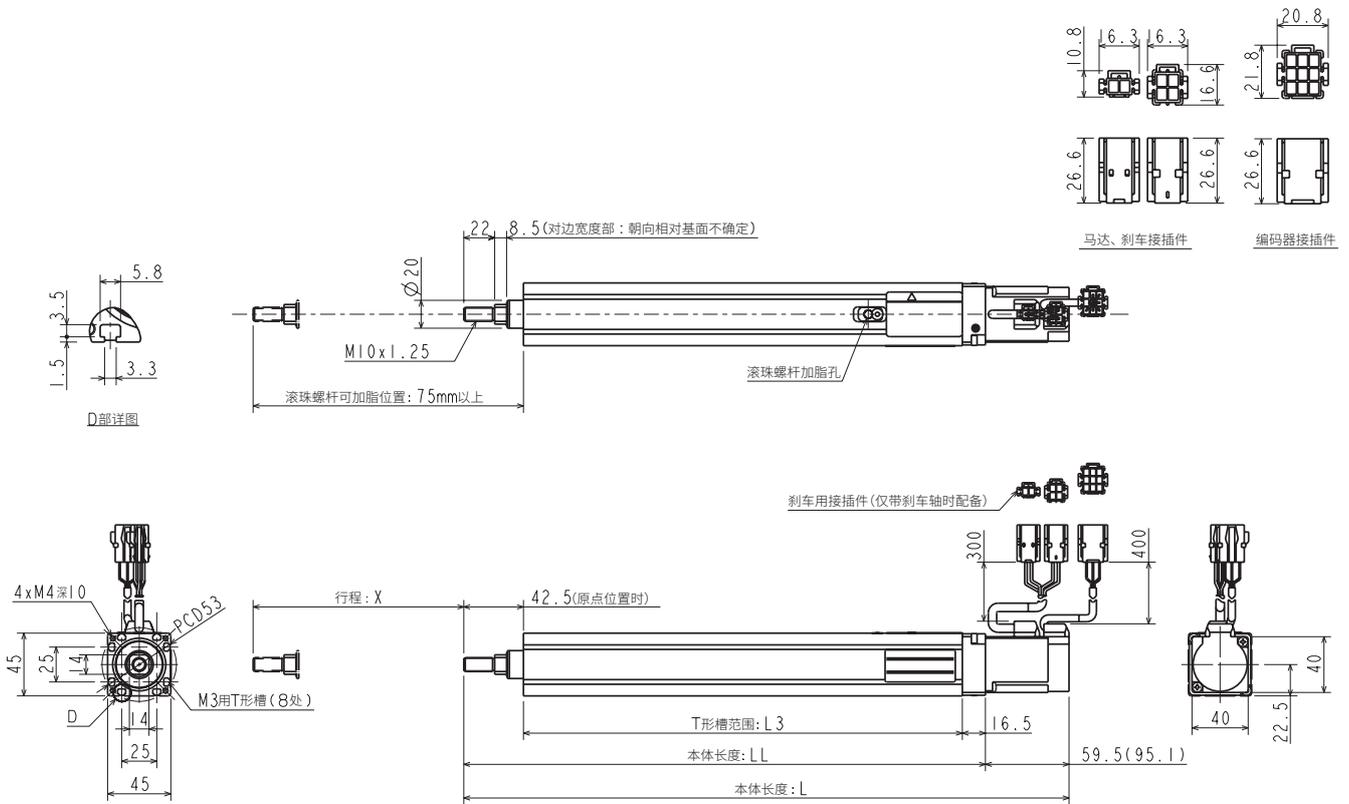


行程	X (mm)	50	100	150
行程符号		05	10	15
全长	L (mm)	274.5 (310.1)	324.5 (360.1)	374.5 (410.1)
本体长度	LL (mm)	215	265	315
安装孔数量	P	6	8	10
安装孔间隔数	N	2	3	4
本体重量	(kg)	1.0 (1.2)	1.2 (1.4)	1.3 (1.5)

注 ()内的值适用于带刹车的轴

外形尺寸图

●KBX-T4D-ST-C
(马达直轴、马达功率50W)



行程	X (mm)	50	100	150	200
行程符号		05	10	15	20
全长	L (mm)	281.0(316.6)	331.0(366.6)	381.0(416.6)	431.0(466.6)
本体长度	LL (mm)	221.5	271.5	321.5	371.5
T型槽范围	L3 (mm)	162.5	212.5	262.5	312.5
本体重量	(kg)	1.5(1.7)	1.8(2.0)	2.0(2.2)	2.3(2.5)

注 ()内的值适用于带刹车的轴

选型

滑块

活塞杆

单轴规格

R轴

2轴

3轴

直交轴规格

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

KBX Series

滚珠螺杆驱动、活塞杆型

外形尺寸图

选型

●KBX-T5E-ST-C

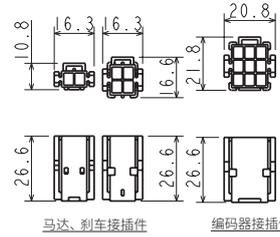
(马达直轴、马达功率100W)

滑块

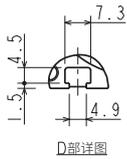
单轴规格

活塞杆

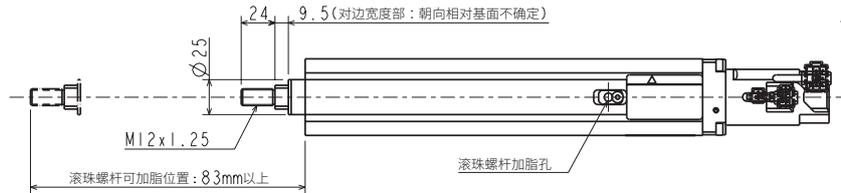
R轴



马达、刹车接插件 编码器接插件



D部详图

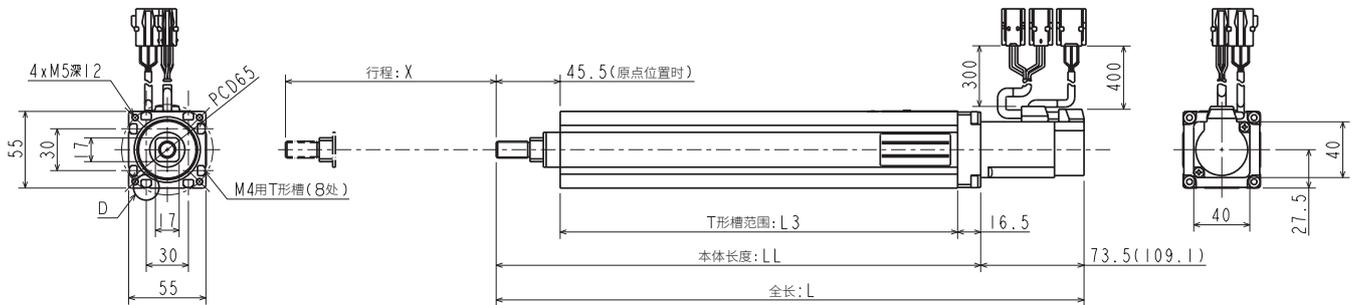


2轴

直交轴规格

3轴

4轴



轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

行程	X (mm)	50	100	150	200	250	300
行程符号		05	10	15	20	25	30
全长	L (mm)	318.5 (354.1)	368.5 (404.1)	418.5 (454.1)	468.5 (504.1)	518.5 (554.1)	568.5 (604.1)
本体长度	LL (mm)	245.0	295.0	345.0	395.0	445.0	495.0
T型槽范围	L3 (mm)	183.0	233.0	283.0	333.0	383.0	433.0
本体重量	(kg)	2.2 (2.4)	2.6 (2.8)	3.0 (3.2)	3.3 (3.5)	3.7 (3.9)	4.1 (4.3)

注 ()内的值适用于带刹车的轴

选型	
滑块	单轴规格
活塞杆	
R轴	
2轴	直交轴规格
3轴	
4轴	
轴相关部件	
控制类部件	
技术资料	
注意事项	使用

KBX Series

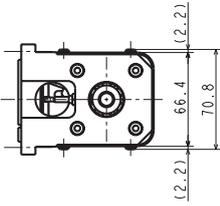
R轴型

外形尺寸图

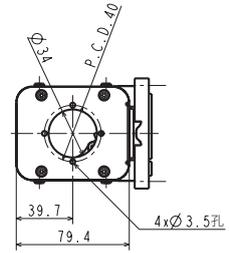
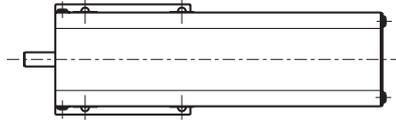
选型

●KBX-00D-RH-A
(谐波、带L形支撑件)

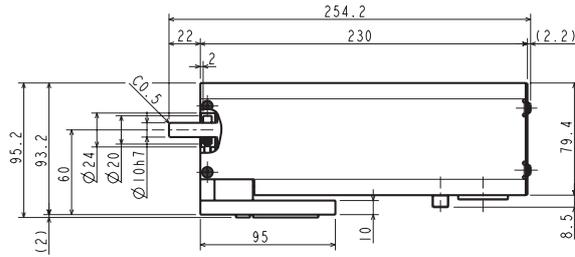
滑块



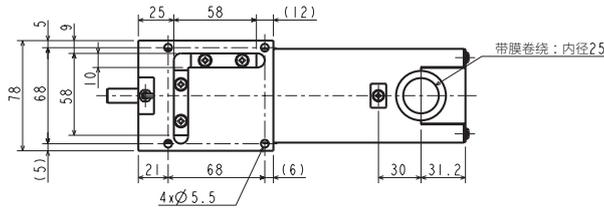
活塞杆



R轴



2轴



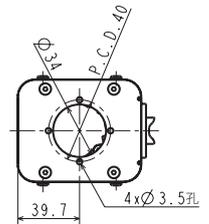
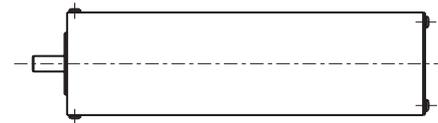
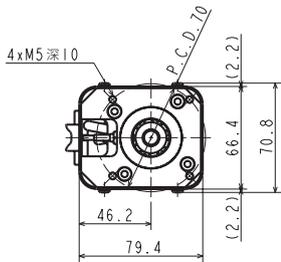
3轴

本体重量：1.9kg

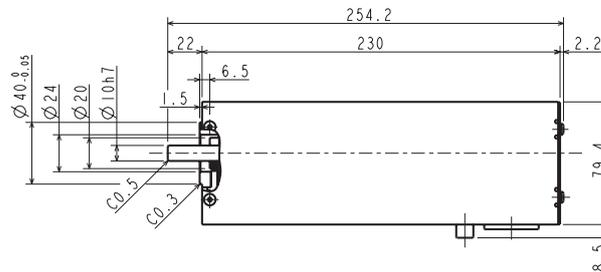
4轴

●KBX-00D-RH-F
(谐波、法兰型)

轴相关部件



控制类部件



技术资料

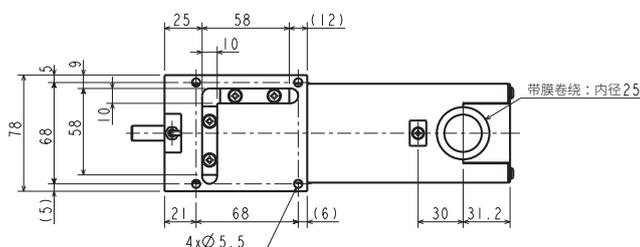
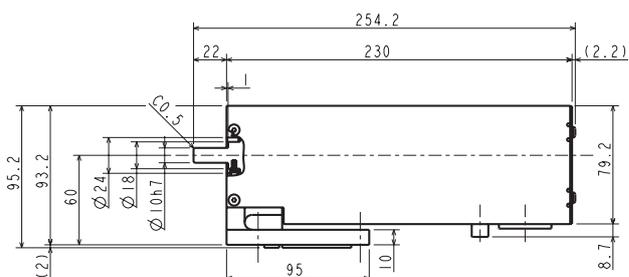
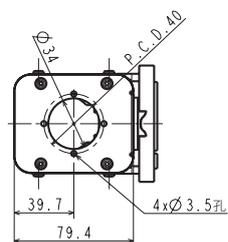
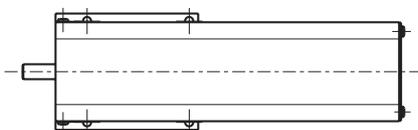
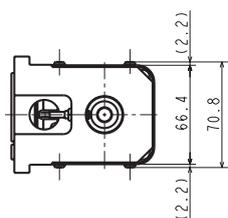
带膜卷绕：内径25

注意事项

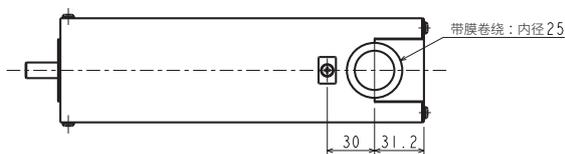
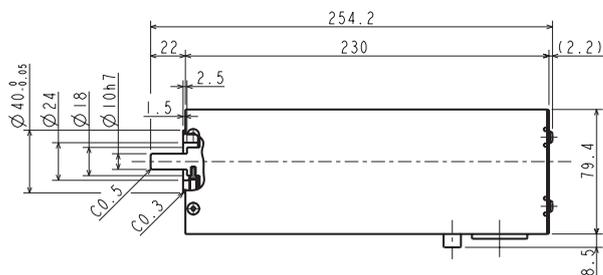
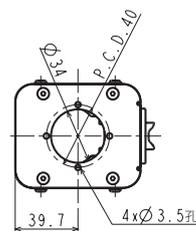
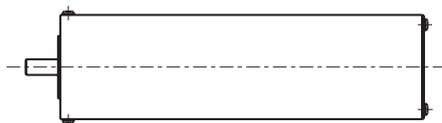
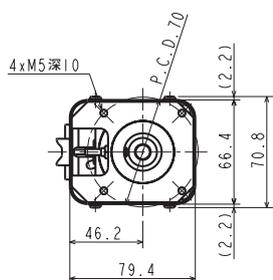
本体重量：1.7kg

外形尺寸图

●KBX-00D-RP-A (行星齿轮、带L形支撑件)



●KBX-00D-RP-F (行星齿轮、法兰型)



本体重量: 2.4kg

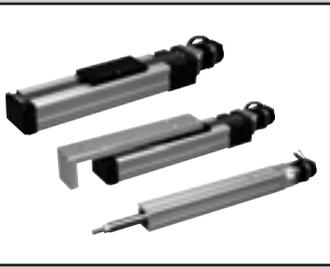
本体重量: 2.2kg

选型	
滑块	
活塞杆	单轴规格
R轴	
2轴	直交轴规格
3轴	
4轴	
轴相关部件	
控制类部件	
技术资料	
注意事项	使用

电动执行器

KBZ Series 滑块、滑台、活塞杆型

- 驱动方式：滚珠螺杆
- 适用马达：50W



选型

滑块

滑块规格

项目		KBZ-5D				KBZ-7D					
类型		滑块型				滑块型					
驱动方式		滚动滚珠螺杆 外径 8mm				滚动滚珠螺杆 外径 12mm					
马达		50W AC伺服马达				50W AC伺服马达					
导程	mm	6		12		6			12		
行程	mm	50~450	500	50~450	500	50~550	600	700	50~550	600	700
最快速度	mm/s	400	340	800	680	400	340	250	800	680	500
最大可搬送重量	水平	kg		3		12			6		
	垂直	kg		(1.5)		(4)			(2)		
	加减速时间	s		0.2		0.1			0.2		
重复精度	mm	±0.02				±0.02					
静态允许负载力矩	Nm	MR : 31 MP : 12 MY : 12				MR : 58 MP : 25.7 MY : 25.7					

※作为垂直轴使用时，请选择带刹车的类型。
 ※最大可搬送重量是在滑块正上方施加负载时的数值。
 ※最大可搬送重量()内的值表示使用充放电电阻(KCA-CAR-0500)或充放电控制器(KCA-CAR-UN50)时的数值。
 ※加减速时间是指，达到程序指定速度的时间。

滑台规格

项目		KBZ-5D				KBZ-7D					
类型		滑台型				滑台型					
驱动方式		滚动滚珠螺杆 外径 8mm				滚动滚珠螺杆 外径 12mm					
马达		50W AC伺服马达				50W AC伺服马达					
导程	mm	6		12		6			12		
行程	mm	50	100	50	100	50	100	150	50	100	150
最快速度	mm/s	400		800		400			800		
最大可搬送重量	水平	kg		1.5		9.0			4.5		
	垂直	kg		(1.0)		(3.5)			(1.5)		
	加减速时间	s		0.1		0.1			0.1		
重复精度	mm	±0.02				±0.02					
静态允许负载力矩	行程50mm	MR : 4.4 MP : 1.9 MY : 1.9				MR : 11.7 MP : 3.8 MY : 3.8					
	行程100mm	MR : 4.4 MP : 1.2 MY : 1.2				MR : 11.7 MP : 2.3 MY : 2.3					
	Nm	行程150mm				MR : 11.7 MP : 1.7 MY : 1.7					

※作为垂直轴使用时，请选择带刹车的类型。
 ※最大可搬送重量是在滑块正上方施加负载时的数值。
 ※最大可搬送重量()内的值表示使用充放电电阻(KCA-CAR-0500)或充放电控制器(KCA-CAR-UN50)时的数值。
 ※加减速时间是指，达到程序指定速度的时间。

活塞杆规格

项目		KBZ-3D		KBZ-4D	
类型		活塞杆型		活塞杆型	
驱动方式		滚动滚珠螺杆 外径 8mm		滚动滚珠螺杆 外径 12mm	
马达		50W AC伺服马达		50W AC伺服马达	
导程	mm	12		12	
行程	mm	50~150		50~200	
最快速度	mm/s	600		600	
最大可搬送重量	水平	kg		5.2	
	垂直	kg		(2.2)	
	加减速时间	s		0.15	
重复精度	mm	±0.02		±0.02	
静态允许负载力矩	Nm	— (※1)			

※1：不能向活塞杆施加静态及动态负载力矩。请同时使用线性导轨等，使用时不要向活塞杆施加径向负载。
 ※作为垂直轴使用时，请选择带刹车的类型。
 ※加减速时间是指，达到程序指定速度的时间。
 ※最大可搬送重量()内的值表示使用充放电电阻(KCA-CAR-0500)或充放电控制器(KCA-CAR-UN50)时的数值。

单轴规格

活赛杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

使用

轴(滑块、活塞杆)的型号表示方法

KBZ - 5 D - ST - M 12 N - 50 - M

机种型号

A 本体尺寸

B 马达功率

C 马达安装方法

D 输出形状

E 导程

F 刹车

G 行程

H 轴选择项

符号	内容
A 本体尺寸 (mm)	
3	宽度35×高度38.5(仅活塞杆型)
4	宽度45×高度45(仅活塞杆型)
5	宽度45×高度45(60)(仅滑块、滑台型) ()为滑台型的本体尺寸
7	宽度64×高度60(75)(仅滑块、滑台型) ()为滑台型的本体尺寸
详情请参阅各外形尺寸图。	
B 马达功率	
D	50W
C 马达安装方法	
ST	直型
D 输出形状	
M	滑块型
T	滑台型
C	活塞杆型
E 导程	
06	6mm(活塞杆型不能选择)
12	12mm
F 刹车	
N	无
B	有
G 行程	
05 ~70	50mm~700mm(每50mm间隔) (行程、行程符号的详细信息 请参阅各外形尺寸图)
H 轴选择项	
无符号	无
M	带马达端盖

选型

滑块

活塞杆

单轴规格

R轴

2轴

3轴

直交轴规格

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

KBZ Series

滚珠螺杆驱动、滑块型

外形尺寸图

选型

滑块

活塞杆

R轴

2轴

3轴

4轴

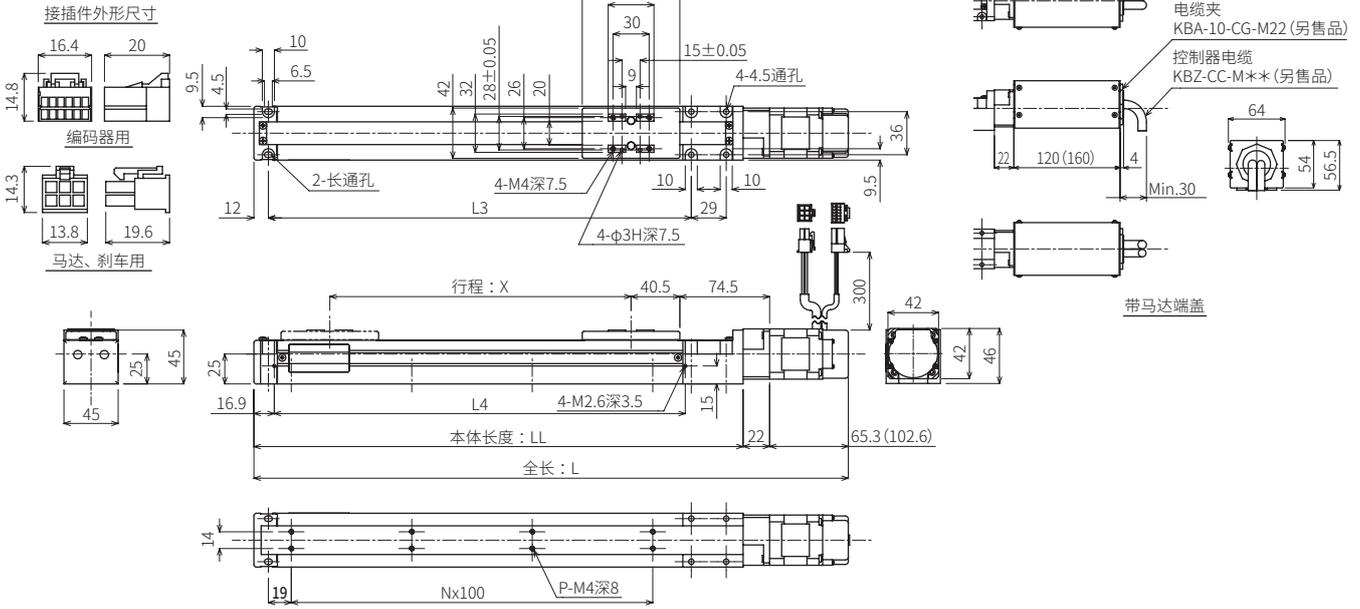
轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

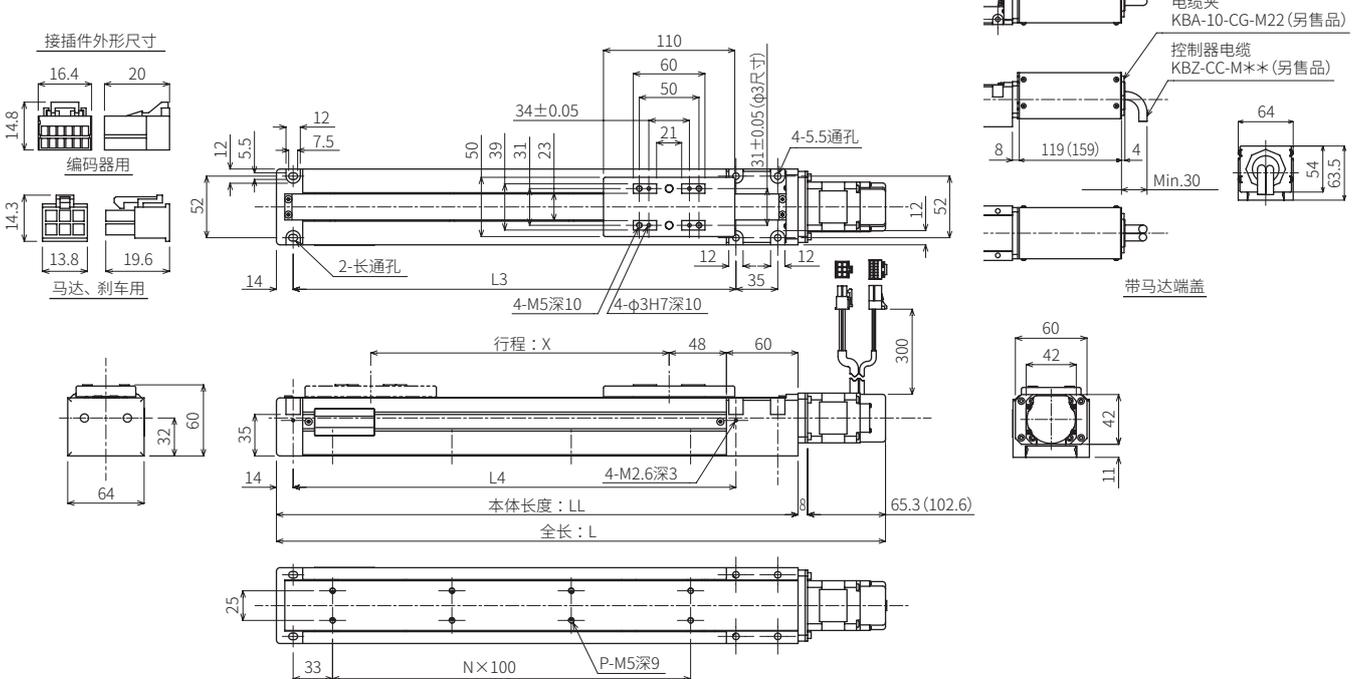
●KBZ-5D-ST-M



行程 X (mm)	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
行程符号	05	10	15	20	25	30	35	40	45	50
全长 L (mm)	293.3 (330.6)	343.3 (380.6)	393.3 (430.6)	443.3 (480.6)	493.3 (530.6)	543.3 (580.6)	593.3 (630.6)	643.3 (680.6)	693.3 (730.6)	743.3 (780.6)
本体长度 LL (mm)	206	256	306	356	406	456	506	556	606	656
L3 (mm)	151	201	251	301	351	401	451	501	551	601
L4 (mm)	141.6	191.6	241.6	291.6	341.6	391.6	441.6	491.6	541.3	591.6
安装孔数量 P	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14
安装孔间隔数 N	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6
本体重量 (kg)	1.4 (1.6)	1.5 (1.7)	1.6 (1.8)	1.7 (1.9)	1.8 (2.0)	1.9 (2.1)	2.0 (2.2)	2.1 (2.3)	2.2 (2.4)	2.4 (2.6)

注 () 内的值适用于带刹车的轴。

●KBZ-7D-ST-M

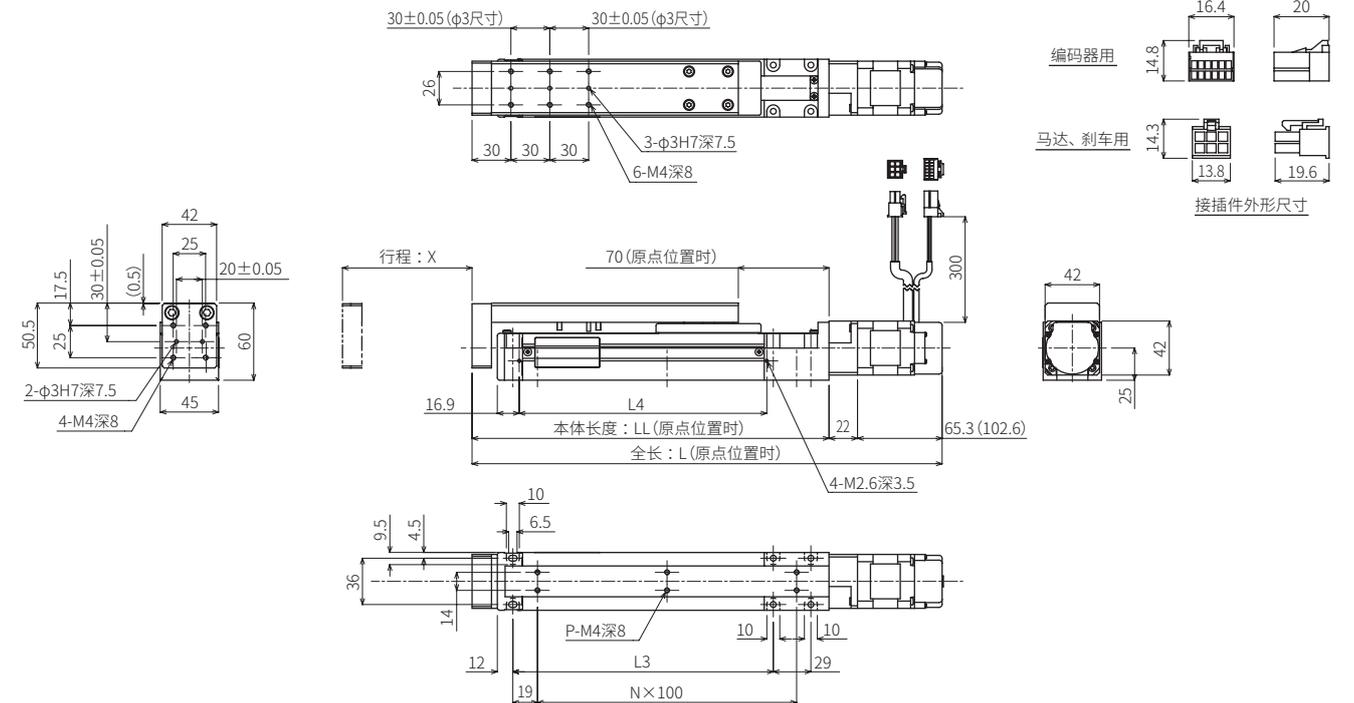


行程 X (mm)	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	700
行程符号	05	10	15	20	25	30	35	40	45	50	55	60	70
全长 L (mm)	310.3 (347.6)	360.3 (397.6)	410.3 (447.6)	460.3 (497.6)	510.3 (547.6)	560.3 (597.6)	610.3 (647.6)	660.3 (697.6)	710.3 (747.6)	760.3 (797.6)	810.3 (847.6)	860.3 (897.6)	960.3 (997.6)
本体长度 LL (mm)	237	287	337	387	437	487	537	587	637	687	737	787	887
L3 (mm)	171	221	271	321	371	421	471	521	571	621	671	721	821
L4 (mm)	171	221	271	321	371	421	471	521	571	621	671	721	821
安装孔数量 P	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	18
安装孔间隔数 N	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	8
本体重量 (kg)	2.5 (2.7)	2.7 (2.9)	2.9 (3.1)	2.9 (3.1)	3.1 (3.3)	3.3 (3.5)	3.7 (3.9)	3.9 (4.1)	4.1 (4.3)	4.3 (4.5)	4.5 (4.7)	4.7 (4.9)	5.1 (5.3)

注 () 内的值适用于带刹车的轴。

外形尺寸图

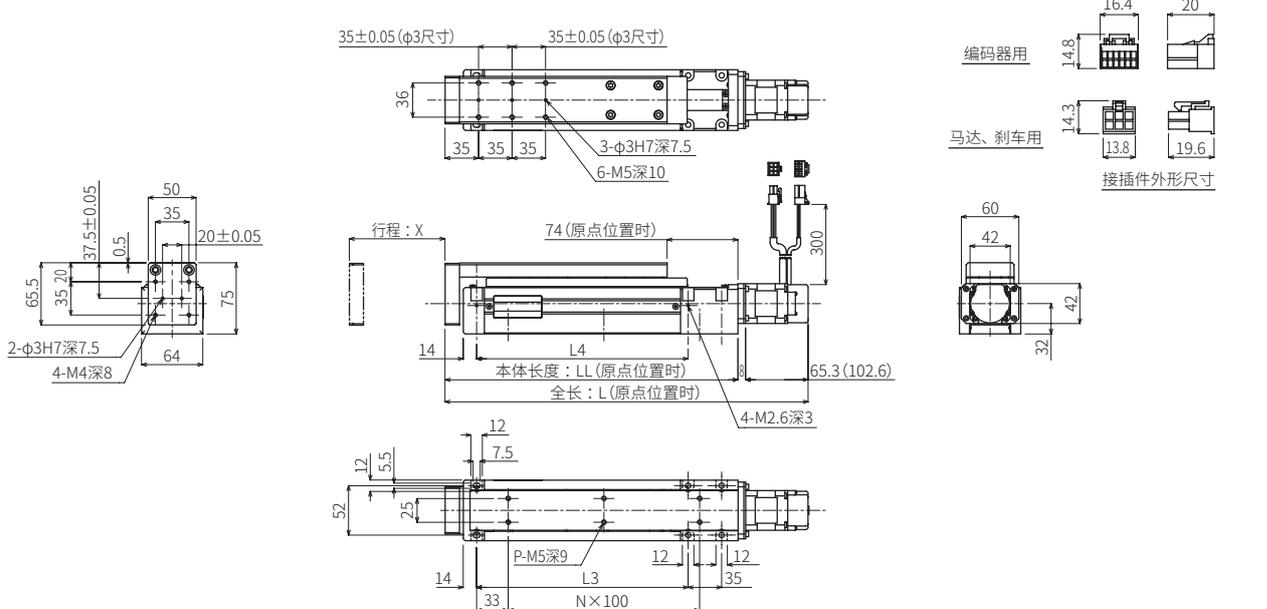
●KBZ-5D-ST-T



行程	X (mm)	50	100
行程符号		05	10
全长	L (mm)	312.8 (350.1)	362.8 (400.1)
本体长度	LL (mm)	225.5	275.5
L3	(mm)	151	201
L4	(mm)	141.6	191.6
安装孔数量	P	4	6
安装孔间隔数	N	1	2
本体重量	(kg)	1.7 (1.9)	1.9 (2.1)

注 () 内的值适用于带刹车的轴。马达端盖的外形图请参阅第58页。

●KBZ-7D-ST-T



行程	X (mm)	50	100	150
行程符号		05	10	15
全长	L (mm)	329.3 (366.6)	379.3 (416.6)	429.3 (466.6)
本体长度	LL (mm)	256	306	356
L3	(mm)	171	221	271
L4	(mm)	171	221	271
安装孔数量	P	4	6	6
安装孔间隔数	N	1	2	2
本体重量	(kg)	3.0 (3.2)	3.3 (3.5)	3.6 (3.8)

注 () 内的值适用于带刹车的轴。马达端盖的外形图请参阅第58页。

选型	
滑块	
活塞杆	单轴规格
R轴	
2轴	
3轴	直交轴规格
4轴	
	轴相关部件
	控制类部件
	技术资料
	注意事项

KBZ Series

滚珠螺杆驱动、活塞杆型

外形尺寸图

选型

滑块

单轴规格
活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格
3轴

4轴

轴相关部件

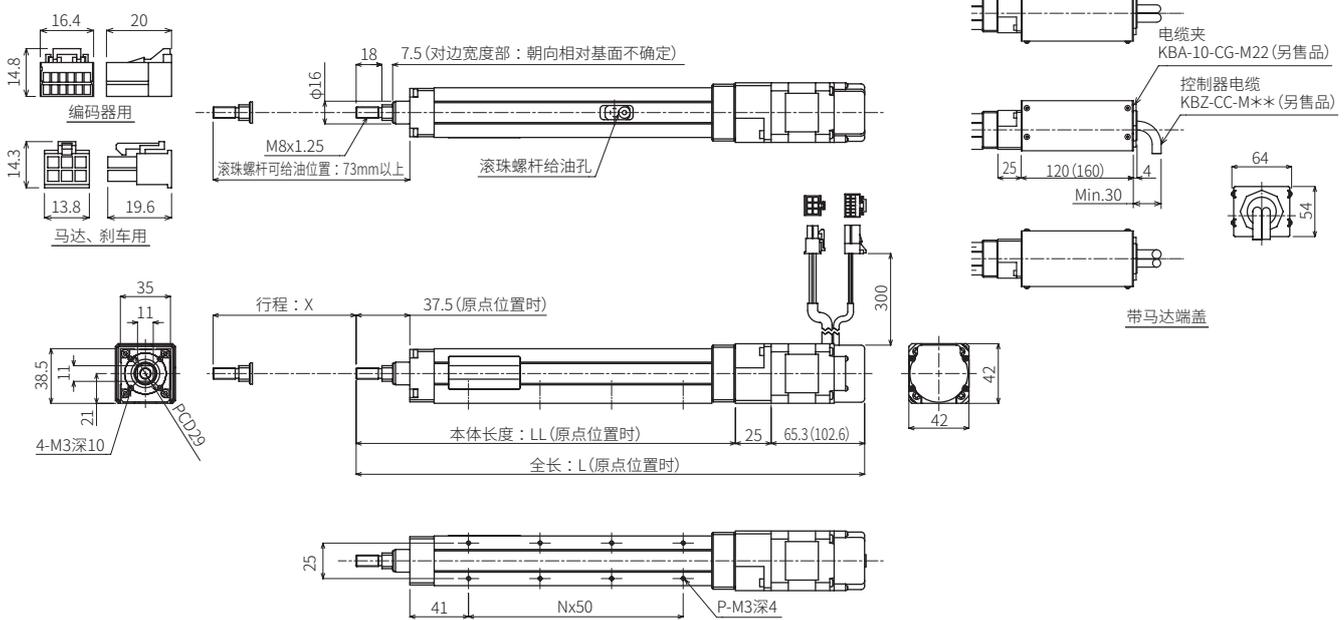
控制类部件

技术资料

注意事项
使用

●KBZ-3D-ST-C

接插件外形尺寸

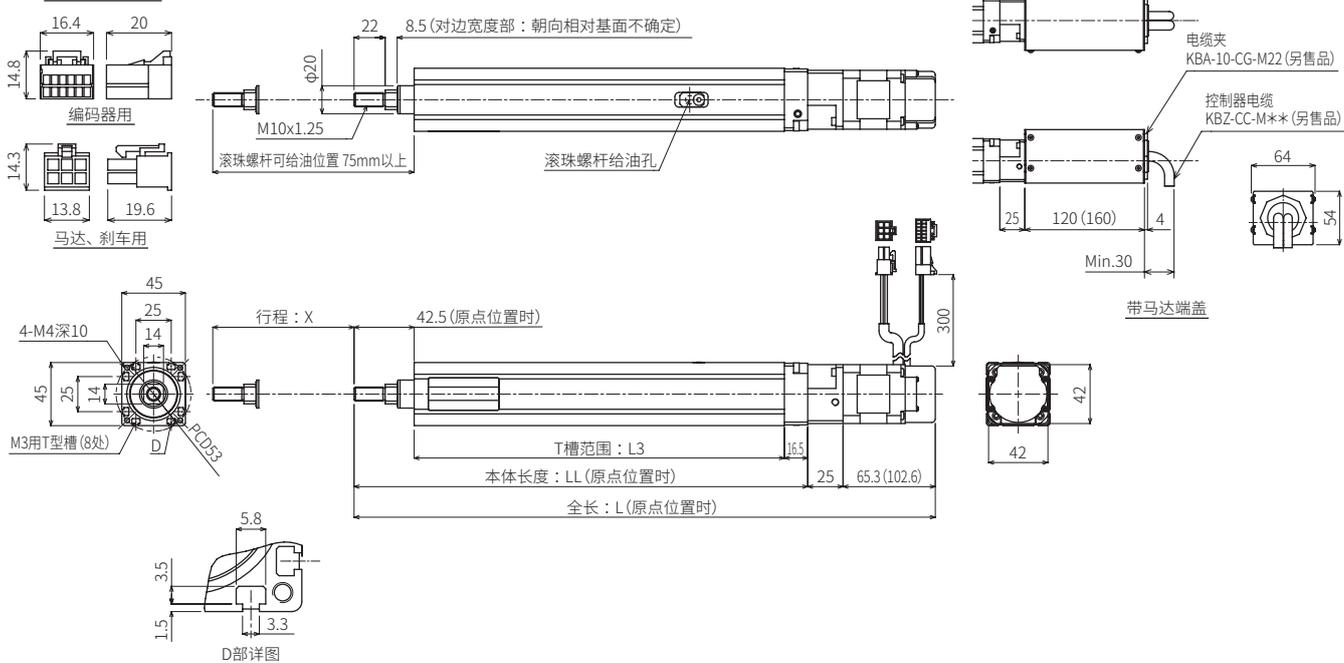


行程 X (mm)	50	100	150
行程符号	05	10	15
全长 L (mm)	305.3 (342.6)	355.3 (392.6)	405.3 (442.6)
本体长度 LL (mm)	215	265	315
安装孔数量 P	6	8	10
安装孔间隔数 N	2	3	4
本体重量 (kg)	1.3 (1.5)	1.4 (1.6)	1.5 (1.7)

注 () 内的值适用于带刹车的轴。

●KBZ-4D-ST-C

接插件外形尺寸



行程 X (mm)	50	100	150	200
行程符号	05	10	15	20
全长 L (mm)	311.8 (349.1)	361.8 (399.1)	411.8 (449.1)	461.8 (499.1)
本体长度 LL (mm)	221.5	271.5	321.5	371.5
T型槽范围 L3 (mm)	162.5	212.5	262.5	312.5
本体重量 (kg)	1.4 (1.6)	1.6 (1.8)	1.8 (2.0)	2.1 (2.3)

注 () 内的值适用于带刹车的轴。

直交轴规格

■2轴规格

X-Y组合

滚珠螺杆驱动	64
同步带驱动	78

X-Z组合

滚珠螺杆驱动	85
同步带驱动	91

Y-Z组合

滚珠螺杆驱动	97
同步带驱动	104

Z-Y组合

滚珠螺杆驱动	110
同步带驱动	115

■3轴规格

X-Y-Z组合

滚珠螺杆驱动	121
同步带驱动	137

■4轴规格

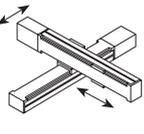
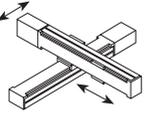
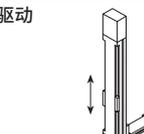
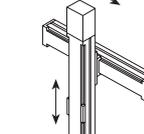
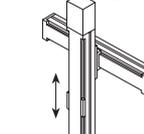
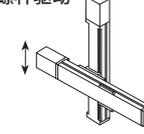
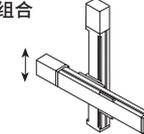
X-Y-Z-R组合

谐波驱动	142
行星齿轮	146

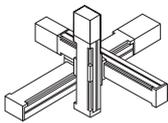
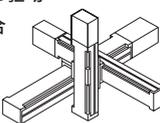
选型	
滑块	单轴规格
活塞杆	
R轴	
2轴	
	直交轴规格
3轴	
4轴	
	轴相关部件
	控制类部件
	技术资料
	注意事项
	使用

多轴组合 ※没有组件型号。请从下表的组合中选择。

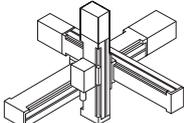
<双轴组合>

规格		第1轴	第2轴	第1轴ST	第2轴ST	记载页码		
X Y	 <p>滚珠螺杆驱动 组合</p>	KBX-T7D-ST-M12N-[ST]	KBX-T5D-ST-M12N-[ST]	50~600、700	50~400	64		
		KBX-10E-ST-S20N-[ST]	KBX-T7D-ST-M12N-[ST]	150~1250	50~400	65		
		KBX-10E-ST-M20N-[ST]	KBX-10E-ST-S20N-[ST]	100~1200	150~650	66		
		KBX-10E-U[R/L/U]-M20N-[ST]	KBX-10E-U[R/L/U]-S20N-[ST]	100~1200	150~650	67		
		KBX-30E-ST-M20N-[ST]	KBX-10E-ST-M20N-[ST]	150~1250	100~800	68		
		KBX-30E-U[R/L/U]-M20N-[ST]	KBX-10E-U[R/L/U]-M20N-[ST]	100~1200	100~800	69		
		KBX-30F-ST-M20N-[ST]	KBX-10E-ST-M20N-[ST]	100~1200	100~800	70		
		KBX-30F-U[R/L/U]-M20N-[ST]	KBX-10E-U[R/L/U]-M20N-[ST]	100~1200	100~800	71		
		KBX-50F-ST-M20N-[ST]	KBX-30E-ST-M20N-[ST]	200~1600	150~1050	72		
		KBX-50F-U[R/L/U]-M20N-[ST]	KBX-30E-ST-M20N-[ST]	200~1600	150~1050	73		
		KBX-50F-ST-M20N-[ST]	KBX-30F-ST-M20N-[ST]	200~1600	100~1000	74		
		KBX-50F-U[R/L/U]-M20N-[ST]	KBX-30F-ST-M20N-[ST]	200~1600	100~1000	75		
		KBX-50G-ST-M20N-[ST]	KBX-50F-ST-M20N-[ST]	200~1600	200~1000	76		
		KBX-60J-ST-M20N-[ST]	KBX-50G-ST-M20N-[ST]	200~1700	200~1500	77		
X Z	 <p>滚珠螺杆驱动 组合</p>	KBX-10E-ST-M20N-[ST]	KBX-10E-ST-S10B-[ST]	100~1200	150~450	85		
		KBX-30E-ST-M20N-[ST]	KBX-10E-ST-M10B-[ST]	150~1250	100~700	86		
		KBX-30F-ST-M20N-[ST]	KBX-10E-ST-M10B-[ST]	100~1200	100~900	87		
		KBX-50F-ST-M20N-[ST]	KBX-30E-ST-M10B-[ST]	200~1600	150~1050	88		
		KBX-50F-ST-M20N-[ST]	KBX-30F-ST-M10B-[ST]	200~1600	100~1000	89		
		KBX-50F-ST-M20N-[ST]	KBX-50F-ST-M10B-[ST]	200~1600	200~1000	90		
		Y Z	 <p>皮带驱动 组合</p>	KBX-10E-B[R/L/U]-M21N-[ST]	KBX-10E-ST-S10B-[ST]	100~2500	150~450	91
				KBX-10F-B[R/L/U]-M21N-[ST]	KBX-10E-ST-S10B-[ST]	100~2500	150~450	92
KBX-30E-B[R/L/U]-M21N-[ST]	KBX-10E-ST-M10B-[ST]			100~3200	100~700	93		
KBX-30F-B[R/L/U]-M21N-[ST]	KBX-10E-ST-M10B-[ST]			100~3200	100~900	94		
KBX-50F-B[R/L/U]-M21N-[ST]	KBX-30E-ST-M10B-[ST]			200~3500	150~1050	95		
KBX-50F-B[R/L/U]-M21N-[ST]	KBX-30F-ST-M10B-[ST]			200~3500	100~1000	96		
Y Z	 <p>滚珠螺杆驱动 组合</p>	KBX-T7D-ST-M12N-[ST]	KBX-T5D-ST-M06B-[ST]	50~600、700	50~500	97		
		KBX-10E-ST-S20N-[ST]	KBX-T7D-ST-M06B-[ST]	150~1250	50~600	98		
		KBX-10E-ST-M20N-[ST]	KBX-10E-U[R/L/U]-S10B-[ST]	100~1200	150~550	99		
		KBX-30E-ST-M20N-[ST]	KBX-10E-U[R/L/U]-M10B-[ST]	150~1250	100~800	100		
		KBX-30F-ST-M20N-[ST]	KBX-10E-U[R/L/U]-M10B-[ST]	100~1200	100~1000	101		
		KBX-50F-ST-M20N-[ST]	KBX-30E-U[R/L/U]-M10B-[ST]	200~1600	100~1000	102		
		KBX-50F-ST-M20N-[ST]	KBX-30F-U[R/L/U]-M10B-[ST]	200~1600	100~1000	103		
		Z Y	 <p>皮带驱动 组合</p>	KBX-10E-B[R/L/U]-S21N-[ST]	KBX-T7D-ST-M06B-[ST]	150~2550	50~600	104
				KBX-10E-B[R/L/U]-M21N-[ST]	KBX-10E-U[R/L/U]-S10B-[ST]	100~2500	150~550	105
				KBX-30E-B[R/L/U]-M21N-[ST]	KBX-10E-U[R/L/U]-M10B-[ST]	100~3200	100~800	106
KBX-30F-B[R/L/U]-M21N-[ST]	KBX-10E-U[R/L/U]-M10B-[ST]			100~3200	100~1000	107		
Z Y	 <p>滚珠螺杆驱动 组合</p>	KBX-10E-ST-M05B-[ST]	KBX-10E-ST-S20N-[ST]	100~1000	150~650	110		
		KBX-30E-ST-M05B-[ST]	KBX-10E-ST-M20N-[ST]	150~1050	100~900	111		
		KBX-30F-ST-M05B-[ST]	KBX-10E-ST-M20N-[ST]	100~1000	100~900	112		
		KBX-50F-ST-M05B-[ST]	KBX-30E-ST-M20N-[ST]	200~1600	150~1050	113		
		KBX-50F-ST-M05B-[ST]	KBX-30F-ST-M20N-[ST]	200~1600	100~1000	114		
		Z Y	 <p>滚珠螺杆、 皮带组合</p>	KBX-10E-ST-M05B-[ST]	KBX-10E-B[R/L/U]-S21N-[ST]	100~1000	150~650	115
				KBX-30E-ST-M05B-[ST]	KBX-10E-B[R/L/U]-M21N-[ST]	150~1050	100~800	116
				KBX-30F-ST-M05B-[ST]	KBX-10E-B[R/L/U]-M21N-[ST]	100~1000	100~900	117
				KBX-30F-ST-M05B-[ST]	KBX-10F-B[R/L/U]-M21N-[ST]	100~1000	100~900	118
				KBX-50F-ST-M05B-[ST]	KBX-30E-B[R/L/U]-M21N-[ST]	200~1600	100~1000	119
KBX-50F-ST-M05B-[ST]	KBX-30F-B[R/L/U]-M21N-[ST]			200~1600	100~1000	120		

<3轴组合>

规格	X轴	Y轴	Z轴	X轴ST	Y轴ST	Z轴ST	记载页码
滚珠螺杆驱动组合 	KBX-10E-ST-S20N-[ST]	KBX-T7D-ST-M12N-[ST]	KBX-T5D-ST-M06B-[ST]	150~1250	50~300	50~300	121
	KBX-10E-U[R/L/U]-S20N-[ST]	KBX-T7D-ST-M12N-[ST]	KBX-T5D-ST-M06B-[ST]	150~1250	50~300	50~300	122
	KBX-10E-ST-M20N-[ST]	KBX-10E-ST-S20N-[ST]	KBX-T7D-ST-M06B-[ST]	100~1200	150~450	50~300	123
	KBX-10E-U[R/L/U]-M20N-[ST]	KBX-10E-U[R/L/U]-S20N-[ST]	KBX-T7D-ST-M06B-[ST]	100~1200	150~450	50~300	124
	KBX-30F-ST-M20N-[ST]	KBX-10E-ST-S20N-[ST]	KBX-T7D-ST-M06B-[ST]	100~1200	150~750	50~300	125
	KBX-30F-U[R/L/U]-M20N-[ST]	KBX-10E-U[R/L/U]-M20N-[ST]	KBX-T7D-ST-M06B-[ST]	100~1200	150~750	50~300	126
	KBX-30E-ST-M20N-[ST]	KBX-10E-ST-M20N-[ST]	KBX-10E-U[R/L/U]-S10B-[ST]	150~1250	100~500	150~350	127
	KBX-30E-U[R/L/U]-M20N-[ST]	KBX-10E-U[R/L/U]-M20N-[ST]	KBX-10E-U[R/L/U]-S10B-[ST]	100~1200	100~500	150~350	128
	KBX-30F-ST-M20N-[ST]	KBX-10E-ST-M20N-[ST]	KBX-10E-U[R/L/U]-S10B-[ST]	100~1200	100~500	150~350	129
	KBX-30F-U[R/L/U]-M20N-[ST]	KBX-10E-U[R/L/U]-M20N-[ST]	KBX-10E-U[R/L/U]-S10B-[ST]	100~1200	100~500	150~350	130
	KBX-50F-ST-M20N-[ST]	KBX-30E-ST-M20N-[ST]	KBX-10E-ST-M05B-[ST]	200~1600	150~1050	100~300	131
	KBX-50F-U[R/L/U]-M20N-[ST]	KBX-30E-ST-M20N-[ST]	KBX-10E-ST-M05B-[ST]	200~1600	150~1050	100~300	132
	KBX-50F-ST-M20N-[ST]	KBX-30F-ST-M20N-[ST]	KBX-10E-ST-M05B-[ST]	200~1600	100~1000	100~300	133
	KBX-50F-U[R/L/U]-M20N-[ST]	KBX-30F-ST-M20N-[ST]	KBX-10E-ST-M05B-[ST]	200~1600	100~1000	100~300	134
	KBX-50G-ST-M20N-[ST]	KBX-50F-ST-M20N-[ST]	KBX-30F-ST-M05B-[ST]	200~1600	200~1000	100~300	135
	KBX-60J-ST-M20N-[ST]	KBX-50G-ST-M20N-[ST]	KBX-30F-ST-M05B-[ST]	200~1700	200~1500	100~300	136
皮带驱动组合 	KBX-10F-BT-M21N-[ST]	KBX-10E-B[R/L/U]-S21N-[ST]	KBX-T7D-ST-M06B-[ST]	150~2550	150~450	50~300	137
	KBX-30F-BT-M21N-[ST]	KBX-10E-B[R/L/U]-S21N-[ST]	KBX-T7D-ST-M06B-[ST]	100~3200	150~750	50~300	138
	KBX-30F-BT-M21N-[ST]	KBX-10E-B[R/L/U]-M21N-[ST]	KBX-10E-U[R/L/U]-S10B-[ST]	100~3200	100~500	150~350	139
	KBX-50F-BT-M21N-[ST]	KBX-30E-B[R/L/U]-M21N-[ST]	KBX-10E-ST-M05B-[ST]	200~3500	100~1000	100~300	140
	KBX-50F-BT-M21N-[ST]	KBX-30F-B[R/L/U]-M21N-[ST]	KBX-10E-ST-M05B-[ST]	200~3500	100~1000	100~300	141

<4轴组合>

规格	X轴	Y轴	Z轴	R轴	X轴ST	Y轴ST	Z轴ST	R轴	记载页码
滚珠螺杆驱动组合 	KBX-50F-ST-M20N-[ST]	KBX-30E-ST-M20N-[ST]	KBX-10E-ST-M05B-[ST]	KBX-00D-RH-A	200~1600	150~1050	100~300	360	142
	KBX-50F-U[R/L/U]-M20N-[ST]	KBX-30E-ST-M20N-[ST]	KBX-10E-ST-M05B-[ST]			150~1050			143
	KBX-50F-ST-M20N-[ST]	KBX-30F-ST-M20N-[ST]	KBX-10E-ST-M05B-[ST]			100~1000			144
	KBX-50F-U[R/L/U]-M20N-[ST]	KBX-30F-ST-M20N-[ST]	KBX-10E-ST-M05B-[ST]			100~1000			145
	KBX-50F-ST-M20N-[ST]	KBX-30E-ST-M20N-[ST]	KBX-10E-ST-M05B-[ST]	KBX-00D-RP-A	150~1050	146			
	KBX-50F-U[R/L/U]-M20N-[ST]	KBX-30E-ST-M20N-[ST]	KBX-10E-ST-M05B-[ST]		150~1050	147			
	KBX-50F-ST-M20N-[ST]	KBX-30F-ST-M20N-[ST]	KBX-10E-ST-M05B-[ST]		100~1000	148			
	KBX-50F-U[R/L/U]-M20N-[ST]	KBX-30F-ST-M20N-[ST]	KBX-10E-ST-M05B-[ST]		100~1000	149			

<多轴组合所需的模块 (例：4轴组合的示例)>

产品名称	型号	摘要
轴本体	KBX-50F-UL-M20N-40	组合(X轴)
轴本体	KBX-30F-ST-M20N-40	组合(Y轴)
轴本体	KBX-10E-ST-M05B-30	组合(Z轴)
轴本体	KBX-00D-RP-A	组合(R轴)
组装支撑件	KBX-53-BK-L02	X-Y轴间用
组装支撑件	KBX-31-BK-P06	Y-Z轴间用
CN箱	KBA-10-BX-F□□	各轴用
电缆夹	KBA-10-CG-M22	CN箱用
CN箱扳手	KBA-CGSP-41	组装用工具
CN箱支撑件	KBA-FBK-A106	R轴用CN箱安装部件
卡爪柔性部件	KBA-FBK-A107	Z-R轴间用柔性管安装部件
柔性管/柔性气管	KBA-10-FD-□□	各轴用
柔性/管托盘	KBA-10-TT-L24	柔性管盛放容器
套筒	KBA-10-SC-A02	柔性气管用
支撑导向	KBA-10-SG-M40	Y轴支撑用
控制器电缆	KBX-10-CC-M□□	各轴用
控制器	KCA-25-M10-□□□	主控制器
控制器	KCA-25-S10-□□□	从控制器
输入输出电缆	KCA-10-IC-A□	连接PLC的通信电缆
连接电缆	KCA-10-LC-A□	连接电缆
通信电缆	KCA-PCBL-31	PC通信用电缆
计算机软件	KCA-SF-98D	设置软件
对话终端	KCA-TPH-4C	设置工具

选型

滑块

活赛杆

R轴

2轴

3轴

4轴

直交轴规格

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Y规格

规格

项目	X轴	Y轴
轴型号	KBX-T7D-ST-M12N-□□	KBX-T5D-ST-M12N-□□
行程 50mm单位	50~600、700	50~400
最快速度	800(注1)	800
重复精度	±0.02	
滚珠螺杆导程	12	12
马达功率	50	50

设置最快速度时的加减速时间：0.3sec以上

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动

马达直轴

Y轴：滚珠螺杆驱动

马达直轴

(注)不含柔性管等用于布线的部件。

(注1)下述行程时，最快速度不同

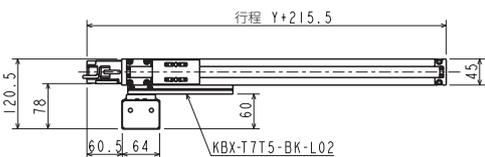
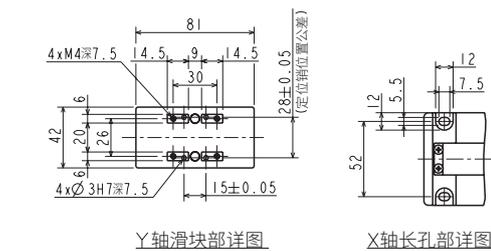
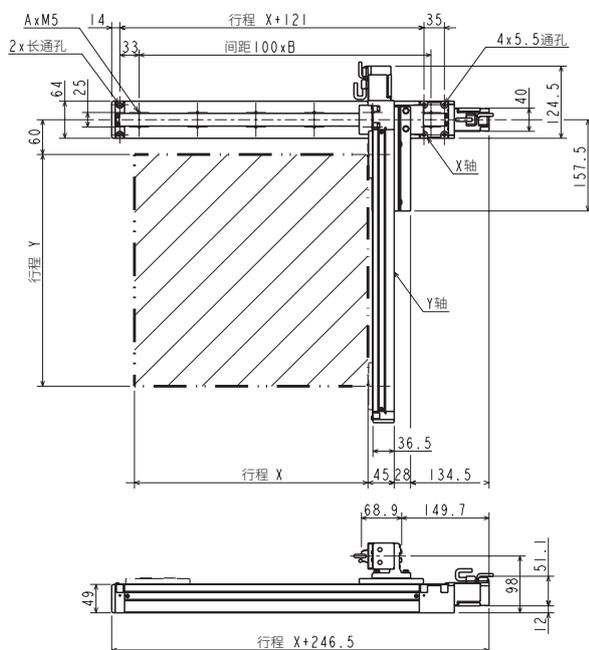
	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
X轴	50~550	800
	600	680
	700	500

最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程							
	50mm	100mm	150mm	200mm	250mm	300mm	350mm	400mm
	5.0	5.0	4.0	4.0	2.0	2.0	1.0	1.0

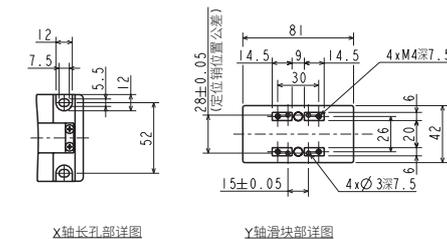
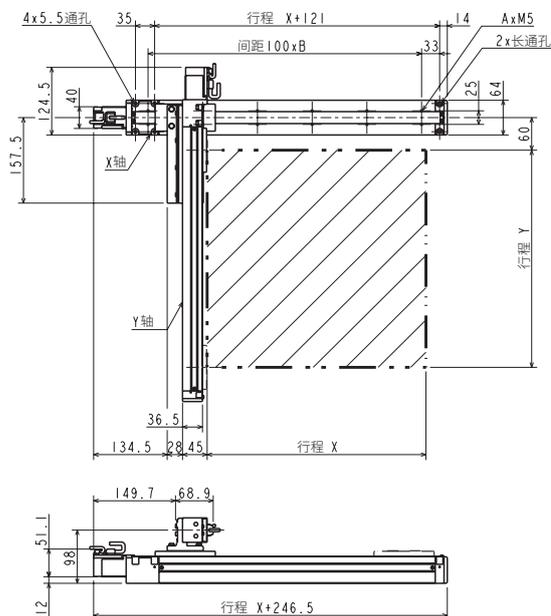
外形尺寸图

R：右侧

行程 X (KBX-T7D)	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	700
安装孔数 A	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	18
间距数 B	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	8



L：左侧



直交轴规格：X-Y灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴
轴型号	KBX-10E-ST-S20N-□5	KBX-T7D-ST-M12N-□□
行程 X轴以100mm为单位 Y轴以50mm为单位	150~1250	50~400
最快速度	1200(注1)	800
重复精度	±0.01	±0.02
滚珠螺杆导程	20	12
马达功率	100	50

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴
Y轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴

(注1) 下述行程时，最快速度不同

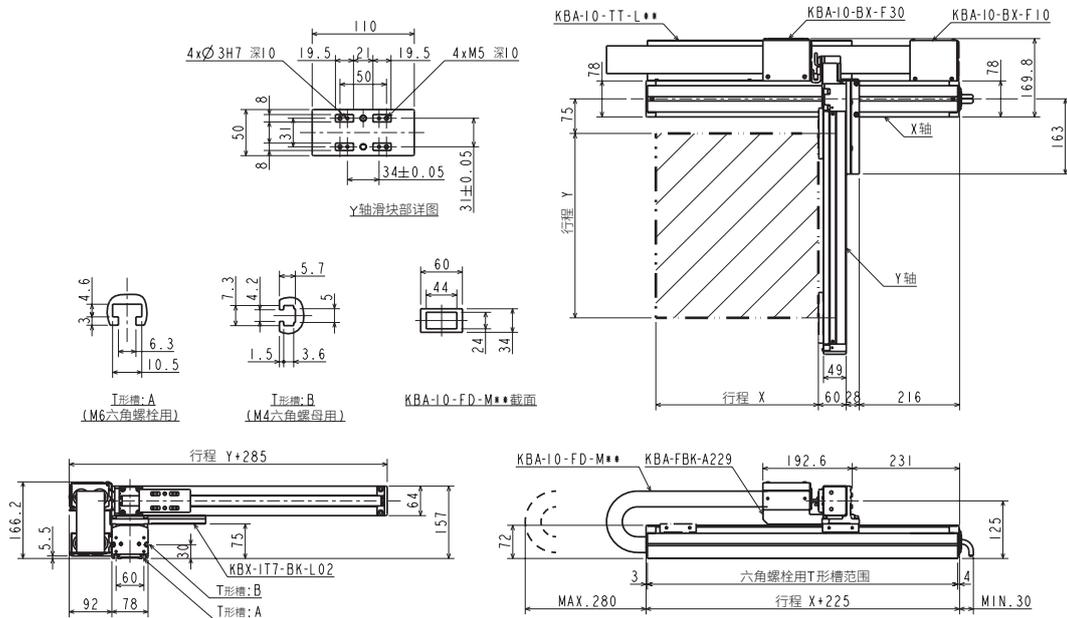
X轴	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
	750	1000
	850	800
	950~1050	600
	1150~1250	400

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

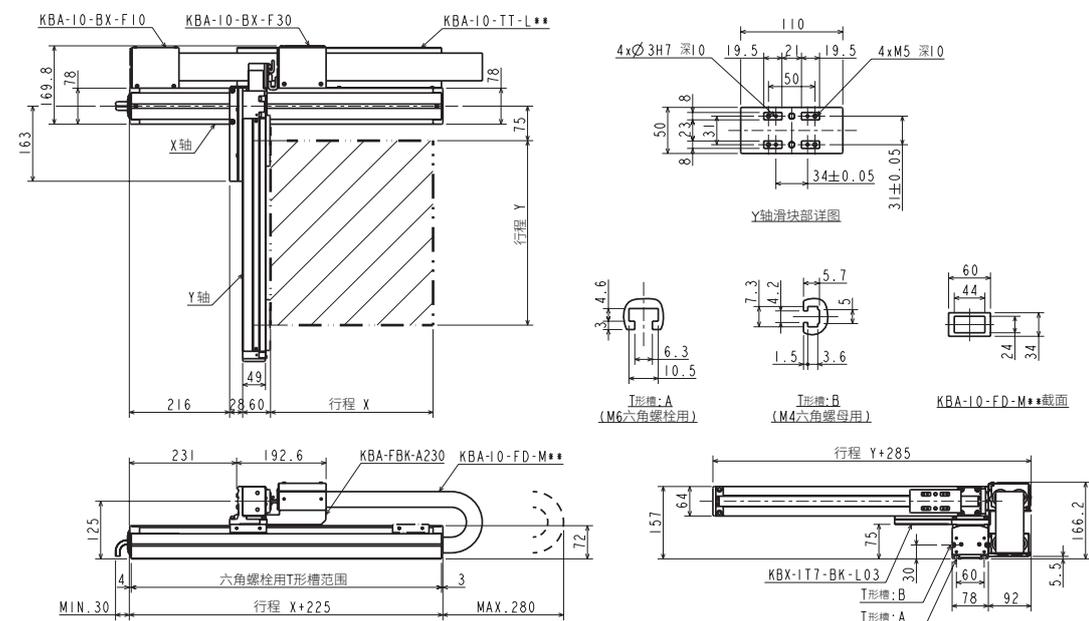
最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程							
	50mm	100mm	150mm	200mm	250mm	300mm	350mm	400mm
	10.5	10.5	6.5	6.5	3.0	3.0	0.5	0.5

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

活塞杆
单轴规格

R轴

2轴

3轴
直交轴规格

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Y灵活规格

选型

规格

项目		X轴	Y轴
轴型号		KBX-10E-ST-M20N-□0	KBX-10E-ST-S20N-□5
行程 以100mm为单位	mm	100~1200	150~650
最快速度	mm/s	1200(注1)	1200
重复精度	mm	±0.01	
滚珠螺杆导程	mm	20	20
马达功率	W	100	100

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动

马达直轴

Y轴：滚珠螺杆驱动

马达直轴

(注1)下述行程时，最快速度不同

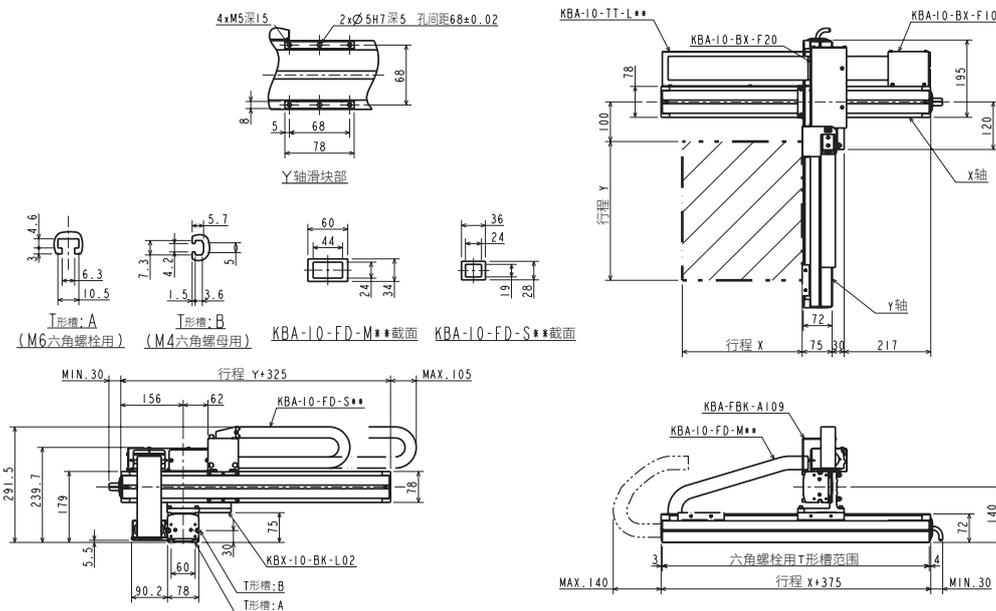
	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
X轴	700	1000
	800	800
	900~1000	600
	1100~1200	400

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

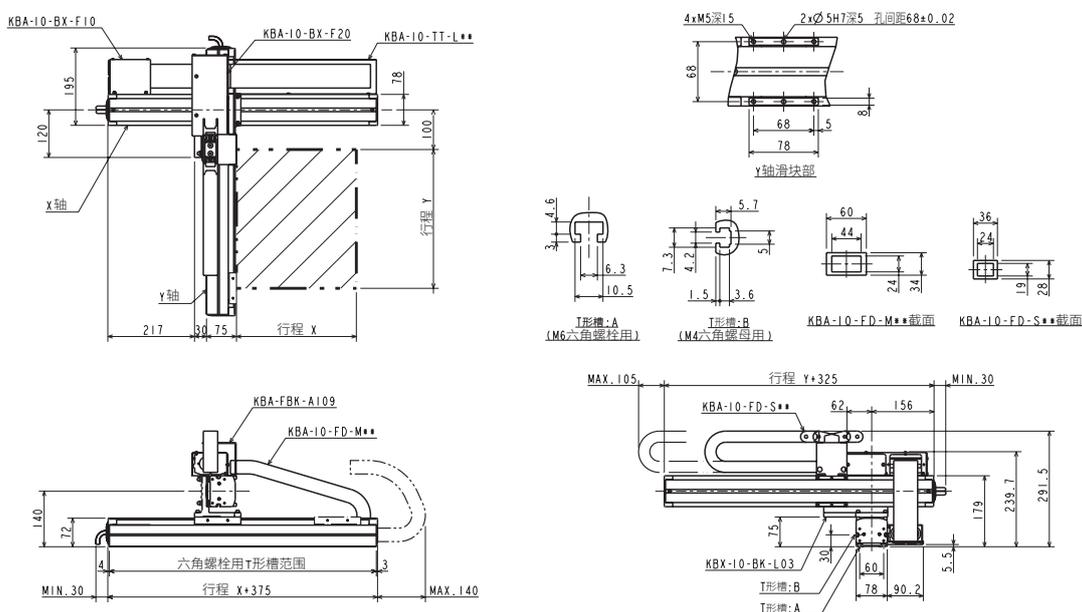
最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程					
	150mm	250mm	350mm	450mm	550mm	650mm
	9.0	8.0	6.5	5.0	3.0	1.0

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



直交轴规格

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Y灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴
轴型号	KBX-10E-U□-M20N-□0	KBX-10E-U□-S20N-□5
行程 以100mm为单位	100~1200	150~650
最快速度	1200(注1)	1200
重复精度	±0.01	
滚珠螺杆导程	20	20
马达功率	100	100

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动
马达折返
Y轴：滚珠螺杆驱动
马达折返

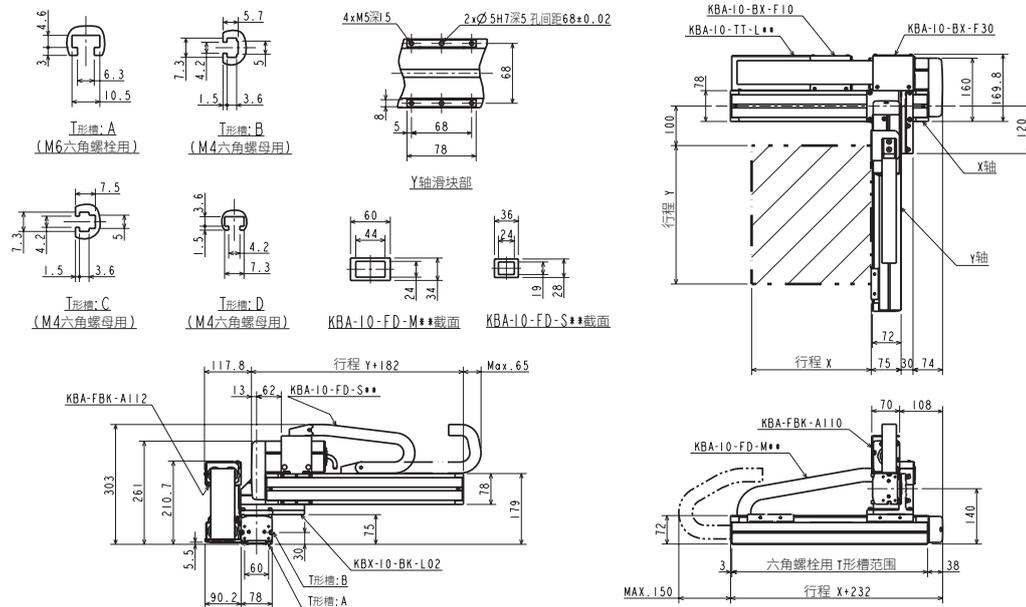
(注1) 下述行程时，最快速度不同

X轴	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
	700	1000
	800	800
	900~1000	600
	1100~1200	400

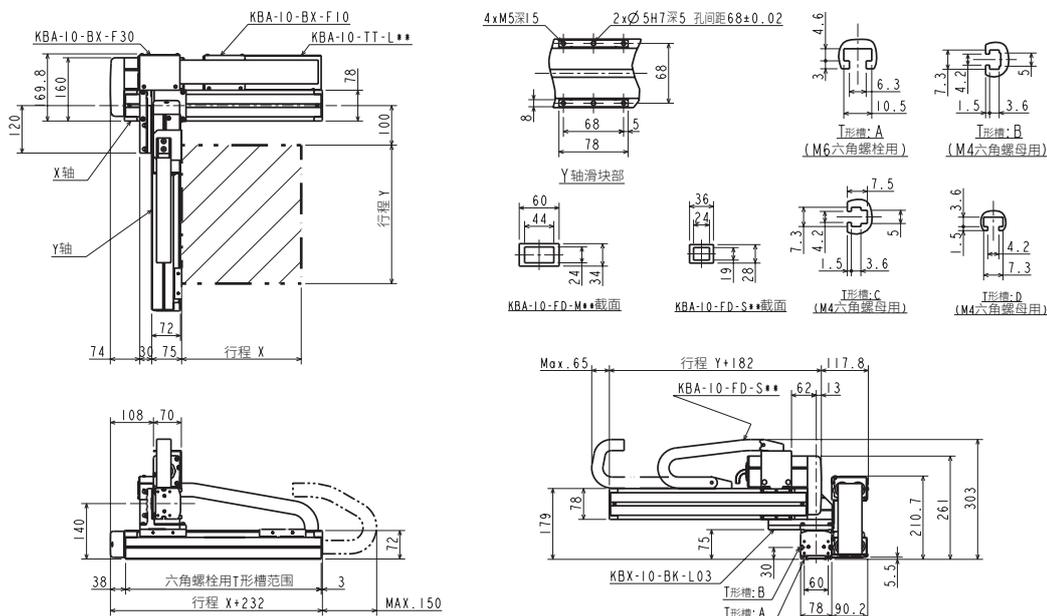
最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程					
	150mm	250mm	350mm	450mm	550mm	650mm
	9.0	8.0	6.5	5.0	3.0	1.0

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

活塞杆
单轴规格

R轴

2轴

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Y灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴
轴型号	KBX-30E-ST-M20N-□5	KBX-10E-ST-M20N-□0
行程 以100mm为单位	150~1250	100~800
最快速度	1200(注1)	1200(注1)
重复精度	±0.01	
滚珠螺杆导程	20	20
马达功率	100	100

设置最快速度时的加减速时间：0.48sec以上

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动

马达直轴

Y轴：滚珠螺杆驱动

马达直轴

(注1) 下述行程时，最快速度不同

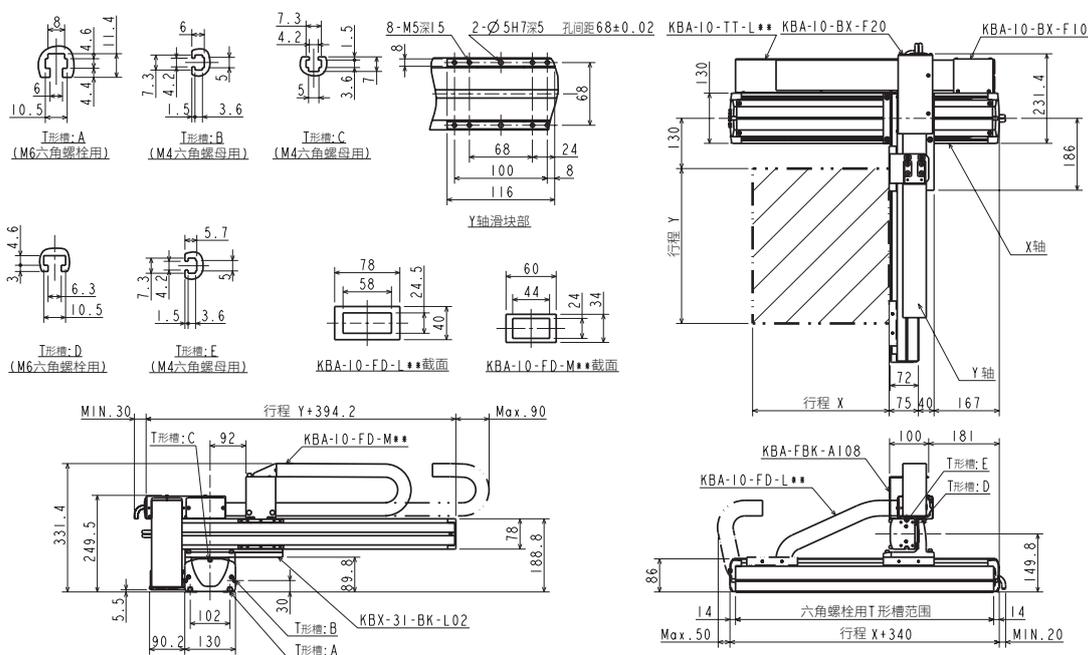
	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
X轴	750	1000
	850	800
	950~1050	600
Y轴	1150~1250	400
	700	1000
	800	800

最大可搬送重量 (kg)

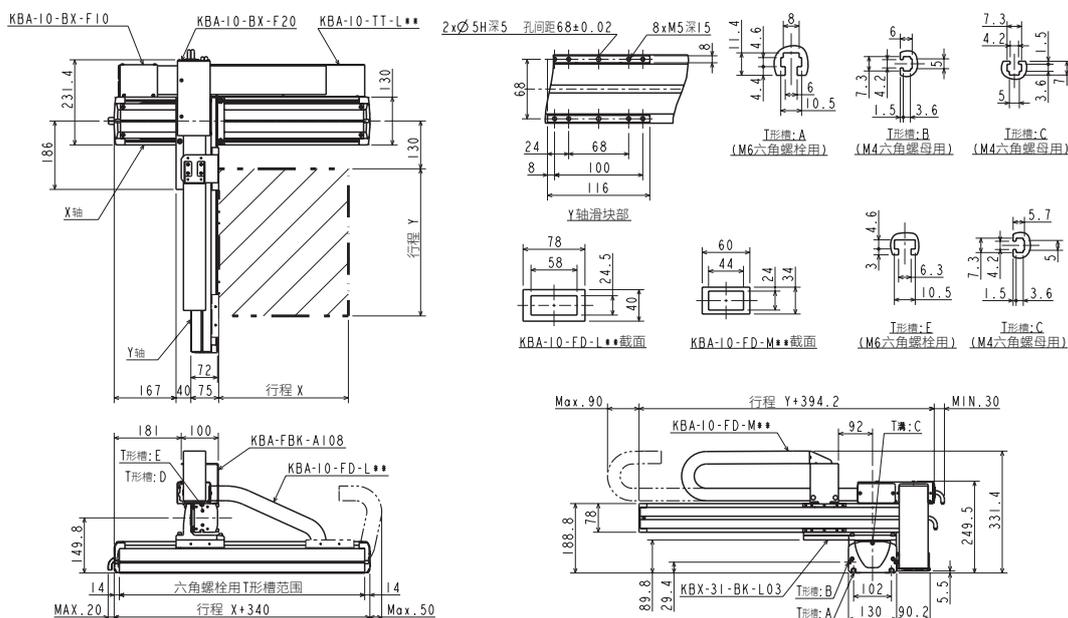
	Y轴行程							
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm
	13.0	12.0	11.0	10.0	8.0	6.0	3.0	2.0

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

使用事项

直交轴规格：X-Y灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴
轴型号	KBX-30E-U□-M20N-□0	KBX-10E-U□-M20N-□0
行程 以100mm为单位	100~1200	100~800
最快速度	1200(注1)	1200(注1)
重复精度	±0.01	
滚珠螺杆导程	20	20
马达功率	100	100

设置最快速度时的加减速时间：0.48sec以上

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动

马达折返

Y轴：滚珠螺杆驱动

马达折返

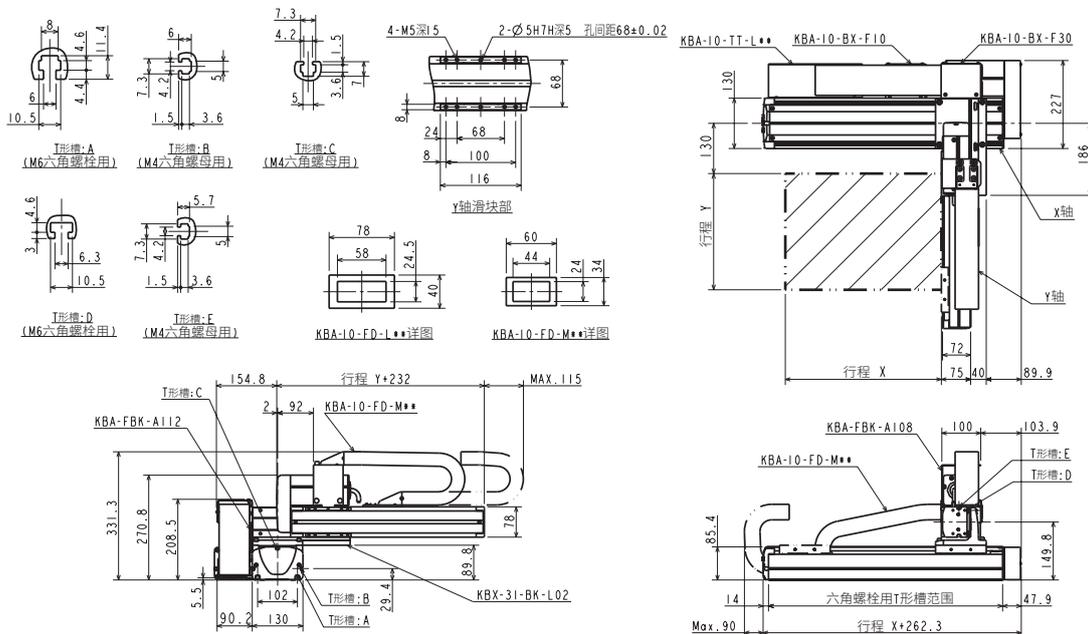
(注1) 下述行程时，最快速度不同

	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
X轴	700	1000
	800	800
	900~1000	600
Y轴	1100~1200	400
	700	1000
	800	800

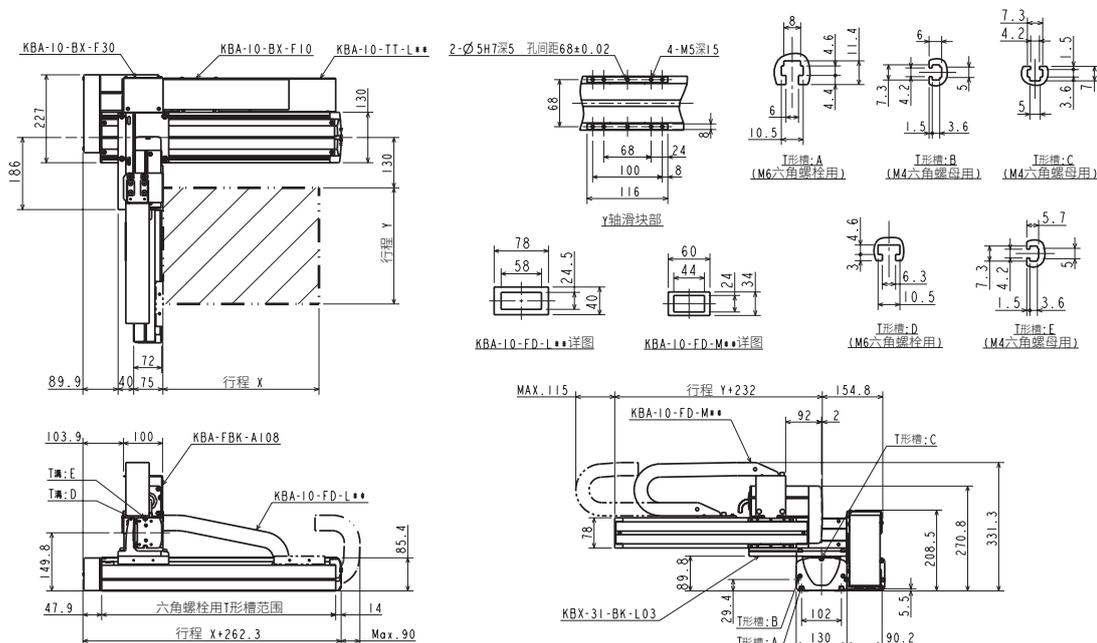
最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程							
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm
	13.0	12.0	11.0	10.0	8.0	6.0	3.0	2.0

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

活塞杆
单轴规格

R轴

2轴

3轴

4轴

直交轴规格

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Y灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴
轴型号	KBX-30F-ST-M20N-□0	KBX-10E-ST-M20N-□0
行程 以100mm为单位	100~1200	100~800
最快速度	1200(注1)	1200(注1)
重复精度	±0.01	
滚珠螺杆导程	20	20
马达功率	200	100

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动

马达直轴

Y轴：滚珠螺杆驱动

马达直轴

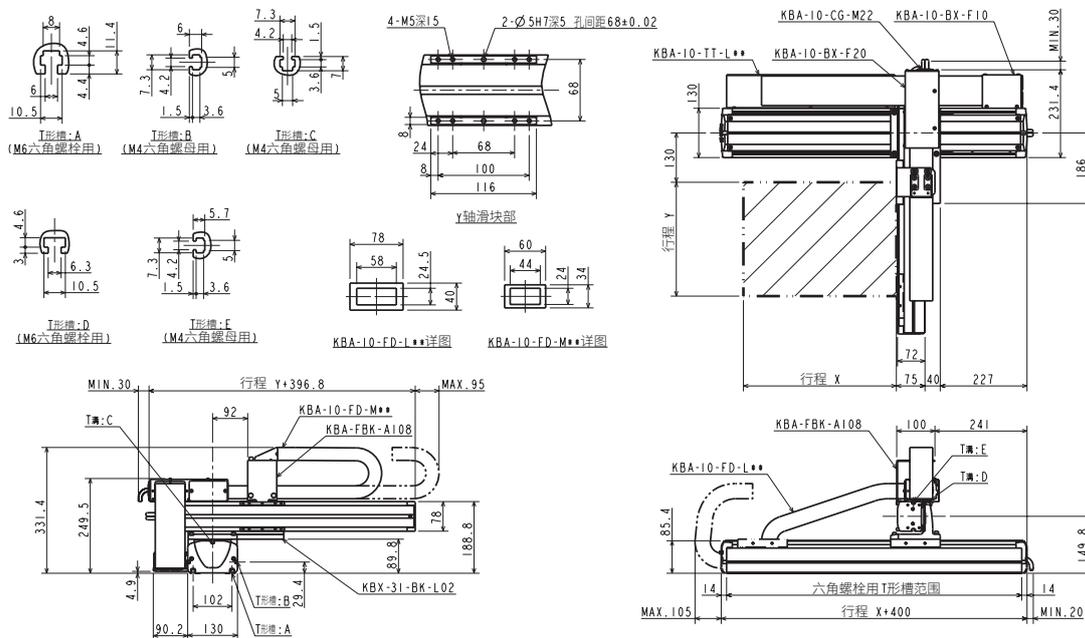
(注1) 下述行程时，最快速度不同

	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
X轴	700	1000
	800	800
	900~1000	600
Y轴	1100~1200	400
	700	1000
	800	800

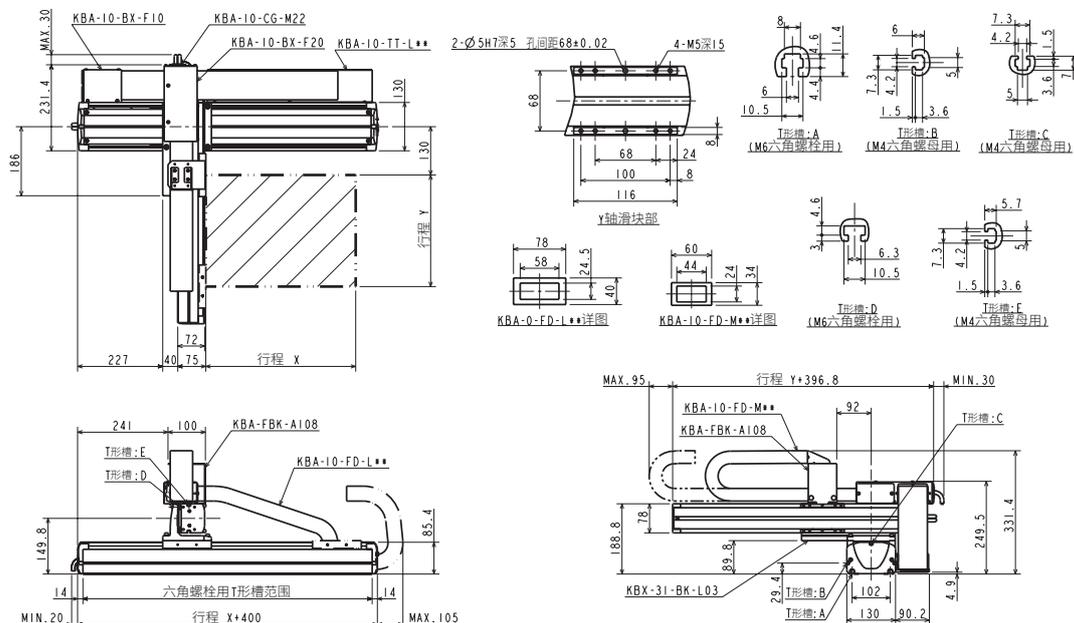
最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程							
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm
	15.0	15.0	14.0	11.0	8.0	6.0	4.0	2.0

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Y灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴
轴型号	KBX-30F-U□-M20N-□0	KBX-10E-U□-M20N-□0
行程 以100mm为单位	100~1200	100~800
最快速度	1200(注1)	1200(注1)
重复精度	±0.01	
滚珠螺杆导程	20	20
马达功率	200	100

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动

马达折返

Y轴：滚珠螺杆驱动

马达折返

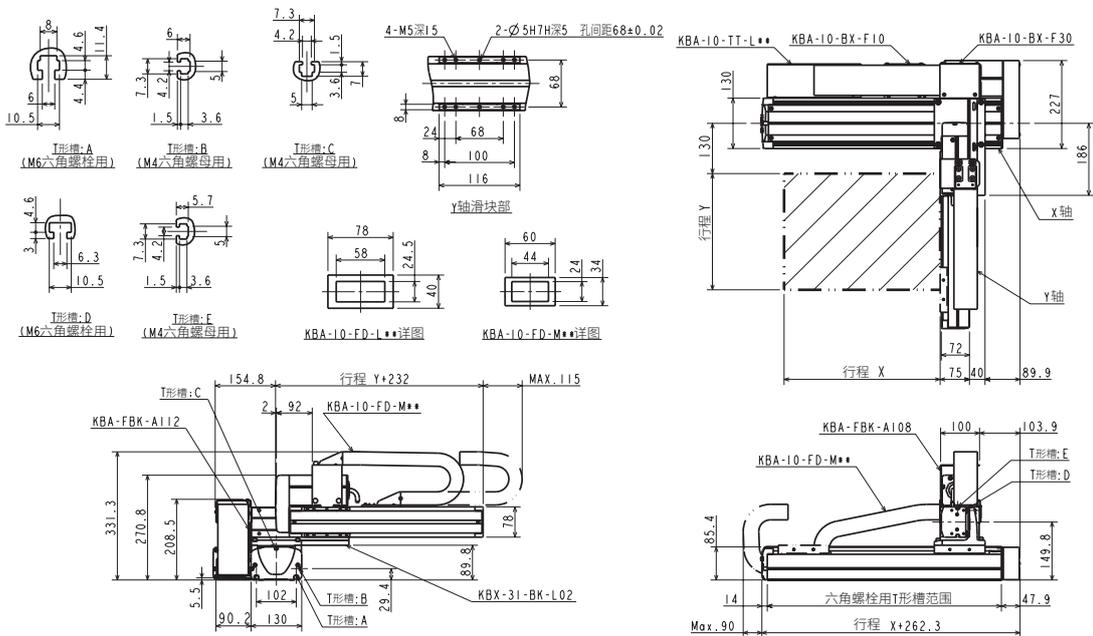
(注1) 下述行程时，最快速度不同

	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
X轴	700	1000
	800	800
	900~1000	600
Y轴	1100~1200	400
	700	1000
	800	800

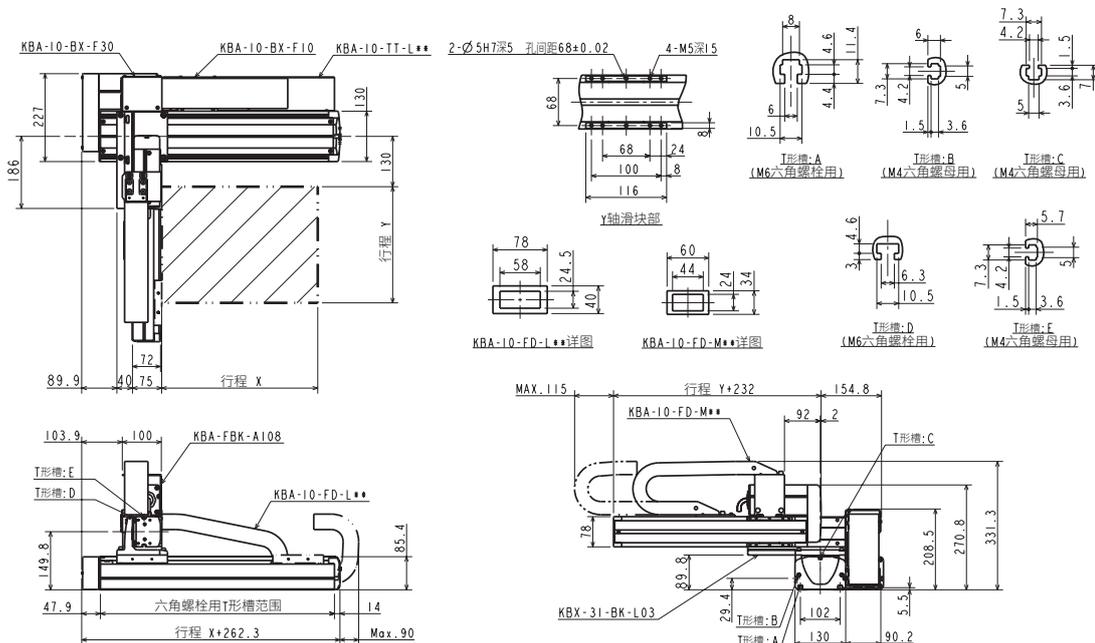
最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程							
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm
	15.0	15.0	14.0	11.0	8.0	6.0	4.0	2.0

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

活塞杆
单轴规格

R轴

2轴

3轴

4轴

直交轴规格

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Y灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴
轴型号	KBX-50F-ST-M20N-□0	KBX-30E-ST-M20N-□5
行程 以100mm为单位	200~1600	150~1050
最快速度	1200(注1)	1200(注1)
重复精度	±0.01	
滚珠螺杆导程	20	20
马达功率	200	100

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴

Y轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴

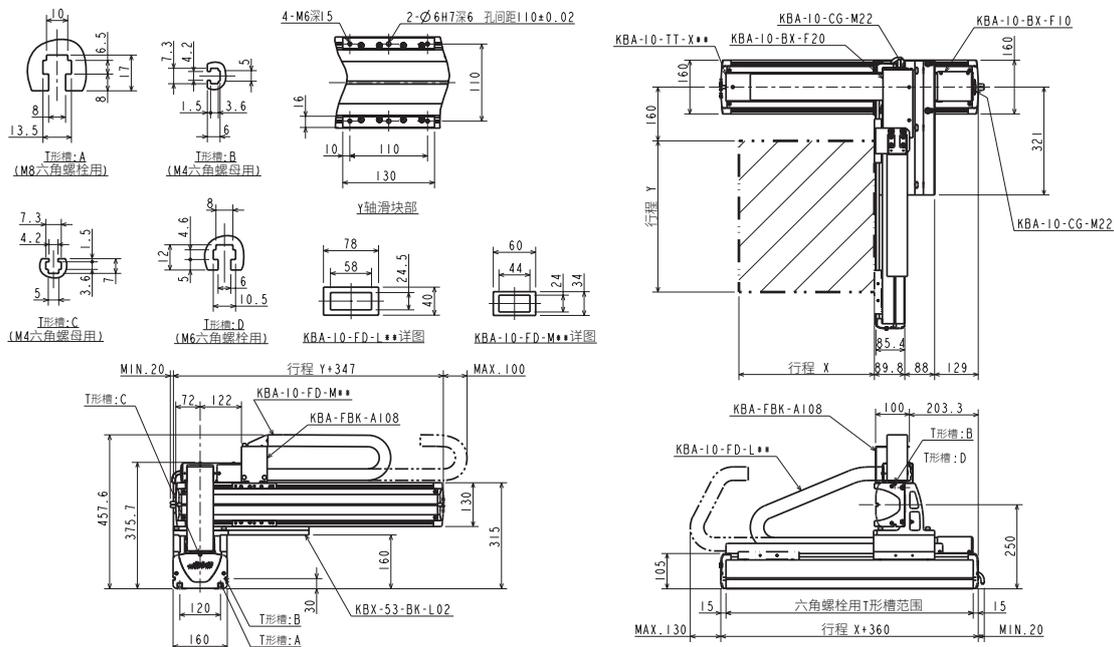
(注1) 下述行程时，最快速度不同

X轴	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
	700~800	1100
900~1000	1000	
1100~1200	700	
1300	500	
1400	400	
1500	300	
1600	300	
Y轴	750	1000
	850	800
	950~1050	600

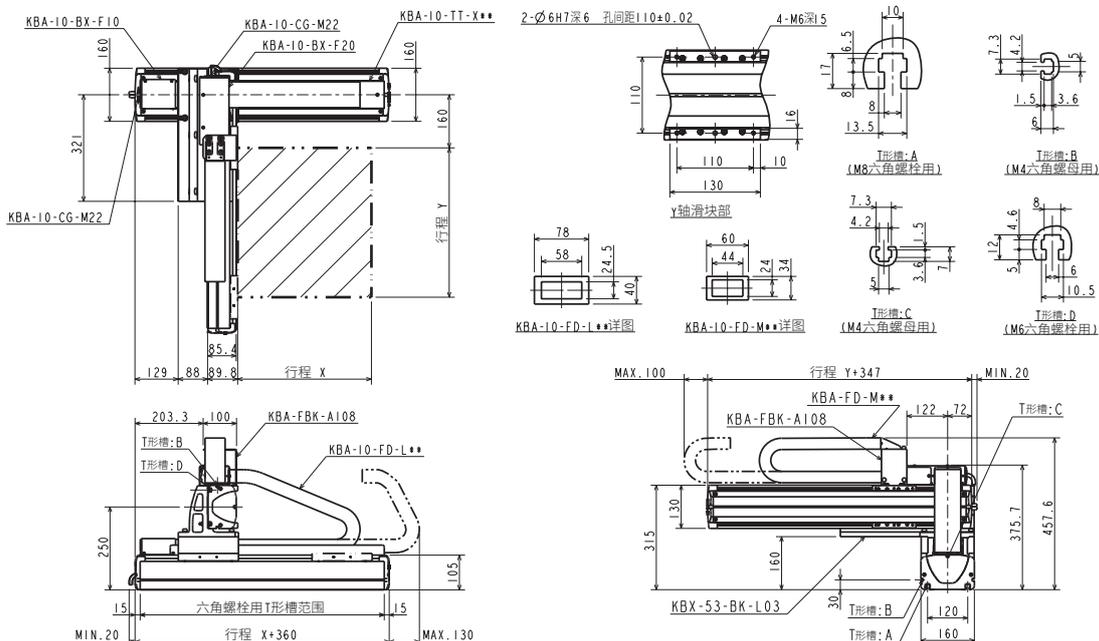
最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程									
	150mm	250mm	350mm	450mm	550mm	650mm	750mm	850mm	950mm	1050mm
	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	19.0	17.0	14.0	11.0

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

使用事项

直交轴规格：X-Y灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴
轴型号	KBX-50F-U□-M20N-□0	KBX-30E-ST-M20N-□5
行程 以100mm为单位	200~1600	150~1050
最快速度	1200(注1)	1200(注1)
重复精度	±0.01	
滚珠螺杆导程	20	20
马达功率	200	100

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动 马达折返
Y轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴

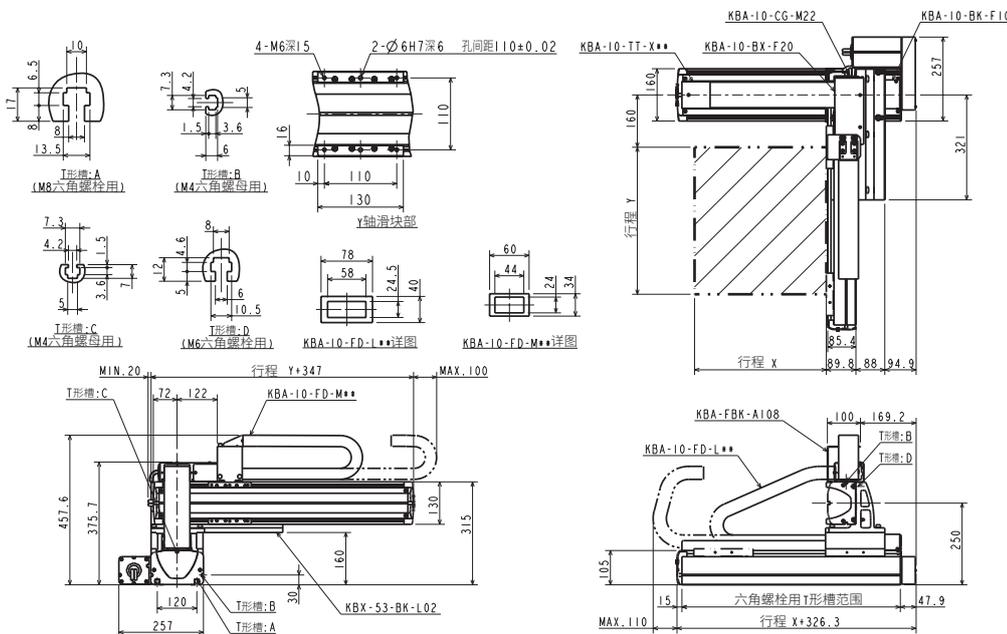
(注1) 下述行程时，最快速度不同

X轴	行程 (mm)		最快速度 (mm/s)
	700~800	1100~1200	
Y轴	700~800	1100	1100
	900~1000	1000	1000
	1100~1200	700	700
	1300	500	500
	1400	400	400
Y轴	1500	300	300
	1600	300	300
	750	1000	800
	850	800	600
950~1050		600	600

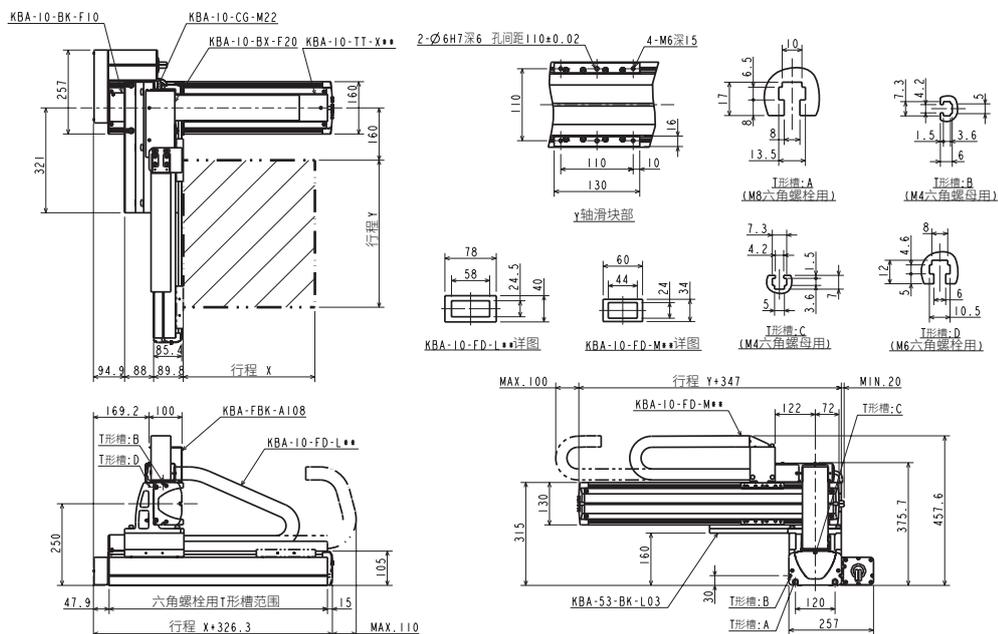
最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程									
	150mm	250mm	350mm	450mm	550mm	650mm	750mm	850mm	950mm	1050mm
	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	19.0	17.0	14.0	11.0

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

活塞杆

单轴规格

R轴

2轴

3轴

4轴

直交轴规格

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Y灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴
轴型号	KBX-50F-ST-M20N-□0	KBX-30F-ST-M20N-□0
行程 以100mm为单位	200~1600	100~1000
最快速度	1200(注1)	1200(注1)
重复精度	±0.01	
滚珠螺杆导程	20	20
马达功率	200	200

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
Y轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴

(注1) 下述行程时，最快速度不同

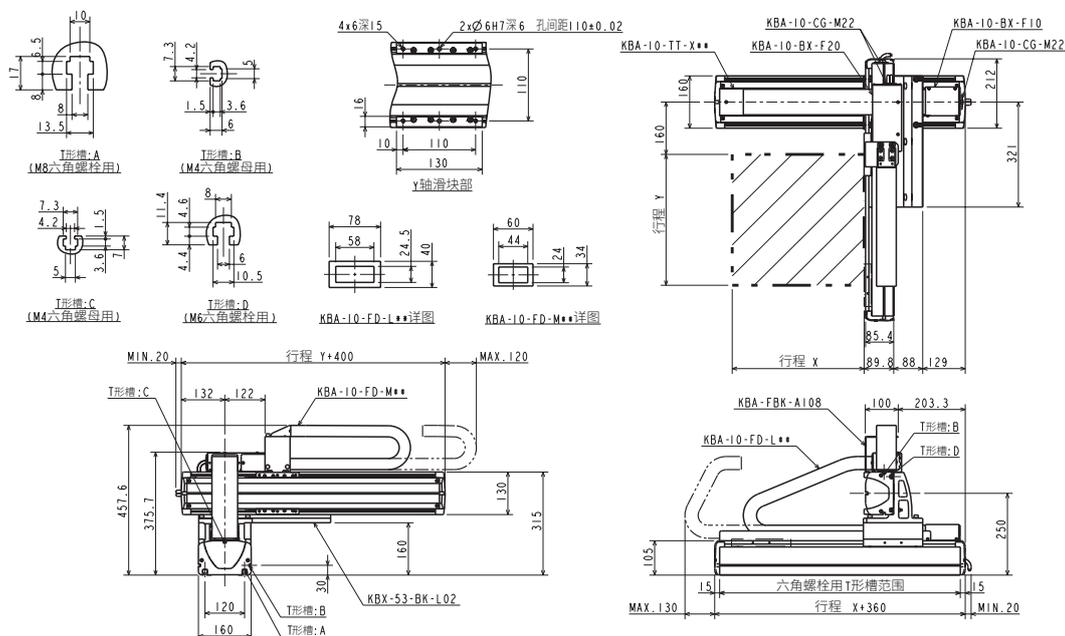
X轴	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
	700~800	1100
900~1000	1000	
1100~1200	700	
1300	500	
1400	400	
1500	300	
1600	300	
Y轴	700	1000
	800	800
	900~1000	600

最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程									
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	1000mm
	40.0(31.0)	40.0(30.0)	33.0(29.0)	31.0(28.0)	27.0	23.0	20.0	17.0	14.0	12.0

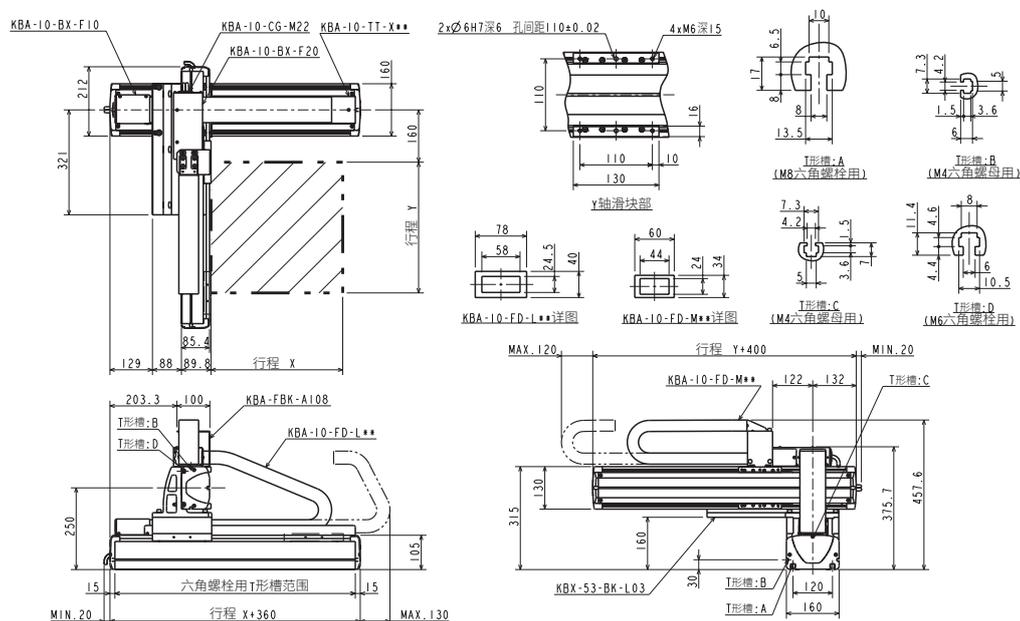
如果在X轴超过1000mm/s的速度下使用，则最大可搬送重量变为()内的数值。

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



直交轴规格：X-Y灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴
轴型号	KBX-50F-U□-M20N-□0	KBX-30F-ST-M20N-□0
行程 以100mm为单位	200~1500	100~1000
最快速度	1200(注1)	1200(注1)
重复精度	±0.01	
滚珠螺杆导程	20	20
马达功率	200	200

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动 马达折返
Y轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴

(注1) 下述行程时，最快速度不同

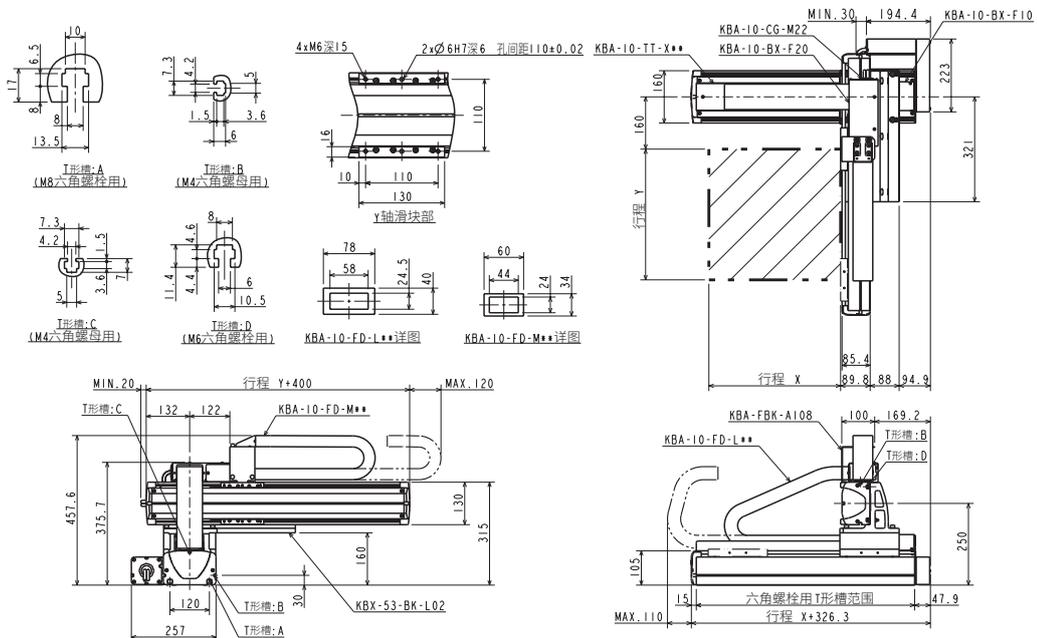
X轴	行程(mm)	最快速度(mm/s)
	700~800	1100
Y轴	900~1000	1000
	1100~1200	700
	1300	500
	1400	400
	1500	300
Y轴	700	1000
	800~1000	600

最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程									
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	1000mm
	40.0(31.0)	40.0(30.0)	33.0(29.0)	31.0(28.0)	27.0	23.0	20.0	17.0	14.0	12.0

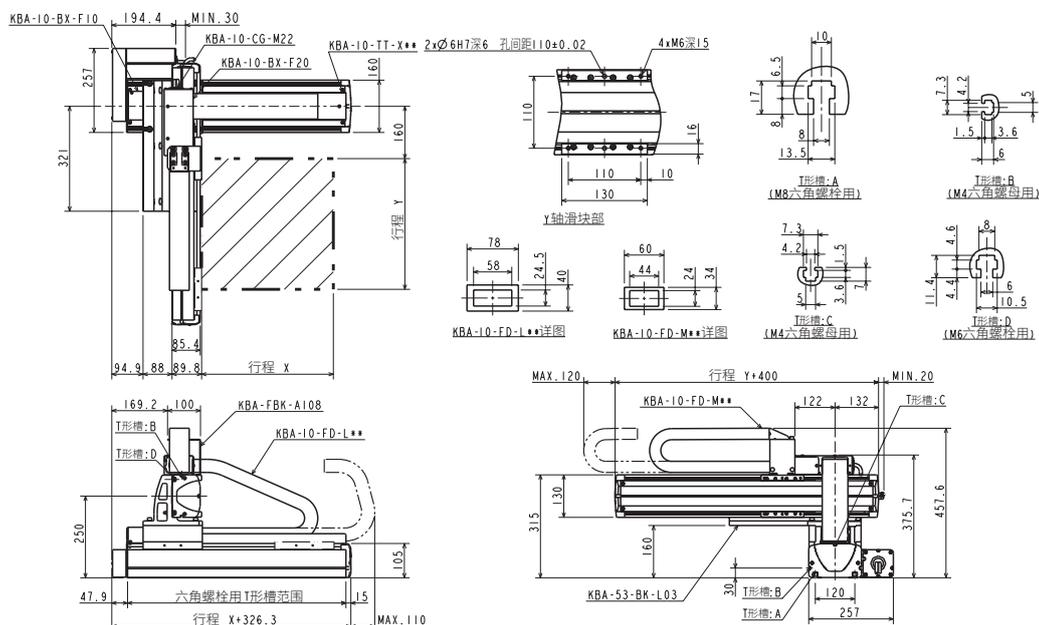
如果在X轴超过1000mm/s的速度下使用，则最大可搬送重量变为()内的数值。

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

活塞杆
单轴规格

R轴

2轴

3轴

4轴

直交轴规格

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Y灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴
轴型号	KBX-50G-ST-M20N-□0	KBX-50F-ST-M20N-□0
行程 以100mm为单位	200~1600	200~1000
最快速度	1200(注1)	1200(注1)
重复精度	±0.01	
滚珠螺杆导程	20	20
马达功率	400	200

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
Y轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴

(注1) 下述行程时，最快速度不同

	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
X轴	700~800	1100
	900~1000	1000
	1100~1200	700
	1300	500
	1400	400
Y轴	1500	300
	1600	300
	700~800	1100
	900~1000	1000

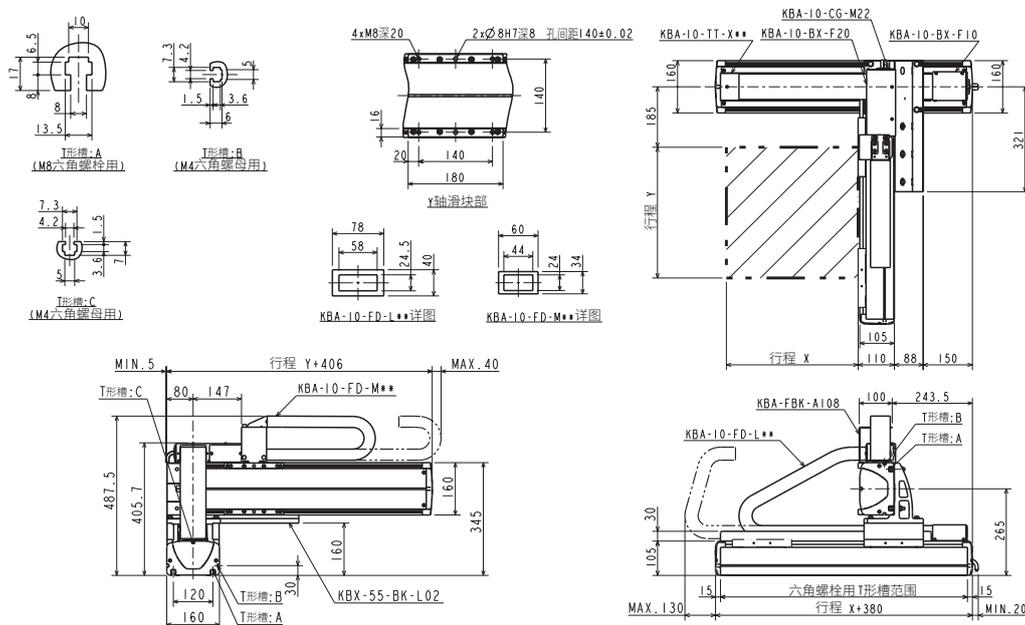
最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程								
	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	1000mm
	60.0(50.0)	53.5(50.0)	45.0	38.0	32.5	27.5	23.0	19.0	13.0

X轴需要充放电控制器 KCA-ABSU-4000。

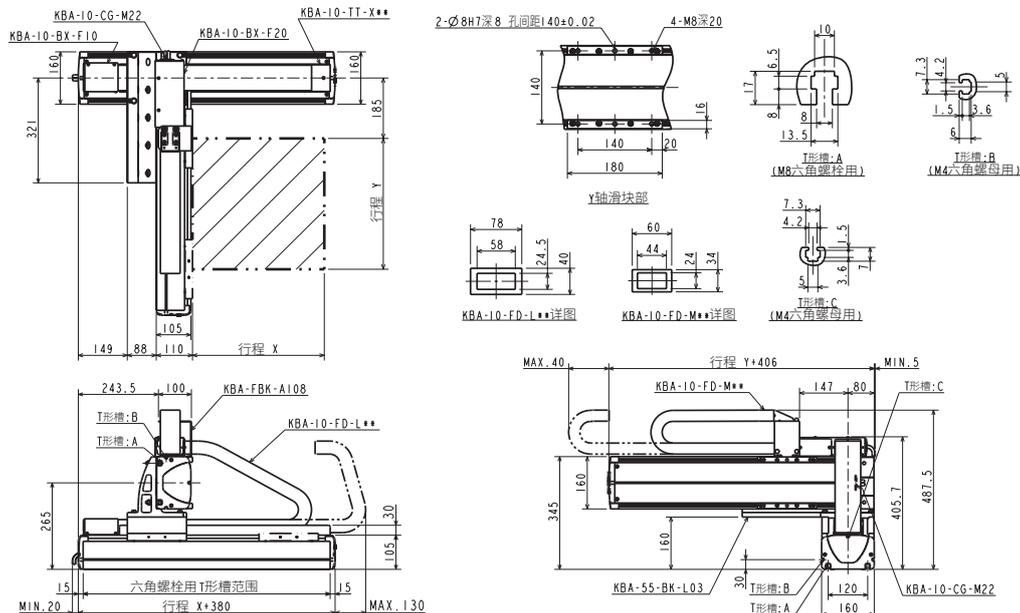
如果在X轴超过1000mm/s的速度下使用，则最大可搬送重量变为()内的数值。

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Y灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴
轴型号	KBX-60J-ST-M20N-□0	KBX-50G-ST-M20N-□0
行程 以100mm为单位	200~1700	200~1500
最快速度	900(注1)	1200(注1)
重复精度	±0.01	
滚珠螺杆导程	20	20
马达功率	750	400

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴

Y轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴

(注1) 下述行程时，最快速度不同

	行程 (mm)		最快速度 (mm/s)
	X轴	Y轴	
X轴	1100		700
	1200		600
	1300		500
	1400~1500		400
	1600~1700		300
Y轴		700~800	1100
		900~1000	1000
		1100~1200	700
		1300	500
		1400	400
	1500	300	

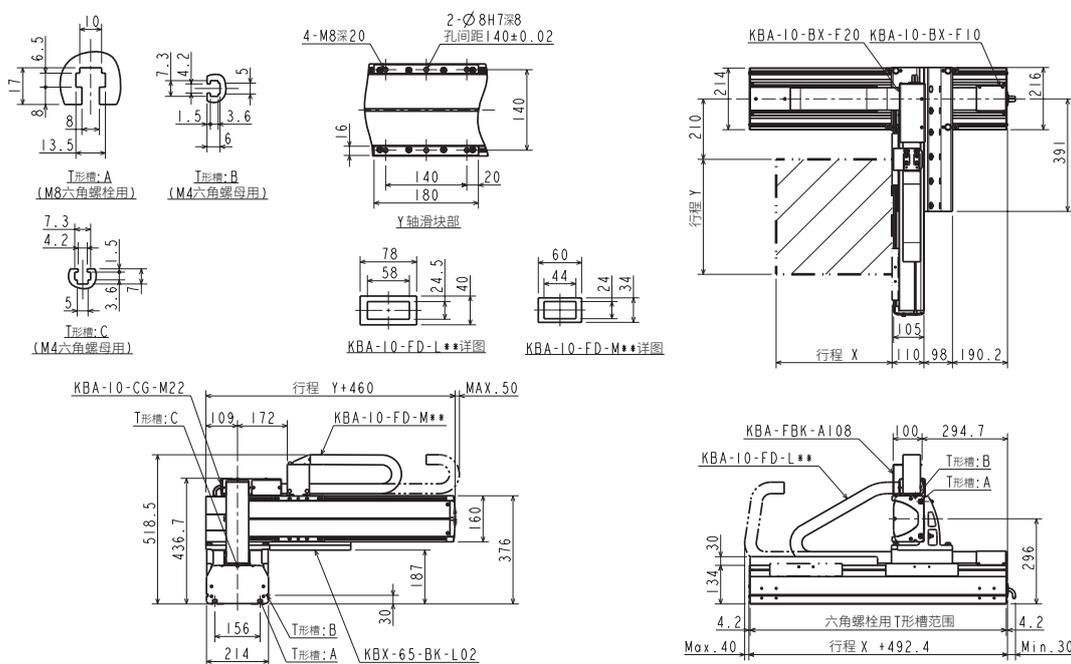
最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程													
	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	1000mm	1100mm	1200mm	1300mm	1400mm	1500mm
	100.0	100.0	89.0	77.5	68.0	60.0	53.0	47.0	42.0	33.0	26.0	21.0	17.0	14.0

所有轴需要充放电控制器。

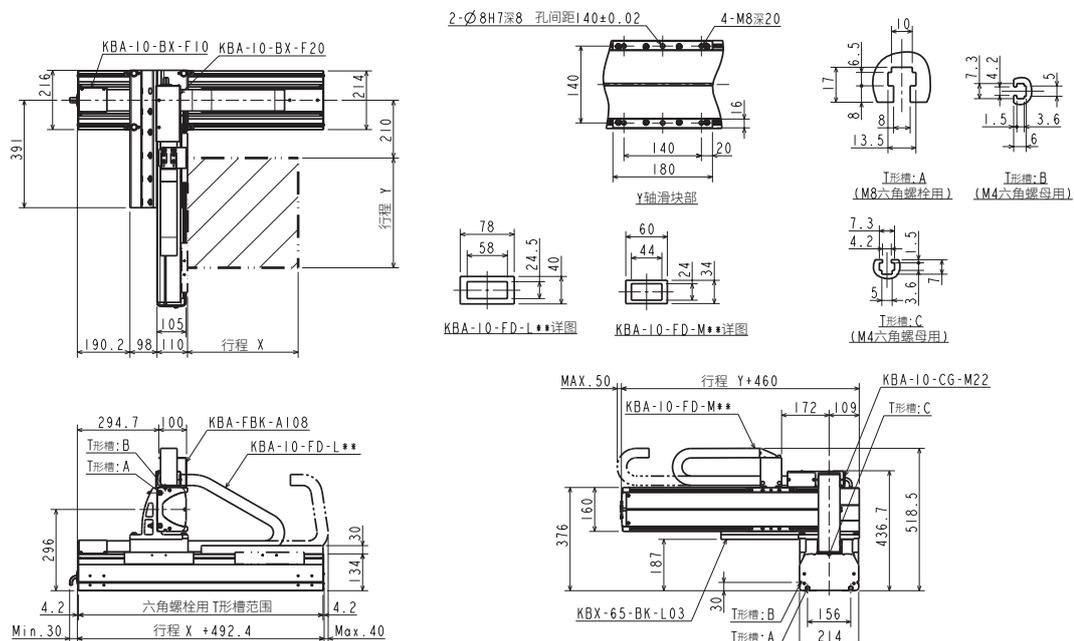
- 1) X轴：充放电控制器 型号：KCA-ABSU-8000
2) Y轴：充放电控制器 型号：KCA-ABSU-4000

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

活
塞
杆

单
轴
规
格

R
轴

2
轴

3
轴

4
轴

直
交
轴
规
格

轴
相
关
部
件

控
制
类
部
件

技
术
资
料

注
意
事
项

使
用

直交轴规格：X-Y灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴
轴型号	KBX-10E-BT-M21N-□0	KBX-10E-B□-S21N-□5
行程 以100mm为单位	100~2500	150~650
最快速度	1000	1000
重复精度	±0.04	
滚珠螺杆导程	相当于21	相当于21
马达功率	100	100

设置最快速度时的加减速时间：0.4sec以上

同步带驱动

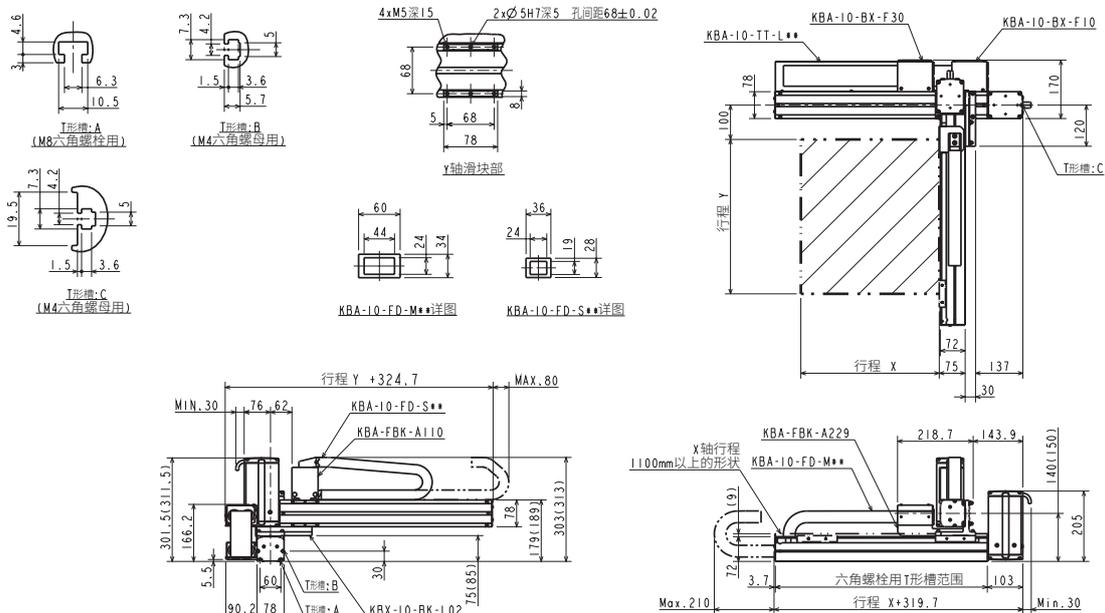
X轴：同步带驱动
马达折返
Y轴：同步带驱动
马达折返

最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程					
	150mm	250mm	350mm	450mm	550mm	650mm
	8.0	8.0	6.0	5.0	3.0	1.0

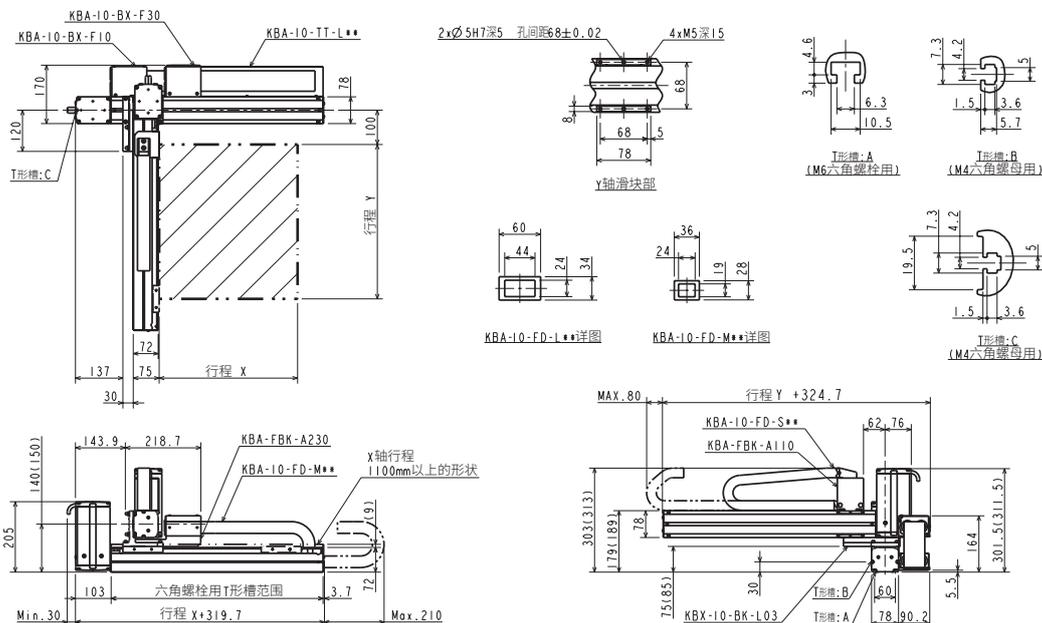
外形尺寸图

R：右侧

()内的数值适用于X轴行程1050mm以上



L：左侧



直交轴规格：X-Y灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴
轴型号	KBX-10F-BT-M21N-□0	KBX-10E-B□-S21N-□5
行程 以100mm为单位	100~2500	150~650
最快速度	1000	1000
重复精度	±0.04	
滚珠螺杆导程	相当于21	相当于21
马达功率	200	100

设置最快速度时的加减速时间：0.3sec以上

同步带驱动

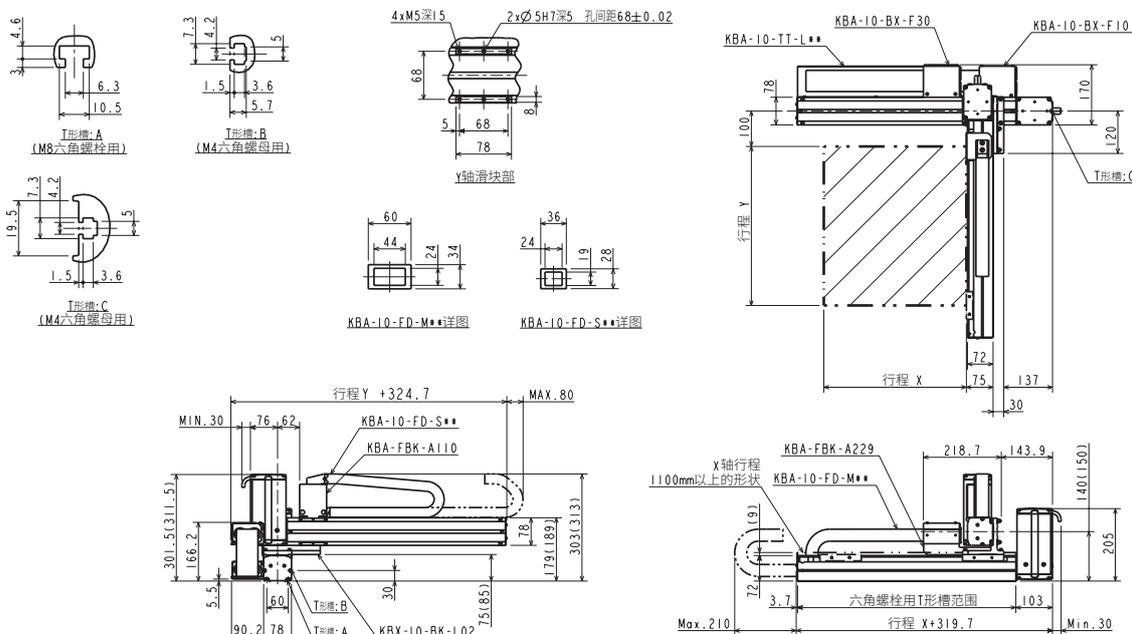
X轴：同步带驱动
马达折返
Y轴：同步带驱动
马达折返

最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程					
	150mm	250mm	350mm	450mm	550mm	650mm
	9.0	8.0	6.0	5.0	3.0	1.0

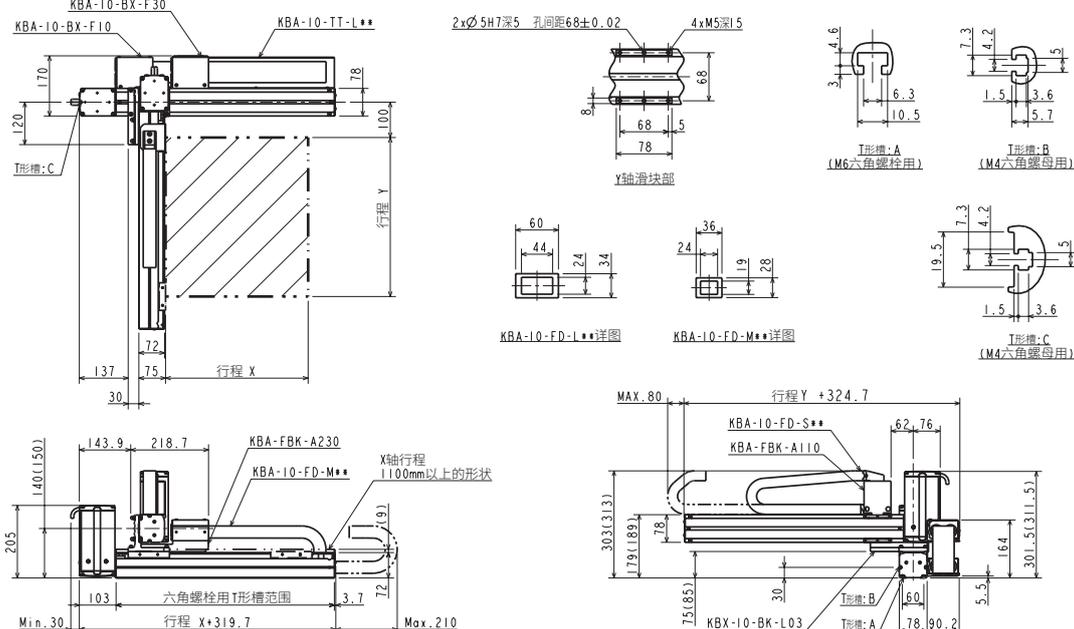
外形尺寸图

R：右侧

()内的数值适用于X轴行程1050mm以上



L：左侧



选型

滑块

单轴规格
活套杆

R轴

2轴

直交轴规格
3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Y灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴
轴型号	KBX-30E-BT-M21N-□0	KBX-10E-B□-M21N-□0
行程 以100mm为单位	100~3200	100~800
最快速度	1000	1000
重复精度	±0.04	
滚珠螺杆导程	相当于21	相当于21
马达功率	100	100

设置最快速度时的加减速时间：0.3sec以上

同步带驱动

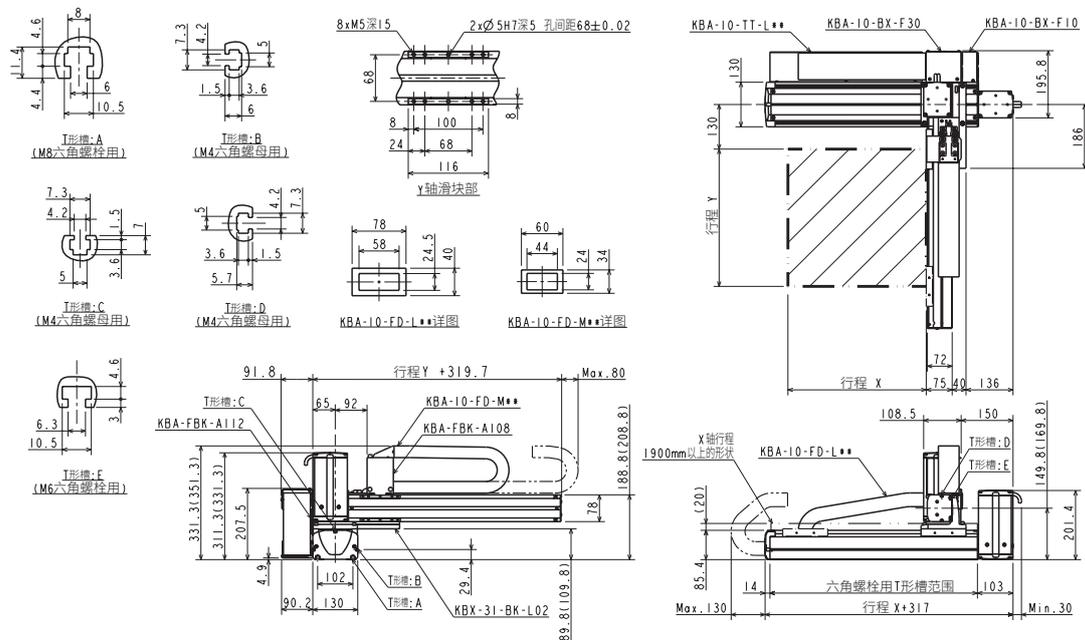
X轴：同步带驱动
马达折返
Y轴：同步带驱动
马达折返

最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程							
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm
	8.0	7.0	6.0	6.0	5.0	5.0	1.0	1.0

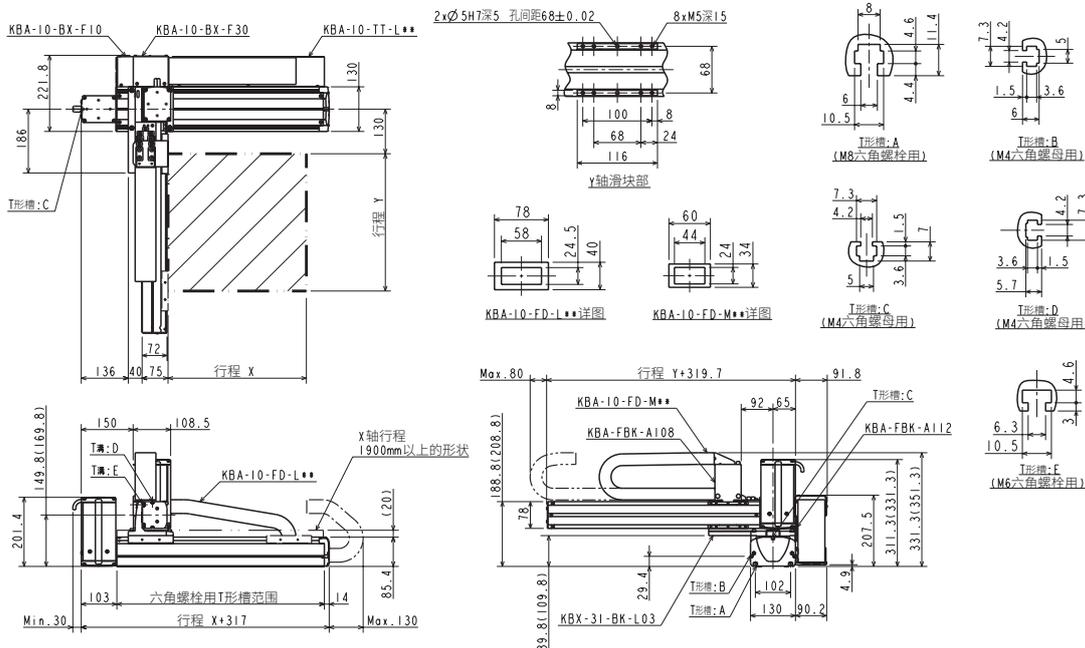
外形尺寸图

R：右侧

()内的数值适用于X轴行程1850mm以上



L：左侧



直交轴规格：X-Y灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴
轴型号	KBX-30F-BT-M21N-□0	KBX-10E-B□-M21N-□0
行程 以100mm为单位	100~3200	100~800
最快速度	1000	1000
重复精度	±0.04	
滚珠螺杆导程	相当于21	相当于21
马达功率	200	100

同步带驱动

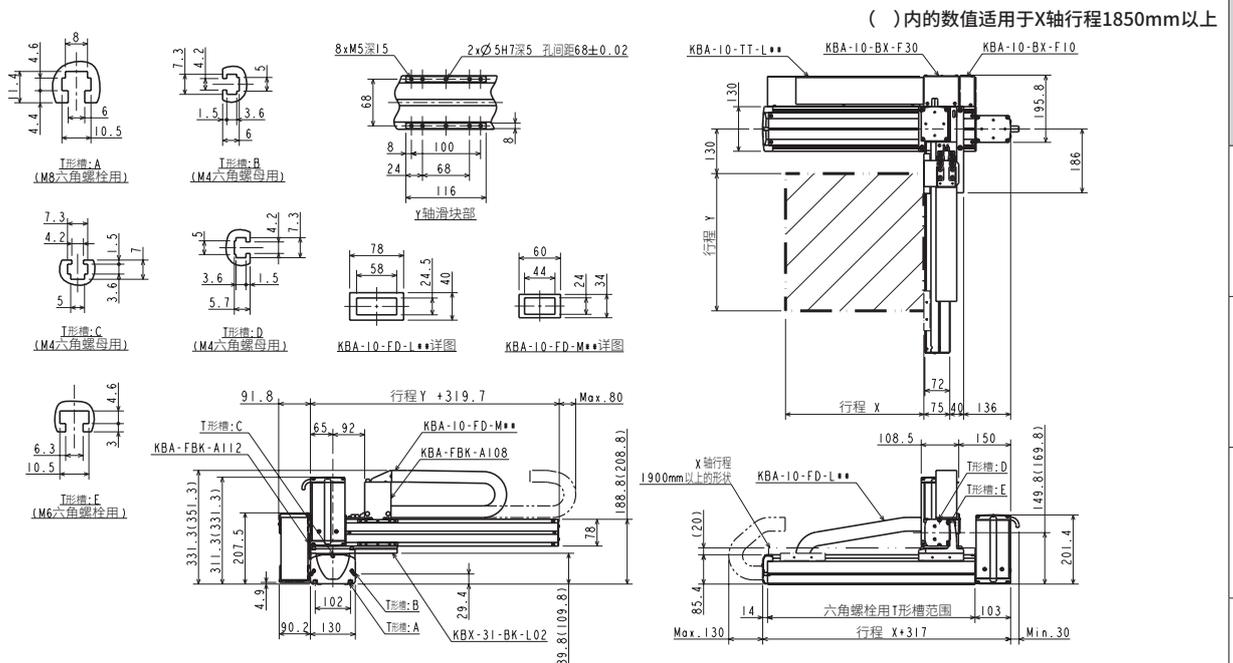
X轴：同步带驱动
马达折返
Y轴：同步带驱动
马达折返

设置最快速度时的加减速时间：0.3sec以上

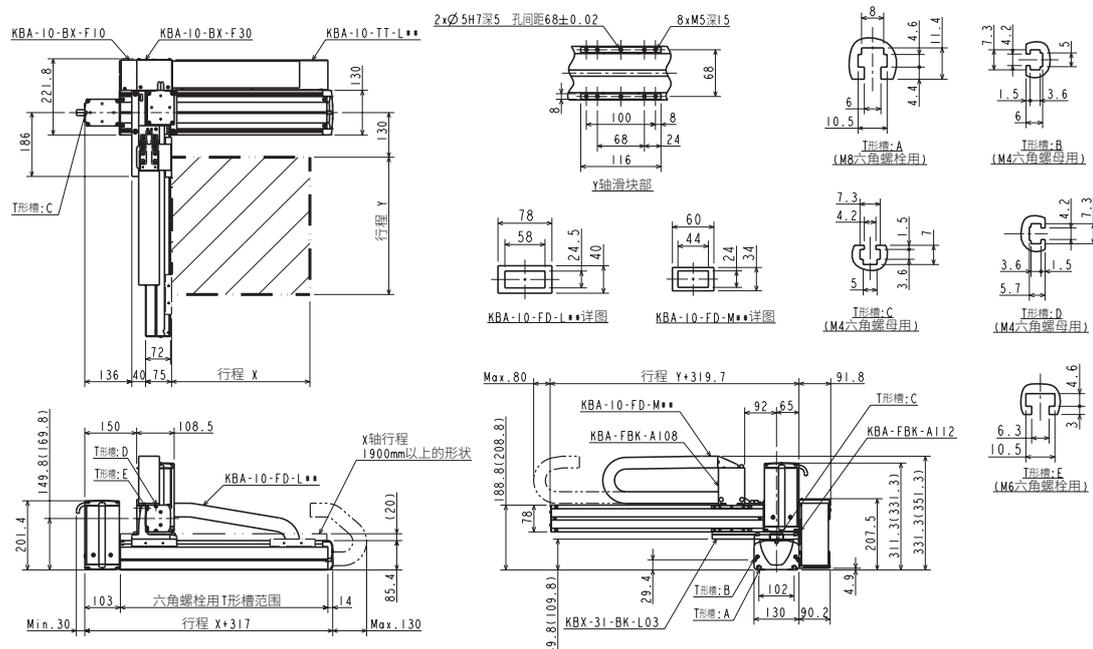
最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程							
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm
	15.0	15.0	14.0	11.0	8.0	6.0	4.0	2.0

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

活
塞
杆

R
轴

2
轴

3
轴

4
轴

单
轴
规格

R
轴

2
轴

3
轴

4
轴

直
交
轴
规格

轴
相
关
部
件

控
制
类
部
件

技
术
资
料

注
意
事
项

使
用

使
用

直交轴规格：X-Y灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴
轴型号	KBX-30F-BT-M21N-□0	KBX-10F-B□-M21N-□0
行程 以100mm为单位	100~3200	100~800
最快速度	1000	1000
重复精度	±0.04	
滚珠螺杆导程	相当于21	相当于21
马达功率	200	200

设置最快速度时的加减速时间：0.3sec以上

同步带驱动

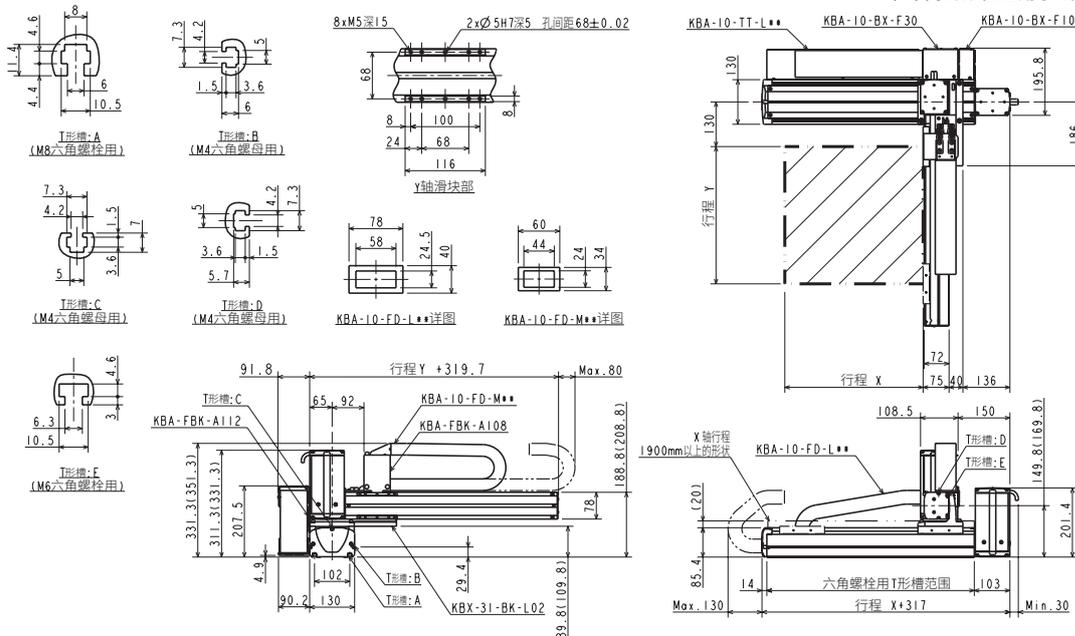
X轴：同步带驱动
马达折返
Y轴：同步带驱动
马达折返

最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程							
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm
	20.0	18.0	14.0	11.0	8.0	6.0	4.0	2.0

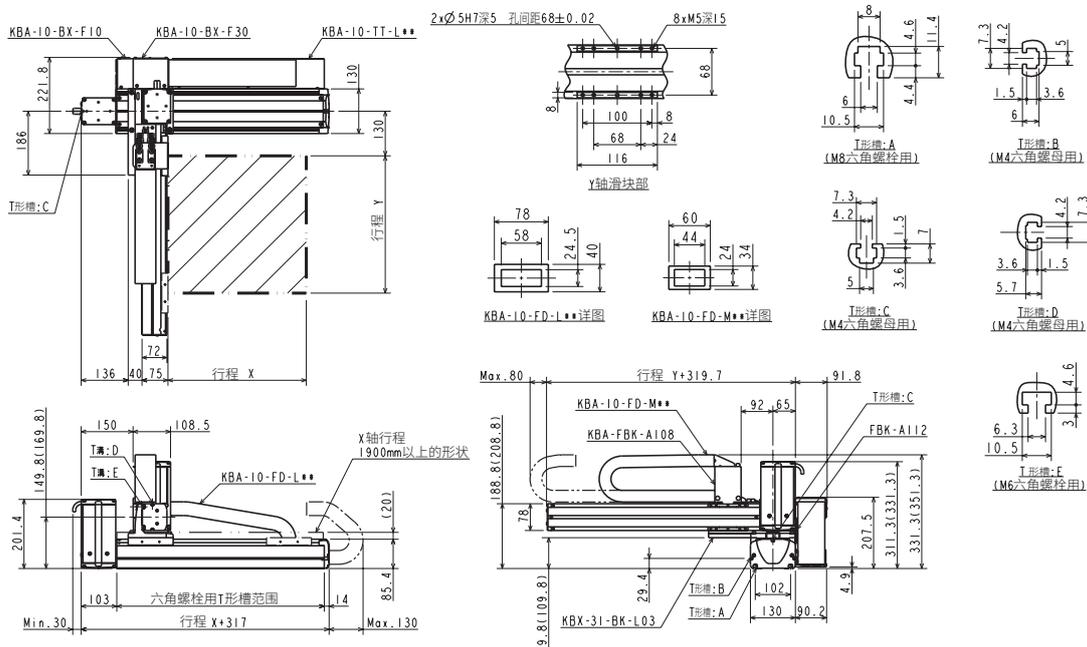
外形尺寸图

R：右侧

()内的数值适用于X轴行程1850mm以上



L：左侧



选型

滑块

单轴规格
活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格
3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

使用
注意事项

直交轴规格：X-Y灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴
轴型号	KBX-50F-BT-M21N-□0	KBX-30E-B□-M21N-□0
行程 以100mm为单位	200~3500	100~1000
最快速度	1000	1000
重复精度	±0.04	
滚珠螺杆导程	相当于21	相当于21
马达功率	200	100

设置最快速度时的加减速时间：0.3sec以上

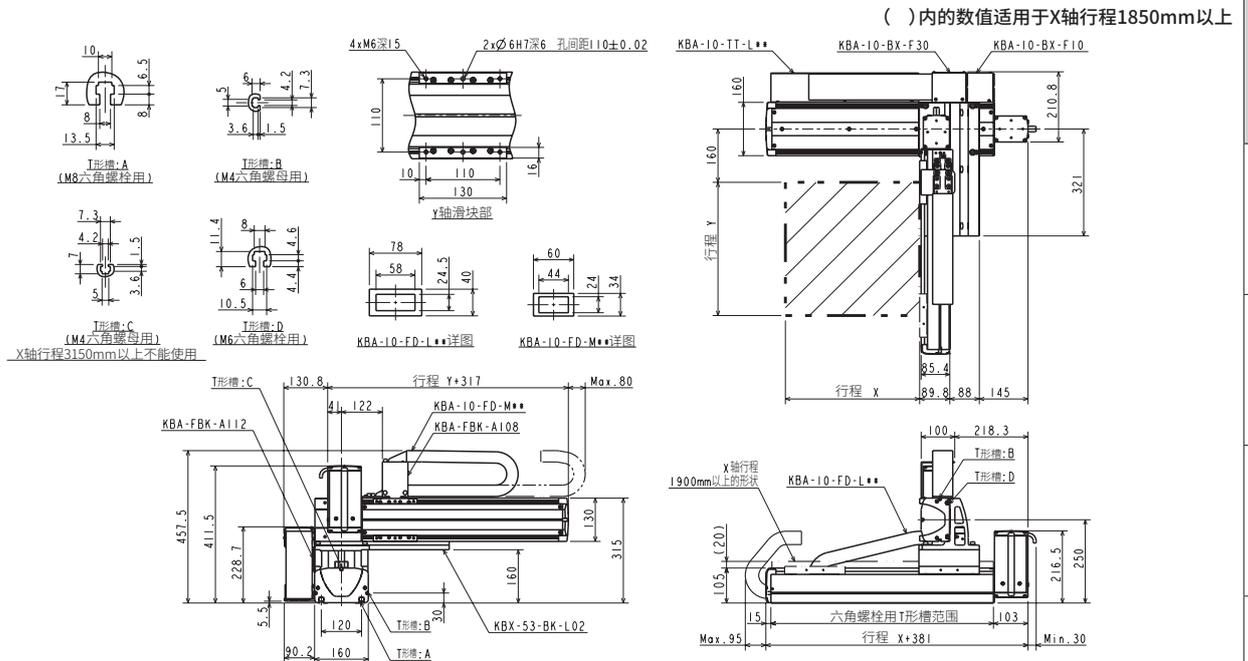
同步带驱动

X轴：同步带驱动
马达折返
Y轴：同步带驱动
马达折返

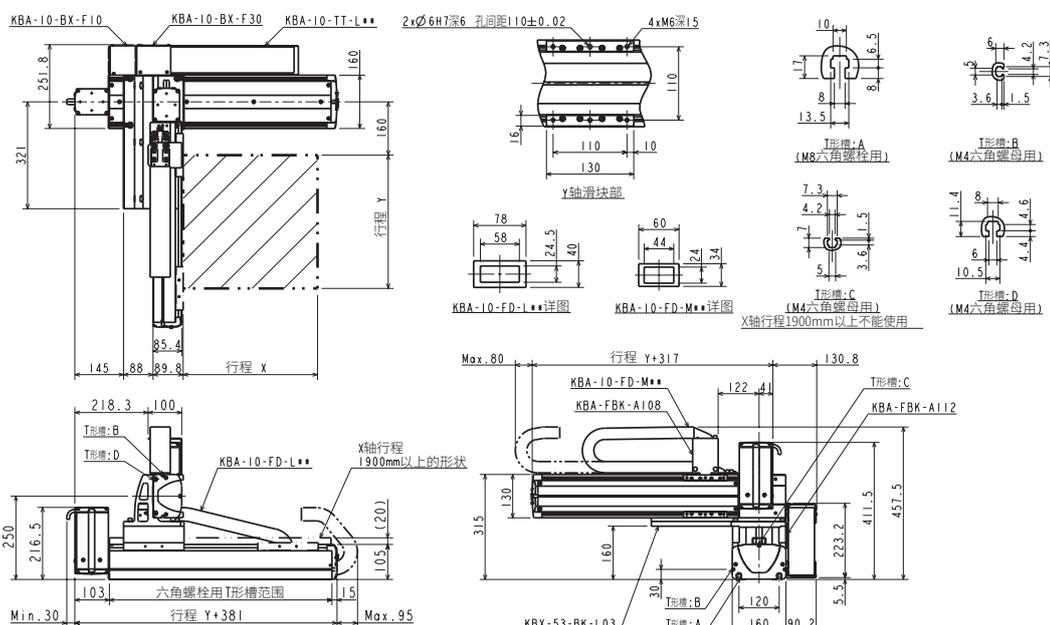
最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程									
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	1000mm
	15.0	15.0	15.0	15.0	15.0	15.0	15.0	13.0	12.0	11.0

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

单轴规格
活塞杆

R轴

2轴

3轴

4轴

直交轴规格
轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Y灵活规格

选型

规格

项目	X轴	Y轴
轴型号	KBX-50F-BT-M21N-□0	KBX-30F-B□-M21N-□0
行程 以100mm为单位	200~3500	100~1000
最快速度	1000	1000
重复精度	±0.04	
滚珠螺杆导程	相当于21	相当于21
马达功率	200	200

同步带驱动

X轴：同步带驱动
马达折返
Y轴：同步带驱动
马达折返

设置最快速度时的加减速时间：0.3sec以上

滑块

活塞杆

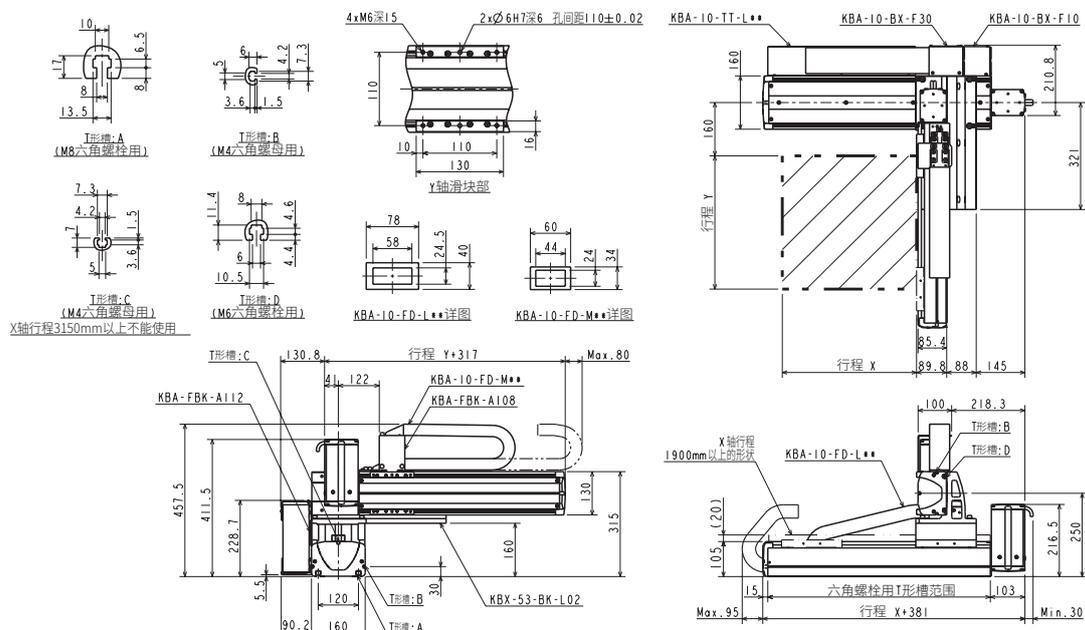
R轴

最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程									
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	1000mm
	20.0	19.0	18.0	17.0	16.0	15.0	14.0	13.0	12.0	10.0

外形尺寸图

R：右侧

()内的数值适用于X轴行程1850mm以上



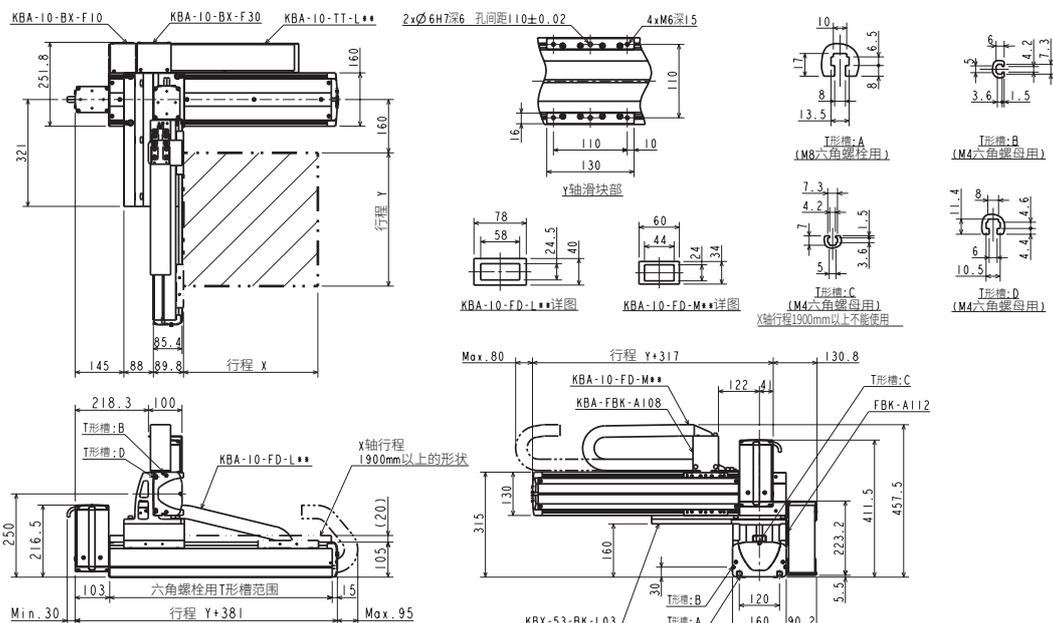
直交轴规格

3轴

轴相关部件

控制类部件

L：左侧



技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Z灵活规格

规格

项目	X轴	Z轴
轴型号	KBX-10E-ST-M20N-□0	KBX-10E-ST-S10B-□5
行程 以100mm为单位	100~1200	150~450
最快速度	1200(注1)	600
重复精度	±0.01	
滚珠螺杆导程	20	10
马达功率	100	100带刹车

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴
Z轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴

(注1) 下述行程时，最快速度不同

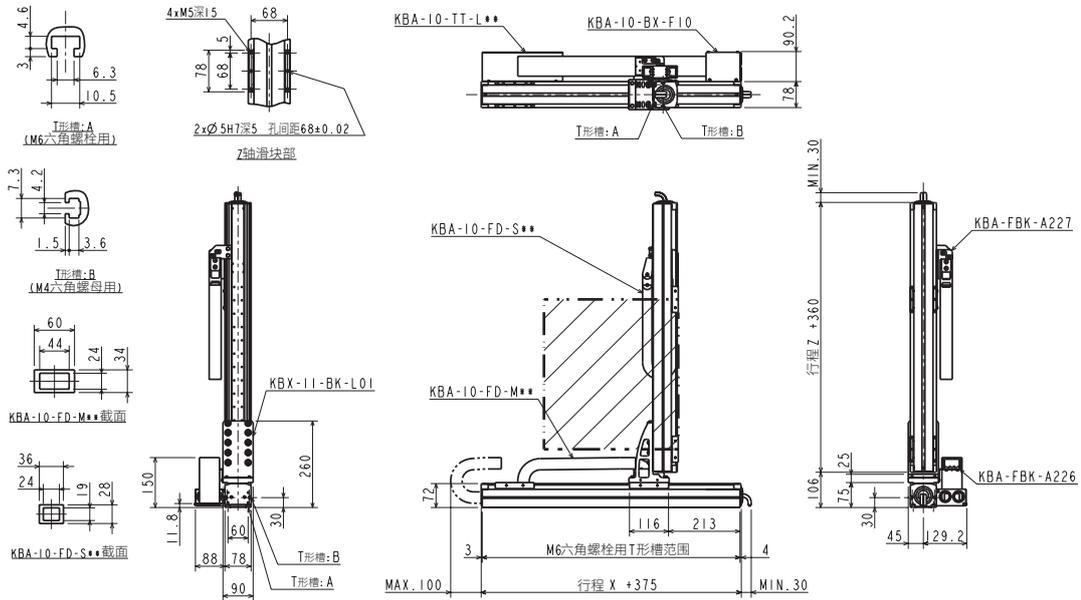
X轴	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
	700	1000
800	800	
900~1000	600	
1100~1200	400	

最大可搬送重量 (kg) (注2)	Z轴行程			
	150mm	250mm	350mm	450mm
	8.0	6.0	4.0	2.0

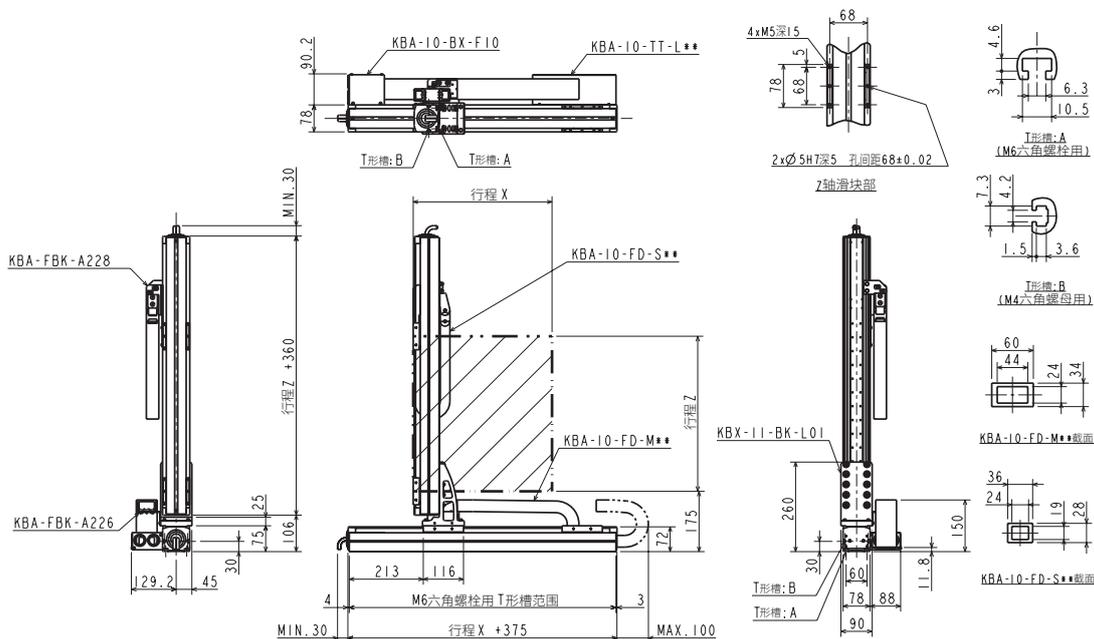
(注2) 使用充放电控制器KCA-ABSU-2000时的可搬送重量。

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



直交轴规格：X-Z灵活规格

规格

项目	X轴	Z轴
轴型号	KBX-30E-ST-M20N-□5	KBX-10E-ST-M10B-□0
行程 以100mm为单位	150~1250	100~700
最快速度	1200(注1)	600(注1)
重复精度	±0.01	
滚珠螺杆导程	20	10
马达功率	100	100带刹车

设置最快速度时的加减速时间：0.6sec以上

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴
Z轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴

(注1) 下述行程时，最快速度不同

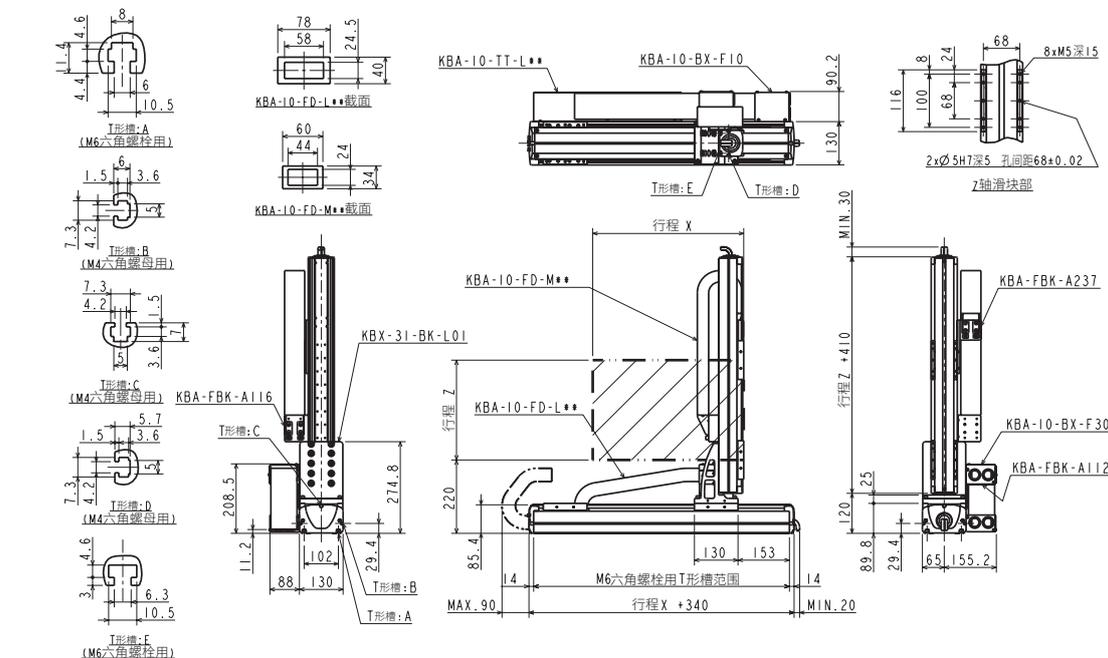
	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
	750	1000
X轴	850	800
	950~1050	600
	1150~1250	400
Z轴	700	500

最大可搬送重量 (kg) (注2)	Z轴行程						
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm
	9.0	8.0	8.0	8.0	6.0	4.0	2.0

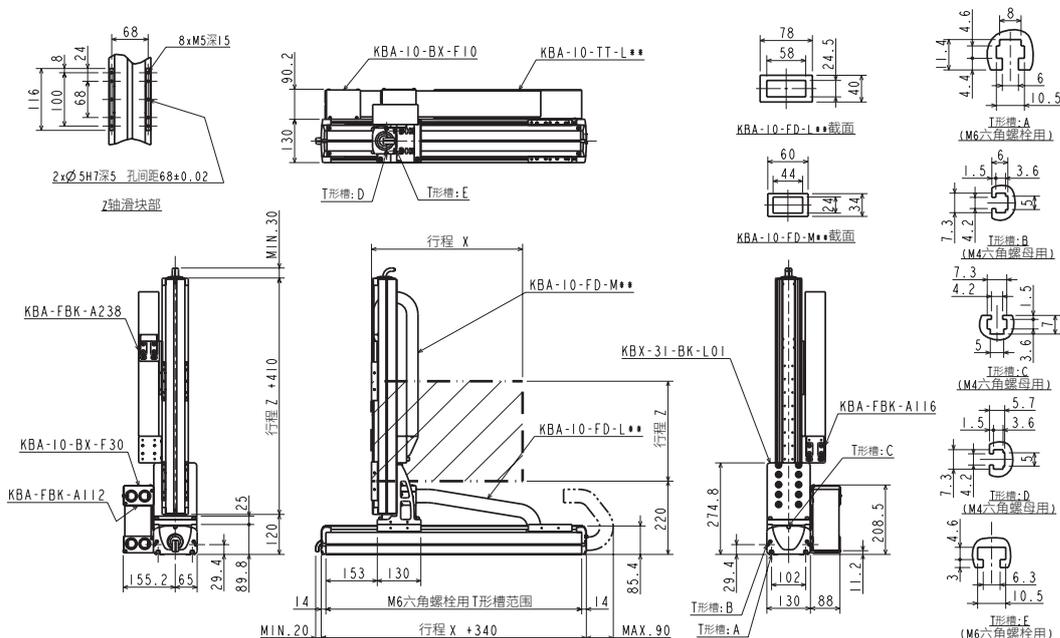
(注2) 使用充放电控制器KCA-ABSU-2000时的可搬送重量。

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



直交轴规格：X-Z灵活规格

规格

项目	X轴	Z轴
轴型号	KBX-30F-ST-M20N-□0	KBX-10E-ST-M10B-□0
行程 以100mm为单位	100~1200	100~900
最快速度	1200(注1)	600(注1)
重复精度	±0.01	
滚珠螺杆导程	20	10
马达功率	200	100带刹车

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
Z轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴

(注1) 下述行程时，最快速度不同

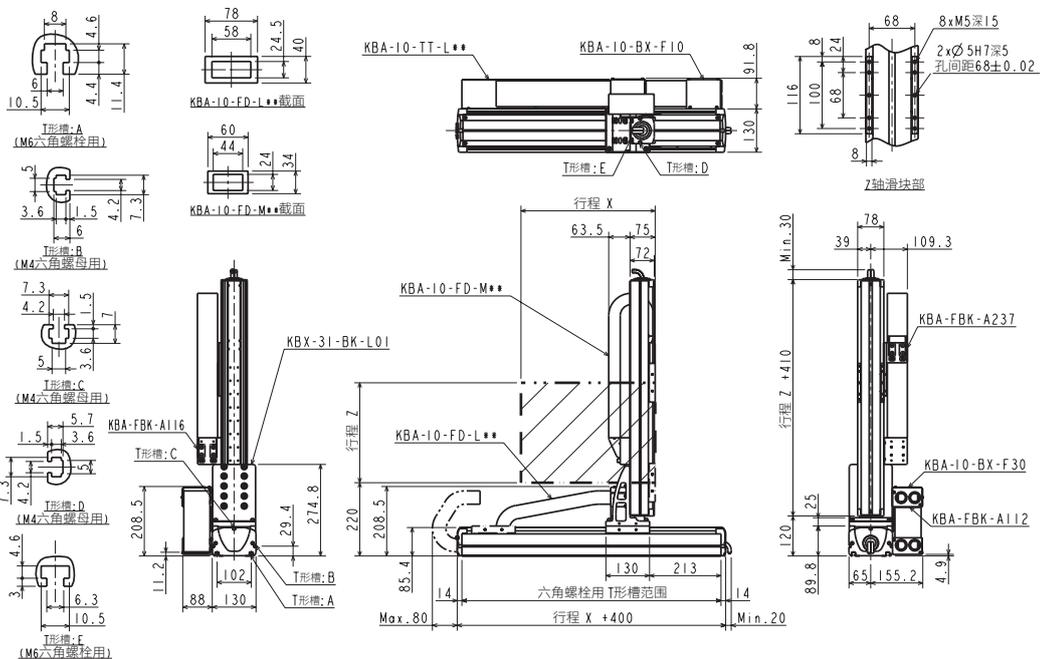
	行程 (mm)		最快速度 (mm/s)
	700	1000	
X轴	700	1000	1000
	800	1000	800
	900~1000	1000	600
Z轴	1100~1200	1000	400
	700	1000	500
	800	1000	400
	900	1000	300

最大可搬送重量 (kg) (注2)	Z轴行程									
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	
	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	10.0	4.0	2.0	2.0	

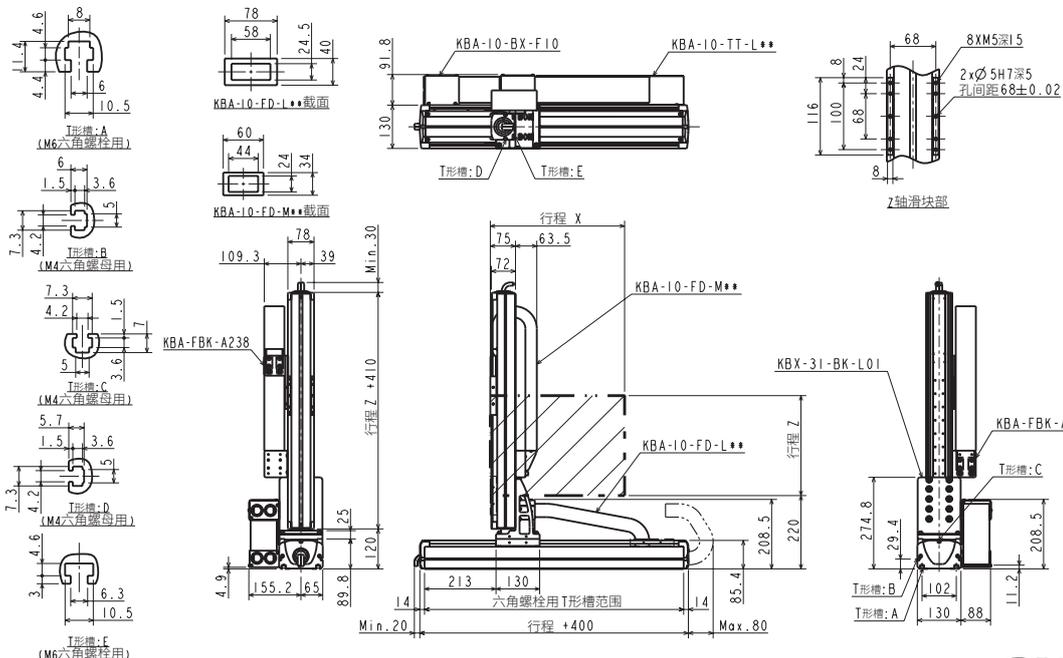
(注2) 使用充放电控制器KCA-ABSU-2000时的可搬送重量。

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

活塞杆

R轴

2轴

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Z灵活规格

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴

Z轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴

(注1) 下述行程时，最快速度不同

X轴	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
	700~800	1100
900~1000	1000	
1100~1200	700	
1300	500	
1400	400	
1500	300	
1600	200	
Z轴	750	500
	850	400
	950~1050	300

规格

项目	X轴	Z轴
轴型号	KBX-50F-ST-M20N-□0	KBX-30E-ST-M10B-□5
行程 以100mm为单位	200~1600	150~1050
最快速度	1200(注1)	600(注1)
重复精度	±0.01	
滚珠螺杆导程	20	10
马达功率	200	100带刹车

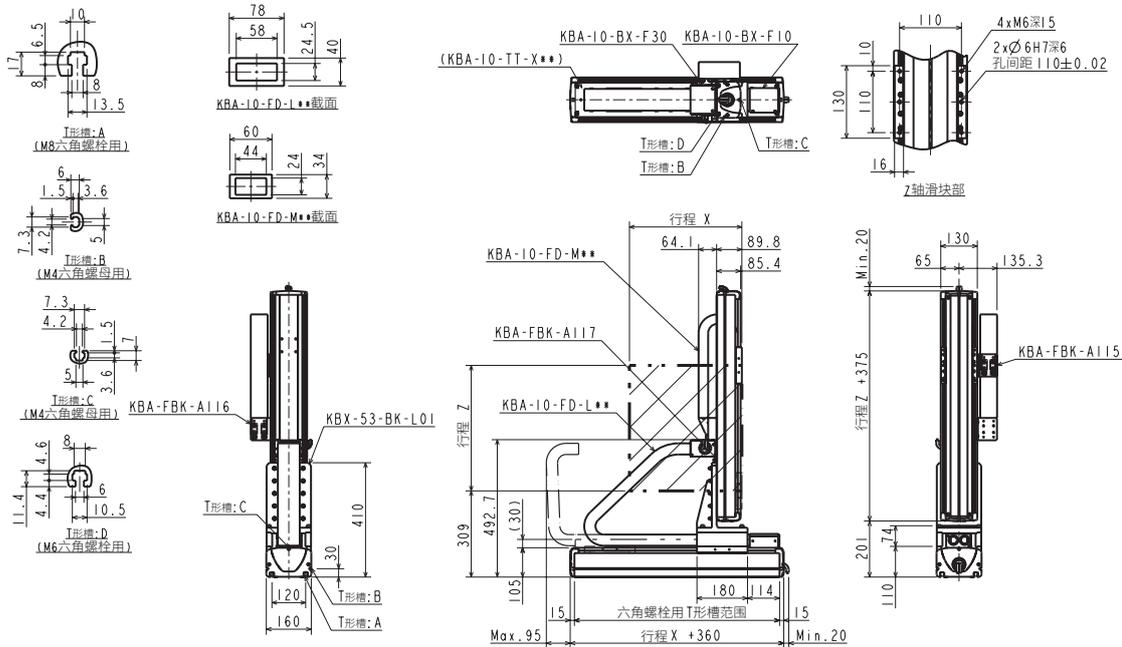
设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

最大可搬送重量 (kg) (注2)	Z轴行程									
	150mm	250mm	350mm	450mm	550mm	650mm	750mm	850mm	950mm	1050mm
	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	8.0

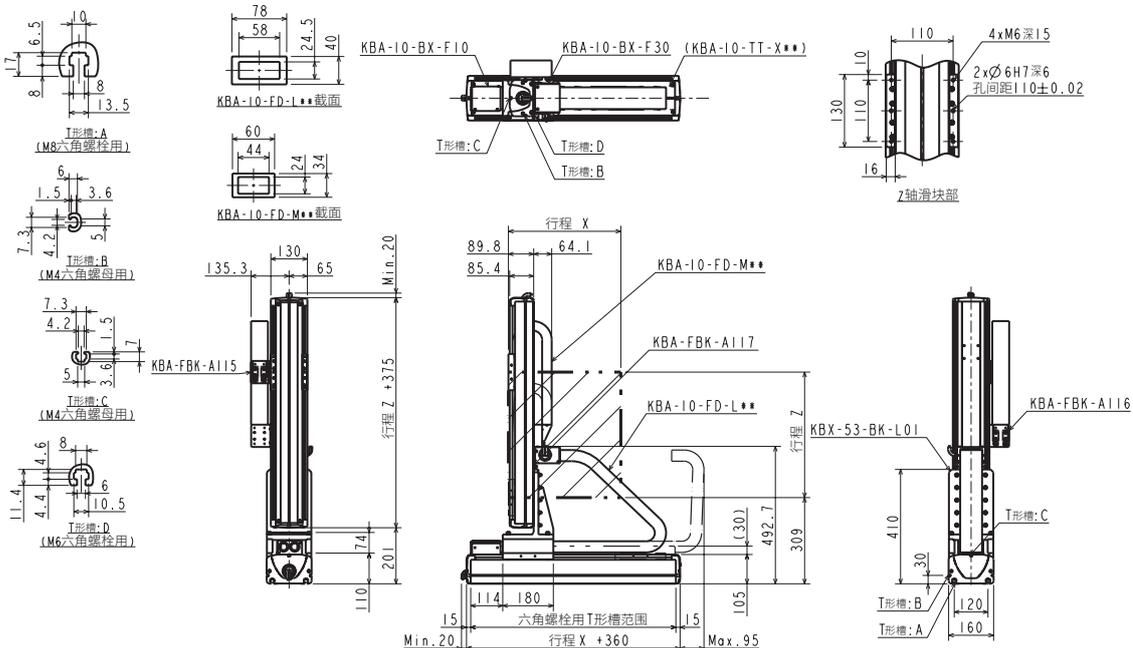
(注2) 使用充放电控制器KCA-ABSU-2000时的可搬送重量。

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Z灵活规格

规格

项目	X轴	Z轴
轴型号	KBX-50F-ST-M20N-□O	KBX-30F-ST-M10B-□O
行程 以100mm为单位	200~1600	100~1000
最快速度	1200(注1)	600(注1)
重复精度	±0.01	
滚珠螺杆导程	20	10
马达功率	200	200带刹车

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
Z轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴

(注1) 下述行程时，最快速度不同

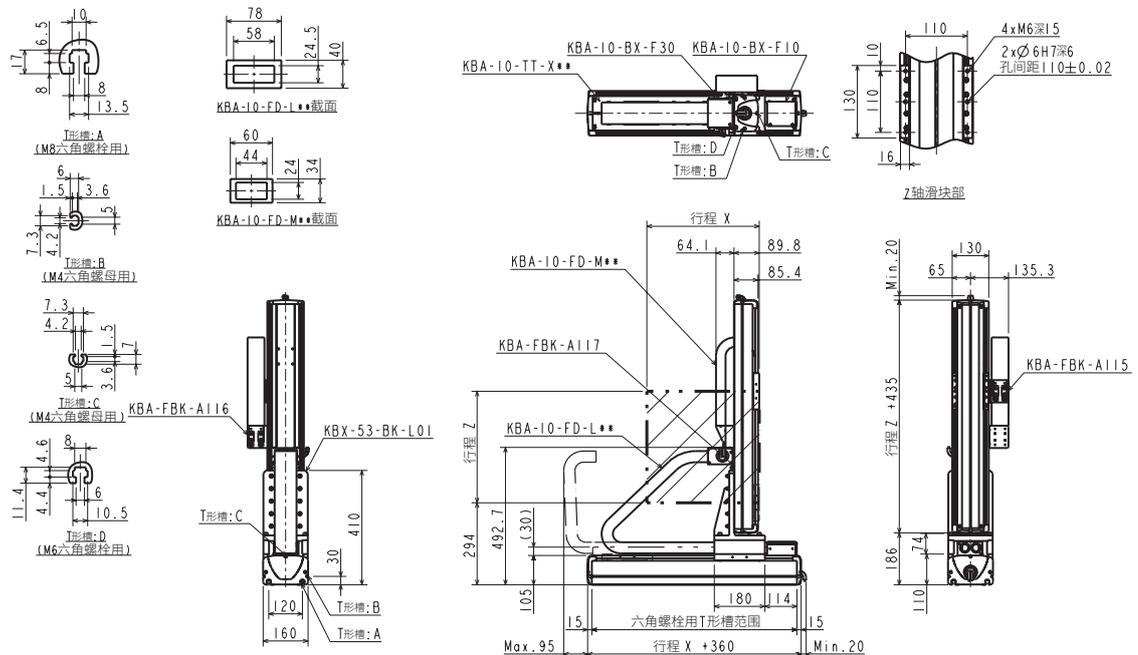
X轴	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
	700~800	1100
900~1000	1000	
1100~1200	700	
1300	500	
1400	400	
1500	300	
1600	200	
Z轴	700	500
	800	400
	900~1000	300

最大可搬送重量 (kg) (注2)	Z轴行程									
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	1000mm
	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	16.0	13.0	9.0	7.0

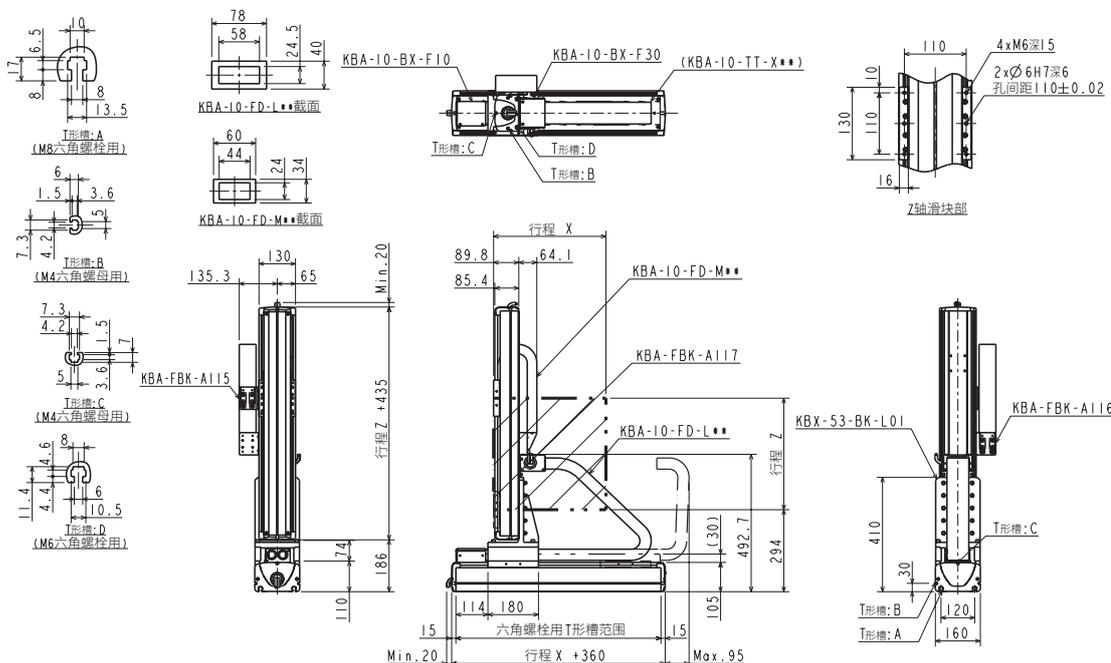
(注2) 使用充放电控制器KCA-ABSU-2000时的可搬送重量。

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

活
塞
杆

R
轴

2
轴

3
轴

4
轴

轴
相
关
部
件

控
制
类
部
件

技
术
资
料

注
意
事
项

单
轴
规
格

直
交
轴
规
格

直交轴规格：X-Z灵活规格

规格

项目	X轴	Z轴
轴型号	KBX-50F-ST-M20N-□0	KBX-50F-ST-M10B-□0
行程 以100mm为单位	200~1600	200~1000
最高速度	1200(注1)	600(注1)
重复精度	±0.01	
滚珠螺杆导程	20	10
马达功率	200	200带刹车

设置最高速度时的加减速时间：0.6sec以上

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
Z轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴

(注1) 下述行程时，最高速度不同

X轴	行程 (mm)	最高速度 (mm/s)
	700~800	1100
900~1000	1000	
1100~1200	700	
1300	500	
1400	400	
1500	300	
1600	200	
Z轴	750	500
	850	400
950~1050	300	

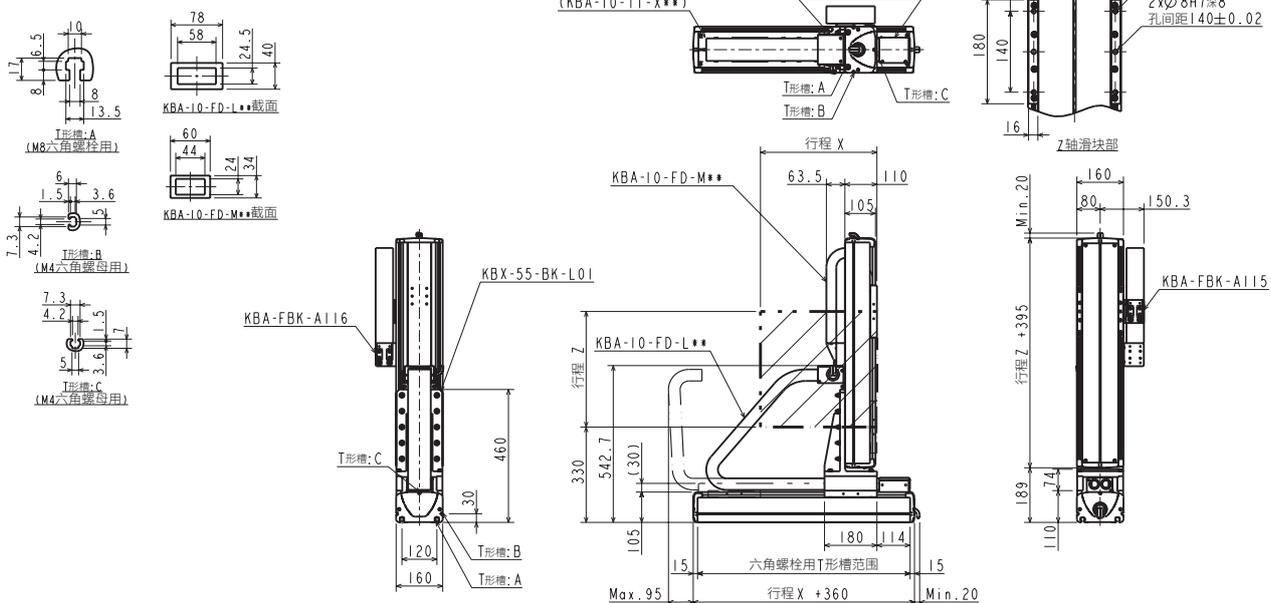
最大可搬送重量 (kg) (注2)	Z轴行程								
	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	1000mm
	20.0	20.0	20.0	20.0(19.0)	20.0(17.0)	20.0(15.0)	19.0(13.0)	12.0(11.0)	10.0

(注2) 使用充放电控制器KCA-ABSU-2000时的可搬送重量。

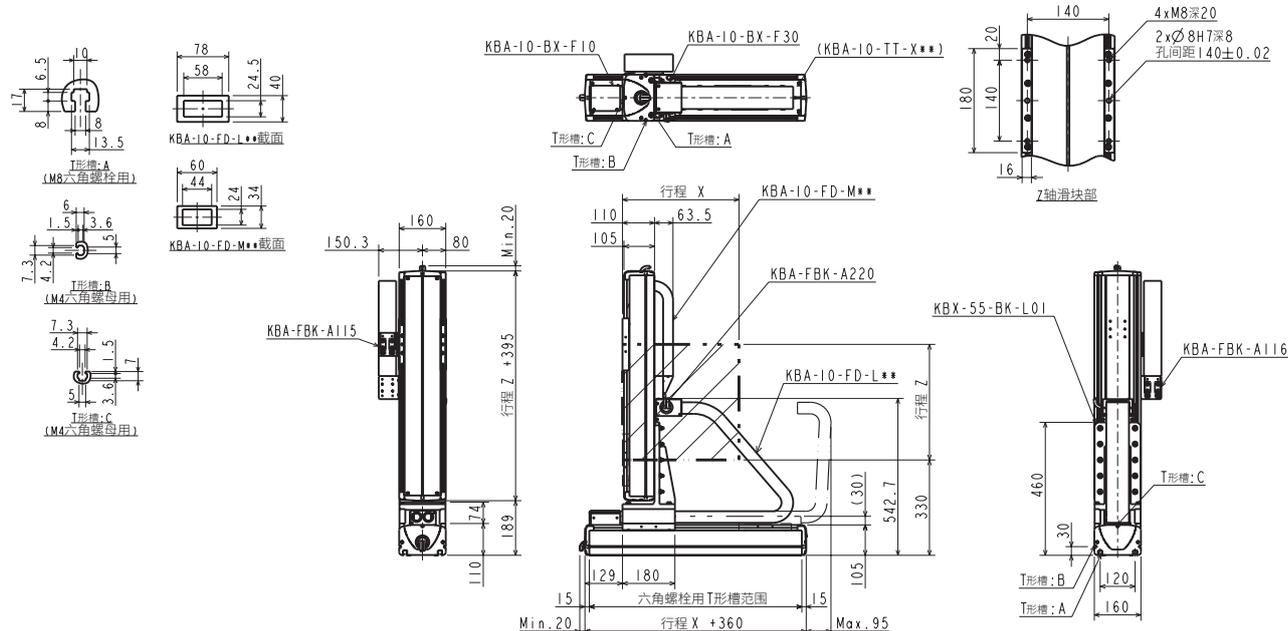
如果在X轴超过1000mm/s的速度下使用，则最大可搬送重量变为()内的数值。

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



直交轴规格：X-Z灵活规格

规格

项目	X轴	Z轴
轴型号	KBX-10E-B□-M21N-□0	KBX-10E-ST-S10B-□5
行程 以100mm为单位	100~2500	150~450
最快速度	1000 mm/s	600 mm/s
重复精度	±0.04 mm	±0.01 mm
滚珠螺杆导程	相当于21 mm	10 mm
马达功率	100 W	100带刹车

设置最快速度时的加减速时间：0.5sec以上

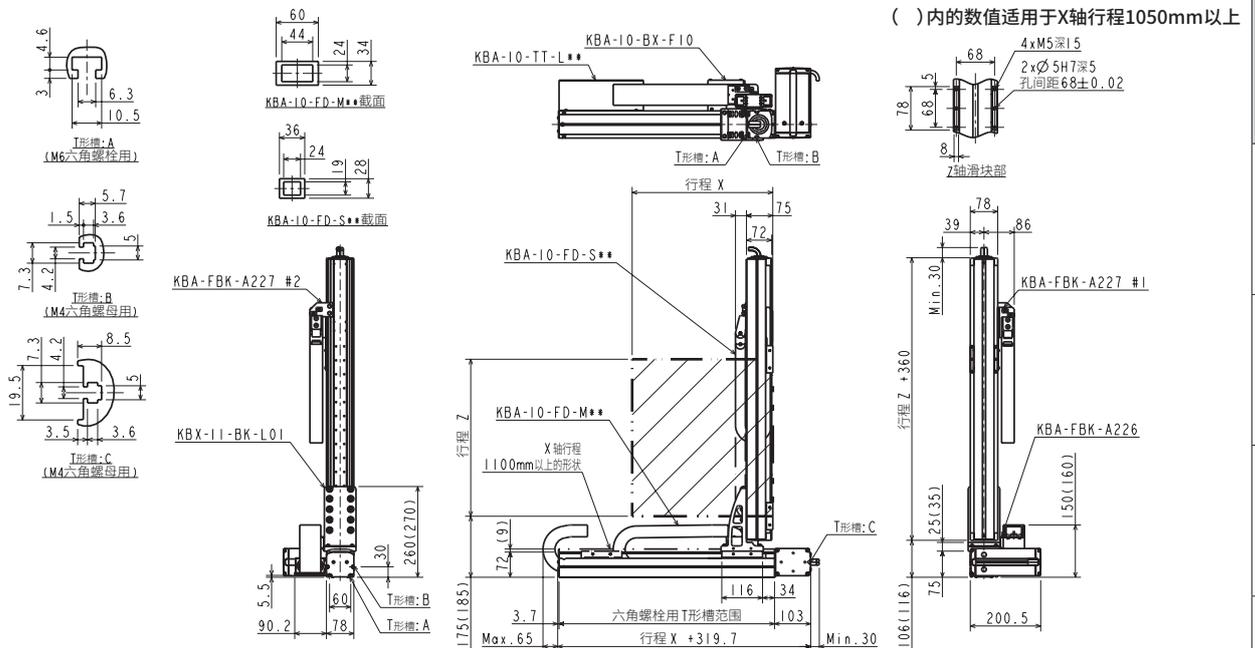
同步带驱动

X轴：同步带驱动
马达折返
Z轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴

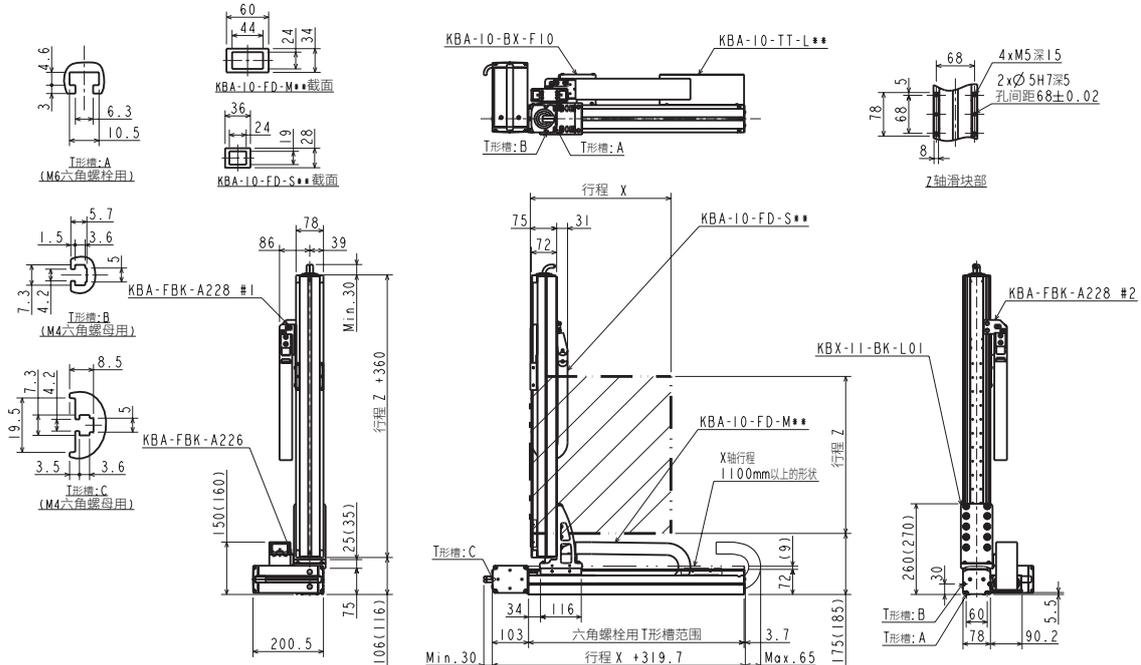
最大可搬送重量 (kg)	Z轴行程			
	150mm	250mm	350mm	450mm
	7.0	6.0	4.0	2.0

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

活
塞
杆

R
轴

2
轴

3
轴

4
轴

轴
相
关
部
件

控
制
类
部
件

技
术
资
料

注
意
事
项

直交轴规格：X-Z灵活规格

规格

项目	X轴	Z轴
轴型号	KBX-10F-B□-M21N-□□	KBX-10E-ST-S10B-□5
行程 以100mm为单位	100~2500	150~450
最快速度	1000 mm/s	600
重复精度	±0.04 mm	±0.01
滚珠螺杆导程	相当于21	10
马达功率	200 W	100带刹车

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

同步带驱动

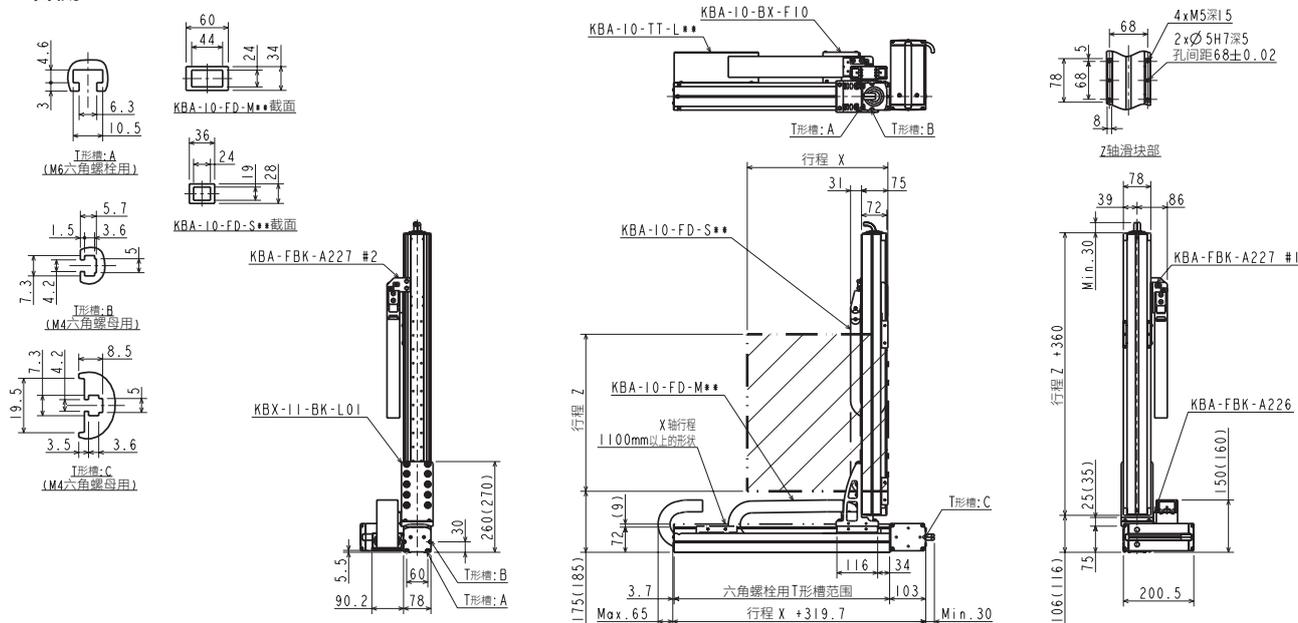
- X轴：同步带驱动
马达折返
- Z轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴

最大可搬送重量 (kg)	Z轴行程			
	150mm	250mm	350mm	450mm
	8.0	6.0	4.0	2.0

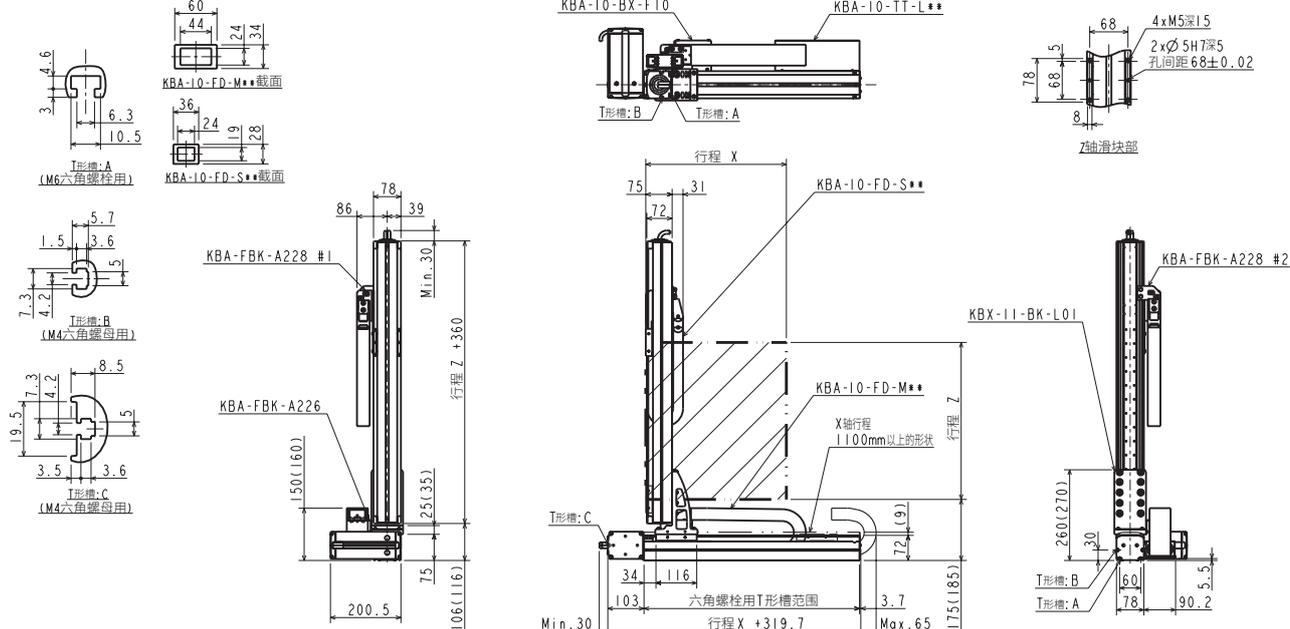
外形尺寸图

R：右侧

()内的数值适用于X轴行程1050mm以上



L：左侧



直交轴规格：X-Z灵活规格

规格

项目	X轴	Z轴
轴型号	KBX-30E-B□-M21N-□0	KBX-10E-ST-M10B-□0
行程 以100mm为单位	100~3200	100~700
最快速度	1000	600(注1)
重复精度	±0.04	±0.01
滚珠螺杆导程	相当于21	10
马达功率	100	100带刹车

同步带驱动

X轴：同步带驱动
马达折返
Z轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴

(注1) 下述行程时，最快速度不同

	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
Z轴	700	500

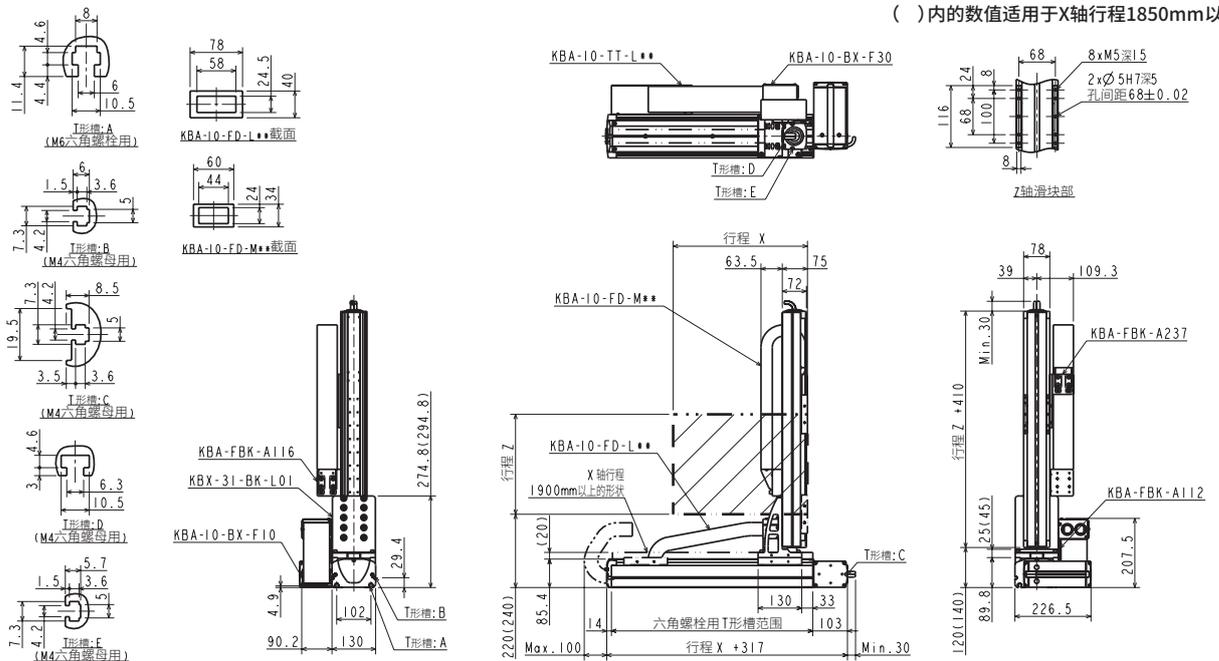
设置最快速度时的加减速时间：0.5sec以上

最大可搬送重量 (kg)	Z轴行程						
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm
	5.0	4.0	4.0	3.0	2.0	2.0	1.0

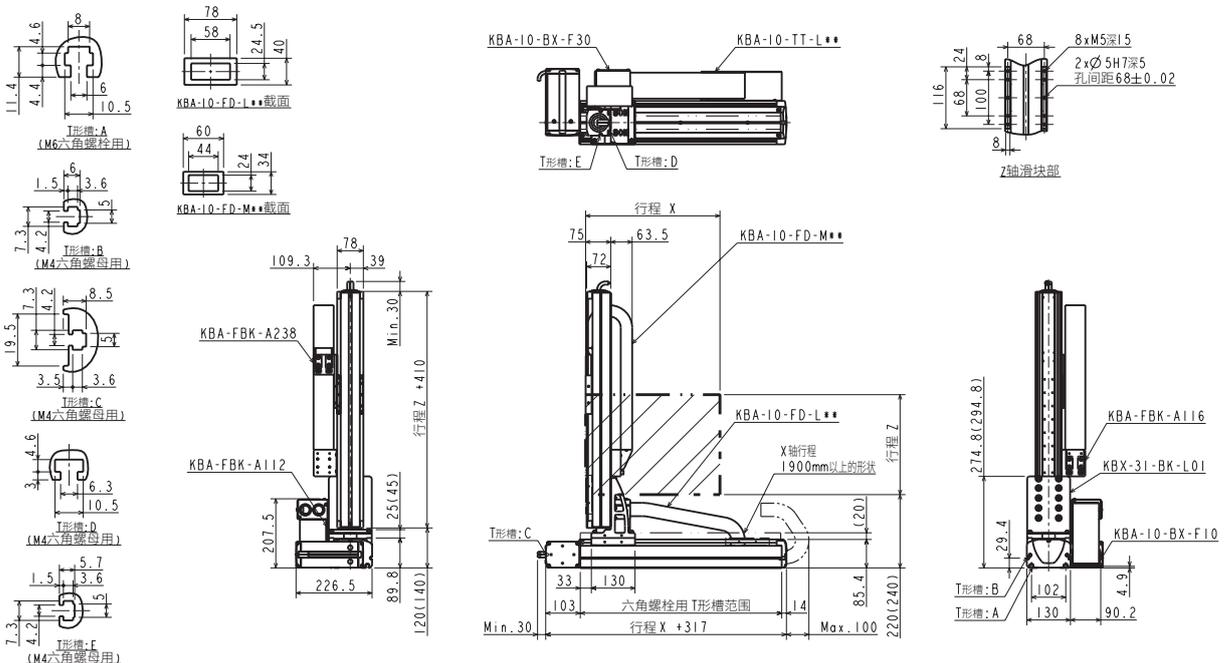
外形尺寸图

R：右侧

()内的数值适用于X轴行程1850mm以上



L：左侧



选型

滑块

活塞杆
单轴规格

R轴

2轴

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Z灵活规格

规格

项目	X轴	Z轴
轴型号	KBX-30F-B□-M21N-□□	KBX-10E-ST-M10B-□□
行程 以100mm为单位	100~3200	100~900
最快速度	1000 mm/s	600(注1)
重复精度	±0.04 mm	±0.01 mm
滚珠螺杆导程	相当于21 mm	10 mm
马达功率	200 W	100带刹车

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

同步带驱动

Y轴：同步带驱动
马达折返
Z轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴

(注1) 下述行程时，最快速度不同

	行程(mm)	最快速度(mm/s)
Z轴	700	500
	800	400
	900	300

最大可搬送重量 (kg) (注2)

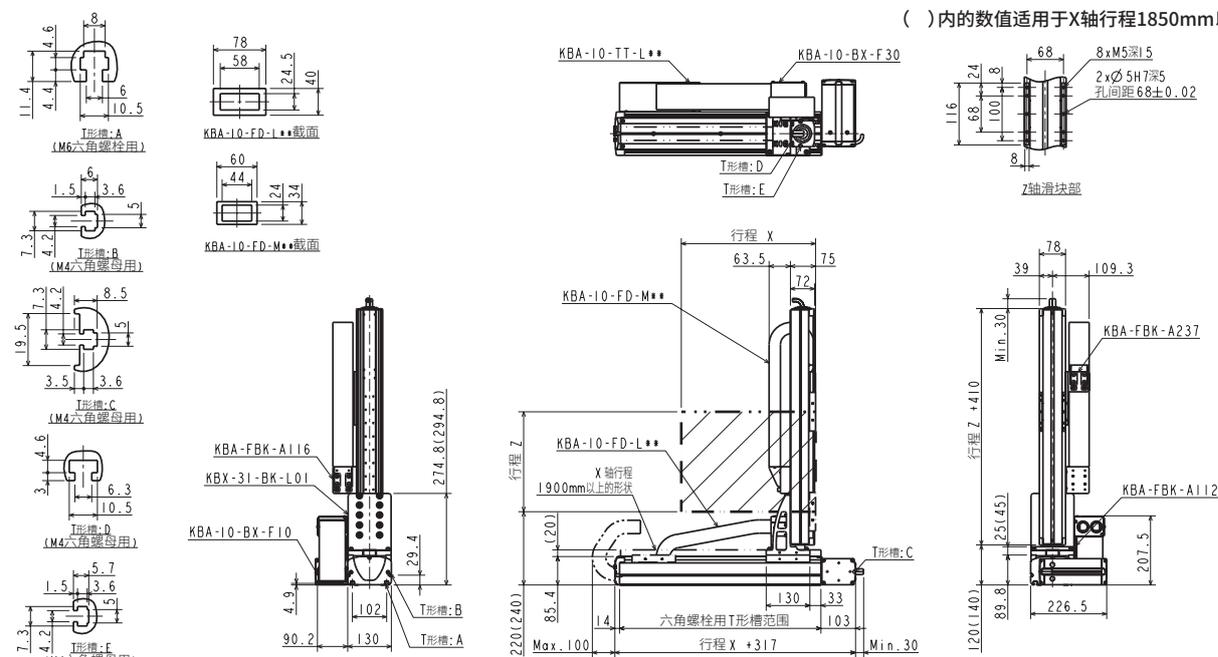
	Z轴行程									
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	
	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	10.0	4.0	2.0	2.0	

(注2) 使用充放电控制器KCA-ABSU-2000时的可搬送重量。

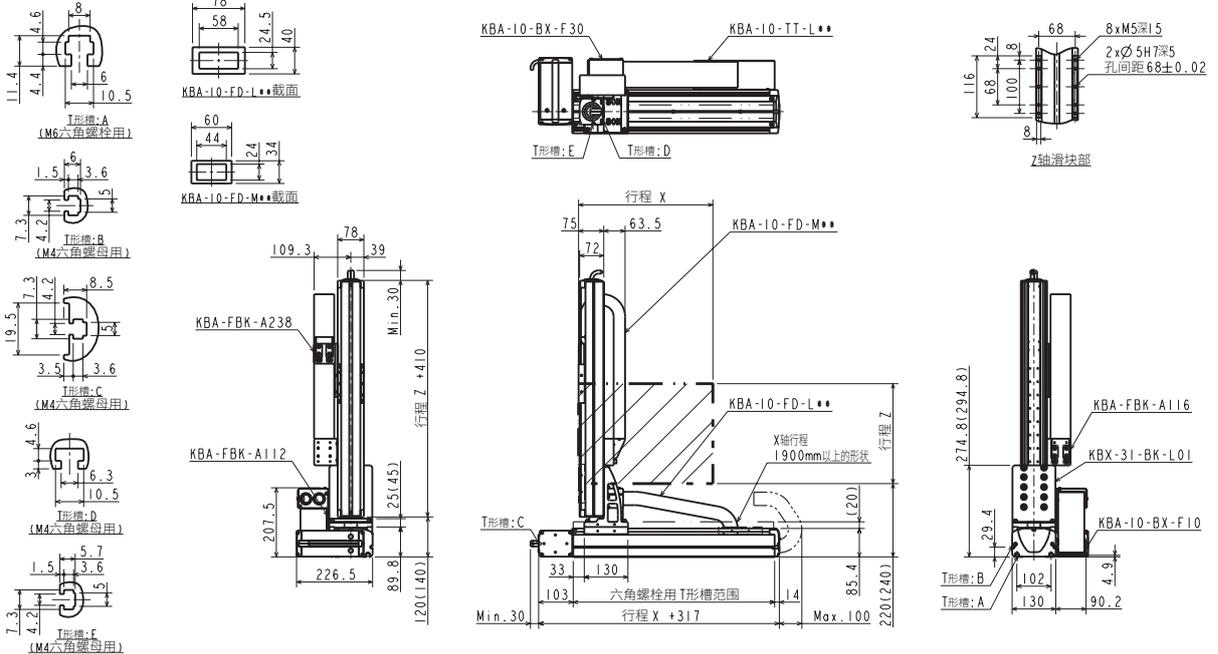
外形尺寸图

R：右侧

()内的数值适用于X轴行程1850mm以上



L：左侧



选型

滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Z灵活规格

规格

项目	X轴	Z轴
轴型号	KBX-50F-B□-M21N-□0	KBX-30E-ST-M10B-□5
行程 以100mm为单位	200~3500	150~1050
最快速度	1000/s	600/s(注1)
重复精度	±0.04	±0.01
滚珠螺杆导程	相当于21	10
马达功率	200	100带刹车

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

同步带驱动

X轴：同步带驱动
马达折返
Z轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴

(注1) 下述行程时，最快速度不同

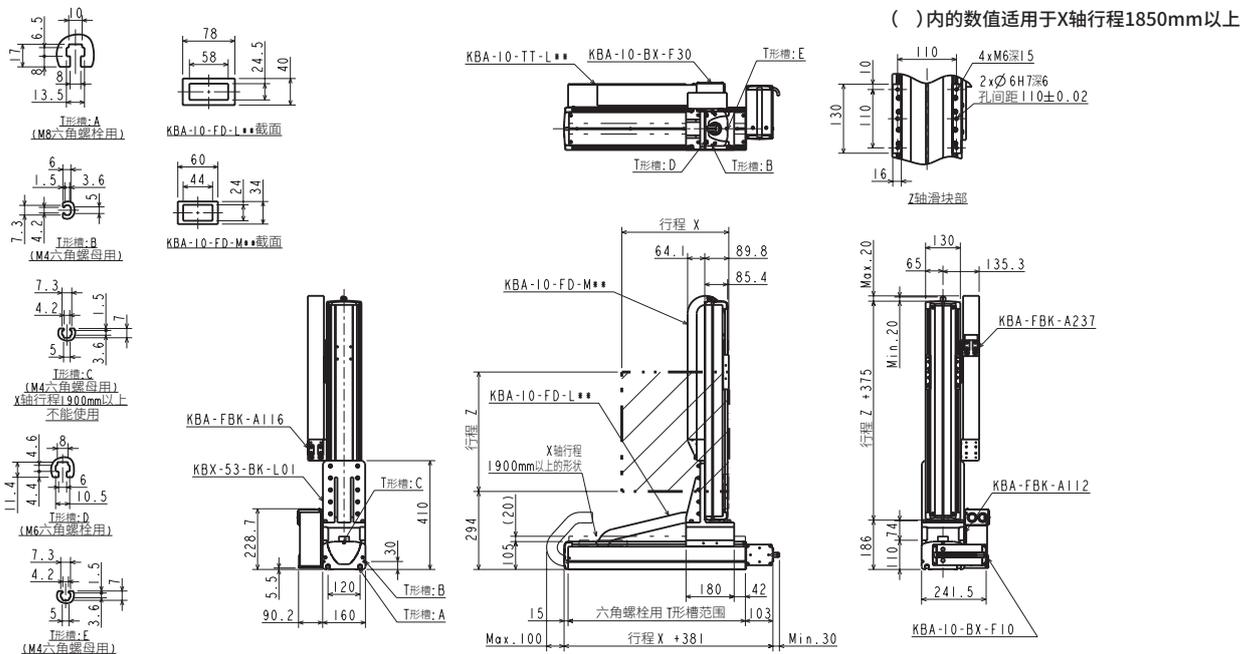
Z轴	行程 (mm)	
	750	1050
	最快速度 (mm/s)	
	750	500
	850	400
	950~1050	300

最大可搬送重量 (kg) (注2)	Z轴行程									
	150mm	250mm	350mm	450mm	550mm	650mm	750mm	850mm	950mm	1050mm
	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	8.0

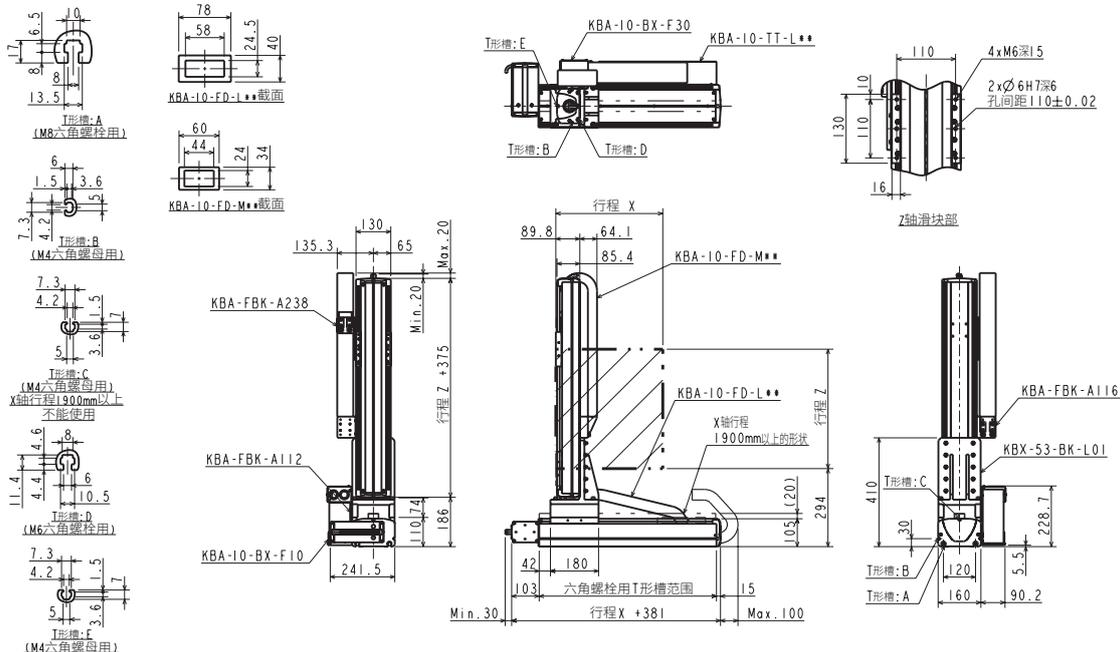
(注2) 使用充放电控制器KCA-ABSU-2000时的可搬送重量。

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型
 滑块
 活塞杆
 单轴规格
 R轴
 2轴
 3轴
 4轴
 轴相关部件
 控制类部件
 技术资料
 注意事项

直交轴规格：X-Z灵活规格

规格

项目	X轴	Z轴
轴型号	KBX-50F-B□-M21N-□O	KBX-30F-ST-M10B-□O
行程 以100mm为单位	200~3500	100~1000
最快速度	1000 mm/s	600(注1)
重复精度	±0.04 mm	±0.01 mm
滚珠螺杆导程	相当于21 mm	10 mm
马达功率	200 W	200带刹车

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

同步带驱动

- X轴：同步带驱动
马达折返
- Z轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴

(注1) 下述行程时，最快速度不同

	行程(mm)	最快速度(mm/s)
Z轴	700	500
	800	400
	900~1000	300

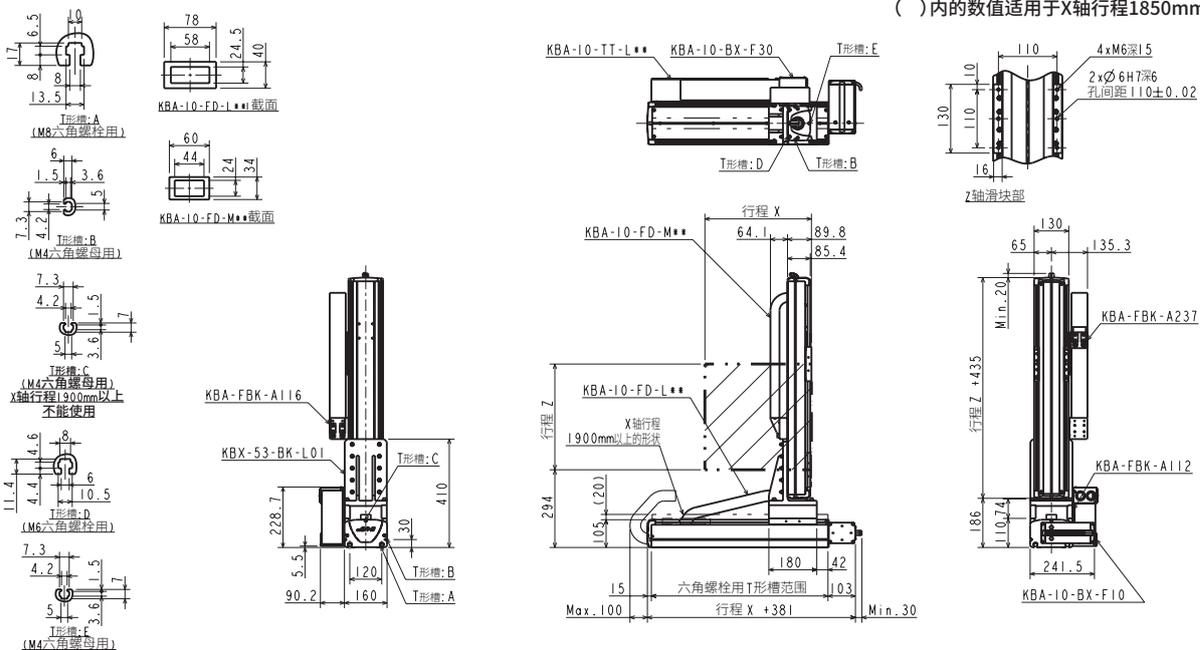
最大可搬送重量 (kg) (注2)	Y轴行程									
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	1000mm
	20.0	20.0	20.0	19.0	18.0	17.0	16.0	13.0	9.0	7.0

(注2) 使用充放电控制器KCA-ABSU-2000时的可搬送重量。

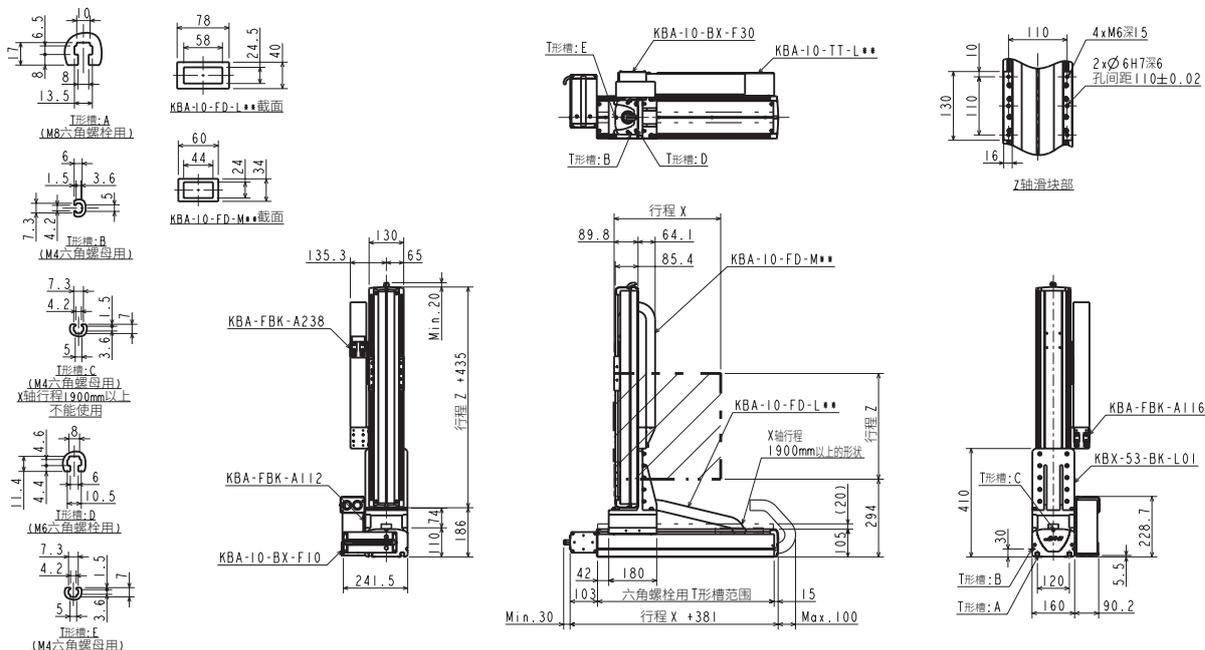
外形尺寸图

R：右侧

() 内的数值适用于X轴行程1850mm以上



L：左侧



直交轴规格：Y-Z规格

规格

项目	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-T7D-ST-M12N-□□	KBX-T5D-ST-M06B-□□
行程	50~600、700	50~500
50mm单位		
最快速度	800(注1)	400(注1)
重复精度	±0.02	
滚珠螺杆行程	12	6
马达功率	50	50带刹车

设置最快速度时的加减速时间：0.3sec以上

滚珠螺杆驱动

Y轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴
Z轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴
(注) 不含柔性管等用于布线的部件。

(注1) 下述行程时，最快速度不同

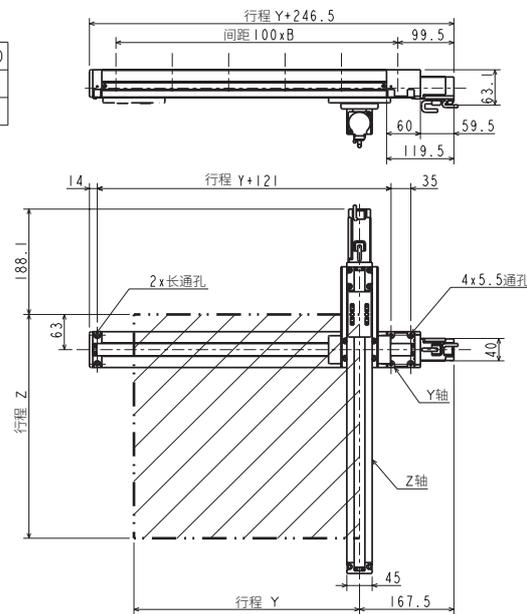
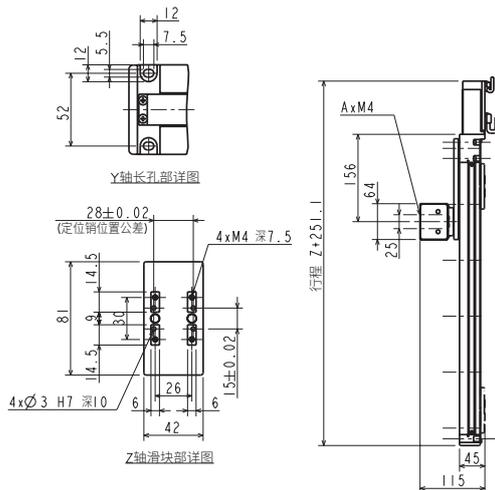
	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
Y轴	50~550	800
	600	680
	700	500
Z轴	500	340

最大可搬送重量 (kg)	Z轴行程									
	50mm	100mm	150mm	200mm	250mm	300mm	350mm	400mm	450mm	500mm
	3.0	3.0	3.0	3.0	3.0	3.0	2.0	2.0	1.0	1.0

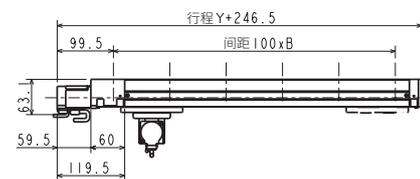
外形尺寸图

R：右侧

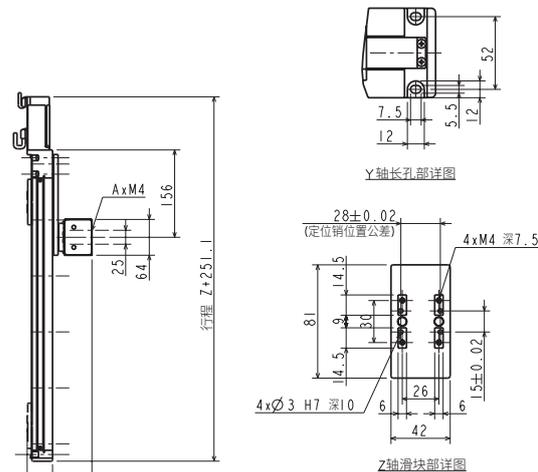
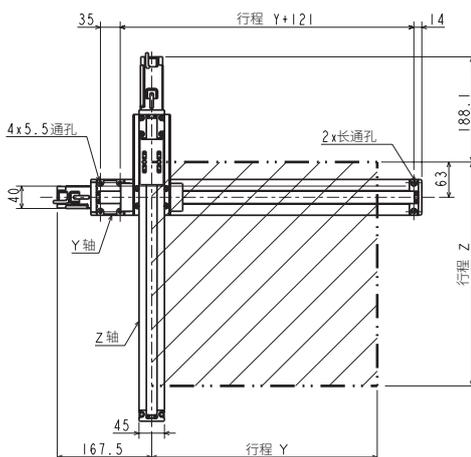
行程 X (KBX-T7D)	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	700
安装孔数 A	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	18
间距数 B	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	8



L：左侧



行程 X (KBX-T7D)	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	700
安装孔数 A	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	18
间距数 B	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	8



选型

滑块

活塞杆
单轴规格

R轴

2轴

3轴

4轴

直交轴规格

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：Y-Z灵活规格

规格

项目	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-10E-ST-S20N-□5	KBX-T7D-ST-M06B-□□
行程 Y轴以100mm为单位 Z轴以50mm为单位	150~1250	50~600
最高速度 mm/s	1200(注1)	400(注1)
重复精度 mm	±0.01	±0.02
滚珠螺杆导程 mm	20	6
马达功率 W	100	50带刹车

设置最高速度时的加减速时间：0.36sec以上

滚珠螺杆驱动

Y轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴
Z轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴

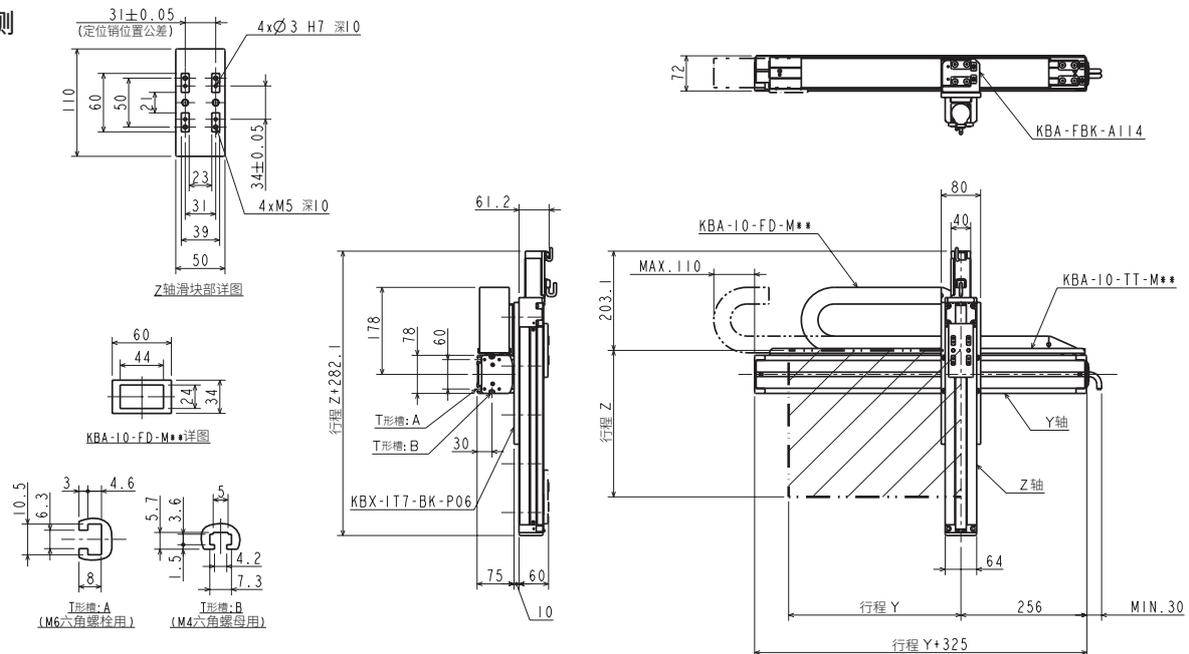
(注1) 下述行程时，最高速度不同

	行程 (mm)	最高速度 (mm/s)
Y轴	750	1000
	850	800
	950~1050	600
	1150~1250	400
Z轴	600	340

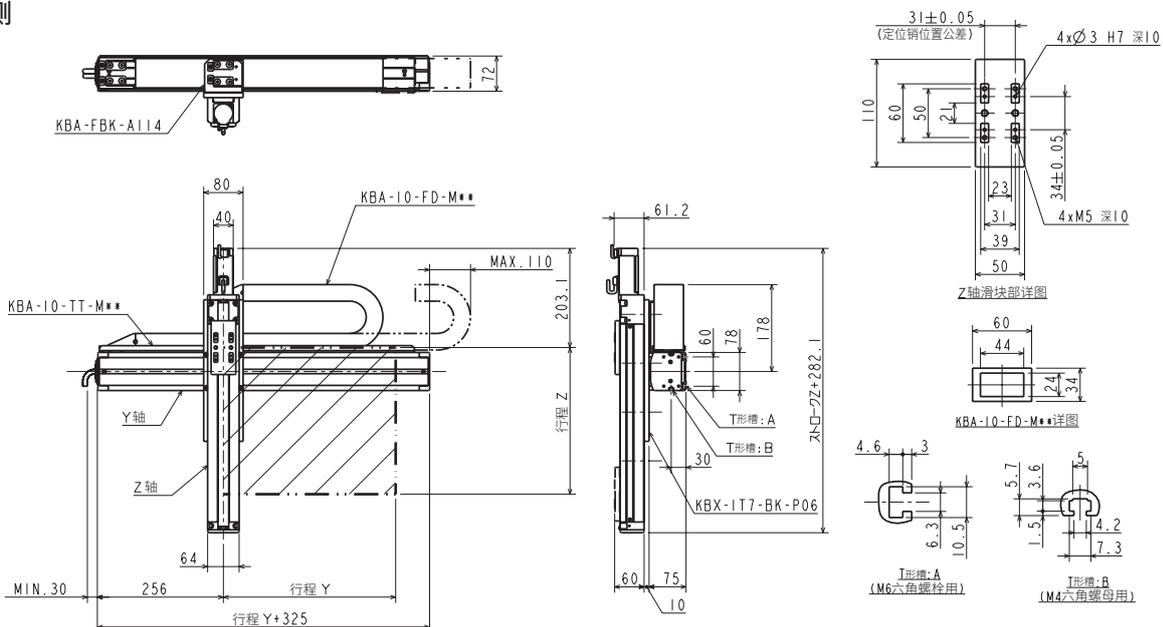
最大可搬送重量 (kg)	Z轴行程											
	50mm	100mm	150mm	200mm	250mm	300mm	350mm	400mm	450mm	500mm	550mm	600mm
	4.0	4.0	4.0	4.0	4.0	4.0	4.0	4.0	3.5	3.5	2.0	2.0

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



直交轴规格：Y-Z灵活规格

规格

项目	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-10E-ST-M20N-□0	KBX-10E-U□-S10B-□5
行程 以100mm为单位	100~1200	150~550
最快速度	1200(注1)	600
重复精度	±0.01	
滚珠螺杆导程	20	10
马达功率	100	100带刹车

滚珠螺杆驱动

Y轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴
Z轴：滚珠螺杆驱动
马达折返

(注1) 下述行程时，最快速度不同

Y轴	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
	700	1000
	800	800
	900~1000	600
	1100~1200	400

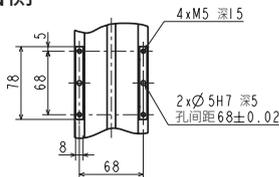
设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

最大可搬送重量 (kg) (注2)	Z轴行程				
	150mm	250mm	350mm	450mm	550mm
	8.0	8.0	6.5	5.0	3.0

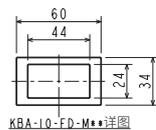
(注2) 使用充放电控制器KCA-ABSU-2000时的可搬送重量。

外形尺寸图

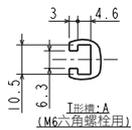
R：右侧



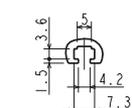
Z轴滑块部详图



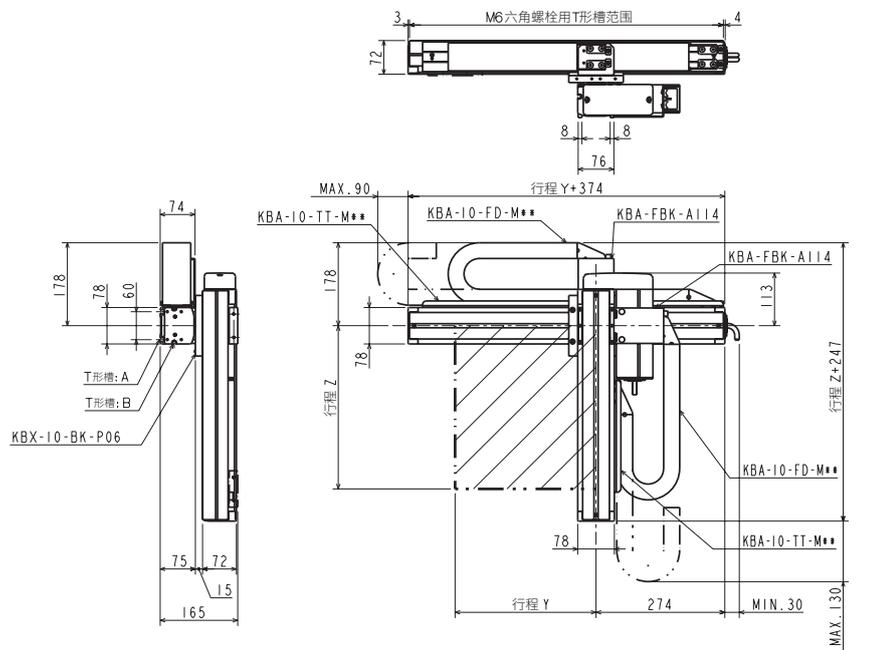
KBA-10-FD-M**详图



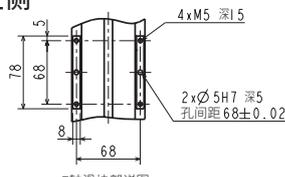
T形槽:A (M6六角螺栓用)



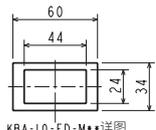
T形槽:B (M4六角螺母用)



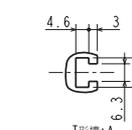
L：左侧



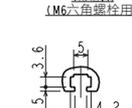
Z轴滑块部详图



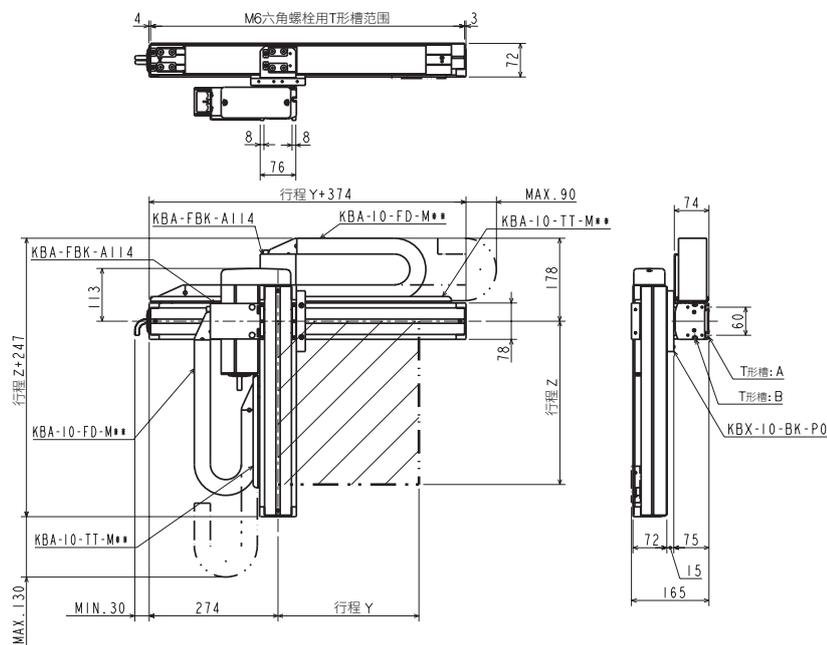
KBA-10-FD-M**详图



T形槽:A (M6六角螺栓用)



T形槽:B (M4六角螺母用)



直交轴规格：Y-Z灵活规格

规格

项目	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-30E-ST-M20N-□5	KBX-10E-U□-M10B-□0
行程 以100mm为单位	150~1250	100~800
最快速度	1200(注1)	600(注1)
重复精度	±0.01	
滚珠螺杆导程	20	10
马达功率	100	100带刹车

设置最快速度时的加减速时间：0.48sec以上

滚珠螺杆驱动

Y轴：滚珠螺杆驱动

马达直轴

Z轴：滚珠螺杆驱动

马达折返

(注1) 下述行程时，最快速度不同

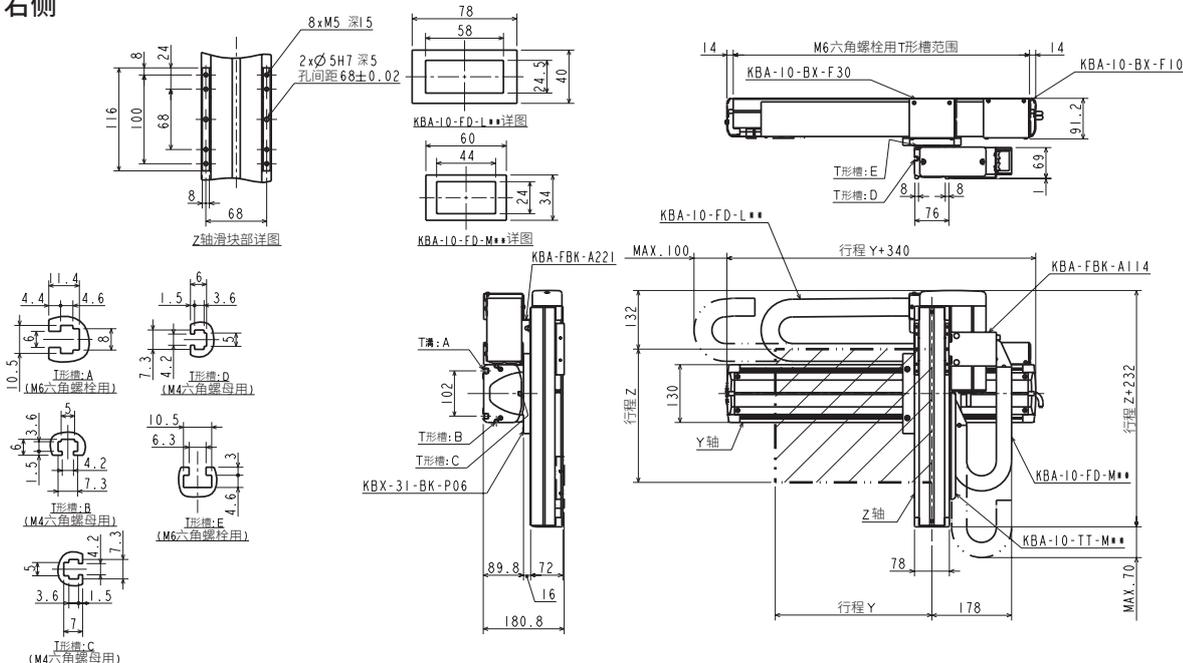
	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
Y轴	750	1000
	850	800
	950~1050	600
Z轴	1150~1250	400
	700	500
	800	400

最大可搬送重量 (kg) (注2)	Z轴行程							
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm
	12.0	11.0	9.0	9.0	6.0	5.0	1.0	1.0

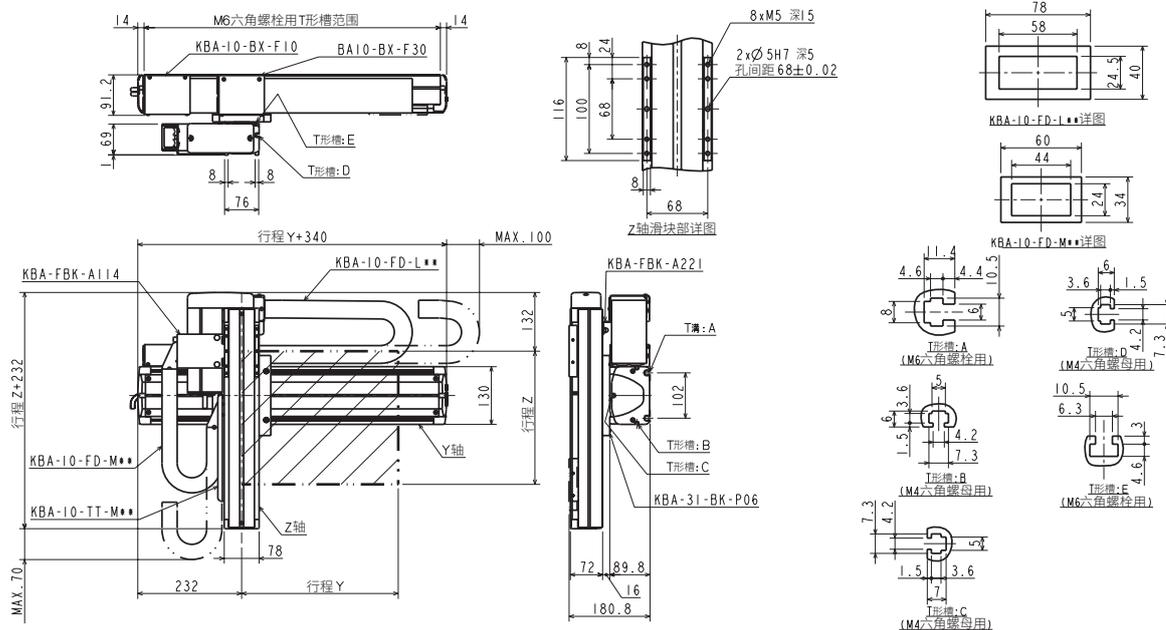
(注2) 使用充放电控制器KCA-ABSU-2000时的可搬送重量。

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



直交轴规格：Y-Z灵活规格

规格

项目	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-30F-ST-M20N-□0	KBX-10E-U□-M10B-□0
行程 以100mm为单位	100~1200	100~1000
最高速度	1200(注1)	600(注1)
重复精度	±0.01	
滚珠螺杆导程	20	10
马达功率	200	100带刹车

设置最高速度时的加减速时间：0.36sec以上

滚珠螺杆驱动

Y轴：滚珠螺杆驱动

马达直轴

Z轴：滚珠螺杆驱动

马达折返

(注1) 下述行程时，最高速度不同

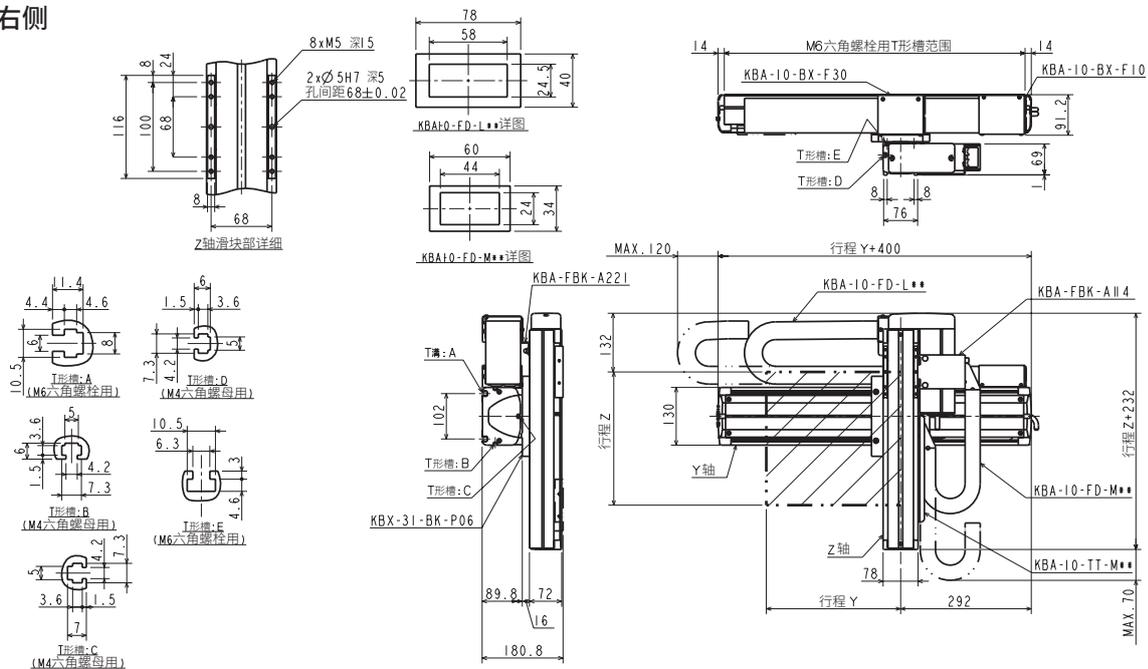
	行程 (mm)		最高速度 (mm/s)
	700	800	
Y轴	700	1000	1000
	800	800	800
Z轴	900~1000	600	600
	1100~1200	400	400
Y轴	700	500	500
	800	400	400
	900~1000	300	300

最大可搬送重量 (kg) (注2)	Z轴行程									
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	1000mm
	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	10.0	5.0	4.0	4.0

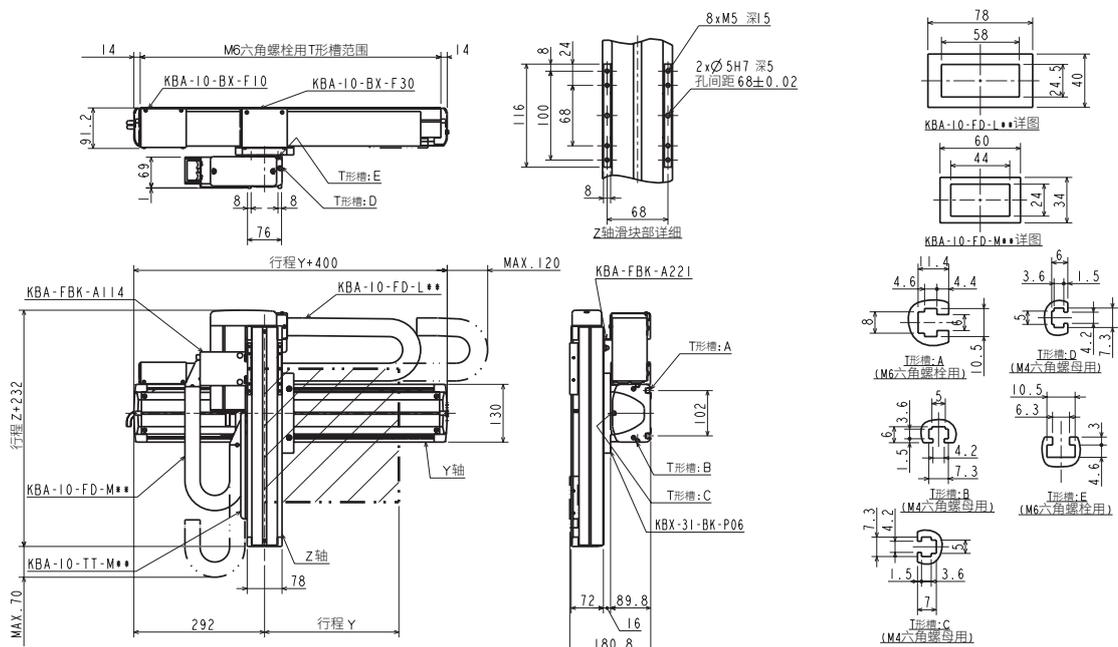
(注2) 使用充放电控制器KCA-ABSU-2000时的可搬送重量。

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

活
塞
杆

R
轴

2
轴

3
轴

4
轴

轴
相
关
部
件

控
制
类
部
件

技
术
资
料

注
意
事
项

使
用

直交轴规格：Y-Z灵活规格

规格

项目	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-50F-ST-M20N-□0	KBX-30E-U□-M10B-□0
行程 以100mm为单位	200~1600	100~1000
最快速度	1200(注1)	600(注1)
重复精度	±0.01	
滚珠螺杆导程	20	10
马达功率	200	100带刹车

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

滚珠螺杆驱动

Y轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴

Z轴：滚珠螺杆驱动 马达折返

(注1)下述行程时，最快速度不同

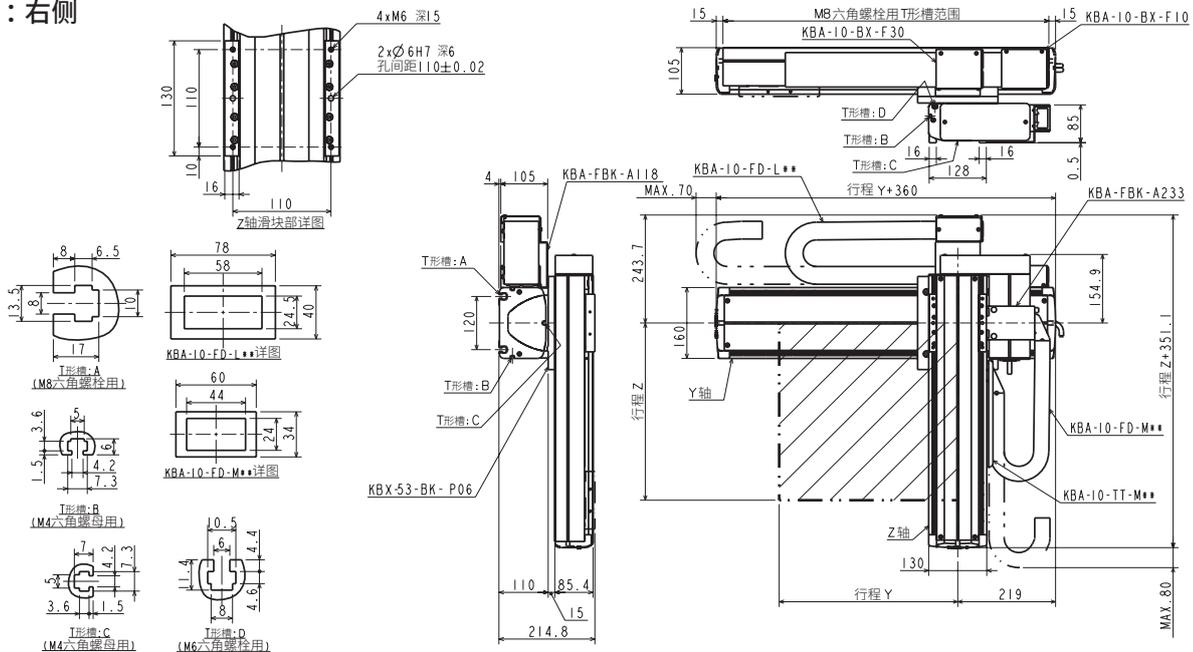
Y轴	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
	700~800	1100
900~1000	1000	
1100~1200	700	
1300	500	
1400	400	
1500	300	
1600	300	
Z轴	700	500
	800	400
900~1000	300	

最大可搬送重量 (kg) (注2)	Z轴行程									
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	1000mm
	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0

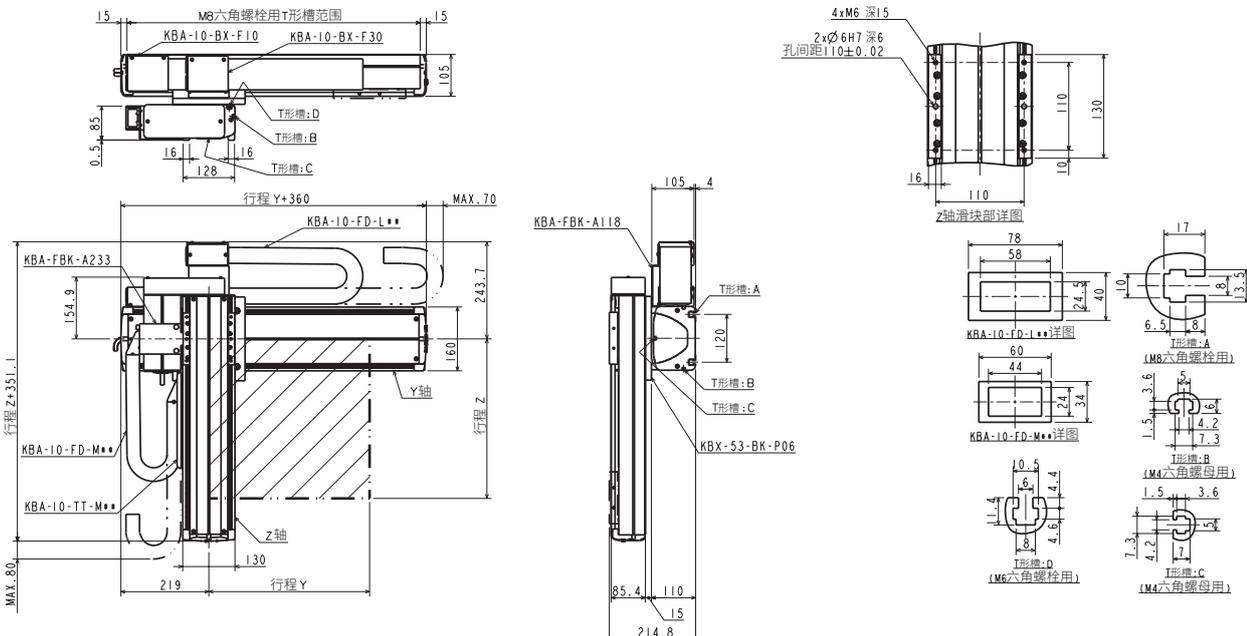
(注2)使用充放电控制器KCA-ABSU-2000时的可搬送重量。

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



直交轴规格：Y-Z灵活规格

规格

项目	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-50F-ST-M20N-□0	KBX-30F-U□-M10B-□0
行程 以100mm为单位	200~1600	100~1000
最快速度	1200(注1)	600(注1)
重复精度	±0.01	
滚珠螺杆导程	20	10
马达功率	200	200带刹车

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

滚珠螺杆驱动

Y轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
Z轴：滚珠螺杆驱动 马达折返

(注1) 下述行程时，最快速度不同

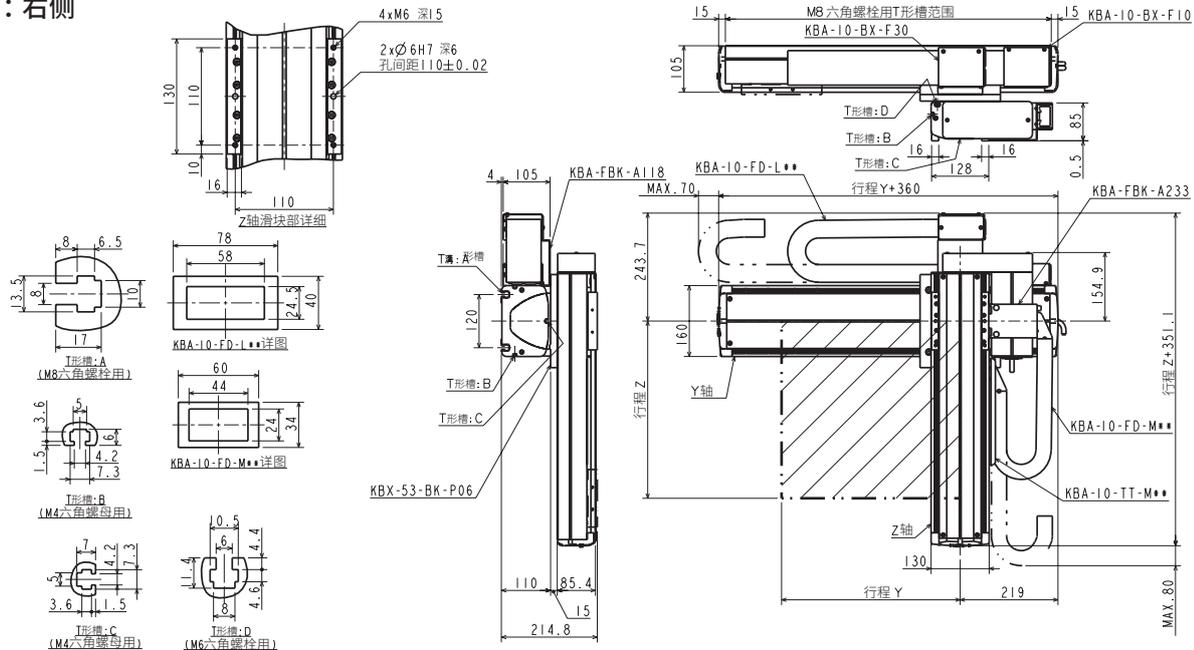
	行程 (mm)		最快速度 (mm/s)
	Y轴	Z轴	
Y轴	700~800	1100	1100
	900~1000	1000	1000
	1100~1200	700	700
	1300	500	500
	1400	400	400
	1500	300	300
Z轴	1600	300	300
	700	500	500
	800	400	400
	900~1000	300	300

最大可搬送重量 (kg) (注2)	Z轴行程									
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	1000mm
	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	19.0

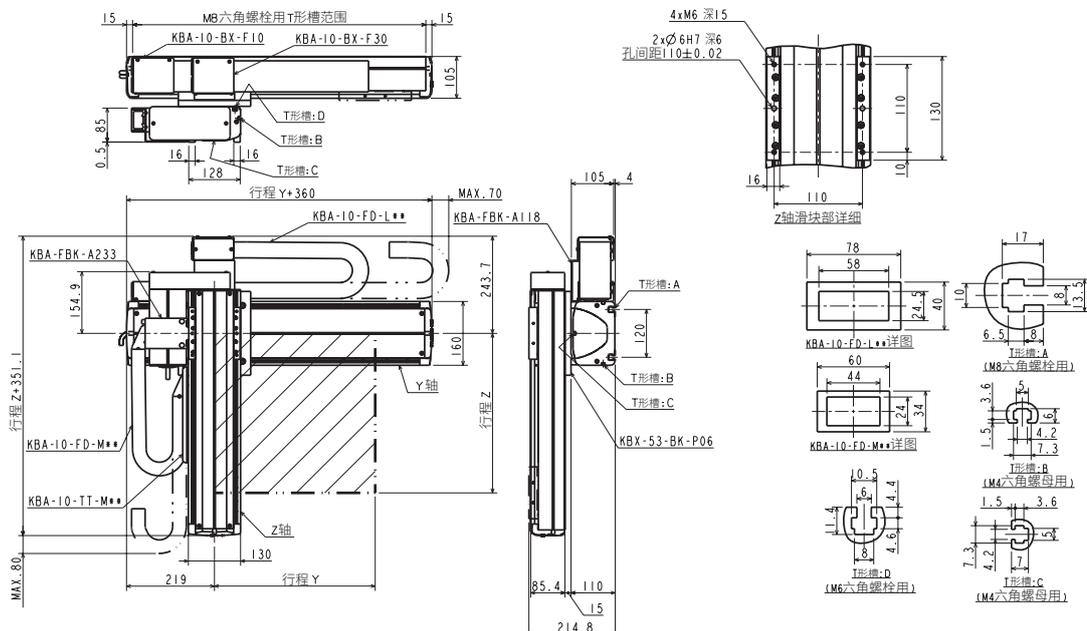
(注2) 使用充放电控制器KCA-ABSU-2000时的可搬送重量。

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



直交轴规格：Y-Z灵活规格

规格

项目	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-10E-B□-S21N-□5	KBX-T7D-ST-M06B-□□
行程 Y轴以100mm为单位 Z轴以50mm为单位	150~2550	50~600
最快速度 mm/s	1000	400(注1)
重复精度 mm	±0.04	±0.02
滚珠螺杆导程 mm	相当于21	6
马达功率 W	100	50带刹车

同步带驱动

Y轴：同步带驱动
马达折返
Z轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴

(注1)下述行程时，最快速度不同

	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
Z轴	600	340

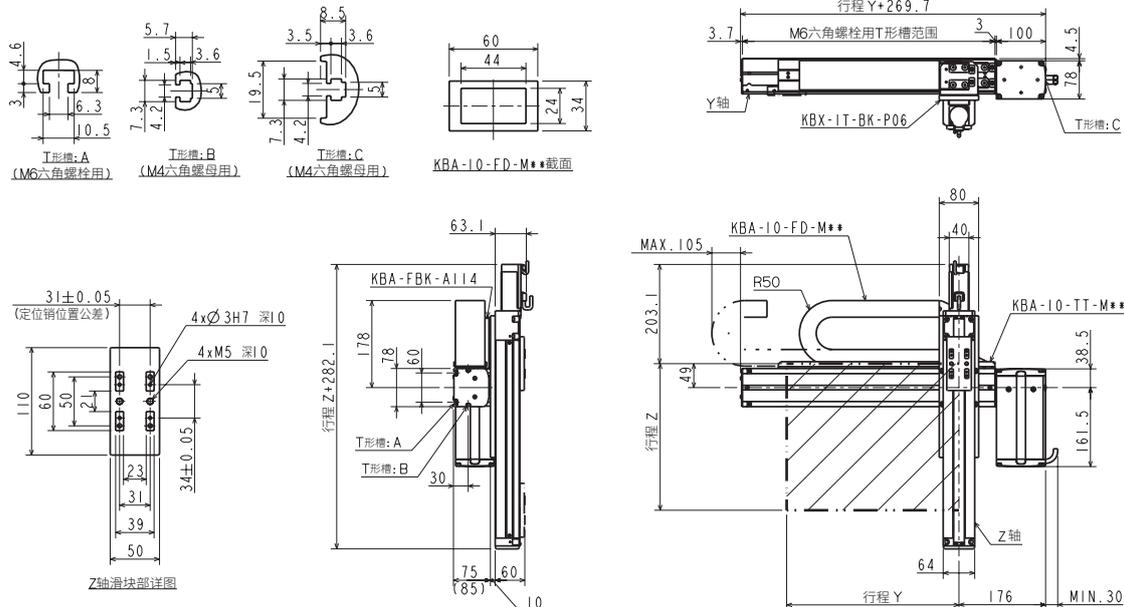
设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

最大可搬送重量 (kg)	Z轴行程											
	50mm	100mm	150mm	200mm	250mm	300mm	350mm	400mm	450mm	500mm	550mm	600mm
	4.0	4.0	4.0	4.0	4.0	4.0	4.0	4.0	3.5	3.5	2.0	2.0

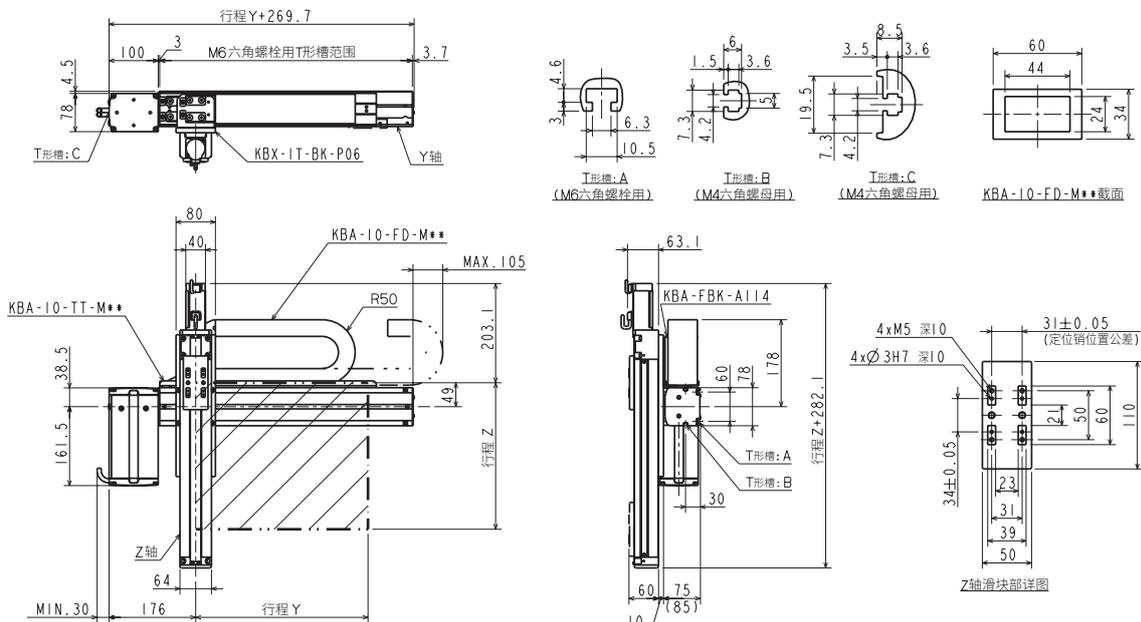
外形尺寸图

R：右侧

()内的数值适用于X轴行程1050mm以上



L：左侧



直交轴规格：Y-Z灵活规格

规格

项目	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-10E-B□-M21N-□0	KBX-10E-U□-S10B-□5
行程 以100mm为单位	100~2500	150~550
最快速度	1000 mm/s	600 mm/s
重复精度	±0.04 mm	±0.01 mm
滚珠螺杆导程	相当于21 mm	10 mm
马达功率	100 W	100带刹车

同步带驱动

Y轴：同步带驱动
马达折返
Z轴：滚珠螺杆驱动
马达折返

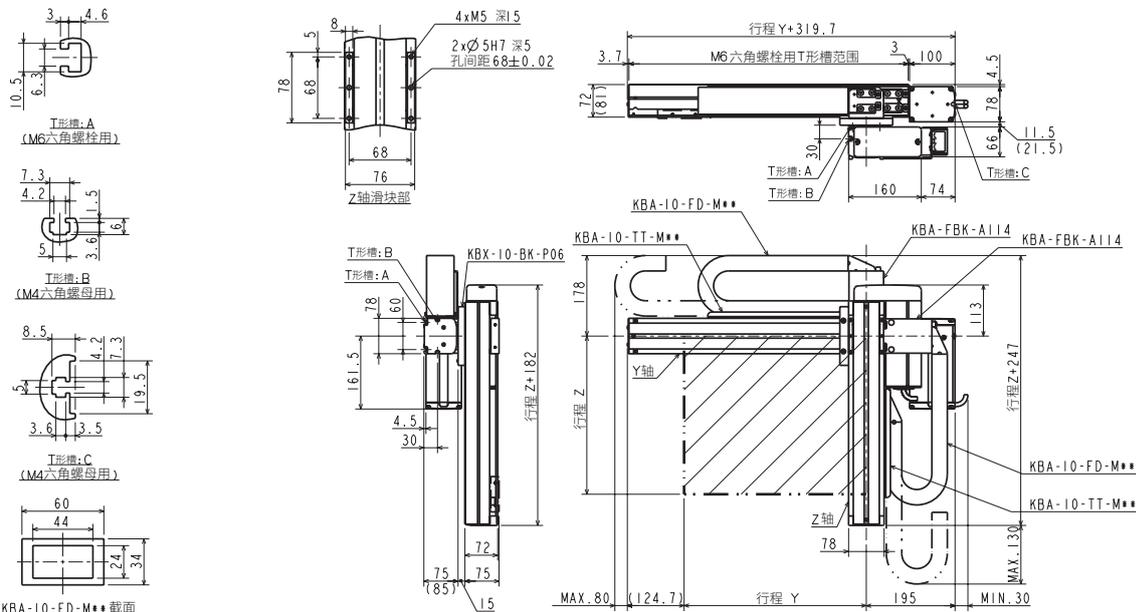
设置最快速度时的加减速时间：0.48sec以上

最大可搬送重量 (kg)	Z轴行程				
	150mm	250mm	350mm	450mm	550mm
	8.0	8.0	6.0	5.0	3.0

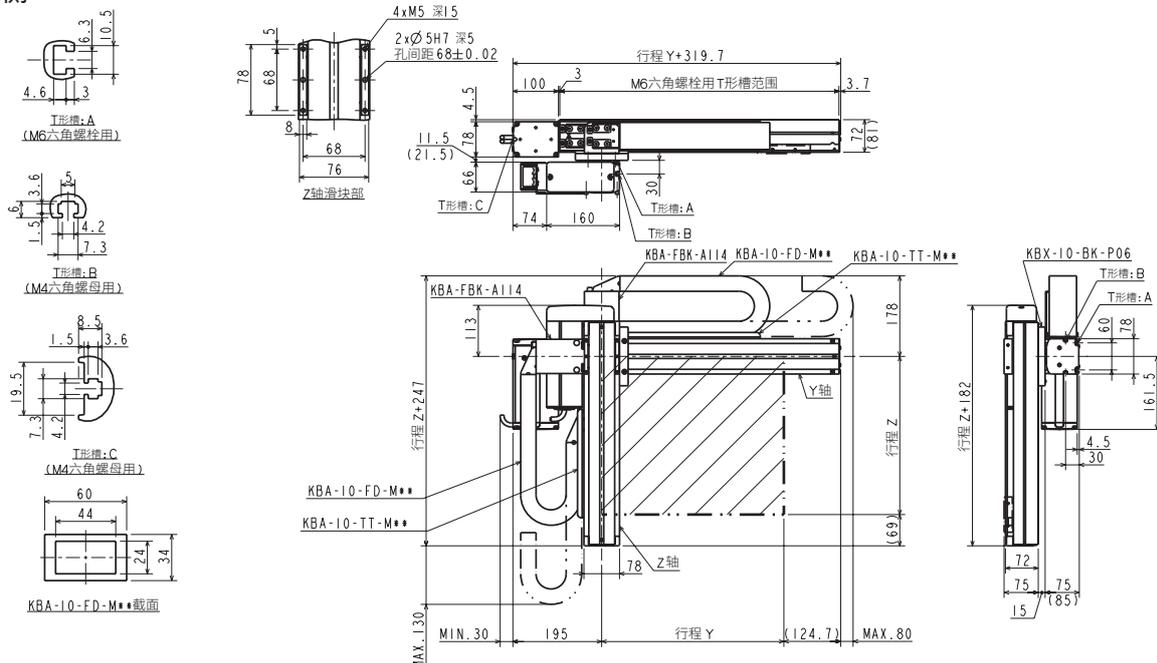
外形尺寸图

R：右侧

()内的数值适用于X轴行程1050mm以上



L：左侧



选型

滑块

活
塞
杆

R
轴

2
轴

3
轴

4
轴

轴
相
关
部
件

控
制
类
部
件

技
术
资
料

注
意
使
用
事
项

单
轴
规
格

R
轴

2
轴

3
轴

4
轴

轴
相
关
部
件

控
制
类
部
件

技
术
资
料

注
意
使
用
事
项

直交轴规格：Y-Z灵活规格

规格

项目	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-30E-B□-M21N-□O	KBX-10E-U□-M10B-□O
行程 以100mm为单位	100~3200	100~800
最快速度	1000	600(注1)
重复精度	±0.04	±0.01
滚珠螺杆导程	相当于21	10
马达功率	100	100带刹车

设置最快速度时的加减速时间：0.48sec以上

同步带驱动

- Y轴：同步带驱动
马达折返
- Z轴：滚珠螺杆驱动
马达折返

(注1) 下述行程时，最快速度不同

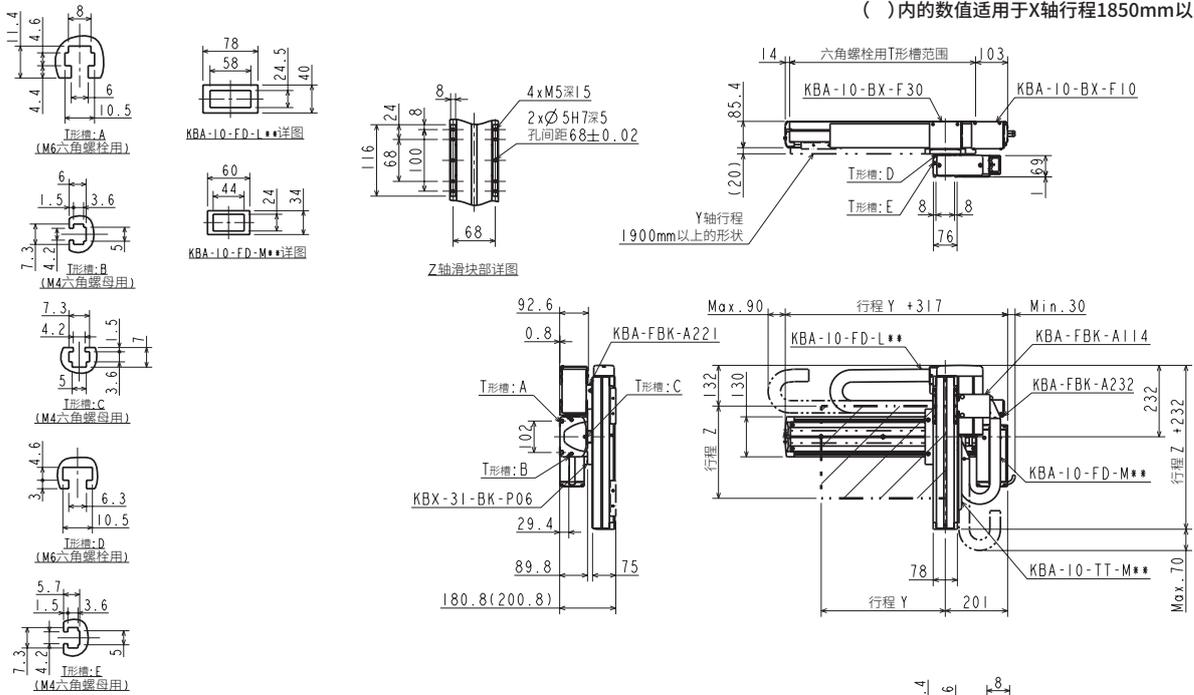
	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
Z轴	700	500
	800	400

最大可搬送重量 (kg)	Z轴行程							
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm
	6.0	6.0	5.0	4.0	4.0	3.0	1.0	1.0

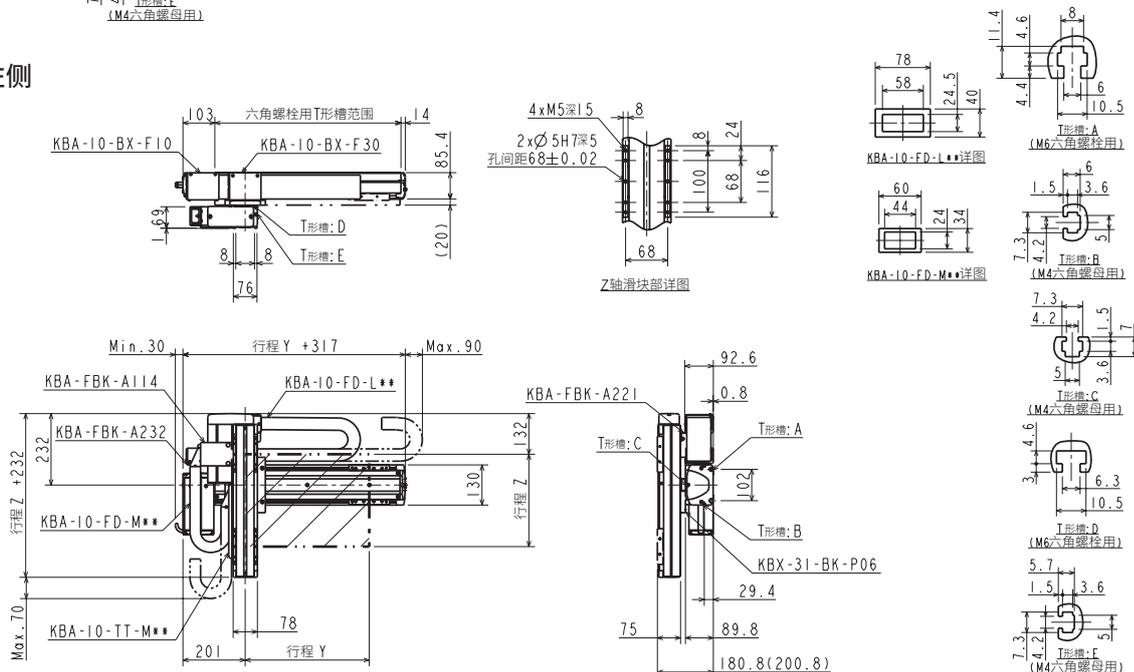
外形尺寸图

R：右侧

() 内的数值适用于X轴行程1850mm以上



L：左侧



直交轴规格：Y-Z灵活规格

规格

项目	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-30F-B□-M21N-□0	KBX-10E-U□-M10B-□0
行程 以100mm为单位	100~3200	100~1000
最快速度	1000	600(注1)
重复精度	±0.04	±0.01
滚珠螺杆导程	相当于21	10
马达功率	200	100带刹车

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

同步带驱动

Y轴：同步带驱动
马达折返
Z轴：滚珠螺杆驱动
马达折返

(注1) 下述行程时，最快速度不同

Z轴	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
	700	500
	800	400
	900~1000	300

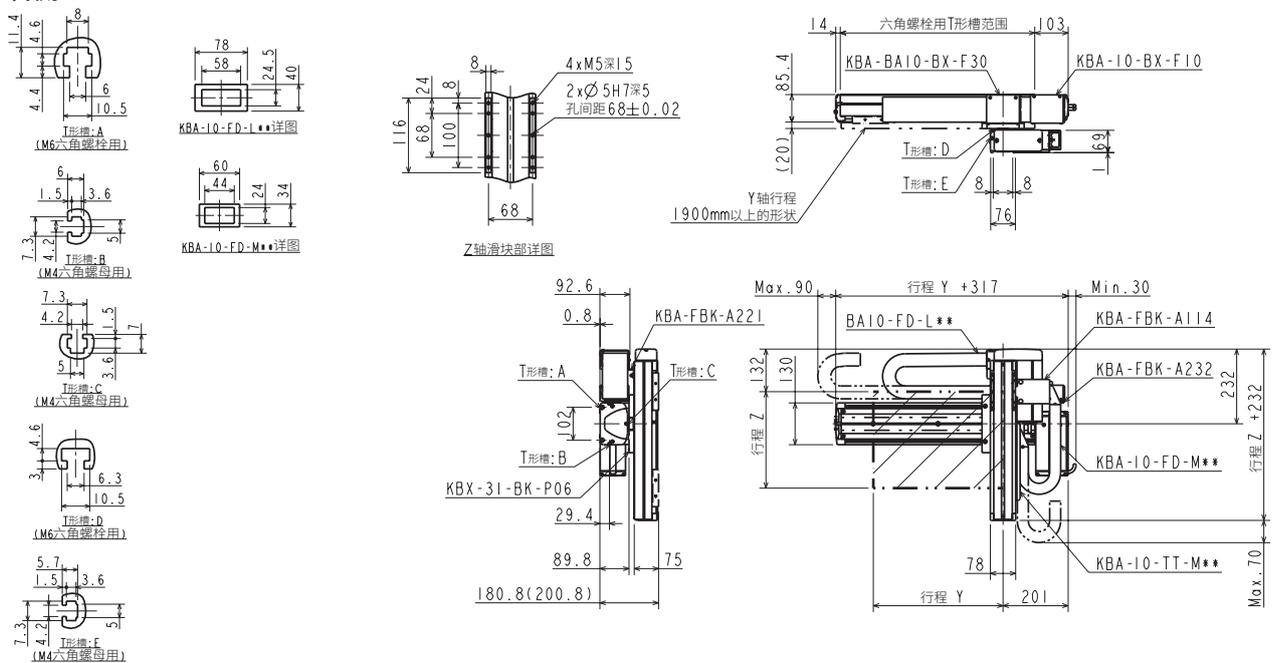
最大可搬送重量 (kg) (注2)	Z轴行程									
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	1000mm
	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	10.0	5.0	4.0	4.0

(注2) 使用充放电控制器KCA-ABSU-2000时的可搬送重量。

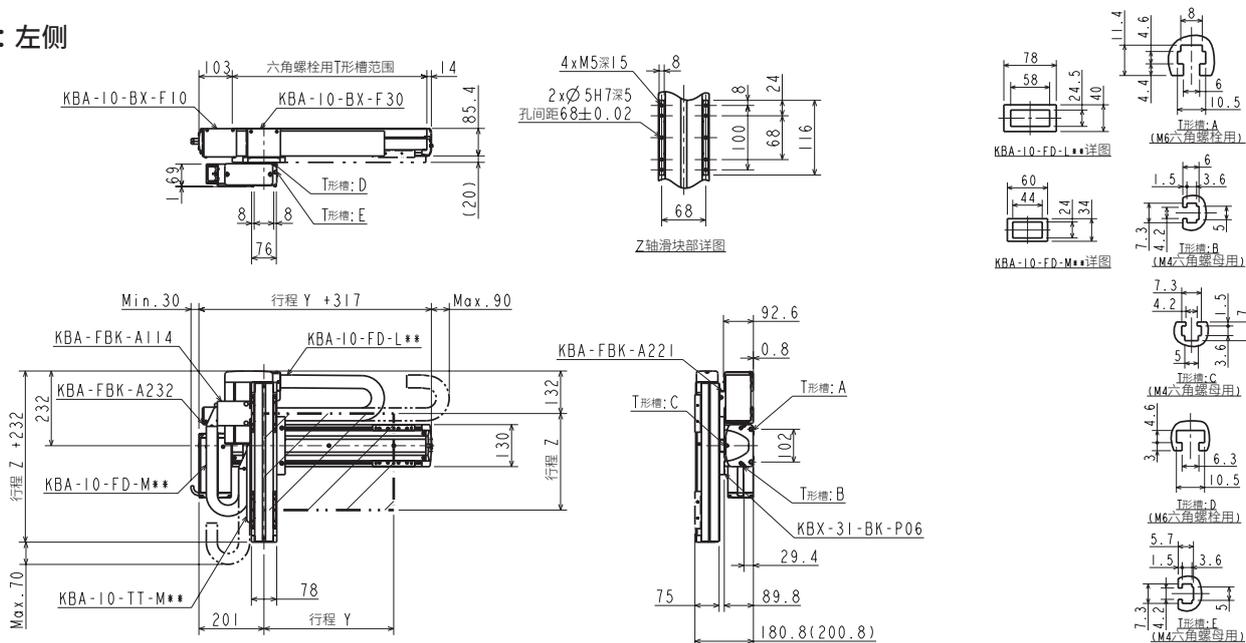
外形尺寸图

R：右侧

()内的数值适用于X轴行程1850mm以上



L：左侧



直交轴规格：Y-Z灵活规格

选型

规格

项目	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-50F-B□-M21N-□□	KBX-30E-U□-M10B-□□
行程 以100mm为单位	200~3500	100~1000
最快速度	1000 mm/s	600(注1)
重复精度	±0.04 mm	±0.01
滚珠螺杆导程	相当于21 mm	10
马达功率	200 W	100带刹车

同步带驱动

Y轴：同步带驱动
马达折返
Z轴：滚珠螺杆驱动
马达折返

(注1) 下述行程时，最快速度不同

Z轴	行程(mm)	最快速度(mm/s)
	700	500
	800	400
	900~1000	300

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

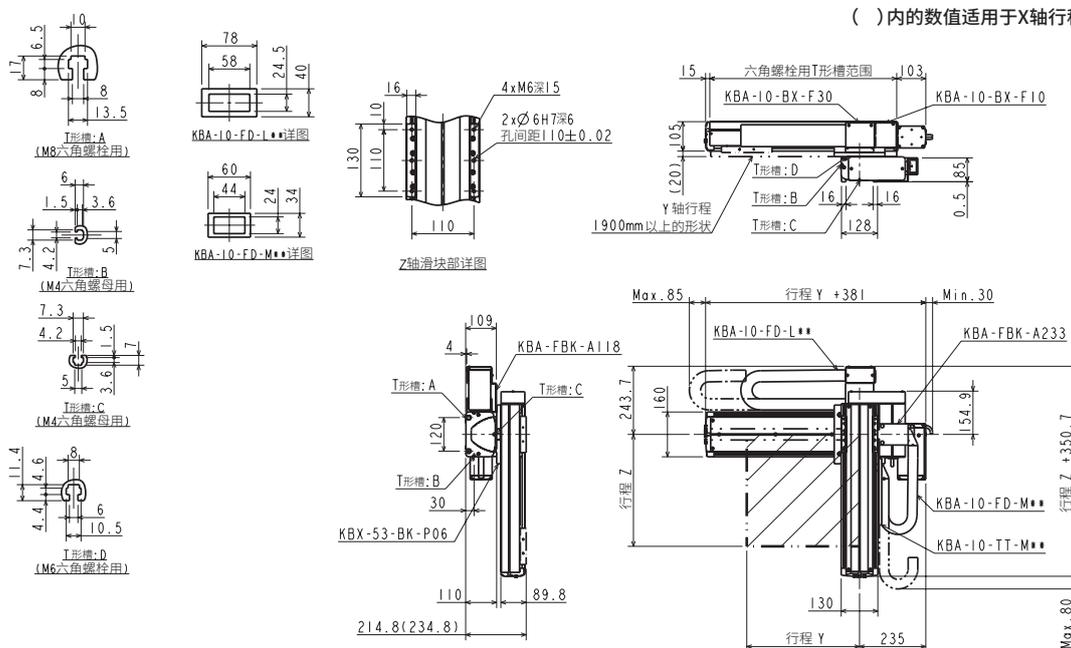
最大可搬送重量 (kg) (注2)	Z轴行程									
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	1000mm
	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0

(注2) 使用充放电控制器KCA-ABSU-2000时的可搬送重量。

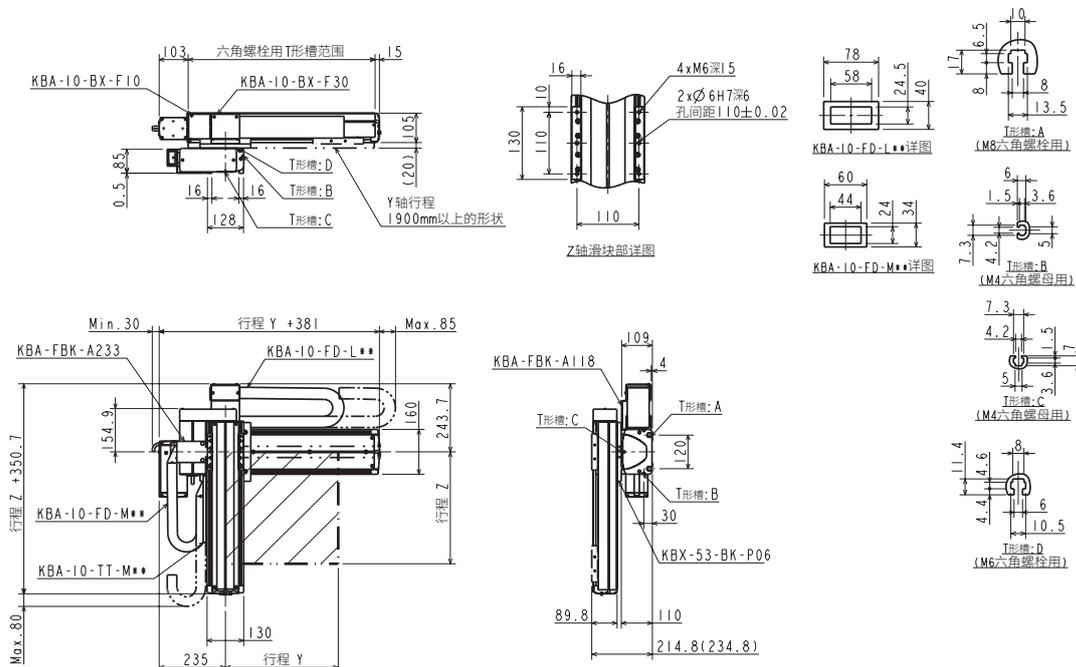
外形尺寸图

R：右侧

() 内的数值适用于X轴行程1850mm以上



L：左侧



直交轴规格

轴相关部件

控制类部件

技术资料

使用事项

直交轴规格：Y-Z灵活规格

规格

项目	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-50F-B□-M21N-□0	KBX-30F-U□-M10B-□0
行程 以100mm为单位	200~3500	100~1000
最高速度	1000	600(注1)
重复精度	±0.04	±0.01
滚珠螺杆导程	相当于21	10
马达功率	200	200带刹车

设置最高速度时的加减速时间：0.36sec以上

同步带驱动

Y轴：同步带驱动
马达折返
Z轴：滚珠螺杆驱动
马达折返

(注1) 下述行程时，最高速度不同

Z轴	行程 (mm)	最高速度 (mm/s)
	700	500
	800	400
	900~1000	300

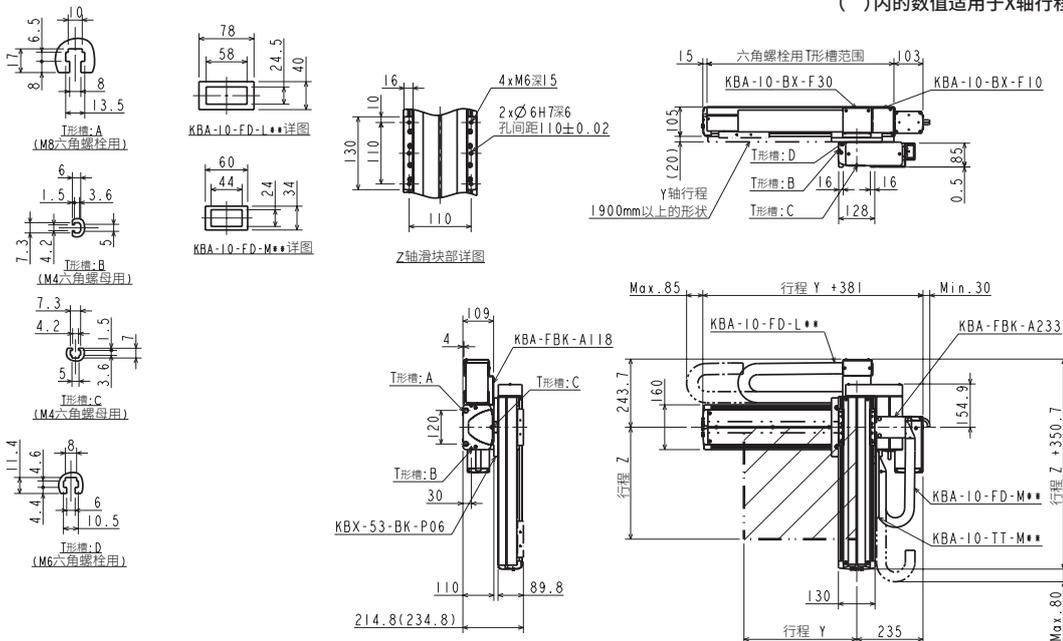
最大可搬送重量 (kg) (注2)	Z轴行程									
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	1000mm
	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	19.0	17.0	16.0	15.0

(注2) 使用充放电控制器KCA-ABSU-2000时的可搬送重量。

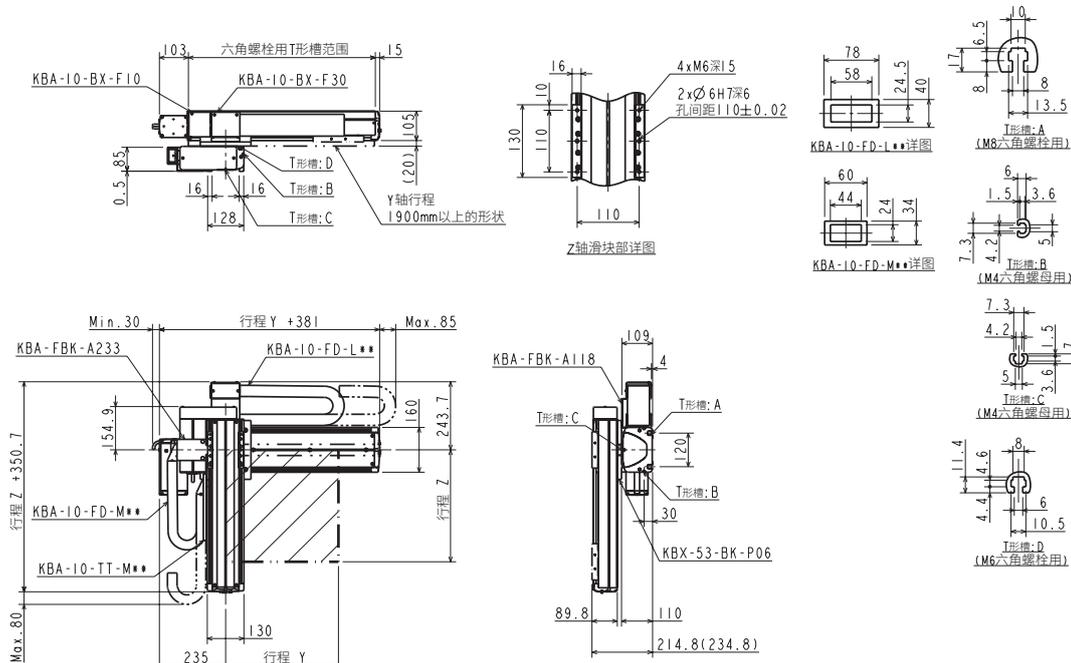
外形尺寸图

R：右侧

()内的数值适用于X轴行程1850mm以上



L：左侧



直交轴规格：Z-Y灵活规格

规格

项目	Z轴	Y轴
轴型号	KBX-10E-ST-M05B-□0	KBX-10E-ST-S20N-□5
行程 以100mm为单位	100~1000	150~650
最快速度	300(注1)	1200
重复精度	±0.01	
滚珠螺杆导程	5	20
马达功率	100带刹车	100

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

滚珠螺杆驱动

Z轴：滚珠螺杆驱动

马达直轴

Y轴：滚珠螺杆驱动

马达直轴

(注1) 下述行程时，最快速度不同

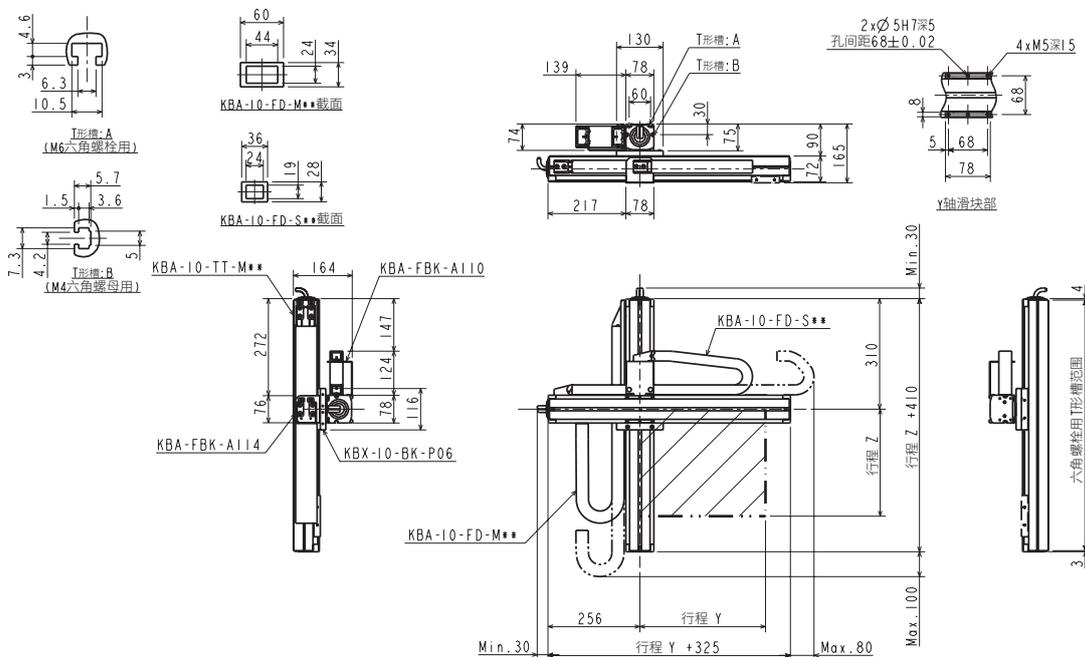
	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
Z轴	700	250
	800	200
	900~1000	150

最大可搬送重量 (kg) (注2)	Y轴行程					
	150mm	250mm	350mm	450mm	550mm	650mm
	15.0	12.0	9.0	6.5	5.0	3.5

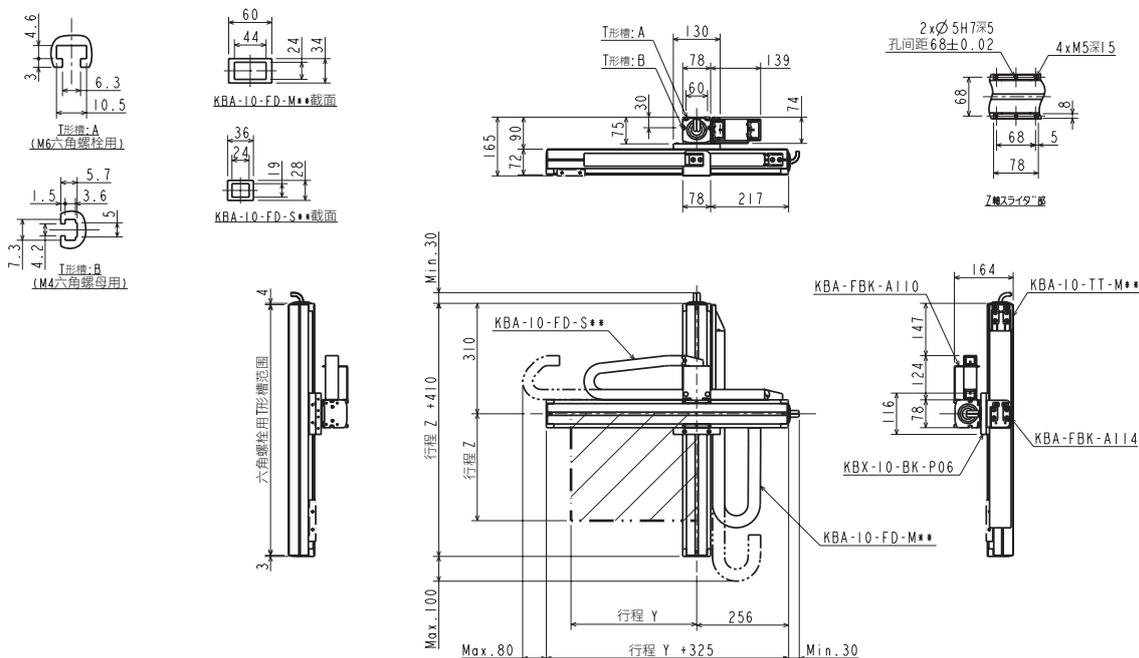
(注2) 使用充放电控制器KCA-ABSU-2000时的可搬送重量。

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

直交轴规格

2轴

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：Z-Y灵活规格

规格

项目	Z轴	Y轴
轴型号	KBX-30E-ST-M05B-□5	KBX-10E-ST-M20N-□0
行程 以100mm为单位	150~1050	100~900
最快速度	300(注1)	1200(注1)
重复精度	±0.01	
滚珠螺杆导程	5	20
马达功率	100带刹车	100

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

滚珠螺杆驱动

Z轴：滚珠螺杆驱动

马达直轴

Y轴：滚珠螺杆驱动

马达直轴

(注1) 下述行程时，最快速度不同

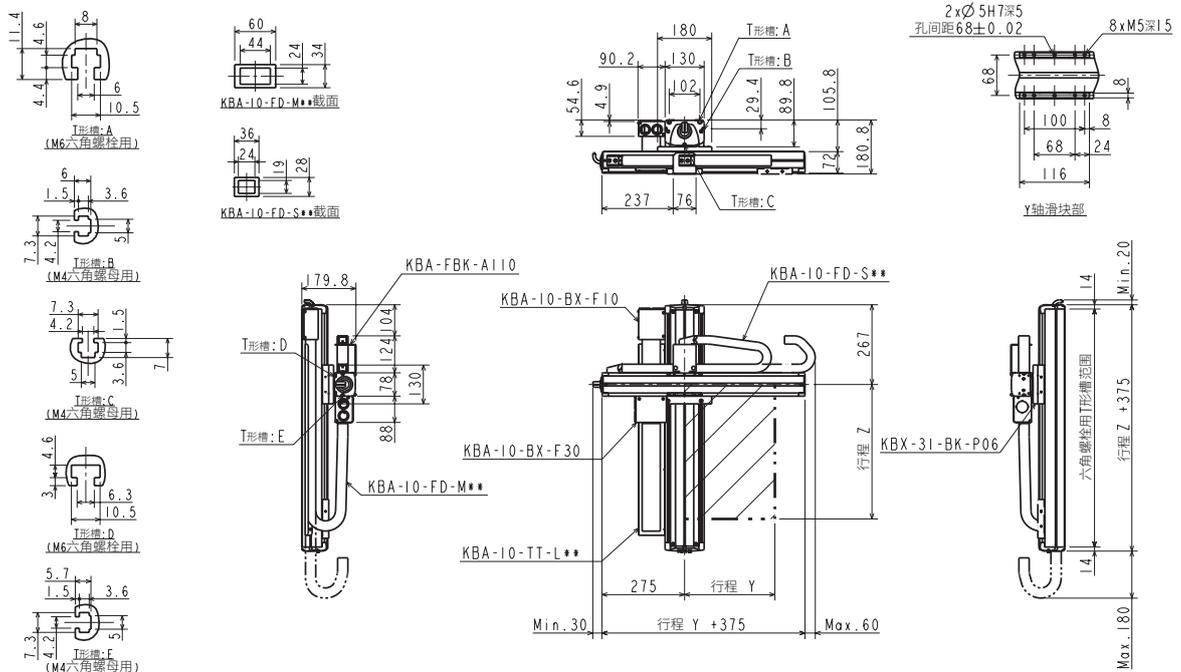
	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
	Z轴	750
	850	200
	950~1050	150
Y轴	700	1000
	800	800
	900	600

最大可搬送重量 (kg) (注2)	Y轴行程								
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm
	15.0	15.0	14.0	12.0	9.0	7.0	5.0	3.0	1.0

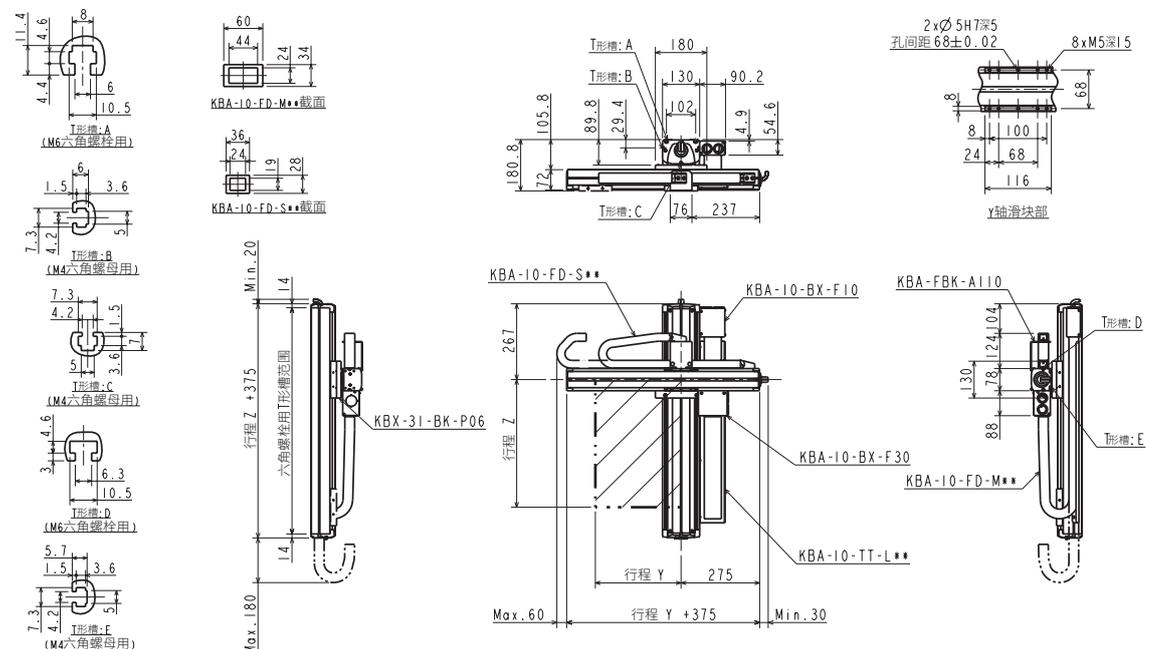
(注2) 使用充放电控制器KCA-ABSU-2000时的可搬送重量。

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

活塞杆
单轴规格

R轴

2轴

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：Z-Y灵活规格

规格

项目	Z轴	Y轴
轴型号	KBX-30F-ST-M05B-□0	KBX-10E-ST-M20N-□0
行程 以100mm为单位	100~1000	100~900
最快速度	300(注1)	1200(注1)
重复精度	±0.01	
滚珠螺杆导程	5	20
马达功率	200带刹车	100

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

滚珠螺杆驱动

Z轴：滚珠螺杆驱动

马达直轴

Y轴：滚珠螺杆驱动

马达直轴

(注1) 下述行程时，最快速度不同

	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
Z轴	700	250
	800	200
	900~1000	150
Y轴	700	1000
	800	800
	900	600

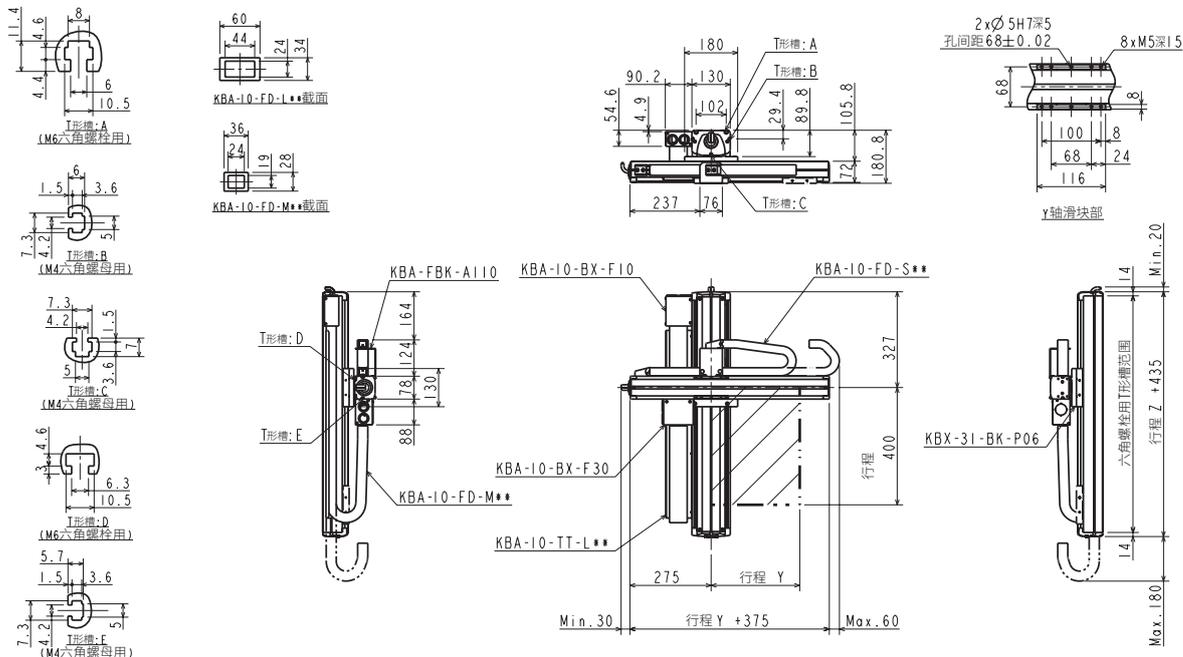
最大可搬送重量 (kg) (注2)

	Y轴行程									
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	
	15.0	15.0	15.0	12.0	9.0	7.0	5.0	3.0	1.0	

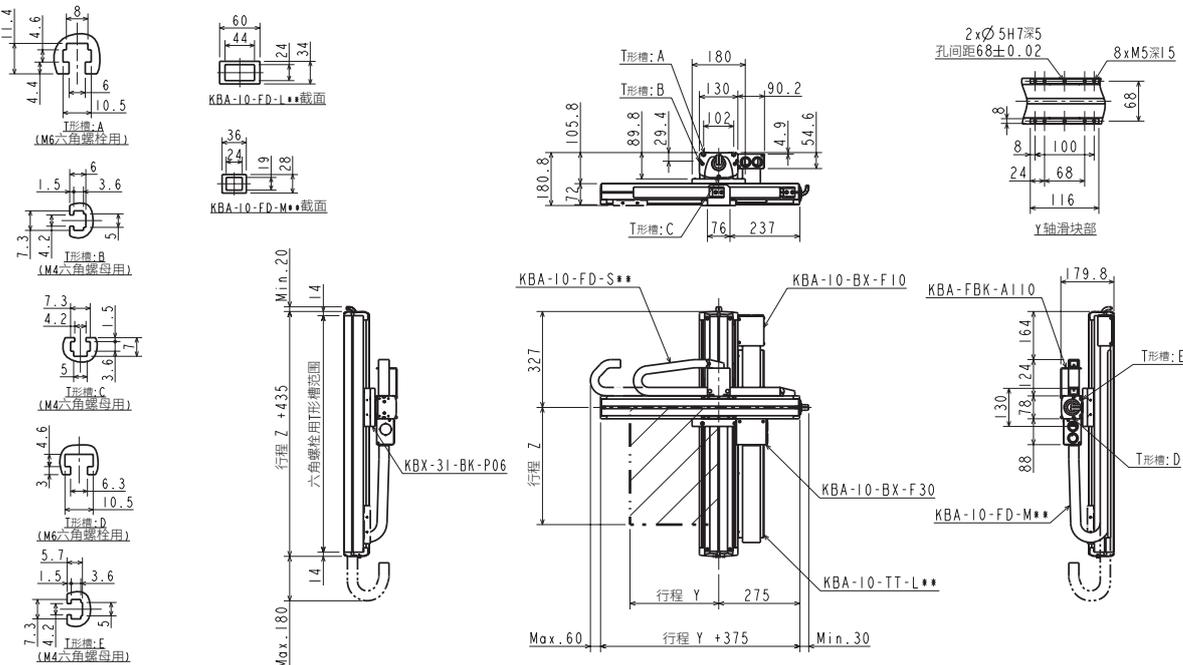
(注2) 使用充放电控制器KCA-ABSU-2000时的可搬送重量。

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



直交轴规格：Z-Y灵活规格

规格

项目	Z轴	Y轴
轴型号	KBX-50F-ST-M05B-□0	KBX-30E-ST-M20N-□5
行程 以100mm为单位	200~1600	150~1050
最快速度	300(注1)	1200(注1)
重复精度	±0.01	
滚珠螺杆导程	5	20
马达功率	200带刹车	100

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

滚珠螺杆驱动

Z轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
Y轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴

(注1) 下述行程时，最快速度不同

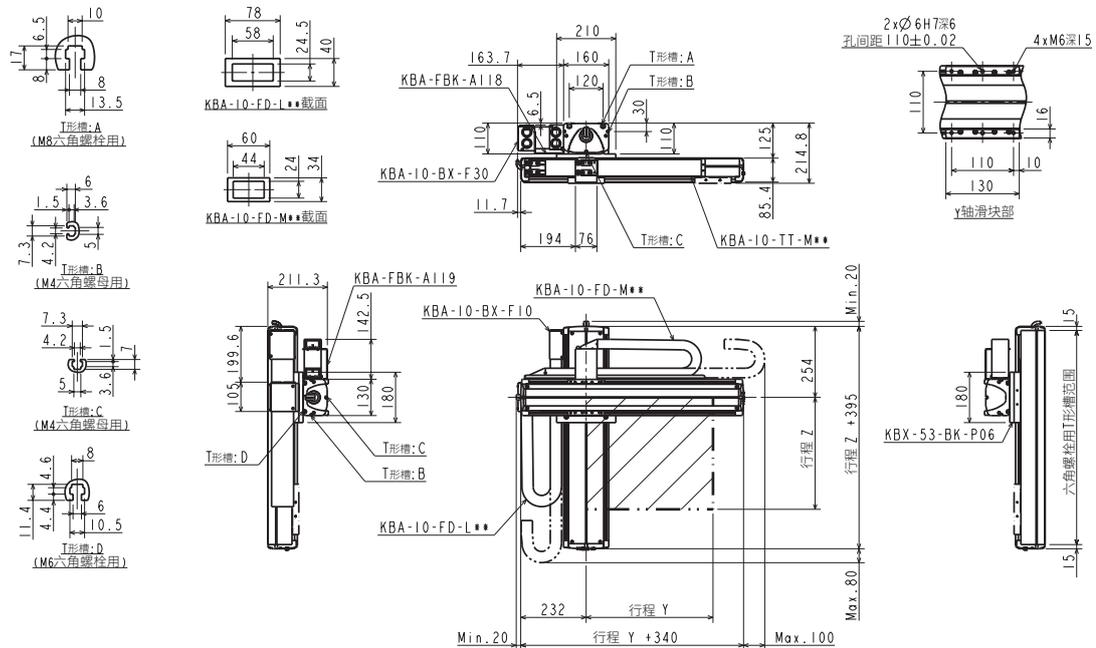
Z轴	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
	700~800	280
900~1000	250	
1100~1200	180	
1300	130	
1400	100	
1500	80	
1600	80	
Y轴	750	1000
	850	800
	950~1050	600

最大可搬送重量 (kg) (注2)	Y轴行程									
	150mm	250mm	350mm	450mm	550mm	650mm	750mm	850mm	950mm	1050mm
	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	18.0	14.0	11.0	7.0

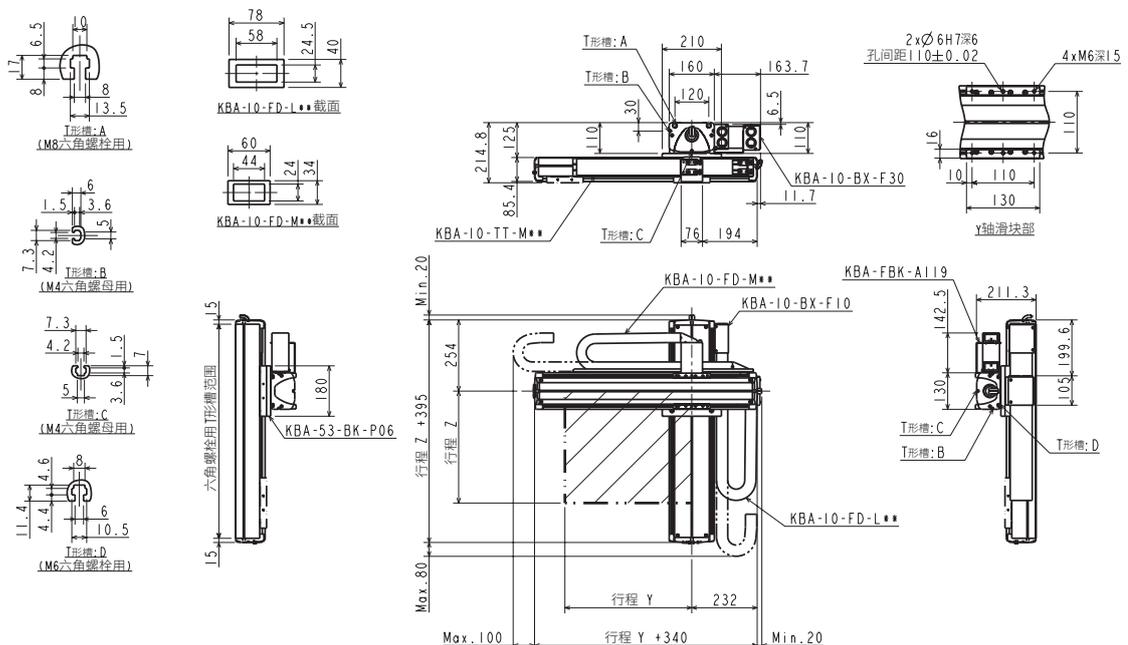
(注2) 使用充放电控制器KCA-ABSU-2000时的可搬送重量。

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

活塞杆
单轴规格

R轴

2轴

3轴

4轴

直交轴规格

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：Z-Y灵活规格

规格

项目	Z轴	Y轴
轴型号	KBX-50F-ST-M05B-□0	KBX-30F-ST-M20N-□0
行程 以100mm为单位	200~1600	100~1000
最快速度	300(注1)	1200(注1)
重复精度	±0.01	
滚珠螺杆导程	5	20
马达功率	200带刹车	200

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

滚珠螺杆驱动

Z轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴

Y轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴

(注1) 下述行程时，最快速度不同

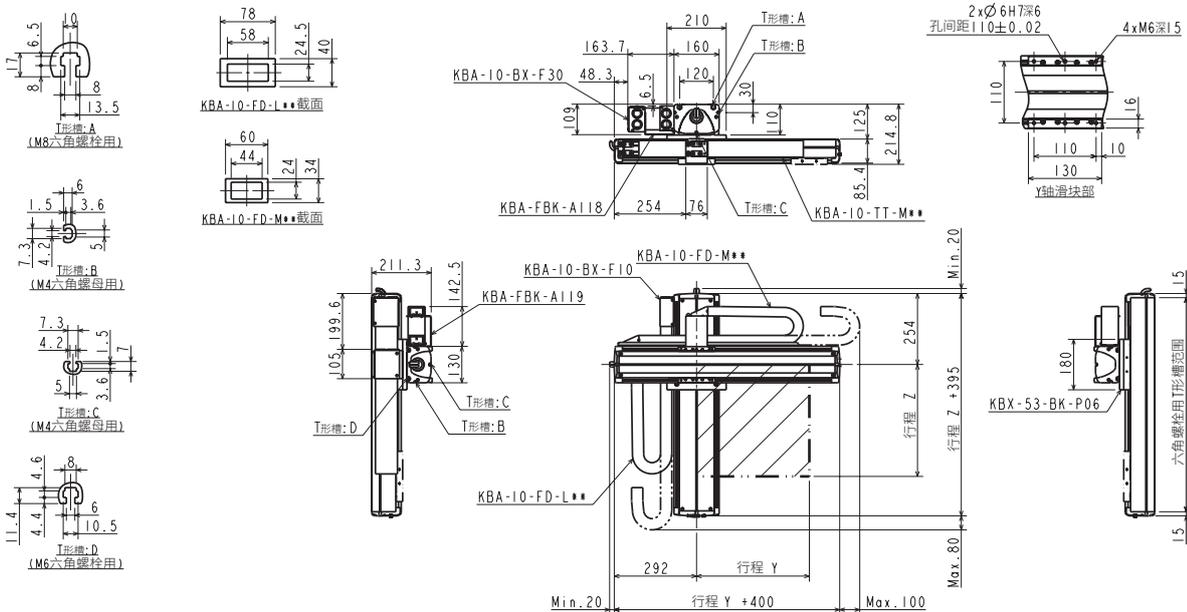
Z轴	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
	700~800	280
900~1000	250	
1100~1200	180	
1300	130	
1400	100	
1500	80	
1600	80	
Y轴	700	1000
	800	800
	900~1000	600

最大可搬送重量 (kg) (注2)	Y轴行程									
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	1000mm
	28.0	27.0	26.0	24.0	23.0	22.0	18.0	14.0	11.0	7.0

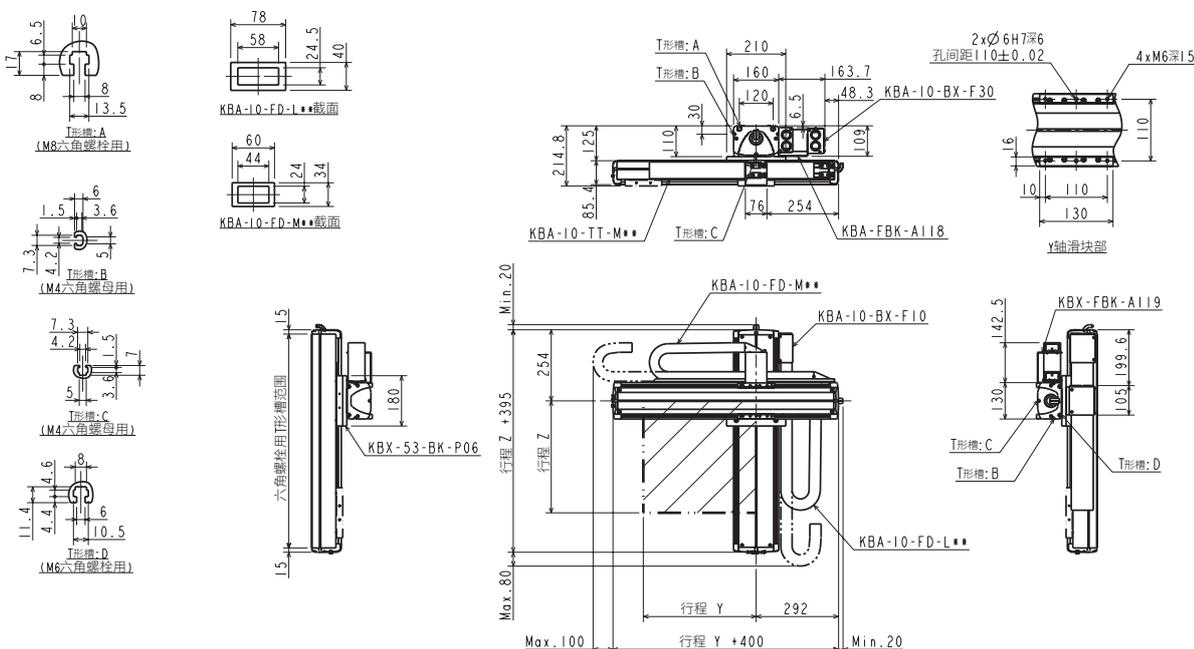
(注2) 使用充放电控制器KCA-ABSU-2000时的可搬送重量。

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



直交轴规格：Z-Y灵活规格

规格

项目	Z轴	Y轴
轴型号	KBX-10E-ST-M05B-□0	KBX-10E-B□-S21N-□5
行程 以100mm为单位	100~1000	150~650
最快速度	300(注1)	1000
重复精度	±0.01	±0.04
滚珠螺杆导程	5	相当于21
马达功率	100带刹车	100

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

同步带驱动

Z轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴
Y轴：同步带驱动
马达折返

(注1) 下述行程时，最快速度不同

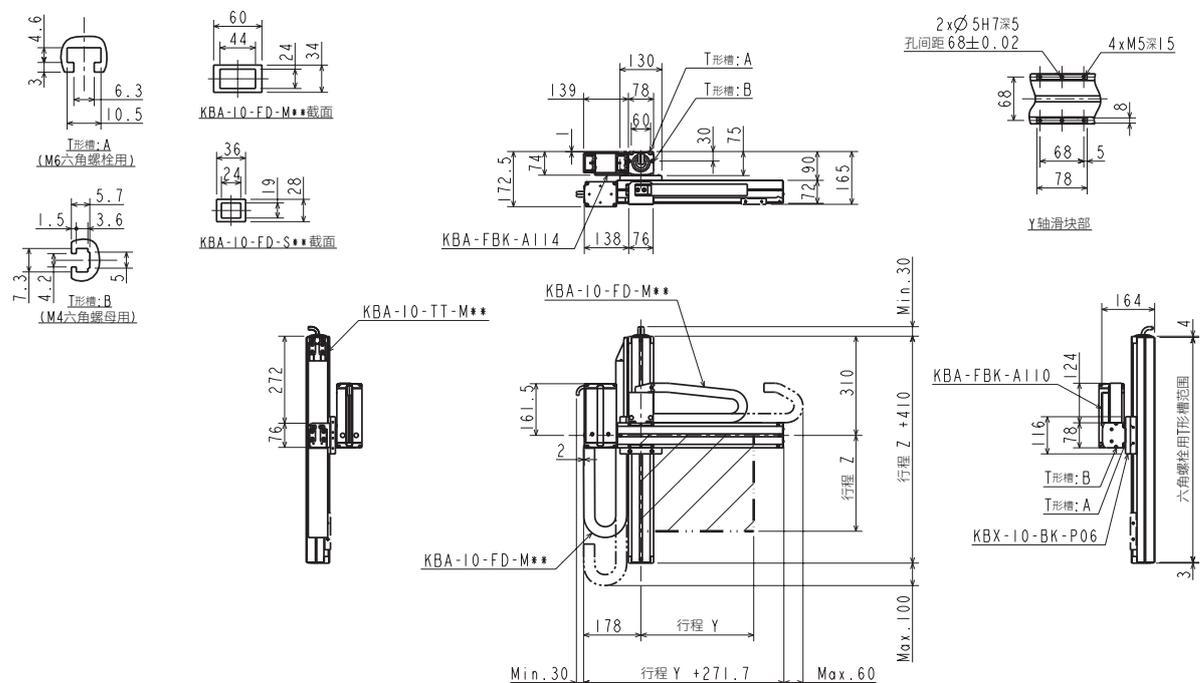
Z轴	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
	700	250
	800	200
	900~1000	150

最大可搬送重量 (kg) (注2)	Y轴行程					
	150mm	250mm	350mm	450mm	550mm	650mm
	15.0	12.0	9.0	6.0	5.0	3.0

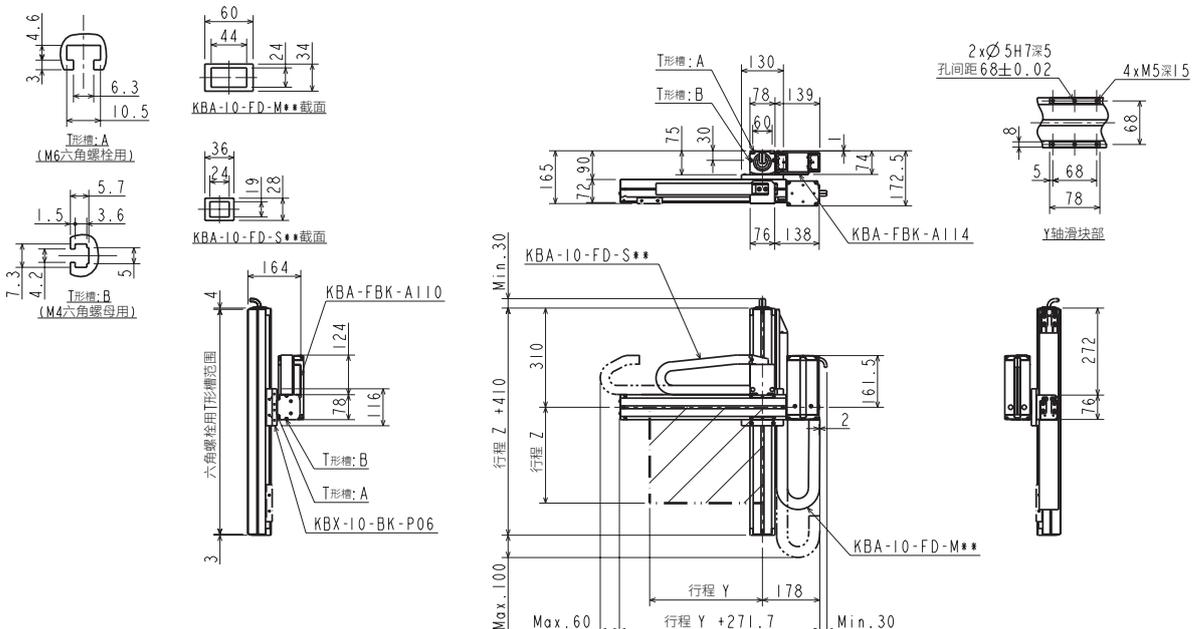
(注2) 使用充放电控制器KCA-ABSU-2000时的可搬送重量。

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



直交轴规格：Z-Y灵活规格

选型

规格

项目	Z轴	Y轴
轴型号	KBX-30E-ST-M05B-□5	KBX-10E-B□-M21N-□0
行程 以100mm为单位	150~1050	100~800
最快速度	300(注1)	1000
重复精度	±0.01	±0.04
滚珠螺杆导程	5	相当于21
马达功率	100带刹车	100

同步带驱动

Z轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴
Y轴：同步带驱动
马达折返

(注1) 下述行程时，最快速度不同

	行程(mm)	最快速度(mm/s)
Z轴	750	250
	850	200
	950~1050	150

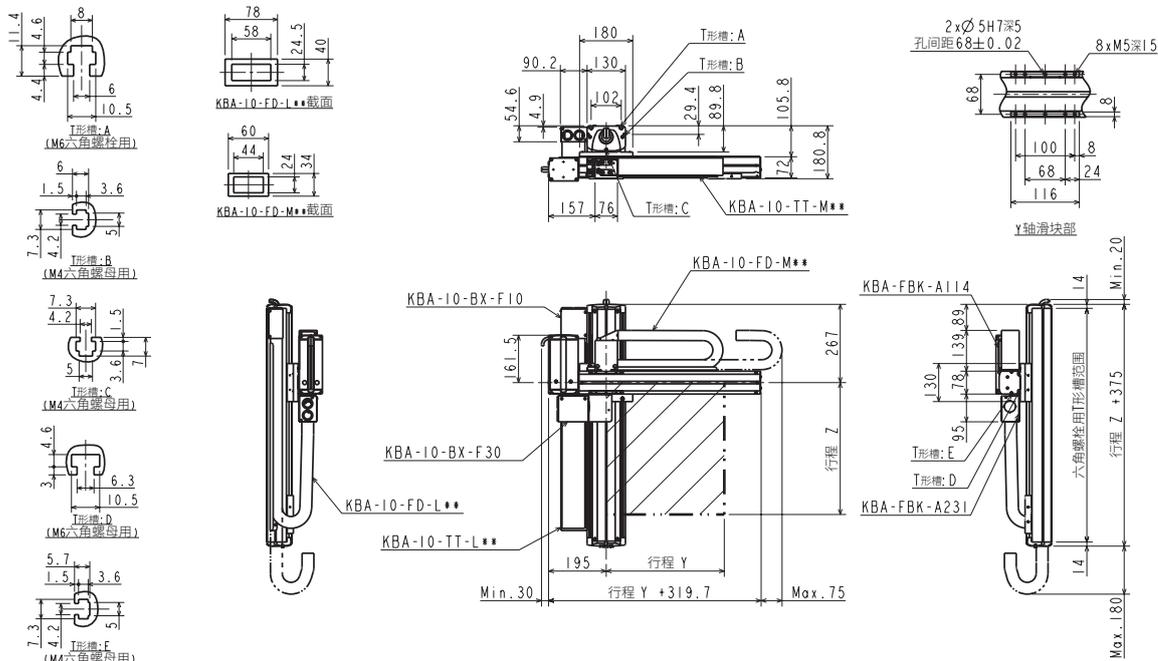
设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

最大可搬送重量 (kg) (注2)	Y轴行程							
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm
	15.0	15.0	15.0	12.0	8.0	6.0	4.0	1.0

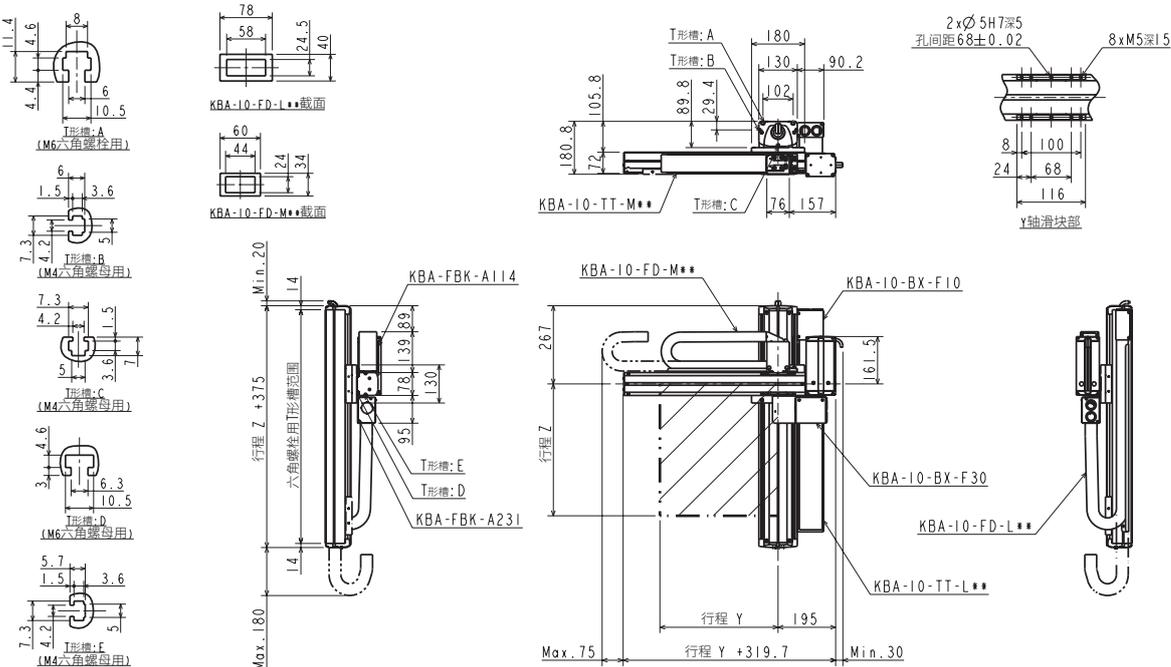
(注2) 使用充放电控制器KCA-ABSU-2000时的可搬送重量。

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



直交轴规格

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：Z-Y灵活规格

规格

项目	Z轴	Y轴
轴型号	KBX-30F-ST-M05B-□0	KBX-10E-B□-M21N-□0
行程 以100mm为单位	100~1000	100~900
最高速度	300(注1)	1000
重复精度	±0.01	±0.04
滚珠螺杆导程	5	相当于21
马达功率	200带刹车	100

设置最高速度时的加减速时间：0.36sec以上

同步带驱动

Z轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴
Y轴：同步带驱动
马达折返

(注1) 下述行程时，最高速度不同

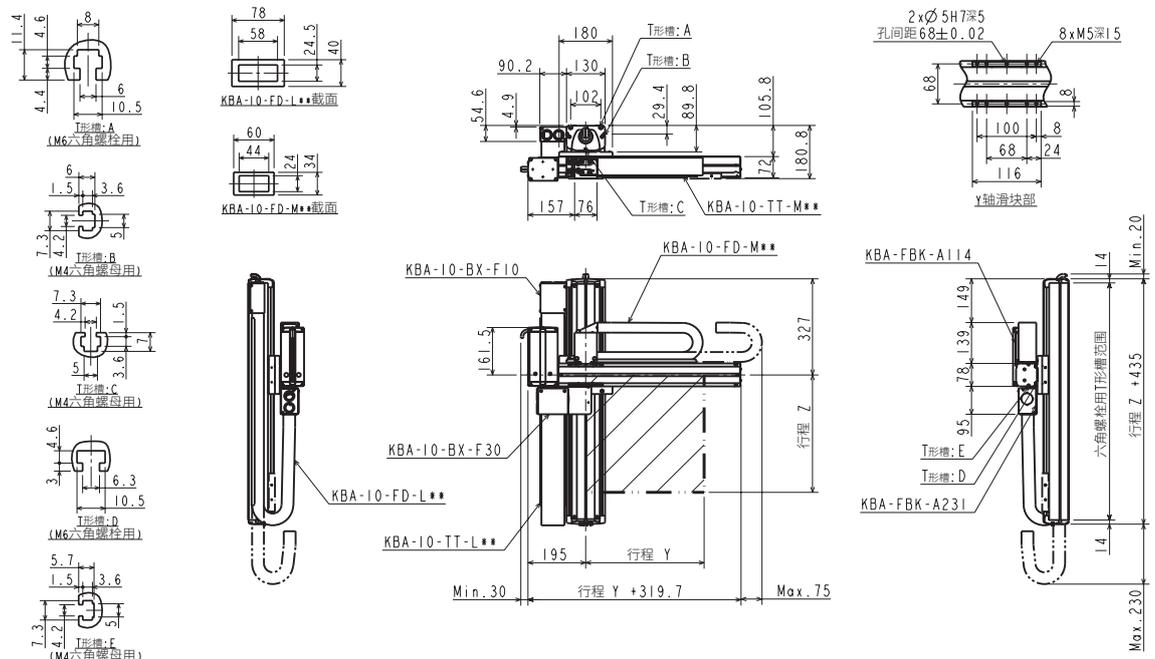
Z轴	行程 (mm)	最高速度 (mm/s)
	700	250
	800	200
	900~1000	150

最大可搬送重量 (kg) (注2)	Y轴行程								
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm
	15.0	15.0	15.0	12.0	9.0	7.0	5.0	3.0	1.0

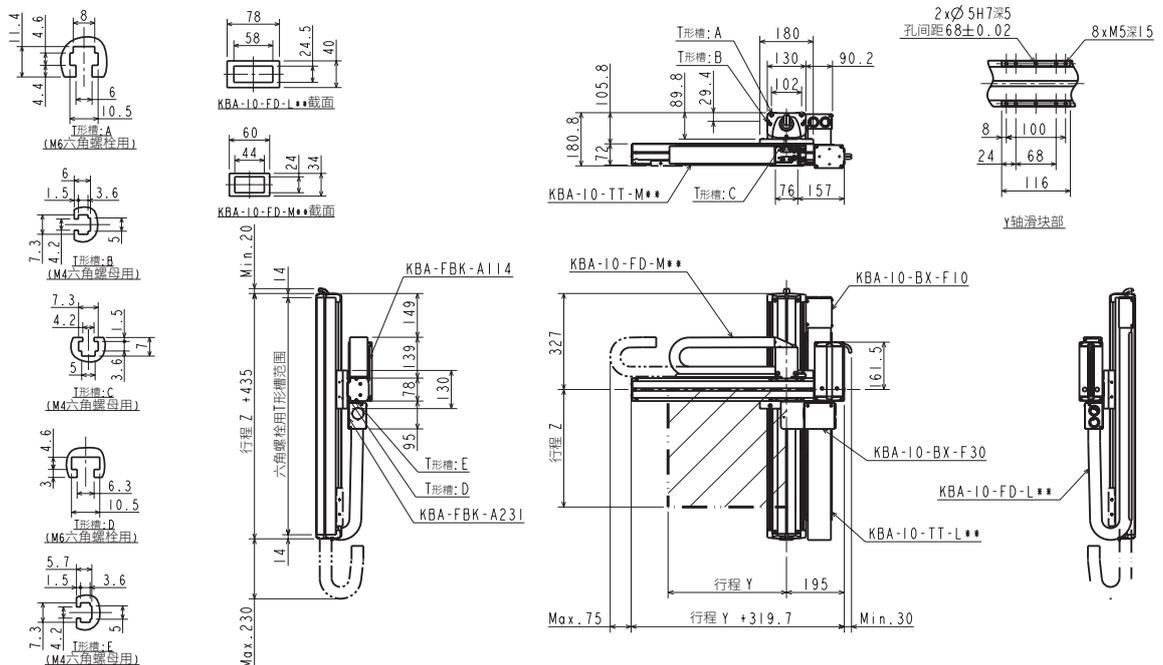
(注2) 使用充放电控制器KCA-ABSU-2000时的可搬送重量。

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

活塞杆
单轴规格

R轴

2轴

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：Z-Y灵活规格

规格

项目	Z轴	Y轴
轴型号	KBX-30F-ST-M05B-□0	KBX-10F-B□-M21N-□0
行程 以100mm为单位	100~1000	100~900
最快速度	300(注1)	1000
重复精度	±0.01	±0.04
滚珠螺杆导程	5	相当于21
马达功率	200带刹车	200

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

同步带驱动

Z轴：滚珠螺杆驱动

马达直轴

Y轴：同步带驱动

马达折返

(注1) 下述行程时，最快速度不同

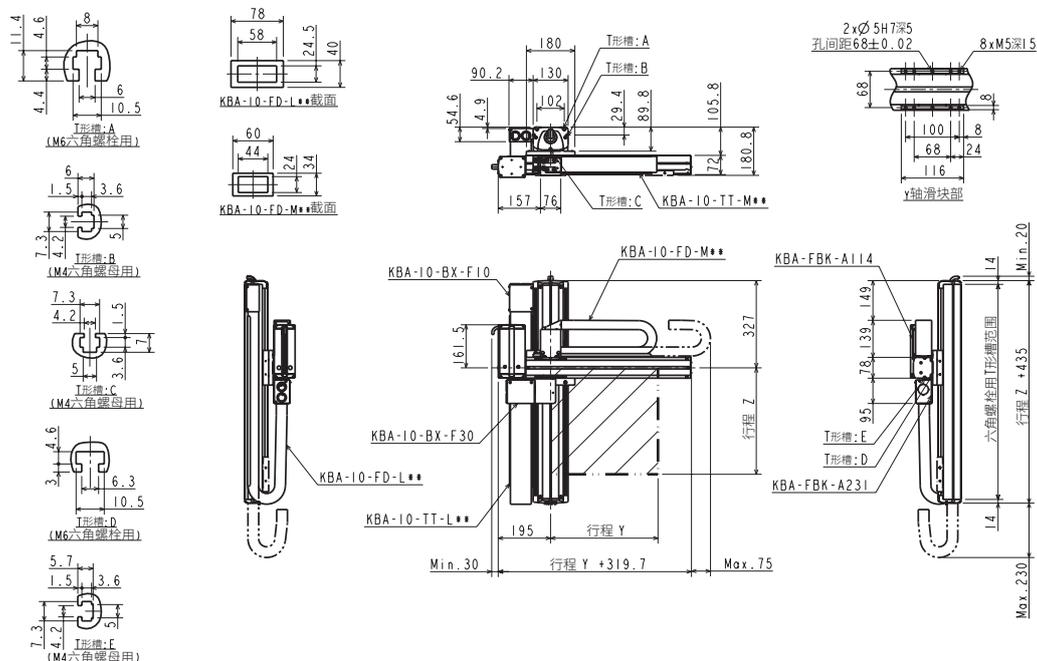
	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
Z轴	700	250
	800	200
	900~1000	150

最大可搬送重量 (kg) (注2)	Y轴行程								
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm
	20.0	19.0	15.0	12.0	9.0	7.0	5.0	3.0	1.0

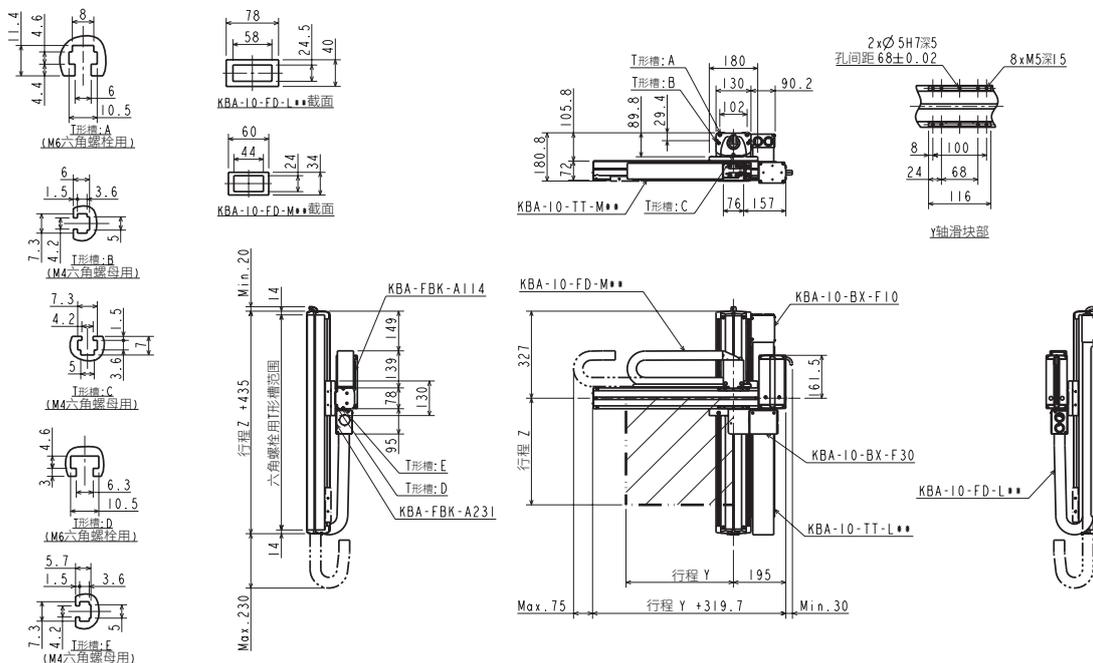
(注2) 使用充放电控制器KCA-ABSU-2000时的可搬送重量。

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



直交轴规格：Z-Y灵活规格

规格

项目	Z轴	Y轴
轴型号	KBX-50F-ST-M05B-□0	KBX-30E-B□-M21N-□0
行程 以100mm为单位	200~1600	100~1000
最快速度	300(注1)	1000
重复精度	±0.01	±0.04
滚珠螺杆导程	5	相当于21
马达功率	200带刹车	100

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

同步带驱动

Z轴：滚珠螺杆驱动

马达直轴

Y轴：同步带驱动

马达折返

(注1) 下述行程时，最快速度不同

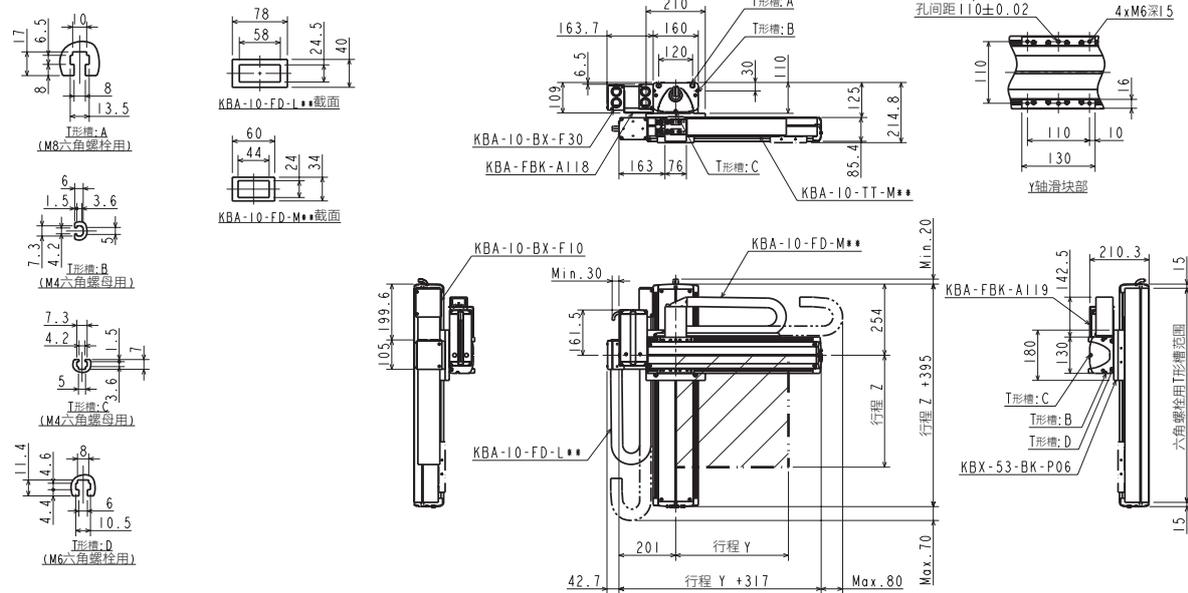
Z轴	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
	700~800	280
900~1000	250	
1100~1200	180	
1300	130	
1400	100	
1500	80	
1600	80	

最大可搬送重量 (kg) (注2)	Y轴行程									
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	1000mm
	15.0	15.0	15.0	15.0	15.0	15.0	15.0	14.0	11.0	7.0

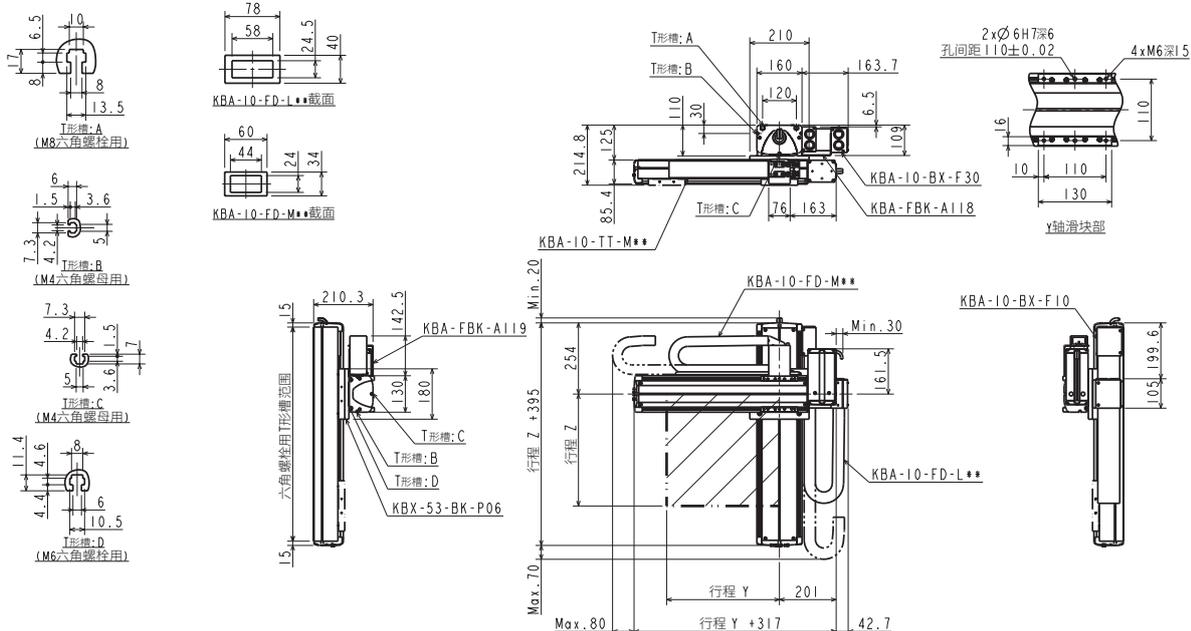
(注2) 使用充放电控制器KCA-ABSU-2000时的可搬送重量。

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

活塞杆
单轴规格

R轴

2轴

3轴

4轴

直交轴规格
轴相关部件

控制类部件

技术资料

使用
注意事项

直交轴规格：Z-Y灵活规格

规格

项目	Z轴	Y轴
轴型号	KBX-50F-ST-M05B-□□	KBX-30F-B□□-M21N-□□
行程 以100mm为单位	200~1600	100~1000
最快速度	300(注1)	1000
重复精度	±0.01	±0.04
滚珠螺杆导程	5	相当于21
马达功率	200带刹车	200

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

同步带型

Z轴：滚珠螺杆驱动

马达直轴

Y轴：同步带驱动

马达折返

(注1) 下述行程时，最快速度不同

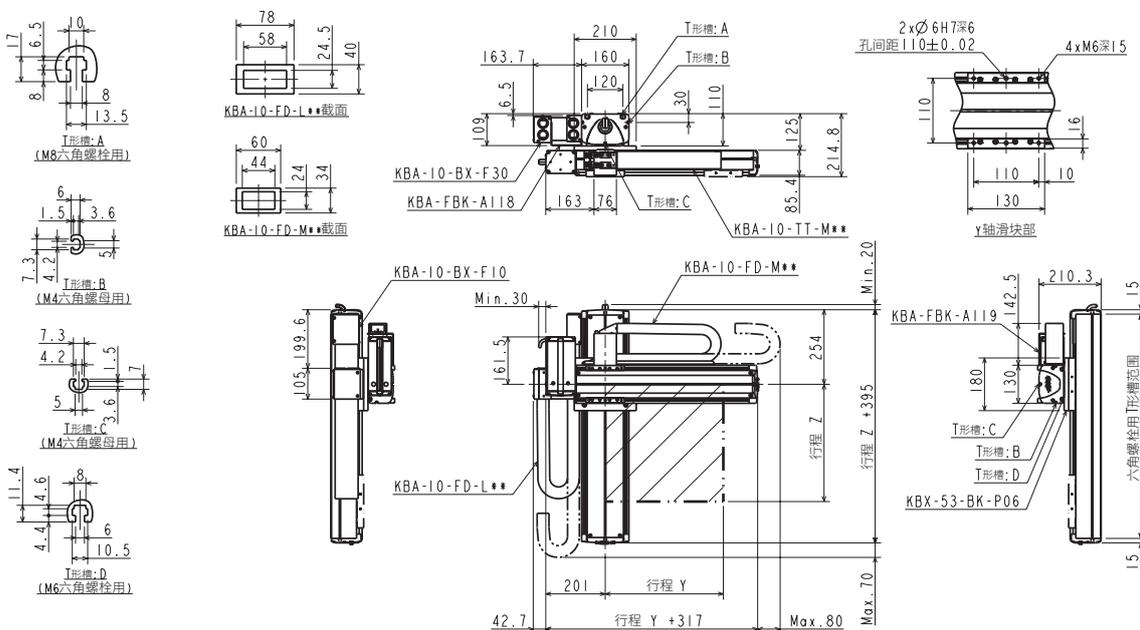
	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
Z轴	700~800	280
	900~1000	250
	1100~1200	180
	1300	130
	1400	100
	1500	80
	1600	80

最大可搬送重量 (kg) (注2)	Y轴行程									
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	1000mm
	27.0	26.0	25.0	24.0	23.0	22.0	18.0	14.0	11.0	7.0

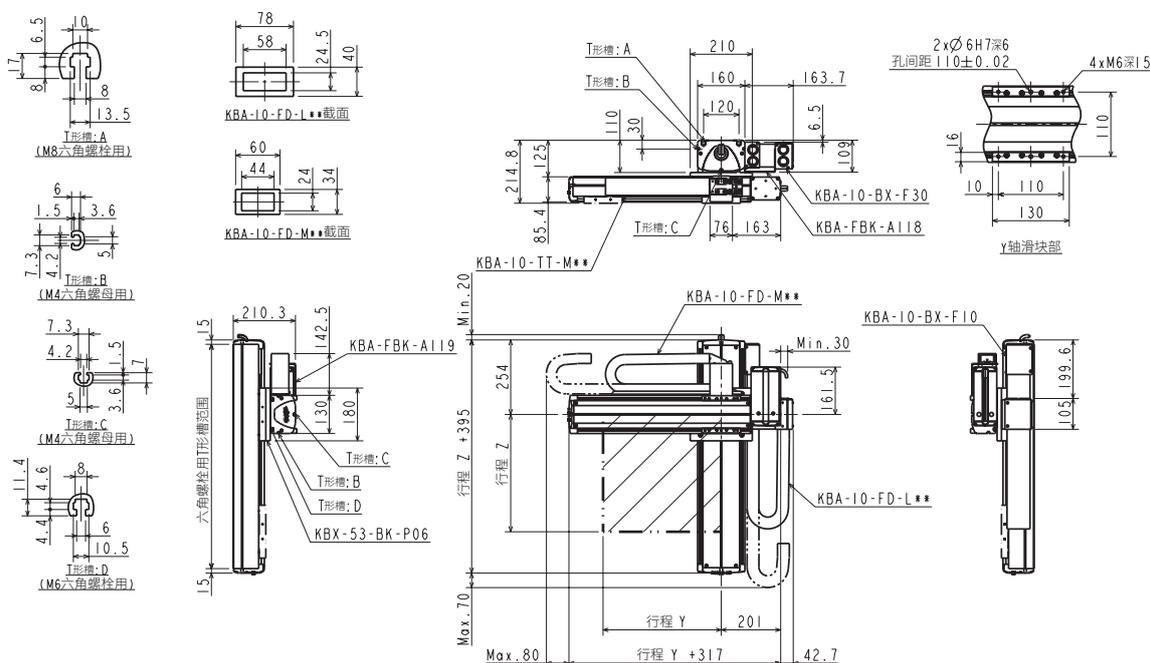
(注2) 使用充放电控制器KCA-ABSU-2000时的可搬送重量。

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

直交轴规格

2轴

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Y-Z灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-10E-ST-S20N-□□	KBX-T7D-ST-M12N-□□	KBX-T5D-ST-M06B-□□
行程 mm X轴以100mm为单位 Y、Z轴以50mm为单位	150~1250	50~300	50~300
最快速度 mm/s	1200(注1)	800	400
重复精度 mm	±0.01	±0.02	
滚珠螺杆导程 mm	20	12	6
马达功率 W	100	50	50带刹车

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴
Y轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴
Z轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴

(注1) 下述行程时，最快速度不同

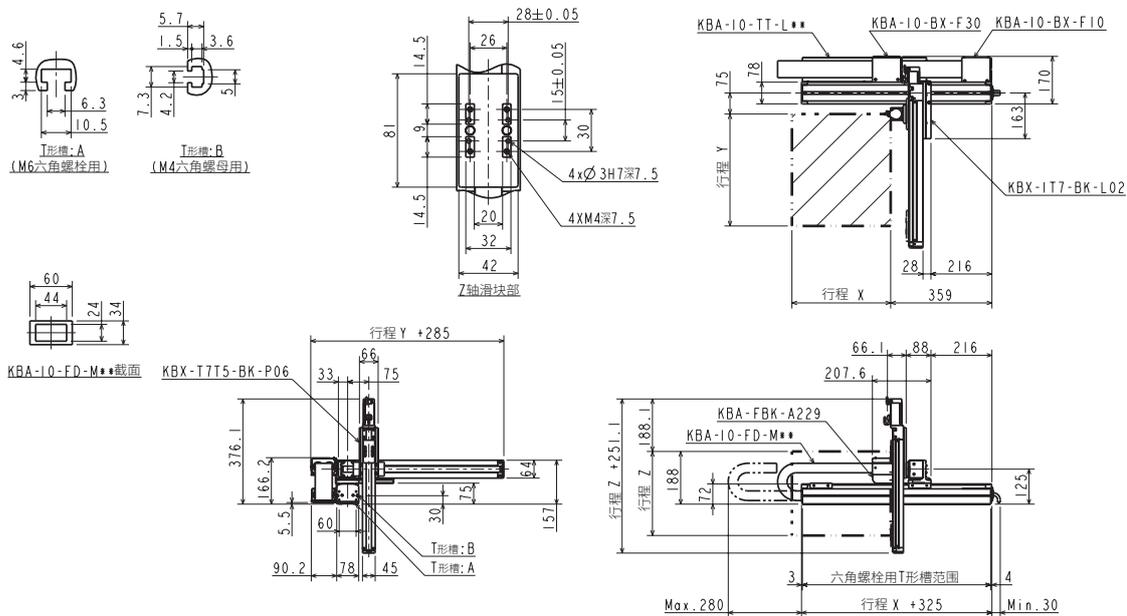
X轴	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
	750	1000
850	800	
950~1050	600	
1150~1250	400	

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

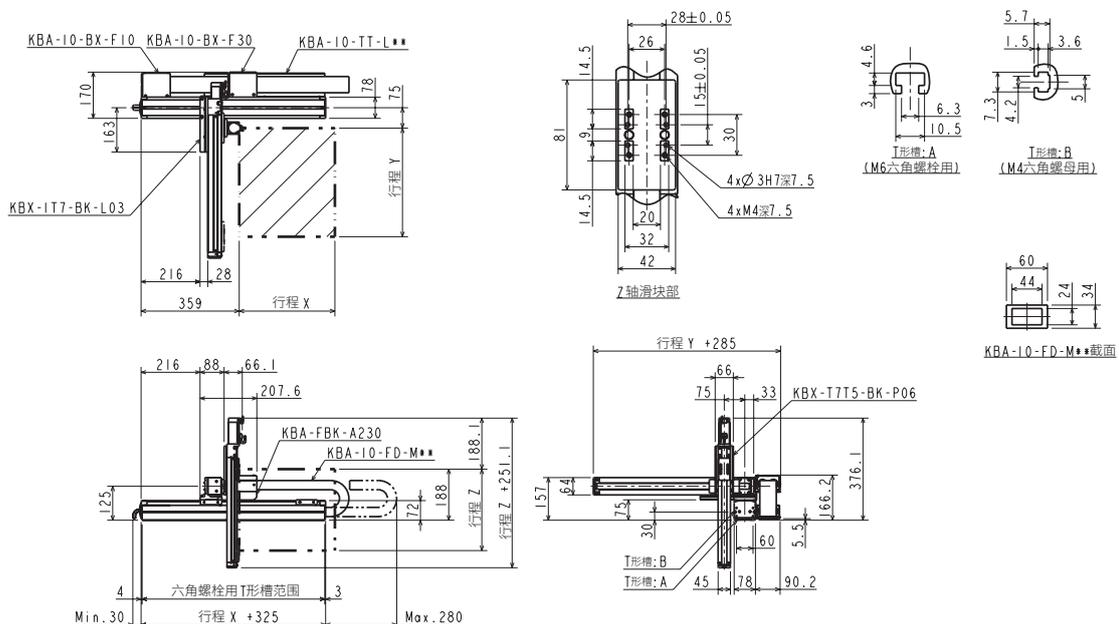
最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程						
	50mm	100mm	150mm	200mm	250mm	300mm	
Z轴行程	50,100mm	3.0	3.0	2.5	2.5	0.7	0.7
	150,200mm	3.0	3.0	2.5	2.5	0.5	0.5
	250,300mm	3.0	3.0	2.5	2.5	0.3	0.3

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

活
塞
杆

R
轴

2
轴

3
轴

4
轴

直交轴规格

轴
相
关
部
件

控
制
类
部
件

技
术
资
料

注
意
使
用
事
项

直交轴规格：X-Y-Z灵活规格

选型

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-10E-U□-S20N-□5	KBX-T7D-ST-M12N-□□	KBX-T5D-ST-M06B-□□
行程 X轴以100mm为单位 Y、Z轴以50mm为单位	150~1250	50~300	50~300
最快速度	1200(注1)	800	400
重复精度	±0.01	±0.02	
滚珠螺杆导程	20	12	6
马达功率	100	50	50带刹车

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动
马达折返
Y轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴
Z轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴

(注1)下述行程时，最快速度不同

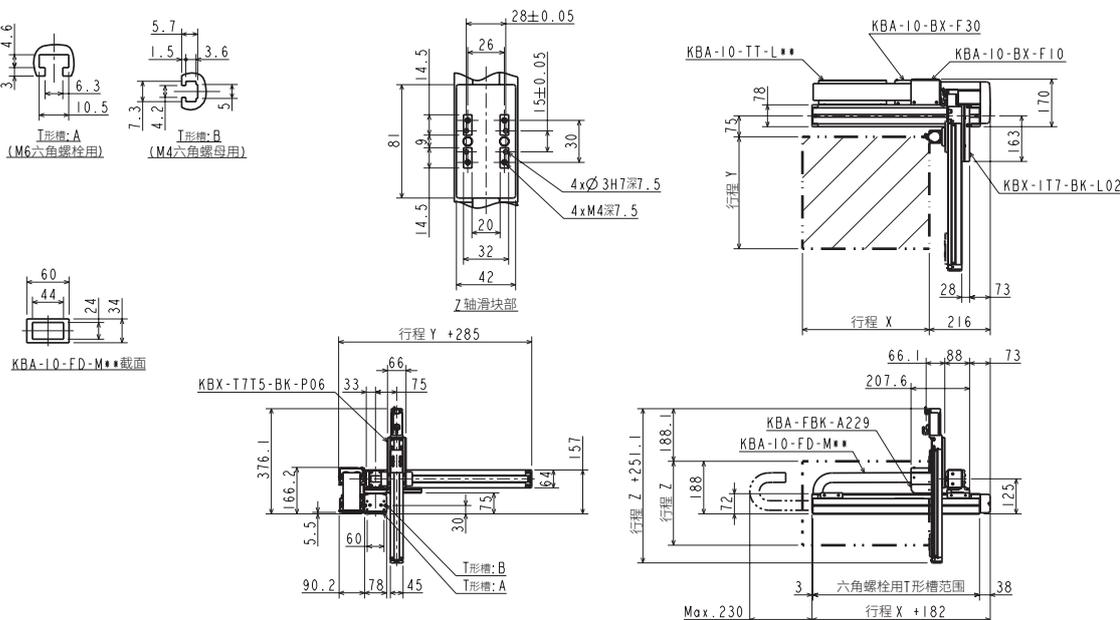
X轴	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
	750	1000
850	800	
950~1050	600	
1150~1250	400	

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

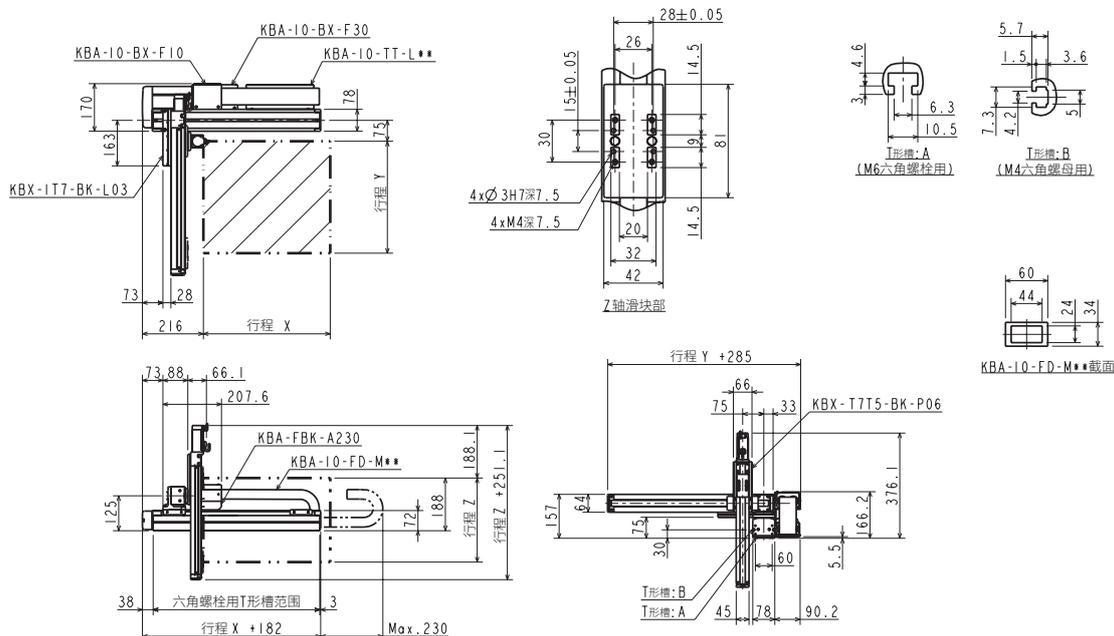
最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程						
	50mm	100mm	150mm	200mm	250mm	300mm	
Z轴行程	50,100mm	3.0	3.0	2.5	2.5	0.7	0.7
	150,200mm	3.0	3.0	2.5	2.5	0.5	0.5
	250,300mm	3.0	3.0	2.5	2.5	0.3	0.3

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



直交轴规格

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Y-Z灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-10E-ST-M20N-□□	KBX-10E-ST-S20N-□□	KBX-T7D-ST-M06B-□□
行程 mm X、Y轴以100mm为单位 Z轴以50mm为单位	100~1200	150~450	50~300
最快速度 mm/s	1200(注1)	1200	400
重复精度 mm	±0.01	±0.01	±0.02
滚珠螺杆导程 mm	20	20	6
马达功率 W	100	100	50带刹车

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴
Y轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴
Z轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴

(注1) 下述行程时，最快速度不同

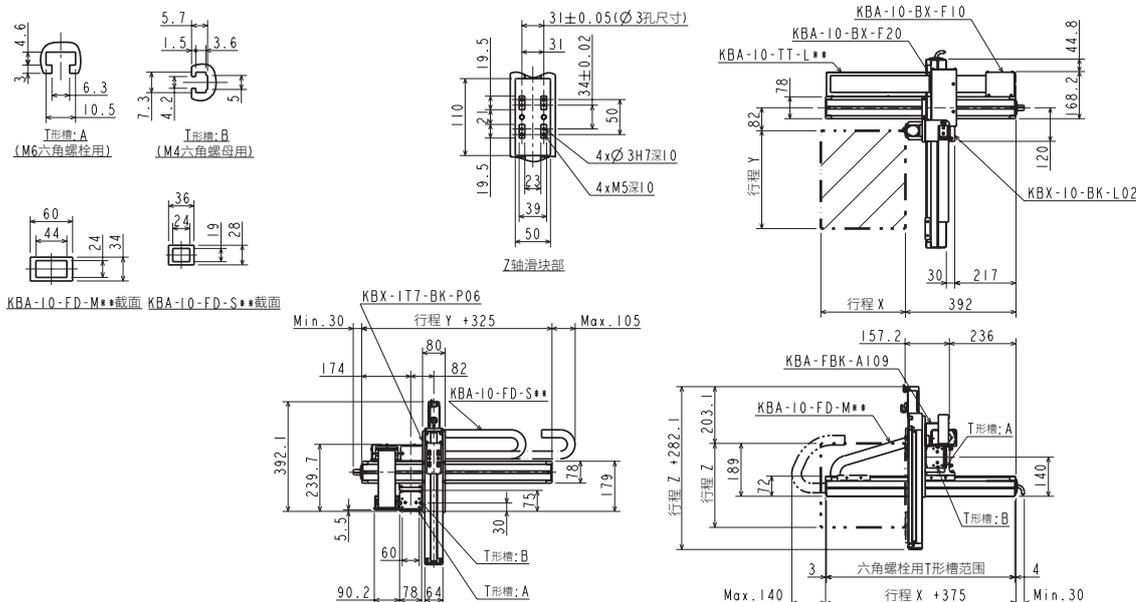
X轴	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
	700	1000
800	800	
900~1000	600	
1100~1200	400	

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

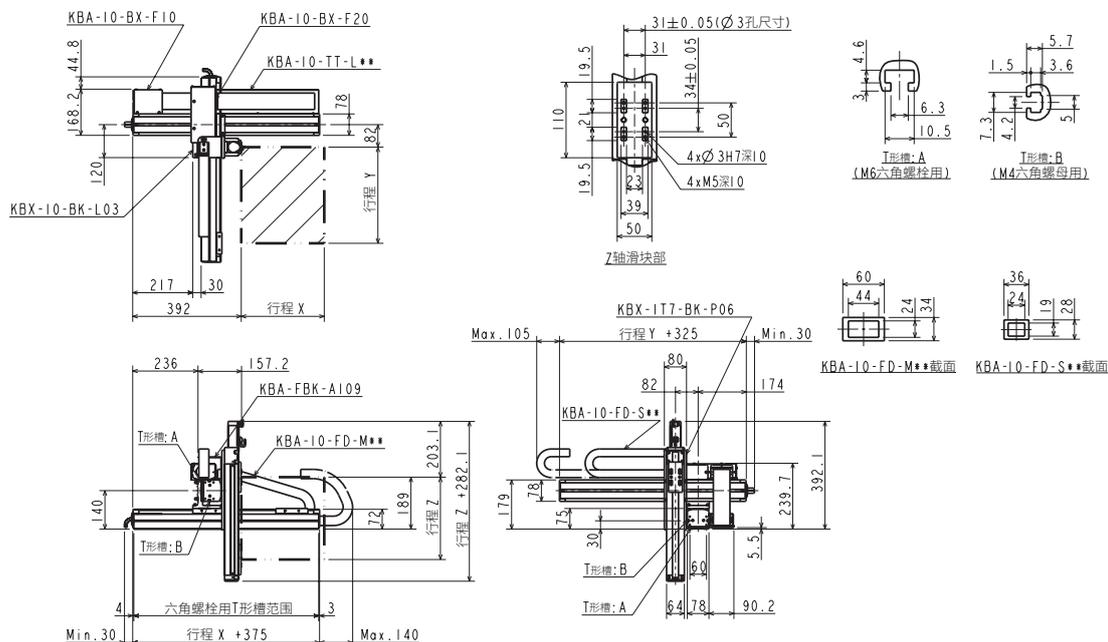
最大可搬送重量 (kg)		Y轴行程			
		150mm	250mm	350mm	450mm
Z轴行程	50,100mm	4.0	3.5	2.5	1
	150,200mm	4.0	2.5	2	0.6
	250,300mm	3.5	2.5	1.5	0.2

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

单轴规格
活套杆

R轴

2轴

直交轴规格
3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

使用
注意事项

直交轴规格：X-Y-Z灵活规格

选型

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-10E-U□-M20N-□□	KBX-10E-U□-S20N-□5	KBX-T7D-ST-M06B-□□
行程 X、Y轴以100mm为单位 Z轴以50mm为单位	100~1200	150~450	50~300
最高速度	1200(注1)	1200	400
重复精度	±0.01	±0.01	±0.02
滚珠螺杆导程	20	20	6
马达功率	100	100	50带刹车

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动
马达折返
Y轴：滚珠螺杆驱动
马达折返
Z轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴

(注1) 下述行程时，最快速度不同

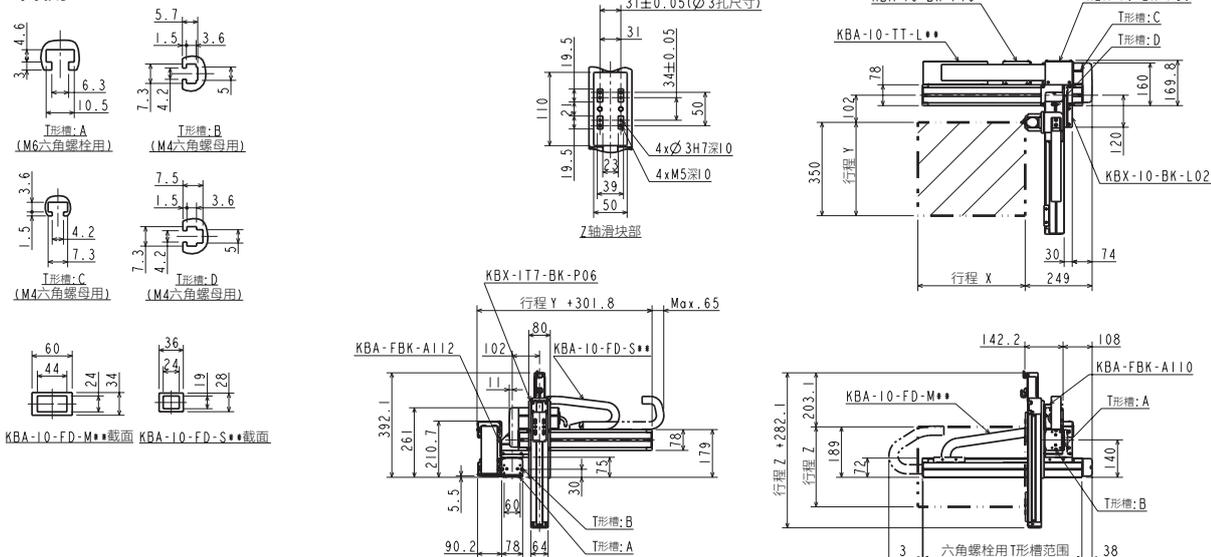
X轴	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
	700	1000
800	800	
900~1000	600	
1100~1200	400	

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

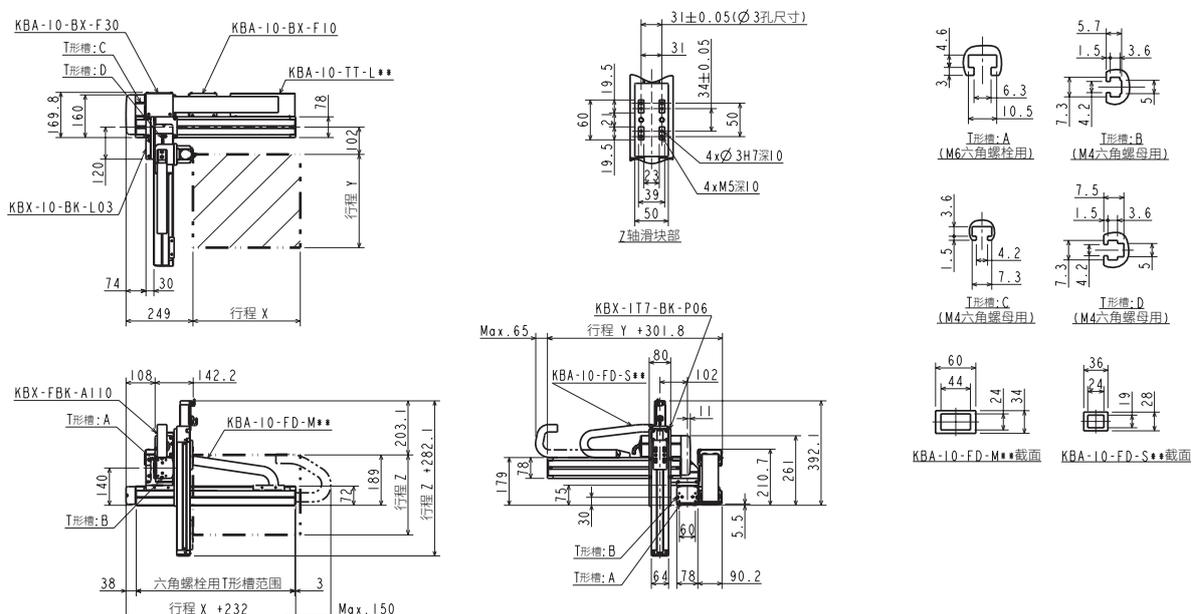
最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程			
	150mm	250mm	350mm	450mm
Z轴行程				
50,100mm	4.0	3.5	2.5	1
150,200mm	4.0	2.5	2	0.6
250,300mm	3.5	2.5	1.5	0.2

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



直交轴规格

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Y-Z灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-30F-ST-M20N-□□	KBX-10E-ST-S20N-□□	KBX-T7D-ST-M06B-□□
行程 mm X、Y轴以100mm为单位 Z轴以50mm为单位	100~1200	150~750	50~300
最快速度 mm/s	1200(注1)	1200(注1)	400
重复精度 mm	±0.01	±0.01	±0.02
滚珠螺杆导程 mm	20	20	6
马达功率 W	200	100	50带刹车

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴
Y轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴
Z轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴

(注1) 下述行程时，最快速度不同

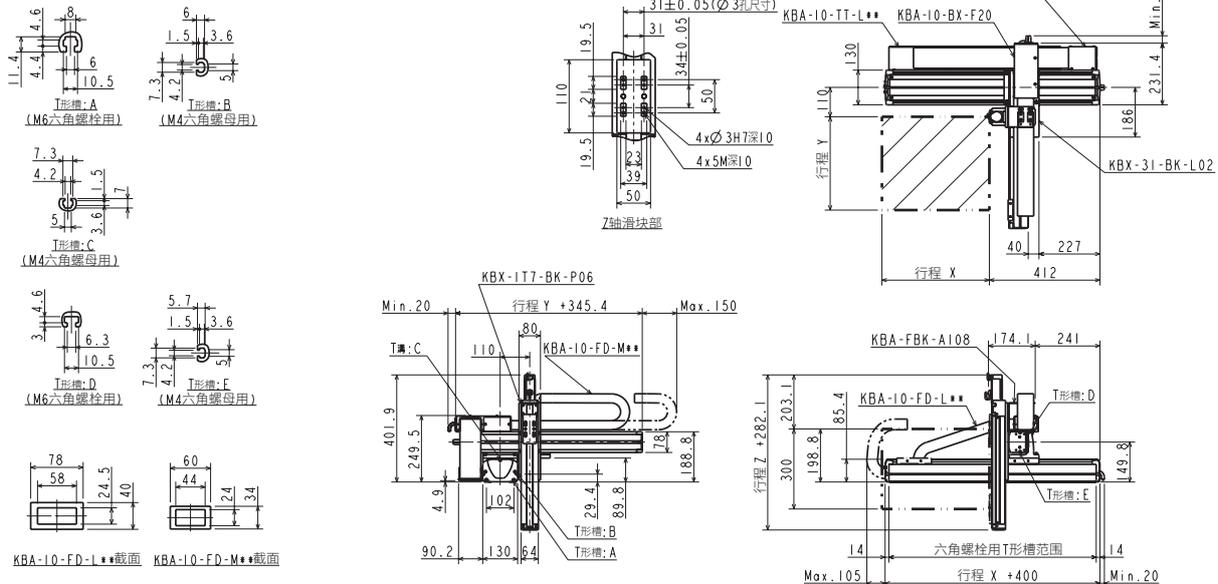
	行程 (mm)		最快速度 (mm/s)
	700	1000	
X轴	800	800	800
	900~1000	600	600
	1100~1200	400	400
Y轴	750	1000	1000

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

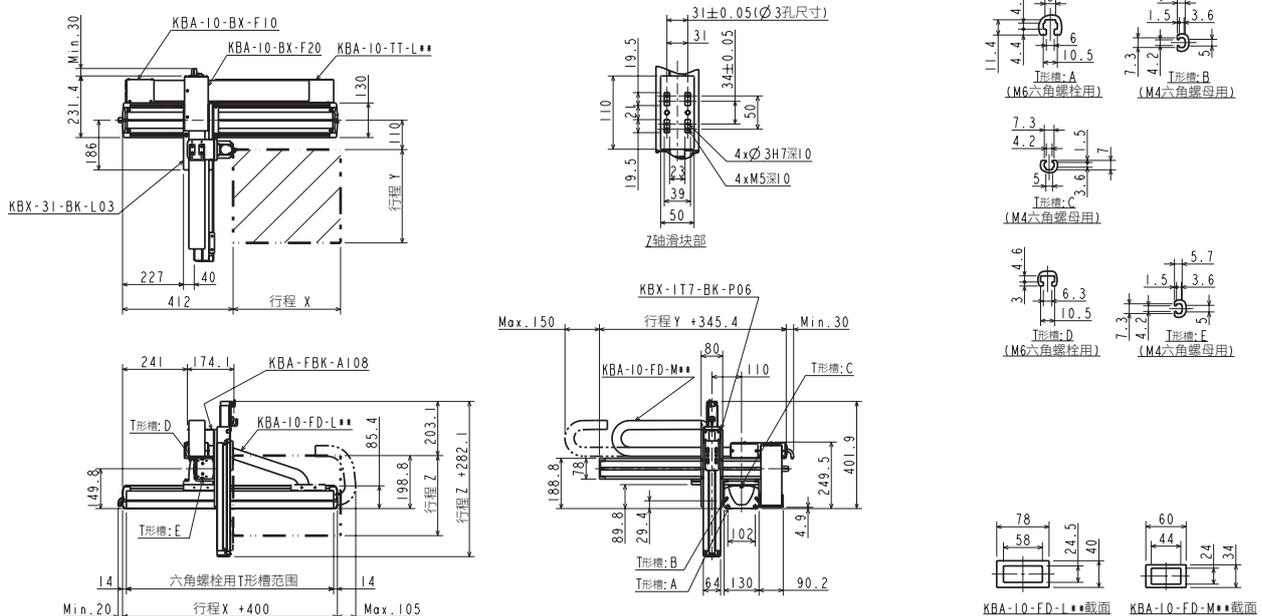
最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程							
	150mm	250mm	350mm	450mm	550mm	650mm	750mm	
Z轴行程	50,100mm	4.0	4.0	4.0	4.0	3.9	3.4	1.6
	150,200mm	4.0	4.0	4.0	4.0	3.7	3.1	1.3
	250,300mm	4.0	4.0	4.0	4.0	3.5	2.8	1

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

活
塞
杆

单
轴
规
格

R
轴

2
轴

3
轴

4
轴

直
交
轴
规
格

轴
相
关
部
件

控
制
类
部
件

技
术
资
料

注
意
事
项

使
用

直交轴规格：X-Y-Z灵活规格

选型

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-30F-U□-M20N-□□	KBX-10E-U□-S20N-□5	KBX-T7D-ST-M06B-□□
行程 X、Y轴以100mm为单位 Z轴以50mm为单位	100~1200	150~750	50~300
最快速度	1200(注1)	1200(注1)	400
重复精度	±0.01	±0.01	±0.02
滚珠螺杆导程	20	20	6
马达功率	200	100	50带刹车

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动
马达折返
Y轴：滚珠螺杆驱动
马达折返
Z轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴

(注1) 下述行程时，最快速度不同

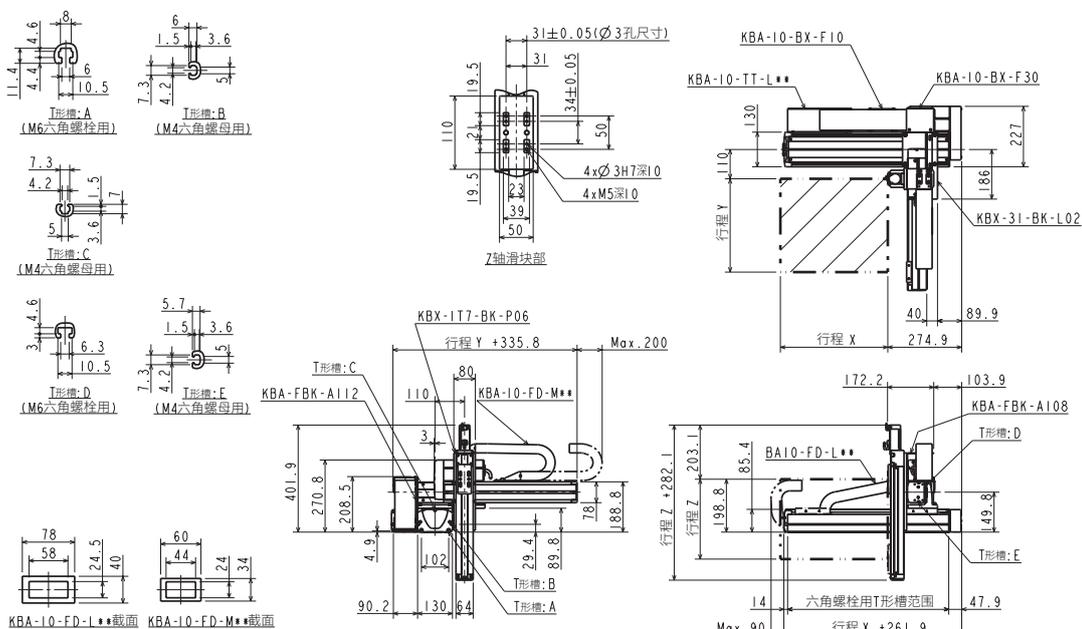
	行程(mm)	最快速度(mm/s)
X轴	700	1000
	800	800
	900~1000	600
Y轴	1100~1200	400
	750	1000

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

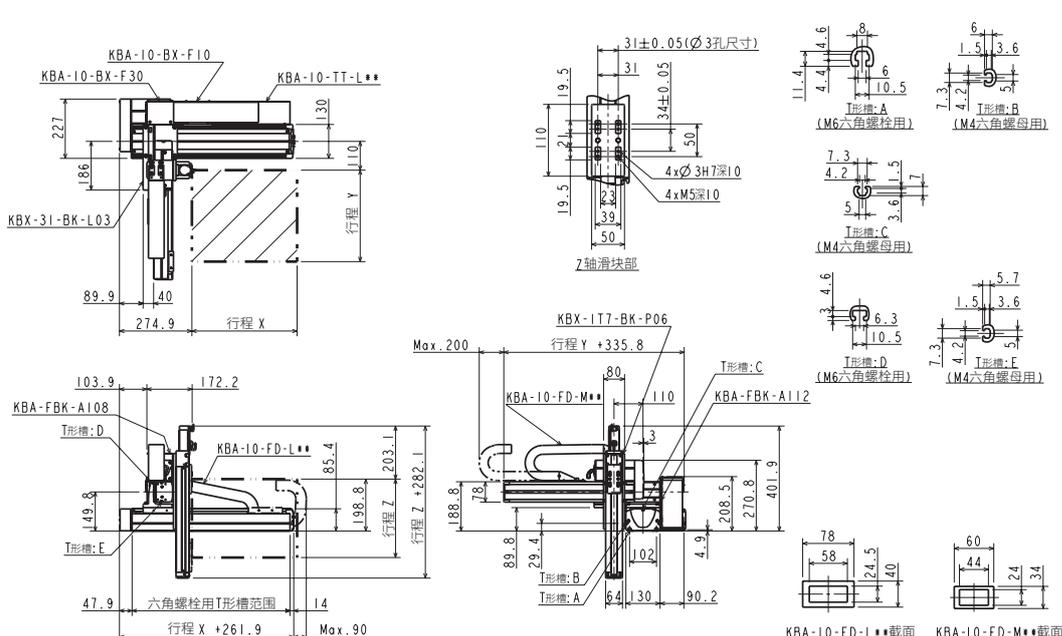
最大可搬送重量 (kg)		Y轴行程						
		150mm	250mm	350mm	450mm	550mm	650mm	750mm
Z轴行程	50,100mm	4.0	4.0	4.0	4.0	3.9	3.4	1.6
	150,200mm	4.0	4.0	4.0	4.0	3.7	3.1	1.3
	250,300mm	4.0	4.0	4.0	4.0	3.5	2.8	1

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



直交轴规格

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Y-Z灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-30E-ST-M20N-□5	KBX-10E-ST-M20N-□0	KBX-10E-U□-S10B-□5
行程 以100mm为单位	150~1250	100~500	150~350
最快速度	1200(注1)	1200	600
重复精度		±0.01	
滚珠螺杆行程	20	20	10
马达功率	100	100	100带刹车

设置最快速度时的加减速时间：0.48sec以上

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴
Y轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴
Z轴：滚珠螺杆驱动
马达折返

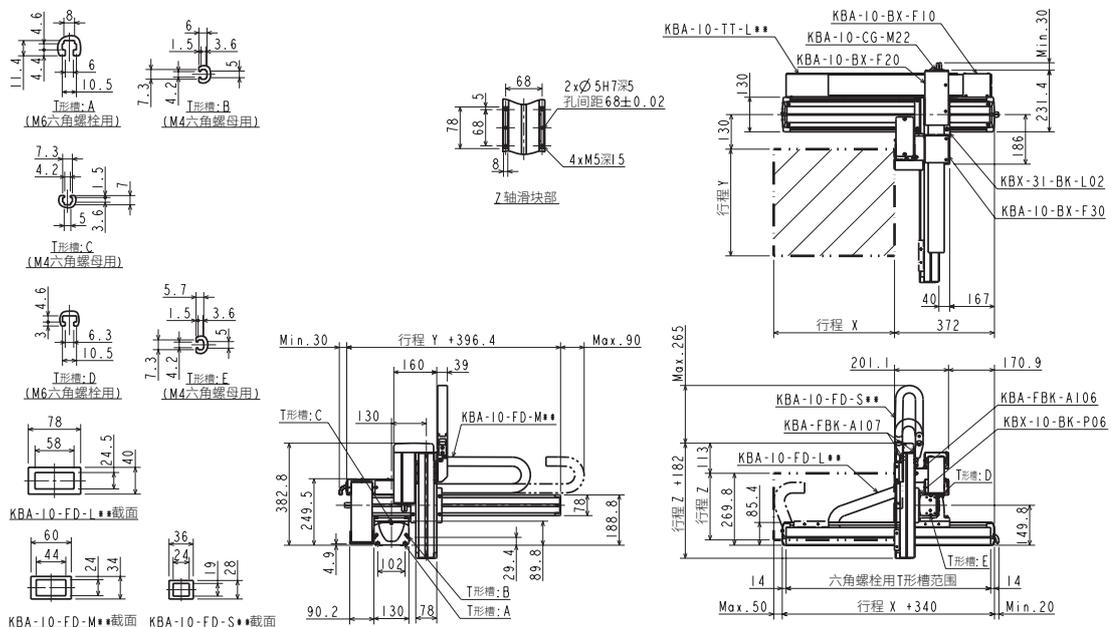
(注1) 下述行程时，最快速度不同

X轴	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
	750	1000
	850	800
	950~1050	600
	1150~1250	400

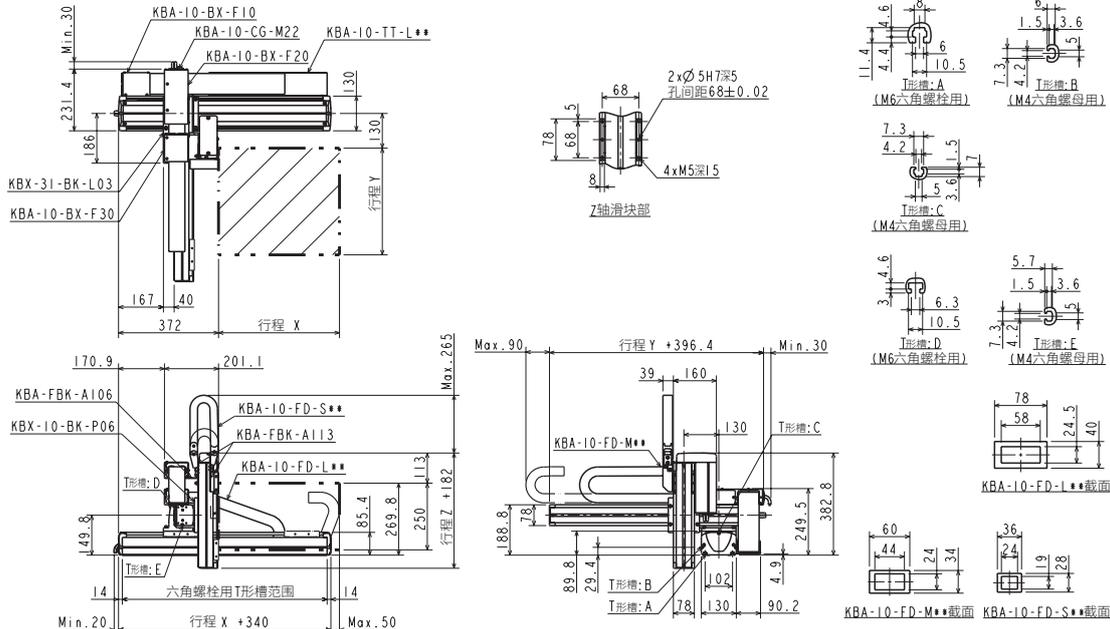
最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程					
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	
Z轴行程	150mm	7.0	6.0	5.0	4.0	2.0
	250mm	6.0	5.0	4.0	4.0	2.0
	350mm	5.0	5.0	3.0	3.0	1.0

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

单轴规格
活套杆

R轴

2轴

3轴

4轴

直交轴规格

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Y-Z灵活规格

选型

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-30E-U□-M20N-□0	KBX-10E-U□-M20N-□0	KBX-10E-U□-S10B-□5
行程 以100mm为单位	100~1200	100~500	150~350
最快速度	1200(注1)	1200	600
重复精度		±0.01	
滚珠螺杆导程	20	20	10
马达功率	100	100	100带刹车

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动
马达折返
Y轴：滚珠螺杆驱动
马达折返
Z轴：滚珠螺杆驱动
马达折返

(注1) 下述行程时，最快速度不同

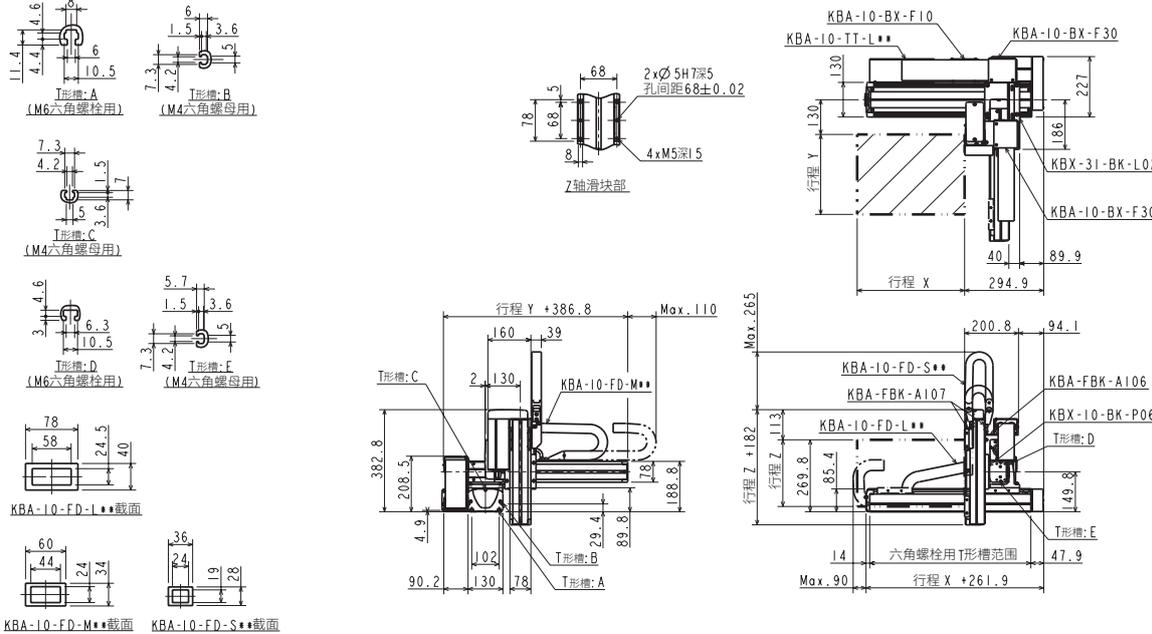
X轴	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
	700	1000
800	800	
900~1000	600	
1100~1200	400	

设置最快速度时的加减速时间：0.48sec以上

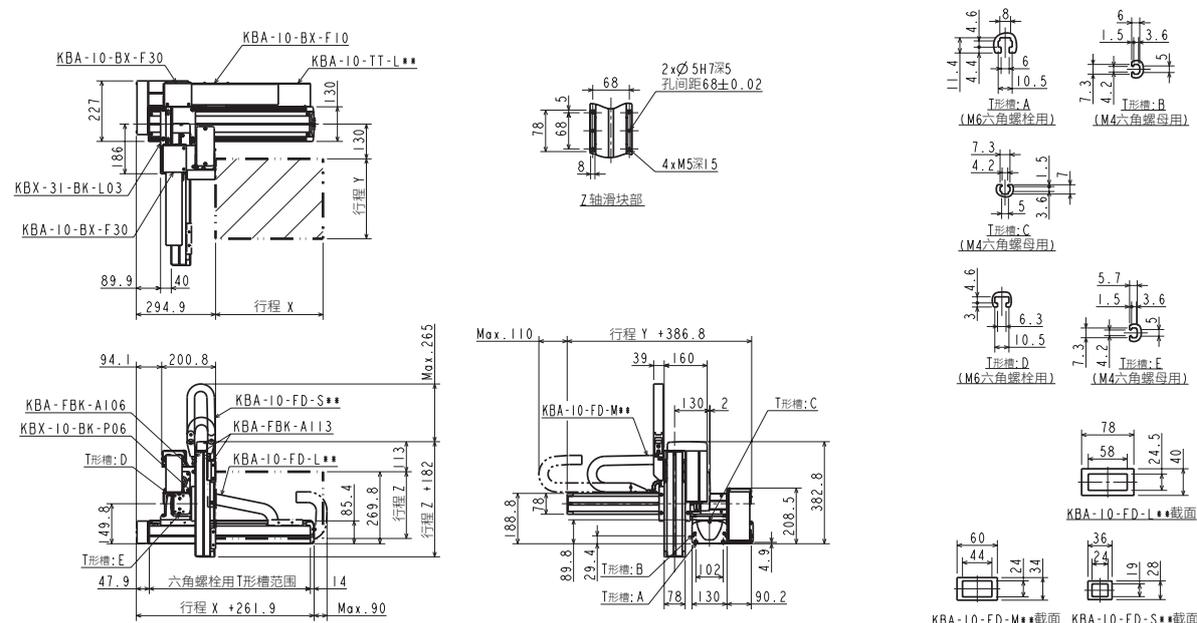
最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程				
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm
Z轴行程	150mm	7.0	6.0	5.0	2.0
	250mm	6.0	5.0	4.0	2.0
	350mm	5.0	5.0	3.0	1.0

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



直交轴规格

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Y-Z灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-30F-ST-M20N-□0	KBX-10E-ST-M20N-□0	KBX-10E-U□-S10B-□5
行程 100为单位	mm 100~1200	100~500	150~350
最快速度	/s 1200(注1)	1200	600
重复精度	mm	±0.01	
滚珠螺杆导程	mm 20	20	10
马达功率	W 200	100	100带刹车

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴
Y轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴
Z轴：滚珠螺杆驱动
马达折返

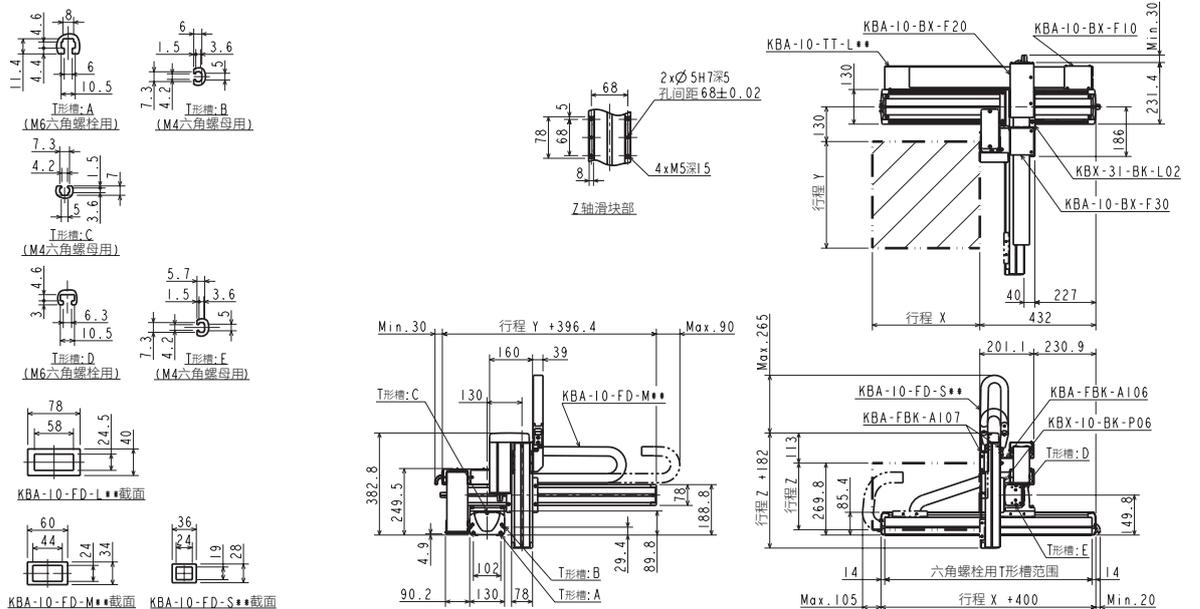
(注1) 下述行程时，最快速度不同

X轴	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
	700	1000
800	800	
900~1000	600	
1100~1200	400	

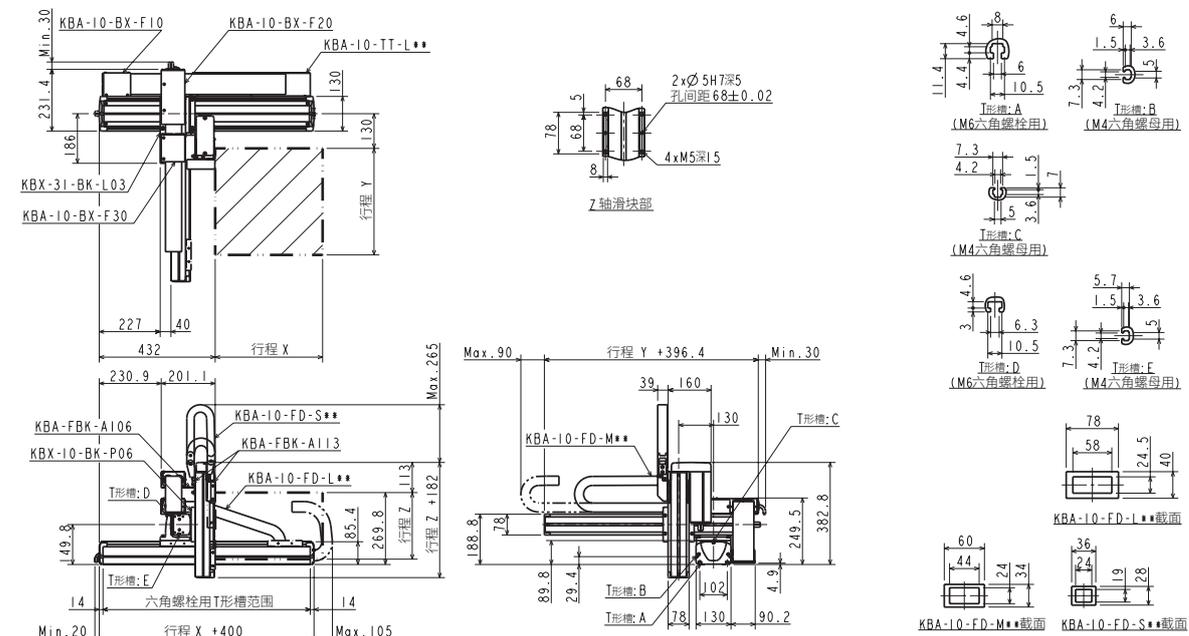
最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程					
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	
Z轴行程	150mm	7.0	7.0	7.0	4.0	2.0
	250mm	7.0	7.0	6.0	4.0	1.0
	350mm	6.0	6.0	6.0	3.0	1.0

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

单轴规格
活套杆

R轴

2轴

直交轴规格
3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Y-Z灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-30F-U□-M20N-□0	KBX-10E-U□-M20N-□0	KBX-10E-U□-S10B-□5
行程 以100mm为单位	100~1200	100~500	150~350
最快速度	1200(注1)	1200	600
重复精度		±0.01	
滚珠螺杆导程	20	20	10
马达功率	200	100	100带刹车

设置最快速度时的加减速时间：0.48sec以上

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动
马达折返
Y轴：滚珠螺杆驱动
马达折返
Z轴：滚珠螺杆驱动
马达折返

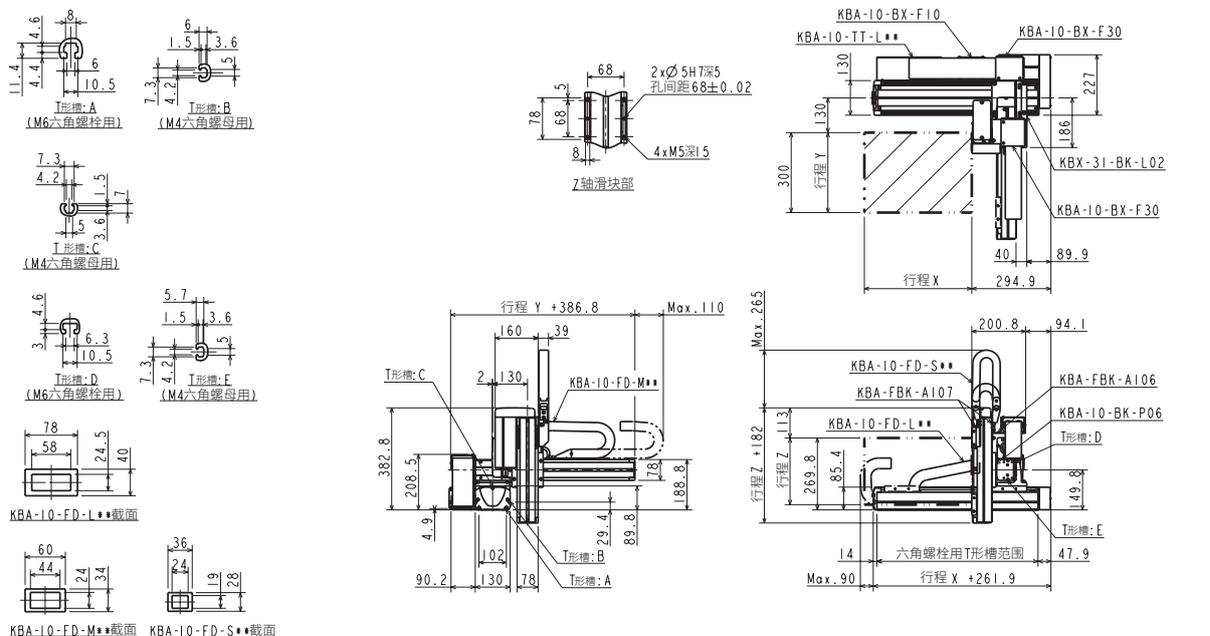
(注1) 下述行程时，最快速度不同

X轴	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
	700	1000
800	800	
900~1000	600	
1100~1200	400	

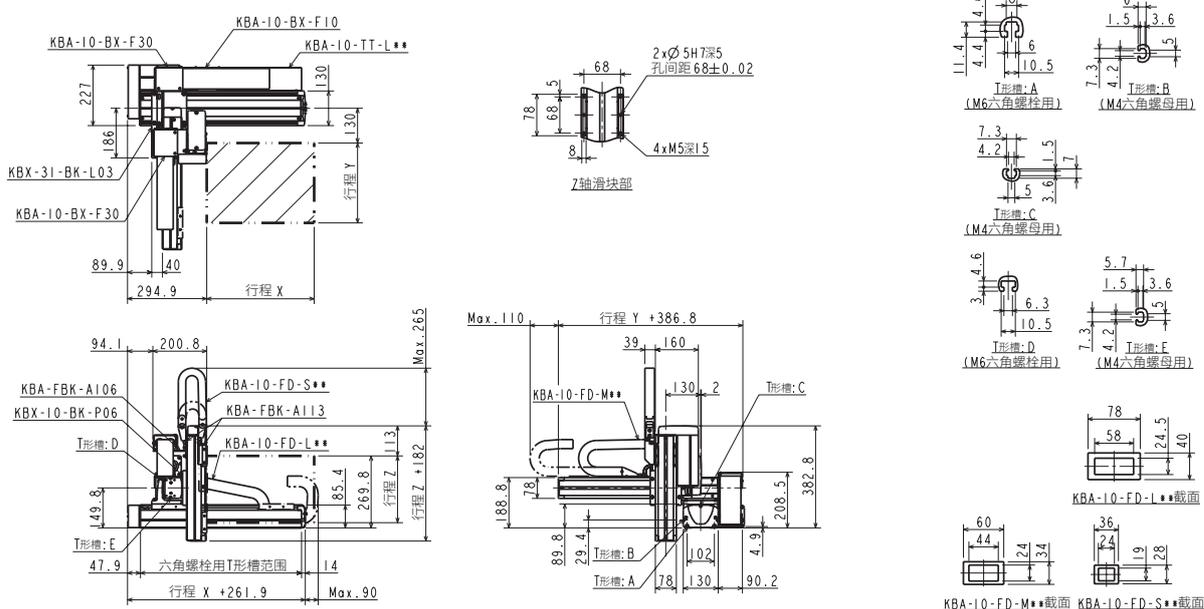
最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程				
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm
Z轴行程	150mm	7.0	7.0	7.0	2.0
	250mm	7.0	7.0	6.0	1.0
	350mm	6.0	6.0	6.0	1.0

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



直交轴规格：X-Y-Z灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-50F-ST-M20N-□0	KBX-30E-ST-M20N-□5	KBX-10E-ST-M05B-□0
行程 以100mm为单位	200~1600	150~1050	100~300
最快速度	1200(注1)	1200(注1)	300
重复精度	±0.01		
滚珠螺杆导程	20	20	5
马达功率	200	100	100带刹车

设置最快速度时的加减速时间：0.48sec以上

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
Y轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
Z轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴

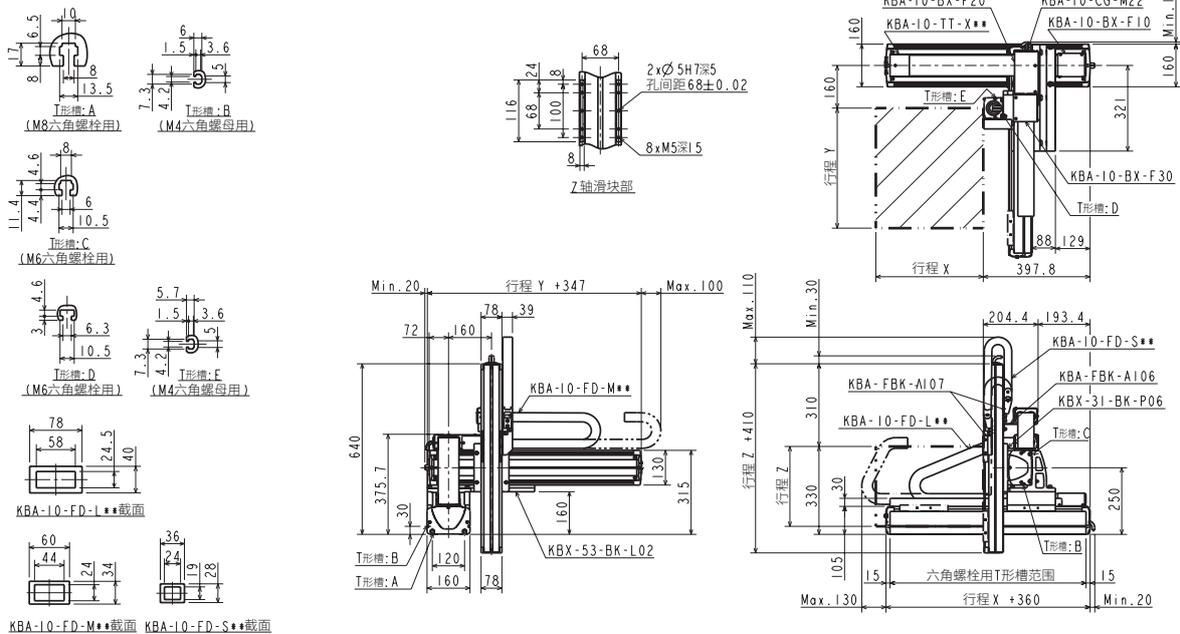
(注1)下述行程时，最快速度不同

	行程 (mm)		最快速度 (mm/s)
	700~800	1100~1200	
X轴	700~800	1100~1200	1100
	900~1000	1100~1200	1000
	1100~1200	1100~1200	700
	1300	1100~1200	500
	1400	1100~1200	400
Y轴	1500	1100~1200	300
	1600	1100~1200	300
	750	1100~1200	1000
	850	1100~1200	800
	950~1050	1100~1200	600

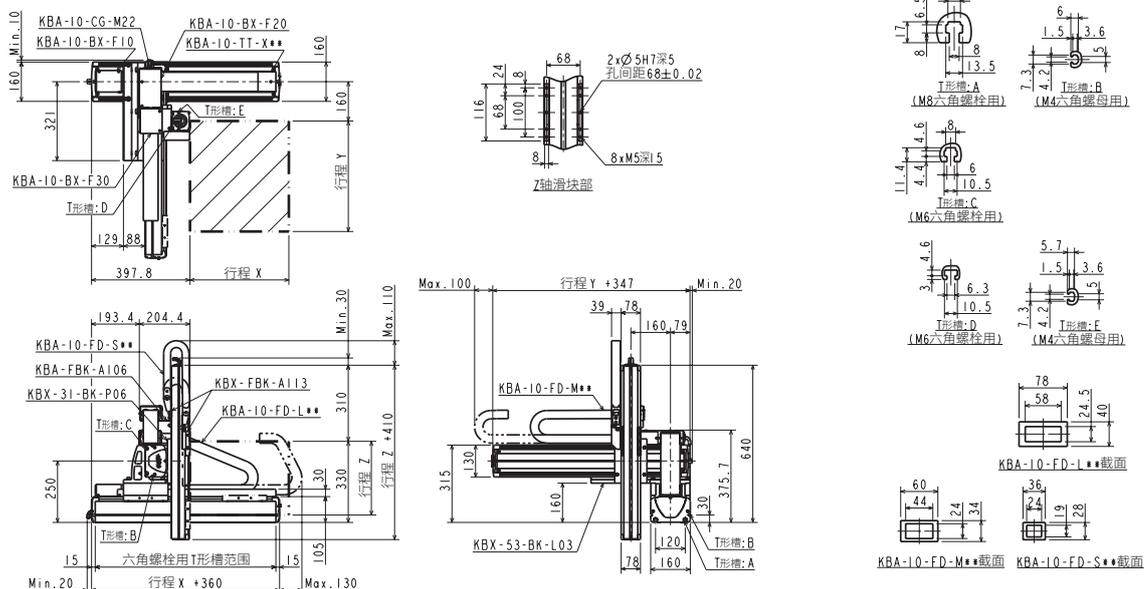
最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程										
	150mm	250mm	350mm	450mm	550mm	650mm	750mm	850mm	950mm	1050mm	
Z轴行程	100mm	11.0	11.0	11.0	11.0	11.0	11.0	11.0	10.0	8.0	5.0
	200mm	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	7.0	4.0
	300mm	9.0	9.0	9.0	9.0	9.0	9.0	9.0	9.0	6.0	4.0

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

活
塞
杆

R
轴

2
轴

3
轴

4
轴

直
交
轴
规
格

轴
相
关
部
件

控
制
类
部
件

技
术
资
料

注
意
使
用
事
项

直交轴规格：X-Y-Z灵活规格

选型

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-50F-U□-M20N-□□	KBX-30E-ST-M20N-□□5	KBX-10E-ST-M05B-□□
行程 以100mm为单位	200~1500	150~1050	100~300
最高速度	1200(注1)	1200(注1)	300
重复精度	±0.01		
滚珠螺杆导程	20	20	5
马达功率	200	100	100带刹车

设置最高速度时的加减速时间：0.36sec以上

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动 马达折返

Y轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴

Z轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴

(注1) 下述行程时，最高速度不同

	行程 (mm)	最高速度 (mm/s)
	X轴	700~800
900~1000		1000
1100~1200		700
1300		500
1400		400
Y轴	1500	300
	750	1000
	850	800
	950~1050	600

滑块
活塞杆

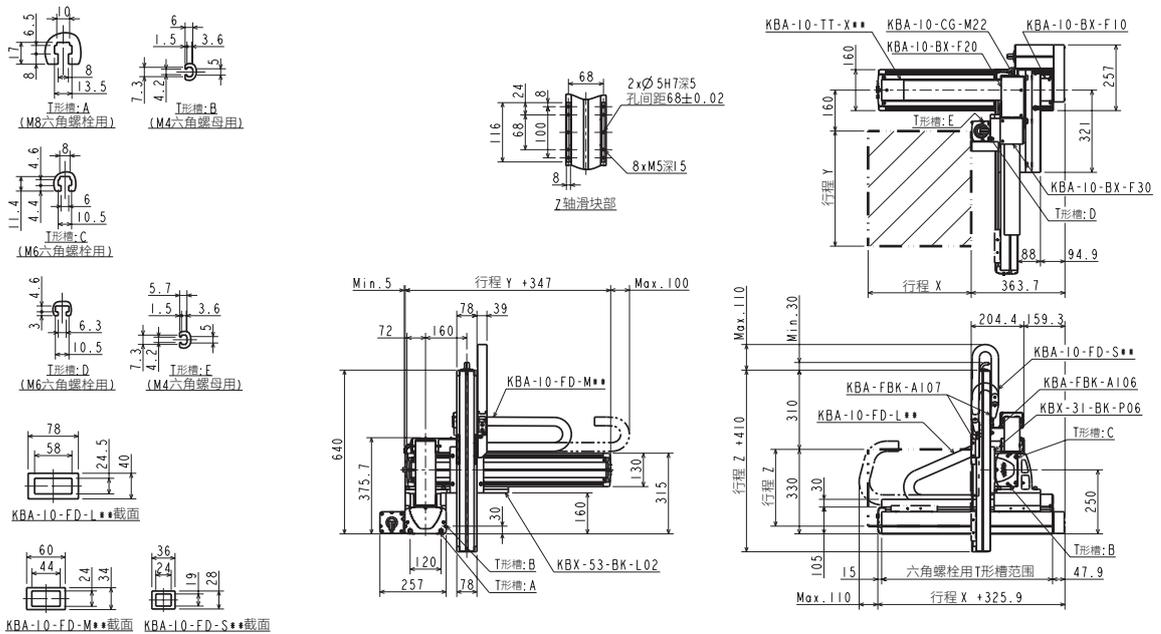
最大可搬送重量 (kg)

Y轴行程

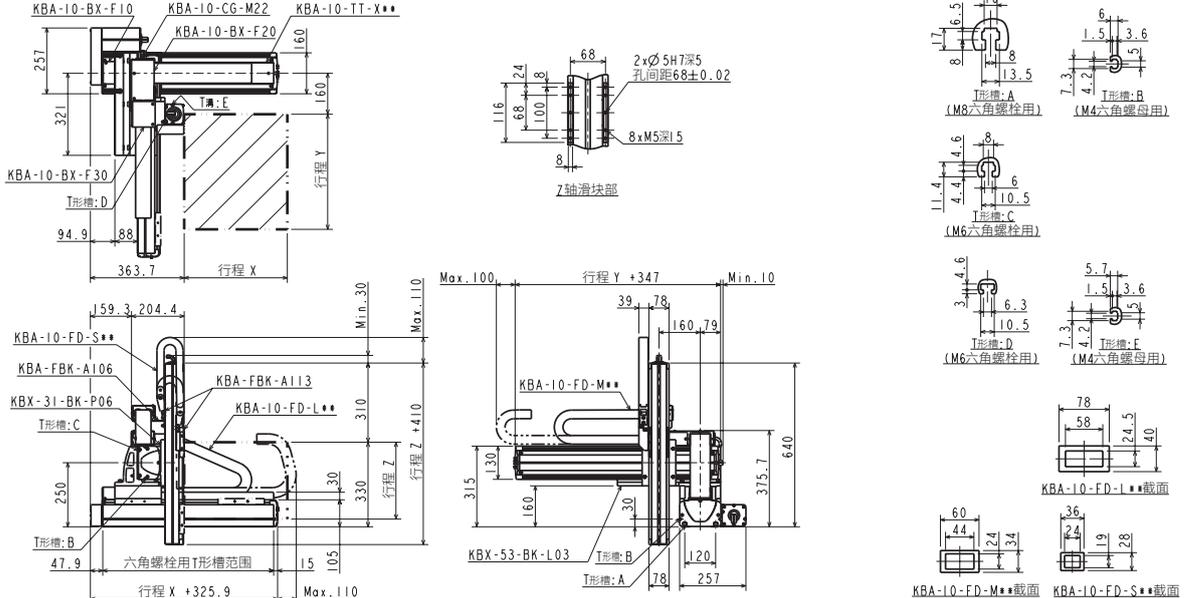
Z轴行程		150mm	250mm	350mm	450mm	550mm	650mm	750mm	850mm	950mm	1050mm
		100mm	11.0	11.0	11.0	11.0	11.0	11.0	11.0	11.0	10.0
200mm	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	7.0	4.0
300mm	9.0	9.0	9.0	9.0	9.0	9.0	9.0	9.0	9.0	6.0	4.0

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



直交轴规格

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Y-Z灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-50F-ST-M20N-□0	KBX-30F-ST-M20N-□0	KBX-10E-ST-M05B-□0
行程 以100mm为单位	200~1600	100~1000	100~300
最快速度	1200(注1)	1200(注1)	300
重复精度		±0.01	
滚珠螺杆导程	20	20	5
马达功率	200	200	100带刹车

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
Y轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
Z轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴

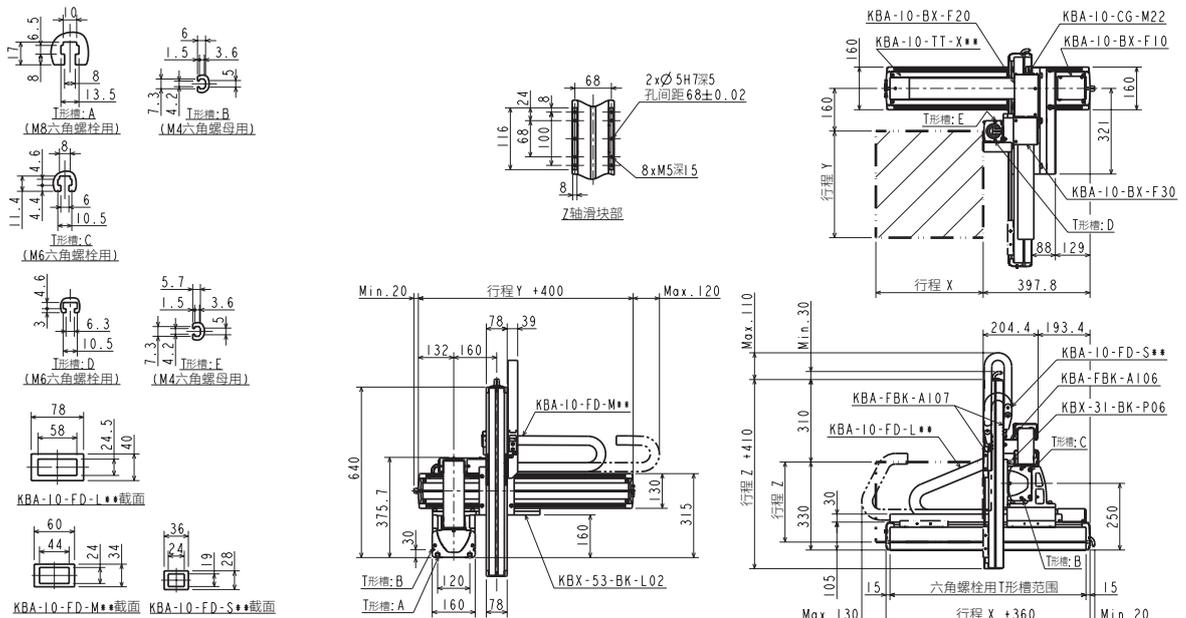
(注1) 下述行程时，最快速度不同

	行程 (mm)	最快速度 (mm/s)
	X轴	700~800
900~1000		1000
1100~1200		700
1300		500
1400		400
1500		300
Y轴	700	1000
	800	800
	900~1000	600

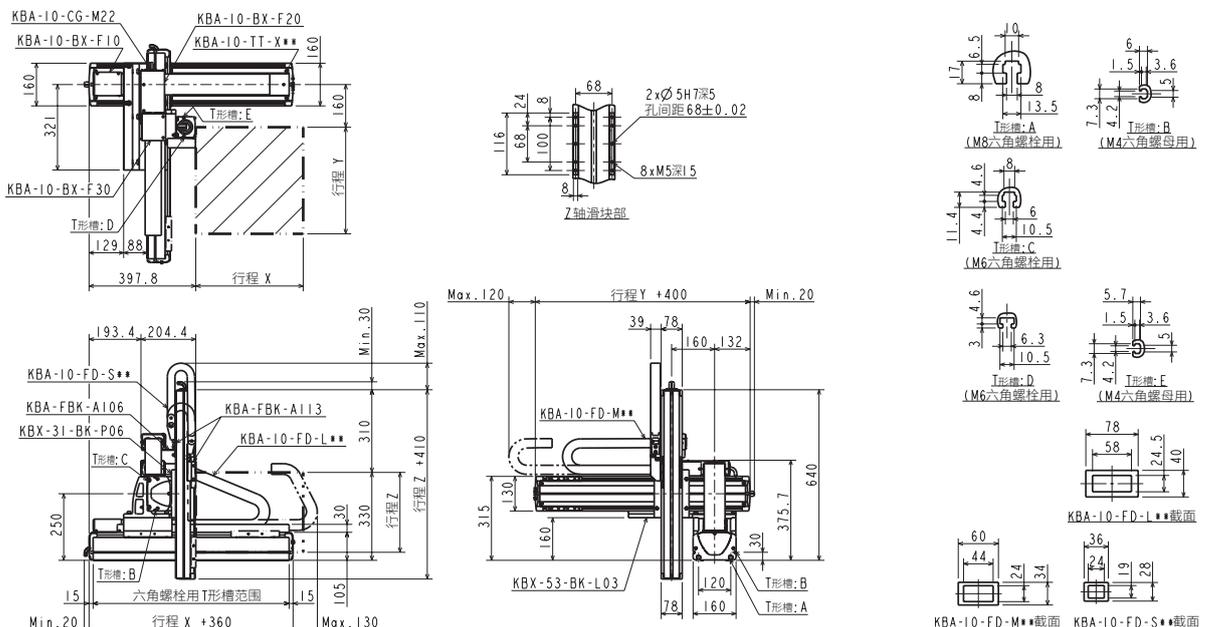
最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程										
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	1000mm	
Z轴行程	100mm	15.0	15.0	15.0	15.0	15.0	15.0	14.0	11.0	8.0	5.0
	200mm	15.0	15.0	15.0	15.0	15.0	15.0	13.0	10.0	7.0	5.0
	300mm	15.0	15.0	15.0	15.0	15.0	15.0	12.0	10.0	7.0	4.0

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

活
塞
杆

R
轴

2
轴

3
轴

4
轴

轴
相
关
部
件

控
制
类
部
件

技
术
资
料

注
意
使
用
事
项

直交轴规格：X-Y-Z灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-50F-U□-M20N-□0	KBX-30F-ST-M20N-□0	KBX-10E-ST-M05B-□0
行程 以100mm为单位	200~1500	100~1000	100~300
最高速度	1200(注1)	1200(注1)	300
重复精度	±0.01		
滚珠螺杆导程	20	20	5
马达功率	200	200	100带刹车

设置最高速度时的加减速时间：0.36sec以上

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动 马达折返

Y轴：滚珠螺杆驱动 马达直线

Z轴：滚珠螺杆驱动 马达直线

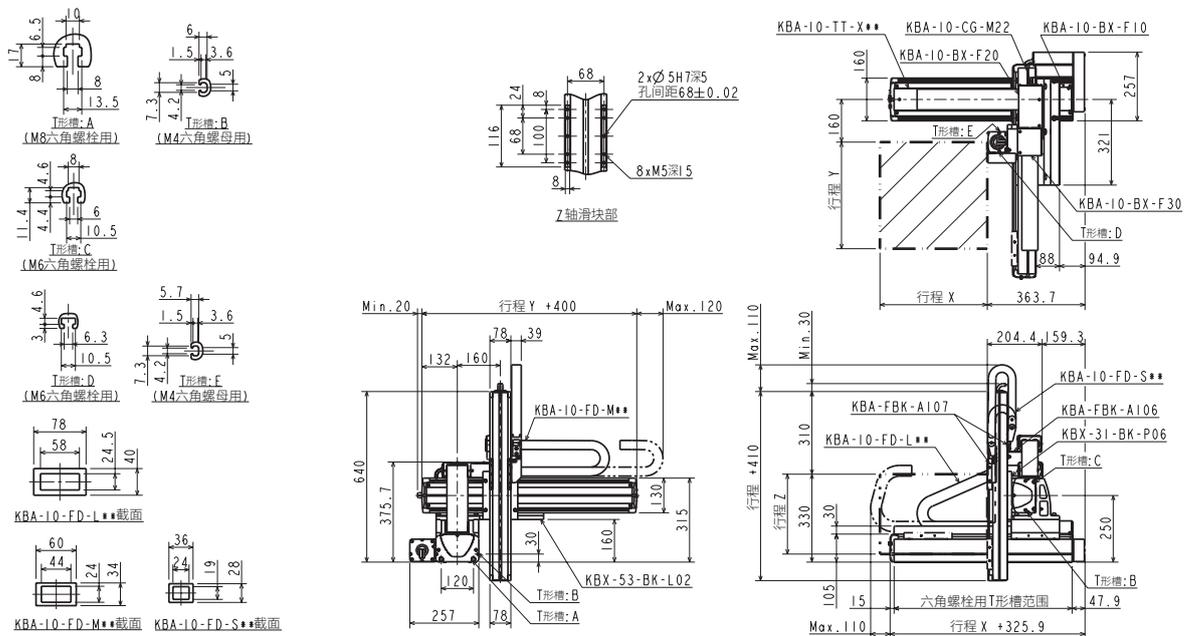
(注1) 下述行程时，最高速度不同

	行程 (mm)	最高速度 (mm/s)
X轴	700~800	1100
	900~1000	1000
	1100~1200	700
	1300	500
	1400	400
Y轴	1500	300
	700	1000
	800	800
	900~1000	600

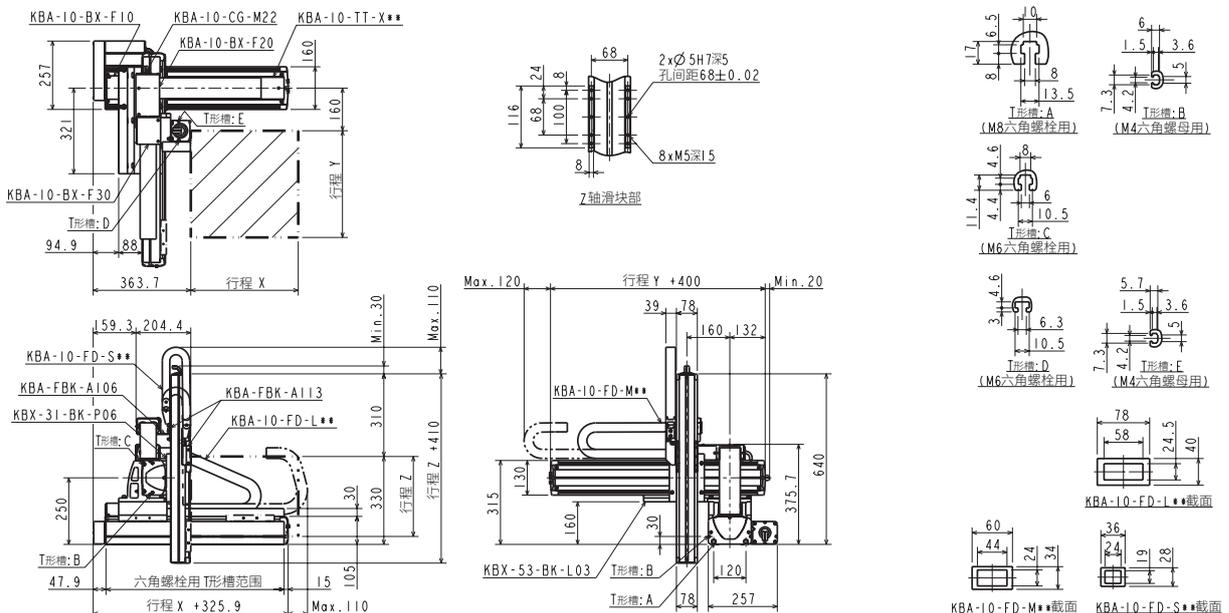
最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程										
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	1000mm	
Z轴行程	100mm	15.0	15.0	15.0	15.0	15.0	15.0	14.0	11.0	8.0	5.0
	200mm	15.0	15.0	15.0	15.0	15.0	15.0	13.0	10.0	7.0	5.0
	300mm	15.0	15.0	15.0	15.0	15.0	15.0	12.0	10.0	7.0	4.0

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



直交轴规格：X-Y-Z灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-50G-ST-M20N-□□	KBX-50F-ST-M20N-□□	KBX-30F-ST-M05B-□□
行程 以100mm为单位	200~1600	200~1000	100~300
最快速度	1200(注1)	1200(注1)	300
重复精度		±0.01	
滚珠螺杆导程	20	20	5
马达功率	400	200	200带刹车

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
Y轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
Z轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴

(注1)下述行程时，最快速度不同

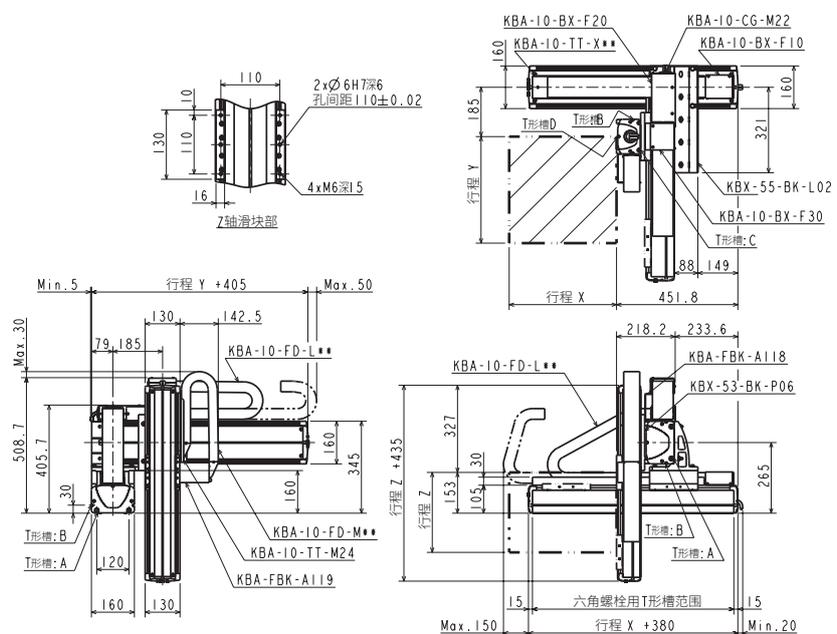
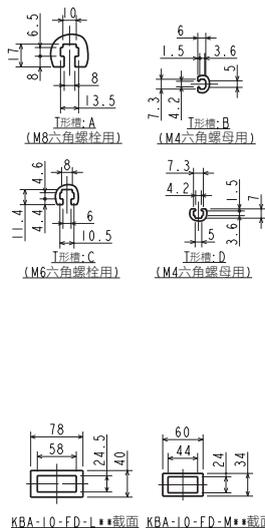
	行程 (mm)		最快速度 (mm/s)
	700~800	900~1000	
X轴	700~800	900~1000	1100
	900~1000	1100~1200	1000
	1100~1200	1300	700
	1300	1400	500
	1400	1500	400
Y轴	1500	1600	300
	1600	700~800	300
	700~800	900~1000	1100
			1000

最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程									
	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	1000mm	
Z轴行程	100mm	40.0	40.0	32.5	26.0	20.5	16.0	11.5	8.0	1.3
	200mm	40.0	38.5	31.0	24.5	19.5	14.5	10.5	7.0	—
	300mm	40.0	37.0	29.5	23.5	18.0	13.5	9.5	5.5	—

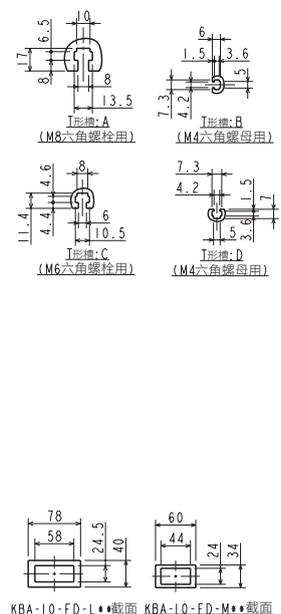
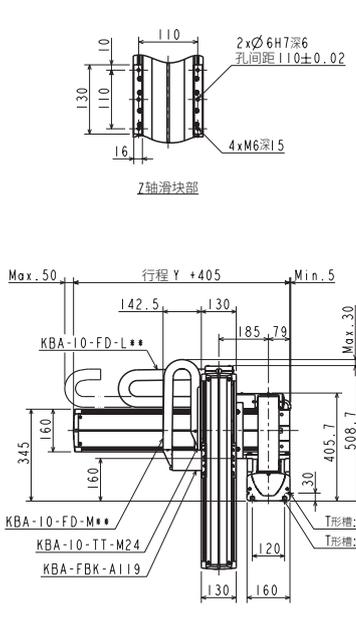
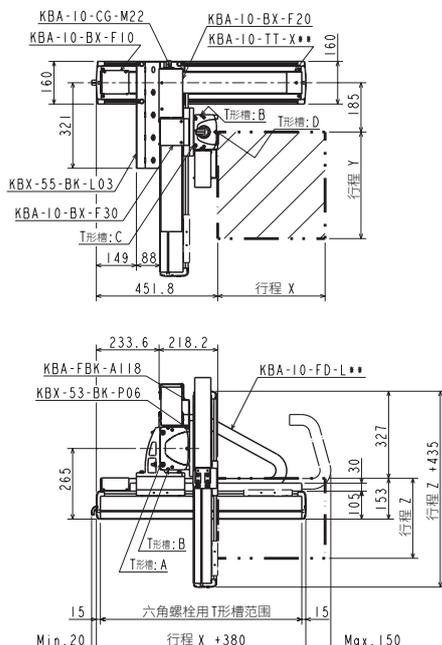
X轴需要充放电控制器ABSU-4000，Z轴需要充放电控制器KCA-ABSU-2000。

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

活塞杆

单轴规格

R轴

2轴

3轴

直交轴规格

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Y-Z灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-60J-ST-M20N-□0	KBX-50G-ST-M20N-□0	KBX-30F-ST-M05B-□0
行程 以100mm为单位	200~1700	200~1500	100~300
最高速度	900(注1)	1200(注1)	300
重复精度	±0.01		
滚珠螺杆导程	20	20	5
马达功率	750	400	200带刹车

设置最高速度时的加减速时间：0.36sec以上

滚珠螺杆驱动

X轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
Y轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
Z轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴

(注1) 下述行程时，最高速度不同

	行程 (mm)	最高速度 (mm/s)
X轴	1100	700
	1200	600
	1300	500
	1400~1500	400
	1600~1700	300
Y轴	700~800	1100
	900~1000	1000
	1100~1200	700
	1300	500
	1400	400
	1500	300

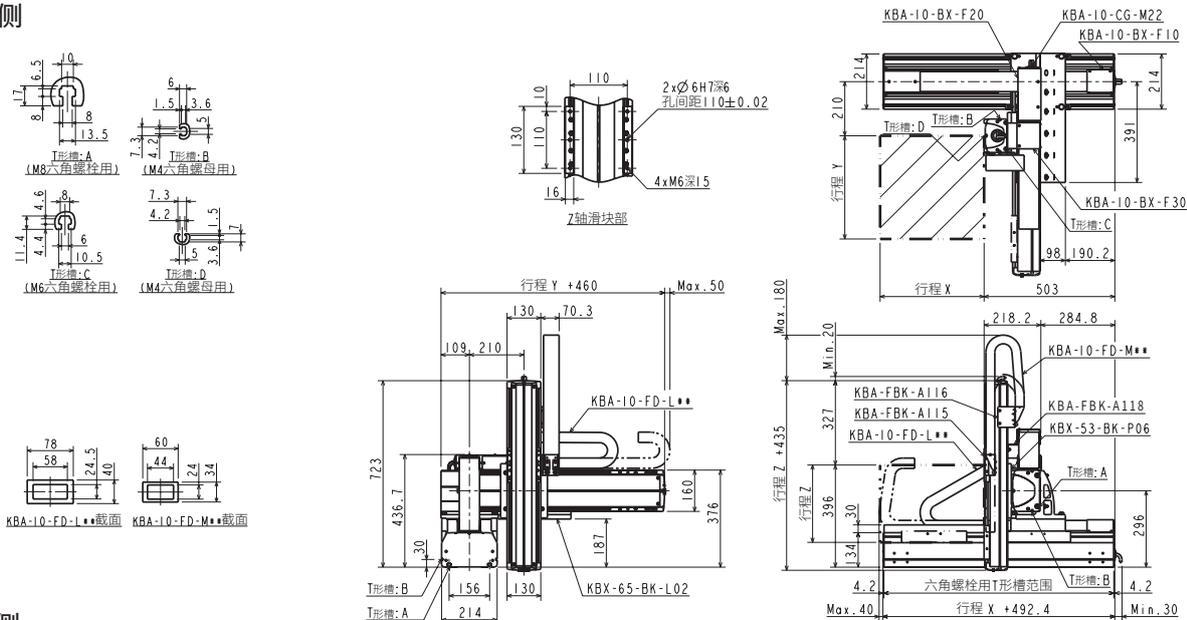
最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程														
	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	1000mm	1100mm	1200mm	1300mm	1400mm	1500mm	
Z轴行程	100mm	40.0	40.0	40.0	40.0	40.0	40.0	40.0	35.0	30.0	21.3	14.3	9.3	5.3	2.3
	200mm	40.0	40.0	40.0	40.0	40.0	40.0	39.5	34.0	28.5	20.1	13.1	8.1	4.1	1.1
	300mm	40.0	40.0	40.0	40.0	40.0	40.0	38.0	32.5	27.5	18.9	11.9	6.9	2.9	—

所有轴需要充放电控制器。

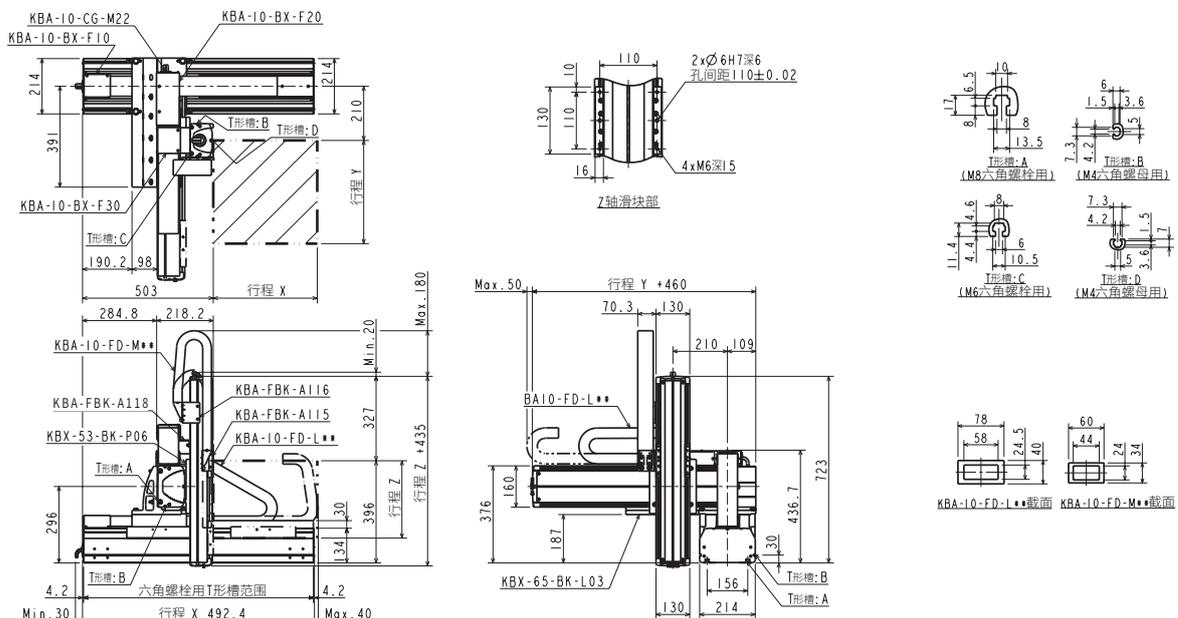
- 1) X轴：充放电控制器 型号：KCA-ABSU-8000
- 2) Y轴：充放电控制器 型号：KCA-ABSU-4000
- 3) Z轴：充放电控制器 型号：KCA-ABSU-2000

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

使用事项

直交轴规格：X-Y-Z灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-10F-BT-M21N-□□	KBX-10E-B□-S21N-□□	KBX-T7D-ST-M06B-□□
行程 X、Y轴以100mm为单位 Z轴以50mm为单位	100~2500	150~450	50~300
最快速度	1000	1000	400
重复精度	±0.04	±0.04	±0.02
滚珠螺杆导程	相当于21	相当于21	6
马达功率	200	100	50带刹车

同步带

X轴：同步带驱动
马达折返
Y轴：同步带驱动
马达折返
Z轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴

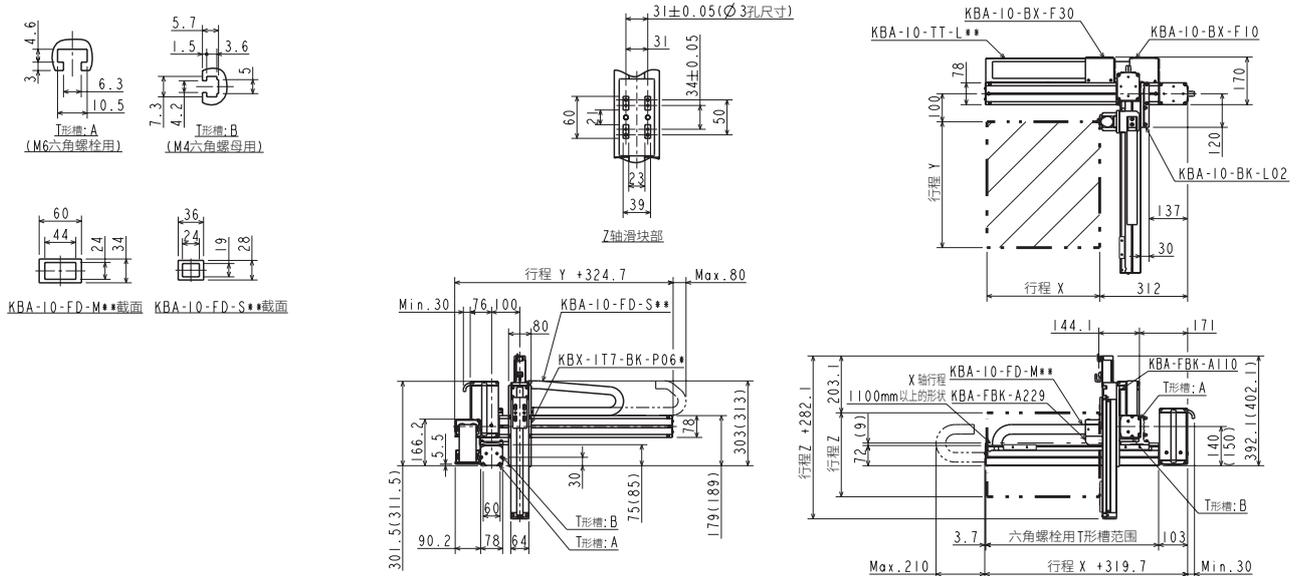
设置最快速度时的加减速时间：0.3sec以上

最大可搬送重量 (kg)		Y轴行程			
		150mm	250mm	350mm	450mm
Z轴行程	50,100mm	4.0	3.5	2.5	1
	150,200mm	4.0	2.5	2	0.6
	250,300mm	3.5	2.5	1.5	0.2

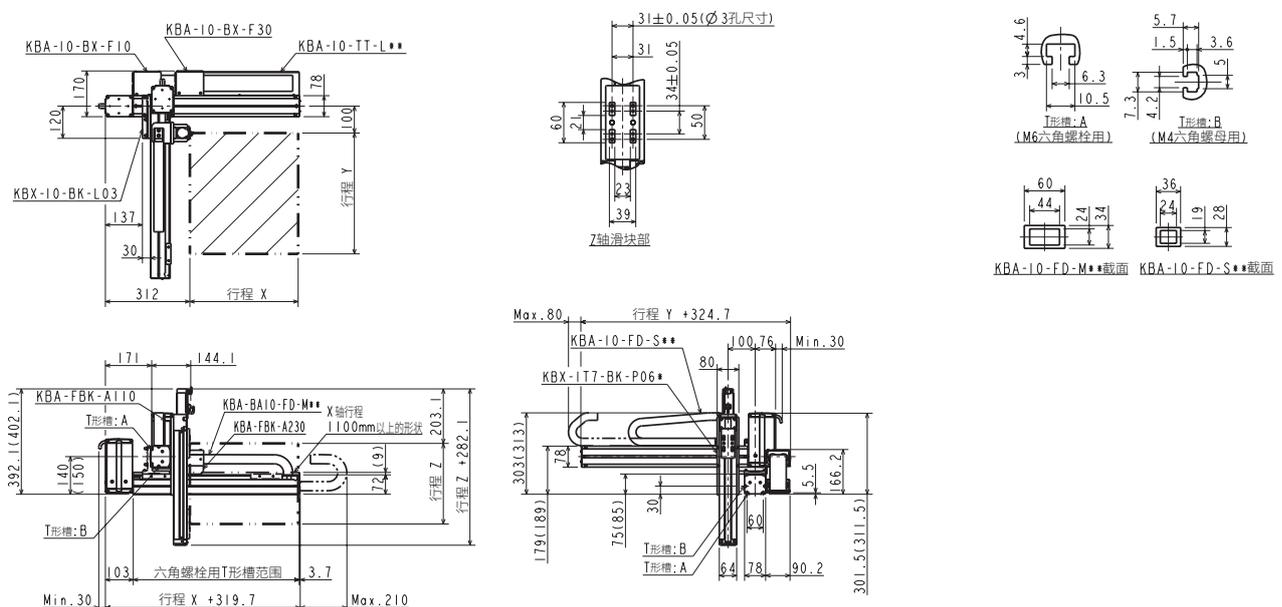
外形尺寸图

R：右侧

()内的数值适用于X轴行程1050mm以上



L：左侧



选型

滑块

活
塞
杆

R
轴

2
轴

3
轴

4
轴

单
轴
规格

直
交
轴
规格

轴
相
关
部
件

控
制
类
部
件

技
术
资
料

注
意
使
用
事
项

直交轴规格：X-Y-Z灵活规格

选型

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-30F-BT-M21N-□□	KBX-10E-B□-S21N-□5	KBX-T7D-ST-M06B-□□
行程 X、Y轴以100mm为单位 Z轴以50mm为单位	100~3200	150~750	50~300
最快速度	1000	1000	400
重复精度	±0.04	±0.04	±0.02
滚珠螺杆导程	相当于21	相当于21	6
马达功率	200	100	50带刹车

同步带

X轴：同步带驱动
马达折返
Y轴：同步带驱动
马达折返
Z轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴

设置最快速度时的加减速时间：0.3sec以上

滑块

活塞杆

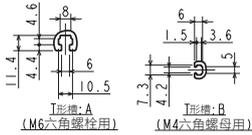
R轴

最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程							
	150mm	250mm	350mm	450mm	550mm	650mm	750mm	
Z轴行程	50,100mm	4.0	4.0	4.0	4.0	3.9	3.4	1.6
	150,200mm	4.0	4.0	4.0	4.0	3.7	3.1	1.3
	250,300mm	4.0	4.0	4.0	4.0	3.5	2.8	1

外形尺寸图

R：右侧

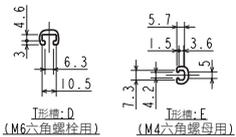
()内的数值适用于X轴行程1850mm以上



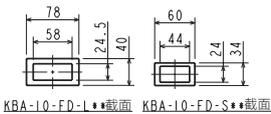
T形槽:A (M6六角螺栓用) T形槽:B (M4六角螺母用)



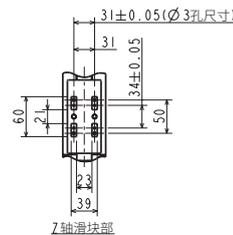
T形槽:C (M4六角螺母用)



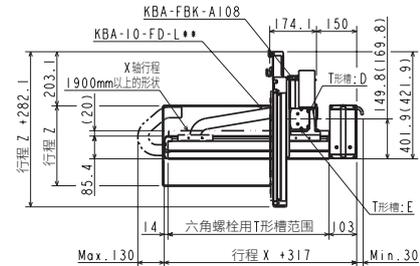
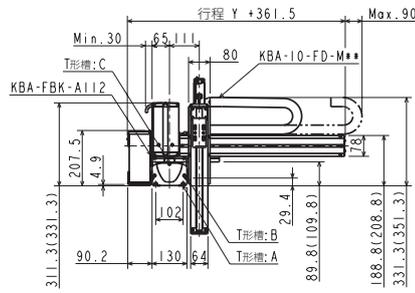
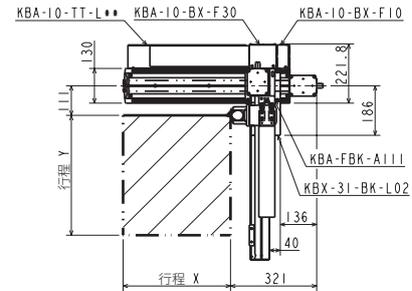
T形槽:D (M6六角螺栓用) T形槽:E (M4六角螺母用)



KBA-10-FD-L●●截面 KBA-10-FD-S●●截面



Z轴滑块部



2轴

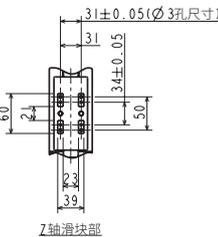
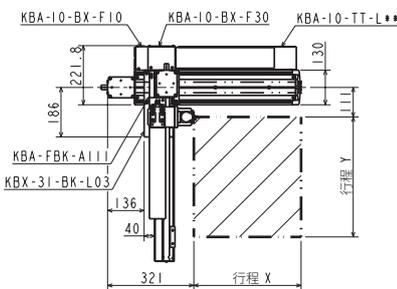
3轴

4轴

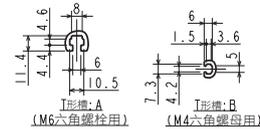
轴相关部件

控制类部件

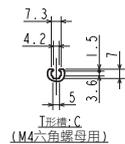
L：左侧



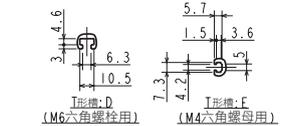
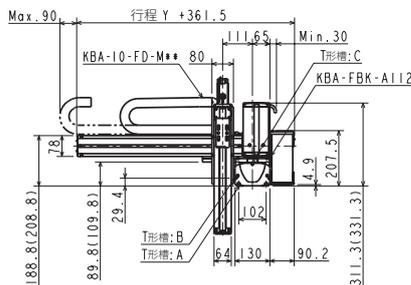
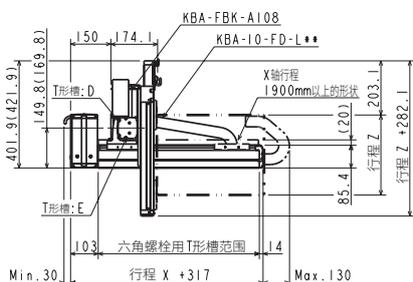
Z轴滑块部



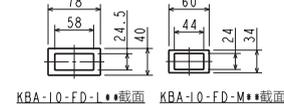
T形槽:A (M6六角螺栓用) T形槽:B (M4六角螺母用)



T形槽:C (M4六角螺母用)



T形槽:D (M6六角螺栓用) T形槽:E (M4六角螺母用)



KBA-10-FD-L●●截面 KBA-10-FD-M●●截面

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Y-Z灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-30F-BT-M21N-□□	KBX-10E-B□-M21N-□□	KBX-10E-U□-S10B-□5
行程 以100mm为单位	100~3200	100~500	150~350
最快速度	1000 mm/s	1000	600
重复精度	±0.04 mm	±0.04	±0.01
滚珠螺杆菌程	mm	相当于21	10
马达功率	W	200	100
		100	100带刹车

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

同步带

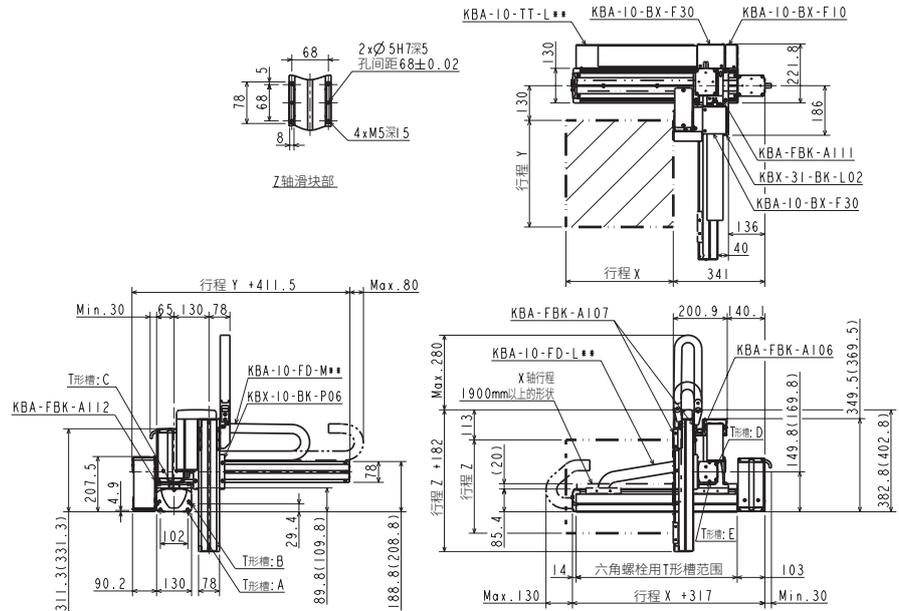
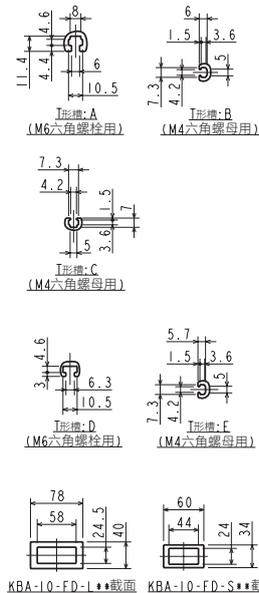
- X轴：同步带驱动
马达折返
- Y轴：同步带驱动
马达折返
- Z轴：滚珠螺杆驱动
马达折返

最大可搬送重量 (kg)		Y轴行程				
		100mm	200mm	300mm	400mm	500mm
Z轴行程	150mm	8.0	8.0	7.0	4.0	2.0
	250mm	7.0	7.0	6.0	4.0	1.0
	350mm	6.0	6.0	6.0	3.0	1.0

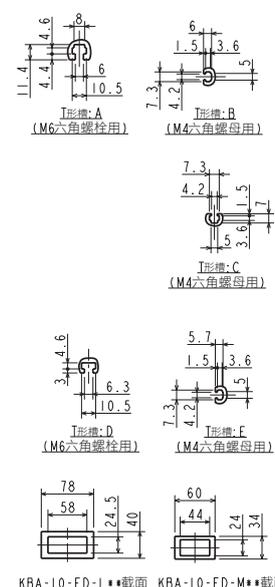
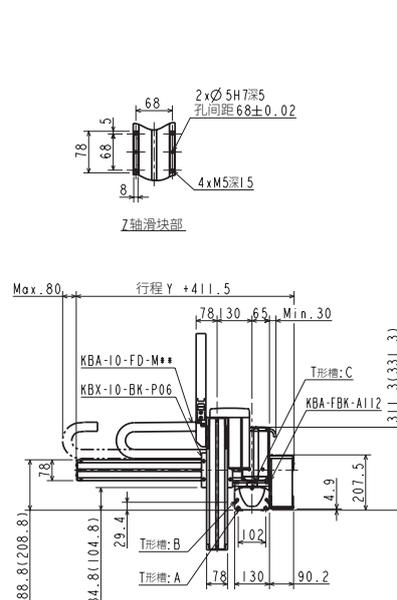
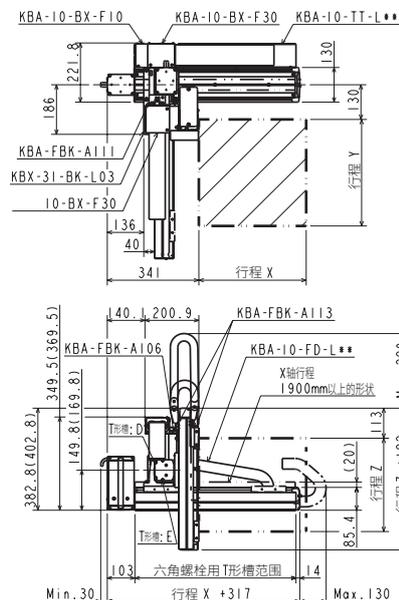
外形尺寸图

R：右侧

() 内的数值适用于X轴行程1850mm以上



L：左侧



选型

滑块

活
塞
杆

R
轴

2
轴

3
轴

4
轴

单
轴
规格

直
交
轴
规格

轴
相
关
部
件

控
制
类
部
件

技
术
资
料

注
意
使
用
事
项

直交轴规格：X-Y-Z灵活规格

选型

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-50F-BT-M21N-□0	KBX-30E-B□-M21N-□0	KBX-10E-ST-M05B-□0
行程 以100mm为单位	200~3500	100~1000	100~300
最快速度	1000	1000	300
重复精度	±0.04	±0.04	±0.01
滚珠螺杆导程	相当于21	相当于21	5
马达功率	W	100	100带刹车

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

同步带

- X轴：同步带驱动
马达折返
- Y轴：同步带驱动
马达折返
- Z轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴

滑块

活塞杆

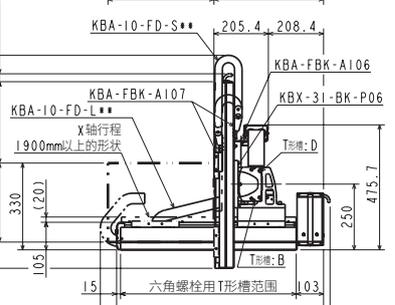
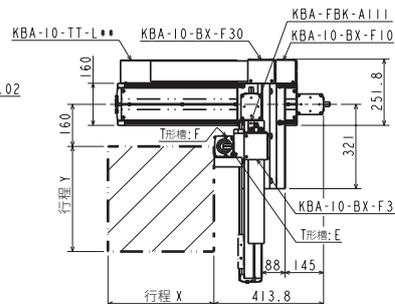
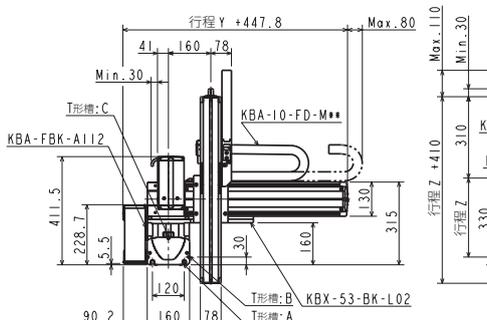
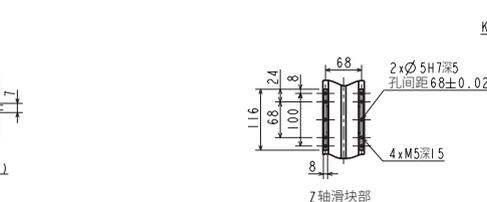
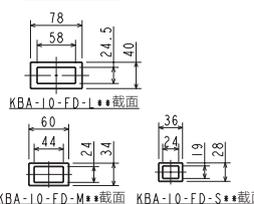
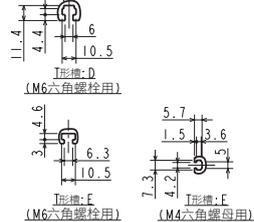
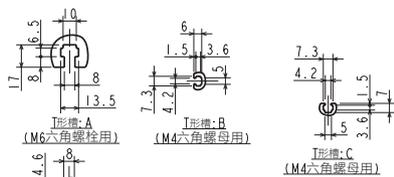
R轴

最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程										
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	1000mm	
Z轴行程	100mm	7.0	7.0	7.0	7.0	7.0	7.0	7.0	7.0	6.0	5.0
	200mm	7.0	7.0	7.0	7.0	7.0	7.0	7.0	7.0	5.0	4.0
	300mm	6.0	6.0	6.0	6.0	6.0	6.0	6.0	6.0	5.0	4.0

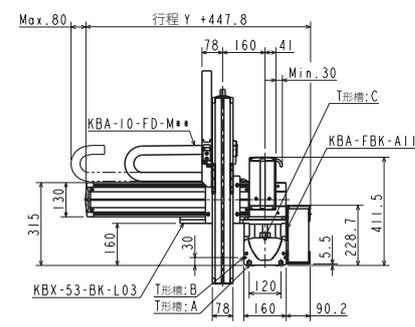
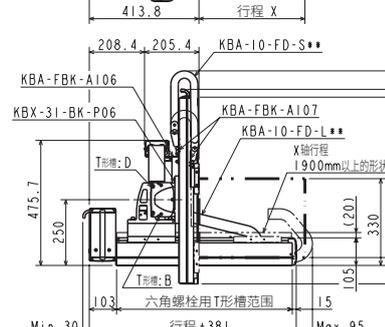
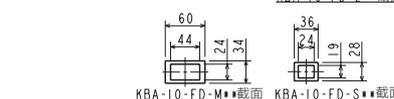
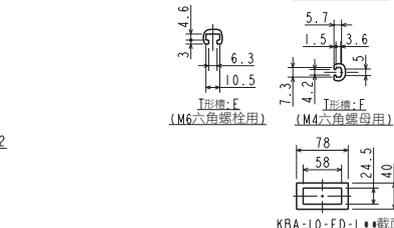
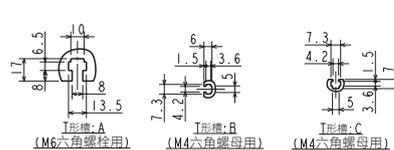
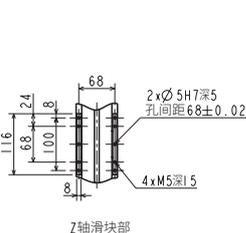
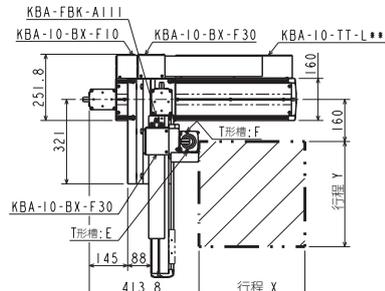
外形尺寸图

R：右侧

()内的数值适用于X轴行程1850mm以上



L：左侧



直交轴规格

2轴

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Y-Z灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴
轴型号	KBX-50F-BT-M21N-□□	KBX-30F-B□-M21N-□□	KBX-10E-ST-M05B-□□
行程 以100mm为单位	200~3500	100~1000	100~300
最快速度	1000 mm/s	1000	300
重复精度	±0.04 mm	±0.04	±0.01
滚珠螺杆导程	相当于21 mm	相当于21	5
马达功率	200 W	200	100带刹车

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

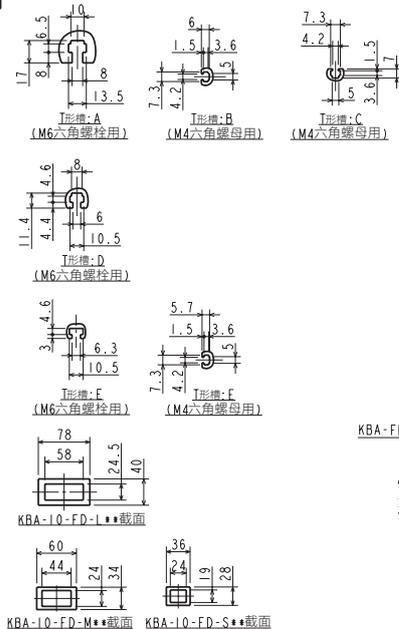
同步带

- X轴：同步带驱动
马达折返
- Y轴：同步带驱动
马达折返
- Z轴：滚珠螺杆驱动
马达直轴

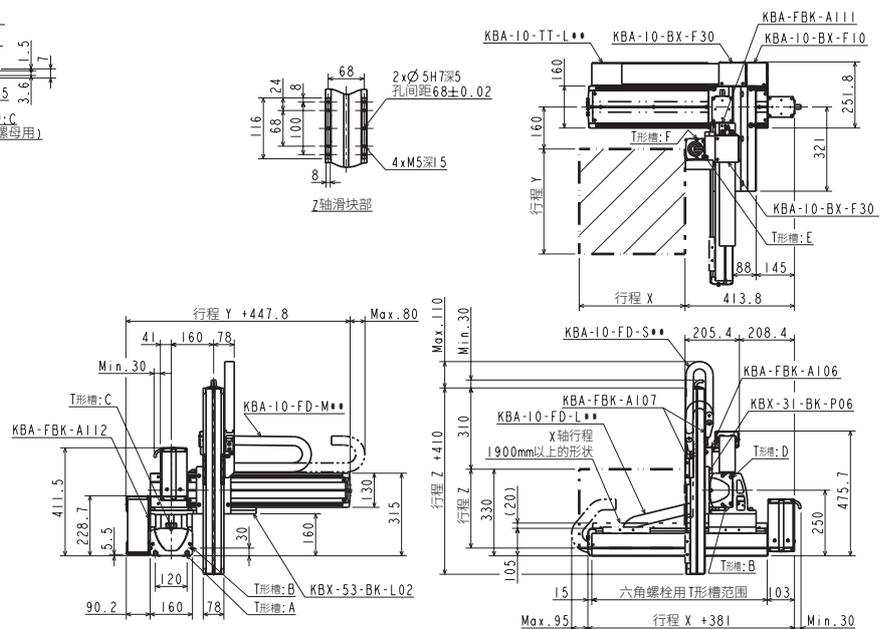
最大可搬送重量 (kg)		Y轴行程									
		100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	1000mm
Z轴行程	100mm	14.0	13.0	12.0	11.0	9.0	8.0	6.0	6.0	5.0	4.0
	200mm	13.0	12.0	11.0	10.0	8.0	7.0	6.0	6.0	5.0	4.0
	300mm	13.0	12.0	11.0	9.0	7.0	6.0	5.0	5.0	4.0	3.0

外形尺寸图

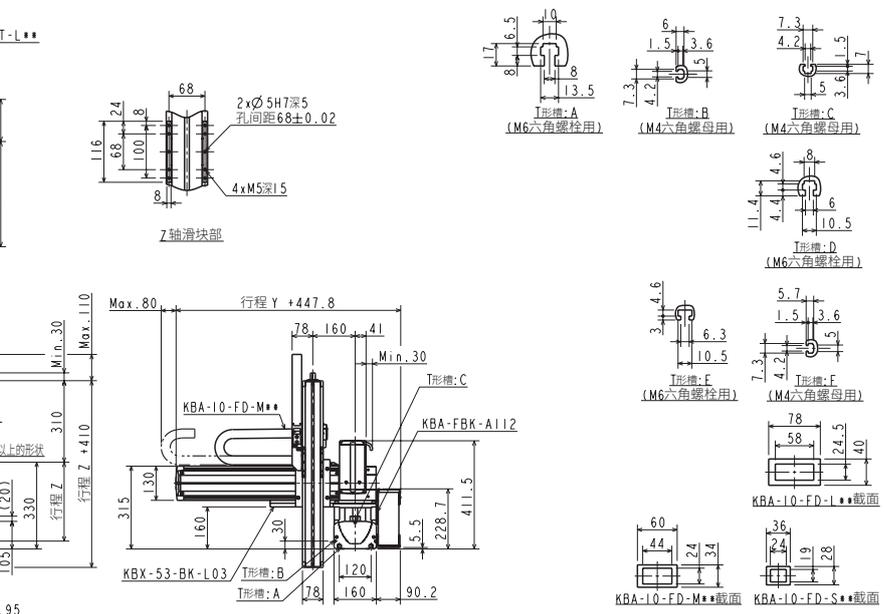
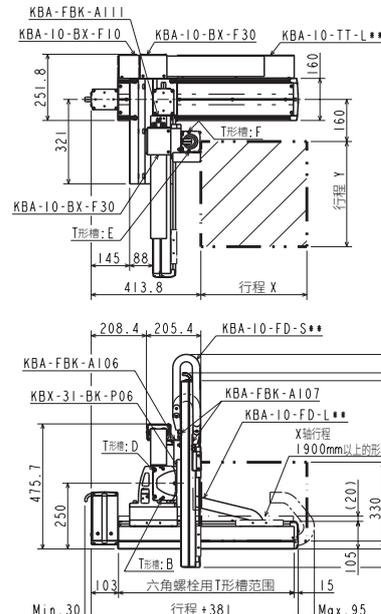
R：右侧



()内的数值适用于X轴行程1850mm以上



L：左侧



选型

滑块

活
塞
杆

R
轴

2
轴

3
轴

4
轴

单
轴
规格

直
交
轴
规格

轴
相
关
部
件

控
制
类
部
件

技
术
资
料

注
意
使
用
事
项

直交轴规格：X-Y-Z-R灵活规格

选型

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴	R轴
轴型号	KBX-50F-ST-M20N-□0	KBX-30E-ST-M20N-□5	KBX-10E-ST-M05B-□0	KBX-00D-RH-A
行程 以100mm为单位	200~1600	150~1050	100~300	360°
最快速度	1200(注1)	1200(注1)	300	360°/s
重复精度	±0.01	±0.01	±0.01	±0.025°
滚珠螺杆导程	20	20	5	1/50(减速比)
马达功率	200	100	100带刹车	50

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

谐波驱动

X轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
Y轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
Z轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
R轴：谐波驱动

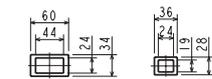
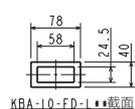
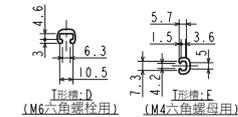
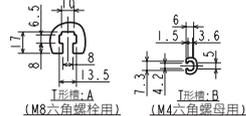
(注1) 下述行程时，最快速度不同

X轴	行程(mm)	最快速度(mm/s)
	700~800	1100
900~1000	1000	
1100~1200	700	
1300	500	
1400	400	
1500	300	
1600	300	
Y轴	750	1000
	850	800
	950~1050	600

最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程									
	150mm	250mm	350mm	450mm	550mm	650mm	750mm	850mm	950mm	1050mm
Z轴行程	100mm	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	3.0
	200mm	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	4.0	2.0
	300mm	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	4.0	1.0

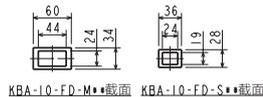
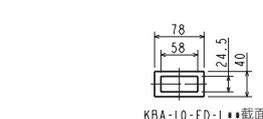
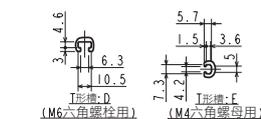
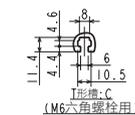
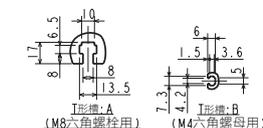
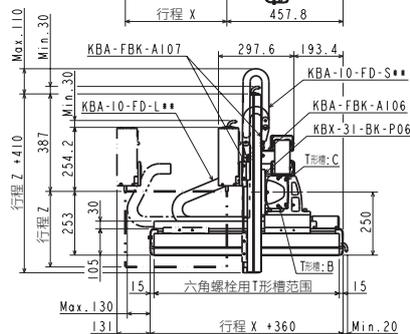
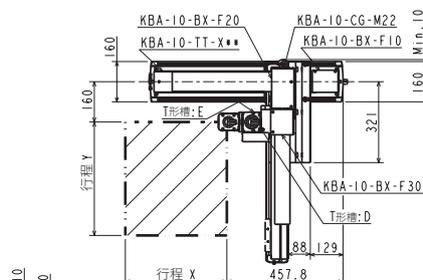
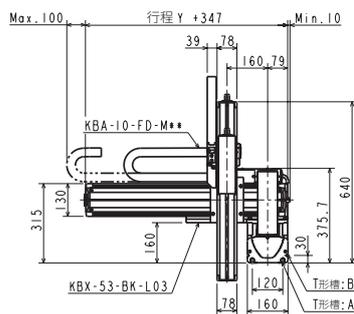
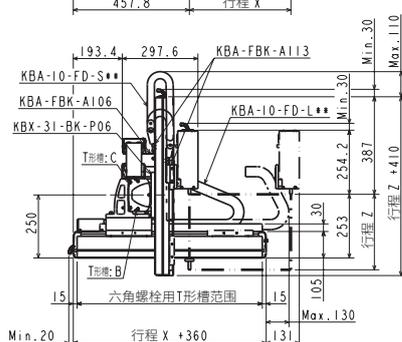
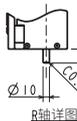
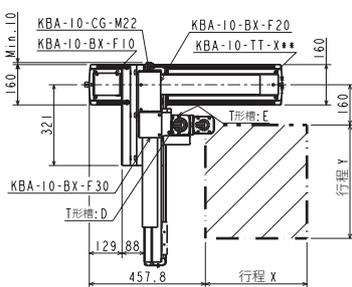
外形尺寸图

R：右侧



KBA-10-FD-M ●●截面 KBA-10-FD-S ●●截面

L：左侧



直交轴规格

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Y-Z-R灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴	R轴
轴型号	KBX-50F-U□-M20N-□0	KBX-30E-ST-M20N-□5	KBX-10E-ST-M05B-□0	KBX-00D-RH-A
行程 以100mm为单位	200~1500	150~1050	100~300	360°
最高速度	1200(注1)	1200(注1)	300	360°/s
重复精度	±0.01	±0.01	±0.01	±0.025°
滚珠螺杆菌程	20	20	5	1/50(减速比)
马达功率	200	100	100带刹车	50

设置最高速度时的加减速时间：0.36sec以上

谐波驱动

X轴：滚珠螺杆菌驱动 马达折返
Y轴：滚珠螺杆菌驱动 马达直轴
Z轴：滚珠螺杆菌驱动 马达直轴
R轴：谐波驱动

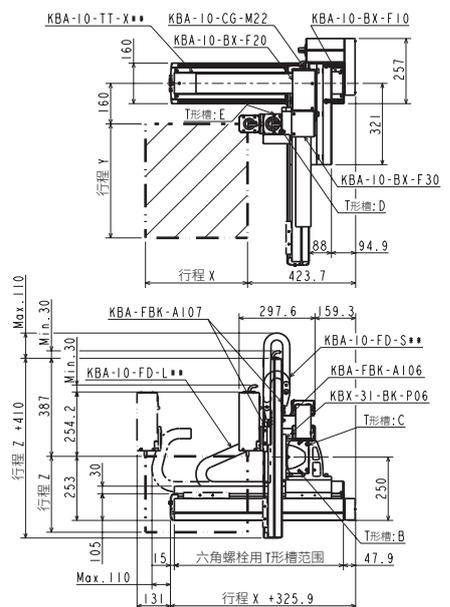
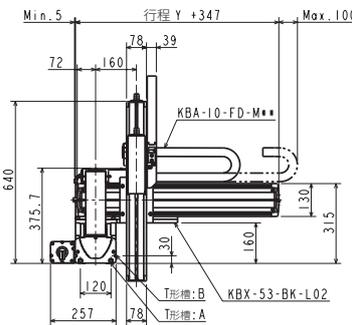
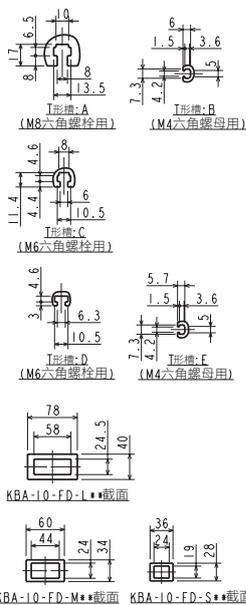
(注1)下述行程时，最高速度不同

X轴	行程(mm)	最高速度(mm/s)
	700~800	1100
900~1000	1000	
1100~1200	700	
1300	500	
1400	400	
1500	300	
Y轴	750	1000
	850	800
	950~1050	600

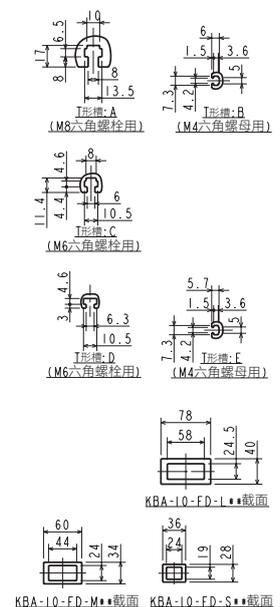
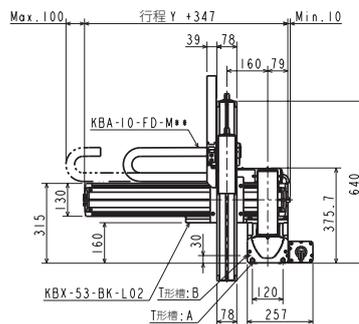
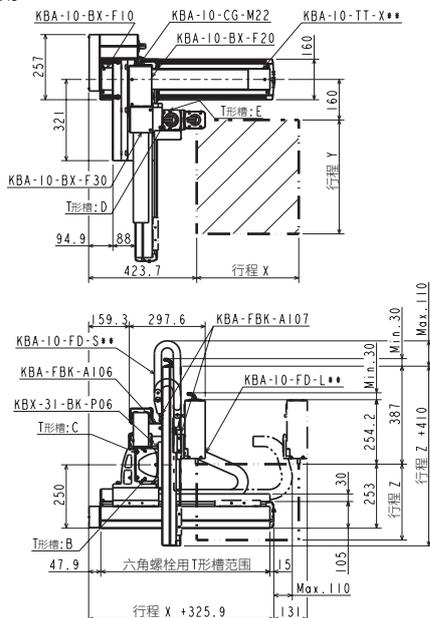
最大可搬送重量 (kg)		Y轴行程									
		150mm	250mm	350mm	450mm	550mm	650mm	750mm	850mm	950mm	1050mm
Z轴行程	100mm	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	3.0
	200mm	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	4.0	2.0
	300mm	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	4.0	1.0

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

活
塞
杆

R轴

2轴

3轴

4轴

单轴规格

R轴

2轴

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

使用
事项

直交轴规格：X-Y-Z-R灵活规格

选型

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴	R轴
轴型号	KBX-50F-ST-M20N-□□	KBX-30F-ST-M20N-□□	KBX-10E-ST-M05B-□□	KBX-00D-RH-A
行程 以100mm为单位	200~1600	100~1000	100~300	360°
最快速度	1200(注1)	1200(注1)	300	360°/s
重复精度	±0.01	±0.01	±0.01	±0.025°
滚珠螺杆导程	20	20	5	1/50(减速比)
马达功率	200	200	100带刹车	50

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

谐波驱动

X轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
Y轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
Z轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
R轴：谐波驱动

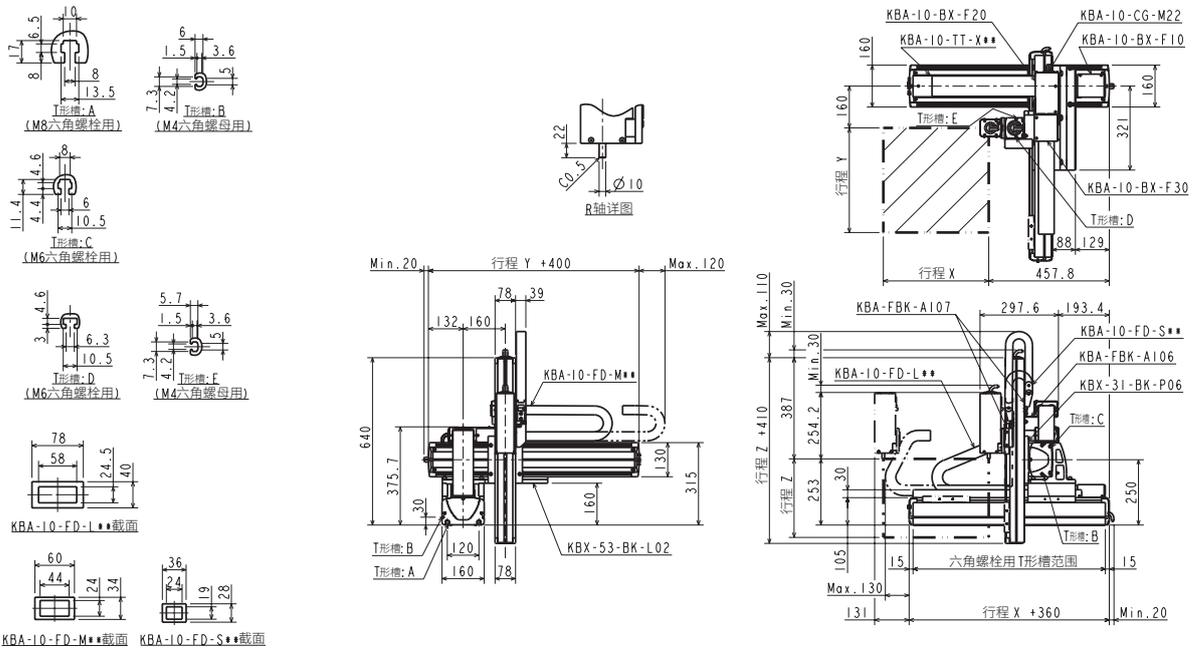
(注1) 下述行程时，最快速度不同

	行程(mm)		最快速度(mm/s)
	700~800	900~1000	
X轴	700~800	900~1000	1100
	900~1000	1100~1200	1000
	1100~1200		700
	1300		500
	1400		400
	1500		300
Y轴	1600		300
	700		1000
	800		800
	900~1000		600

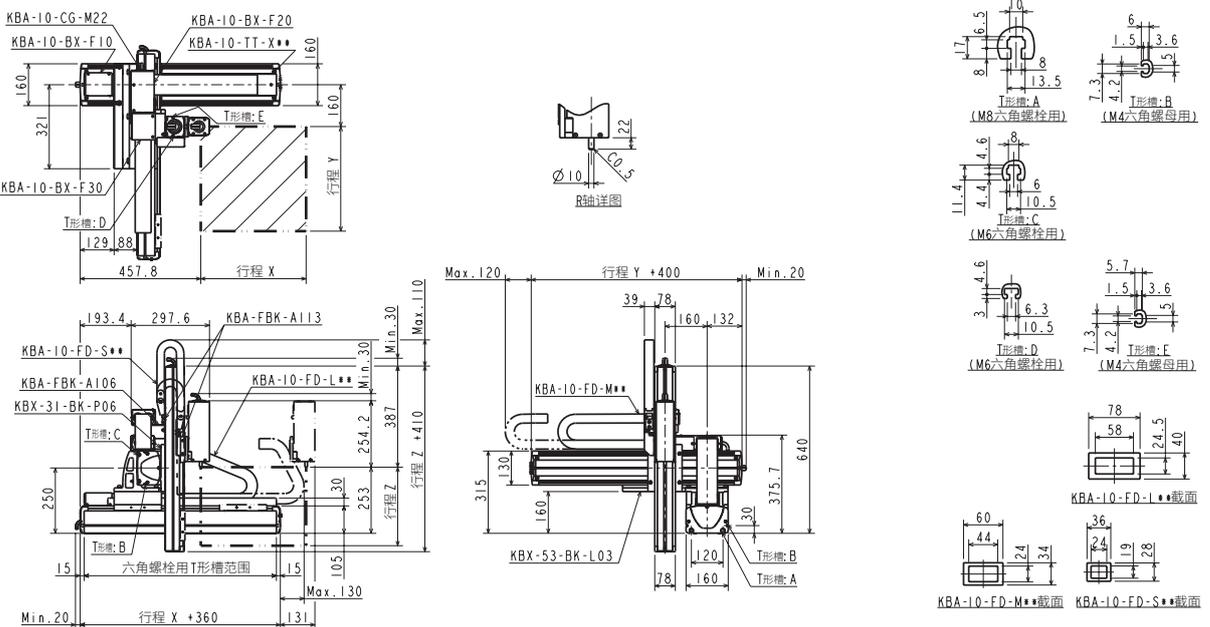
最大可搬送重量 (kg)		Y轴行程									
		100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	1000mm
Z轴行程	100mm	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	3.0
	200mm	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	2.0
	300mm	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	4.0	1.0

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



滑块

活塞杆

R轴

2轴

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Y-Z-R灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴	R轴
轴型号	KBX-50F-U□-M20N-□0	KBX-30F-ST-M20N-□0	KBX-10E-ST-M05B-□0	KBX-00D-RH-A
行程 以100mm为单位	200~1500	100~1000	100~300	360°
最快速度	1200(注1)	1200(注1)	300	360°/s
重复精度	±0.01	±0.01	±0.01	±0.025°
滚珠螺杆菌程	20	20	5	1/50(减速比)
马达功率	200	200	100带刹车	50

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

谐波驱动

X轴：滚珠螺杆驱动 马达折返
Y轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
Z轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
R轴：谐波驱动

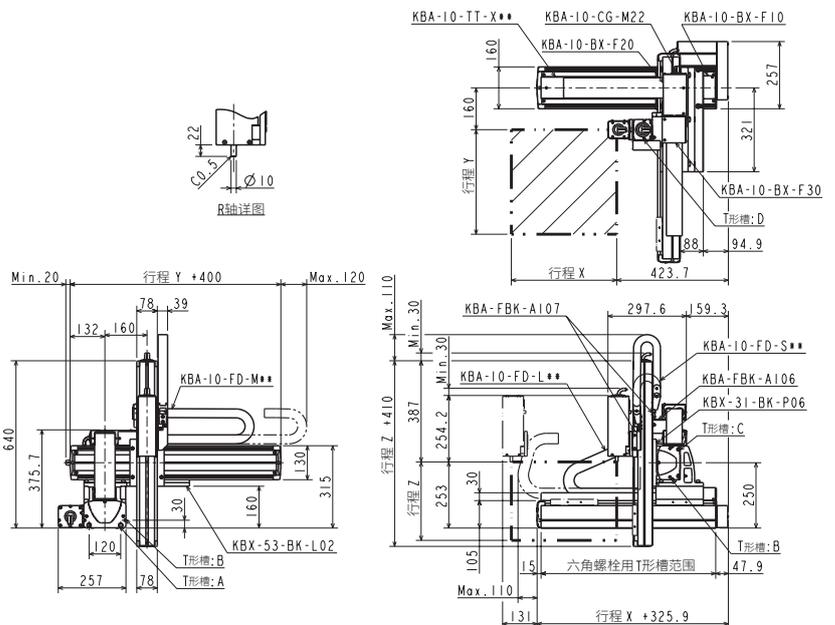
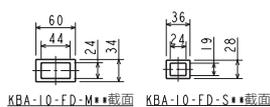
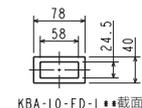
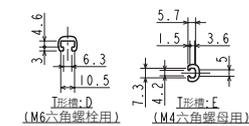
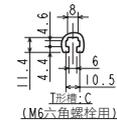
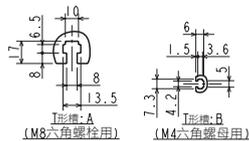
(注1) 下述行程时，最快速度不同

X轴	行程(mm)	最快速度(mm/s)
	700~800	1100
900~1000	1000	
1100~1200	700	
1300	500	
1400	400	
1500	300	
Y轴	700	1000
	800	800
	900~1000	600

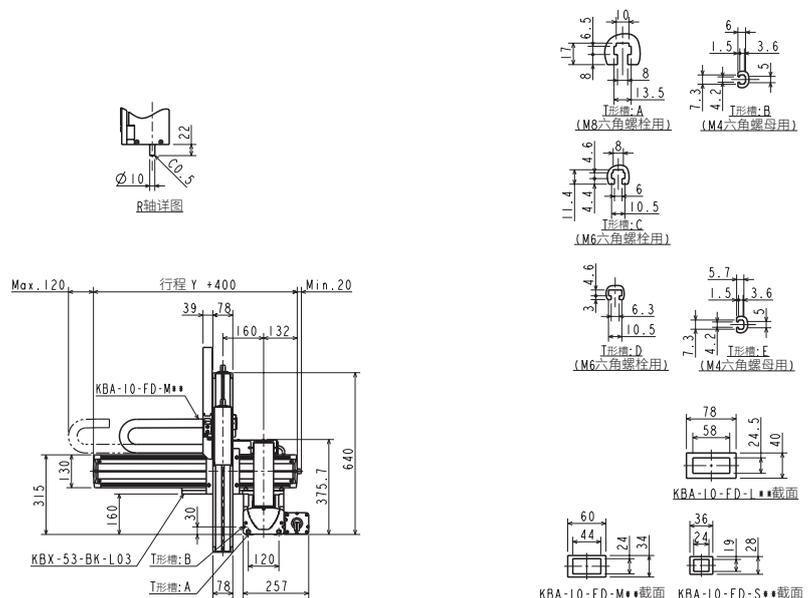
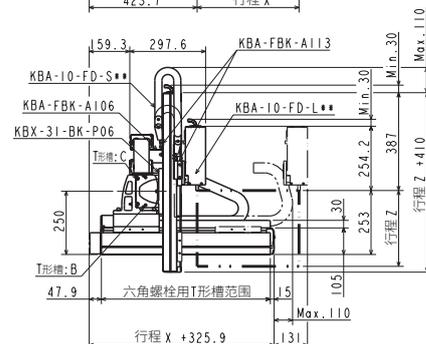
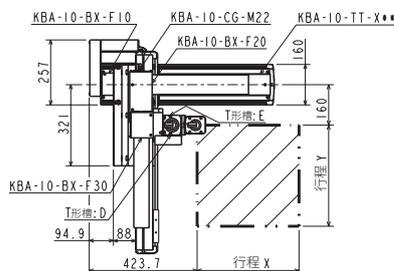
最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程										
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	1000mm	
Z轴行程	100mm	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	3.0
	200mm	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	2.0
	300mm	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	4.0	1.0

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

活赛杆

单轴规格

R轴

2轴

3轴

直交轴规格

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Y-Z-R灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴	R轴
轴型号	KBX-50F-ST-M20N-□0	KBX-30E-ST-M20N-□5	KBX-10E-ST-M05B-□0	KBX-00D-RP-A
行程 以100mm为单位	200~1600	150~1050	100~300	360°
最快速度	1200(注1)	1200(注1)	300	857°/s
重复精度	±0.01	±0.01	±0.01	±0.125°
滚珠螺杆导程	20	20	5	1/21(减速比)
马达功率	200	100	100带刹车	50

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

行星齿轮

X轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
Y轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
Z轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
R轴：行星齿轮

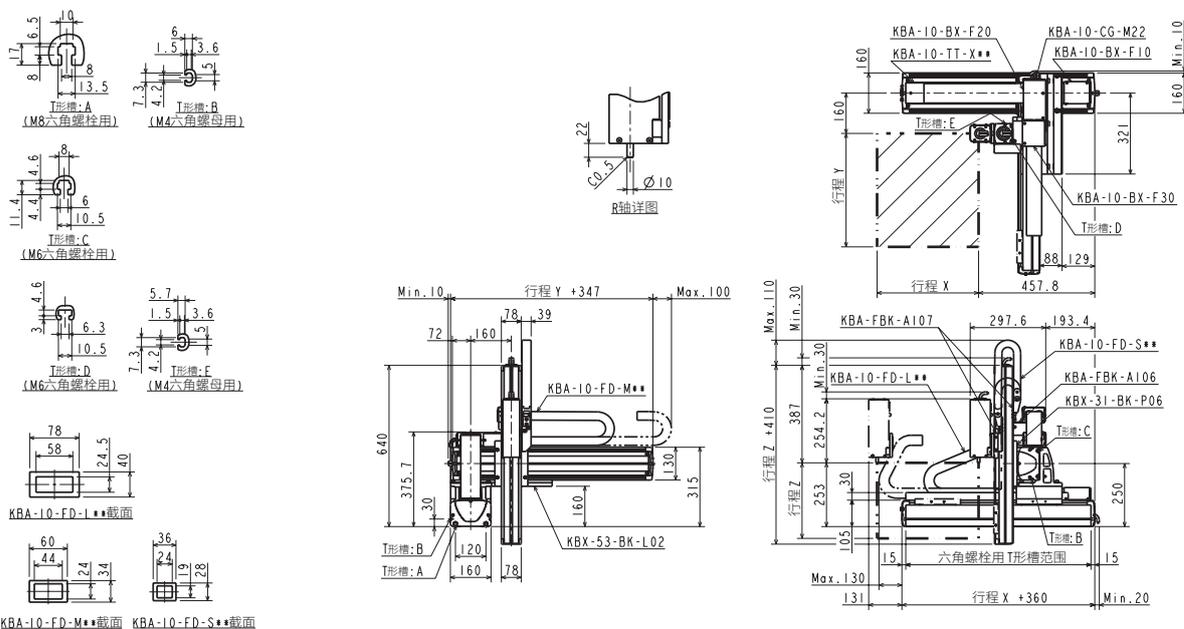
(注1) 下述行程时，最快速度不同

X轴	行程(mm)	最快速度(mm/s)
	700~800	1100
900~1000	1000	
1100~1200	700	
1300	500	
1400	400	
1500	300	
1600	300	
Y轴	750	1000
	850	800
	950~1050	600

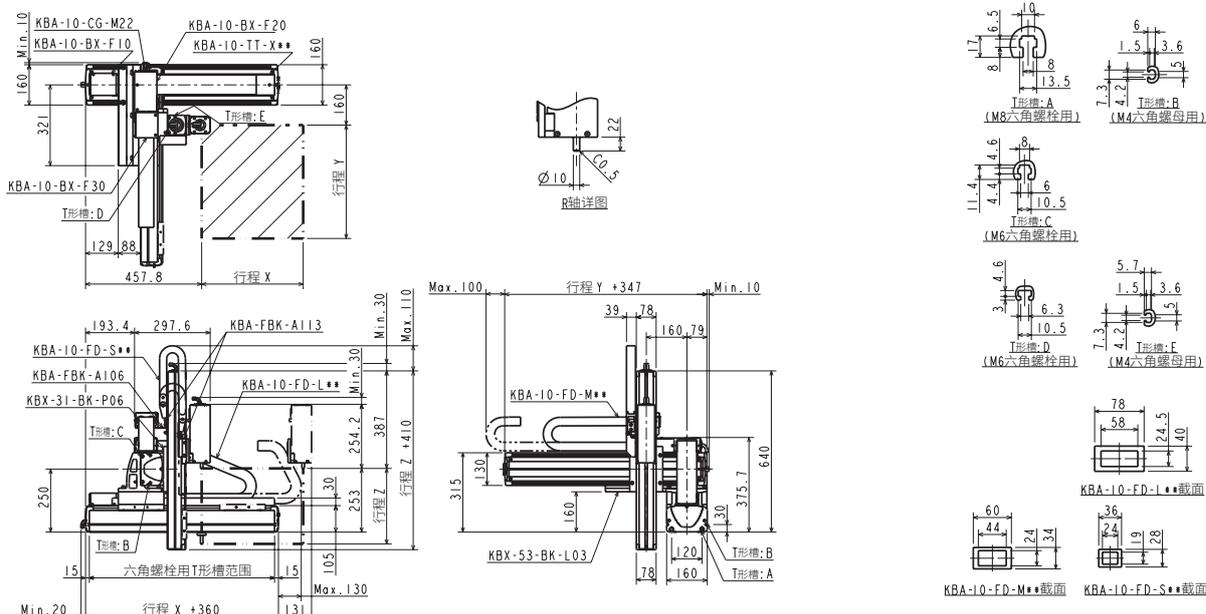
最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程										
	150mm	250mm	350mm	450mm	550mm	650mm	750mm	850mm	950mm	1050mm	
Z轴行程	100mm	8.0	8.0	8.0	8.0	8.0	8.0	8.0	7.0	5.0	3.0
	200mm	6.0	6.0	6.0	6.0	6.0	6.0	6.0	6.0	4.0	2.0
	300mm	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	4.0	1.0

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Y-Z-R灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴	R轴
轴型号	KBX-50F-U□-M20N-□0	KBX-30E-ST-M20N-□5	KBX-10E-ST-M05B-□0	KBX-00D-RP-A
行程 以100mm为单位	200~1500	150~1050	100~300	360°
最快速度	1200(注1)	1200(注1)	300	857°/s
重复精度	±0.01	±0.01	±0.01	±0.125°
滚珠螺杆导程	20	20	5	1/21(减速比)
马达功率	200	100	100带刹车	50

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

行星齿轮

X轴：滚珠螺杆驱动 马达折返
Y轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
Z轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
R轴：行星齿轮

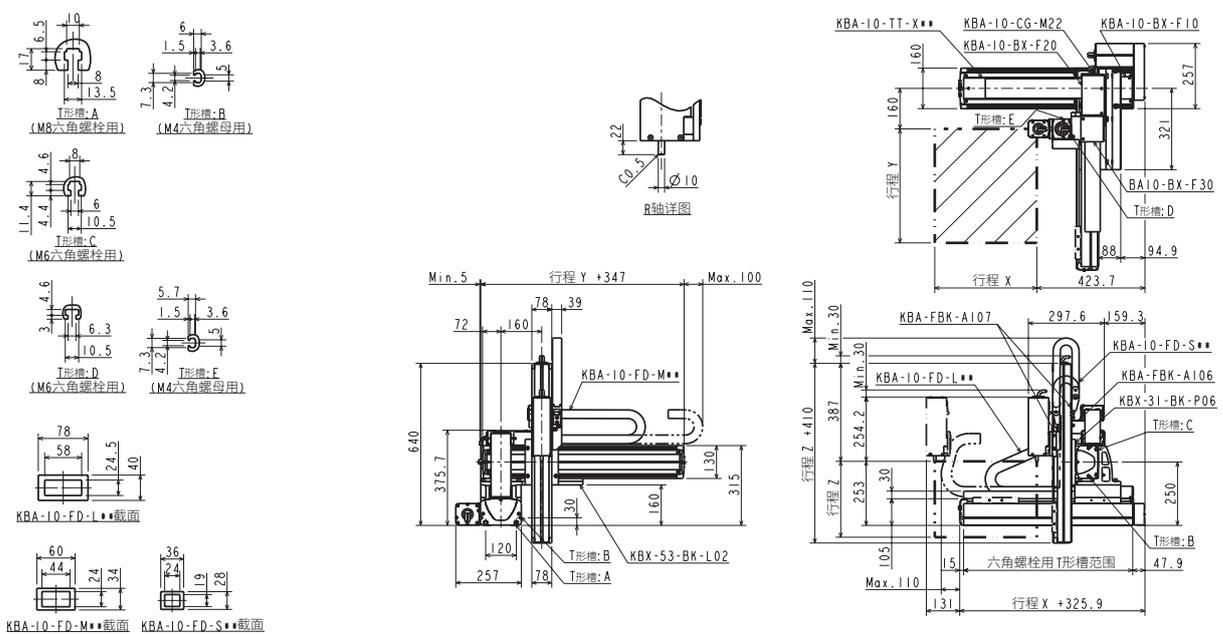
(注1)下述行程时，最快速度不同

X轴	行程(mm)	最快速度(mm/s)
	700~800	1100
900~1000	1000	
1100~1200	700	
1300	500	
1400	400	
1500	300	
Y轴	750	1000
	850	800
	950~1050	600

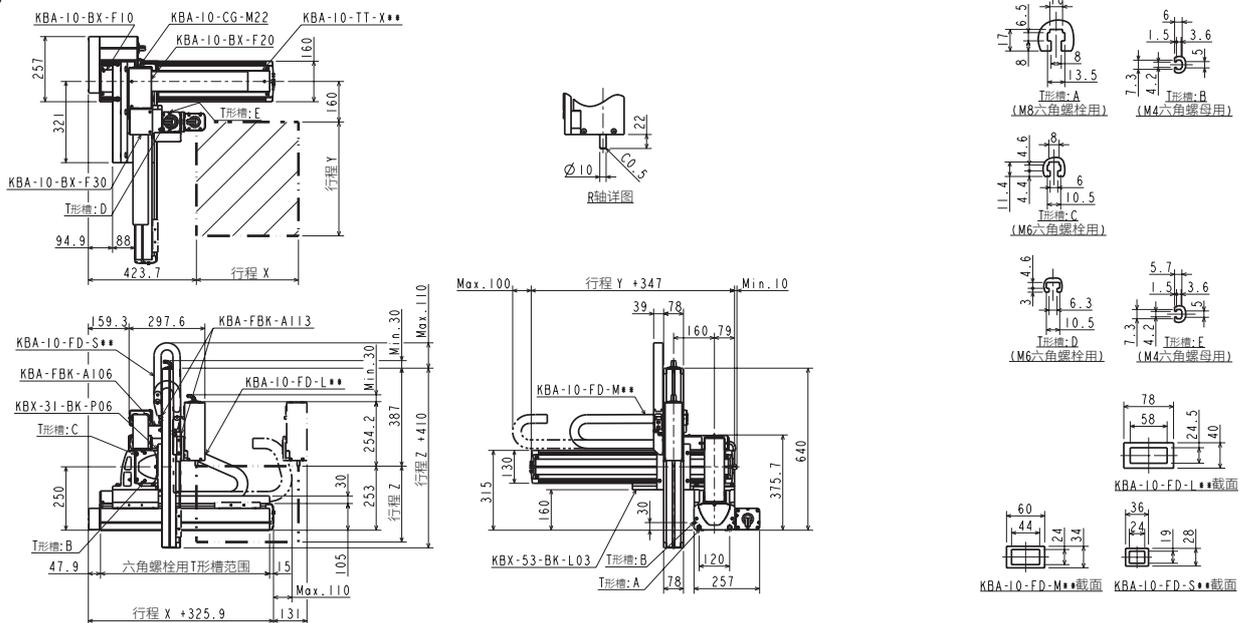
最大可搬送重量 (kg)		Y轴行程									
		150mm	250mm	350mm	450mm	550mm	650mm	750mm	850mm	950mm	1050mm
Z轴行程	100mm	8.0	8.0	8.0	8.0	8.0	8.0	8.0	7.0	5.0	3.0
	200mm	6.0	6.0	6.0	6.0	6.0	6.0	6.0	6.0	4.0	2.0
	300mm	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	4.0	1.0

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型

滑块

活
塞
杆

单
轴
规
格

R
轴

2
轴

3
轴

直
交
轴
规
格

4
轴

轴
相
关
部
件

控
制
类
部
件

技
术
资
料

注
意
事
项

使
用

直交轴规格：X-Y-Z-R灵活规格

选型

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴	R轴
轴型号	KBX-50F-ST-M20N-□O	KBX-30F-ST-M20N-□O	KBX-10E-ST-M05B-□O	KBX-00D-RP-A
行程 以100mm为单位	200~1600	100~1000	100~300	360°
最高速度	1200(注1)	1200(注1)	300	857°/s
重复精度	±0.01	±0.01	±0.01	±0.125°
滚珠螺杆导程	20	20	5	1/21(减速比)
马达功率	200	200	100带刹车	50

设置最高速度时的加减速时间：0.36sec以上

行星齿轮

X轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
Y轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
Z轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
R轴：行星齿轮

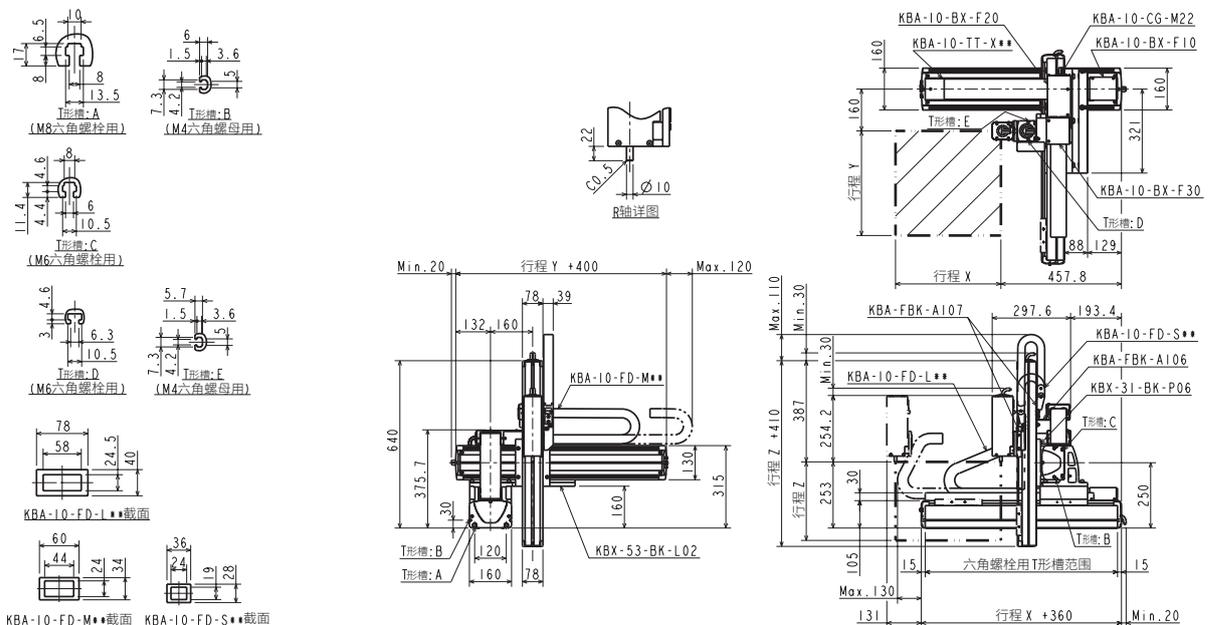
(注1)下述行程时，最高速度不同

X轴	行程(mm)	最高速度(mm/s)
	700~800	1100
Y轴	900~1000	1000
	1100~1200	700
	1300	500
	1400	400
	1500	300
Y轴	1600	300
	700	1000
	800	800
	900~1000	600

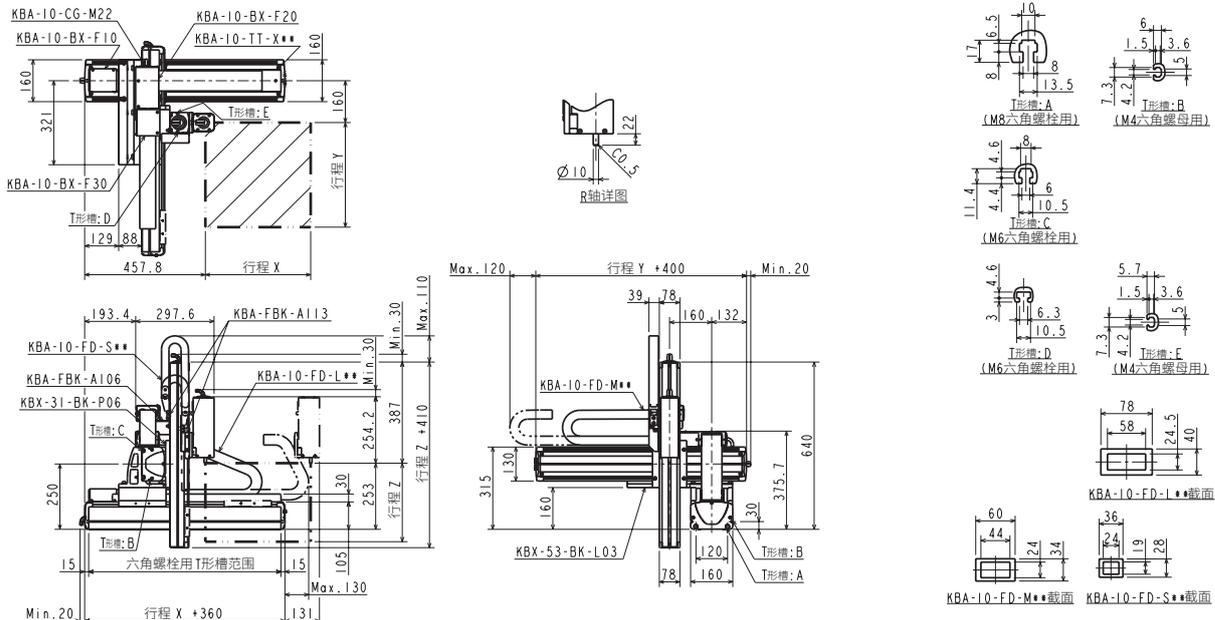
最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程										
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	1000mm	
Z轴行程	100mm	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	8.0	5.0	3.0
	200mm	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	7.0	5.0	2.0
	300mm	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	7.0	4.0	2.0

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



直交轴规格

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

直交轴规格：X-Y-Z-R灵活规格

规格

项目	X轴	Y轴	Z轴	R轴
轴型号	KBX-50F-U□-M20N-□0	KBX-30F-ST-M20N-□0	KBX-10E-ST-M05B-□0	KBX-00D-RP-A
行程 以100mm为单位	200~1500	100~1000	100~300	360°
最快速度	1200(注1)	1200(注1)	300	857°/s
重复精度	±0.01	±0.01	±0.01	±0.125°
滚珠螺杆导程	20	20	5	1/21(减速比)
马达功率	200	200	100带刹车	50

设置最快速度时的加减速时间：0.36sec以上

行星齿轮

X轴：滚珠螺杆驱动 马达折返
Y轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
Z轴：滚珠螺杆驱动 马达直轴
R轴：行星齿轮

(注1) 下述行程时，最快速度不同

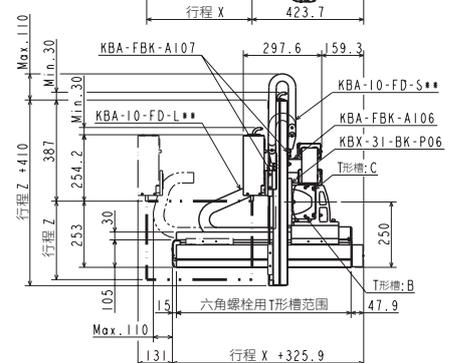
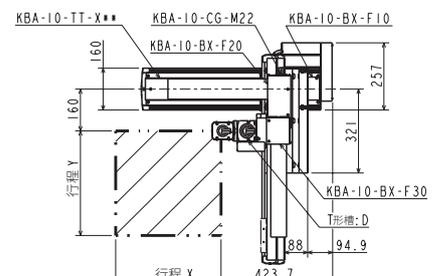
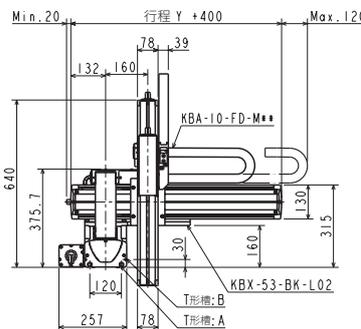
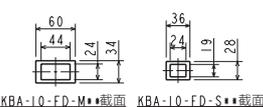
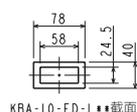
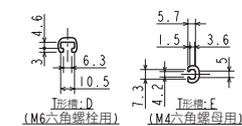
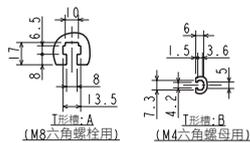
X轴	行程(mm)	最快速度(mm/s)
	700~800	1100
900~1000	1000	
1100~1200	700	
1300	500	
1400	400	
1500	300	

Y轴	行程(mm)	最快速度(mm/s)
	700	1000
	800	800
900~1000	600	

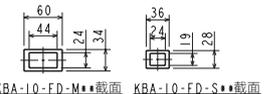
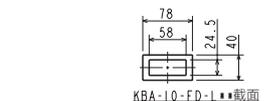
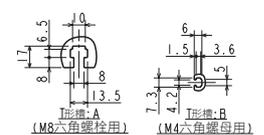
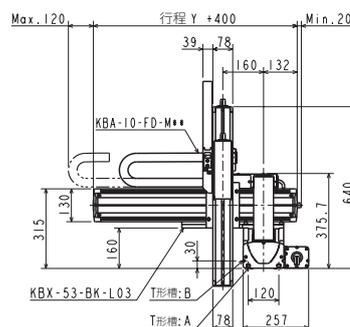
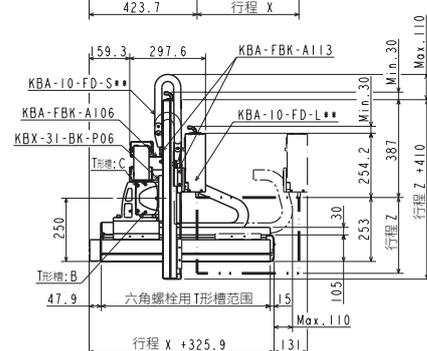
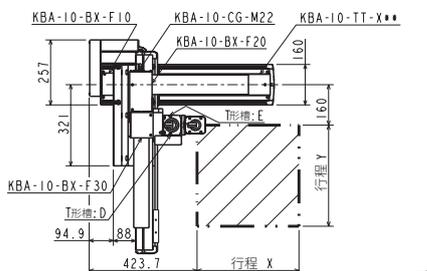
最大可搬送重量 (kg)	Y轴行程										
	100mm	200mm	300mm	400mm	500mm	600mm	700mm	800mm	900mm	1000mm	
Z轴行程	100mm	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	8.0	5.0	3.0
	200mm	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	7.0	5.0	2.0
	300mm	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	7.0	4.0	2.0

外形尺寸图

R：右侧



L：左侧



选型
滑块
活赛杆
R轴
2轴
3轴
4轴
直交轴规格
轴相关部件
控制类部件
技术资料
注意事项

轴相关规格

■ 构成部件

组合用支撑件	152
控制器电缆	160
CN箱	160
CN箱扳手	163
柔性气管	164
柔性管	165
管托盘	166
柔性托盘	166

■ 选择项

支撑导向	167
原点变更传感器	169
套筒	169
电缆夹	170

选型	
滑块	单轴规格
活塞杆	
R轴	直交轴规格
2轴	
3轴	
4轴	
轴相关部件	
控制类部件	
技术资料	
注意事项	使用

轴(组合用支撑件)的型号表示方法

KBX - T7T5 - BK - L 02

Ⓐ 轴的组合

Ⓑ 支撑件形态

Ⓒ 组合形态

符号	内容
Ⓐ 轴的组合	
T7T5	KBX-T7轴与KBX-T5轴的组合
1T5	KBX-10轴与KBX-T5轴的组合
1T7	KBX-10轴与KBX-T7轴的组合
10	KBX-10轴与KBX-10轴的组合
11	KBX-10轴与KBX-10轴的组合
31	KBX-30轴与KBX-10轴的组合
53	KBX-50轴与KBX-30轴的组合
33	KBX-30轴与KBX-30轴的组合
55	KBX-50轴与KBX-50轴的组合
65	KBX-60轴与KBX-50轴的组合
Ⓑ 支撑件形态	
L	L形支撑件
P	板形支撑件
Ⓒ 组合形态	
01	下一页图 ⑥
02	下一页图 ①
03	下一页图 ②
04	下一页图 ⑤
05	下一页图 ⑦
06	下一页图 ③
06S	下一页图 ③
07	下一页图 ④

〈型号表示例〉

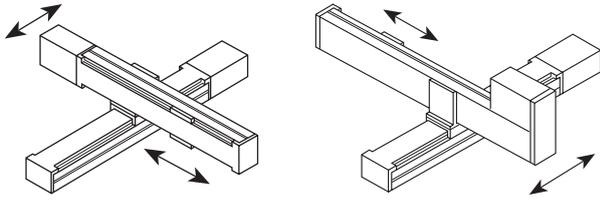
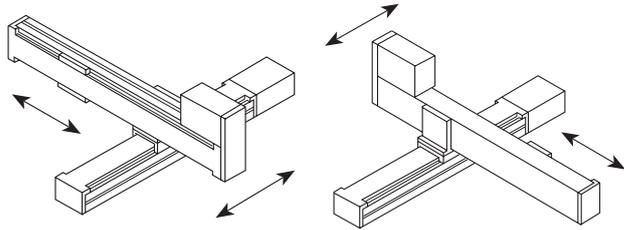
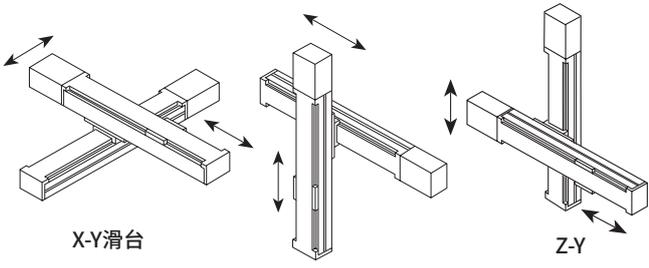
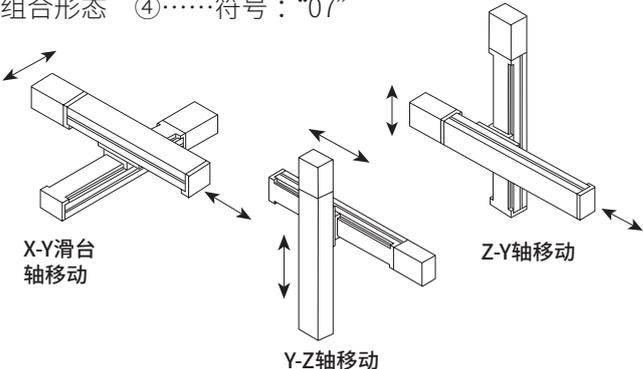
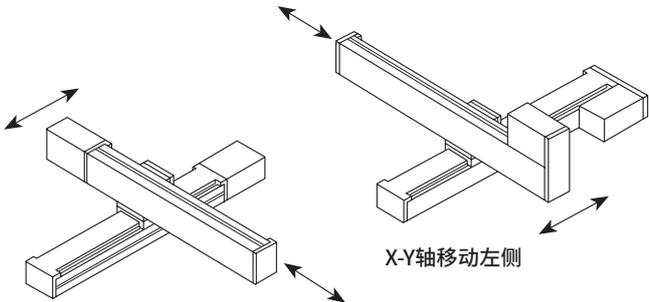
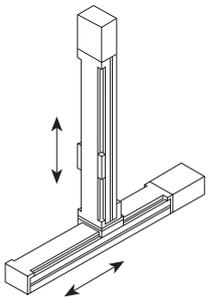
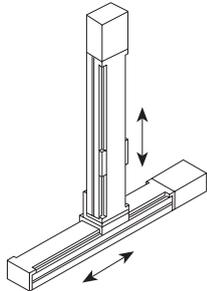
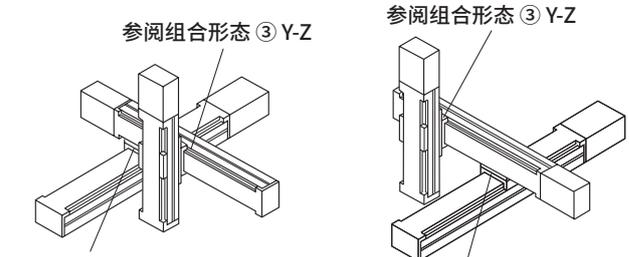
KBX-10-BK-L02

- Ⓐ 轴的组合 : KBX-10与KBX-10的组合
- Ⓑ 支撑件形态 : L形支撑件
- Ⓒ 组合形态 : 下一页图①

[A]轴的组合—[C]组合形态 组合表

[B]支撑件形态	[C]组合形态	[A]轴的组合									
		T7T5	1T5	1T7	10	11	31	53	33	55	65
L	01	—	—	—	—	○	○	○	○	○	—
	02	○	○	○	○	—	○	○	○	○	○
	03	○	○	○	○	—	○	○	○	○	○
	04	—	—	—	○	—	—	—	—	—	—
	05	—	—	—	○	—	—	—	—	—	—
P	06	○	○	○	○	—	○	○	—	—	—
	06S	—	—	○	—	—	—	—	—	—	—
	07	—	—	—	○	—	○	○	—	—	—

◎ 组合形态

<p>组合形态 ①……符号：“02”</p>  <p>X-Y右侧 Y轴滑块马达相反侧</p> <p>X-Y左侧 Y轴滑块马达侧</p>	<p>组合形态 ②……符号：“03”</p>  <p>X-Y左侧 Y轴滑块马达相反侧</p> <p>X-Y右侧 Y轴滑块马达侧</p>	<p>选型</p> <p>滑块</p> <p>活塞杆</p> <p>单轴规格</p>
<p>组合形态 ③……符号：“06”</p>  <p>X-Y滑台</p> <p>Y-Z</p> <p>Z-Y</p>	<p>组合形态 ④……符号：“07”</p>  <p>X-Y滑台 轴移动</p> <p>Y-Z轴移动</p> <p>Z-Y轴移动</p>	
<p>组合形态 ⑤……符号：“04”</p>  <p>X-Y轴移动右侧</p> <p>X-Y轴移动左侧</p>	<p>组合形态 ⑥……符号：“01”</p>  <p>X-Z</p>	<p>轴相关部件</p> <p>控制类部件</p>
<p>组合形态 ⑦……符号：“05”</p>  <p>X-Z Z轴横向</p>	<p>组合形态 其他</p>  <p>参阅组合形态 ③ Y-Z</p> <p>参阅组合形态 ③ Y-Z</p> <p>参阅组合形态 ① X-Y X-Y-Z 右侧 Y轴滑块马达相反侧</p> <p>参阅组合形态 ② X-Y X-Y-Z 左侧 Y轴滑块马达相反侧</p>	<p>技术资料</p> <p>注意事项</p> <p>使用</p>

轴组合用支撑件 外形尺寸图

选型

滑块

单轴规格
活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格
3轴

4轴

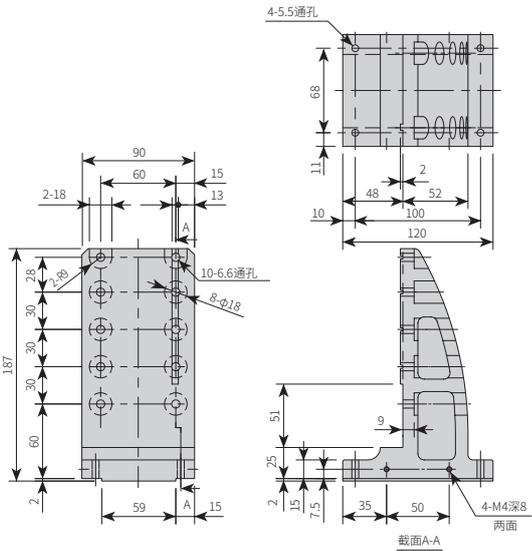
轴相关部件

控制类部件

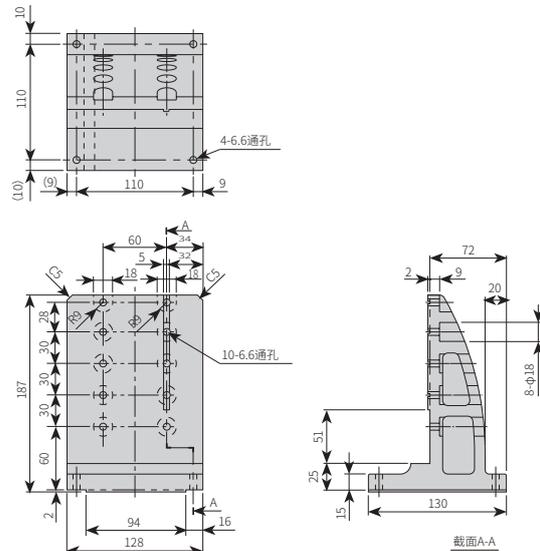
技术资料

使用
注意事项

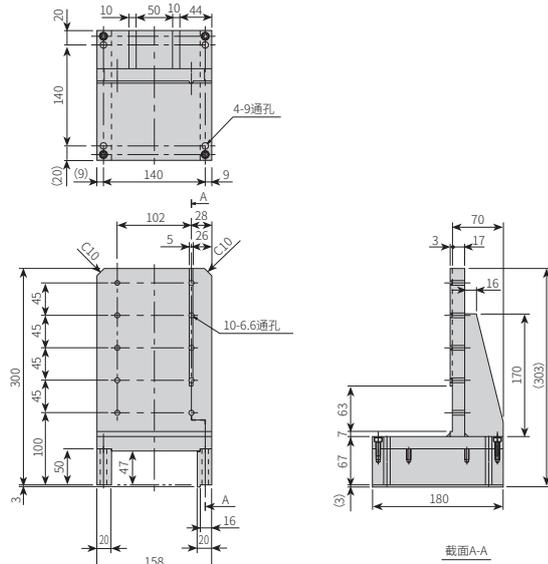
[KBX-11-BK-L01] 材质：铝合金 重量1.8kg



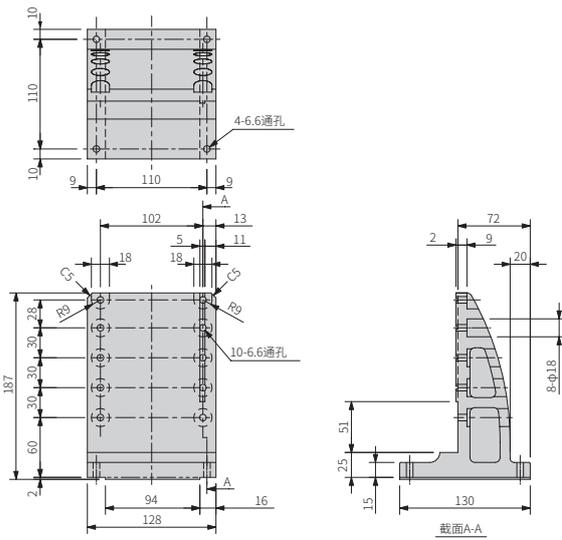
[KBX-31-BK-L01] 材质：铝合金 重量2.1kg



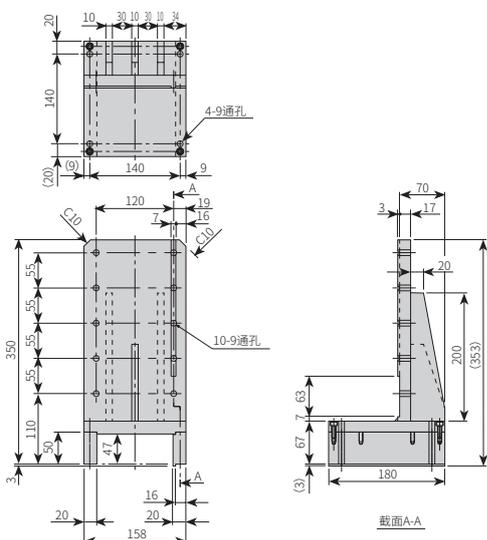
[KBX-53-BK-L01] 材质：铝合金 重量4.5kg



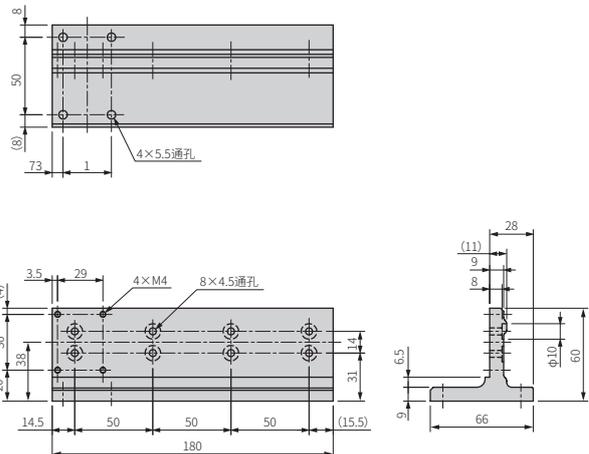
[KBX-33-BK-L01] 材质：铝合金 重量2.1kg



[KBX-55-BK-L01] 材质：铝合金 重量5.0kg



[KBX-T7T5-BK-L02] 材质：铝合金 重量0.5kg



轴组合用支撑件 外形尺寸图

<p>[KBX-1T5-BK-L02] 材质：铝合金 重量0.8kg</p>	<p>[KBX-1T7-BK-L02] 材质：铝合金 重量0.8kg</p>	<p>选型</p> <p>滑块</p> <p>活塞杆</p> <p>单轴规格</p>
<p>[KBX-10-BK-L02] 材质：铝合金 重量0.9kg</p>	<p>[KBX-31-BK-L02] 材质：铝合金 重量1.9kg</p>	<p>R轴</p> <p>2轴</p> <p>3轴</p> <p>4轴</p> <p>直交轴规格</p>
<p>[KBX-53-BK-L02] 材质：铝合金 重量8.5kg</p>	<p>[KBX-33-BK-L02] 材质：铝合金 重量5.9kg</p>	<p>轴相关部件</p> <p>控制类部件</p> <p>技术资料</p> <p>使用注意事项</p>

轴组合用支撑件 外形尺寸图

选型

滑块

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

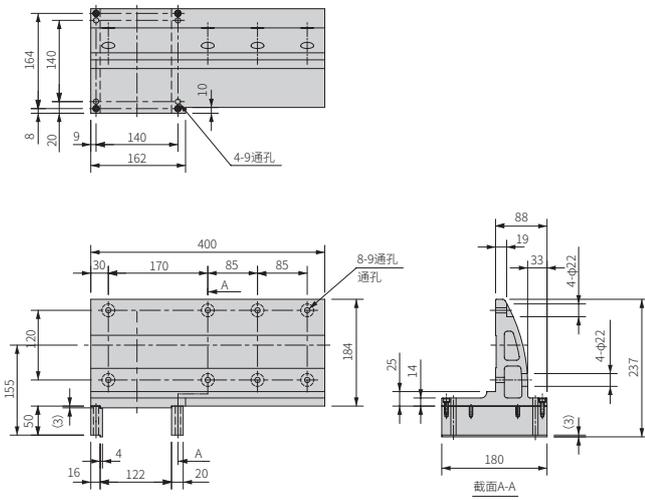
轴相关部件

控制类部件

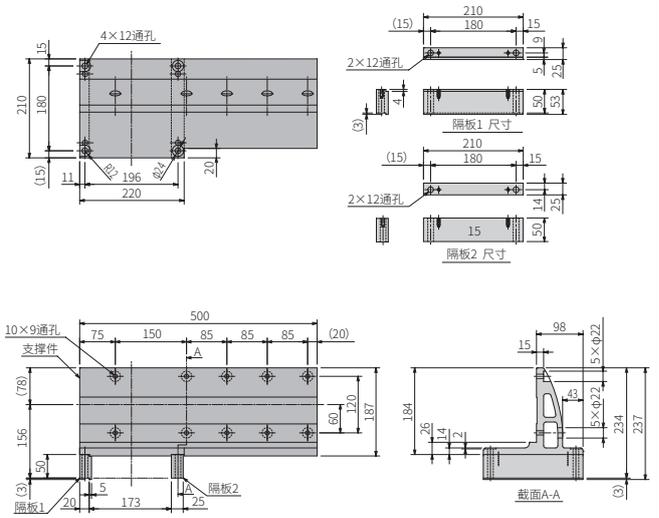
技术资料

注意事项

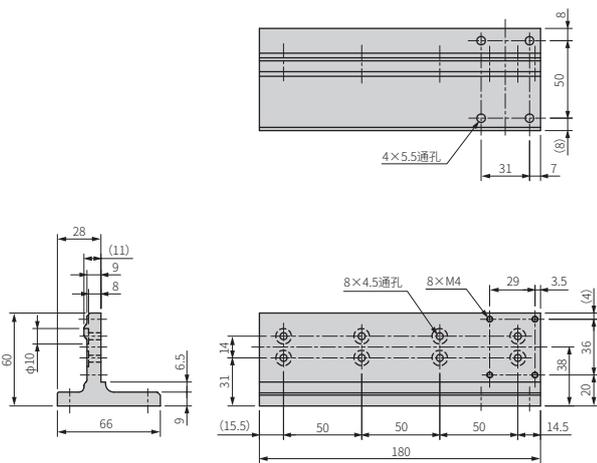
[KBX-55-BK-L02] 材质：铝合金 重量10kg



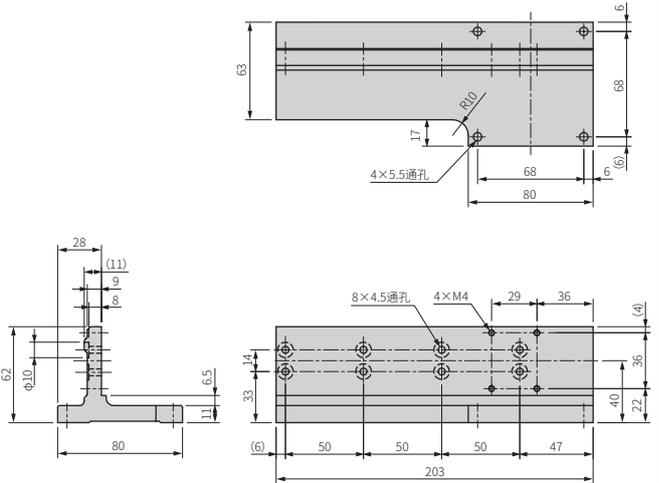
[KBX-65-BK-L02] 材质：铝合金 重量12.5kg



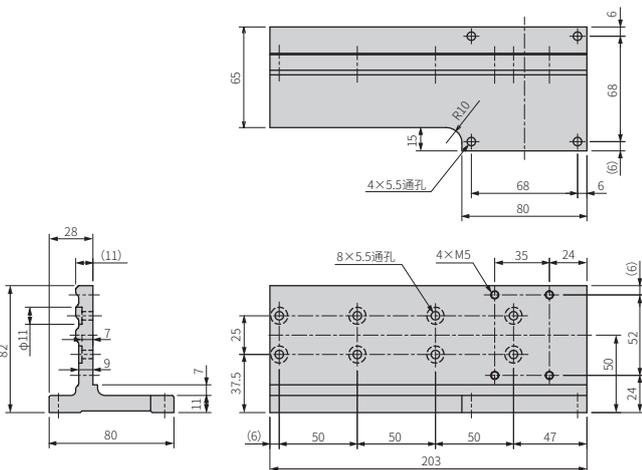
[KBX-T7T5-BK-L03] 材质：铝合金 重量0.5kg



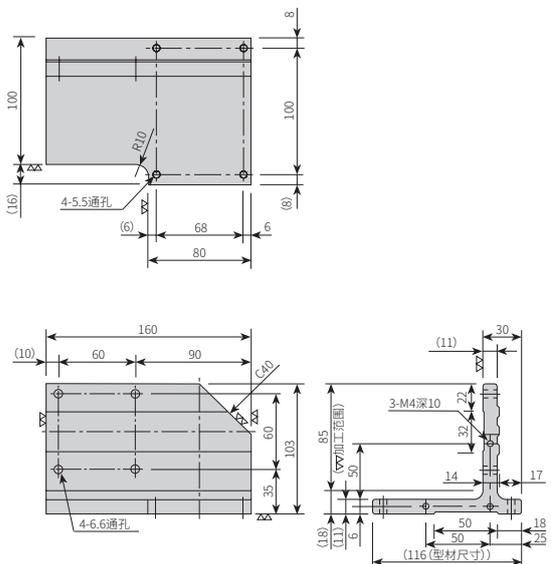
[KBX-1T5-BK-L03] 材质：铝合金 重量0.8kg



[KBX-1T7-BK-L03] 材质：铝合金 重量0.8kg



[KBX-10-BK-L03] 材质：铝合金 重量0.9kg



轴组合用支撑件 外形尺寸图

选型

滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

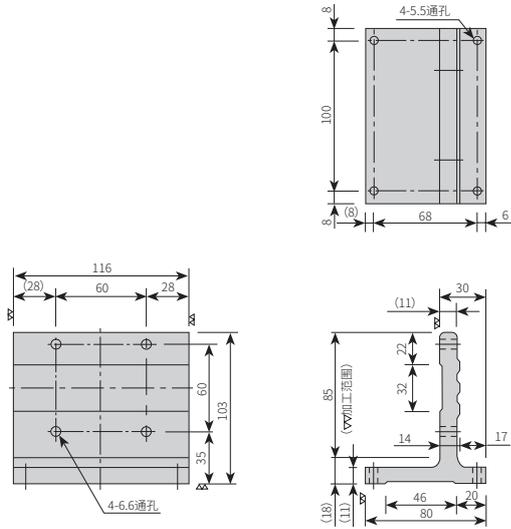
轴相关部件

控制类部件

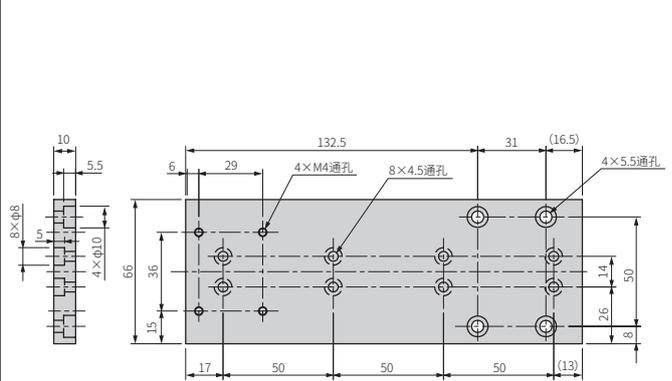
技术资料

注意事项

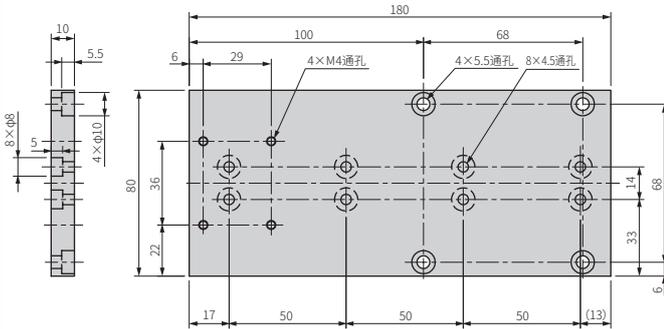
[KBX-10-BK-L05] 材质：铝合金 重量0.7kg



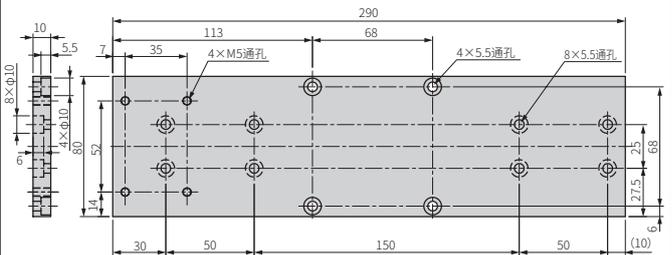
[KBX-T7T5-BK-P06] 材质：铝合金 重量0.3kg



[KBX-1T5-BK-P06] 材质：铝合金 重量0.5kg

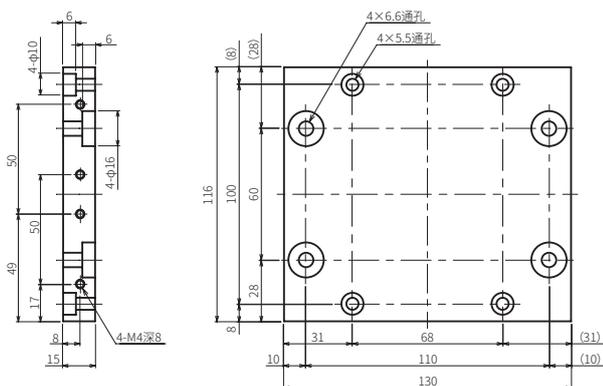


[KBX-1T7-BK-P06] 材质：铝合金 重量0.5kg

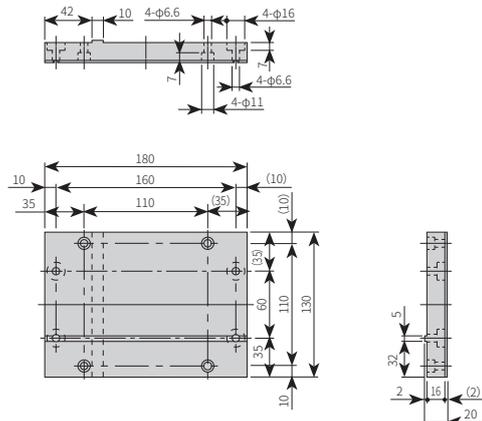


※ 第2轴行程：150mm以上用

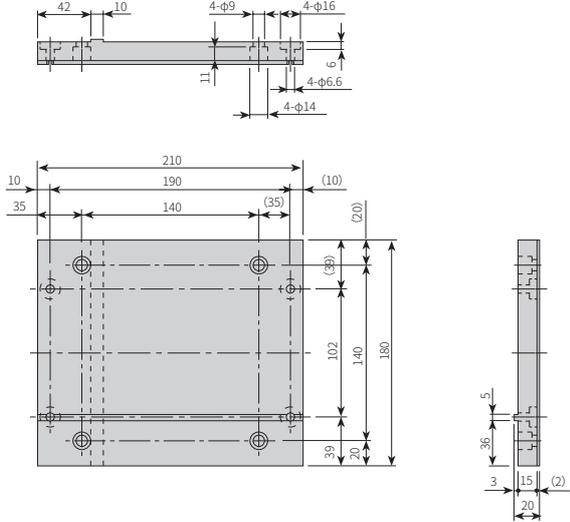
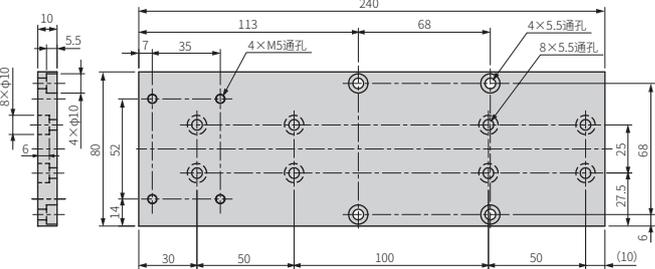
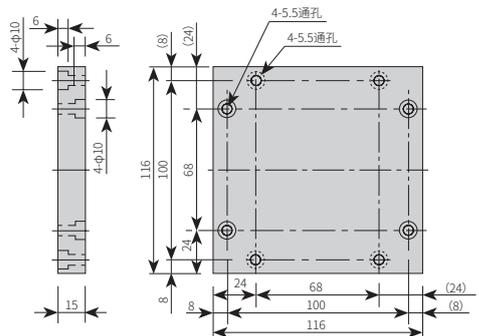
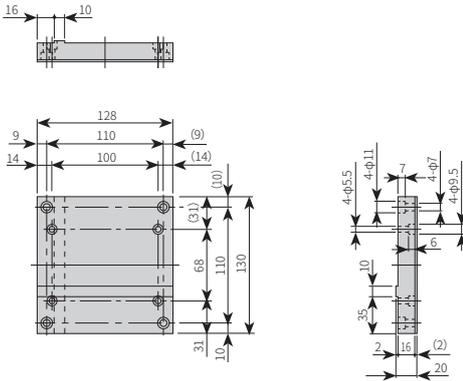
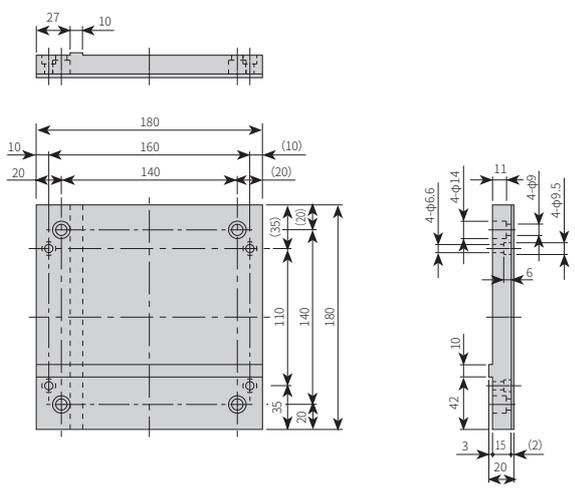
[KBX-10-BK-P06] 材质：铝合金 重量0.6kg



[KBX-31-BK-P06] 材质：铝合金 重量0.9kg



轴组合用支撑件 外形尺寸图

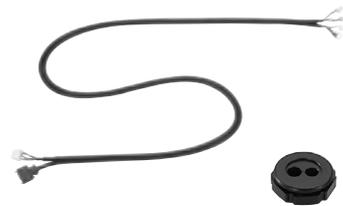
<p>[KBX-53-BK-P06] 材质：铝合金 重量1.5kg</p> 	<p>[KBX-1T7-BK-P06S] 材质：铝合金 重量0.5kg</p>  <p>※ 第2轴行程：100mm以上用</p>	<p>选型</p> <p>滑块</p> <p>活塞杆</p> <p>单轴规格</p> <p>R轴</p>
<p>[KBX-10-BK-P07] 材质：铝合金 重量0.5kg</p> 	<p>[KBX-31-BK-P07] 材质：铝合金 重量0.7kg</p> 	<p>2轴</p> <p>3轴</p> <p>4轴</p> <p>直交轴规格</p>
<p>[KBX-53-BK-P07] 材质：铝合金 重量1.3kg</p> 		<p>轴相关部件</p> <p>控制类部件</p> <p>技术资料</p> <p>注意事项</p>

控制器电缆

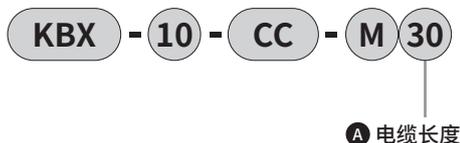
选型

[用途]

连接轴本体与控制器的电缆。由动力线与编码器信号线两大系统组成，由耐弯曲性的2根电缆构成。用于直交2轴时，通常第2轴的电缆长度比第1轴的电缆长2米。该电缆为轴本体专用，不包括用户使用的电缆。



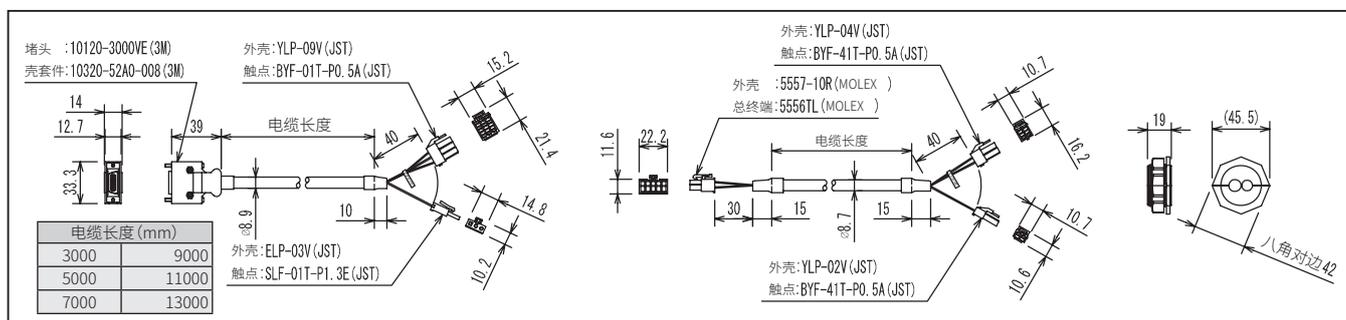
[型号表示方法]



符号	内容
A 电缆长度	
30	3000mm
50	5000mm
70	7000mm
90	9000mm
B0	11000mm
D0	13000mm

- * 控制器电缆由1根马达线和1根编码器线组成一套。
- 该电缆附带1个用于2根线的电缆夹。
- * 用于直交2轴时，将第2轴的接线穿过柔性气管或柔性管(另行订购)。
- * 如果电缆超过13m，请咨询代理商或本公司销售人员。
- * 如需使用高弯曲性的机器人电缆，请咨询代理商或本公司销售人员。

[外形尺寸图]

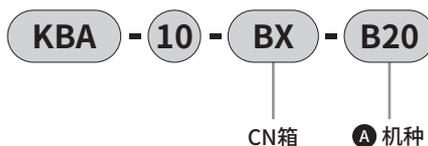


CN箱

[用途]

安装柔性气管或柔性管时，用于将气管或管道的两端固定。安装时使用轴本体侧面或框架端盖顶部、马达端盖的T形槽。CN箱除了轴本体外，还可以安装到用户的设备上。用于单轴时，不使用本产品也可进行连接。

[型号表示方法]

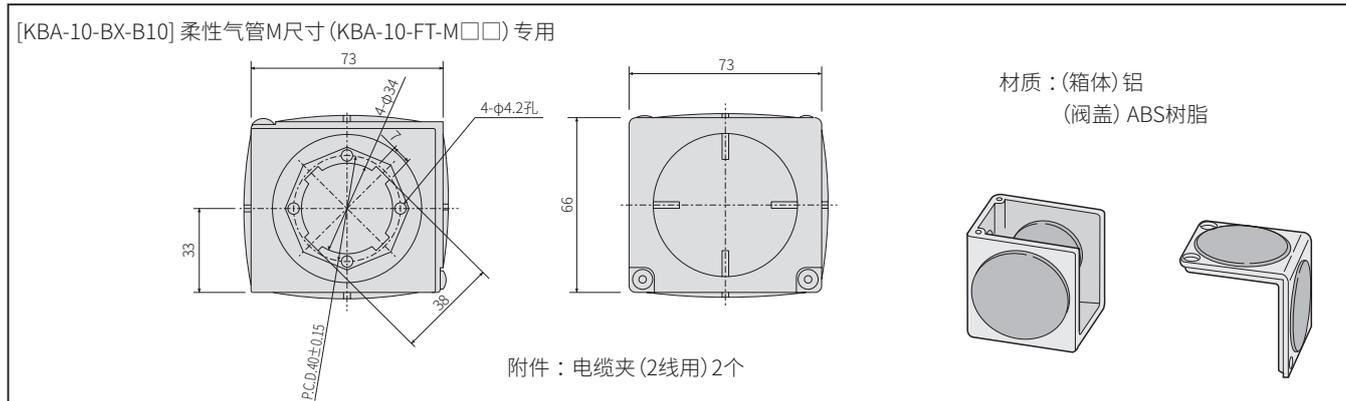


符号	内容	
A 机种		
B10	柔性用于气管	用于第1轴第2轴
B20		用于第1轴第2轴
B30		用于3轴规格的基本轴
F10	用于柔性管	用于基本轴
F20		用于3轴规格的第2轴
F30		用于最终轴

* 将电缆夹的树脂螺母紧固到CN箱及轴本体上时使用的专用扳手，请选用“KBA-CGSP-41”。

- * CN箱除了盖子外，还附带安装所需的部件、卷绕、电缆固定部件等。
- * 控制器电缆只需穿过箱内，无需使用插件件转接。
- * 1个起订。
- * 用于组合轴时，请使用安装部件(KBA-FBK-※另售)。详情请咨询本公司销售人员。

[外形尺寸图]



滑块

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

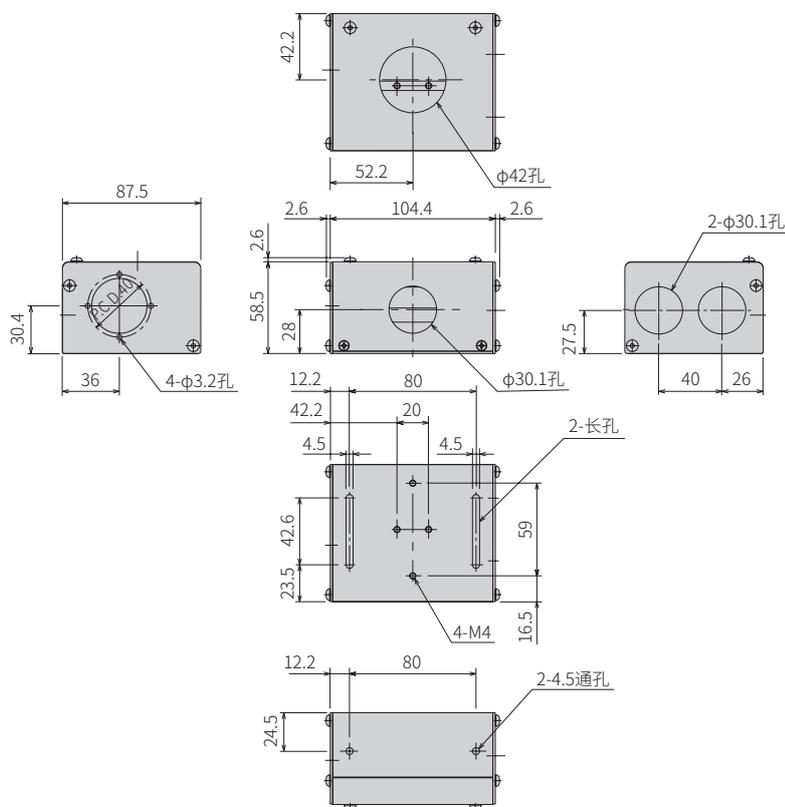
控制类部件

技术资料

使用注意事项

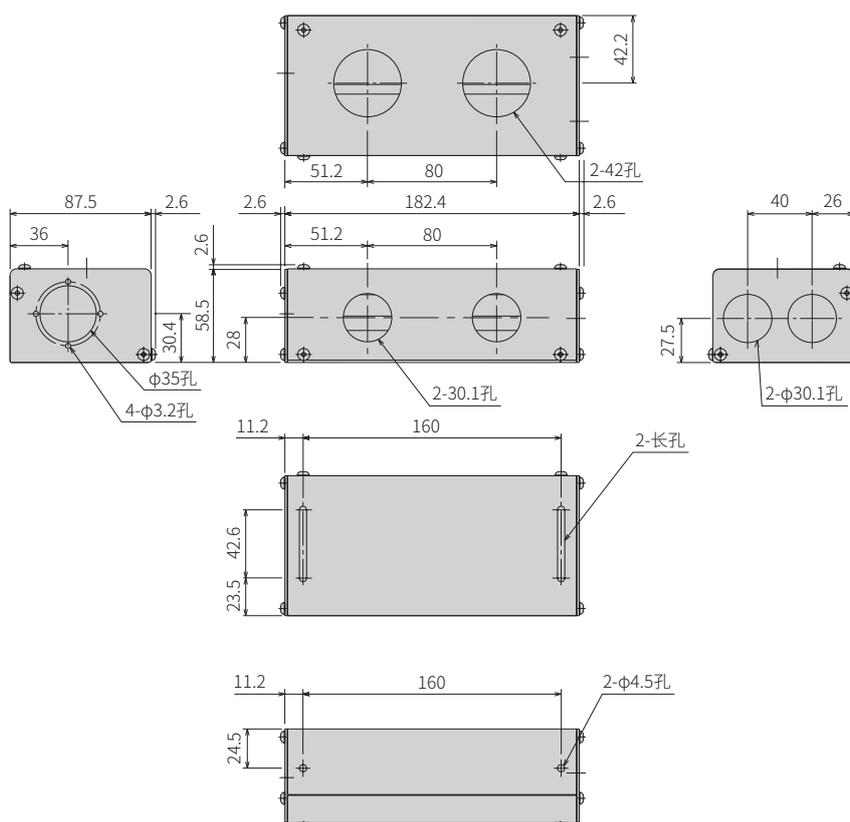
[外形尺寸图]

[KBA-10-BX-B20] 柔性气管L尺寸 (KBA-10-FT-L□□) 专用



No.	附件	数量
1	1.6 9.9 φ35	1
2	41 43.6 9 G1 (内螺纹) JIS B 0202	1
3	42 45.5 4 15 G1 (内螺纹) JIS B 0202	1组
4	1.6 9.9 φ30	3
5	6.5 φ30 φ35 1.5	3
6	十字圆头小螺钉 M4×8	2
7	六角螺母 M4	2

[KBA-10-BX-B30] 柔性气管L尺寸 (KBA-10-FT-L□□) 专用



No.	附件	数量
1	1.6 9.9 φ35	1
2	41 43.6 9 G1 (内螺纹) JIS B 0202	1
3	42 45.5 4 15 G1 (内螺纹) JIS B 0202	1组
4	1.6 9.9 φ30	4
5	6.5 φ30 φ35 1.5	4
6	十字圆头小螺钉 M4×8	2
7	六角螺母 M4	2

选型

滑块

活塞杆
单轴规格

R轴

2轴

3轴
直交轴规格

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

[外形尺寸图]

选型

滑块

活塞杆

R轴

2轴

3轴

4轴

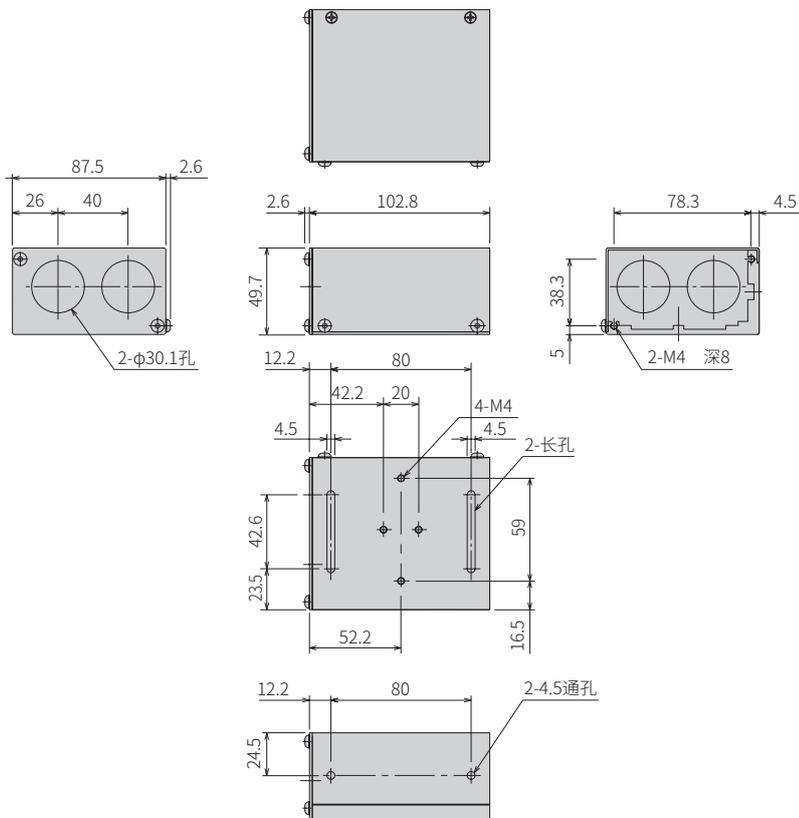
轴相关部件

控制类部件

技术资料

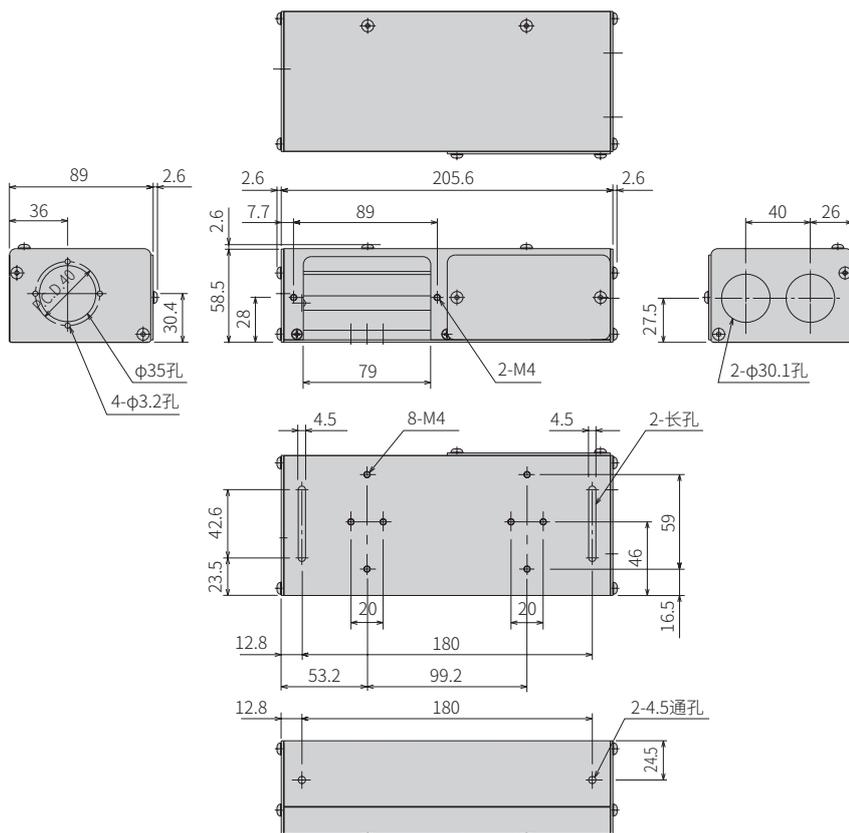
注意事项

[KBA-10-BX-F10] 柔性管 (KBA-10-FD-□□□) 专用



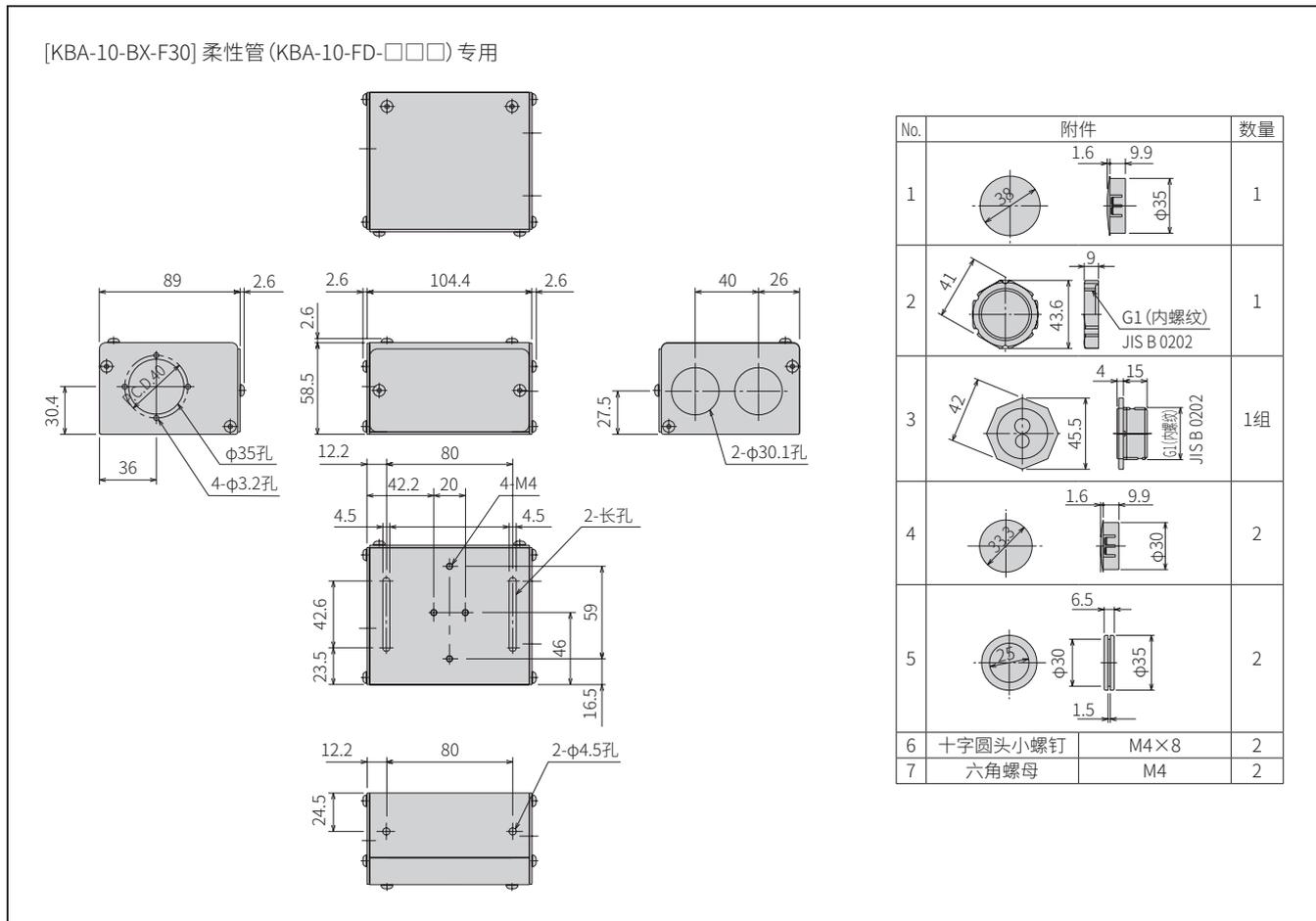
No.	附件	数量	
1		1	
2		2	
3	十字圆头小螺钉	M8×8	2
4	六角螺母	M4	2

[KBA-10-BX-F20] 柔性管 (KBA-10-FD-□□□) 专用



No.	附件	数量	
1		1	
2		1	
3		1组	
4		2	
5		2	
6	十字圆头小螺钉	M4×8	2
7	六角螺母	M4	2

[外形尺寸图]



CN箱扳手

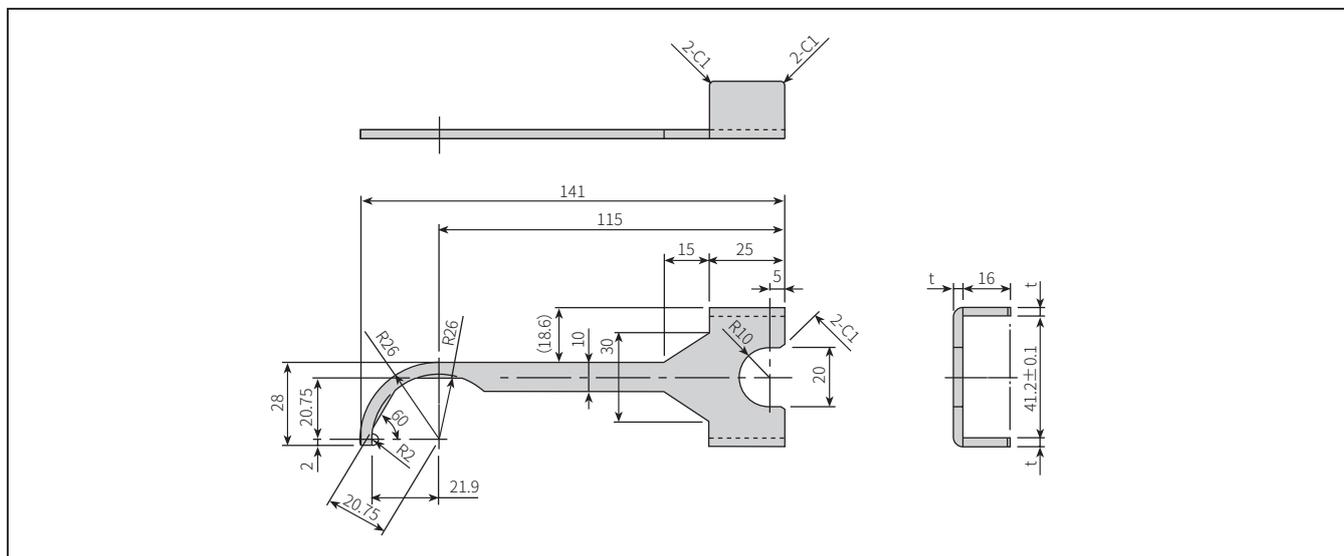
[用途]

将电缆夹的树脂螺母紧固到CN箱及轴本体上时使用的专用扳手。

[型号表示方法]

KBA - CGSP - 41

[外形尺寸图]



选型

滑块

活塞杆
单轴规格

R轴

2轴

3轴
直交轴规格

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

柔性气管

[用途]

用于组合到直交轴时布设控制器电缆。另外，也可以通入旋转信号线或空气配管。
本气管可只作为纵向布设(○)及横向布设(□)*M尺寸使用。
本气管布管时需要使用专用的CN箱(另售)。



[型号表示方法]

KBA - 10 - FT - M 20

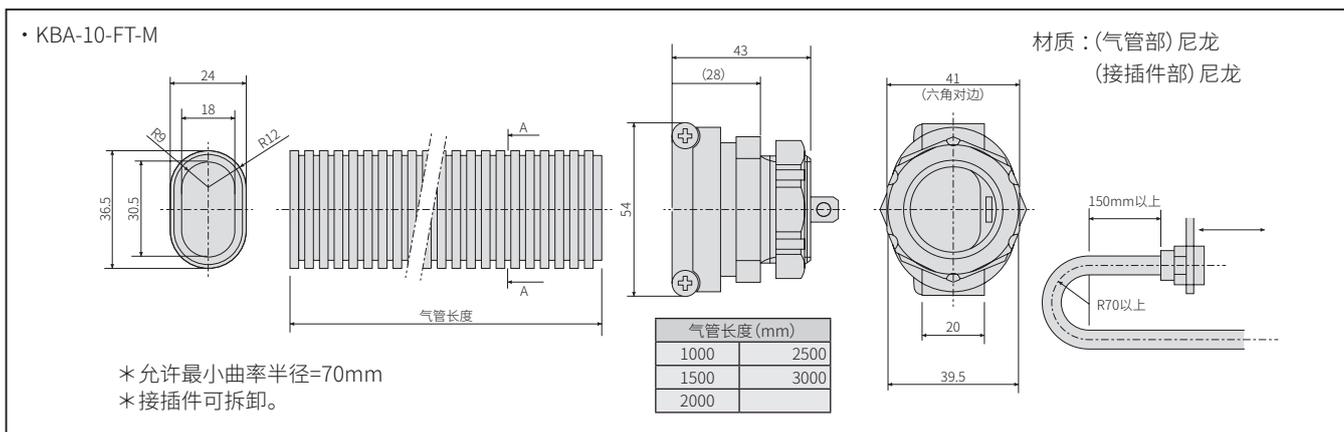
柔性气管

A 形状

B 气管长度

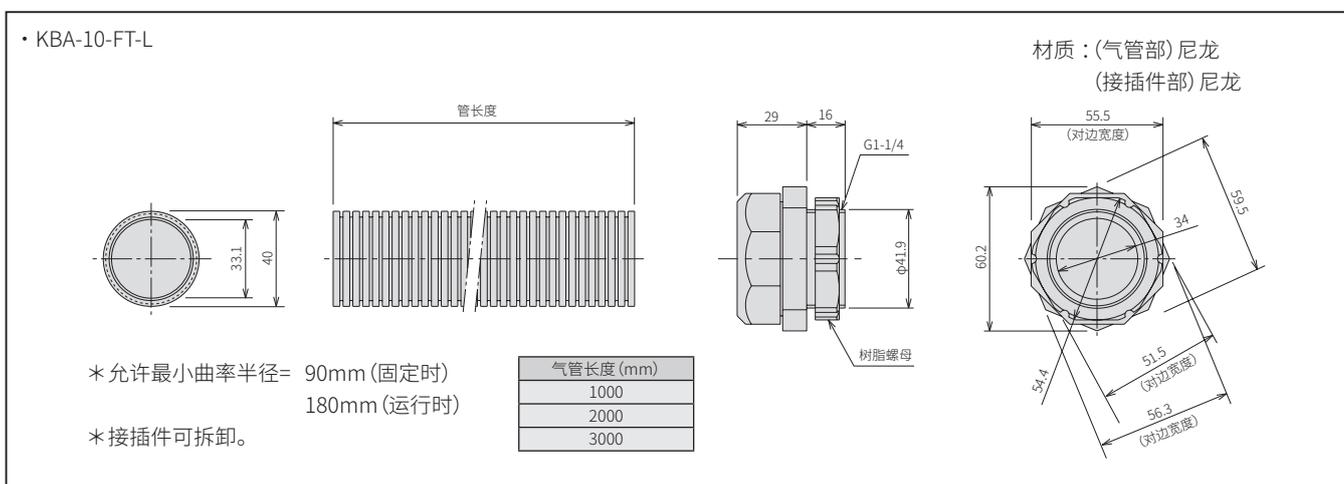
符号	内容
A 形状	
M	椭圆形状
L	圆柱形状
B 气管长度	
10	1000mm
15	1500mm ※A只能选择“M”
20	2000mm
25	2500mm ※A只能选择“M”
30	3000mm

[外形尺寸图]



- * 附带2个专用接插件，以及用于将电缆固定在气管入口的夹钳和束带。
- * 气管界面为椭圆形。因此气管与接插件之间无法旋转。
- * 气管能够用切刀轻松切断。气管施工时，请采用有足够曲率的配管。
- * 用于直交2轴轴间的柔性气管长度，以第1轴行程的3倍为参考标准。
- * 用于第2轴滑块部(轴移动型为前端部)配管的气管，请根据布设的形态适当选择。

[外形尺寸图]



- * 附带2个专用接插件。
- * 气管能够用切刀轻松切断。气管施工时，请采用有足够曲率的配管。
- * 用于直交2轴轴间的柔性气管长度，以第1轴行程的3倍为参考标准。

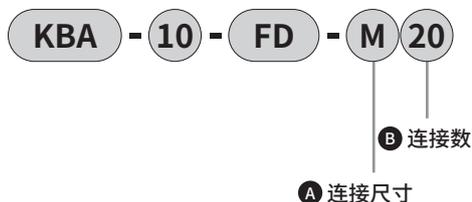
柔性管

[用途]

柔性管用于向可动部布设控制器电缆。另外，也可以通入用户安装的旋转信号线或空气配管。安装管道时需要使用专用的CN箱(另售)。



[型号表示方法]



符号	内容
A 连接尺寸	
S	连接内宽24×19mm
M	连接内宽44×24mm
L	连接内宽58×24.5mm
B 连接数	
10~34	连接尺寸：S
10~50	连接尺寸：M
10~50	连接尺寸：L

*用于组合轴时，请使用安装部件(KBA-FBK-※另售)。详情请咨询本公司销售人员。
*柔性管的尺寸相对通入的配管、接线应留有余量。
*选择连接数时，请参考选择方法，选择有留有余量的个数。

[1-2轴间的柔性管选择方法]

- ①确定连接尺寸。
- ②计算柔性管全长(L)。
- ③计算连接数(A)。

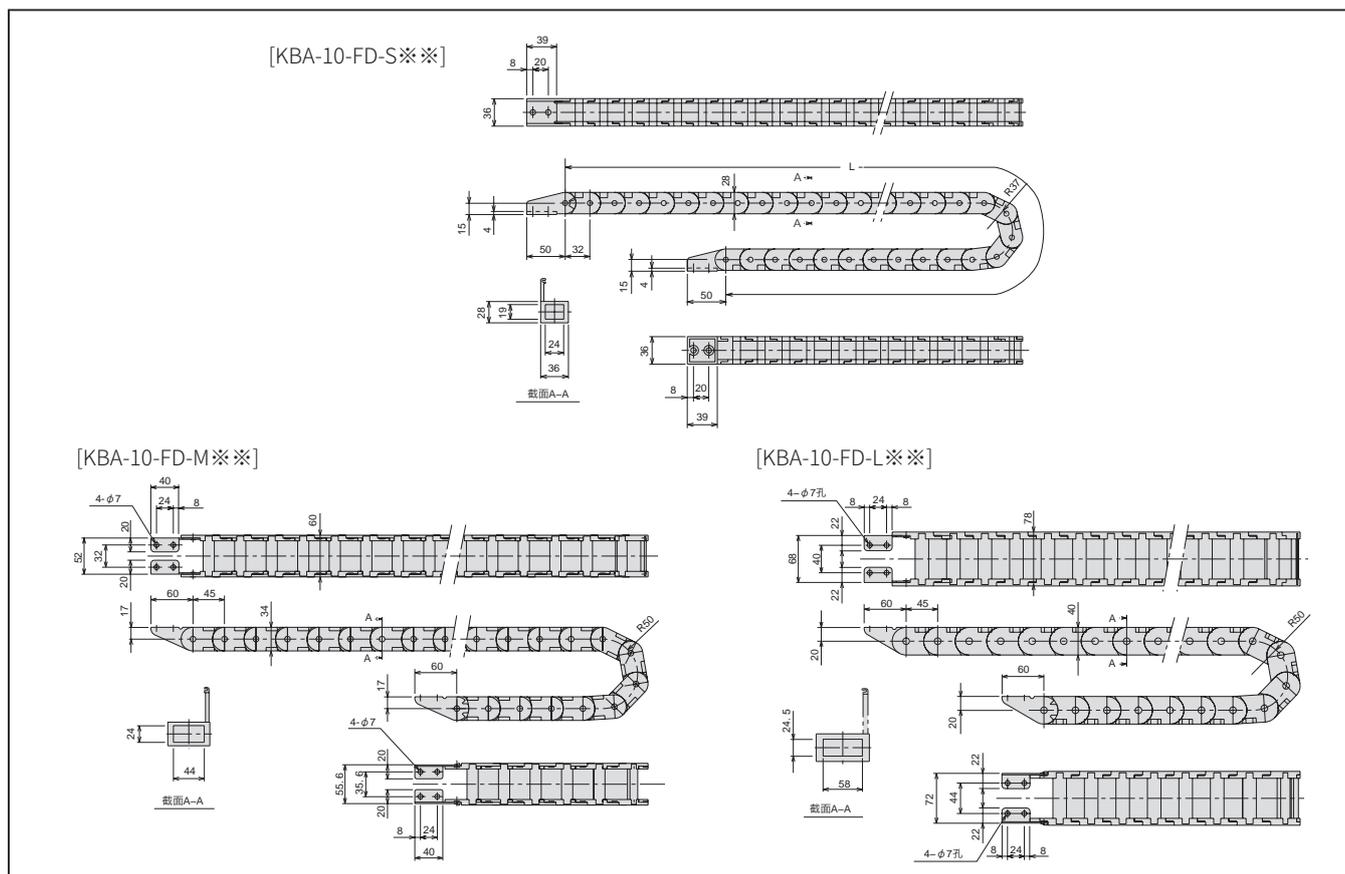
柔性管全长(L) = 基本长度(B) + X轴行程(X)
连接数(A) = 柔性管全长(L) ÷ 连接的间距(C)
(注)连接数的尾数向上取整。

组合	第1轴	第2轴	连接尺寸	基本长度 mm (B)
X-Y	KBX-30-ST	KBX-10-ST	M (L也可使用)	585
	KBX-30-UR/UL	KBX-10-UR/UL	M (L也可使用)	360
	KBX-50-ST	KBX-30-ST	L (M也可使用)	630
	KBX-50-UR/UL	KBX-30-ST	L (M也可使用)	540
X-Z	KBX-30-ST	KBX-10-ST	M (L也可使用)	630
	KBX-30-UR/UL	KBX-10-UR/UL	M (L也可使用)	360
	KBX-50-ST	KBX-30-ST	L (M也可使用)	765
	KBX-50-UR/UL	KBX-30-UR/UL	L (M也可使用)	675

连接尺寸	间距 mm (C)
S	32
M	45
L	45

*代表性组合示例。关于其他组合，请咨询代理商或本公司销售人员。

[外形尺寸图]



选型

滑块

活赛杆
单轴规格

R轴

2轴

3轴
直交轴规格

4轴

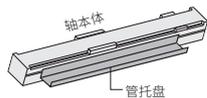
轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意
使用
事项

管托盘



[用途]

将柔性气管横向布设(C)使用时，用于支撑柔性气管的盛放容器(托盘)。安装时请使用轴本体侧面的4mm T形槽固定。该托盘的作用不仅仅是支撑柔性气管，还可以防止横向移动。

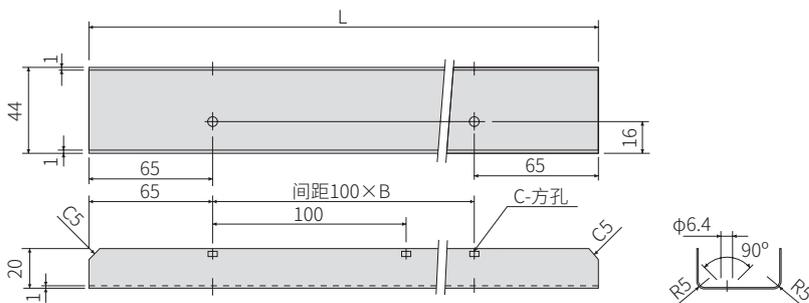
[型号表示方法]

KBA - 10 - TT - M 23

Ⓐ 托盘长度

符号	内容
Ⓐ 托盘长度	
23	230mm
43	430mm
63	630mm
83	830mm
A3	1030mm
C3	1230mm

[外形尺寸图]

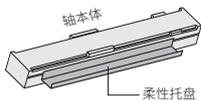


材质：不锈钢

L (mm)	B	C
230	1	2
430	3	4
630	5	6
830	7	8
1030	9	10
1230	11	12

附件：L型部件、安装螺丝

柔性托盘



[用途]

用于支撑柔性气管的盛放容器(托盘)。安装时请使用轴本体侧面的4mm T形槽固定。该托盘的作用是防止横向移动。

[型号表示方法]

KBA - 10 - TT - L 24

Ⓐ 托盘尺寸

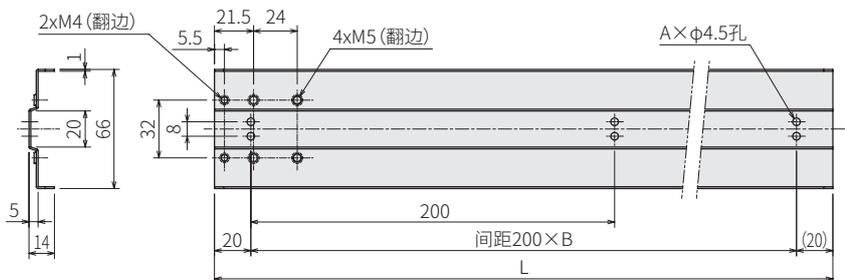
Ⓑ 托盘长度
※1

符号	内容
Ⓐ 托盘尺寸	
M	M连接用
L	X轴侧用
X	X轴盖上表面安装用
Ⓑ 托盘长度	
24	240mm
~	~
J4	1840mm

※1：托盘长度请参阅外形尺寸图。

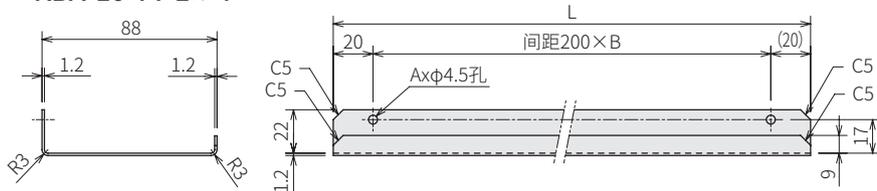
[外形尺寸图]

• KBA-10-TT-M※4



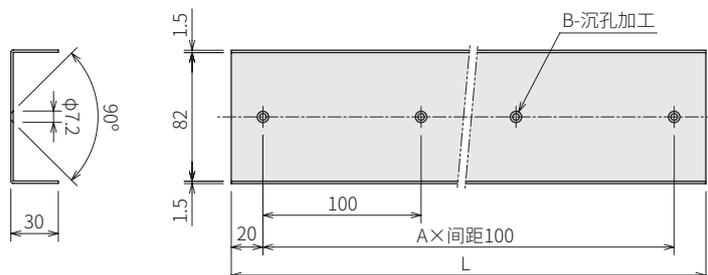
型号	L (mm)	A	B
KBA-10-TT-M24	240	2	1
KBA-10-TT-M44	440	3	2
KBA-10-TT-M64	640	4	3
KBA-10-TT-M84	840	5	4
KBA-10-TT-MA4	1040	6	5
KBA-10-TT-MC4	1240	7	6
KBA-10-TT-ME4	1440	8	7
KBA-10-TT-MG4	1640	9	8
KBA-10-TT-MJ4	1840	10	9

• KBA-10-TT-L※4



型号	L (mm)	A	B
KBA-10-TT-L24	240	2	1
KBA-10-TT-L44	440	3	2
KBA-10-TT-L64	640	4	3
KBA-10-TT-L84	840	5	4
KBA-10-TT-LA4	1040	6	5
KBA-10-TT-LC4	1240	7	6

• KBA-10-TT-X※4



型号	L (mm)	A	B
KBA-10-TT-XC4	1240	12	13
KBA-10-TT-XD4	1340	13	14
KBA-10-TT-XE4	1440	14	15
KBA-10-TT-XF4	1540	15	16
KBA-10-TT-XG4	1640	16	17
KBA-10-TT-XH4	1740	17	18

选型

滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

支撑导向

[用途]

Y轴前端支撑用导轨。安装到Y轴前端，减小施加到X轴的力矩，并且减小Y轴的挠曲量。请在对刚性有要求的作业以及需要Y轴具有长行程的作业中使用。

[型号表示方法]



符号	内容
① 组合	
10	KBX-10 (X轴) - KBX-10 (Y轴)
31	KBX-30 (X轴) - KBX-10 (Y轴)
53	KBX-50 (X轴) - KBX-30 (Y轴)
② X轴行程	
10~90	100mm~900mm
A0~F0	1000mm~1500mm

■ 挠曲量 ■

如右图所示，将Y轴滑块置于前端位置，向滑块安装了5kg负载时的挠曲量。
X轴：KBX-10E-ST-M，Y轴：KBX-10E-ST-S (450mm行程) 时

[可搬送重量]

能够减小施加到X轴的力矩，因此可以提高组合可搬送重量。因组合机型而异，详情请咨询代理商或本公司销售人员。

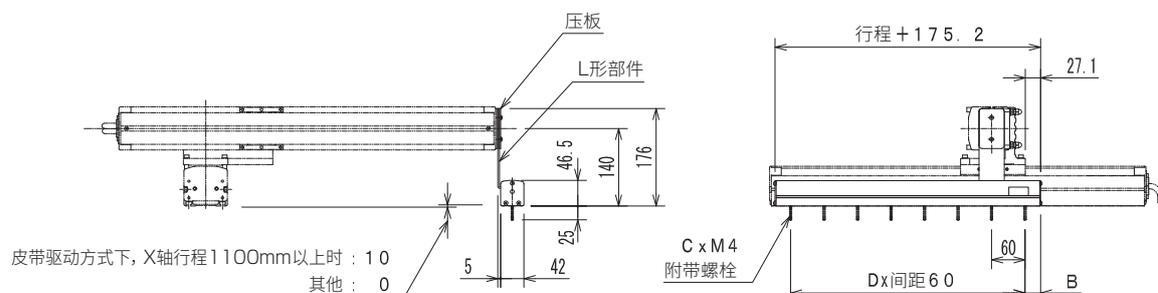
[外形尺寸图]

KBA-10-SG

X轴：KBA-10□-□□-M□□N-□□

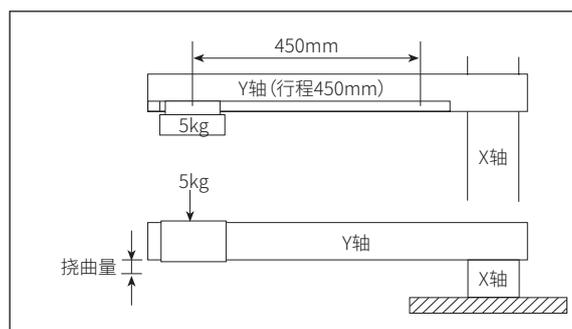
Y轴：KBA-10□-□□-S□□N-□□

滚珠螺杆驱动、同步带驱动通用



行程X (mm)	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500
行程符号	10	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0	D0	E0	F0
B (mm)	17.6	7.6	27.6	17.6	7.6	27.6	17.6	7.6	27.6	17.6	7.6	27.6	17.6	7.6	27.6
C (根数)	5	7	8	10	12	13	15	17	18	20	22	23	25	27	28
D	4	6	7	9	11	12	14	16	17	19	21	22	24	26	27

* C的数值为附带的固定用螺栓的数量。



	挠曲量
无支撑导向	0.4mm
有支撑导向	0.07mm

选型	单轴规格
滑块	
活塞杆	R轴
	2轴
	3轴
	4轴
轴相关部件	直交轴规格
控制类部件	
技术资料	注意使用事项

[外形尺寸图]

选型

KBA-31-SG

X轴：KBA-30□-□□-M□□N-□□

Y轴：KBA-10□-□□-M□□N-□□

滚珠螺杆驱动、同步带驱动通用

滑块

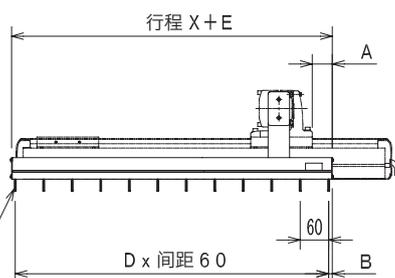
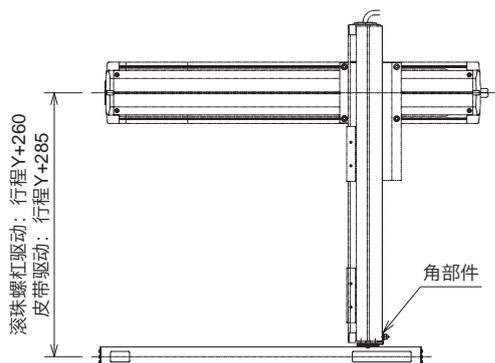
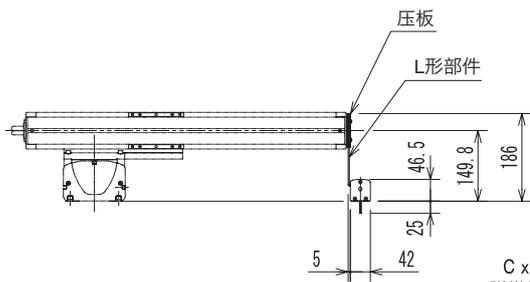
单轴规格
活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格
3轴

4轴



C x M4
附带螺栓

行程X (mm)	100	200(150)	300(250)	400(350)	500(450)	600(550)	700(650)	800(750)	900(850)	1000(950)	1100(1050)	1200	1300	1400	1500
行程符号	10	20(15)	30(25)	40(35)	50(45)	60(55)	70(65)	80(75)	90(85)	A0(95)	B0(A5)	C0	D0	E0	F0
A (mm)	17.1(42.1)														
B (mm)	17.6	7.6	27.6	17.6	7.6	27.6	17.6	7.6	27.6	17.6	7.6	27.6	17.6	7.6	27.6
C (根数)	5	7	8	10	12	13	15	17	18	20	22	23	25	27	28
D	4	6	7	9	11	12	14	16	17	19	21	22	24	26	27
E (mm)	176(226)														

* ()内数值只适用于X轴KBX-30E-ST型(滚珠螺杆驱动)

* C的数值为附带的固定用螺栓的数量。

轴相关部件

控制类部件

技术资料

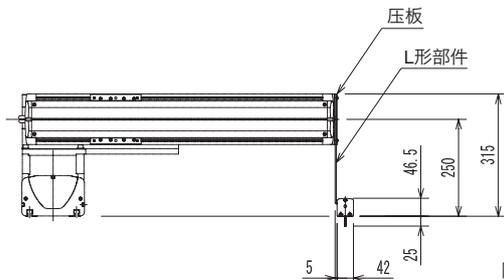
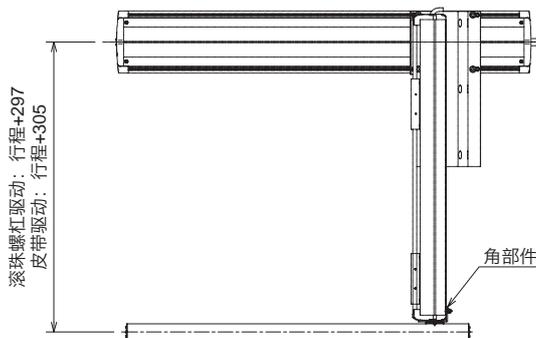
注意事项
使用

KBA-53-SG

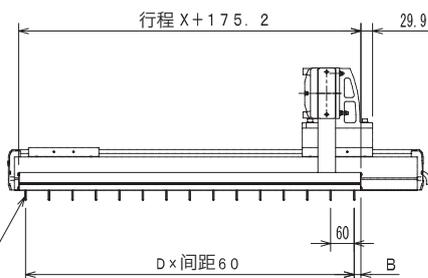
X轴：KBA-50□-□□-M□□N-□□

Y轴：KBA-30□-□□-M□□N-□□

滚珠螺杆驱动、同步带驱动通用



C x M4
附带螺栓



行程X (mm)	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500
行程符号	10	20	30	40	50	60	70	80	90	A0	B0	C0	D0	E0	F0
B (mm)	17.6	7.6	27.6	17.6	7.6	27.6	17.6	7.6	27.6	17.6	7.6	27.6	17.6	7.6	27.6
C (根数)	5	7	8	10	12	13	15	17	18	20	22	23	25	27	28
D	4	6	7	9	11	12	14	16	17	19	21	22	24	26	27

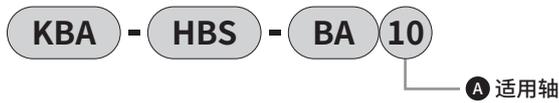
* C的数值为附带的固定用螺栓的数量。

原点变更传感器

[用途]

该原点传感器用于在马达相反侧或轴行程的中途更改轴滑块的原点复位位置。作业原点位于马达相反侧时，可以高效执行原点定位。另外，轴移动组合使用时，为了将马达相反侧作为原点，需要使用本产品。

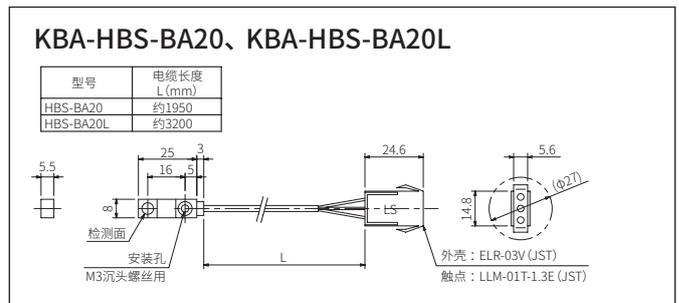
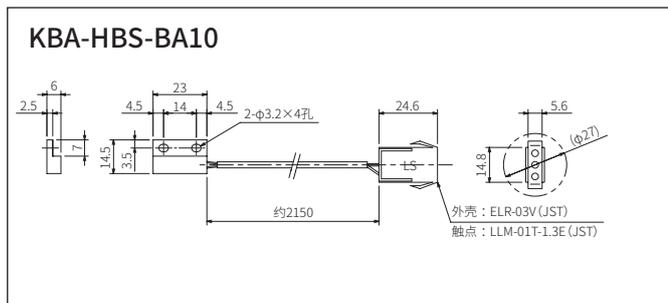
[型号表示方法]



符号	内容
A 适用轴	
10	滚珠螺杆驱动轴、高负载规格皮带驱动轴(行程1500mm以下)
20	同步带驱动轴(KBX-10、KBX-30、KBX-50行程1500mm以下)
20L	同步带驱动轴(KBX-10、KBX-30、KBX-50行程2700mm以下)

* 如果用于超出适用行程的机型，请咨询代理商或本公司销售人员。

[外形尺寸图]

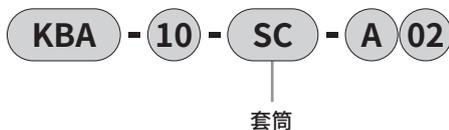


套筒

[用途]

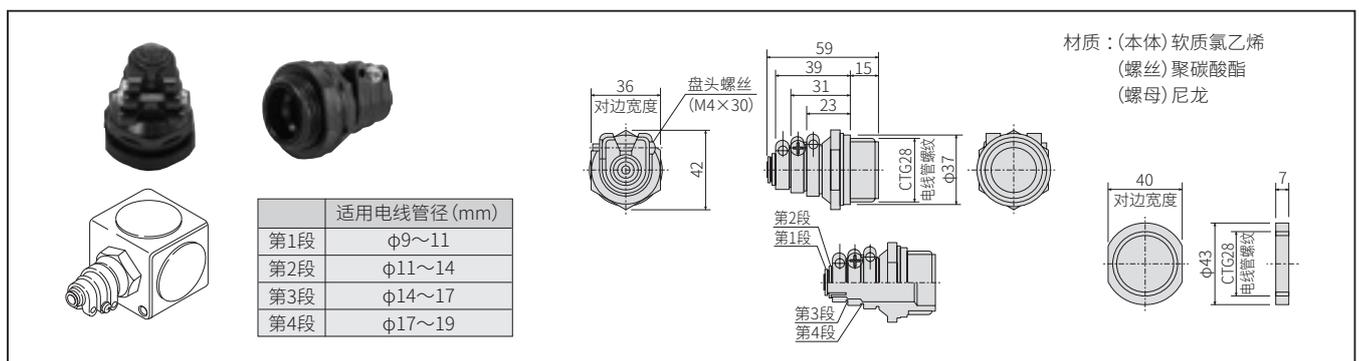
将用户的配线或配管穿入柔性气管使用时，用于安装或者将配线和配管固定到CN箱的孔中。安装到CN箱时，使用控制器电缆、柔性气管以外的其他孔。用户配线及控制器电缆在CN箱内进行合并与分支。

[型号表示方法]

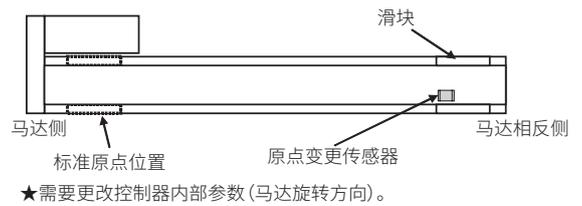


* 根据所使用配线的线径，口径可以分4级变化。

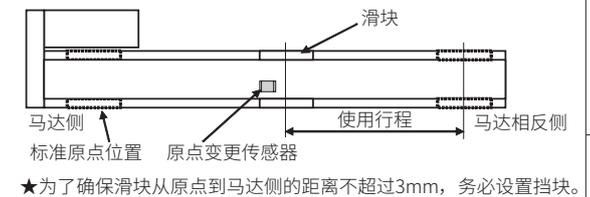
[外形尺寸图]



<以马达相反侧为原点时>



<以马达相反侧为原点时>



选型
滑块
活寒杆
R轴
2轴
3轴
4轴
直交轴规格
轴相关部件
控制类部件
技术资料
注意事项

电缆夹

选型

[用途]

用于在轴本体及CN箱的入口部位，防止控制器电缆脱落或者在气管内部移动。

本产品用于固定控制器电缆。请使用套筒固定用户的电缆。

电缆夹分为单轴2线用，以及可穿过2轴的4线用。

[型号表示方法]

KBA - 10 - CG - M2 2

Ⓐ 电缆数

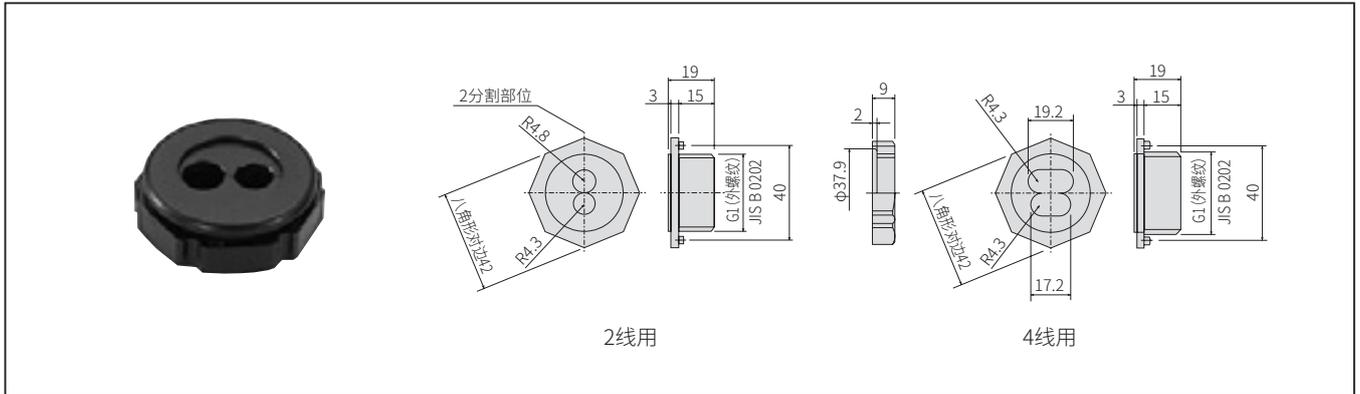
符号	内容
Ⓐ 电缆数	
2	2线用
4	4线用

* 可以一分为二，以便穿入控制器电缆。

* 控制器电缆附带1个2线用，CN箱附带2个2线用。

[外形尺寸图]

材质：尼龙



滑块
活塞杆

单轴规格
R轴

直交轴规格
2轴
3轴
4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

控制类部件

■ KBX系列

KBX系列用控制部件一览

控制器

主控制器	174
从控制器	181
扩展输入输出模块	186
CC-Link模块	188
DeviceNet模块	191
充放电控制器	194
对话终端	197
连接电缆	197
输入输出电缆	198
计算机软件	199
通信电缆 (RS-232C)	200
编码器备用锂电池	201

■ KBZ系列

KBZ系列用控制部件一览

控制器

主控制器	204
高性能主控制器	207
从控制器	212

构成部件

控制器电缆	215
-------------	-----

选择项

再生电阻	216
对话终端	197
输入输出电缆	218
计算机软件	199
通信电缆 (RS-232C)	200
编码器ABS备用电池 (维护用)	218

选型

滑块

活塞杆
单轴规格

R轴

2轴

3轴
直交轴规格

4轴

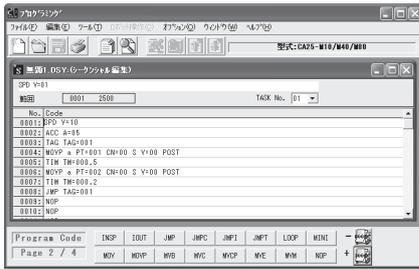
轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

[KBX系列用控制部件]

选型	滑块	单轴规格	活塞杆	主控制器 KCA-25-M□0		马达功率	I/O型	扩展接口 模块
						50~200W用 400W用 750W用	NPN输入输出 PNP输入输出	无 CC-Link模块 DeviceNet模块 扩展输入输出模块
				记载页码：174	KCA-25-M10	KCA-25-M40/M80		
R轴	2轴	直交轴规格	3轴	从控制器 KCA-25-S□0		马达功率	I/O型	
						50~200W用 400W用 750W用	NPN输入输出 PNP输入输出	
				记载页码：181	KCA-25-S10	KCA-25-S40/S80		
轴相关部件	控制类部件	4轴	充放电控制器 KCA-ABSU-□000		马达功率			
					50~200W用 400W用 750W用			
				记载页码：194	KCA-ABSU-2000/4000	KCA-ABSU-8000		
技术资料	对话终端 KCA-TPH-4C		计算机软件 KCA-SF-98D					
								
注意事项		记载页码：197		记载页码：199				

选型
滑块
活塞杆
R轴
2轴
3轴
4轴
直交轴规格
轴相关部件
控制类部件
技术资料
使用 注意事项

主控制器

选型

- * 从单轴规格到4轴规格时作为主控制器使用。内置1轴对应的驱动器基板。程序使用原有的机器人语言，很方便进行示教。
- * 供电电源采用可支持生产全球化的多功能电源 (AC100V ~ 115V, 200V ~ 230V)。(注. KCA-25-M40、KCA-25-M80只有AC200V~230V电源)
- * 输入输出信号可选择NPN型或PNP型。
- * 在顺序模式下，还配备了可最多执行4个任务的多任务功能(控制轴数：4任务)，因此可同时完成多项工作。
- * 对话终端使用KCA-TPH-4C。

滑块

活塞杆

单轴规格

控制器的型号表示方法

KCA - **25** - **M** **10** - **N** **X** **C**

A 马达功率

B 选择I/O型

C 扩展I/F模块

符号	内容
A 马达功率	
10	50W~200W
40	400W
80	750W
B 选择I/O型	
N	NPN输入输出
P	PNP输入输出
C 扩展I/F模块	
X	无
C	CC-Link模块
D	DeviceNet模块
B	扩展输入输出模块 (NPN、PNP输入输出通用)

2轴

3轴

直交轴规格

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项



KCA-25-M10-※XC

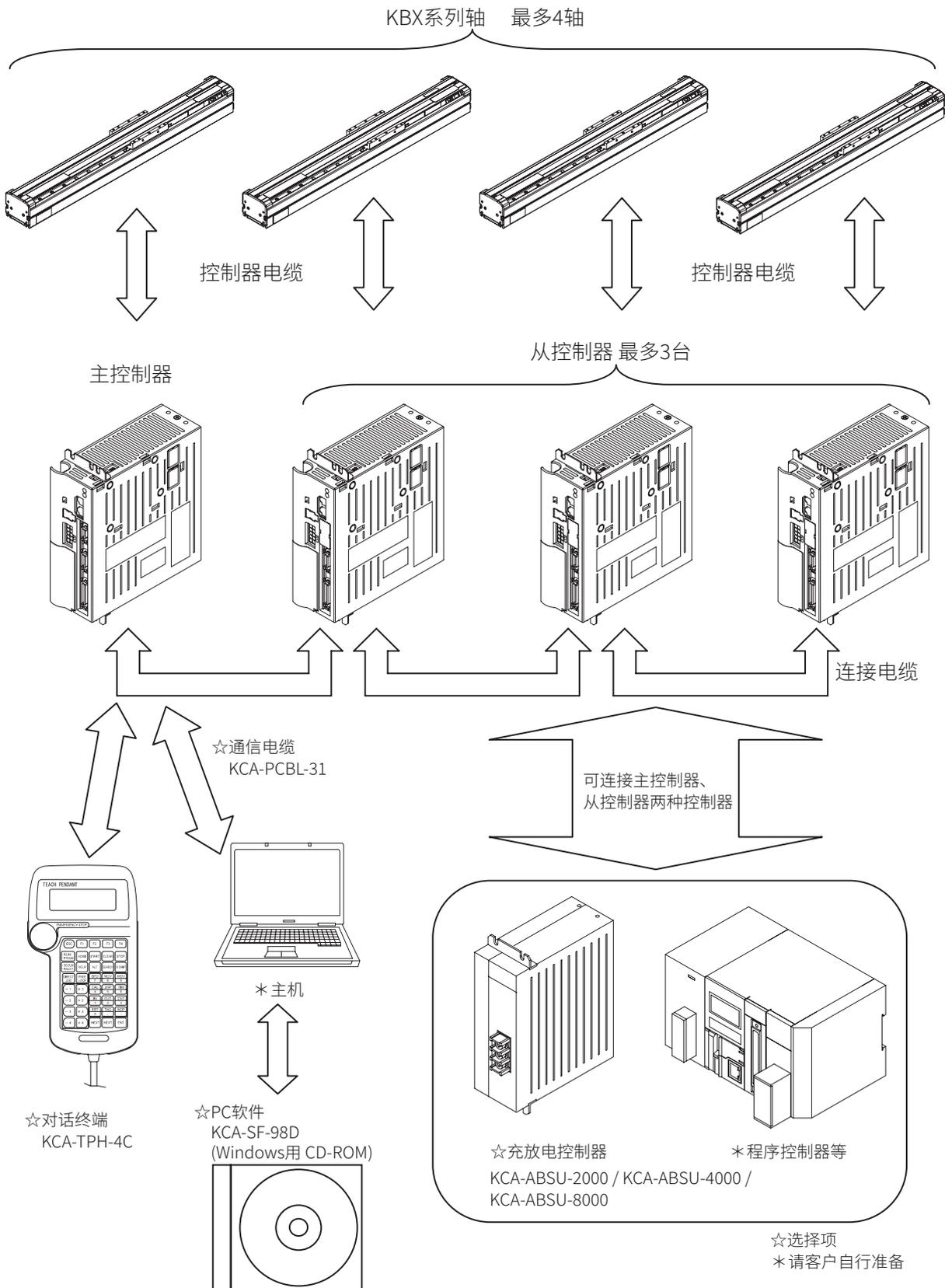


KCA-25-M40-※XC
KCA-25-M80-※XC



带扩展输入输出模块

[系统构成]



选型	
滑块	单轴规格
活塞杆	
R轴	直交轴规格
2轴	
3轴	
4轴	
轴相关部件	
控制类部件	
技术资料	
注意事项	使用

[主控制器规格]

选型	适用执行器	KBX系列				
	控制器型号	KCA-25-M10			KCA-25-M40 ※1	KCA-25-M80 ※2
单轴规格	控制轴数	1轴 或者 连接从控制器后可同时控制2~4轴				
	马达功率 ※3	50W	100W	200W	400W	750W
	驱动方式	AC伺服马达				
	控制方式	PTP、CP、半闭环控制				
	示教方式	远程示教、直接示教或MDI				
	速度设置	10档(可更改)				
	加速度设置	20档(可更改)				
	动作模式	指定顺序、码垛堆积、外部点				
	运行方式	逐步、连续、单作用				
	CPU型号	32位 RISC CPU				
R轴	原点传感器输入	有				
	再生功能	有 (KCA-ABSU-2000安装)		有 (KCA-ABSU-4000安装)	有 (KCA-ABSU-8000安装)	
	动态刹车功能	无				
2轴	自我诊断功能	通过看门狗定时器检测CPU异常、存储器异常、驱动器异常、电源电压异常、程序异常等				
	程序数	指定顺序 16, 码垛堆积 16				
	程序	最大2500步 + 坐标滑台999(所有任务合计)				
	步骤数					
3轴	存储方式	FRAM				
	计数器数	99				
	定时器数	9				
	异常显示	异常指示灯亮灯(正面面板)、对话终端				
4轴	外部输入	24V 7mA 4点				
	通用输入	24V 7mA 4点 ※4				
	系统输出	24V 最大 100mA 4点				
	通用输出	24V 最大 100mA 4点 ※4				
轴相关部件	通信功能	对话终端用 或 计算机通信用 × 1通道(RS-232C)				
	电源	AC100V~115V, AC200V~230V, ±10% 50/60Hz (100V系统、200V系统通过端子台的VOLTAGE SELECT端子的短杆进行切换)			AC200V~230V, ±10% 50/60Hz	
	电源容量(每轴)	140VA	210VA	600VA	1.2kVA	1.6kVA
控制类部件	使用温度范围	0~40°C				
	使用湿度范围	30~90%RH(不得结露)				
	保存温度范围	-20~70°C				
	保存湿度范围	30~90%RH(不得结露)				
	环境	室内(不受阳光直射)海拔1000m以下 无污垢、灰尘、腐蚀性气体、易燃性气体				
	振动	9.8m/s ² 以下				
技术资料	尺寸	55(W) × 160(H) × 150(D) (不含安装部件)			85(W) × 160(H) × 150(D) (不含安装部件)	
	重量	0.92kg			1.58kg	
注意事项	使用					

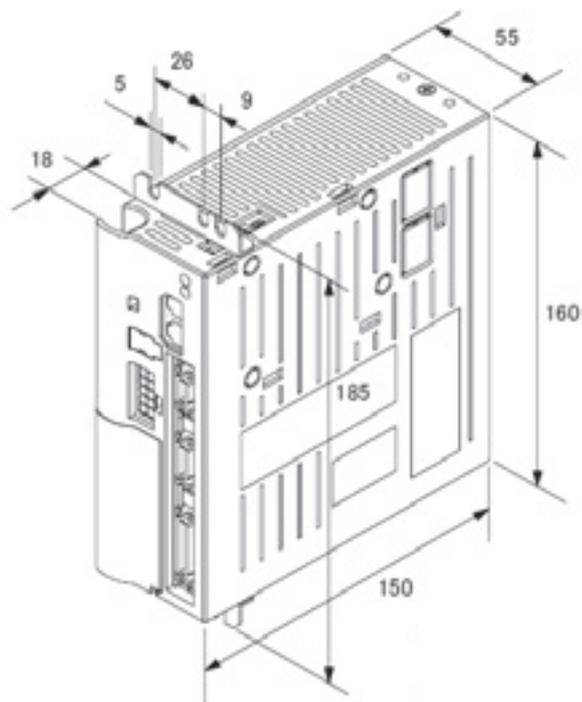
注意

- (※1) 使用KCA-25-M40时, 请务必使用充放电控制器KCA-ABSU-4000。
- (※2) 使用KCA-25-M80时, 请务必使用充放电控制器KCA-ABSU-8000。
- (※3) 请通过控制器正面面板的型号判断适用马达功率。
请勿连接不同功率的马达, 否则可能会导致马达烧毁等。
- (※4) 通用输入输出可以通过模式设置, 作为各种系统输入输出信号使用。

外形尺寸图

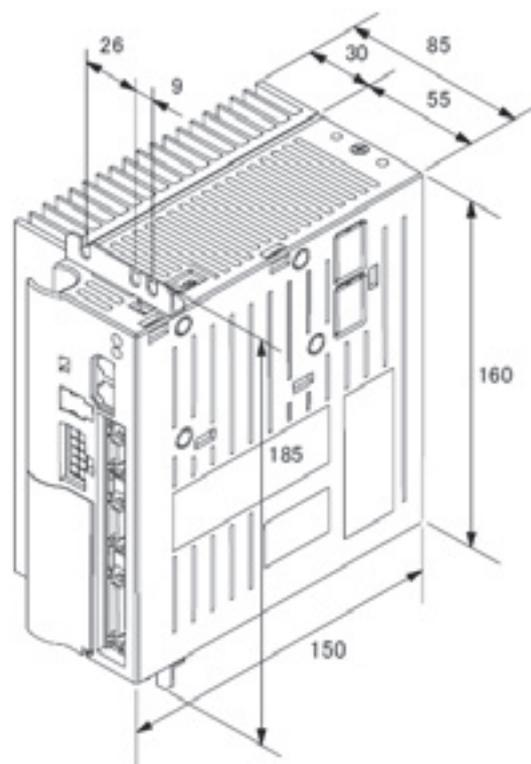
无选择项模块

控制器型号 KCA-25-M10-※XC



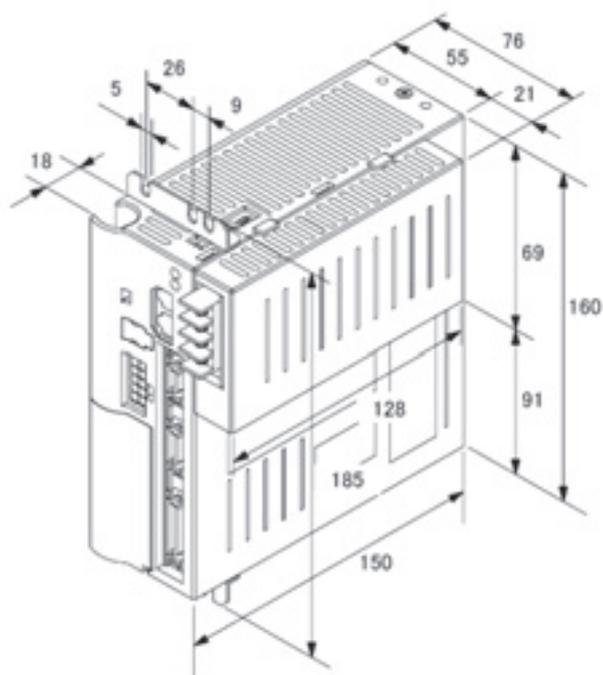
KCA-25-M40-※XC

KCA-25-M80-※XC



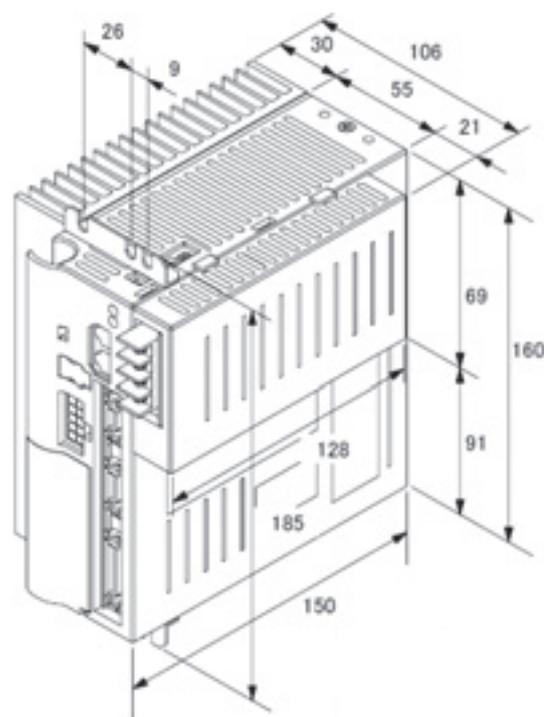
有选择项模块

控制器型号 KCA-25-M10-※※C



KCA-25-M40-※※C

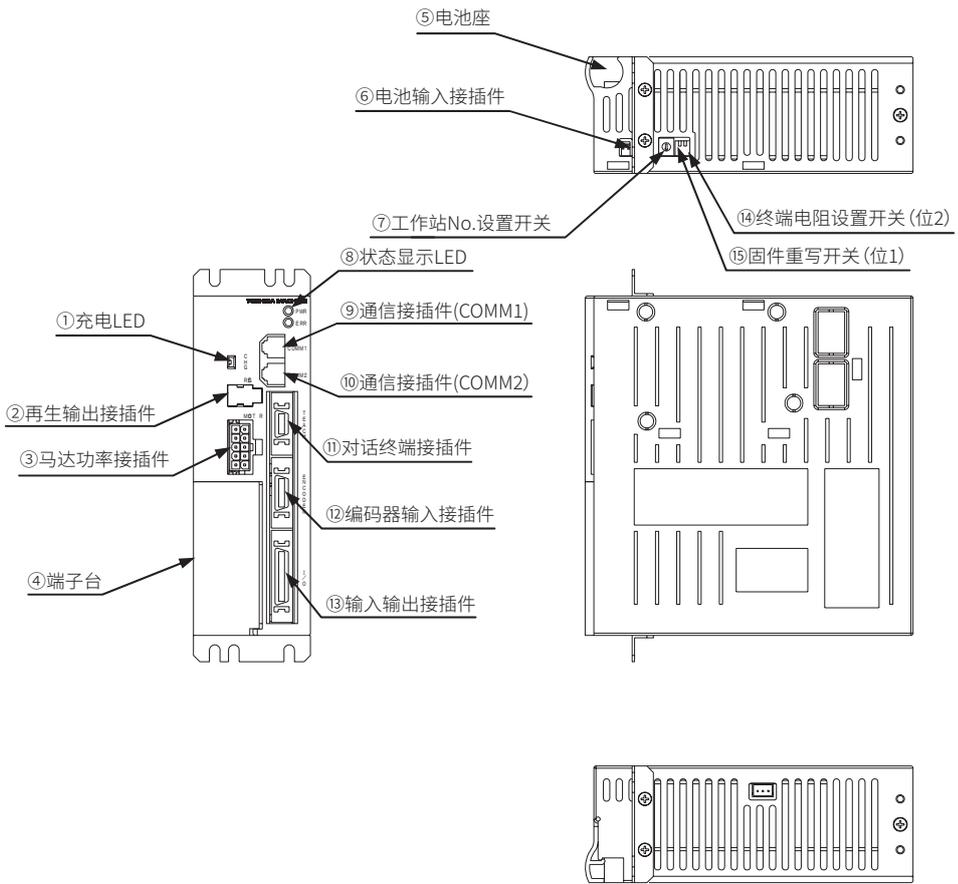
KCA-25-M80-※※C



选型	
滑块	单轴规格 R轴 2轴 3轴 4轴 直流轴规格
活塞杆	
轴相关部件	
控制类部件	
技术资料	
注意事项	使用

[各部位的名称及功能]

选型
滑块
单轴规格
活塞杆
R轴
2轴
直交轴规格
3轴
4轴



注意 上图为KCA-25-M10。KCA-25-S10没有“⑪对话终端接插件”。为盲板。

轴相关部件
控制类部件
技术资料
注意事项

- ① 充电LED
显示主回路平滑电容器的残余电压状态。
- ② 再生输出接插件
连接充放电控制器(选择项)的接插件。
- ③ 马达功率接插件
连接控制器电缆中的马达电缆的接插件。
- ④ 端子台
设有电源输入端子、电源电压切换端子、FG(外壳接地)及LG(线路接地)端子。
- ⑤ 电池座
收纳编码器备用锂电池。
- ⑥ 电池输入接插件
连接电池线束的接插件。
- ⑦ 工作站No.设置开关
连接从控制器对多个轴进行控制时,设置各从控制器工作站No.的开关。
主控制器设置为“0”。
- ⑧ 状态显示LED
显示控制器状态的LED,电源ON时绿色指示灯亮灯,发生错误时红色指示灯亮灯,发生其他现象时闪烁。
- ⑨ 通信接插件(COMM1)
与来自上位控制器的连接电缆连接的接插件。
- ⑩ 通信接插件(COMM2)
与通往下位控制器的连接电缆连接的接插件。
- ⑪ 对话终端接插件(仅主控制器)
连接对话终端接插件或计算机通信电缆的接插件。从控制器为盲板。
- ⑫ 编码器输入接插件
连接控制器电缆中的编码器电缆的接插件。
- ⑬ 输入输出接插件
连接外部控制设备(程序控制器等)。
- ⑭ 终端电阻设置开关(位2)
用于设置连接从控制器时的通信用终端电阻的开关。
- ⑮ 固件重写开关(位1)
用于重写控制器固件的开关。通常请关闭。如果打开将不会启动。

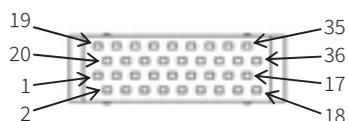
[主控制器输入输出针脚编号及信号]

控制器型号 KCA-25-M10、KCA-25-M40、KCA-25-M80

针脚编号	I/O	信号名	内容	
			NPN输入输出规格	PNP输入输出规格
1	—	+COM1	+COM1	—COM5
2	OUT	OUT1	通用输出气口 1-1	←
3	OUT	OUT2	“ 1-2	←
4	OUT	OUT3	“ 1-3	←
5	OUT	OUT4	“ 1-4	←
6	—	—COM1	—COM1 (※1)	+COM5 (※1)
7	OUT	EMONO	紧急停止输出(NO)	←
8	OUT	EMOCOM	紧急停止输出(COM)	←
9	OUT	EMONC	紧急停止输出(NC)	←
10	—	N.C	N. C	←
11	OUT	OUT5	运行中输出	←
12	OUT	OUT6	异常输出	←
13	OUT	OUT7	定位完成输出	←
14	OUT	OUT8	原点复位完成输出	←
15	—	N.C	N. C	←
16	—	N.C	N. C	←
17	—	—COM2	—COM2 (※1)	+COM6 (※1)
18	—	N.C	N. C	←
19	—	COM3	COM3 (※2)	←
20	IN	IN1	通用输入气口 1-1	←
21	IN	IN2	“ 1-2	←
22	IN	IN3	“ 1-3	←
23	IN	IN4	“ 1-4	←
24	—	N.C	N. C	←
25	IN	EMIN+	紧急停止输入(+)	←
26	IN	EMIN-	紧急停止输入(-)	←
27	—	COM4	COM4 (※2)	←
28	IN	IN5	原点复位输入	←
29	IN	IN6	启动输入	←
30	IN	IN7	停止输入	←
31	IN	IN8	复位输入	←
32	—	N.C	N. C	←
33	—	N.C	N. C	←
34	—	N.C	N. C	←
35	—	N.C	N. C	←
36	—	N.C	N. C	←

注意

- (※1) 6号针脚与17号针脚在内部连接。
- (※2) 19号针脚与27号针脚未在内部连接。



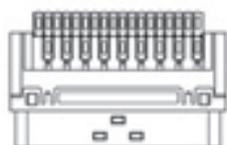
请使用附带的接插件。

● 电缆侧接插件型号

- 堵头 54306-3619 (MOLEX)
- 壳套件 54331-0361 (MOLEX)

● 面板侧接插件型号

- 插座 52986-3621 (MOLEX)



适用线尺寸：AWG24 (0.22mm²)

选型
滑块
活塞杆
R轴
2轴
3轴
4轴
轴相关部件
控制类部件
技术资料
注意事项

[主控制器输入输出规格]

控制器型号 KCA-25-M10、KCA-25-M40、KCA-25-M80

选型

滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

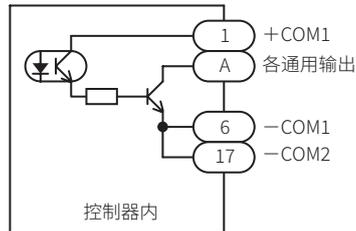
轴相关部件

控制类部件

技术资料

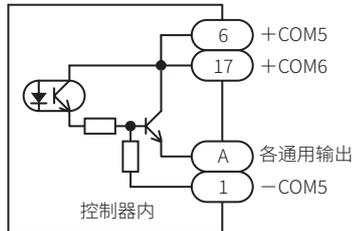
注意事项

通用输出回路 (NPN输出)



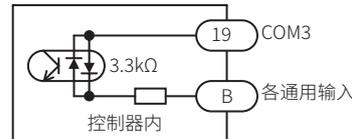
- 1) A : OUT1 - OUT4
- 2) 电压 : DC24V
- 3) 电流 : 100mA(MAX)
- 4) 光电耦合器绝缘
- 5) 集电极开路输出

通用输出回路 (PNP输出)



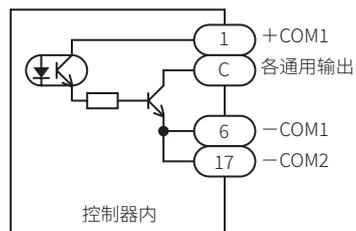
- 1) A : OUT1 - OUT4
- 2) 电压 : DC24V
- 3) 电流 : 100mA(MAX)
- 4) 光电耦合器绝缘
- 5) 发射器跟随器输出

通用输入回路 (NPN、PNP输入通用)



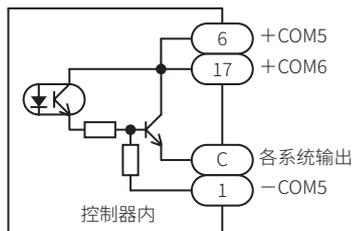
- 1) B : IN1 - IN4
- 2) 电压 : DC24V
- 3) 电流 : 7mA
- 4) 光电耦合器绝缘

系统输出回路 (NPN输出)



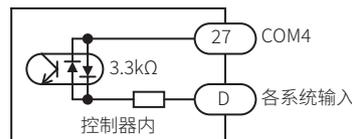
- 1) C : OUT5 - OUT8
- 2) 电压 : DC24V
- 3) 电流 : 100mA(MAX)
- 4) 光电耦合器绝缘
- 5) 集电极开路输出

系统输出回路 (PNP输出)



- 1) C : OUT5 - OUT8
- 2) 电压 : DC24V
- 3) 电流 : 100mA(MAX)
- 4) 光电耦合器绝缘
- 5) 发射器跟随器输出

系统输入回路 (NPN、PNP输入通用)



- 1) D : IN5 - IN8
- 2) 电压 : DC24V
- 3) 电流 : 7mA
- 4) 光电耦合器绝缘

注意

- 输出回路分为NPN输出规格与PNP输出规格2种，控制器的型号不同。
- 对于输入回路，NPN输入规格与PNP输入规格通用。
- 本设备没有输入输出电源输出 (DC24V)。请由外部供给。
- 通用输入输出可以通过模式设置，作为各种功能的输入输出信号使用。

从控制器

- * 作为控制主控制器时的辅助设备使用。
- * 本单元内置用于驱动1个轴的驱动器。
- * 输入输出信号可选择NPN型或PNP型。
- * 供电电源采用可支持生产全球化的多功能电源(AC100V~115V、AC200V~230V)。
(注. KCA-25-S40、KCA-25-S80只有AC200V~230V电源)

从控制器的型号表示方法

KCA - **25** - **S** **10** - **N** **X** **X**

A 马达功率

B 选择I/O型

符号	内容
A 马达功率	
10	50W~200W
40	400W
80	750W
B 选择I/O型	
N	NPN输入输出
P	PNP输入输出



KCA-25-S10-※XX



KCA-25-S40-※XX
KCA-25-S80-※XX

选型	
滑块	单轴规格
活塞杆	
R轴	
2轴	直交轴规格
3轴	
4轴	
轴相关部件	
控制类部件	
技术资料	
注意事项	使用

[从控制器规格]

选型	适用执行器		KBX系列			
	控制器型号		KCA-25-S10		KCA-25-S40※1	KCA-25-S80※2
滑块	控制轴数		1轴(与主控制器连接)			
	马达功率※3		50W	100W	200W	400W
活塞杆	驱动方式		AC伺服马达			
	原点传感器输入		有			
R轴	再生功能		有 (KCA-ABSU-2000安装)		有 (KCA-ABSU-4000安装)	有 (KCA-ABSU-8000安装)
	动态刹车功能		无			
外部输入输出	自我诊断功能		驱动器异常、电源电压异常等			
	异常显示		异常指示灯亮灯(正面面板)、对话终端(与主控制器连接)			
2轴	通用输入		24V 7mA 8点			
	通用输出		24V 100mA 8点			
3轴	电源		AC100V~115V, AC200V~230V, ±10% 50/60Hz (100V系统、200V系统通过端子台的VOLTAGE SELECT端子的短杆进行切换)		AC200V~230V, ±10% 50/60Hz	
	电源容量(每轴)		140VA	210VA	600VA	1.2kVA
4轴	使用温度范围		0~40°C			
	使用湿度范围		30~90%RH(不得结露)			
环境条件	保存温度范围		-20~70°C			
	保存湿度范围		30~90%RH(不得结露)			
振动	环境		室内(不受阳光直射)海拔1000m以下 无污垢、灰尘、腐蚀性气体、易燃性气体			
	振动		9.8m/s ² 以下			
尺寸		55(W) × 160(H) × 150(D) (不含安装部件)			85(W) × 160(H) × 150(D) (不含安装部件)	
重量		0.92kg			1.58kg	

注意

- (※1) 使用KCA-25-S40时, 请务必使用充放电控制器KCA-ABSU-4000。
- (※2) 使用KCA-25-S80时, 请务必使用充放电控制器KCA-ABSU-8000。
- (※3) 请通过控制器正面面板的型号判断适用马达功率。
请勿连接不同功率的马达, 否则可能会导致马达烧毁等。

轴相关部件

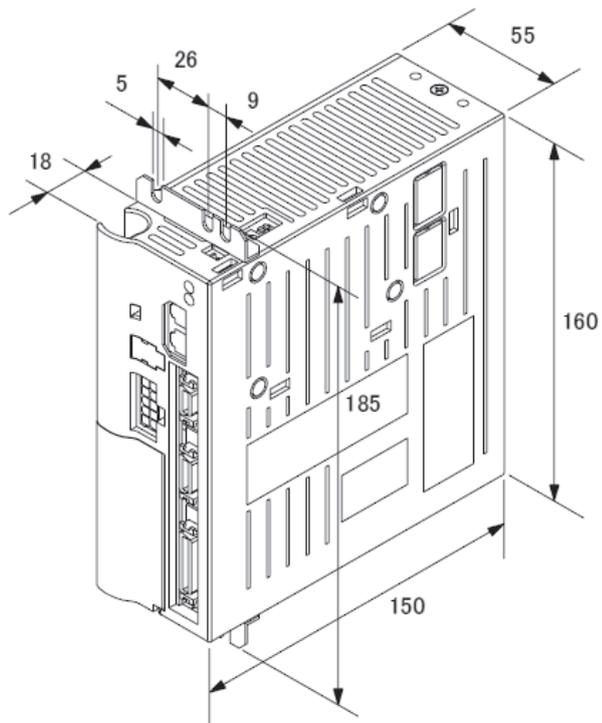
控制类部件

技术资料

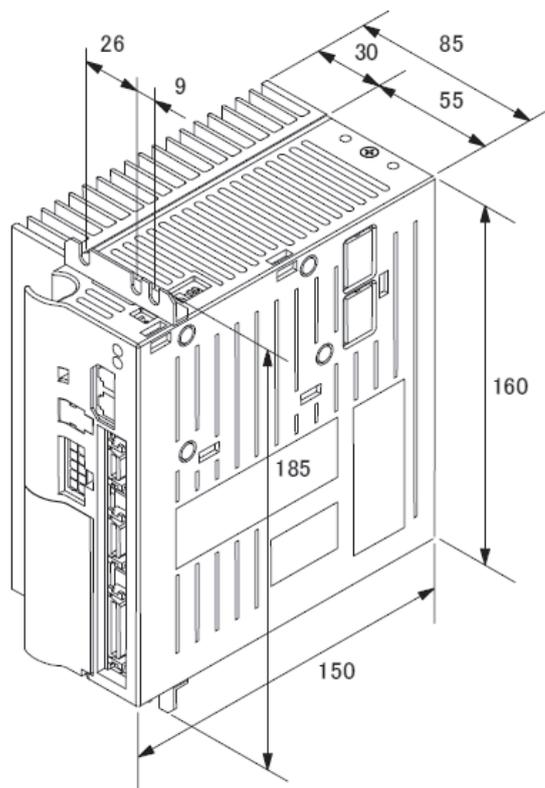
使用
注意事项

外形尺寸图

控制器型号 KCA-25-S10-※XX



KCA-25-S40-※XX
KCA-25-S80-※XX



[各部位的名称及功能]

各部位名称及功能请参阅第178页的主控制器项目。

选型	
滑块	单轴规格 R轴 2轴 3轴 4轴 直交轴规格
活塞杆	
轴相关部件	
控制类部件	
技术资料	
注意事项	使用

[从控制器输入输出针脚编号及信号]

控制器型号 KCA-25-S10、KCA-25-S40、KCA-25-S80

针脚编号	I/O	信号名	内容	
			NPN输入输出规格	PNP输入输出规格
1	—	+COM1	+COM1	—COM5
2	OUT	OUT1	通用输出气口 1-1	←
3	OUT	OUT2	“ 1-2	←
4	OUT	OUT3	“ 1-3	←
5	OUT	OUT4	“ 1-4	←
6	—	—COM1	—COM1 (※1)	+COM5 (※1)
7	—	N.C	N. C	←
8	—	N.C	N. C	←
9	—	N.C	N. C	←
10	—	N.C	N. C	←
11	OUT	OUT5	通用输出气口 1-5	←
12	OUT	OUT6	“ 1-6	←
13	OUT	OUT7	“ 1-7	←
14	OUT	OUT8	“ 1-8	←
15	—	N.C	N. C	←
16	—	N.C	N. C	←
17	—	—COM2	—COM2 (※1)	+COM6 (※1)
18	—	N.C	N. C	←
19	—	COM3	COM3 (※2)	←
20	IN	IN1	通用输入气口 1-1	←
21	IN	IN2	“ 1-2	←
22	IN	IN3	“ 1-3	←
23	IN	IN4	“ 1-4	←
24	—	N.C	N. C	←
25	—	N.C	N. C	←
26	—	N.C	N. C	←
27	—	COM4	COM4 (※2)	←
28	IN	IN5	通用输入气口 1-5	←
29	IN	IN6	“ 1-6	←
30	IN	IN7	“ 1-7	←
31	IN	IN8	“ 1-8	←
32	—	N.C	N. C	←
33	—	N.C	N. C	←
34	—	N.C	N. C	←
35	—	N.C	N. C	←
36	—	N.C	N. C	←

N. C : No Connection

注意

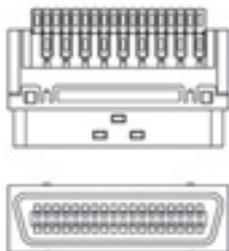
- (※1) 6号针脚与17号针脚在内部连接。
- (※2) 19号针脚与27号针脚未在内部连接。



请使用附带的接插件。

- 电缆侧接插件型号
 - 堵头 54306-3619 (MOLEX)
 - 壳套件 54331-0361 (MOLEX)

- 面板侧接插件型号
 - 插座 52986-3621 (MOLEX)

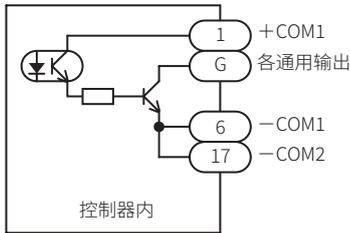


适用线尺寸：AWG24 (0.22mm²)

[从控制器输入输出规格]

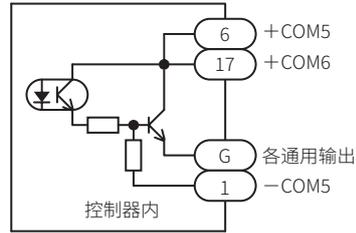
控制器型号 KCA-25-S10、KCA-25-S40、KCA25-S80

通用输出回路 (NPN输出)



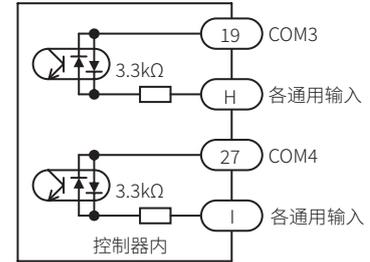
- 1) G : OUT1 - OUT8
- 2) 电压 : DC24V
- 3) 电流 : 100mA(MAX)
- 4) 光电耦合器绝缘
- 5) 集电极开路输出

通用输出回路 (PNP输出)



- 1) G : OUT1 - OUT8
- 2) 电压 : DC24V
- 3) 电流 : 100mA(MAX)
- 4) 光电耦合器绝缘
- 5) 发射器跟随器输出

通用输入回路 (NPN、PNP输入通用)



- 1) H : IN1 - IN4 I : IN5 - IN8
- 2) 电压 : DC24V
- 3) 电流 : 7mA
- 4) 光电耦合器绝缘
- 5) 19号针脚与27号针脚未在内部连接。

注意

- 输出回路分为NPN输出规格与PNP输出规格2种，控制器的型号不同。
- 对于输入回路，NPN输入规格与PNP输入规格通用。
- 本设备没有输入输出电源输出 (DC24V)。请由外部供给。
- 通用输入输出可以通过模式设置，作为各种功能的输入输出信号使用。

	选型								
	滑块	活塞杆	R轴	2轴	3轴	4轴	单轴规格	直交轴规格	
							轴相关部件	控制类部件	技术资料
									注意事项

扩展输入输出模块

扩展输入输出模块是用于将主控制器的输入输出点数增加输入24点，输出8点的基板。
 控制器本体的输入输出接插件的点数不足时使用。
 该基板的输入回路和输出回路均为双向极性。
 (注意) 不能由客户安装。



KCA-25-M10-※BC

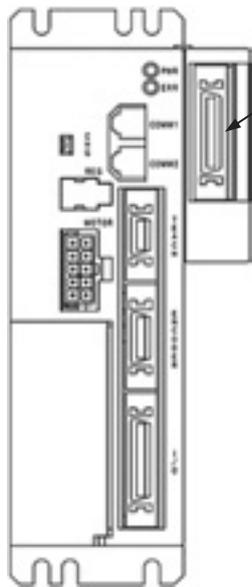
[扩展输入输出模块的针脚编号及信号]

针脚编号	I/O	信号名	内容		
			NPN输入输出规格		PNP输入输出规格
1	IN	IN9	通用输入气口	2-1	←
2	IN	IN10	//	2-2	←
3	IN	IN11	//	2-3	←
4	IN	IN12	//	2-4	←
5	IN	IN13	//	2-5	←
6	IN	IN14	//	2-6	←
7	IN	IN15	//	2-7	←
8	IN	IN16	//	2-8	←
9	IN	IN17	//	3-1	←
10	—	COM7	COM7	(※1)	←
11	IN	IN18	通用输入气口	3-2	←
12	IN	IN19	//	3-3	←
13	—	COM8	COM8	(※2)	←
14	IN	IN20	通用输入气口	3-4	←
15	IN	IN21	//	3-5	←
16	IN	IN22	//	3-6	←
17	IN	IN23	//	3-7	←
18	IN	IN24	//	3-8	←
19	IN	IN25	//	4-1	←
20	IN	IN26	//	4-2	←
21	IN	IN27	//	4-3	←
22	IN	IN28	//	4-4	←
23	IN	IN29	//	4-5	←
24	IN	IN30	//	4-6	←
25	IN	IN31	//	4-7	←
26	IN	IN32	//	4-8	←
27	OUT	OUT9	通用输出气口	2-1	←
28	OUT	OUT10	//	2-2	←
29	—	COM9	COM9	(※2)	←
30	OUT	OUT11	通用输出气口	2-3	←
31	OUT	OUT12	//	2-4	←
32	OUT	OUT13	//	2-5	←
33	OUT	OUT14	//	2-6	←
34	OUT	OUT15	//	2-7	←
35	OUT	OUT16	//	2-8	←
36	—	N.C	N. C		←

N. C : No Connection

注意

- (※1) 10号针脚与13、29号针脚未在内部连接。
- (※2) 13号针脚与29号针脚在内部连接。



扩展输入输出模块的接插件



请使用附带的接插件。

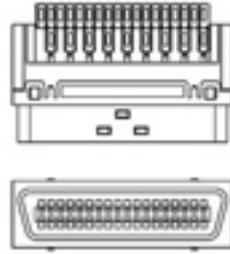
● 电缆侧接插件型号

堵头 54306-3619 (MOLEX)

壳套件 54331-0361 (MOLEX)

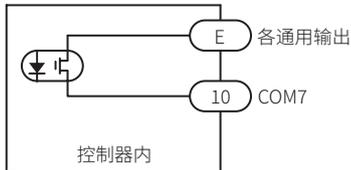
● 面板侧接插件型号

插座 52986-3621 (MOLEX)



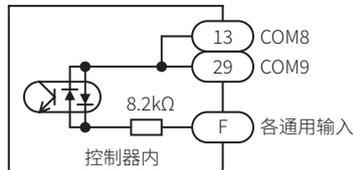
适用线尺寸：AWG24 (0.22mm²)

通用输出回路 (NPN、PNP输出通用)



- 1) E : OUT9 - OUT16
- 2) 电压：DC24V
- 3) 电流：50mA(MAX)
- 4) 光电耦合器绝缘
- 5) PhotoMOS继电器输出

通用输入回路 (NPN、PNP输入通用)



- 1) F : IN9 - IN32
- 2) 电压：DC24V
- 3) 电流：3mA
- 4) 光电耦合器绝缘

注意

- 扩展输入输出模块的输出回路为PhotoMOS继电器输出。NPN输出规格与PNP输出规格通用。
- 对于扩展输入输出模块的输入回路，NPN输入规格与PNP输入规格通用。
- 本设备没有输入输出电源输出 (DC24V)。请由外部供给。
- 通用输入输出可以通过模式设置，作为各种系统输入输出信号使用。

选型	
滑块	单轴规格
活塞杆	
R轴	
2轴	直交轴规格
3轴	
4轴	
轴相关部件	
控制类部件	
技术资料	
注意事项	使用

CC-Link模块

CC-Link (Control & Communication Link) 是省配线并可进行数据高速通信的现场网络接口。通过CC-Link接口，可进行各输入输出、坐标表、状态及JOG动作的数据通信等。
(注意) 不能由客户安装。



KCA-25-M10-※CC

[接口规格]

项 目	规 格
传输规格	CC-Link Ver1.10
通信速度	10M/5M/2.5M/625k/156kbps (通过参数设置)
站类型	远程设备站
占有站数	4站固定 (RX/RY 各128点 RWw/RWr 各16点)
站号设置	1~64 (通过参数设置)
输入输出点数	系统输入4点 / 系统输出4点
	通用输入64点 / 通用输出64点
	JOG输入8点 / JOG输出8点
	握手输入1点 / 握手输出2点
数据选择输入4点 / 数据选择确认输出4点	
数据通信功能	坐标表接收发送、当前位置监视器、错误代码请求、状态请求等

※) 输入输出是从机器人控制器侧观察的方向

选型

滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

[输入输出信号一览]

信号方向 CC-Link主站 ← KCA-25-M10-*CC		信号方向 CC-Link主站 → KCA-25-M10-*CC(※1)	
设备No.(输入)	信号名	设备No.(输出)	信号名
RXn0	运行中输出	RYn0	原点复位输入
RXn1	异常输出	RYn1	启动输入
RXn2	定位完成输出	RYn2	停止输入
RXn3	原点复位完成输出	RYn3	复位输入
RXn4~RXn7	禁止使用	RYn4~RYn7	禁止使用
RXn8~RXnF	通用输出气口1-1~8	RYn8~RYnF	通用输入气口1-1~8
RX(n+1)0~RX(n+1)7	通用输出气口2-1~8	RY(n+1)0~RY(n+1)7	通用输入气口2-1~8
RX(n+1)8~RX(n+1)F	通用输出气口3-1~8	RY(n+1)8~RY(n+1)F	通用输入气口3-1~8
RX(n+2)0~RX(n+2)7	通用输出气口4-1~8	RY(n+2)0~RY(n+2)7	通用输入气口4-1~8
RX(n+2)8~RX(n+2)F	通用输出气口5-1~8	RY(n+2)8~RY(n+2)F	通用输入气口5-1~8
RX(n+3)0~RX(n+3)7	通用输出气口6-1~8	RY(n+3)0~RY(n+3)7	通用输入气口6-1~8
RX(n+3)8~RX(n+3)F	通用输出气口7-1~8	RY(n+3)8~RY(n+3)F	通用输入气口7-1~8
RX(n+4)0~RX(n+4)7	通用输出气口8-1~8	RY(n+4)0~RY(n+4)7	通用输入气口8-1~8
RX(n+4)8~RX(n+4)F	JOG输出	RY(n+4)8~RY(n+4)F	JOG输入
RX(n+5)0~RX(n+5)7	储备(※2)	RY(n+5)0~RY(n+5)7	储备(※2)
RX(n+5)8~RX(n+5)F		RY(n+5)8~RY(n+5)F	
RX(n+6)0~RX(n+6)7		RY(n+6)0~RY(n+6)7	
RX(n+6)8	命令处理完成(※3)	RY(n+6)8	命令处理请求(※3)
RX(n+6)9	命令错误(※3)	RY(n+6)9	禁止使用
RX(n+6)A~RX(n+6)B	禁止使用	RY(n+6)A~RY(n+6)B	禁止使用
RX(n+6)C~RX(n+6)F	数据选择确认输出	RY(n+6)C~RY(n+6)F	数据选择输入
RX(n+7)0~RX(n+7)7	禁止使用	RY(n+7)0~RY(n+7)7	禁止使用
RX(n+7)8~RX(n+7)F	禁止使用	RY(n+7)8~RY(n+7)F	禁止使用

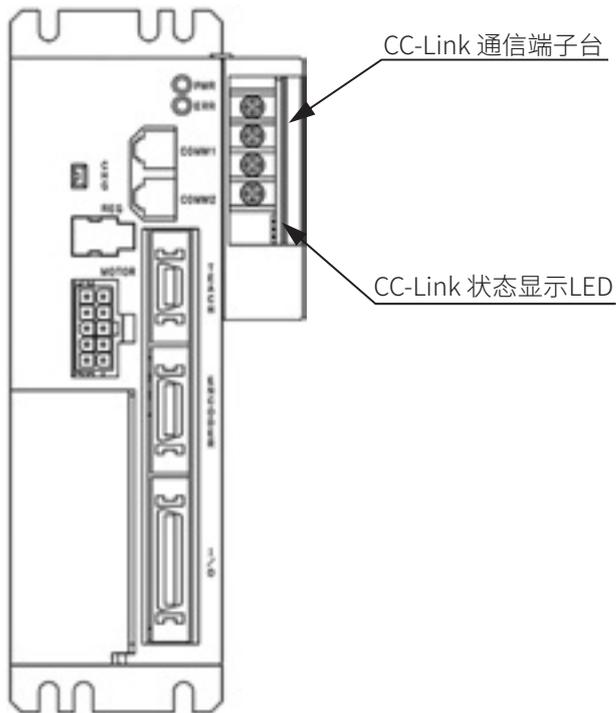
注意

n : 通过设置站号向KCA-25-M10-*CC分配的地址
 (※1) CC-Link的通信中断时, 停止输入设为1, 其他清零。
 但是, T/P操作时停止输入也将清零。
 (※2) 用于将来扩展功能的保留区域
 (※3) 数据通信的握手信号

选型	滑块	活塞杆	R轴	2轴	3轴	4轴	轴相关部件	控制类部件	技术资料	注意事项
----	----	-----	----	----	----	----	-------	-------	------	------

选型
滑块
单轴规格
活塞杆
R轴
2轴
3轴
4轴
直交轴规格
轴相关部件
控制类部件
技术资料
注意事项

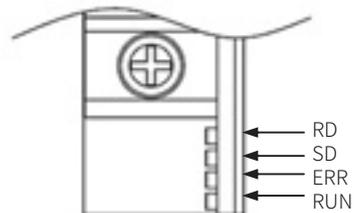
[CC-Link部的说明]



[CC-Link状态显示LED]

名称	颜色	亮灯/灭灯	内容
RD	绿色	亮灯	正在接收数据
		灭灯	未接收数据
SD	绿色	亮灯	正在发送数据
		灭灯	未发送数据
ERR	红色	亮灯	CRC错误、异常速度、异常站号设置
		灭灯	正常动作中
RUN	绿色	亮灯	正常动作中
		灭灯	超时或网络停止中

CC-Link 状态显示LED部

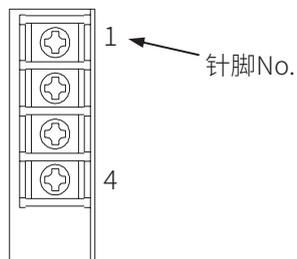


[CC-Link通信端子台]

连接用于数据链接的CC-Link专用电缆的端子台。

针脚No.	信号名	电线颜色
1	通信线 (DA)	蓝色
2	通信线 (DB)	白色
3	数字GND (DG)	黄色
4	屏蔽 (SLD)	屏蔽

CC-Link 通信端子台部



DeviceNet模块

DeviceNet是省配线、低成本并可进行数据高速通信的现场网络接口。
通过DeviceNet接口，可进行各输入输出及JOG动作的数据通信。
(注意)不能由客户安装。



KCA-25-M10-※DC

[接口规格]

项目	规格		
通信协议	依据DeviceNet标准		
支持连接	I/O连接(轮询)		
通信速度	125k/250k/500kbps(通过参数设置)		
站号设置	0~63(通过参数设置)		
电缆长度	通信速度	粗电缆	细电缆
	125k	500m	100m
	250k	250m	
	500k	100m	
占用点数	发送：128点 接收：128点		
输入输出点数 (※1)	系统输入4点/系统输出4点		
	通用输入64点/通用输出64点		
	JOG输入8点/JOG输出8点		
供应商ID	733 (TOSHIBA-MACHINE CO.,LTD.)		
设备类型	0 (Generic Device)		
产品代码	11 (KCA-25-M10-※DC)		

(※1) 输入输出是从机器人控制器侧观察的方向

选型	
滑块	单轴规格
活塞杆	
R轴	
2轴	直交轴规格
3轴	
4轴	
轴相关部件	
控制类部件	
技术资料	
注意事项	使用

[输入输出信号一览]

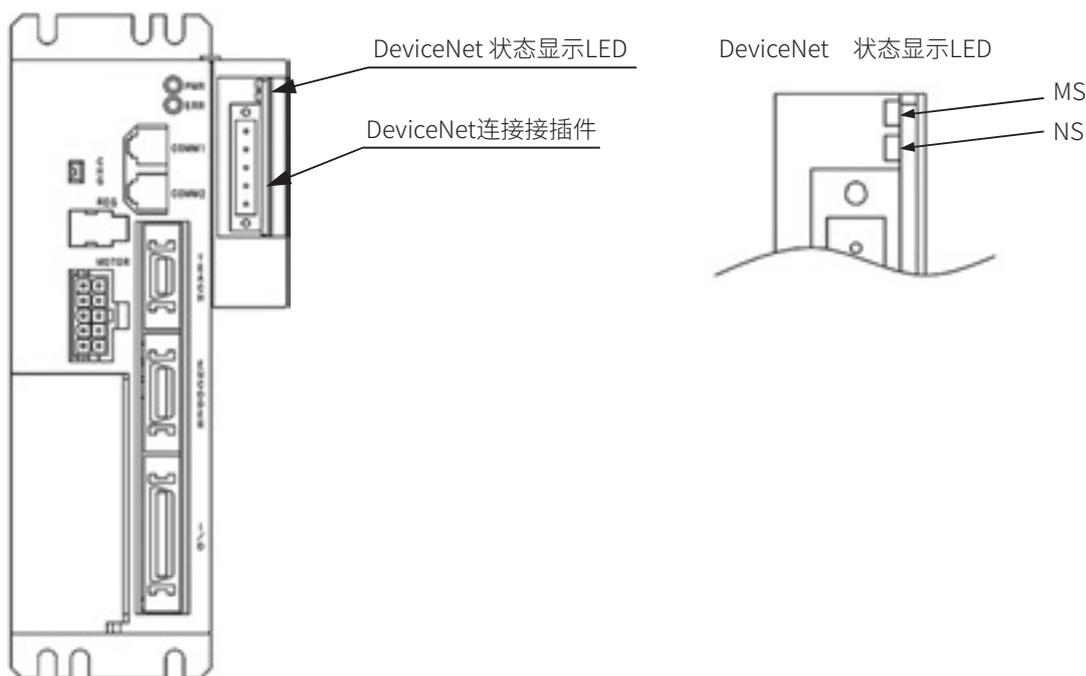
信号方向 DeviceNet主站 ← KCA-25-M10-*DC		信号方向 DeviceNet从站 → KCA-25-M10-*DC (※1)	
输入设备No. (偏移※2)	信号名	输出设备No. (偏移※2)	信号名
+0	运行中输出	+0	原点复位输入
+1	异常输出	+1	启动输入
+2	定位完成输出	+2	停止输入
+3	原点复位完成输出	+3	复位输入
+4~+7	禁止使用	+4~+7	禁止使用
+8~+15	通用输出气口1-1~8	+8~+15	通用输入气口1-1~8
+16~+23	通用输出气口2-1~8	+16~+23	通用输入气口2-1~8
+24~+31	通用输出气口3-1~8	+24~+31	通用输入气口3-1~8
+32~+39	通用输出气口4-1~8	+32~+39	通用输入气口4-1~8
+40~+47	通用输出气口5-1~8	+40~+47	通用输入气口5-1~8
+48~+55	通用输出气口6-1~8	+48~+55	通用输入气口6-1~8
+56~+63	通用输出气口7-1~8	+56~+63	通用输入气口7-1~8
+64~+71	通用输出气口8-1~8	+64~+71	通用输入气口8-1~8
+72~+79	JOG输出	+72~+79	JOG输入
+80~+127	储备(※3)	+80~+127	储备(※3)

注意

- (※1) DeviceNet的通信中断时, 停止输入设为1, 其他清零。
但是, T/P操作时停止输入也将清零。
- (※2) 与起始设备的偏移量。(单位: 位)
- (※3) 用于将来扩展功能的保留区域(固定设为0)

选型	滑块	单轴规格	活塞杆	R轴	2轴	直交轴规格	3轴	4轴	轴相关部件	控制类部件	技术资料	注意事项
----	----	------	-----	----	----	-------	----	----	-------	-------	------	------

[DeviceNet部的说明]



[DeviceNet 状态显示LED]

名称	颜色	亮灯/灭灯		原因及措施
MS	绿色	●亮灯	正常	正常状态
		★闪烁	未设置状态	KCA-25-M10侧的设定值异常。请检查设置重新启动。或者处于待机状态。请检查主控制器是否正常启动。
	红色	●亮灯	致命故障	发生硬件异常。 (DPRAM、内部ROM、内部RAM、EEPROM、CAN异常、WDT异常等) 请重新启动。如果再次发生,请更换控制器。
		★闪烁	轻微故障	用户设置异常,以及发生了用户侧中断超时。请重新检查设置重新启动。
	—	○灭灯	没有供电	未供电,正在进行初始化等。 请检查电源。
NS	绿色	●亮灯	正常	在线状态下,建立了1个以上连接(运行)。
		★闪烁	等待连接	主控制器未正常启动。 (含主控制器的I/O区域构成异常) 请检查主控制器是否正常启动。
	红色	●亮灯	致命通信异常	发生通信异常。(节点地址重复、检测到busoff、通信速度不一致等) 请检查连接状态、噪声状态、节点地址设置、通信速度设置等,重新启动。
		★闪烁	轻微通信异常	与主控制器的通信超时。 请检查主控制器的状态、连接状态、噪声状态、节点地址设置、通信速度设置等,重新启动。
	—	○灭灯	没有供电	没有供电,或者WDT异常、正在进行波特率检测、正在进行节点地址重复检测等。 请检查电源。

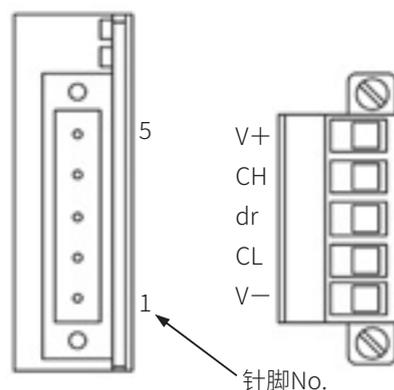
※★闪烁时以0.5s间隔反复亮灯和灭灯。

[DeviceNet连接接插件]

连接用于数据链接的DeviceNet专用电缆的接插件。

本控制器附带。

引脚No.	信号名	显示	电线颜色
5	V+	V+	红色
4	CANH	CH	白色
3	屏蔽	dr	屏蔽
2	CANL	CL	蓝色
1	V-	V-	黑色



针脚No.

选型
滑块
活塞杆
R轴
2轴
3轴
4轴
直交轴规格
轴相关部件
控制类部件
技术资料
注意事项

充放电控制器

选型

[用途]

通过充放电控制器内的电阻，吸收轴本体的马达减速时产生的发电能量。
 负载惯量超过允许值时，或者在Z轴以长行程降低较大负载(发电量增多)时使用。
 (通过充放电控制器防止控制器产生过电压)

[KCA-25用充放电控制器型号]

型号表示方法

KCA - ABSU - 2 - 000

Ⓐ 马达功率

符号	内容
Ⓐ 马达功率	
2	50~200W (适用控制器：KCA-25-M10、KCA-25-S10)
4	400W (适用控制器：KCA-25-M40、KCA-25-S40)
8	750W (适用控制器：KCA-25-M80、KCA-25-S80)

[规格]

项目	内容		
型号	KCA-ABSU-2000	KCA-ABSU-4000	KCA-ABSU-8000
再生动作电压	DC420V	DC390V	DC421V
适用控制器	KCA-25-M10,KCA-25-S10	KCA-25-M40,KCA-25-S40	KCA-25-M80,KCA-25-S80
冷却方式	自然空冷式	强制空冷式(使用冷却风扇)	
冷却风扇规格	—	DC24V-0.19A 无刷直流马达	DC24V-0.1A 无刷直流马达
保护功能	放电电阻温度150°C时，温度继电器动作。 输出触点：1b 触点容量：AC125V/4A AC250V/4A		放电电阻温度150°C时，温度继电器动作。 输出触点：1b 触点容量：AC125V/6A AC250V/3A
环境条件	安装场所	室内	
	使用温度范围	0~40°C	
	使用湿度范围	30~90%RH(不得结露)	
	保存温度范围	-20~70°C	
	保存湿度范围	30~90%RH(不得结露)	
	环境	室内(不受阳光直射) 海拔1000m以下 无污垢、灰尘、腐蚀性气体、易燃性气体	
振动	9.8m/s ² 以下		
外形尺寸	55(W)×160(H)×122(D) (不含安装部件)	80(W)×189(H)×122(D) 含冷却风扇 (不含安装部件)	95(W)×200(H)×169(D) 含冷却风扇
重量	0.78kg	0.94kg	2.9kg

注意

●如果组合使用了适用控制器以外的控制器，充放电控制器可能会故障或不动作。

滑块

活塞杆

R轴

2轴

3轴

4轴

轴相关部件

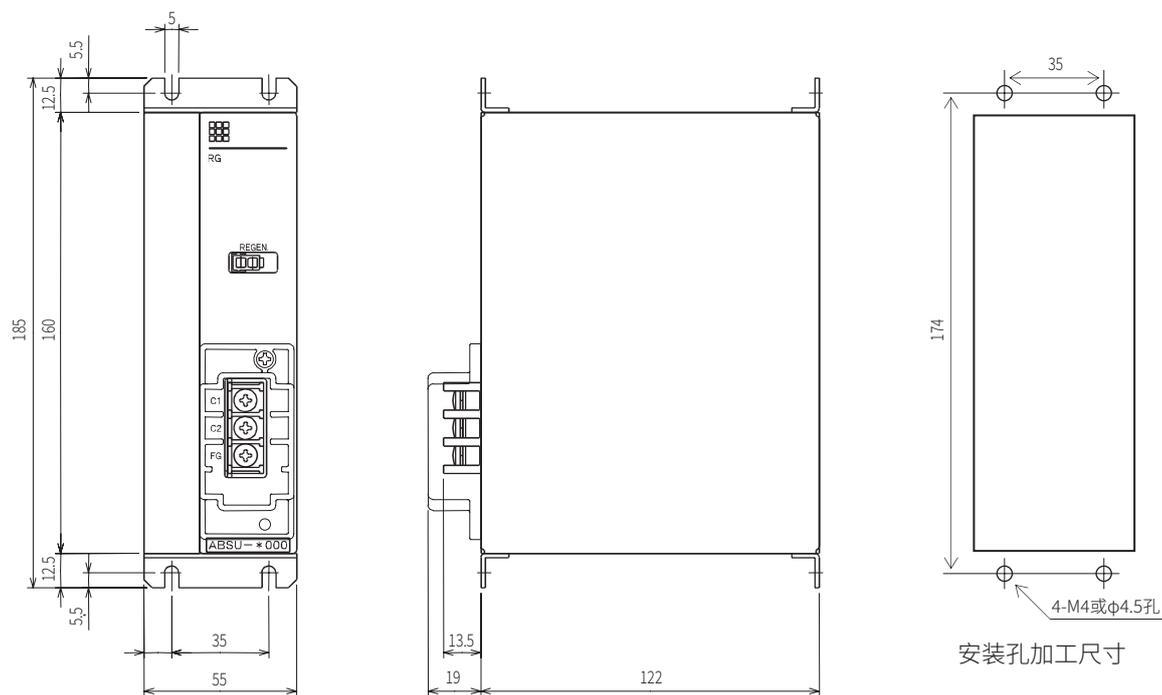
控制类部件

技术资料

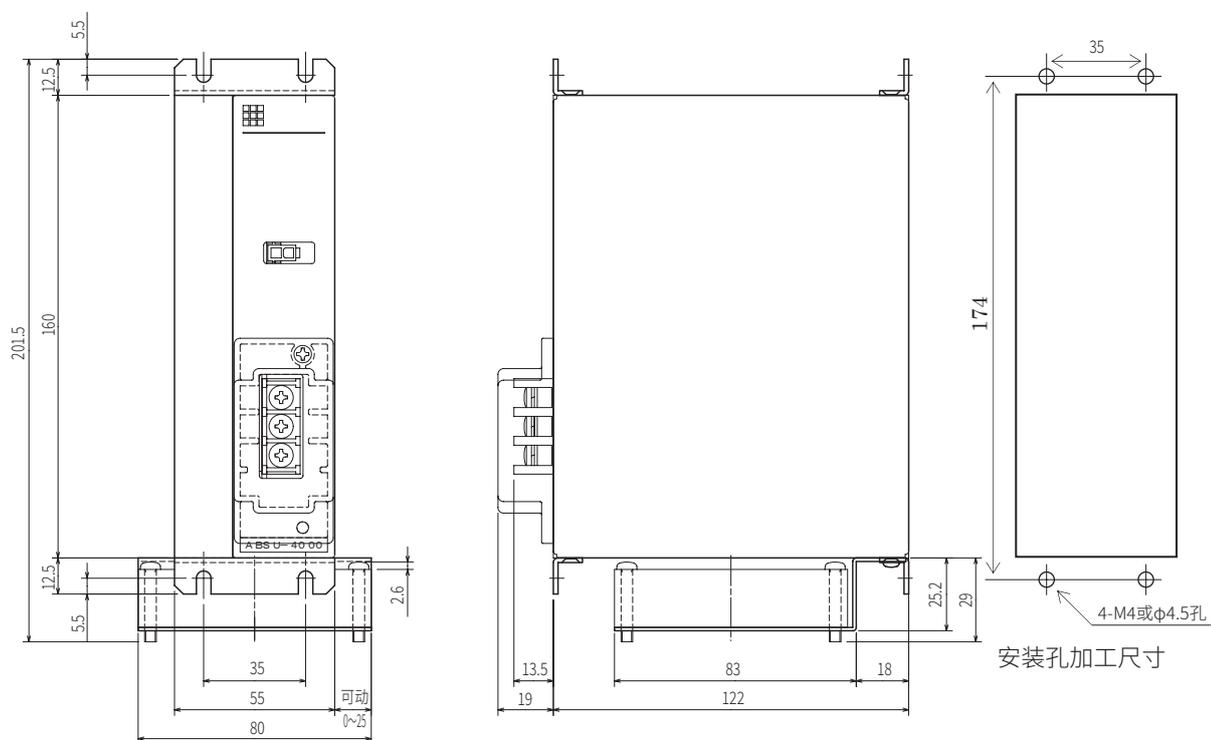
使用注意事项

外形尺寸图

KCA-ABSU-2000



KCA-ABSU-4000



选型	
滑块	单轴规格
活塞杆	
R轴	直交轴规格
2轴	
3轴	
4轴	
轴相关部件	
控制类部件	
技术资料	
注意事项	使用

外形尺寸图

选型

KCA-ABSU-8000

滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

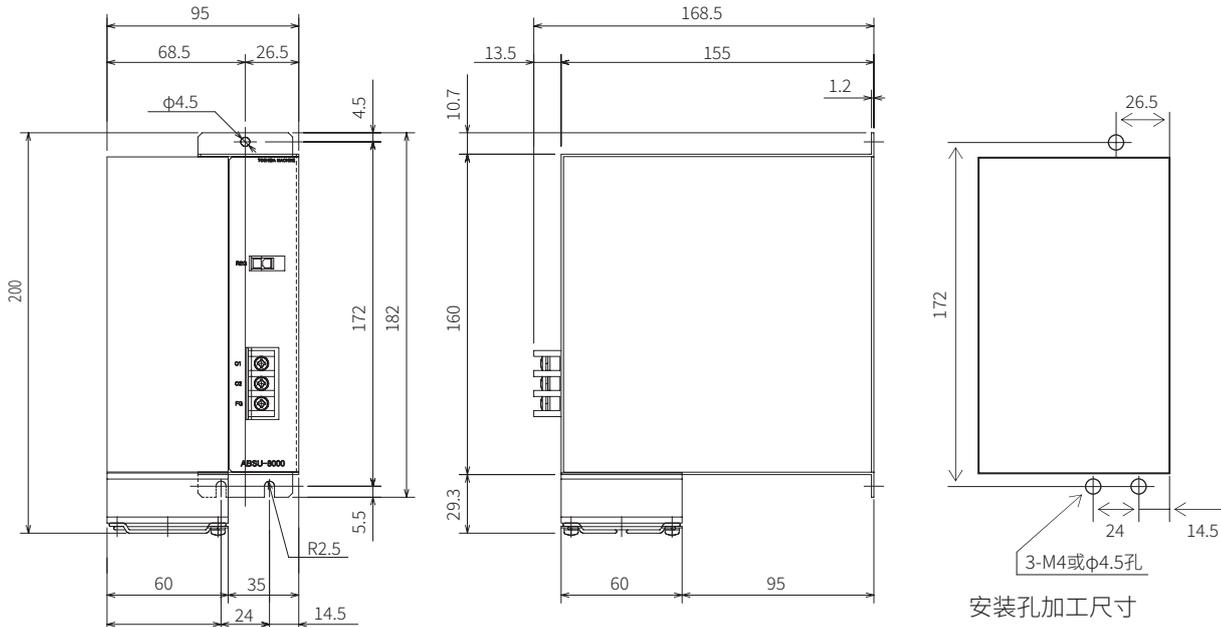
4轴

轴相关部件

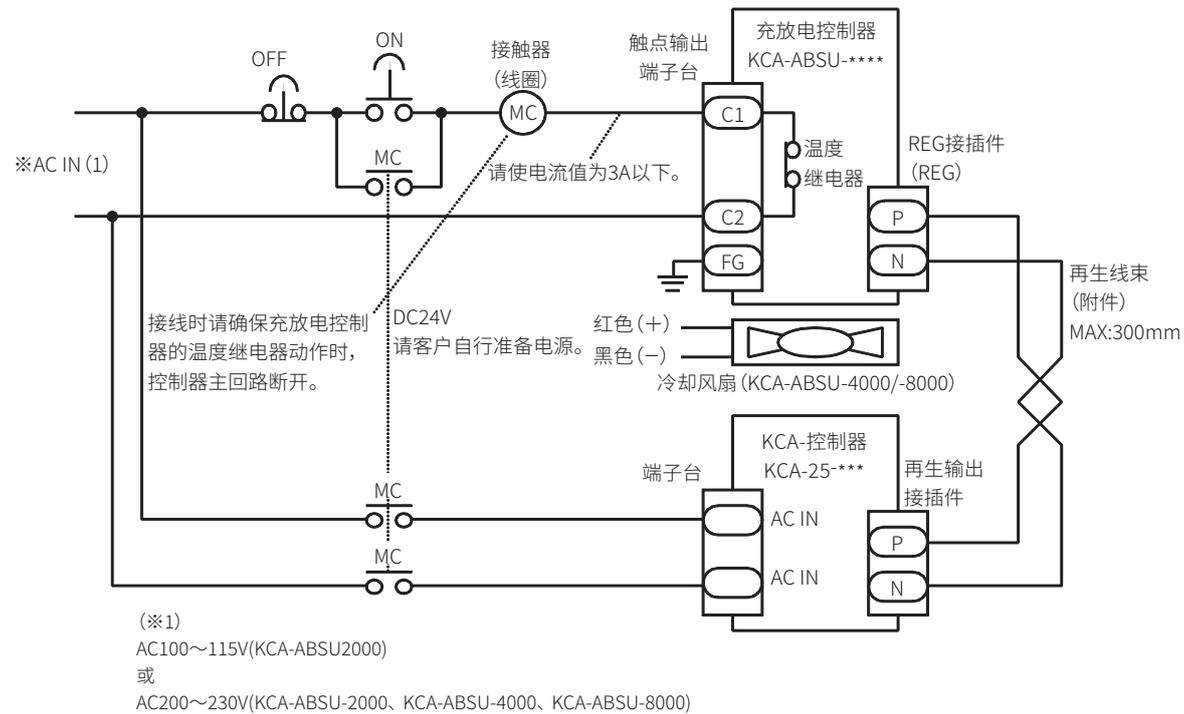
控制类部件

技术资料

注意事项



[连接例]



注意

如果直接将交流输入连接到充放电控制器的C1、C2端子，将有过大电流流过，导致温度继电器烧毁。请务必通过接触器的线圈等，将电流值限制在3A以下。

对话终端

[用途]

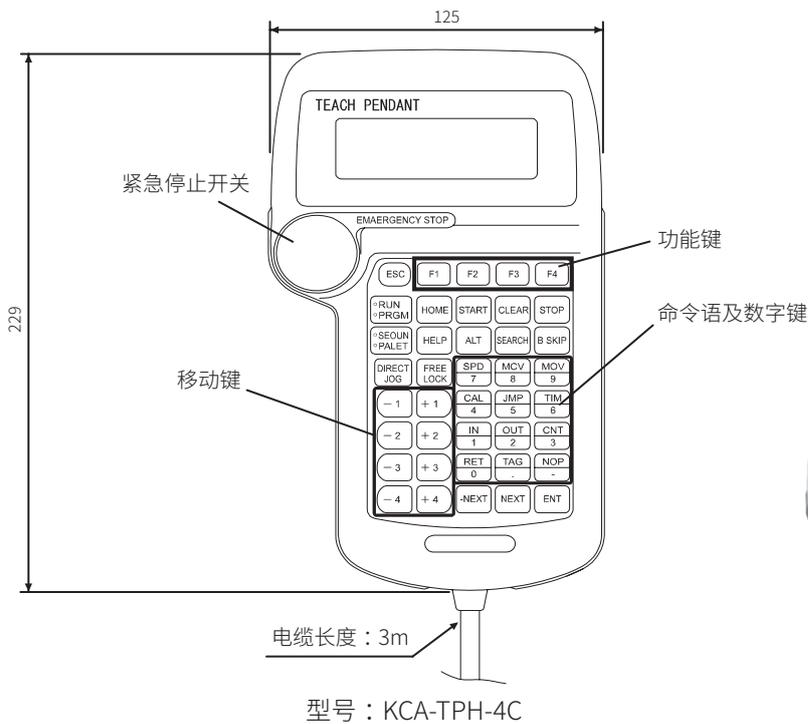
对话终端除了连接到控制器上进行程序或参数输入外，还可以指示原点定位、启动、停止、微动、紧急停止等动作的执行。此外，当发生异常或错误时，可以显示或解除错误信息。

型号表示方法

KCA - TPH - 4C

[支持控制器]

KCA-25-M10、KCA-25-M40、KCA-25-M80、
KCA-01-M05
以往机型：KCA-10系列、KCA-20系列



注) KCA-25系列支持2.26以上版本。

连接电缆

[用途]

用于作为主控制器与按照其指令动作的从控制器进行通信的电缆。
使用单轴时，如果只使用主控制器，则不需要。
连接电缆在主控制器与从控制器之间串联连接。
紧贴安放和分开安放可选择不同的电缆长度。

型号表示方法

KCA - 10 - LC - A 01

A 电缆长度

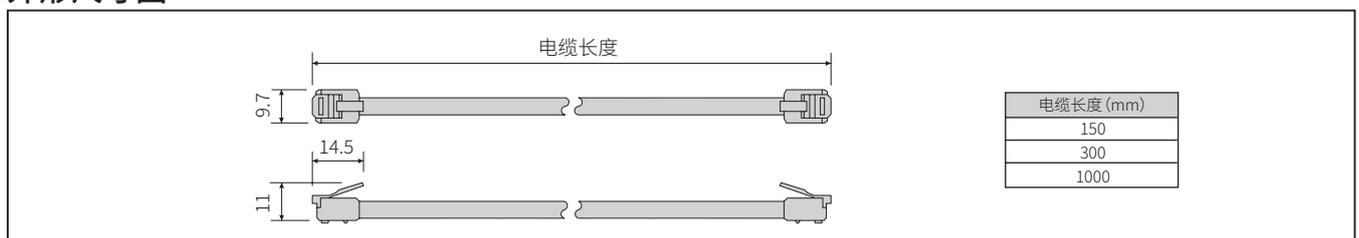
符号	内容
A	电缆长度
01	150mm
03	300mm
10	1000mm



连接电缆

* 请勿将连接电缆与其他信号线捆扎成束，或者放在同一线管内。
* 连接电缆进行了两端堵头处理。不能将其切断重新处理。

外形尺寸图



选型	
滑块	单轴规格
活塞杆	
R轴	
2轴	直交轴规格
3轴	
4轴	
轴相关部件	
控制类部件	
技术资料	
注意事项	使用

输入输出电缆

选型

[用途]

连接到控制器(主、从)、扩展输入输出模块的输入输出气口,用于与外部操作面板或控制设备进行信号传输的电缆。

电缆的一端带堵头,可以直接连接控制器。

根据芯线上的颜色标记和符号表,与外部设备接线。

与外部设备接线时,对芯线进行压接端子处理后再使用。



[连接模块]

KCA-25-M10、KCA-25-M40、
KCA-25-M80、KCA-25-S10、
KCA-25-S40、KCA-25-S80
扩展输入输出模块

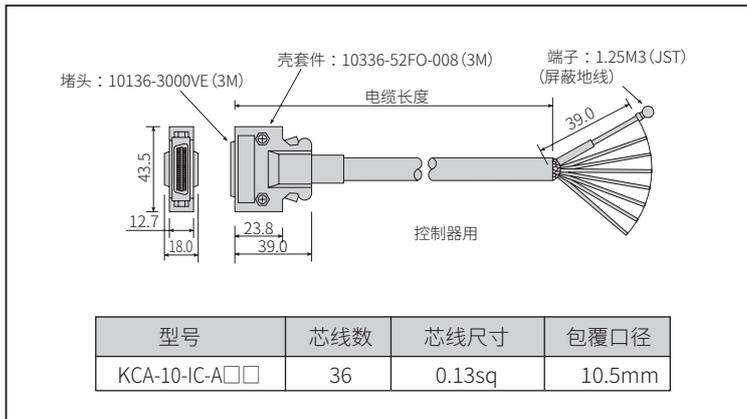
型号表示方法

KCA - 10 - IC - A 30

A 电缆长度

符号	内容
A	电缆长度
30	3000mm
50	5000mm

外形尺寸图



* 输入输出电缆使用了屏蔽线,以提高耐干扰性能。

请根据需要将屏蔽线接地。

* 输入输出电缆不具备耐弯曲性。

滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

计算机软件

[用途]

计算机软件KCA-SF-98D是将个人电脑作为主机使用，支持程序创建的应用软件。
可以与计算机进行控制器程序数据等的接收、发送、编辑、保存，或者进行I/O及坐标值检测、程序执行、JOG及原点复位等的执行控制。适用于调试及维护作业。

型号表示方法

KCA - SF - 98 D

[支持控制器]

KCA-25-M10、KCA-25-M40、KCA-25-M80、KCA-01-M05
以往机型：KCA-10系列、KCA-20系列

规格

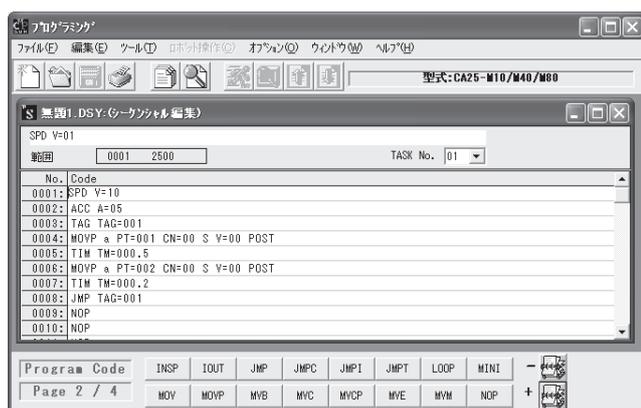
封装内容	CD-ROM 1个，(通信电缆KCA-PCBL-31另售)		
必要系统构成	计算机本体	配备串行通讯端口(D-Sub9针脚)、CD-ROM驱动器的IBM PC/AT兼容机 需要内存容量 12MB以上，硬盘空间容量 10MB以上	
	对应OS	微软 Windows 7日文版	
	显示器	SVGA以上(分辨率800×600像素以上)	
	打印机	能够连接到使用的计算机上，从Windows进行打印的打印机	
	通信电缆	连接计算机本体与控制器的通信电缆。请使用PCBL-31。	
支持控制器	KCA-25-M10、KCA-25-M40、KCA-25-M80(注1)、KCA-01-M05，以往机型：KCA-10系列、KCA-20系列		

Microsoft Windows及Windows徽标是美国Microsoft Corporation.的注册商标或商标。
注1) KCA-25系列支持3.1.0以上版本。

[特点]

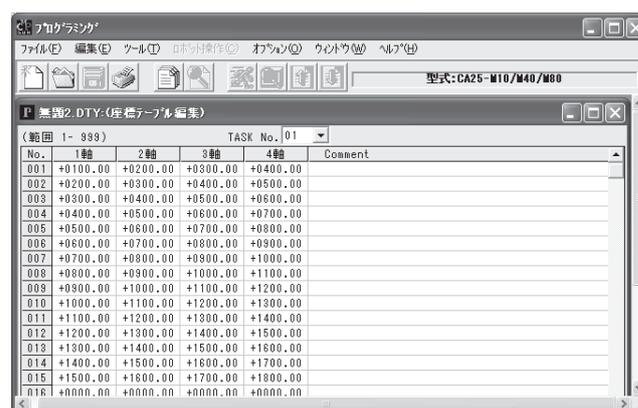
- 本软件可用于运行微软 Windows 7日文版的计算机。
- 可以使用多窗口屏幕编辑器轻松编辑程序。
- 可以将程序和表格等数据发送到控制器，或者从控制器接收数据，还可以将数据保存为文件。
- 可以控制示教和程序执行等轴动作。
- 打印程序(输出到打印机)时，可以附上标题和注释，便于调试和检查。
- 可以将以往机型(KCA-10系列、KCA-20系列)中保存的文件转换为KCA-25系列的文件。

●顺序程序的编辑画面



●坐标表的编辑画面

也可以导入用Excel等创建的CSV格式的数据



选型

滑块

活塞杆
单轴规格

R轴

2轴

3轴
直交轴规格

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

使用
注意事项

选型

●操作画面

可以执行与对话终端相同的操作，如程序执行和JOG操作等。



滑块

活塞杆

●监视器画面

可以对当前位置坐标及输入输出气口等的状态进行监控。



R轴

2轴

[连接构成图]



直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

通信电缆 (RS-232C)

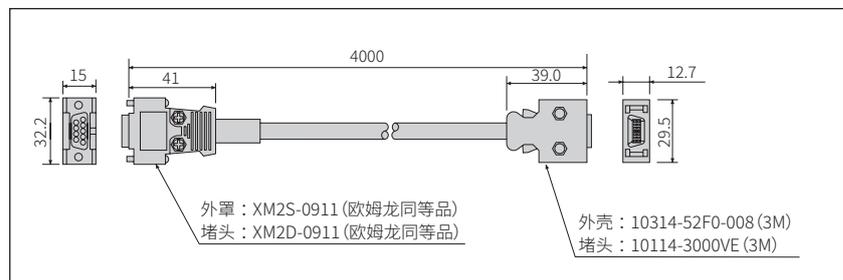
[用途]

连接控制器与计算机的通信电缆。
使用计算机软件时使用。

型号表示方法

KCA - PCBL - 31

外形尺寸图



编码器备用锂电池

[用途]

该电池安装到控制器，作为绝对式编码器的备用电源。

主控制器KCA-25-M10、KCA-25-M40、KCA-25-M80，从控制器KCA-25-S10、KCA-25-S40、KCA-25-S80各标配1个。

请用于更换或作为备件使用。

型号表示方法

KCA - 25 - EB - 05

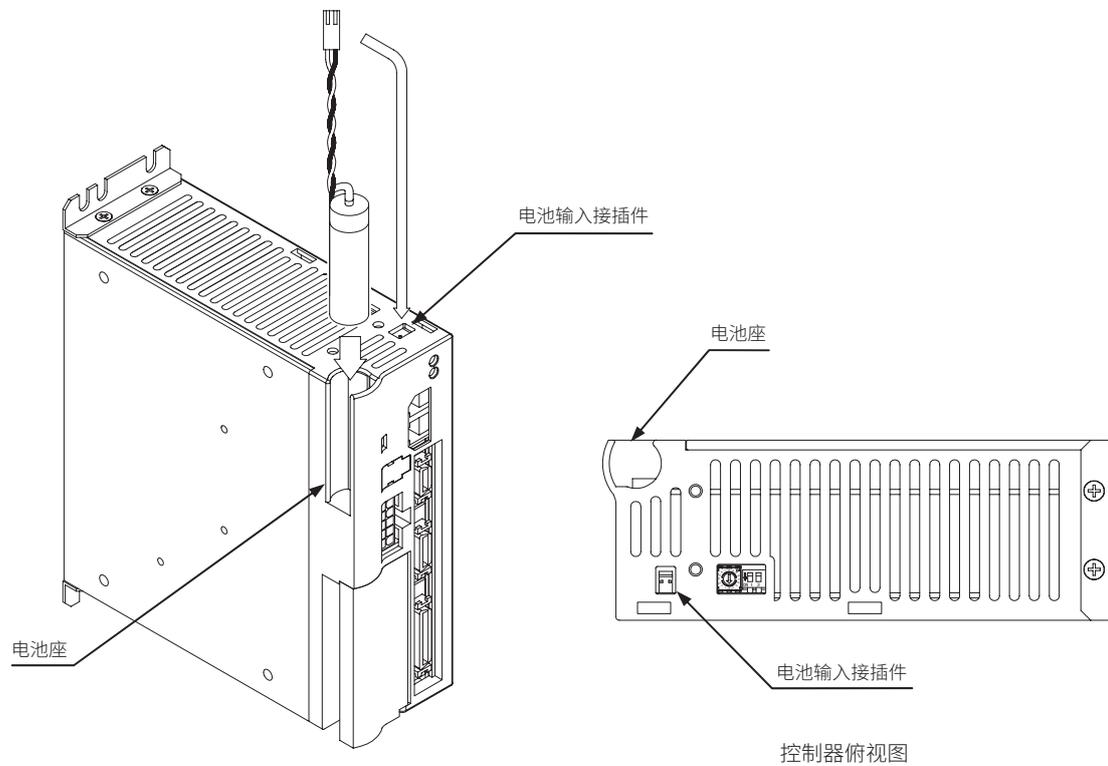
[规格]

项目		内容	备注	
部件名称		锂电池	锂亚硫酰氯电池	
型号		KCA-25-EB-05	电池本体：ER6C(日立麦克赛尔制造)	
规格	标称电压及容量	3.6V 1800mAh		
	外形	电池本体		φ14.5×45mm(不含突起)
		线束长度		50±6mm(不含接插件)
重量	约14.5g			
备用持续时间(※1)		约3年(※2)	25°C, 备用电流65μA	

注意

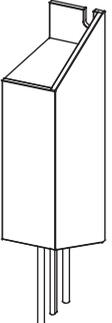
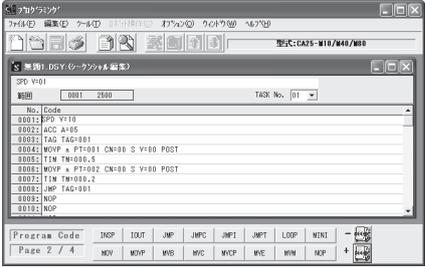
(※1) 控制器本体电源OFF状态的累计时间。

(※2) 电池持续时间因温度等而异。数值为参考标准。



选型	
滑块	单轴规格
活塞杆	
R轴	
2轴	直交轴规格
3轴	
4轴	
轴相关部件	
控制类部件	
技术资料	
注意事项	使用

[KBZ系列用控制部件]

选型	滑块	主控制器 KCA-01-M05  记载页码：204	高性能主控制器 KCA-20-M00  记载页码：207	从控制器 KCA-01-S05  记载页码：212
	活塞杆			
	单轴规格			
直交轴规格	2轴	充放电控制器 KCA-CAR-UN50  记载页码：216	充放电电阻 KCA-CAR-0500  记载页码：216	
	3轴			
	4轴			
轴相关部件				
控制类部件		对话终端 KCA-TPH-4C  记载页码：197	计算机软件 KCA-SF-98D  记载页码：199	
	技术资料			
注意事项	使用			

选型	
滑块	单轴规格
活塞杆	
R轴	
2轴	直交轴规格
3轴	
4轴	
轴相关部件	
控制类部件	
技术资料	
注意事项	使用

主控制器

[主要功能]

- * KBZ系列的专用单轴控制器。
- * 通过4点输入信号指定位点表，只需输入启动信号即可动作。
- * 点位表由坐标值、速度表编号、加减速表编号、扭矩限制表编号等12种数据组成。
- * 设置参数时，只有输入机器人类型才能对增益调整等进行自动设置。
- * 通过输入信号可以执行JOG动作(也可以使用本功能更改坐标值)。
- * 可以通过3色LED表示错误状态等。
- * 考虑到安全性，在控制器上增加刹车解除开关。

型号表示方法

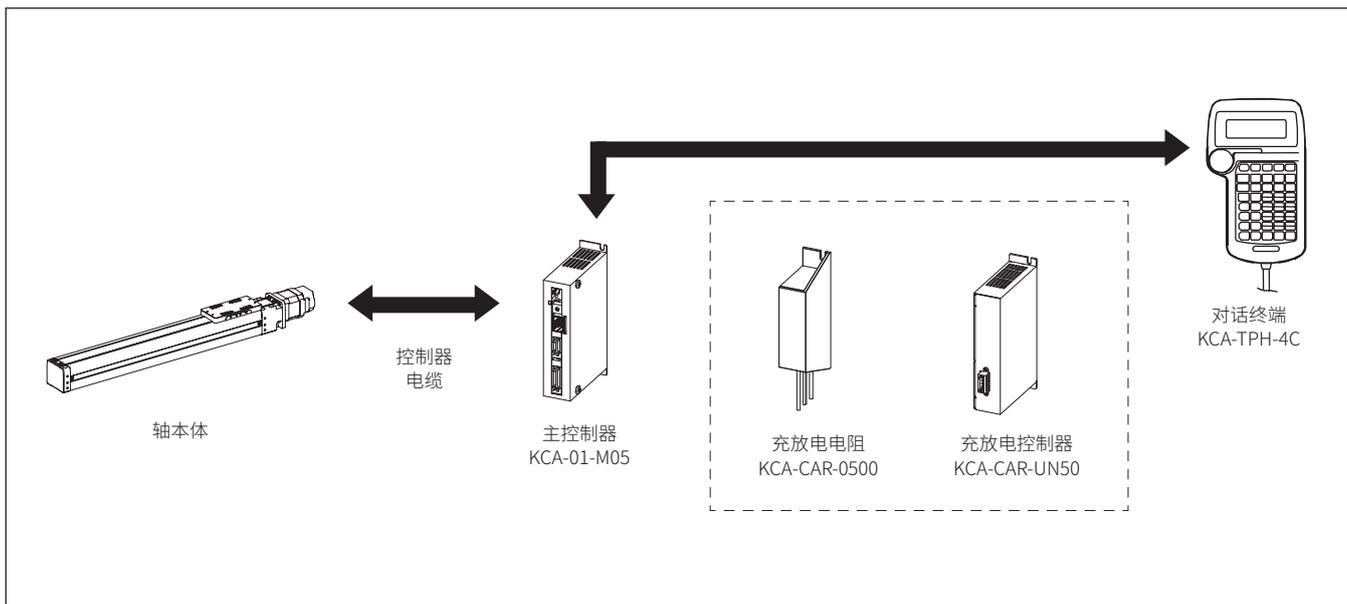
KCA - **01** - **M** **05**



KCA-01-M05

[系统构成]

↔ 基本模块 [---] 功能扩展模块



选型

滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

[一般规格]

适用机器人	KBZ系列	
控制器型号	KCA-01-M05	
控制轴数	1轴	
马达功率	50W	
控制方式	半闭环功能	
示教方式	远程示教 直接示教或MDI	
速度设置	8档(可更改)	
加减速设置	8档(可更改)	
点位表数	15表	
存储方式	EEPROM (可重写次数: 100万次)	
移动模式	点模式	
特殊功能	扭矩限制功能	
紧急停止输入	有	
原点传感器输入	有	
再生功能	有(安装外部再生电阻)	
动态刹车功能	无	
机械刹车驱动输出	DC24V-0.4A以下 (无励磁动作型刹车用) 可通过刹车解除开关(SW1) 强制解除	
保护功能	硬件错误	传感器异常、驱动电源异常、EEPROM异常、过热异常等
	软件错误	超速、超载、位置偏差过大等
	警告	驱动电源切断
尺寸	31(W)×146(H)×89(D) (不含螺丝突起)	

状态显示	状态LED(LED1)显示 伺服OFF 绿色(亮灯) 伺服ON 绿色(闪烁) 正常模式 驱动电源OFF 橙色(亮灯) (将SW2设置为0)电池电量不足 橙色(闪烁) 电源切断请求OFF 红色(亮灯) 错误 红色+绿色(闪烁)	
系统输入	24V 7mA 10点	
系统输出	30Vmax 100mAmax 8点	
通信功能	RS-232C × 1通道(9600bps) 计算机软件KCA-SF-98D用	
控制电源电压	DC24V ±10%	
驱动电源电压	DC24V ±10%	
控制电源容量	0.25A	
驱动电源容量	根据轴型号 额定3A(最大9A)	
环境条件	使用环境温度	0~40°C
	使用环境湿度	90%以下 (不得结露)
	保存环境温度	-10~85°C
	保存环境湿度	90%以下 (不得结露)
	环境	室内 (不受阳光直射) 无污垢、灰尘、腐蚀性气体、 易燃性气体 海拔1000m以下
振动/冲击	4.9m/s ² 以下/ 19.6 m/s ² 以下	
重量	约0.25kg	

[输入输出规格]

输入规格	
输入额定值	DC24V 7mA
绝缘方式	光电耦合器
电源	由外部供给(DC24V)

输出规格	
输出方式	晶体管输出(集电极开路)
输出容量	系统输出 MAX100mA/1点 * 无通用输出

* 信号的详细信息请参阅第37、38页的“系统输入输出的详细信息”。
* 紧急停止输入及输入输出的连接方法请参阅第39页。

[输入输出针脚编号及信号名]

插针编号	输入NO.	信号名	内容
1	-	+COM	正极公共端
2	-	+COM	正极公共端
3	IN1(*1)	START	启动输入
		+JOG	+JOG输入
4	IN2(*1)	STOP	停止输入
		-JOG	-JOG输入
5	IN3	SVON	伺服ON输入
6	IN4	WRITE	写入输入
7	IN5	ALRST	错误复位输入
8	IN6	RTSEL	运行/示教切换输入
9	IN7	PIN1	指令点位号码输入
10	IN8	PIN2	
11	IN9	PIN3	
12	IN10	PIN8	
13	-	-	紧急停止输入(+)

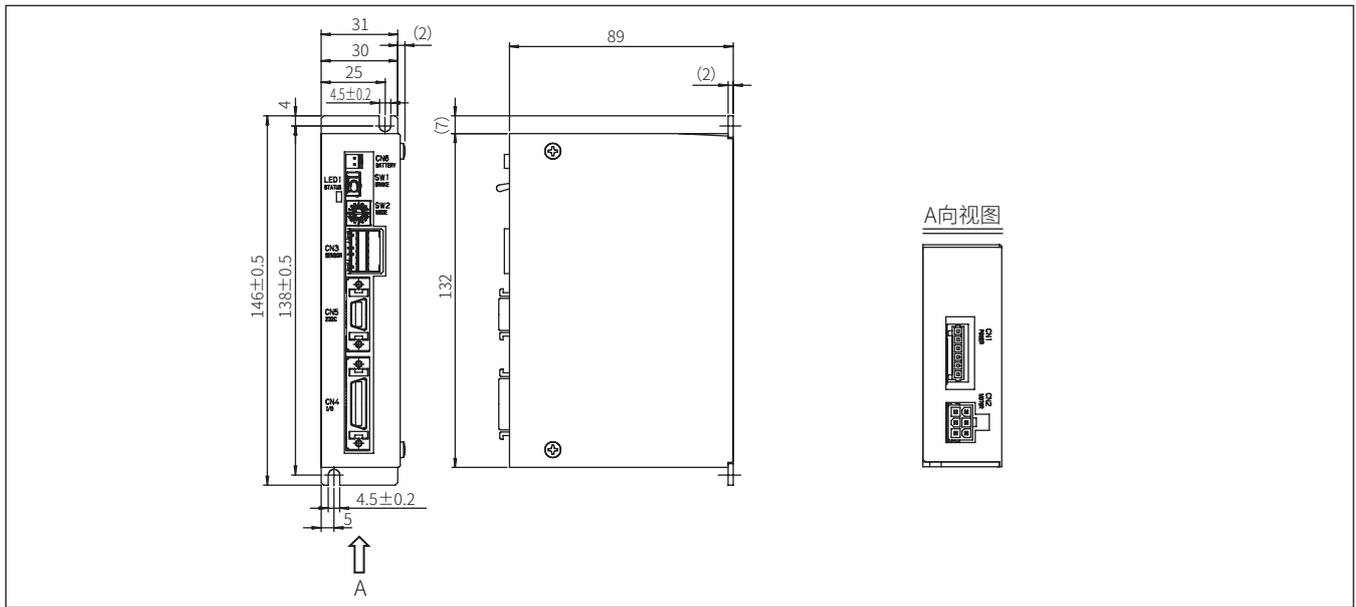
插针编号	输入NO.	信号名	内容
14	OUT1	RUN	运行中输出
15	OUT2(*2)	ERROR	异常输出
		RDY/ERR	READY/异常输出
16	OUT3	POSI	定位完成输出
17	OUT4	AREA	区域输出
18	OUT5(*3)	POUT1	完成点位号码输出
		TQCON	扭矩限制刹车作输出
19	OUT6(*3)	POUT2	完成点位号码输出
		TQLOAD	负载输出
20	OUT7(*3)	POUT4	完成点位号码输出
		TQLIM	限位输出
21	OUT8(*3)	POUT8	完成点位号码输出
		TQLOCK	锁定中输出
22	-	-COM	负极公共端
23	-	-COM	负极公共端
24	-	-	N.C.
25	-	-	
26	-	-	紧急停止输入(-)

(*1) 上段为运行时、下段为示教时的信号。
(*2) 通过参数M13选择功能。
(*3) 上段为运行状态正常动作时以及示教时，下段为运行状态扭矩限制刹车作时的信号。

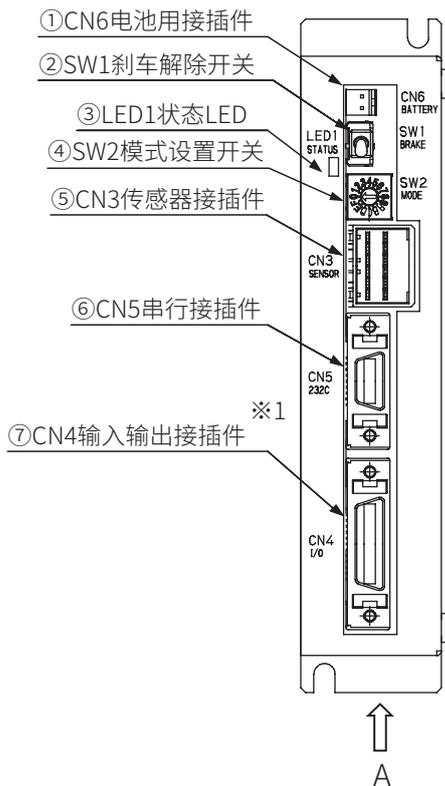
选型
滑块
活塞杆
R轴
2轴
3轴
4轴
直交轴规格
轴相关部件
控制类部件
技术资料
使用事项

[外形尺寸图]

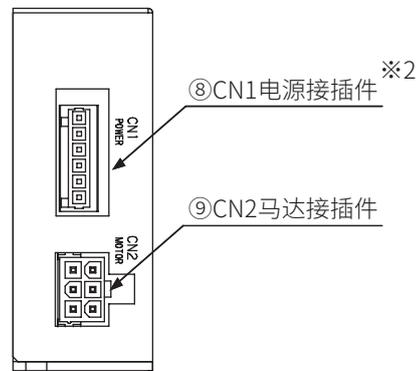
主控制器



[各部位名称]



A向视图



①CN6电池用接插件
编码器ABS用备用电池接插件。

②SW1刹车解除开关
用于强制解除刹车的瞬时开关。
向上抬起控制杆时，刹车被强制解除，放开后返回正常的刹车控制。

③LED1状态LED
以3种颜色表示控制器的状态。

④SW2模式设置开关
用于设置动作模式的开关。

※1 附带堵头和壳套件。
※2 附带堵头和连接杆。

⑤CN3传感器接插件
连接马达传感器电缆的接插件。

⑥CN5串行接插件
连接对话终端或计算机通信电缆(选择项)的RS-232C用的接插件。

⑦CN4输入输出接插件
由系统输入输出及紧急停止输入构成，用于连接程序控制器等，从外部控制机器人。

⑧CN1电源接插件
输入控制电源及驱动电源的接插件。

⑨CN2马达接插件
连接马达电缆的接插件。

高性能主控制器 KCA-20-M00

- * 最多可同时控制4轴
- * 与外部设备的接口可使用CC-Link、DeviceNet
- * 通过CC-Link接口，可进行各输入输出、坐标表、状态及JOG动作的数据通信等。
- * 通过DeviceNet接口，可进行各输入输出操作及JOG动作的数据通信。
- * 具备二维、三维直线插补和圆弧插补以及路径功能，可进行侧重轨迹的作业
- * 可通过机器人移动中指定的坐标来进行通用输出控制的ON、OFF (命令语：OUTS)
- * 可以在向指定坐标移动的途中，将目标位置更改为通过RS232C通信接收的坐标数据 (命令语：RSMV)
- * 顺序模式下具备最多可进行4任务输入输出控制的多任务功能 (轴动作只执行1任务)
- * 对话终端使用KCA-TPH-4C

型号表示方法

KCA - 20 - M00 - 00

A 扩展I/F模块

符号	内容
A	扩展I/F模块
0	无
C	CC-Link模块
D	DeviceNet模块



KCA-20-M00-00



KCA-20-M00-C0

选型	
滑块	单轴规格
活塞杆	
R轴	
2轴	直交轴规格
3轴	
4轴	
轴相关部件	
控制类部件	
技术资料	
注意事项	使用

[一般规格]

控制器型号	KCA-20-M00
控制轴数	连接从控制器, 1轴~4轴 同步控制
控制方式	CP控制、PTP控制 半闭环控制
插补功能	三维直线插补、三维圆弧插补
编码器信号	线路驱动器通信方式
示教方式	远程示教、 直接示教或MDI
速度、加速	速度10档(可更改) 加速度20档(可更改)
运行方式	逐步、连续、单作用
动作模式	顺序(多任务)(注1) 码垛堆积、简易 外部点指定
程序数	顺序16、 码垛堆积16、简易8
步骤数	最大2500步(注2)
坐标表	各任务 999
计数器数	99
定时器数	9
存储方式	FRAM
CPU型号	32位(RISC、CPU SH7085)
电源电压	DC24V±10% 0.5A(由外部供给)

(注1) 多任务最多4任务(控制轴数为1任务)。
(注2) 根据使用的模式而变化。
(注3) 选择Field·Bus接口规格时, 请参阅第209、210页的接口规格。

[输入输出规格]

输入规格	
输入额定值	DC24V 7mA/1点
绝缘方式	光电耦合器
电源	由外部供给(DC24V)

输出规格	
输出方式	晶体管输出(集电极开路)
输出容量 (DC24V)	系统输出 MAX20mA/1点 通用输出 MAX300mA/1点

自我诊断功能	通过看门狗定时器检测 CPU异常、存储器异常 驱动器异常、电源电压异常、 程序异常等
异常显示	异常指示灯亮灯(正面板) 对话终端显示
外部输入	系统输入: 4点 通用输入: 20点(注3)
外部输出	系统输出: 4点 通用输出: 12点(注3)
通信功能	1CH(RS232C)对话终端用
外部驱动电源	无输出电源(由外部供给)
紧急停止输入输出	无电压输入(触点输入)、继电器C触点 输出
耐干扰性	1500Vp-p 脉冲宽度1μs (通过噪声模拟器测定)
环境条件	室内安装场所 温度: 0°C~40°C 湿度 30~90%RH 不得结露 无腐蚀性气体
尺寸	65(W) × 170(H) × 150(D) 不含安装部件
重量	1.2kg(不含选择项基板)

[输入输出针脚编号及信号名]

面板侧接插件针脚配置	No.	信号名	No.	信号名
	1	+COM1 (注1)	26	通用输入气口 1-1
	2	通用输出气口 1-1	27	通用输入气口 1-2
	3	通用输出气口 1-2	28	通用输入气口 1-3
	4	通用输出气口 1-3	29	通用输入气口 1-4
	5	通用输出气口 1-4	30	通用输入气口 1-5
	6	通用输出气口 1-5	31	通用输入气口 1-6
	7	通用输出气口 1-6	32	通用输入气口 1-7
	8	通用输出气口 1-7	33	通用输入气口 1-8
	9	通用输出气口 1-8	34	通用输入气口 2-1
	10	通用输出气口 2-1	35	通用输入气口 2-2
	11	通用输出气口 2-2	36	通用输入气口 2-3
	12	通用输出气口 2-3	37	通用输入气口 2-4
	13	通用输出气口 2-4	38	通用输入气口 2-5
	14	-COM1 (注1)	39	通用输入气口 2-6
	15	-COM1 (注1)	40	通用输入气口 2-7
	16	+COM2 (注1)	41	通用输入气口 2-8
	17	运行中输出	42	通用输入气口 3-1
	18	异常输出	43	通用输入气口 3-2
	19	定位完成输出	44	通用输入气口 3-3
	20	原点复位完成输出	45	通用输入气口 3-4
	21	原点复位输入	46	紧急停止输入
	22	启动输入	47	紧急停止输入
	23	停止输入	48	紧急停止输出(N.O)
	24	复位输入	49	紧急停止输出(COM)
	25	-COM2 (注1)	50	紧急停止输出(N.C)

(注1): +COM1、+COM2及-COM1与-COM2未在内部连接。
* 附带1个用于连接输入输出接插件的堵头, 带堵头的输入输出电缆也作为选择项提供。

[CC-Link 接口规格]

项目	规格
传输规格	CC-Link Ver1.10
通信速度	10M/5M/2.5M/625K/156kbps (通过参数设置)
站类型	远程设备站
占有站数	4站固定 (RX/RY 各128点 RWw/RWr 各16点)
站号设置	1~61 (通过参数设置)
输入输出点数	系统输入4点/系统输出4点
	通用输入64点/通用输出64点
	JOG输入8点/JOG输出8点
	握手输入1点/握手输出2点
数据选择输入4点/数据选择确认输出4点	
数据通信功能	坐标表接收发送、当前位置监视器、错误代码请求、状态请求等

* 输入输出是从控制器侧观察的方向。

[输入输出信号一览]

信号方向 CC-Link 主站 ← KCA-20-M00		信号方向 CC-Link 主站 → KCA-20-M00	
设备No. (输入)	信号名	设备No. (输出)	信号名
RXn0	运行中输出	RYn0	原点复位输入 (※2)
RXn1	异常输出	RYn1	启动输入 (※2)
RXn2	定位完成输出	RYn2	停止输入 (※2)
RXn3	原点复位完成输出	RYn3	复位输入 (※2)
RXn4~RXn7	禁止使用	RYn4~RYn7	禁止使用
RXn8~RXnF	通用输出气口1-1~8	RYn8~RYnF	通用输入气口1-1~8 (※2)
RX (n+1) 0~RX (n+1) 7	通用输出气口2-1~8	RY (n+1) 0~RY (n+1) 7	通用输入气口2-1~8 (※2)
RX (n+1) 8~RX (n+1) F	通用输出气口3-1~8	RY (n+1) 8~RY (n+1) F	通用输入气口3-1~8 (※2)
RX (n+2) 0~RX (n+2) 7	通用输出气口4-1~8	RY (n+2) 0~RY (n+2) 7	通用输入气口4-1~8
RX (n+2) 8~RX (n+2) F	通用输出气口5-1~8	RY (n+2) 8~RY (n+2) F	通用输入气口5-1~8
RX (n+3) 0~RX (n+3) 7	通用输出气口6-1~8	RY (n+3) 0~RY (n+3) 7	通用输入气口6-1~8
RX (n+3) 8~RX (n+3) F	通用输出气口7-1~8	RY (n+3) 8~RY (n+3) F	通用输入气口7-1~8
RX (n+4) 0~RX (n+4) 7	通用输出气口8-1~8	RY (n+4) 0~RY (n+4) 7	通用输入气口8-1~8
RX (n+4) 8~RX (n+4) F	JOG输出	RY (n+4) 8~RY (n+4) F	JOG输入
RX (n+5) 0~RX (n+5) 7	储备	RY (n+5) 0~RY (n+5) 7	储备
RX (n+5) 8~RX (n+5) F		RY (n+5) 8~RY (n+5) F	
RX (n+6) 0~RX (n+6) 7		RY (n+6) 0~RY (n+6) 7	
RX (n+6) 8	命令处理完成 (※1)	RY (n+6) 8	命令处理请求 (※1)
RX (n+6) 9	命令错误 (※1)	RY (n+6) 9	禁止使用
RX (n+6) A~RX (n+6) B	禁止使用	RY (n+6) A~RY (n+6) B	禁止使用
RX (n+6) C~RX (n+6) F	数据选择确认输出	RY (n+6) C~RY (n+6) F	数据选择输入
RX (n+7) 0~RX (n+7) 7	禁止使用	RY (n+7) 0~RY (n+7) 7	禁止使用
RX (n+7) 8~RX (n+7) F	禁止使用	RY (n+7) 8~RY (n+7) F	禁止使用

n : 通过设置站号, 在主控制器上分配的地址

(※1) 数据通信的握手信号

(※2) 通过参数选择使用系统输入、通用输入气口1~3。

[CC-Link状态显示LED]

名称	颜色	亮灯/灭灯	内容
RUN	绿色	亮灯	正常动作中
		灭灯	超时或网络停止中
ERR	红色	亮灯	CRC错误、异常速度、异常站号设置
		灭灯	正常动作中
SD	绿色	亮灯	正在发送数据
		灭灯	未发送数据
RD	绿色	亮灯	正在接收数据
		灭灯	未接收数据

选型	
滑块	单轴规格
活塞杆	
R轴	
2轴	直交轴规格
3轴	
4轴	
	轴相关部件
	控制类部件
	技术资料
	注意事项

[DeviceNet 接口规格]

项目	规格		
通信协议	依据DeviceNet标准		
支持连接	I/O连接(轮询)		
通信速度	125k/250k/500kbps(通过参数设置)		
站号设置	0~63(通过参数设置)		
电缆长度	通信速度	粗电缆	细电缆
	125k	500m	100m
	250k	250m	
	500k	100m	
占用点数	发送:128点 接收:128点		
输入输出点数	系统输入4点/系统输出4点		
	通用输入64点/通用输出64点		
	JOG输入8点/JOG输出8点		
设备类型	0(Generic Device)		

*输入输出是从控制器侧观察的方向。

[输入输出信号一览]

信号方向	DeviceNet 主站 ← KCA-20-M00	信号方向	DeviceNet 主站 → KCA-20-M00 (※1)
输入设备No.(选择项※2)	信号名	输出设备No.(选择项※2)	信号名
+0	运行中输出	+0	原点复位输入(※3)
+1	异常输出	+1	启动输入(※3)
+2	定位完成输出	+2	停止输入(※3)
+3	原点复位完成输出	+3	复位输入(※3)
+4~+7	禁止使用	+4~+7	禁止使用
+8~+15	通用输出气口1-1~8	+8~+15	通用输入气口1-1~8(※3)
+16~+23	通用输出气口2-1~8	+16~+23	通用输入气口2-1~8(※3)
+24~+31	通用输出气口3-1~8	+24~+31	通用输入气口3-1~8(※3)
+32~+39	通用输出气口4-1~8	+32~+39	通用输入气口4-1~8
+40~+47	通用输出气口5-1~8	+40~+47	通用输入气口5-1~8
+48~+55	通用输出气口6-1~8	+48~+55	通用输入气口6-1~8
+56~+63	通用输出气口7-1~8	+56~+63	通用输入气口7-1~8
+64~+71	通用输出气口8-1~8	+64~+71	通用输入气口8-1~8
+72~+79	JOG输出	+72~+79	JOG输入
+80~+127	储备	+80~+127	储备

(※1) DeviceNet的通信中断时, 停止输入设为1, 其他情况清零。
但是, 进行T/P操作时, 停止输入也将清零。

(※2) 与起始设备的偏移量。(单位: 位)

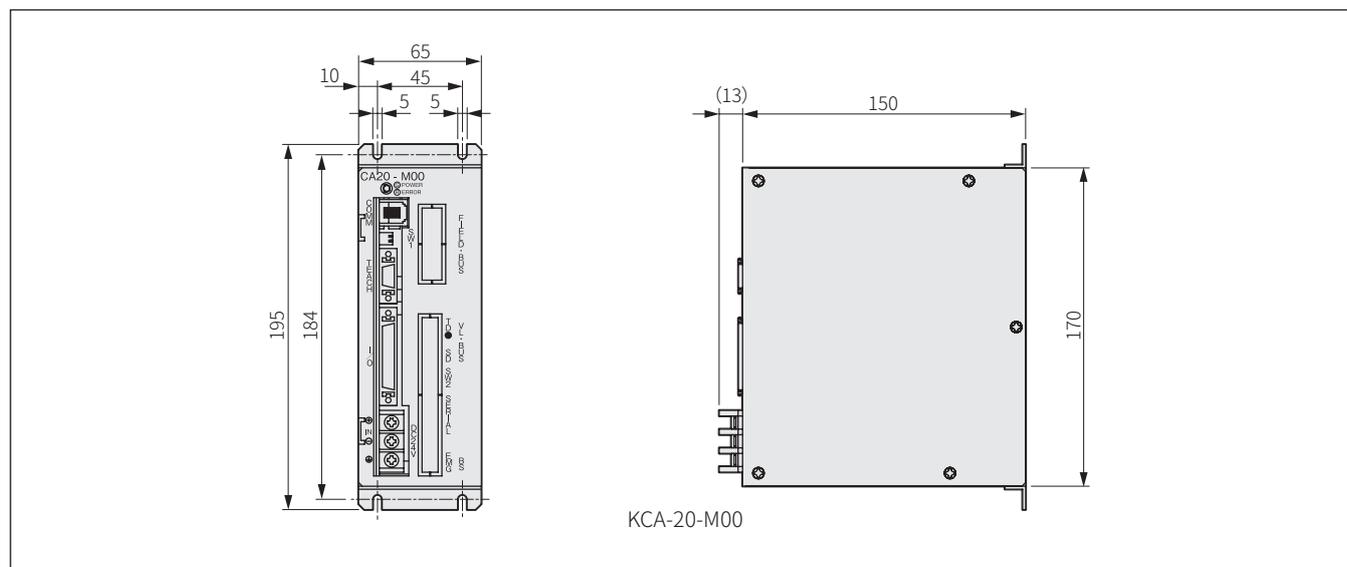
(※3) 通过参数选择使用系统输入、通用输入气口1~3。

[DeviceNet 状态显示 LED]

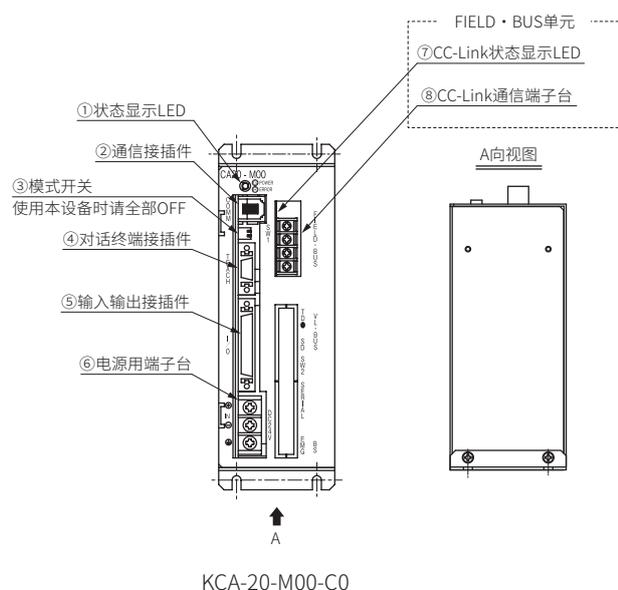
名称	颜色	亮灯/灭灯	原因及措施	
MS	绿色	●亮灯	正常	正常状态
		★闪烁	未设置状态	主控制器的设定值异常。请检查设置重新启动。或者处于待机状态。请检查主控制器是否正常运行。
	红色	●亮灯	致命故障	发生硬件异常。 (DPRAM、内部ROM、内部RAM、EEPROM、CAN异常、WDT异常等) 请重新启动。如果再次发生, 请更换模块。
		★闪烁	轻微故障	用户设置异常, 以及发生了用户侧中断超时。请重新检查设置重新启动。
NS	绿色/红色	○灭灯	没有供电	未供电, 正在进行初始化等。请检查电源。
		●亮灯	正常	在线状态下, 建立了1个以上连接(运行)。
	绿色	★闪烁	等待连接	主控制器未正常启动。(含主控制器的I/O区域构成异常) 请检查主控制器是否正常运行。
		●亮灯	致命通信异常	发生通信异常。(节点地址重复、检测到busoff、通信速度不一致等) 请检查连接状态、噪声状态、节点地址设置、通信速度设置等, 重新启动。
	红色	★闪烁	轻微通信异常	与主控制器的通信超时。 请检查主控制器的状态、连接状态、噪声状态、节点地址设置、通信速度设置等, 重新启动。
		绿色/红色	○灭灯	没有供电

*LED的亮灯间隔为, 亮灯0.5秒, 灭灯0.5秒。

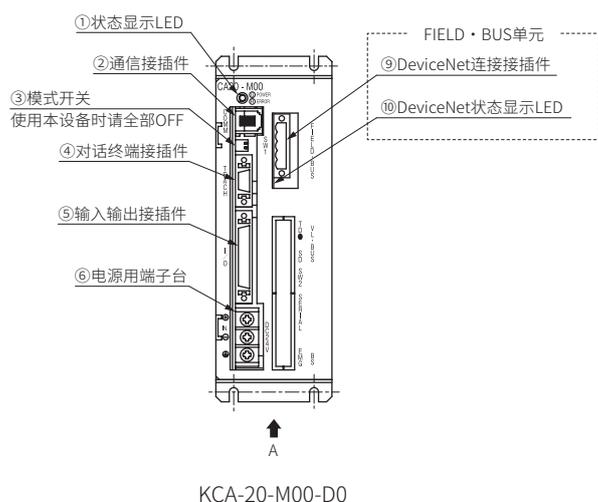
外形尺寸图



[各部位名称]



KCA-20-M00-C0



KCA-20-M00-D0

- ① 状态显示LED
显示控制器状态的LED，电源ON时绿色指示灯亮灯，发生错误时红色指示灯亮灯。
- ② 通信接插件
连接从控制器连接用连接电缆的接插件。
- ③ 模式开关
本设备不使用。使用时请全部OFF。
- ④ 对话终端接插件
连接对话终端或计算机连接用通信电缆 (选择项) 的接插件。
- ⑤ 输入输出接插件
连接外部控制设备 (程序控制器等)。

- ⑥ 电源用端子台
设有电源输入端子、FG (外壳接地) 端子。
- ⑦ CC-Link状态显示LED (选择项)
显示CC-Link的状态。
- ⑧ CC-Link通信端子台 (选择项)
连接用于数据链接的CC-Link专用电缆的端子台。
- ⑨ DeviceNet连接接插件 (选择项)
连接用于数据链接的DeviceNet专用电缆的接插件。
- ⑩ DeviceNet状态显示LED (选择项)
显示DeviceNet的状态。

选型	
滑块	单轴规格
活塞杆	
R轴	
2轴	直交轴规格
3轴	
4轴	
轴相关部件	控制类部件
技术资料	
注意事项	使用

从控制器

[主要功能]

* 可以与KBX系列控制器连接。



KCA-01-S05

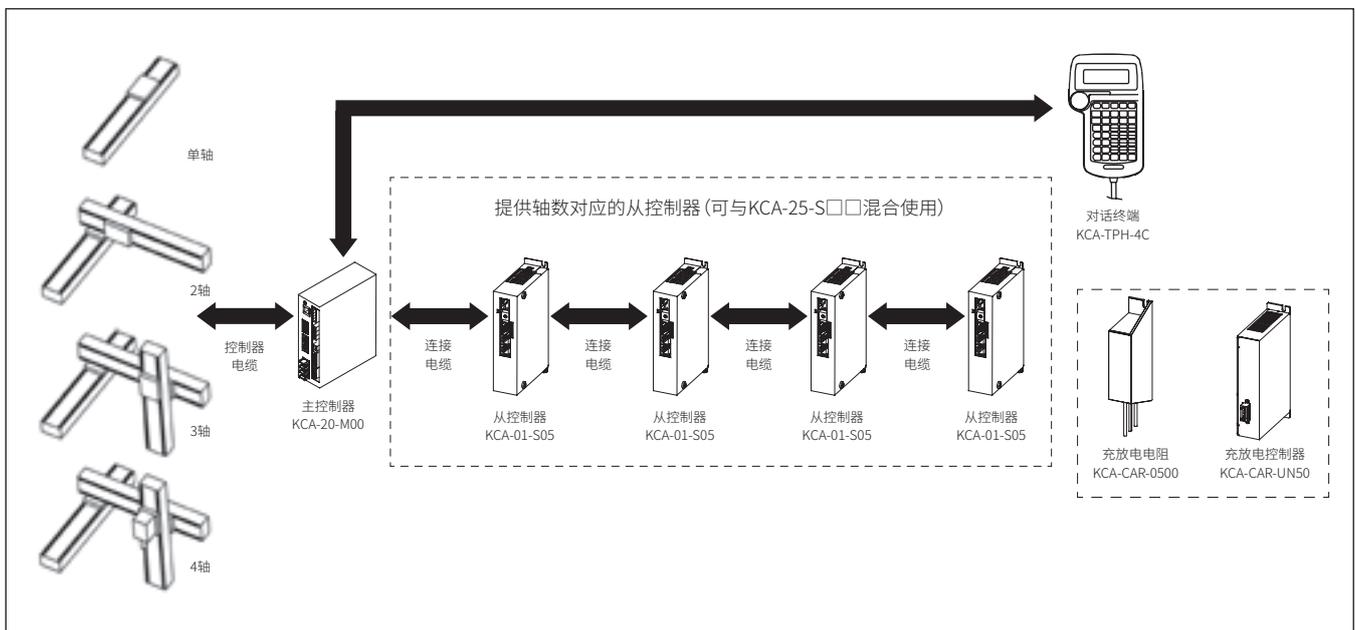
型号表示方法

KCA - **01** - **S** **05**

[系统构成]

● KCA-20-M00

↔ 基本模块 [---] 功能扩展模块



选型

滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

[一般规格]

执行器	KBZ系列	
控制器型号	KCA-01-S05	
控制轴数	1轴(与主控制器连接)	
马达功率	50W	
异常显示	异常指示灯亮灯(正面面板) 对话终端 (连接于主控制器)	
原点传感器输入	有	
再生功能	有(安装外部再生电阻)	
动态刹车功能	无	
机械刹车驱动输出	DC24V-0.4A以下 (无励磁动作型刹车用) 可通过刹车解除开关(SW1) 强制解除	
保护功能	硬件错误	传感器异常、驱动电源异常、 非易失性存储器异常等
	软件错误	超速、超载、位置偏差过大等
	警告	电池电压下降
状态显示	电源ON时绿色指示灯亮灯, 发生错误时红色指示灯亮灯。	

控制电源电压	DC24V ±10%	
驱动电源电压	DC24V ±10%	
控制电源容量	0.25A	
驱动电源容量	根据轴型号 额定3A(最大9A)	
环境条件	使用环境温度	0~40°C
	使用环境湿度	90%以下(不得结露)
	保存环境温度	-10~85°C
	保存环境湿度	90%以下(不得结露)
	环境	室内(不受阳光直射) 无污垢、灰尘、腐蚀性气体、 易燃性气体 海拔1000m以下
	振动/冲击	4.9m/s ² 以下/19.6 m/s ² 以下
尺寸	31(W)×146(H)×89(D)(不含螺丝突起)	
重量	约0.25kg	

选型

滑块

活塞杆

单轴规格

R轴

2轴

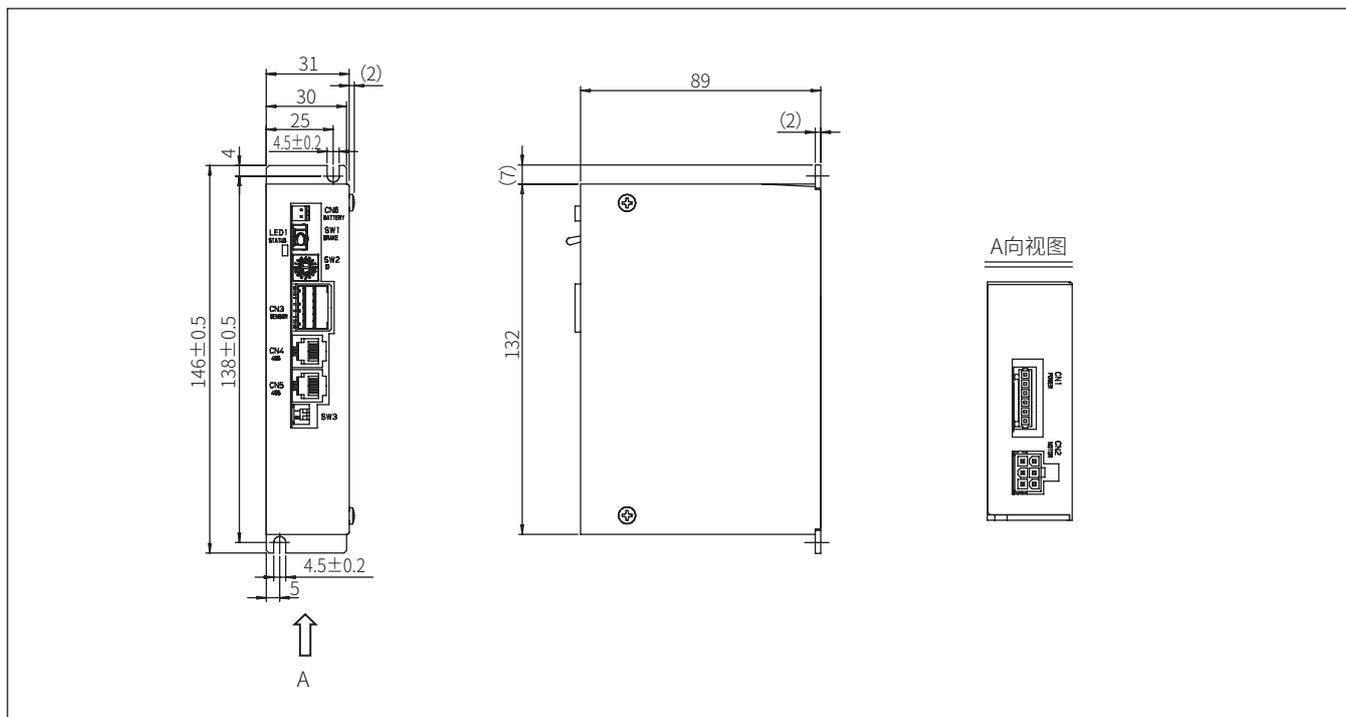
3轴

4轴

直交轴规格

[外形尺寸图]

从控制器



轴相关部件

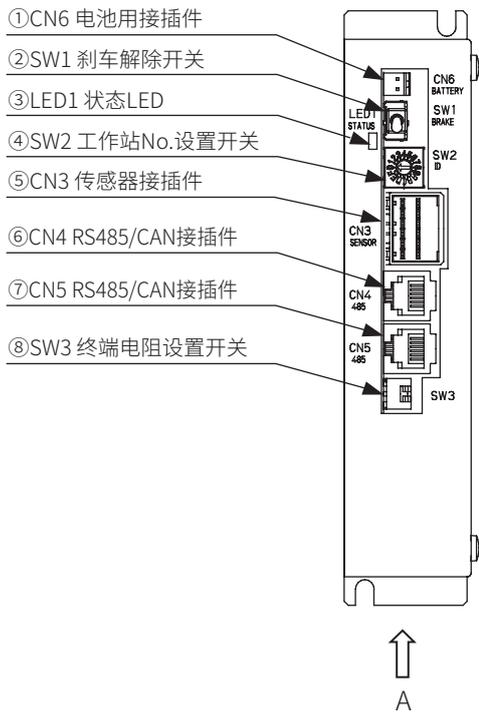
控制类部件

技术资料

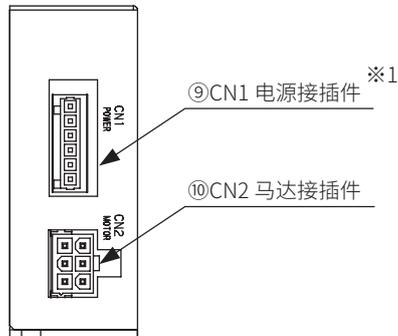
注意事项

[各部位名称]

选型
滑块
单轴规格
活塞杆
R轴
2轴
直交轴规格
3轴
4轴
轴相关部件
控制类部件
技术资料
注意事项



A向视图



- ①CN6 电池用接插件
编码器ABS用备用电池接插件。
- ②SW1 刹车解除开关
用于强制解除刹车的瞬时开关。
向上抬起控制杆时，刹车被强制解除，放开后返回正常的刹车控制。
- ③LED1 状态LED
显示控制器状态的LED，电源ON时绿色指示灯亮灯，发生错误时红色指示灯亮灯。
- ④SW2 工作站No. 设置开关
连接从控制器对多个轴进行控制时，设置各从控制器工作站No.的开关。
更新固件时请设置为“F”。

- ⑤CN3 传感器接插件
连接马达传感器电缆的接插件。
- ⑥CN4 RS485/CAN接插件
连接从控制器 (选择项) 连接用通信电缆的接插件。
- ⑦CN5 RS485/CAN接插件
连接从控制器 (选择项) 连接用通信电缆的接插件。
- ⑧SW3 终端电阻设置开关
用于连接从控制器 (选择项) 连接用通信终端电阻的开关。
- ⑨CN1 电源接插件
输入控制电源及驱动电源的接插件。
- ⑩CN2 马达接插件
连接马达电缆的接插件。

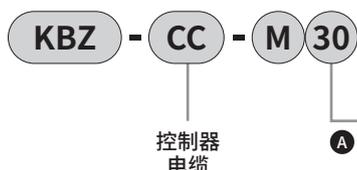
※1 附带堵头和连接杆。

控制器电缆

[用途]

连接轴本体与控制器的电缆。由动力线与编码器信号线两大系统组成，由耐弯曲性的2根电缆构成。该电缆为轴本体专用，不包括用户使用的电缆。

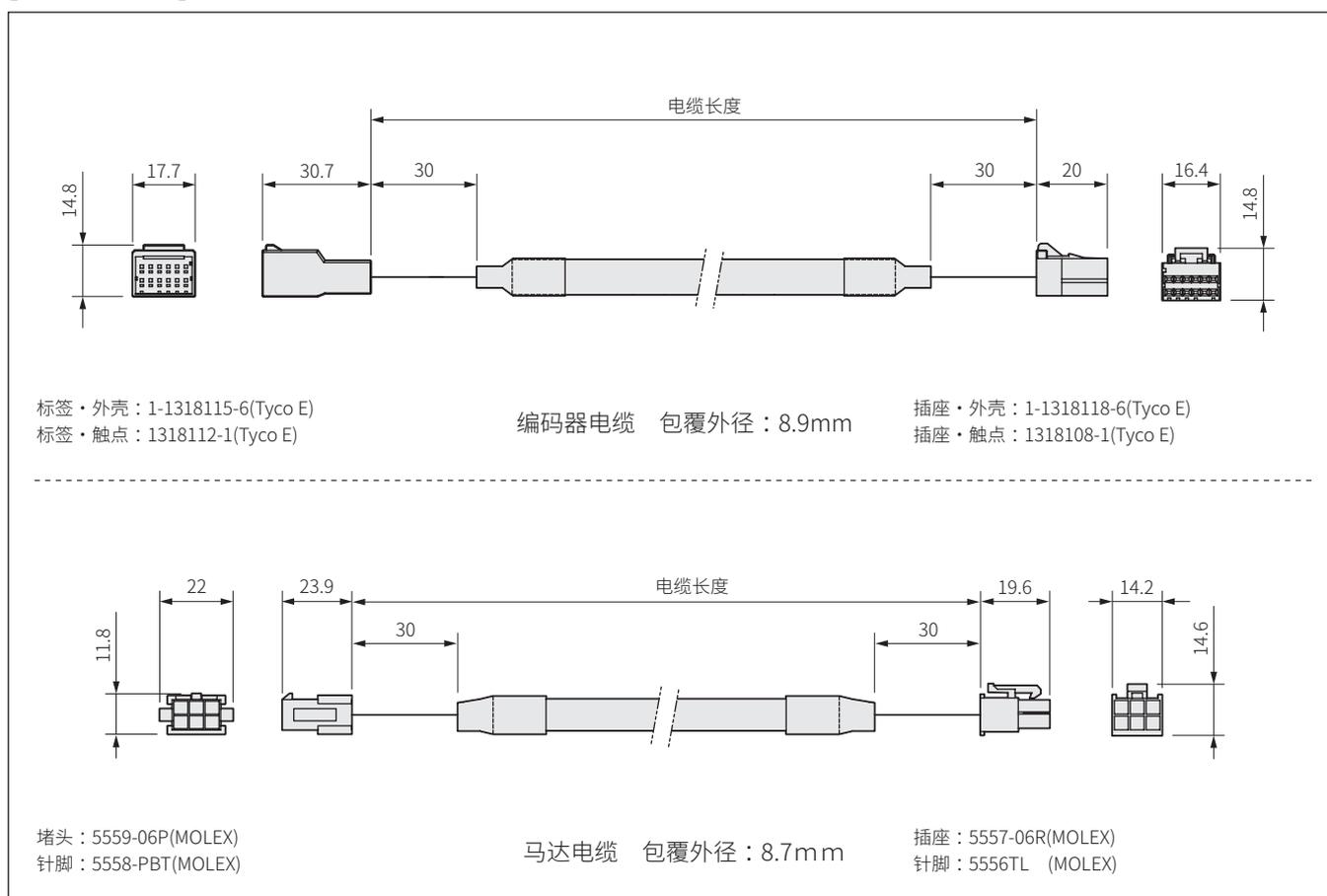
型号表示方法



符号	内容
A 电缆长度	
30	3000mm
40	4000mm
50	5000mm

* 控制器电缆由1根马达线和1根编码器线组成一套。

[外形尺寸图]



选型

滑块

活塞杆
单轴规格

R轴

2轴

3轴
直交轴规格

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

再生电阻

[用途]

在垂直轴使用。

(通过再生电阻防止控制器产生过电压。)

* 分为带罩的模块型 (KCA-CAR-UN50) 和不带罩的电阻型 (KCA-CAR-0500)。

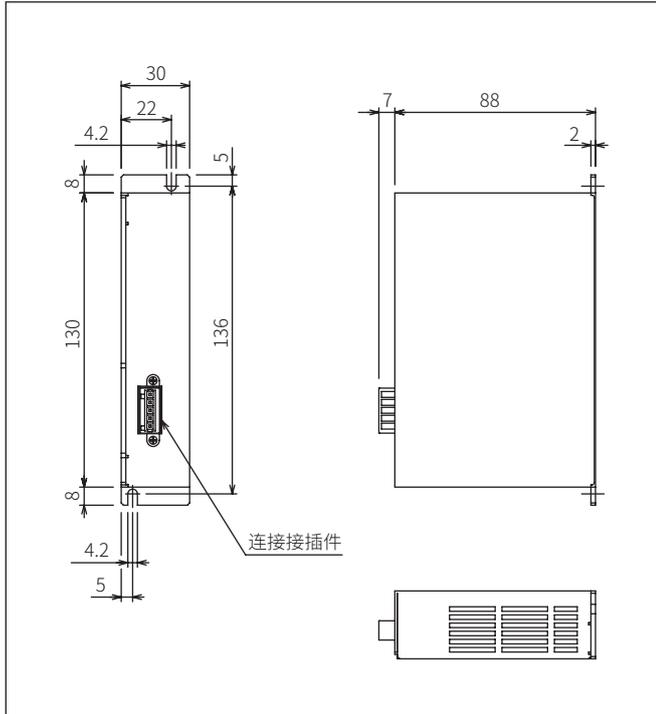
* 放电能量全部转化为热量。

* 如果电阻异常发热，则触点输出 (N.C)。

* 本模块对应1轴。

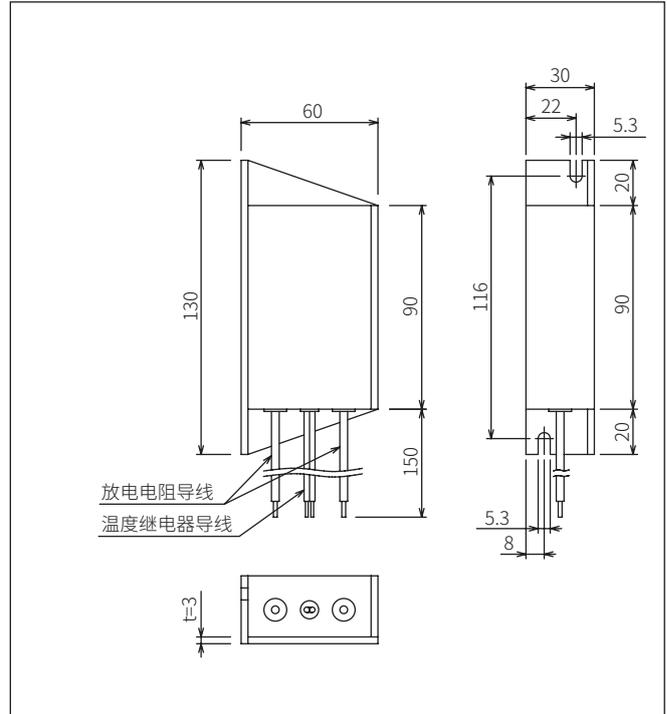
[外形尺寸图]

KCA-CAR-UN50



附件：连接接插件、连接杆

KCA-CAR-0500



附件：中继接插件×2个

选型

滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

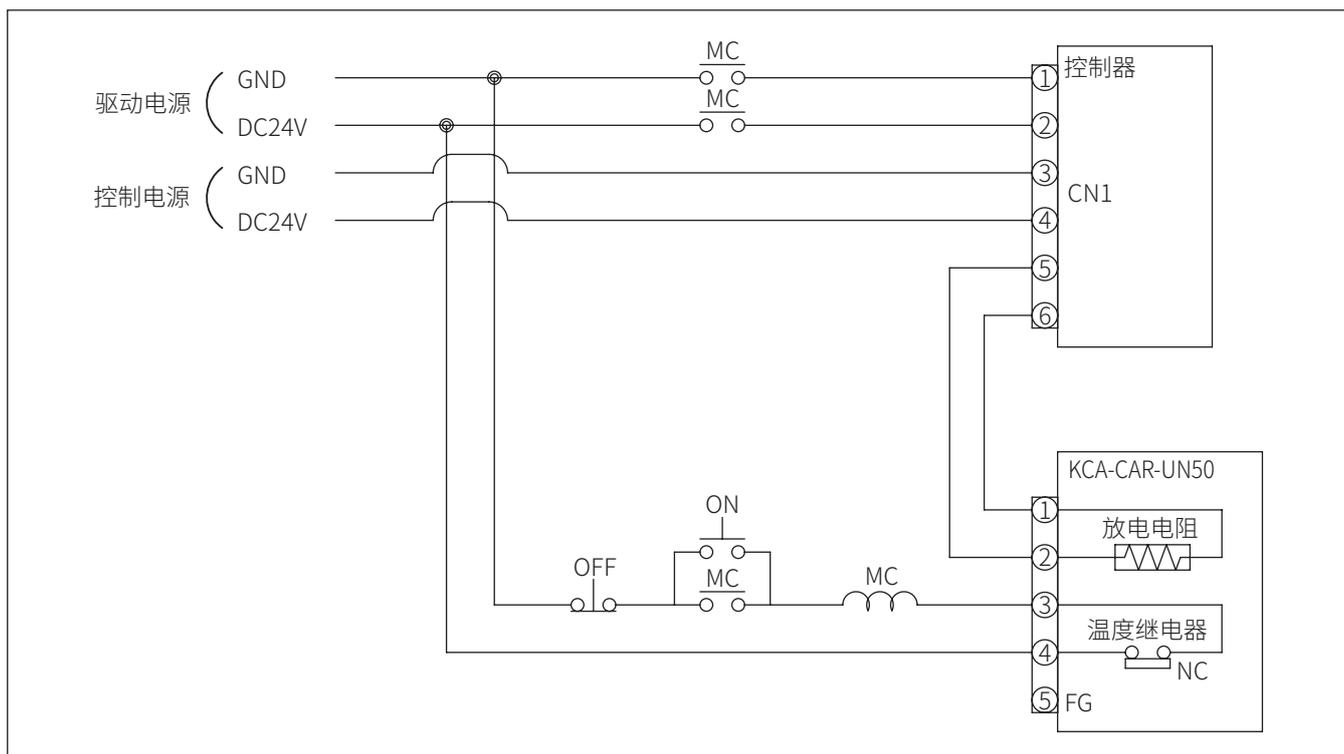
控制类部件

技术资料

注意事项

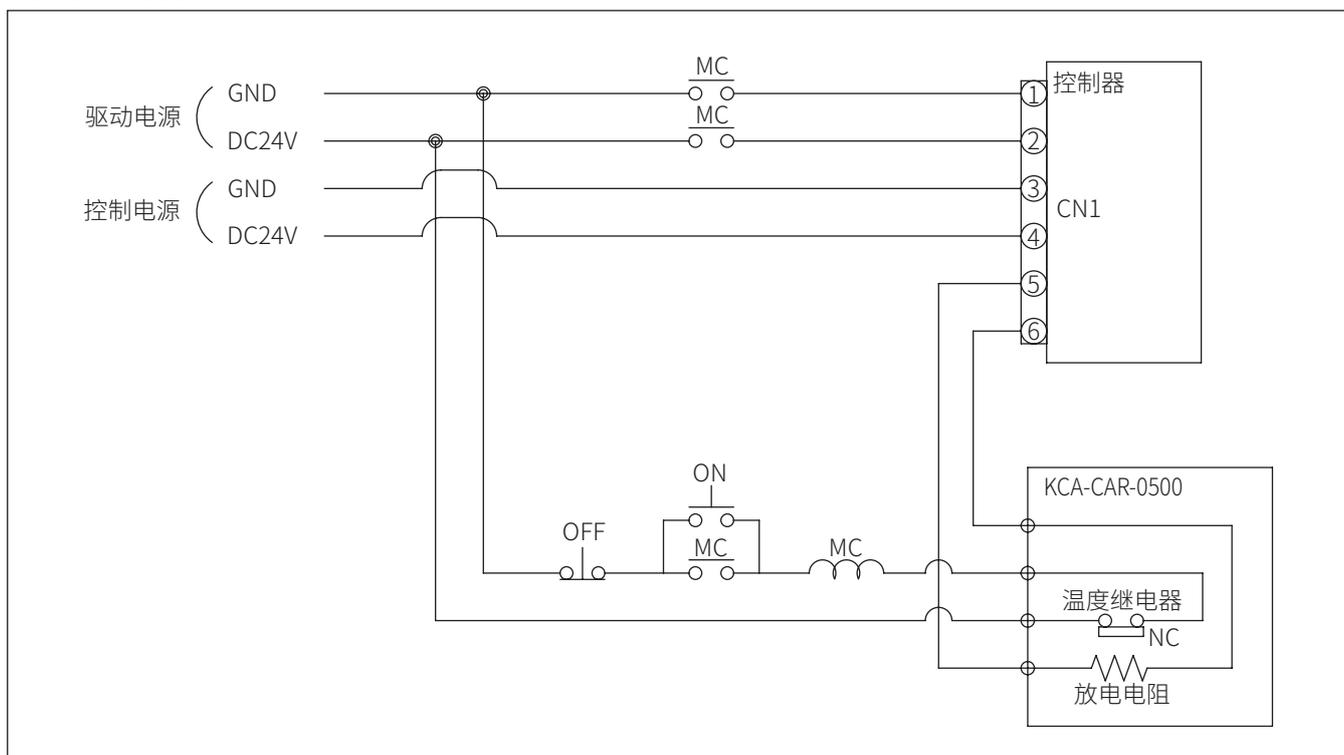
[连接例]

KCA-CAR-UN50



- KCA-CAR-UN50内置达到120°C后动作的温度继电器。
- 该继电器动作后，温度继电器的输出之间开路。
- 温度继电器动作时，务必装配程序控制器，使控制器的驱动电源关闭。

KCA-CAR-0500



- KCA-CAR-0500内置达到135°C后动作的温度继电器。
- 该继电器动作后，温度继电器的输出之间开路。
- 温度继电器动作时，务必装配程序控制器，使控制器的驱动电源关闭。

选型	滑块	活塞杆	R轴	2轴	3轴	4轴	轴相关部件	控制类部件	技术资料	注意事项
										使用

选型

输入输出电缆

[用途]

连接到主控制器的输入输出气口，用于与外部操作面板或控制设备进行信号传输的电缆。

电缆的一端带堵头，可以直接连接控制器。

根据芯线上的颜色标记和符号表，与外部设备接线。

与外部设备接线时，对芯线进行压接端子处理后再使用。



滑块

单轴规格

活塞杆

型号表示方法

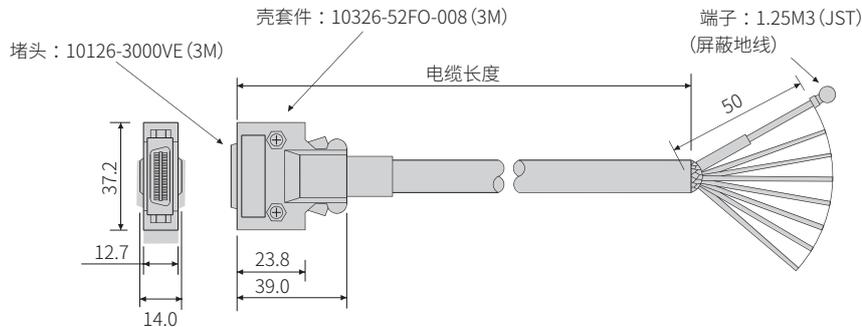
KCA - 01 - IC - A 30

● A 电缆长度

符号	内容
● A	电缆长度
30	3000mm
50	5000mm

R轴

外形尺寸图



格式	芯线数	芯线尺寸	包覆外径
KCA-01-IC-A□□	26	0.13sq	9.1mm

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

编码器ABS备用电池(维护用)

[用途]

该电池安装到控制器，作为编码器ABS的备用电源。

主控制器KCA-01-M05、从控制器KCA-01-S05各标配1个。

控制类部件

型号表示方法

KCA - 10 - EB - 05

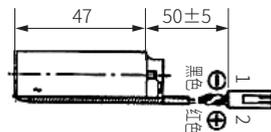
技术资料

● 锂电池规格

项目	内容	备注	
部件名称	锂电池	锂亚硫酰氯电池	
型号	ER17500V C	东芝制造	
规格	标称电压及容量	3.6V 2700mAh	
	外形	电池本体	φ17×47mm (不含突起)
		线束长度	50±5mm (不含接插件)
	重量	约20g	
备用持续时间(注1)	约1年(注2)	25°C, 备用电流260μA	

(注1) 控制器本体电源OFF状态的累计时间。

(注2) 电池持续时间因温度等而异。数值为参考标准。



注意事项

■ KBX系列

轴相关

导向寿命	220
允许负载力矩	
• 静态允许负载力矩	220
• 动态允许负载力矩	220

控制类部件相关

动作模式说明	229
输入输出的详细信息及连接例	232
• KCA-25-M10、M40、M80	232
• KCA-25-S10、S40、S80	242

节拍时间计算方法	244
----------------	-----

■ KBZ系列

轴相关

导向寿命	246
允许负载力矩	
• 静态允许负载力矩	246
• 动态允许负载力矩	247

控制类部件相关

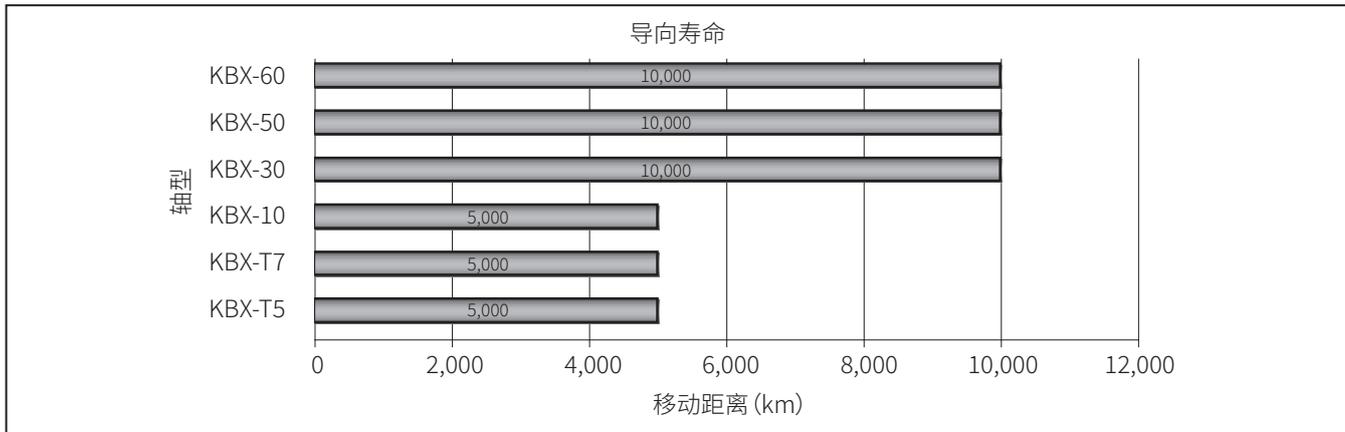
连接方法	250
系统输入输出的详细信息	251
• 系统输入的说明	251
• 系统输出的说明	252
• 输入输出信号的连接例	253
• 紧急停止输入	253

节拍时间计算方法	254
----------------	-----

加减速与负载的关系	255
-----------------	-----

导向寿命 (滑块型)

产品样本中的最大可搬送重量及允许负载力矩是根据以下导轨寿命计算的值。
滚珠螺杆驱动、同步带驱动通用。



允许负载力矩

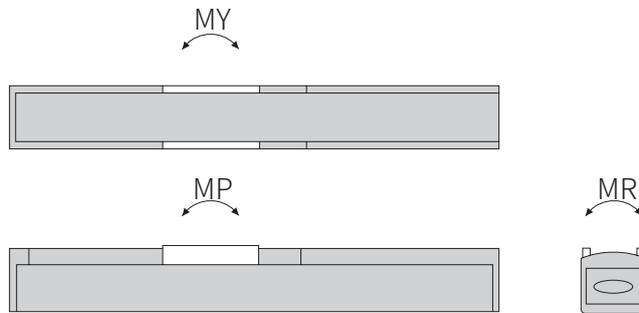
由于执行器轴本体上承载的负载 (负载) 所产生的力矩会对滑块的轴承部产生很大影响, 因此使用前请注意以下事项。

- ◆不要施加超过最大可搬送重量值的负载。
由伺服马达的能力决定的值。因加减速的时间而变化。
- ◆不要超过静态允许负载力矩。
停止期间施加的力矩。需要考虑通过滑块上安装的气缸等进行插入作业时产生的反作用力。
请勿施加冲击负载。
- ◆不要超过动态允许负载力矩。
加减速产生的力矩。
数值会因负载大小、臂长、方向等而变化, 需要通过计算得出, 请参考下表中的值。

在本节中, 将记载静态允许负载力矩和动态允许负载力矩。最大可搬送重量的值请参阅轴本体各单元的规格。

1. 静态允许负载力矩

- MR: 滚动力矩
- MP: 俯仰力矩
- MY: 偏航力矩



静态允许负载力矩 (N·m)	MR							MP							MY						
	KBX-T5	KBX-T7	KBX-10	KBX-30	KBX-50	KBX-60G	KBX-60J	KBX-T5	KBX-T7	KBX-10	KBX-30	KBX-50	KBX-60G	KBX-60J	KBX-T5	KBX-T7	KBX-10	KBX-30	KBX-50	KBX-60G	KBX-60J
短滑块 (S)	-	-	49	-	-	-	-	-	-	14	-	-	-	-	-	-	13	-	-	-	-
中滑块 (M)	31	58	59	510	2080	2700	3500	31	25.7	59	430	2160	3000	4000	12	25.7	54	370	1820	2250	3000
长滑块 (L)	-	-	-	510	2080	2700	3500	-	-	-	750	3150	4750	6200	-	-	-	650	2640	3450	4750

2. 动态允许负载力矩

轴本体的动态负载力矩会对寿命、性能产生很大影响。动态允许负载力矩需要根据轴承的允许力矩, 综合考虑加减速时间 (加速度) 负载重量、臂长、方向、速度、行程等。

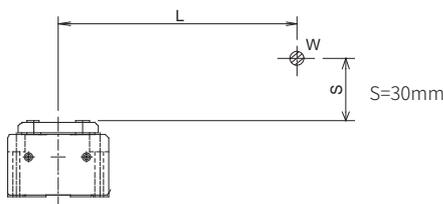
在本节中列出了对比负载与允许臂长的[动态允许负载力矩表], 以便在使用时简单求出动态允许负载力矩。

表中所示为负载重量W[kg]以及至负载重心的臂长L[mm]。(并非允许负载力矩值)

- (注意事项)
- 计算达到动态允许负载力矩中记载负载的距离值时, 不考虑轴本体滑块部安装的工具部的刚性及轴本体刚性导致的摇晃。可能会出现摇晃过大无法动作, 或者不符合要求规格的情况。
 - 直交机器人的轴本体因负载和自重发生位移 (扭曲、变形等)。要求直线度等条件时, 可能会要求支架的强度以及加固组合轴的轴本体。

[动态允许负载力矩]KBX-T5、KBX-T7

表中所示为负载重量W[kg]以及至负载重心的臂长L[mm]。(并非允许负载力矩值)



负载形态 I [水平安装]

KBX-T5	导程12										导程6				
	W[kg]	0.5	1	1.5	2	2.5	3	3.5	4	4.5	5	6	7	8	9
L[mm]	1540	760	500	370	290	240	210	175	150	135	130	120	100	90	80

★速度 导程12：800mm/s，导程6：400mm/s(使用450mm以下行程时) 加减速时间：0.3sec

BET7	导程12										导程6										
	W[kg]	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	14	16	18	20	22	24	26	28
L[mm]	2395	1180	775	575	455	370	315	270	235	210	185	170	165	160	150	130	120	105	95	85	80

★速度 导程12：800mm/s，导程6：400mm/s(使用行程550mm以下时) 加减速时间：0.3sec



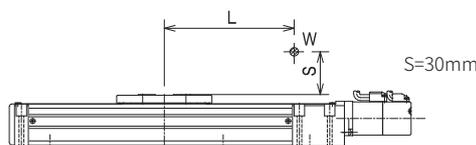
负载形态 II [水平安装] 墙面安装

KBX-T5	导程12										导程6				
	W[kg]	0.5	1	1.5	2	2.5	3	3.5	4	4.5	5	6	7	8	9
L[mm]	1600	780	505	365	285	230	190	160	140	120	110	85	70	55	45

★速度 导程12：800mm/s，导程6：400mm/s(使用450mm以下行程时) 加减速时间：0.3sec

KBX-T7	导程12										导程6										
	W[kg]	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	14	16	18	20	22	24	26	28
L[mm]	2460	1200	780	570	445	360	300	255	220	195	170	150	140	130	110	90	75	65	55	45	35

★速度 导程12：800mm/s，导程6：400mm/s(使用行程550mm以下时) 加减速时间：0.3sec



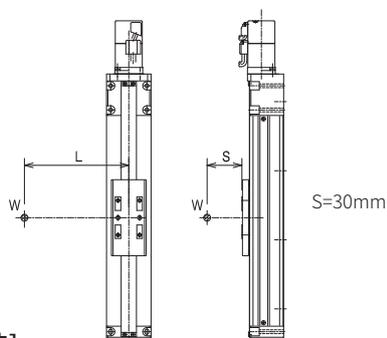
负载形态 III [水平安装]

KBX-T5	导程12										导程6				
	W[kg]	0.5	1	1.5	2	2.5	3	3.5	4	4.5	5	6	7	8	9
L[mm]	795	395	260	195	150	125	105	90	80	70	60	50	40	35	30

★速度 导程12：800mm/s，导程6：400mm/s(使用450mm以下行程时) 加减速时间：0.3sec

KBX-T7	导程12										导程6										
	W[kg]	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	14	16	18	20	22	24	26	28
L[mm]	990	490	325	240	190	155	135	115	100	92	82	75	65	57	49	43	39	35	31	29	27

★速度 导程12：800mm/s，导程6：400mm/s(使用行程550mm以下时) 加减速时间：0.3sec



负载形态 IV [垂直安装]

KBX-05	导程12			导程6		
	W[kg]	0.5	1	1.5	2	2.5
L[mm]	720	335	205	150	110	70

★速度 导程12：800mm/s，导程6：400mm/s(使用450mm以下行程时) 加减速时间：0.3sec

KBX-07	导程12				导程6			
	W[kg]	1	2	3	4	5	6	7
L[mm]	915	435	275	195	160	130	105	85

★速度 导程12：800mm/s，导程6：400mm/s(使用行程550mm以下时) 加减速时间：0.3sec

负载形态 V [垂直安装]

KBX-05	导程12			导程6		
	W[kg]	0.5	1	1.5	2	2.5
L[mm]	750	365	235	180	140	110

★速度 导程12：800mm/s，导程6：400mm/s(使用450mm以下行程时) 加减速时间：0.3sec

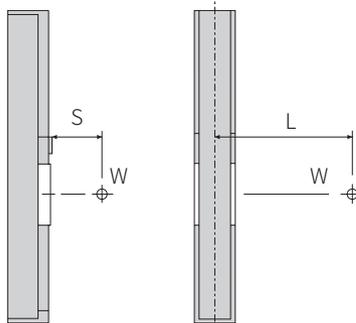
KBX-07	导程12				导程6			
	W[kg]	1	2	3	4	5	6	7
L[mm]	920	440	285	205	160	130	105	85

★速度 导程12：800mm/s，导程6：400mm/s(使用行程550mm以下时) 加减速时间：0.3sec

选型
滑块
活赛杆
R轴
2轴
3轴
4轴
直交轴规格
轴相关部件
控制类部件
技术资料
注意事项

[动态允许负载力矩表]KBX-10、KBX-30、KBX-50、KBX-60 负载形态Ⅳ [垂直安装]

选型
滑块
活塞杆
R轴
2轴
3轴
4轴
直交轴规格
滚珠螺杆
轴相关部件
控制类部件
技术资料
使用事项



S=50mm时
至负载重心的臂长L

(mm)

驱动	轴	速度 (mm/s)	导程 (mm)	滑块	负载：W(kg)																								
					3	5	8	10	12	14	16	18	20	22	25	30	35	40	45	50	55	60							
滚珠螺杆	KBX-10E	1200	20	S	245	110	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
				M	1270	730	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
		600	10	S	255	115	45	20	5	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
				M	1375	785	460	350	275	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
		300	5	S	290	150	75	45	20	5	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
				M	1390	795	460	350	275	230	190	160	135	115	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	KBX-30E	1200	20	M	1695	985	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
				L	3000	1770	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
		600	10	M	1815	1060	635	490	395	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
				L	3210	1895	1155	910	745	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
		300	5	M	1835	1070	640	495	400	330	280	240	210	185	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
				L	3240	1920	1165	920	755	635	545	475	420	375	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	KBX-30F	1200	20	M	1915	1030	585	455	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
				L	3383	1845	1075	845	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
		600	10	M	2078	1118	640	495	400	330	280	240	205	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
				L	3655	1995	1165	920	755	625	540	470	415	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
		300	5	M	2073	1118	640	495	400	330	280	240	210	185	145	100	72	60	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
				L	3655	1995	1165	920	755	635	545	475	420	375	305	235	193	170	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	KBX-50F	1200	20	M	9848	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
				L	14343	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
		600	10	M	10528	5830	3480	2775	2305	1970	1720	1520	1365	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
				L	15330	8497	5080	4055	3375	2885	2520	2235	2005	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
		300	5	M	10625	5885	3515	2800	2325	1990	1735	1535	1380	1250	1095	905	770	670	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
				L	15472	8577	5130	4095	3405	2910	2545	2255	2025	1840	1610	1335	1140	990	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
KBX-50G	1200	20	M	9848	5450	3255	2595	2155	1840	1605	1420	1275	1155	1010	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
			L	14343	8037	4750	3795	3155	2695	2355	2090	1875	1700	1490	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
	600	10	M	10528	5830	3480	2775	2305	1970	1720	1520	1365	1240	1085	895	762	660	582	520	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			L	15330	8497	5080	4055	3375	2885	2520	2235	2005	1820	1595	1325	1127	980	870	775	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
	300	5	M	10625	5885	3515	2800	2325	1990	1735	1535	1380	1250	1095	905	770	670	590	525	475	430	-	-	-	-	-	-	-	
			L	15472	8577	5130	4095	3405	2910	2545	2255	2025	1840	1610	1335	1140	990	875	785	710	645	-	-	-	-	-	-	-	-

★速度为使用600mm以下行程时(加减速时间:0.36s)的值

(mm)

驱动	轴	速度 (mm/s)	导程 (mm)	滑块	负载：W(kg)				
					10	20	25	40	50
滚珠螺杆	KBX-60G	1200	20	M	9300	4550	3750	-	-
				L	15200	7500	6200	-	-
	600	10	M	10100	5000	4100	2400	1900	
			L	16550	8200	6800	4000	3200	

★速度为使用700mm以下行程时(加减速时间:0.36s)的值

(mm)

驱动	轴	速度 (mm/s)	导程 (mm)	滑块	负载：W(kg)										
					10	20	30	40	50	60	70	80	90	100	
滚珠螺杆	KBX-60J	900	20	M	12600	6200	4100	3000	2400	-	-	-	-	-	-
				L	20700	10200	6800	5000	4000	-	-	-	-	-	-
	450	10	M	13400	6600	4300	3200	2500	2100	1800	1500	1300	1200	-	-
			L	21800	10800	7200	5300	4200	3500	3000	2600	2300	2000	-	-

★速度为使用1000mm以下行程时(加减速时间:0.27s)的值

S=200mm时
至负载重心的臂长L

(mm)

驱动	轴	速度 (mm/s)	导程 (mm)	滑块	负载: W(kg)																				
					3	5	8	10	12	14	16	18	20	22	25	30	35	40	45	50	55	60			
滚珠螺杆	KBX-10E	1200	20	S	95	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-			
				M	1120	575	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
		600	10	S	170	0	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
				M	1255	640	300	205	130	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
		300	5	S	240	75	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
				M	1270	650	300	210	135	80	40	10	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
	KBX-30E	1200	20	M	1565	855	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
				L	2870	1640	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
		600	10	M	1685	930	505	360	265	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
				L	3080	1765	1025	780	615	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
		300	5	M	1705	940	510	365	270	185	140	100	70	45	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
				L	3110	1789	1035	790	620	505	415	345	290	230	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
	KBX-30F	1200	20	M	1785	900	455	325	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
				L	3253	1715	945	715	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
		600	10	M	1925	977	505	360	265	185	135	95	65	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
				L	3488	1845	1025	780	615	495	410	340	285	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
		300	5	M	1913	987	510	365	265	185	140	100	70	45	7	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
				L	3525	1865	1035	790	620	505	415	345	290	230	175	110	67	30	-	-	-	-	-	-	-
	KBX-50F	1200	20	M	9783	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
				L	14280	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
		600	10	M	10463	5765	3415	2710	2240	1905	1655	1460	1300	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
				L	15220	8432	5015	3990	3310	2820	2455	2170	1940	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
		300	5	M	10560	5820	3450	2735	2265	1925	1670	1475	1315	1185	1030	840	707	605	-	-	-	-	-	-	
				L	15408	8512	5065	4030	3340	2850	2480	2190	1960	1775	1550	1270	1078	930	-	-	-	-	-	-	-
	KBX-50G	1200	20	M	9783	5387	3190	2535	2090	1775	1540	1360	1210	1090	950	-	-	-	-	-	-	-	-		
				L	14280	7885	4690	3730	3090	2635	2290	2025	1810	1635	1425	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
		600	10	M	10463	5765	3415	2710	2240	1905	1655	1460	1300	1175	1020	835	700	600	522	460	-	-	-	-	
				L	15220	8432	5015	3990	3310	2820	2455	2170	1940	1755	1535	1260	1065	920	805	715	-	-	-	-	-
		300	5	M	10560	5820	3450	2735	2265	1925	1670	1475	1315	1185	1030	840	707	605	527	465	415	370	-	-	-
				L	15408	8512	5065	4030	3340	2850	2480	2190	1960	1775	1550	1270	1078	930	815	720	645	585	-	-	-

★速度为使用600mm以下行程时(加减速时间: 0.36s)的值

驱动	轴	速度 (mm/s)	导程 (mm)	滑块	负载: W(kg)													
					10	20	25	30	40	50	60	70	80	90	100			
滚珠螺杆	KBX-60G	1200	20	M	9150	4400	3600	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
				L	15050	7350	6050	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
		600	10	M	9950	4850	3950	3100	2250	1750	-	-	-	-	-	-	-	-
				L	16400	8050	6650	5250	3850	3050	-	-	-	-	-	-	-	-
滚珠螺杆	KBX-60J	900	20	M	12500	6100	5000	3900	2900	2200	-	-	-	-	-	-	-	
				L	20500	10100	8350	6600	4900	3800	-	-	-	-	-	-	-	-
		450	10	M	13200	6400	5300	4200	3100	2400	1900	1600	1400	1200	1000	-	-	-
				L	21700	10700	8850	7000	5200	4100	3300	2800	2400	2100	1900	-	-	-

★KBX-60G: 速度为使用700mm以下行程时(加减速时间: 0.36s)的值

KBX-60J: 速度为使用1000mm以下行程时(加减速时间: 0.27s)的值

选型

滑块

活塞杆

单轴规格

R轴

2轴

3轴

4轴

直交轴规格

轴相关部件

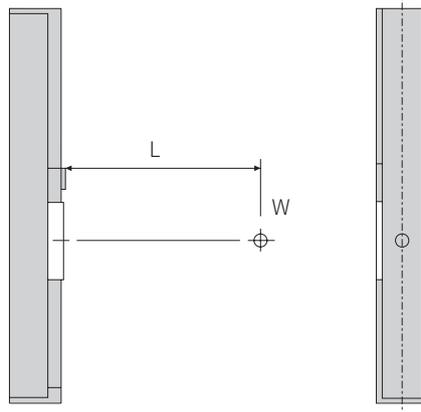
控制类部件

技术资料

注意事项

[动态允许负载力矩表]KBX-10、KBX-30、KBX-50、KBX-60

负载形态 V [垂直安装]



至负载重心的臂长L

(mm)

驱动	轴	速度 (mm/s)	导程 (mm)	滑块	负载: W(kg)															
					3	5	8	10	12	14	16	18	20	22	25	30	35	40	45	50
直交轴规格	滚珠螺杆 KBX-10E	1200	20	S	295	160	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
				M	1325	780	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
		600	10	S	355	190	95	70	50	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
				M	1405	830	510	510	400	330	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
		300	5	S	390	210	110	75	50	40	30	25	20	15	-	-	-	-	-	-
				M	1420	835	510	400	330	280	240	210	185	165	-	-	-	-	-	-
	滚珠螺杆 KBX-30E	1200	20	M	1925	1140	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
				L	3370	2005	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
		600	10	M	2060	1220	750	590	485	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
				L	3605	2150	1330	1055	870	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
		300	5	M	2080	1235	755	595	490	415	360	315	280	250	-	-	-	-	-	-
				L	3640	2170	1340	1070	880	750	650	575	515	465	-	-	-	-	-	-
滚珠螺杆 KBX-30F	1200	20	M	2173	1190	700	550	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			L	3798	2092	1240	985	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	600	10	M	2323	1272	750	590	485	410	355	310	275	-	-	-	-	-	-	-	
			L	4198	2375	1330	1055	870	740	645	570	510	-	-	-	-	-	-	-	-
	300	5	M	2345	1285	755	595	490	415	360	315	280	250	215	175	145	120	-	-	
			L	4100	2260	1340	1070	880	750	650	575	515	465	402	330	277	235	-	-	-
滚珠螺杆 KBX-50F	1200	20	M	11173	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			L	16300	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	600	10	M	11963	6625	3955	3155	2620	2240	1955	1730	1555	-	-	-	-	-	-	-	
			L	17423	9657	5775	4610	3835	3280	2865	2540	2280	-	-	-	-	-	-	-	-
	300	5	M	12075	6732	3995	3185	2645	2260	1975	1750	1570	1420	1245	1030	877	760	-	-	
			L	17588	9750	5830	4655	3870	3310	2890	2565	2305	2090	1835	1520	1297	1130	-	-	-
滚珠螺杆 KBX-50G	1200	20	M	11193	6197	3700	2950	2450	2095	1825	1620	1450	1315	1150	-	-	-	-	-	
			L	16300	9035	5400	4310	3585	3065	2675	2375	2130	1935	1695	-	-	-	-	-	-
	600	10	M	11963	6625	3955	3155	2620	2240	1955	1730	1555	1410	1235	1020	867	755	665	595	
			L	17423	9657	5775	4610	3835	3280	2865	2540	2280	2070	1815	1505	1285	1115	987	885	-
	300	5	M	12075	6735	3995	3185	2645	2260	1975	1750	1570	1420	1245	1030	877	760	670	600	540
			L	17588	9750	5830	4655	3870	3310	2890	2565	2305	2090	1835	1520	1297	1130	997	895	805

★速度为使用600mm以下行程时(加减速时间:0.36s)的值

(mm)

驱动	轴	速度 (mm/s)	导程 (mm)	滑块	负载: W(kg)											
					10	20	25	30	40	50	60	70	80	90	100	
滚珠螺杆 KBX-60G	1200	20	M	9315	4615	3800	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
			L	15265	7565	6250	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	600	10	M	10165	5015	4150	3315	2465	1965	-	-	-	-	-	-	-
			L	16615	8265	6850	5465	4065	3215	-	-	-	-	-	-	-
滚珠螺杆 KBX-60J	900	20	M	12715	6315	5200	4115	3115	2415	-	-	-	-	-	-	-
			L	20715	10315	8550	6815	5115	4015	-	-	-	-	-	-	-
	450	10	M	13415	6615	5500	4415	3215	2615	2115	1815	1515	1415	1215	-	-
			L	21915	10915	9050	7215	5415	4315	3515	3015	2615	2315	2115	-	-

★KBX-60G: 速度为使用700mm以下行程时(加减速时间:0.36s)的值
KBX-60J: 速度为使用1000mm以下行程时(加减速时间:0.27s)的值

选型

滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

使用注意事项

动作模式说明

[顺序模式]

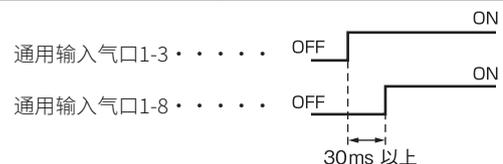
逐步执行使用命令语言创建的程序。

主控制器	KCA-25-M10、KCA-25-M40、KCA-25-M80	
程序步骤数	2500步	
坐标表	999点	
速度设置	10档(可更改)	
加减速设置	20档(可更改)	
计数器数	99	
定时器数	9	
多任务	最大任务数	4任务(所有任务轴可控制)
	最大控制轴数	4轴
	1任务最大控制轴数	4轴

顺序模式程序示例	
<p>[动作] 从原点经由A点到达B点后，如果通用输入气口1-3号为“ON”，则向C点(良品)移动，如果为“OFF”，则向D点(不良品)移动。</p> <p>X Y A点坐标(100, 0) B点坐标(200, 200) C点坐标(200, 300) D点坐标(300, 200)</p> <p>[使用通用输入信号例] 良品时的信号：气口1-3 ON 不良品时的信号：气口1-3 OFF 输入信号时序用：使用气口1-8</p>	

流程图	程序示例			
	步骤	命令	数据	注释
	0001	SPD	V=05	
	0002	MOV	aSV=00 X=100 POST Y=0	Ⓐ点
	0003	MOV	aS V=00 X=200 POST Y=200	Ⓑ点
	0004	IN	PORT[1] 1	等待良品、不良品判断信号输入
	0005	JMPI	10 PORT[1] 1 . . .	通用输入气口1-3为ON时，跳转至标签No.10
	0006	MOV	aS V=00 X=300 POST Y=200	Ⓓ点 不良品时的移动
	0007	END		
	0008	TAG	10	
	0009	MOV	aS V=00 X=200 POST Y=300	Ⓒ点 良品时的移动
	0010	END		

[通用输入信号的输入时序]
良品、不良品判定信号(通用输入气口1-3)输入ON后，
输入定时信号(通用输入气口1-8)。



选型
滑块
活塞杆
R轴
2轴
3轴
4轴
单轴规格
直交轴规格
轴相关部件
控制类部件
技术资料
注意事项

顺序模式命令语一览

控制器：KCA-25-M10、KCA-25-M40、KCA-25-M80
对话终端：KCA-TPH-4C

命令语	内容
移动命令	
MOV	轴移动
MOVP	轴移动(坐标表间接)
MVC	圆弧插补
MVCP	圆弧插补(坐标表间接)
MVB	之前位置移动(返回之前的位置)
MVE	退避移动
RSMV	通过RS232C执行的轴移动
HOME	原点复位
设置参数的命令	
SPD	速度设置
ACC	加减速设置
OFS	偏移
OFSP	偏移(指定坐标表)
PASS	设置合格率
控制输入输出气口的命令	
OUT	通用气口输出
OUTP	通过通用气口脉冲输出
OUTC	向通用气口输出计数器值
OUTS	指定坐标通用输出
IOUT	内部气口输出
CANS	指定坐标通用输出取消
IN	等待输入
INPC	将通用气口的输入状态设置到计数器
INSP	等待内部气口输入
控制定时器、计数器的命令	
CWIT	等待计数器
TIM	等待时间
TIMP	定时器预设
CNT	计数器值预设
CNT+	计数器值加法计算
CNT-	计数器值减法计算
CNTC	计数器清零

命令语	内容
控制程序的命令	
NOP	无功能
RET	返回(子程序结束声明)
STOP	停止
END	退出程序
TAG	标签(跳转目标标签)
PSEL	选择程序
控制伺服的命令	
SVON	伺服上电
SVOF	伺服断电
操作矩阵的命令	
MVM	移动矩阵
LOOP	MVM用循环
MINI	MVM用计数器的初始处理
跳转命令	
JMP	无条件跳转
JMPI	输入条件跳转
JMPC	计数器条件跳转
JMPT	定时器条件跳转
BRAC	跳转至计数器值的TAG
调用子程序的命令	
CAL	无条件调用
CALI	输入条件调用
CALC	计数器条件调用
CALT	定时器条件调用
控制任务的命令	
TSTR	启动任务
TSTO	暂停任务
TRSA	重启任务
TCAN	强制结束任务

选型

滑块

单轴规格
活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格
3轴

4轴

轴相关部件

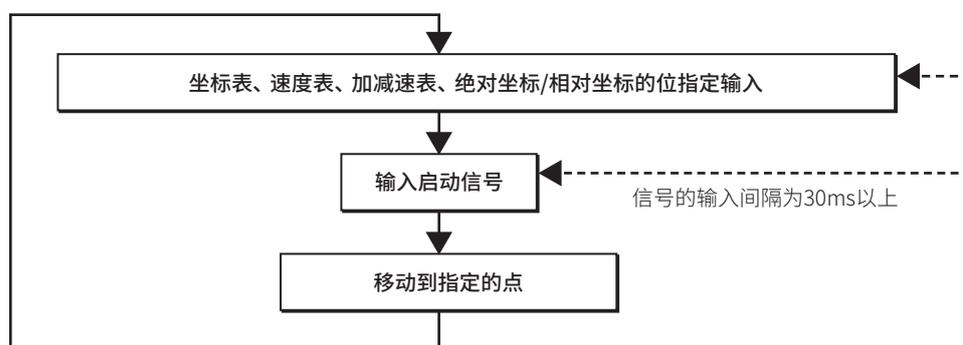
控制类部件

技术资料

注意事项
使用

[外部点指定模式]

不使用控制器命令语，根据程序控制器及数字开关等输出的信号，执行定位动作的运行模式。
指定的点坐标、速度、加减速已预先设置到控制器内的表中。



可使用的各表

主控制器型号：KCA-25-M10、KCA-25-M40、KCA-25-M80

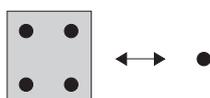
	无扩展输入输出模块	使用扩展输入输出模块	CC-Link/ 使用Device Net模块
坐标表	最大256点(最大8位) (注1)	999点(10位)	
速度表	1表(表No.1固定)	10表(4位)	
加减速表	1表(表No.5固定)	20表(5位)	
坐标系	绝对坐标固定(无法指定位)	绝对坐标/相对坐标(1位)	

(注1) 2轴以上时，1轴时为16点(4位)。

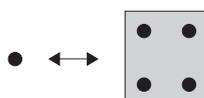
[码垛堆积模式]

该模式下，通过转移到托盘的操作，不必创建组合了命令语的程序，只需输入工件个数及坐标等，即可轻松完成编程。
动作模式有3种可选择。

M to 1
从托盘向固定点移动。



1 to M
从固定点向托盘移动。



M to M
从托盘向托盘移动。



选型

滑块

活塞杆
单轴规格

R轴

2轴

3轴
直交轴规格

4轴

轴相关部件

控制类部件

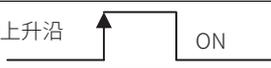
技术资料

注意事项

主控制器 KCA-25-M10、KCA-25-M40、KCA-25-M80

[系统输入输出的详细信息] ※输入输出引脚编号一览表请参阅第169页。

〔系统输入〕

针脚 编号	设置功能	◇ 顺序模式	◇ 外部点指定模式	备注
	信号名	◇ 码垛堆积模式		
28	原点复位	ON：开始原点复位动作	同左	检测上升沿 
29	启动	ON：从当前停止的步骤或暂停中启动	ON：按照当前指定的表信息开始移动	检测上升沿 
30	停止	ON：当前的步骤执行完毕后停止	无效	本输入ON时，原点复位启动输入无效
31	复位	ON：解除异常状态 (停止程序执行期间有效)	ON：解除异常状态	

〔系统输出〕

针脚 编号	设置功能	◇ 顺序模式	◇ 外部点指定模式	备注
	信号名	◇ 码垛堆积模式		
11	运行中	程序执行中以及原点复位动作中：ON	机器人动作中以及原点复位中：ON	
12	异常	发生异常时：ON	同左	
13	定位完成	机器人定位完成时：ON 机器人移动中：OFF (通过暂停功能停止时：OFF)	同左	
14	原点复位完成	执行移动类命令时， 不需要原点复位时：ON 需要原点复位时：OFF	同左	

选型

滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

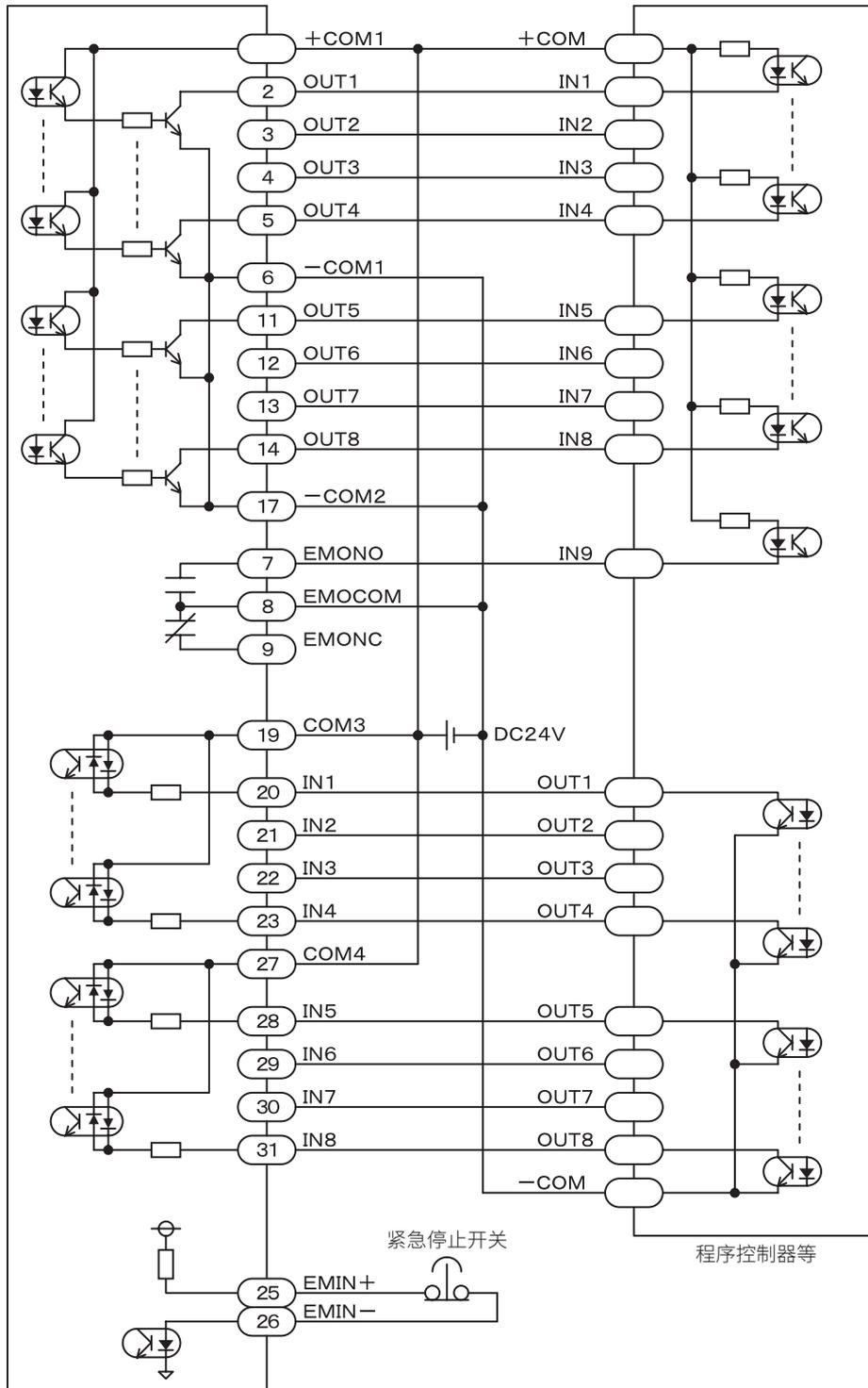
(可向通用输入输出气口设置的输入输出)

信号名	* 设置功能	◇ 顺序模式 ◇ 码垛堆积模式	◇ 外部点 指定模式
	输入输出		
机器人单作用	输入	启动输入或启动键ON时, 如果本输入ON, 则变为单作用模式。在该模式下, 执行轴移动相关命令和输出相关命令后, 程序停止。	无效
继续启动	输入	本输入ON时, 即使关闭电源或进行复位, 计数器等的內容也不会被清除。	无效
退避	输入	执行MVE命令期间, 如果本输入ON, 则减速停止, 该步骤完成。	无效
暂停 (暂停)	输入	ON: 暂停(减速停止) 重启时启动输入ON, 取消时复位ON。	
选择程序 ²⁰ 选择程序 ²¹ 选择程序 ²² 选择程序 ²³	输入	选择程序时指定程序No. (No.1~No.16) 的输入信号。	无效
码垛堆积	输入	ON: 码垛堆积模式 OFF: 顺序模式 设置了指定外部点时, 该输入无效。	无效
等待输入	输出	程序中输入等待时ON	无效
暂停中	输出	识别暂停输入, 轴处于减速停止的状态时ON(解除暂停后OFF)	
READY	输出	对话终端及RS-232C无效, 没有异常的状态时ON	
伺服上电	输入	ON: 可伺服锁定。 OFF: 无法伺服锁定。	
电池报警	输出	如果构成的某个控制器的备用电压下降, 则ON; 如果所有控制器组件的备用电压恢复, 则OFF。 编码器型的设置在增量时无效。	
按任务定位 完成	输出	各任务定位完成时: ON	
按任务原点复位 完成	输出	各任务原点复位完成时: ON	
扭矩限制 ²⁰ 扭矩限制 ²¹ 扭矩限制 ²²	输入	使用最大扭矩限制功能时, 指定扭矩限制表(8表)的输入信号。	

选型	
滑块	单轴规格
活塞杆	
R轴	直交轴规格
2轴	
3轴	
4轴	
轴相关部件	
控制类部件	
技术资料	
注意事项	使用

主控制器 KCA-25-M10、KCA-25-M40、KCA-25-M80 [输入输出的连接例]

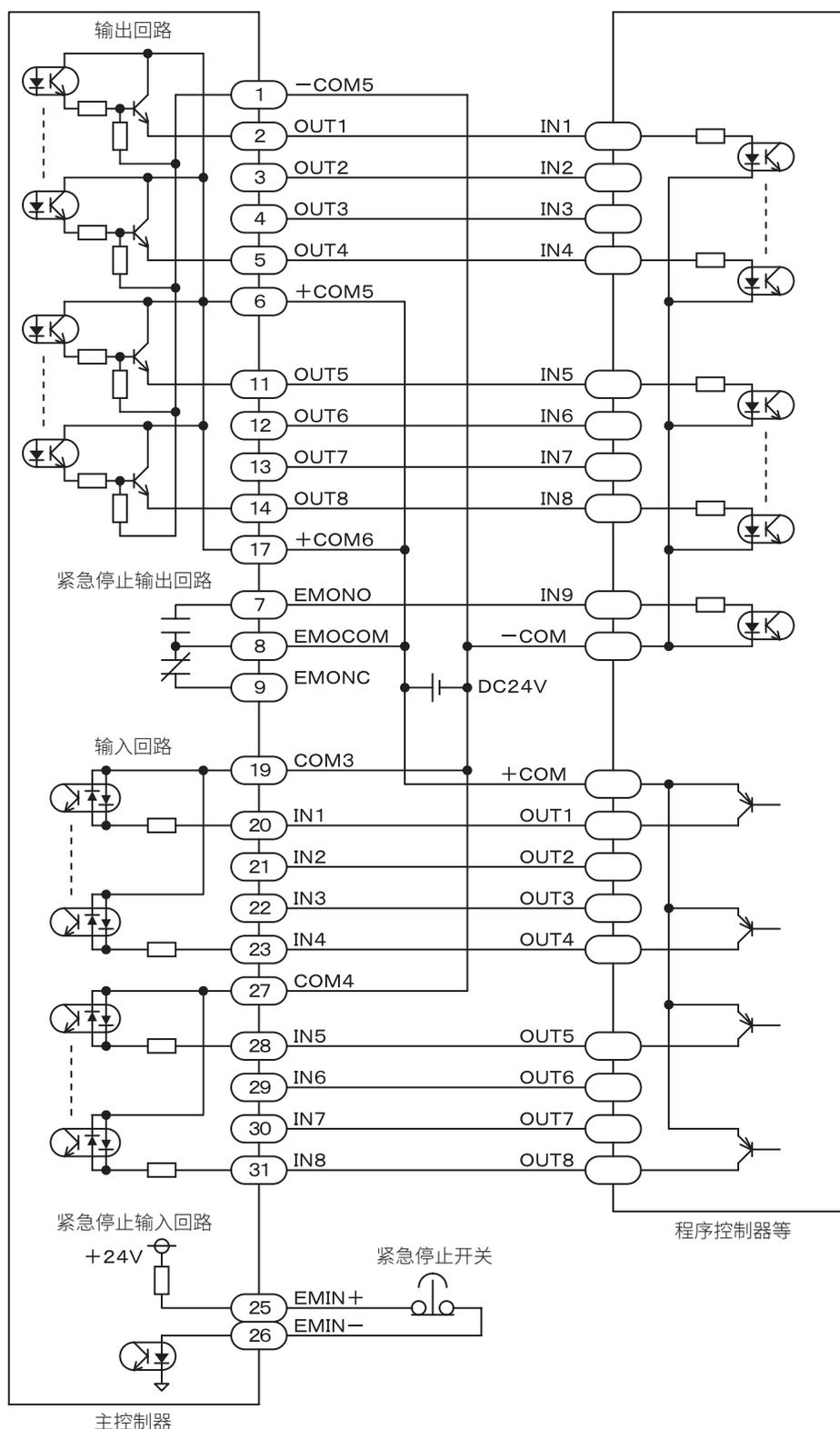
NPN输入输出



- 注意**
- -COM1与 -COM2在内部连接。
 - COM3与COM4未在内部连接。

主控制器 KCA-25-M10、KCA-25-M40、KCA-25-M80 [输入输出的连接例]

PNP输入输出

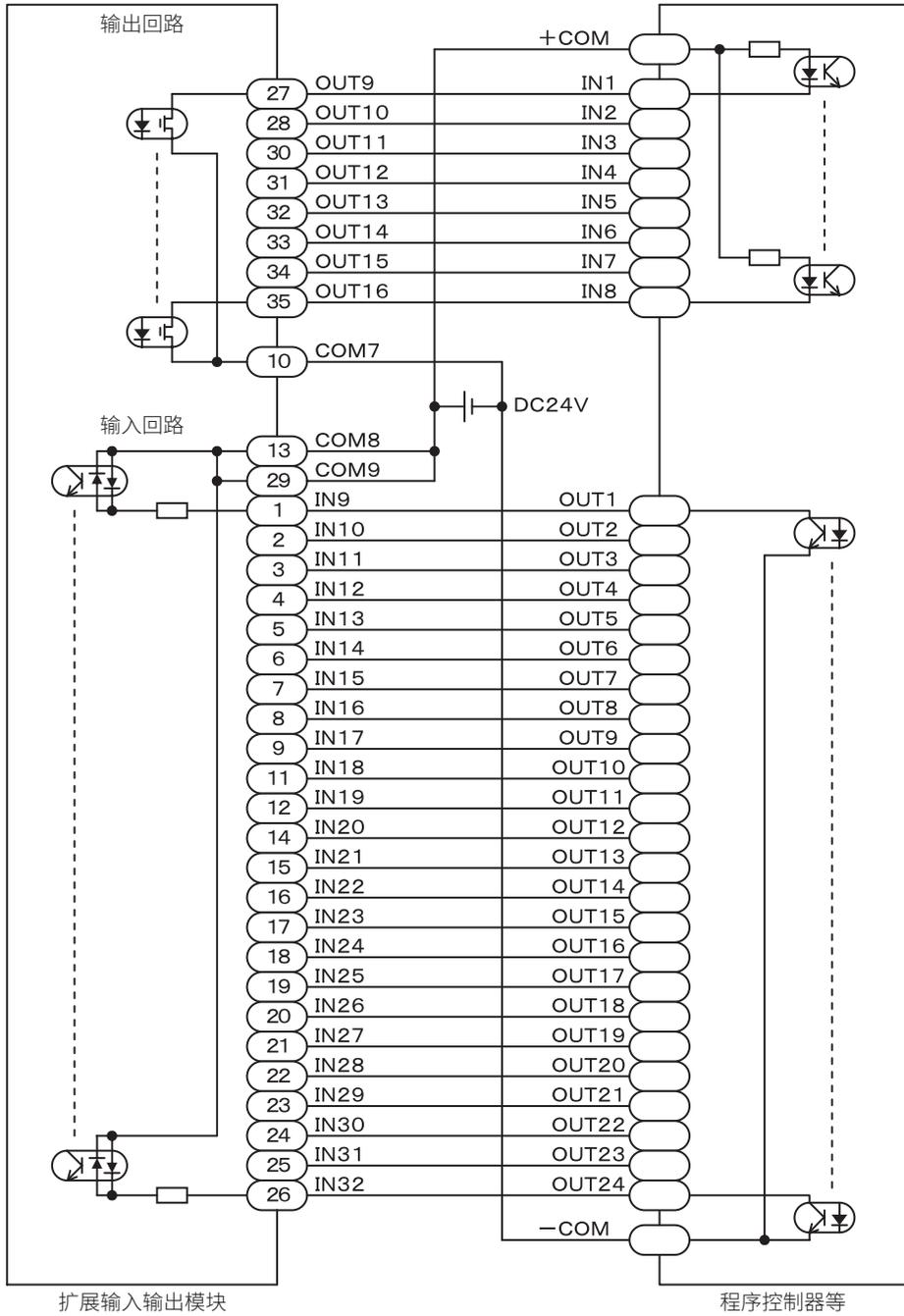


- 注意**
- +COM5与+COM6在内部连接。
 - COM3与COM4未在内部连接。

选型	
滑块	单轴规格
活塞杆	
R轴	直交轴规格
2轴	
3轴	4轴
4轴	
轴相关部件	
控制类部件	
技术资料	
注意事项	使用

主控制器 KCA-25-M10、KCA-25-M40、KCA-25-M80 [扩展输入输出模块的连接例]

NPN输入输出

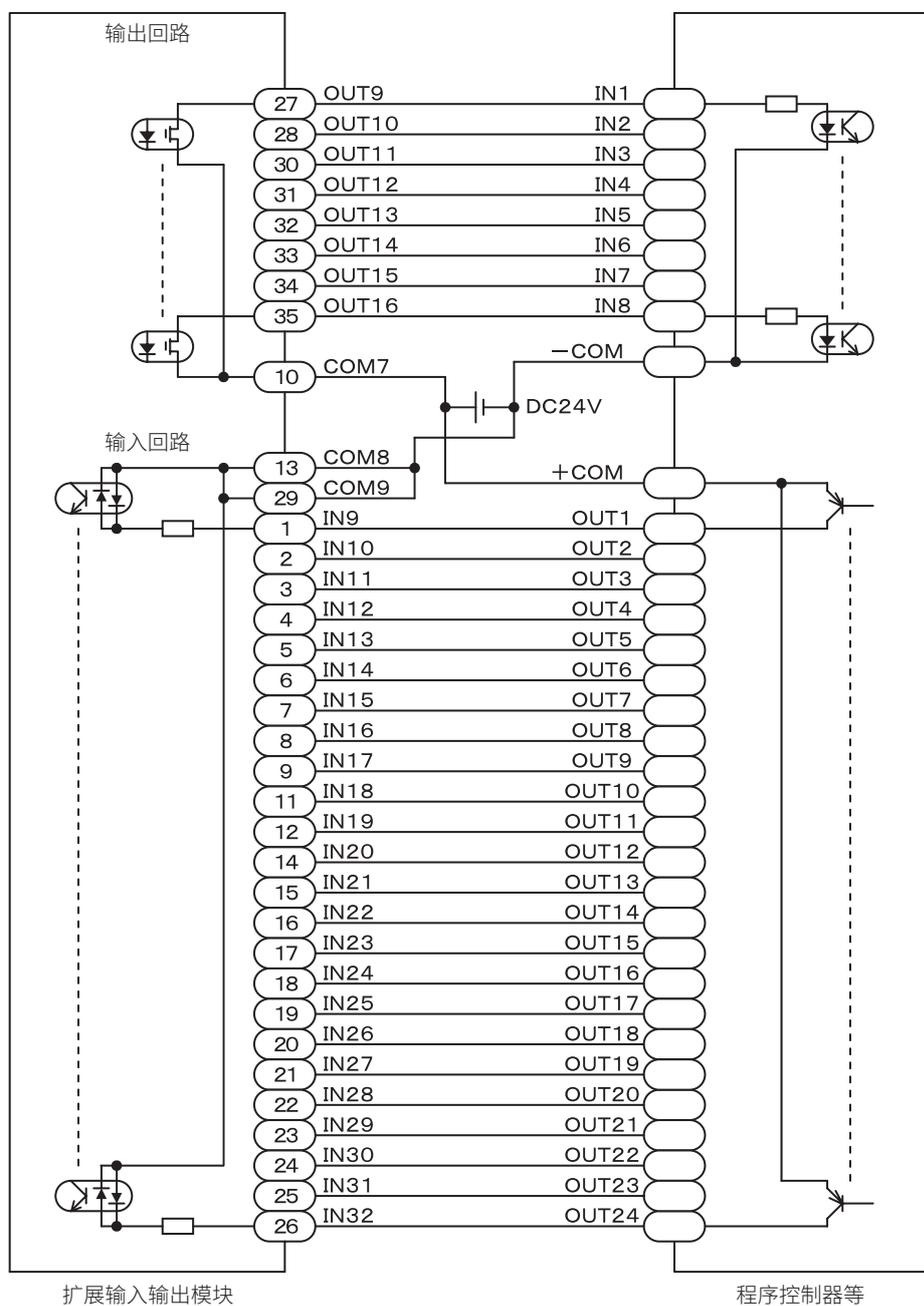


- 注意**
- COM7未与COM8及COM9连接。
 - COM8与COM9在内部连接。

选型
滑块
单轴规格
活塞杆
R轴
2轴
直交轴规格
3轴
4轴
轴相关部件
控制类部件
技术资料
使用
注意事项

主控制器 KCA-25-M10、KCA-25-M40、KCA-25-M80 [扩展输入输出模块的连接例]

PNP输入输出



- 注意**
- COM7未与COM8及COM9连接。
 - COM8与COM9在内部连接。

选型	
滑块	单轴规格
活塞杆	
R轴	
2轴	直交轴规格
3轴	
4轴	
轴相关部件	
控制类部件	
技术资料	
注意事项	使用

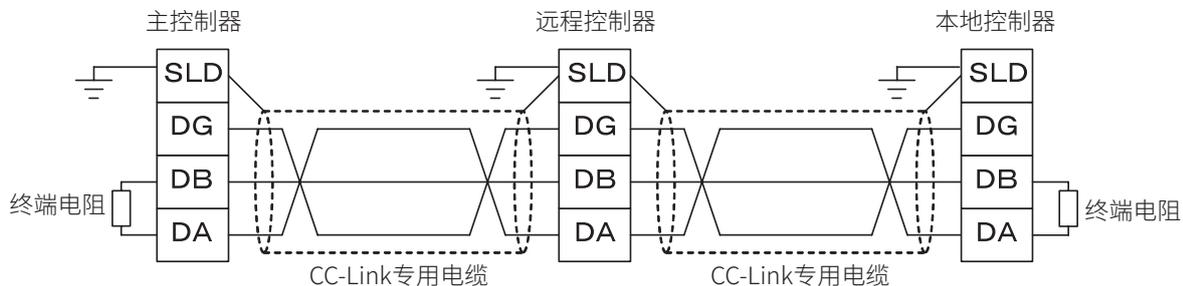
主控制器 KCA-25-M10、KCA-25-M40、KCA-25-M80 [CC-Link专用电缆的连接]

选型

电缆连接的顺序与站号无关。
CC-Link系统两端的模块务必连接“终端电阻”。
终端电阻连接在“DA”-“DB”间。
根据CC-Link系统使用的电缆，连接的终端电阻不同。

电缆的种类	终端电阻
CC-Link专用电缆	110Ω 1/2W (褐色褐色褐色)
支持Ver1.10 CC-Link专用电缆	
CC-Link专用高性能电缆	130Ω 1/2W (褐色橙色褐色)

本控制器不带终端电阻。
主控制器也可以连接到两端以外。
不能进行星形连接。
连接方法如下所示。



电缆连接的详细信息请参阅主站的使用说明书及CC-Link布设手册 (CC-Link协会发行)。

※如果因噪声导致通信误动作，请再次检查控制器的接地线安装情况。
※请客户自行准备CC-Link专用电缆。

滑块

活塞杆

R轴

2轴

3轴

4轴

直交轴规格

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

[系统输入输出]

(1) 系统输入 (CC-Link主站 → KCA-25-M10-*CC)

信号名	远程输出	普通模式	外部点指定模式	备注
原点复位	RYn0	ON：开始原点复位动作	原点复位	检测上升沿
启动	RYn1	ON：从当前停止的步骤或暂停中再次启动	ON：按照当前指定的表信息开始移动	
停止	RYn2	ON：当前的步骤执行完毕后停止	无效	该输入ON时，原点复位、启动输入无效
复位	RYn3	ON：解除异常状态 (停止程序执行期间有效)	ON：解除异常状态	
JOG输入	RY(n+4)8 ~ RY(n+4)F	对指定选择3种动作模式 (寸动、低速移动、高速移动) 及移动方向的轴进行 JOG移动		

(2) 系统输出 (KCA-25-M10-*CC → CC-Link主站)

信号名	远程输入	普通模式	外部点指定模式
运行中	RXn0	控制器执行中/ 原点复位动作中ON	机器人动作中ON
异常	RXn1	发生异常时ON	同左
定位完成	RXn2	机器人本体定位完成时ON 机器人本体移动中OFF (通过暂停功能停止时OFF)	同左
原点复位完成	RXn3	原点复位完成时ON	同左
JOG输出	RX(n+4)8 ~ RX(n+4)F	表示JOG可否接受、动作中的状态等	

选型

滑块

活塞杆
单轴规格

R轴

2轴

3轴
直交轴规格

4轴

轴相关部件

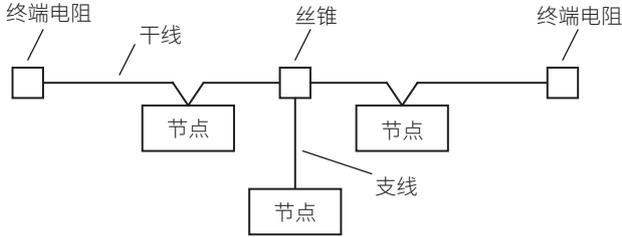
控制类部件

技术资料

使用
注意事项

主控制器 KCA-25-M10、KCA-25-M40、KCA-25-M80 [DeviceNet专用电缆的连接]

电缆连接的顺序与站号设置 (MAC ID) 无关。
 干线两端务必连接“终端电阻”。(121Ω, 1% 的金属皮膜, 1/4 W)
 终端电阻连接在“CANH”-“CANL”间。
 本控制器不带终端电阻。

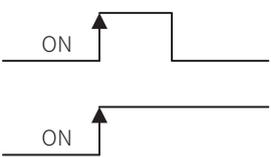


电缆连接的详细信息请参阅主站的使用说明书或ODVA发行的文件。

选型	滑块	单轴规格	活塞杆	R轴	2轴	3轴	4轴	直交轴规格	轴相关部件	控制类部件	技术资料	注意事项
----	----	------	-----	----	----	----	----	-------	-------	-------	------	------

[系统输入输出]

(1) 系统输入 (DeviceNet主站 → KCA-25-M10-*DC)

信号名	输出元件 (※1)	普通模式	外部点指定模式	备注
原点复位	+0	ON : 开始原点复位动作	原点复位	检测上升沿
启动输入	+1	ON : 从当前停止的步骤 或 暂停中再次启动	ON : 按照当前指定的表信息开始 移动	
停止输入	+2	ON : 当前的步骤执行完毕后停止	无效	本输入ON时, 原点复位、 启动输入无效
复位输入	+3	ON : 解除异常状态 (停止程序执行期间有效)	ON : 解除异常状态	
JOG输入	+72 ~ +79	对指定选择3种动作模式 (寸动、低速移动、高速移动) 及移动方向的轴进行 JOG移动		

※1) 与起始设备的偏移量。(单位: 位)

(2) 系统输出 (KCA-25-M10-*DC → DeviceNet主站)

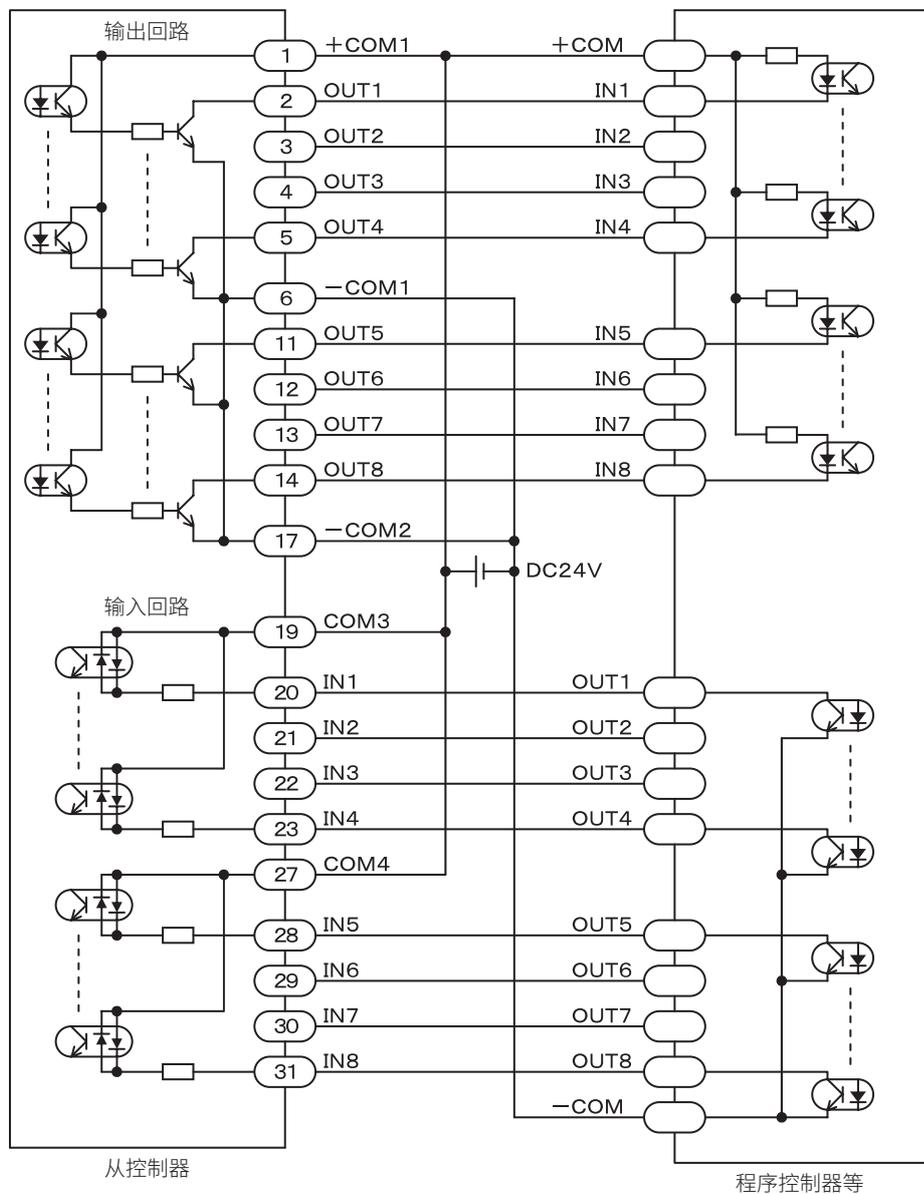
信号名	输入元件 (※1)	普通模式	外部点指定模式
运行中输出	+0	控制器执行中/原点复位动作中ON	机器人动作中ON
异常输出	+1	发生异常时ON	同左
定位完成输出	+2	机器人本体定位完成时ON 机器人本体移动中OFF (通过暂停功能停止时OFF)	同左
原点复位完成输出	+3	原点复位完成时ON	同左
JOG输出	+72 ~ +79	表示JOG可否接受、动作中的状态等	

※1) 与起始设备的偏移量。(单位: 位)

选型	
滑块	单轴规格
活塞杆	
R轴	
2轴	直交轴规格
3轴	
4轴	
	轴相关部件
	控制类部件
	技术资料
	注意事项
	使用

从控制器 KCA-25-S10、KCA-25-S40、KCA-25-S80 [输入输出的连接例]

NPN输入输出



注意

- -COM1与-COM2在内部连接。
- COM3与COM4未在内部连接。

选型

滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

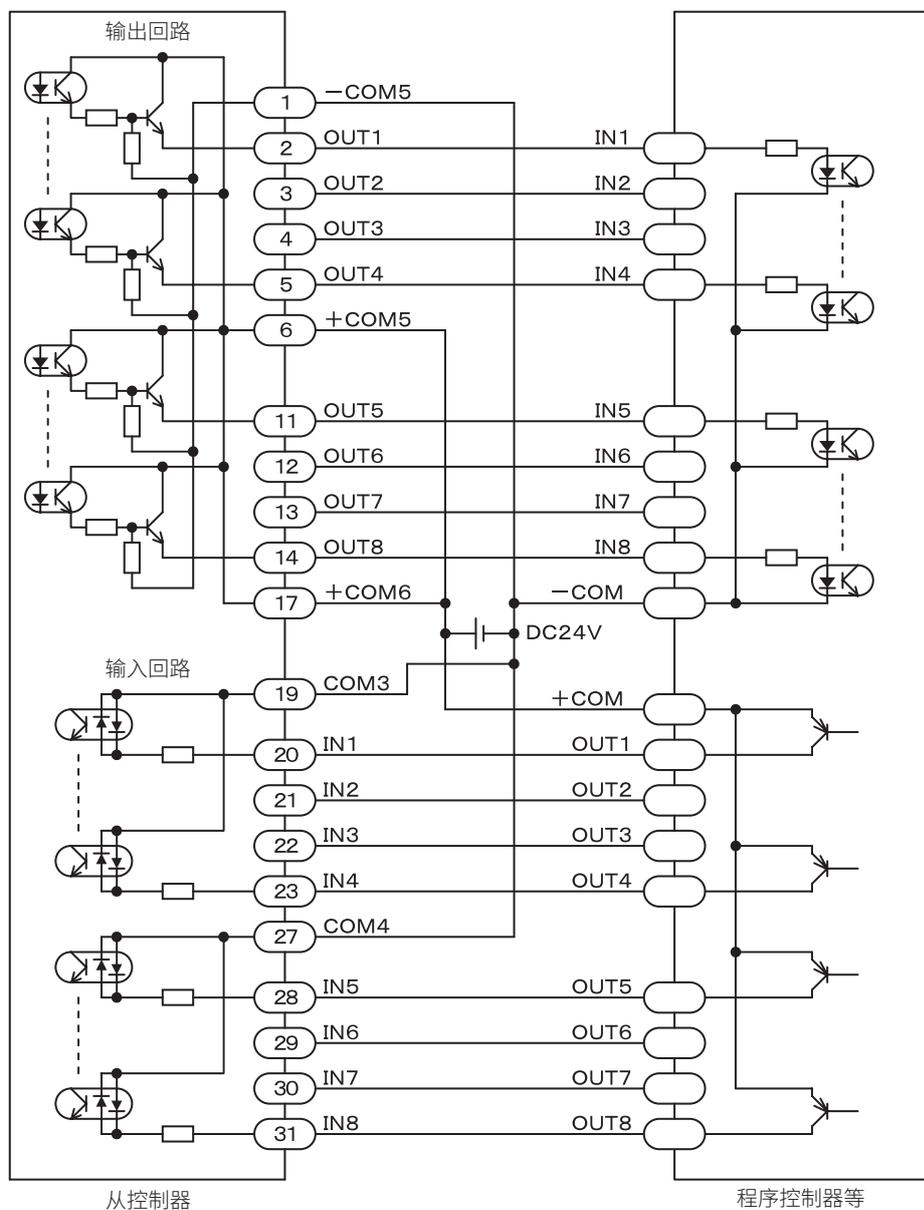
控制类部件

技术资料

注意事项

从控制器 KCA-25-S10、KCA-25-S40、KCA-25-S80 [输入输出的连接例]

PNP输入输出



- 注意**
- +COM5与+COM6在内部连接。
 - COM3与COM4未在内部连接。

选型	
滑块	单轴规格
活塞杆	
R轴	
2轴	直交轴规格
3轴	
4轴	
轴相关部件	
控制类部件	
技术资料	
注意事项	使用

节拍时间计算方法

执行器单体的节拍时间通过以下计算方法得出。

与实际动作会有些许差异，请作为参考标准。

计算方法分为有等速时间时(计算例1)，以及加速途中开始减速时(计算例2)2种。

根据移动距离、指定速度、指定加速减速时间的关系区分，请通过以下①、②计算公式选择。

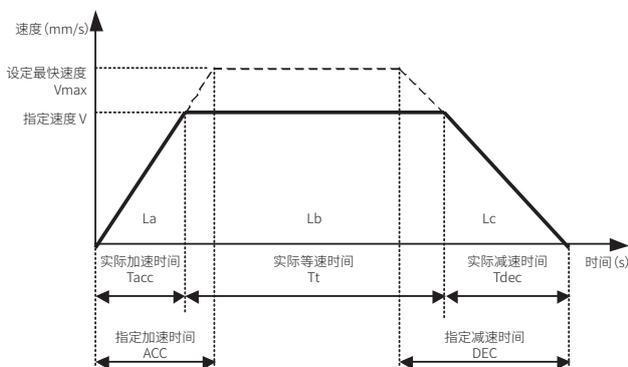
① 移动距离 (L) > $\frac{\text{指定速度}(V)^2 \times [\text{指定加速时间}(\text{ACC}) + \text{指定减速时间}(\text{DEC})]}{2 \times \text{设定最快速度}(V_{\text{max}})}$ 时 ⇒ 计算示例1

② 移动距离 (L) ≤ $\frac{\text{指定速度}(V)^2 \times [\text{指定加速时间}(\text{ACC}) + \text{指定减速时间}(\text{DEC})]}{2 \times \text{设定最快速度}(V_{\text{max}})}$ 时 ⇒ 计算示例2

★加速、减速时间请以下一页的“加减速与负载的关系”作为参考标准。

★最大可搬送重量下的加速、减速时间及最快速度请参阅各机型的规格。

计算示例1



<动作条件>

设定最快速度：Vmax=800mm/s

指定速度：V=600mm/s

指定加速时间：ACC=0.2s

指定减速时间：DEC=0.3s

移动距离：L=400mm

Tacc=实际加速时间 (s)

Tdec=实际减速时间 (s)

Tt=实际等速时间 (s)

La=加速时的移动距离 (mm)

Lb=等速时的移动距离 (mm)

Lc=减速时的移动距离 (mm)

L=移动距离 (mm) = La+Lb+Lc

$$T_{\text{acc}} = \frac{V}{V_{\text{max}}} \times \text{ACC} = \frac{600}{800} \times 0.2 = 0.15\text{s}$$

$$T_{\text{dec}} = \frac{V}{V_{\text{max}}} \times \text{DEC} = \frac{600}{800} \times 0.3 = 0.225\text{s}$$

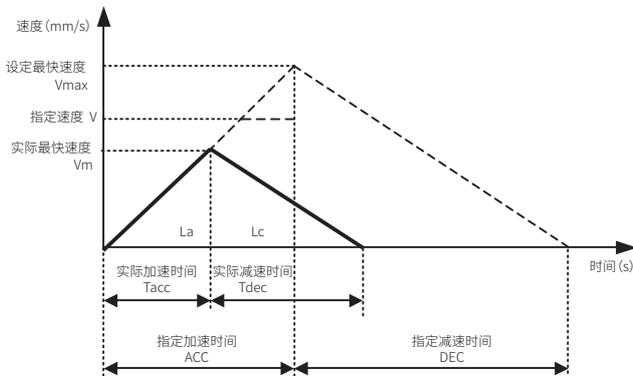
$$L_{\text{a}} = \frac{1}{2} \times V \times T_{\text{acc}} = \frac{1}{2} \times 600 \times 0.15 = 45\text{mm}$$

$$L_{\text{c}} = \frac{1}{2} \times V \times T_{\text{dec}} = \frac{1}{2} \times 600 \times 0.225 = 67.5\text{mm}$$

$$T_{\text{t}} = \frac{L - (L_{\text{a}} + L_{\text{c}})}{V} = \frac{400 - (45 + 67.5)}{600} = 0.479\text{s}$$

$$\begin{aligned} \text{节拍时间} &= \text{实际加速时间} + \text{实际等速时间} + \text{实际减速时间} \\ &= 0.15 + 0.479 + 0.225 \\ &= 0.854\text{sec} \end{aligned}$$

计算示例2



<动作条件>

设定最快速度：Vmax=800mm/s

指定速度：V=600mm/s

指定加速时间：ACC=0.2s

指定减速时间：DEC=0.3s

移动距离：L=100mm

Tacc=实际加速时间 (s)

Tdec=实际减速时间 (s)

La=加速时的移动距离 (mm)

Lc=减速时的移动距离 (mm)

Vm=实际最快速度 (mm/s)

L=移动距离 (mm) = La+Lc

$$L_{\text{a}} = L \times \frac{\text{ACC}}{\text{ACC} + \text{DEC}} = \frac{100}{0.2 + 0.3} = 40\text{mm}$$

$$L_{\text{c}} = L \times \frac{\text{DEC}}{\text{ACC} + \text{DEC}} = \frac{100}{0.2 + 0.3} = 60\text{mm}$$

$$T_{\text{acc}} = \sqrt{\frac{2 \times L_{\text{a}} \times \text{ACC}}{V_{\text{max}}}} = \sqrt{\frac{2 \times 40 \times 0.2}{800}} = 0.141\text{s}$$

$$T_{\text{dec}} = \sqrt{\frac{2 \times L_{\text{c}} \times \text{DEC}}{V_{\text{max}}}} = \sqrt{\frac{2 \times 60 \times 0.3}{800}} = 0.212\text{s}$$

$$\begin{aligned} \text{节拍时间} &= \text{实际加速时间} + \text{实际减速时间} \\ &= 0.141 + 0.212 \\ &= 0.353\text{sec} \end{aligned}$$

KBX 加减速与负载的关系

动作条件

- 移动端的停止时间需要1.0s以上。
- 根据安装条件(支架强度、负载的偏心量),动作时的摇晃可能会引起问题。
- 在滑块正上方搭载负载时。
- 如果设置参数短于标准加减速时间(产品样本中记载),则需要调整伺服增益(位置、速度)。(如未调整伺服增益,可能会发生“溢出错误”。)
- 根据行程,可能需要更改伺服增益(位置、速度)。
- 安装方向为“垂直”时的值使用了充放电控制器时的值。
- 加减速时间下段的(括号)内记载的时间适用于型号带※1的机型。
- 根据行程,部分机型的加减速与负载的关系会改变。
 型号带※2的机型:适用于行程1000mm以下的情况。
 型号带※3的机型:适用于行程1050mm以上的情况。

可搬送重量(kg)

驱动方式	安装方向	型号	设定速度 (mm/s)	导程 (mm)	加减速时间(s) (注1)						
					0.12 (0.09)	0.24 (0.18)	0.36 (0.27)	0.48 (0.36)	0.6 (0.45)	0.72 (0.54)	
滚珠螺杆	水平	KBX-10E-**-*20	1200	20	7	11	20	20	20	20	
		KBX-10E-**-*10	600	10	20	25	40	40	40	40	
		KBX-10E-**-*05	300	5	25	35	80	80	80	80	
		KBX-30E-**-*20	1200	20	12	18	30	30	30	30	
		KBX-30E-**-*10	600	10	25	35	55	55	55	55	
		KBX-30E-**-*05	300	5	25	40	80	80	80	80	
		KBX-30F-**-*20	1200	20	25	35	40	40	40	40	
		KBX-30F-**-*10	600	10	50	65	80	80	80	80	
		KBX-30F-**-*05	300	5	50	70	100	100	100	100	
		KBX-50F-**-*20	1200	20	25	40	60	60	60	60	
		KBX-50F-**-*10,05	600,300	10,5	50	75	100	100	100	100	
		KBX-50G-**-*20	1200	20	40	70	100	100	100	100	
		KBX-50G-**-*10,05	600,300	10,5	60	100	150	150	150	150	
		KBX-60G-**-*20	1200	20	40	70	100	100	100	100	
		KBX-60G-**-*10	600	10	60	100	150	150	150	150	
	KBX-60J-**-*50 ※1	2300	50	10	25	50	50	50	50		
	KBX-60J-**-*20 ※1	900	20	60	130	200	200	200	200		
	KBX-60J-**-*10 ※1	450	10	100	180	250	250	250	250		
	滚珠螺杆	垂直	KBX-10E-**-*20B	1200	20	3	4	5	5	5	5
			KBX-10E-**-*10B	600	10	6	9	12	12	12	12
			KBX-10E-**-*05B	300	5	17	20	22	22	22	22
			KBX-30E-**-*20B	1200	20	3	4	5	5	5	5
			KBX-30E-**-*10B	600	10	6	9	12	12	12	12
			KBX-30E-**-*05B	300	5	17	20	22	22	22	22
			KBX-30F-**-*20B	1200	20	6	7	10	10	10	10
			KBX-30F-**-*10B	600	10	14	16	20	20	20	20
			KBX-30F-**-*05B	300	5	30	35	40	40	40	40
			KBX-50F-**-*20B	1200	20	3	3	3	3	3	3
			KBX-50F-**-*10B	600	10	10	15	20	20	20	20
			KBX-50F-**-*05B	300	5	20	30	40	40	40	40
KBX-50G-**-*20B			1,200	20	20	22	25	25	25	25	
KBX-50G-**-*10B			600	10	30	40	50	50	50	50	
KBX-50G-**-*05B			300	5	40	50	60	60	60	60	
KBX-60G-**-*20B	1200	20	20	22	25	25	25	25			
KBX-60G-**-*10B	600	10	30	40	50	50	50	50			
KBX-60J-**-*20B	900	20	30	40	50	50	50	50			
KBX-60J-**-*10B	450	10	40	70	100	100	100	100			

驱动方式	安装方向	型号	设定速度 (mm/s)	导程 (mm)	加减速时间(s) (注1)					
					0.1	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6
滚珠螺杆	水平	KBX-T5D-ST-M12	800	12	3	4	5	5	5	5
		KBX-T5D-ST-M06	400	6	6	8	10	10	10	10
		KBX-T7D-ST-M12	800	12	4	5	12	12	12	12
		KBX-T7D-ST-M06	400	6	10	15	30	30	30	30
	垂直	KBX-T5D-ST-M12B	800	12	1	1.2	1.5	1.5	1.5	1.5
		KBX-T5D-ST-M06B	400	6	2	2.5	3	3	3	3
		KBX-T7D-ST-M12B	800	12	1	2	4	4	4	4
		KBX-T7D-ST-M06B	400	6	3	5	8	8	8	8
皮带	水平	KBX-10E-B*-*21	1000	21	5	10	15	15	15	15
		KBX-10F-B*-*21	1000	21	10	15	20	20	20	20
		KBX-10F-B*-*42	2000	42	2	4	6	8	10	10
		KBX-30E-B*-*21	1000	21	5	10	15	15	15	15
		KBX-30F-B*-*21	1000	21	10	20	40	40	40	40
		KBX-30F-B*-*42	2000	42	6	10	12	14	20	20
		KBX-50F-B*-*21	1000	21	10	20	40	40	40	40
		KBX-50G-B*-*42	2000	42	7	10	12	14	20	20
		KBX-50G-BT-L19 ※2	1000	19.555	40	70	100	100	100	100
		KBX-50G-BT-L19 ※3	1000	19.555	15	30	50	60	80	100
		KBX-60J-BT-*19 ※2	1000	19.555	60	130	200	200	200	200
		KBX-60J-BT-*19 ※3	1000	19.555	30	60	100	120	150	200

(注1) 加减速时间是指, 达到表中设定速度的时间。

选型
 滑块
 活塞杆
 单轴规格
 R轴
 2轴
 3轴
 4轴
 直交轴规格
 轴相关部件
 控制类部件
 技术资料
 注意事项

产品寿命

选型

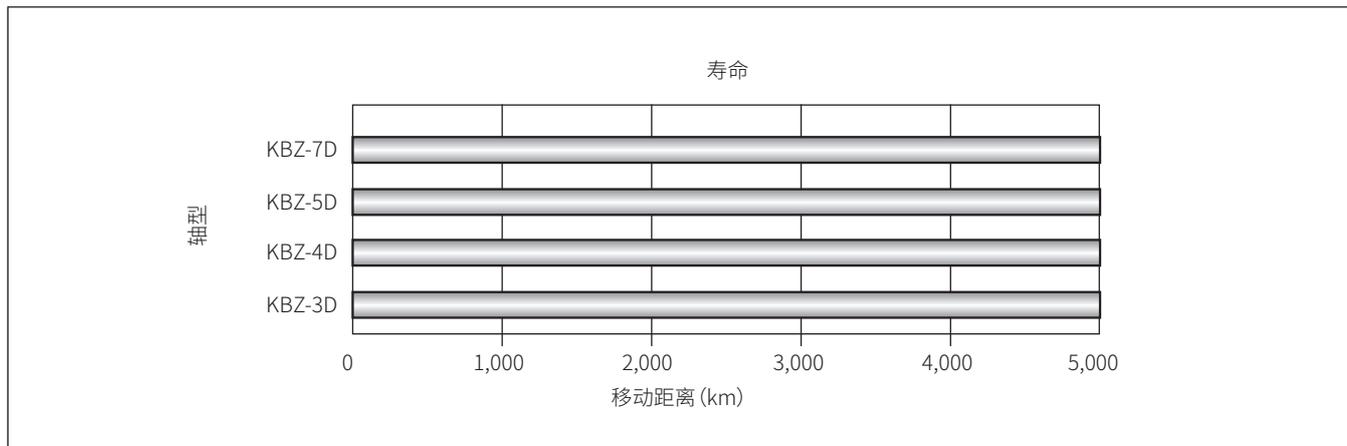
产品样本中的最大可搬送重量及允许负载力矩是根据导轨或滚珠螺杆寿命计算的值。
滑块型、滑台型、活塞杆型通用。

滑块

单轴规格

活塞杆

R轴



允许负载力矩

由于轴本体上承载的负载(负载)所产生的力矩会对滑块的轴承部产生很大影响,因此使用前请注意以下事项。

- * 不要施加超过最大可搬送重量值的负载。
由伺服马达的能力决定的值。因加减速的时间而变化。
- * 不要超过静态允许负载力矩。
停止期间施加的力矩。需要考虑通过滑块上安装的气缸等进行插入作业时产生的反作用力。
请勿施加冲击负载。
- * 不要超过动态允许负载力矩。
加减速产生的力矩。
数值会因负载大小、臂长、方向等而变化,需要通过计算得出,请参考下表中的值。

直交轴规格

2轴

3轴

4轴

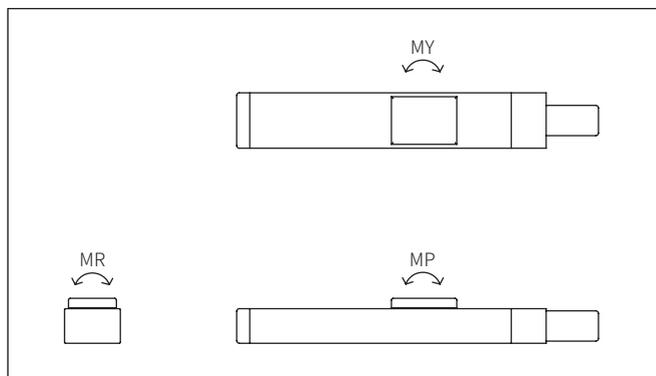
轴相关部件

控制类部件

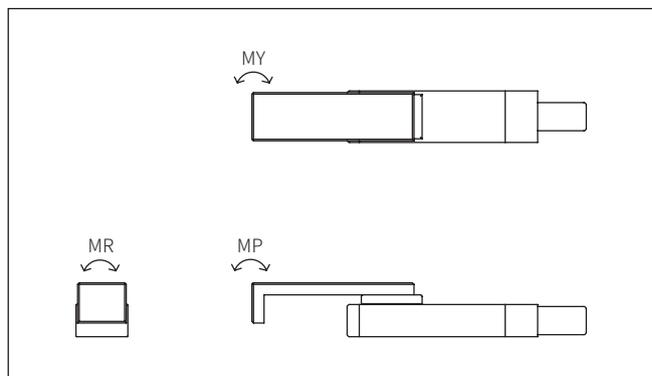
1. 静态允许负载力矩

- MR：滚动力矩
- MP：俯仰力矩
- MY：偏航力矩

● 滑块型：滑块部中心



● 滑台型：+行程极限位置滑台前端部中心



技术资料

注意事项

静态允许负载力矩 N·m		MR		MP		MY	
轴型号		KBZ-5D	KBZ-7D	KBZ-5D	KBZ-7D	KBZ-5D	KBZ-7D
滑块型		31	58	12	25.7	12	25.7
滑台型	行程50mm	4.4	11.7	1.9	3.8	1.9	3.8
	行程100mm	4.4	11.7	1.2	2.3	1.2	2.3
	行程150mm	—	11.7	—	1.7	—	1.7

2. 动态允许负载力矩

轴本体的动态负载力矩会对寿命、性能产生很大影响。需要根据动态允许负载力矩，综合考虑加减速时间(加速度)负载重量、臂长、方向、速度、行程等。

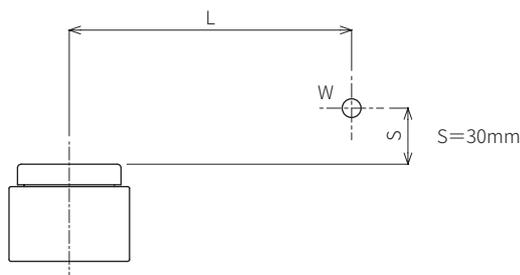
在本节中列出了对比负载与允许臂长的[动态允许负载力矩表]，以便在使用时简单求出动态允许负载力矩。

表中所示为负载重量W[kg]以及至负载重心的臂长L[mm]。(并非允许负载力矩值)

[动态允许负载力矩表]KBZ-5D、-7D 滑块型

表中所示为负载重量W[kg]以及至负载重心的臂长L[mm]。

(并非允许负载力矩值)



[水平安装]

KBZ-5D	导程	速度	W[kg]	0.5	1.0	1.5	2.0	2.5	3.0	3.5	4.0	4.5	5.0	5.5	6.0
	6	400	L[mm]	950	510	350	260	210	175	145	125	110	95	85	75
	12	800	L[mm]	840	455	310	230	185	150	-	-	-	-	-	

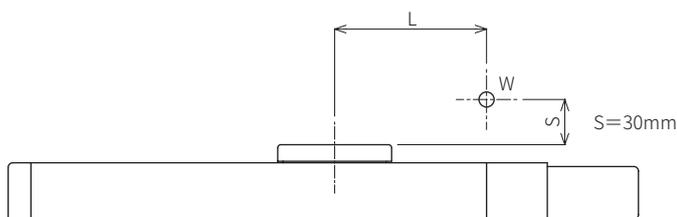
KBZ-7D	导程	速度	W[kg]	1.0	2.0	3.0	4.0	5.0	6.0	7.0	8.0	9.0	10.0	11.0	12.0
	6	400	L[mm]	1100	610	420	310	240	200	160	140	120	105	95	85
	12	800	L[mm]	995	530	355	265	210	175	-	-	-	-	-	



[水平安装]墙面安装

KBZ-5D	导程	速度	W[kg]	0.5	1.0	1.5	2.0	2.5	3.0	3.5	4.0	4.5	5.0	5.5	6.0
	6	400	L[mm]	1290	620	405	295	230	185	155	130	115	100	85	75
	12	800	L[mm]	1230	600	390	285	220	175	-	-	-	-	-	

KBZ-7D	导程	速度	W[kg]	1.0	2.0	3.0	4.0	5.0	6.0	7.0	8.0	9.0	10.0	11.0	12.0
	6	400	L[mm]	1440	705	460	335	260	215	180	150	130	115	100	90
	12	800	L[mm]	1425	695	455	330	260	215	-	-	-	-	-	



[水平安装]

KBZ-5D	导程	速度	W[kg]	0.5	1.0	1.5	2.0	2.5	3.0	3.5	4.0	4.5	5.0	5.5	6.0
	6	400	L[mm]	650	380	260	200	165	135	115	100	90	80	70	60
	12	800	L[mm]	580	335	235	175	145	120	-	-	-	-	-	

KBZ-7D	导程	速度	W[kg]	1.0	2.0	3.0	4.0	5.0	6.0	7.0	8.0	9.0	10.0	11.0	12.0
	6	400	L[mm]	650	375	265	200	160	135	115	100	85	70	65	55
	12	800	L[mm]	575	330	230	175	140	115	-	-	-	-	-	

选型

滑块

活塞杆
单轴规格

R轴

2轴

3轴
直交轴规格

4轴

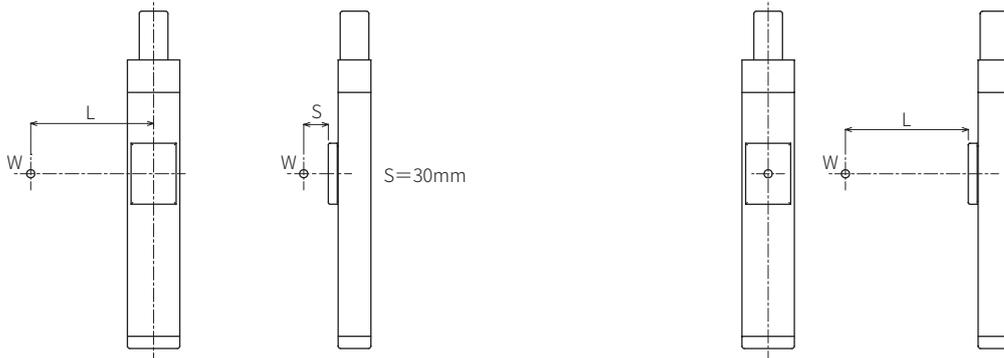
轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

选型
滑块
单轴规格
活塞杆
R轴
2轴
3轴
4轴
直交轴规格
轴相关部件
控制类部件
技术资料
注意事项



[垂直安装]

KBZ-5D	导程	速度	W[kg]	0.5	1.0	1.5	2.0	2.5	3.0
	6	400	L[mm]	700	330	200	140	100	75
	12	800	L[mm]	660	305	185	-	-	-

KBZ-5D	导程	速度	W[kg]	0.5	1.0	1.5	2.0	2.5	3.0
	6	400	L[mm]	730	360	230	170	130	105
	12	800	L[mm]	690	330	215	-	-	-

KBZ-7D	导程	速度	W[kg]	1.0	2.0	3.0	4.0
	6	400	L[mm]	680	315	195	130
	12	800	L[mm]	600	300	-	-

KBZ-7D	导程	速度	W[kg]	1.0	2.0	3.0	4.0
	6	400	L[mm]	630	340	220	160
	12	800	L[mm]	630	330	-	-

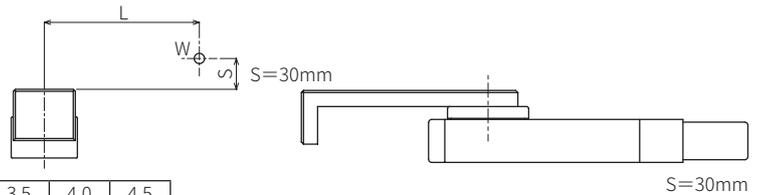
[动态允许负载力矩表]KBZ-5D、-7D滑台型

表中所示为负载重量W[kg]以及至负载重心的臂长L[mm]。
(并非允许负载力矩值)

[水平安装]

★行程 100mm

KBZ-5D	导程	速度	W[kg]	1.0	1.5	2.0	2.5	3.0
	6	400	L[mm]	185	60	-	-	-
	12	800	L[mm]	95	5	-	-	-



★行程 50mm

KBZ-5D	导程	速度	W[kg]	1.0	1.5	2.0	2.5	3.0	3.5	4.0	4.5
	6	400	L[mm]	255	130	60	15	-	-	-	-
	12	800	L[mm]	190	85	25	-	-	-	-	-

★行程 150mm

KBZ-7D	导程	速度	W[kg]	1.0	1.5	2.0	2.5	2.9	3.4	3.8
	6	400	L[mm]	450	230	130	20	-	-	-
	12	800	L[mm]	370	160	45	-	-	-	-

★行程 100mm

KBZ-7D	导程	速度	W[kg]	1.0	1.5	2.0	2.5	2.8	3.3	3.8	4.3	4.8	5.3	5.6
	6	400	L[mm]	600	350	210	120	80	25	-	-	-	-	-
	12	800	L[mm]	500	280	150	65	20	-	-	-	-	-	-

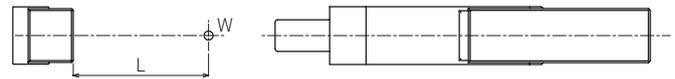
★行程 50mm

KBZ-7D	导程	速度	W[kg]	1.0	1.5	2.0	2.5	3.0	3.5	4.0	4.5	5.0	5.5	6.0	6.5	7.0	7.5	8.0	8.5	9.0	
	6	400	L[mm]	700	450	305	210	145	95	55	20	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	12	800	L[mm]	540	340	220	140	85	45	15	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-

[水平安装]墙面安装

★行程 100mm

KBZ-5D	导程	速度	W[kg]	1.0	1.5	2.0	2.5	3.0
	6	400	L[mm]	340	130	30	-	-
	12	800	L[mm]	290	80	-	-	-



★行程 50mm

KBZ-5D	导程	速度	W[kg]	1.0	1.5	2.0	2.5	3.0	3.5	4.0	4.5
	6	400	L[mm]	420	210	100	40	-	-	-	-
	12	800	L[mm]	390	180	70	0	-	-	-	-

★行程 150mm

KBZ-7D	导程	速度	W[kg]	1.0	1.5	1.9	2.5	3.0	3.5	3.8
	6	400	L[mm]	950	500	310	160	70	-	-
	12	800	L[mm]	920	460	260	-	-	-	-

★行程 100mm

KBZ-7D	导程	速度	W[kg]	1.0	1.5	2.0	2.5	2.8	3.5	4.0	4.5	5.0	5.5	5.6
	6	400	L[mm]	1060	600	370	230	170	90	40	-	-	-	-
	12	800	L[mm]	1040	570	330	190	120	-	-	-	-	-	-

★行程 50mm

KBZ-7D	导程	速度	W[kg]	1.0	1.5	2.0	2.5	3.0	3.5	4.0	4.5	5.0	5.5	6.0	6.5	7.0	7.5	8.0	8.5	9.0
	6	400	L[mm]	1170	700	450	310	220	150	100	60	30	-	-	-	-	-	-	-	-
	12	800	L[mm]	1150	670	430	290	190	120	65	20	-	-	-	-	-	-	-	-	-

[水平安装]

★行程 100mm

KBZ-5D	导程	速度	W[kg]	1.0	1.5	2.0	2.5	3.0
	6	400	L[mm]	95	30	-15	-40	-65
12	800	L[mm]	60	5	-	-	-	-

★行程 50mm

KBZ-5D	导程	速度	W[kg]	1.0	1.5	2.0	2.5	3.0	3.5	4.0	4.5
	6	400	L[mm]	155	85	40	10	-10	-30	-45	-60
12	800	L[mm]	125	60	20	-	-	-	-	-	-

★行程 150mm

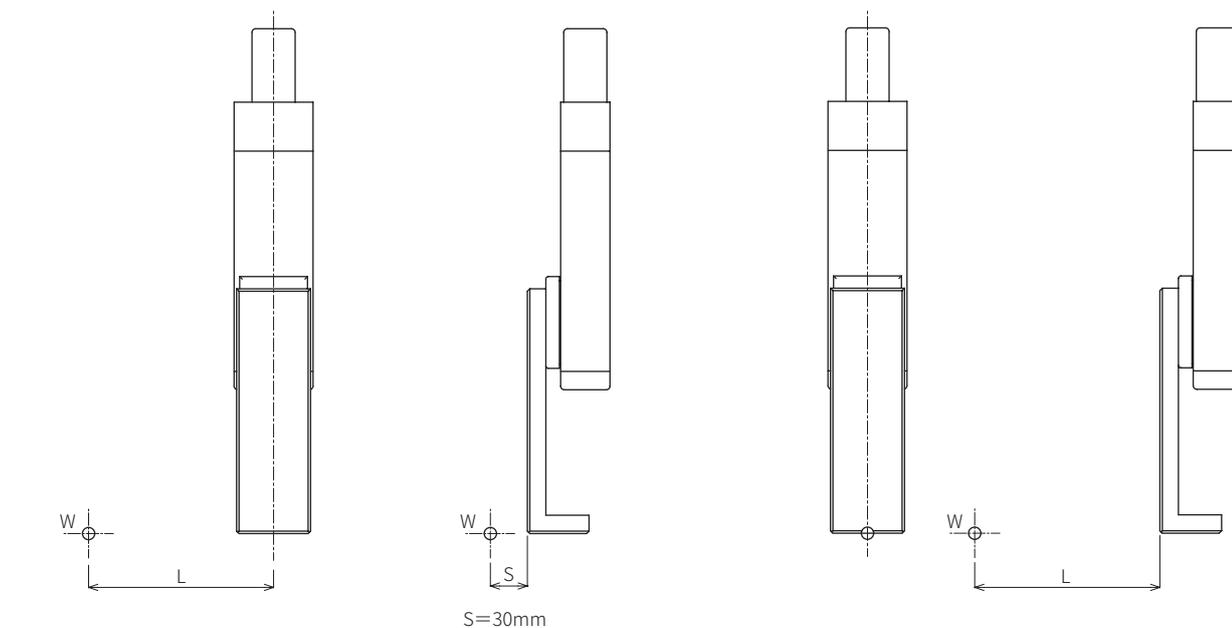
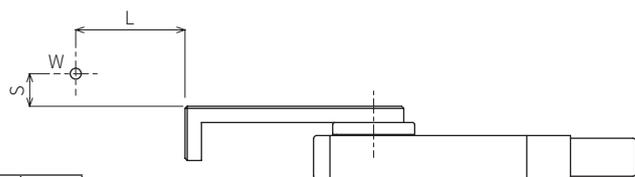
KBZ-7D	导程	速度	W[kg]	1.0	1.5	2.0	2.5	3.0	3.5	3.8
	6	400	L[mm]	185	100	50	10	-25	-50	-70
12	800	L[mm]	130	55	15	-	-	-	-	-

★行程 100mm

KBZ-7D	导程	速度	W[kg]	1.0	1.5	2.0	2.5	2.8	3.5	4.0	4.5	5.0	5.5	5.6
	6	400	L[mm]	255	165	100	60	35	10	-15	-35	-50	-65	-75
12	800	L[mm]	200	120	65	25	5	-	-	-	-	-	-	-

★行程 50mm

KBZ-7D	导程	速度	W[kg]	1.0	1.5	2.0	2.5	3.0	3.5	4.0	4.5	5.0	5.5	6.0	6.5	7.0	7.5	8.0	8.5	9.0
	6	400	L[mm]	300	230	160	115	80	50	30	10	-5	-20	-30	-40	-50	-60	-65	-70	-75
12	800	L[mm]	270	180	120	80	50	25	5	-10	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-



[垂直安装]

KBZ-5D	导程	速度	W[kg]	1.0	1.5	2.0	2.5	3.0
	6	400	L[mm]	240	160	115	75	55
12	800	L[mm]	270	-	-	-	-	

KBZ-7D	导程	速度	W[kg]	1.0	1.5	2.0	2.5	3.0	3.5	4.0
	6	400	L[mm]	570	315	245	200	165	135	110
12	800	L[mm]	430	330	-	-	-	-	-	-

KBZ-5D	导程	速度	W[kg]	1.0	1.5	2.0	2.5	3.0
	6	400	L[mm]	270	190	145	105	85
12	800	L[mm]	295	-	-	-	-	

KBZ-7D	导程	速度	W[kg]	1.0	1.5	2.0	2.5	3.0	3.5	4.0
	6	400	L[mm]	440	340	275	195	200	165	140
12	800	L[mm]	460	360	-	-	-	-	-	-

选型

滑块

活塞杆

单轴规格

R轴

2轴

3轴

4轴

直交轴规格

轴相关部件

控制类部件

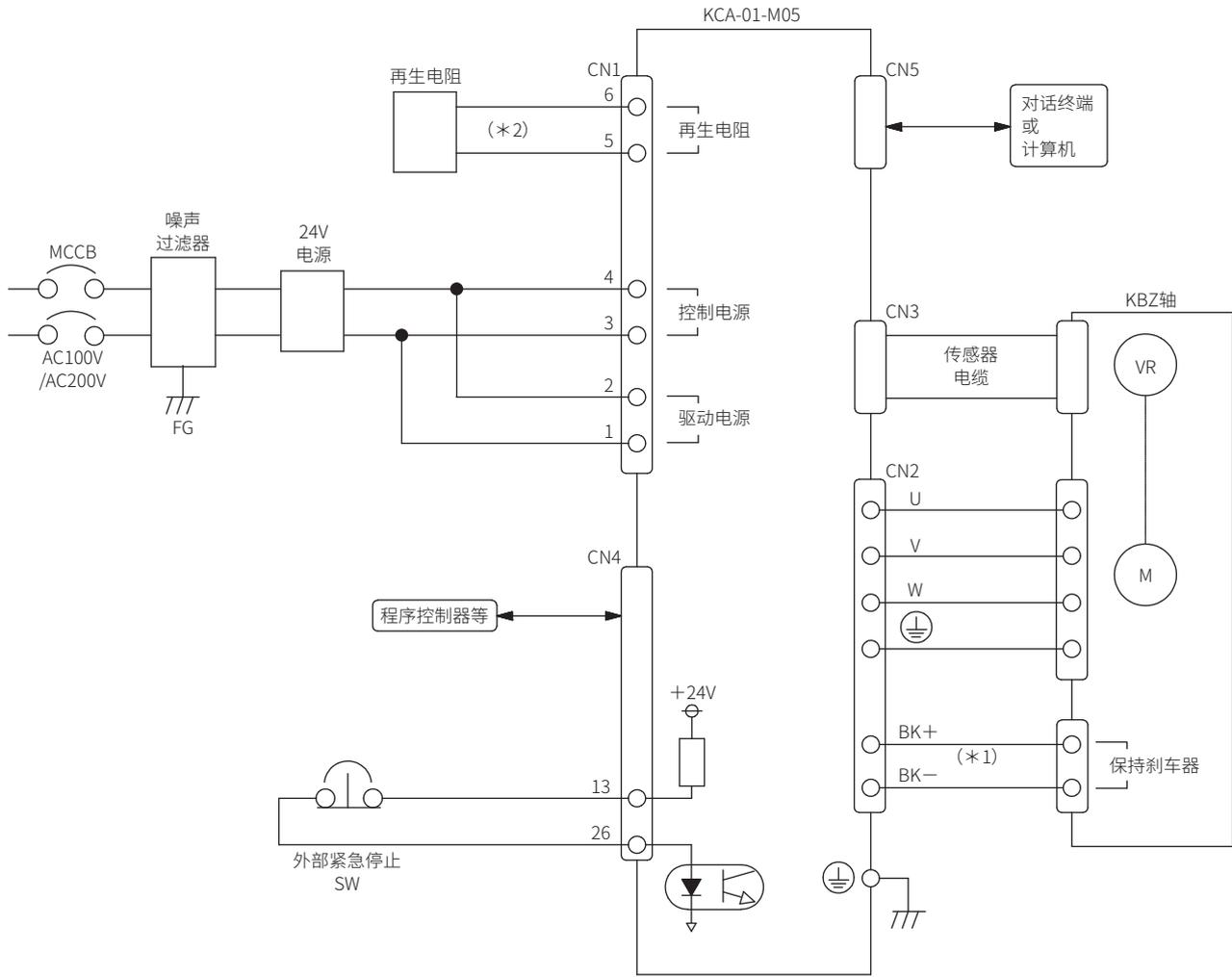
技术资料

注意事项

控制器 KCA-01-M05

[连接方法]

选型
滑块
单轴规格
活塞杆
R轴
2轴
3轴
4轴
轴相关部件
控制类部件
技术资料
注意事项



- (*1) 使用没有保持刹车的马达时，不需要连接。
- (*2) 再生电能较大时，需要连接。

系统输入输出的详细信息

[系统输入的说明]

输入NO.	信号名	内 容	备 注
IN1	START	启动输入 输入开始轴动作。	在上升沿检测。
	+JOG	+JOG输入 输入向正方向进行JOG移动。	ON为移动，OFF为停止。
IN2	STOP	停止输入 输入在途中强制结束移动动作。	水平检测。
	-JOG	-JOG输入 输入向负方向进行JOG移动。	ON为移动，OFF为停止。
IN3	SVON	伺服ON输入 输入将马达伺服锁定。	在上升沿伺服锁定，在下降沿伺服释放。
IN4	WRITE	写入输入 用于向点位表(T01)写入坐标值的输入	
IN5	ALRST	错误复位输入 输入解除异常状态。	在上升沿检测。
IN6	RTSEL	运行/示教切换输入 输入在运行状态与示教状态之间切换。	OFF为运行状态，ON为示教状态。
IN7	PIN1	指令点位号码输入 用于指定点位表(T01)编号的输入。 IN7~IN10全部ON的状态下，打开START后进行原点复位。	
IN8	PIN2		
IN9	PIN4		
IN10	PIN8		

选型	
滑块	单轴规格
活塞杆	
R轴	
2轴	直交轴规格
3轴	
4轴	
轴相关部件	
控制类部件	
技术资料	
注意事项	使用

[系统输出的说明]

输入NO.	信号名	内 容	备 注
OUT1	RUN	运行中输出 机器人动作中ON的信号。原点复位和JOG移动中ON。	
OUT2	ERROR	异常输出 发生错误时ON。	OUT2通过参数M13选择功能。
	RDY/ERR	READY/异常输出 接通控制电源后，控制器初始化结束时ON。发生错误时OFF。	
OUT3	POSI	定位完成输出 表示到达目标位置，定位完成的信号。原点复位完成后，位置偏差在进入位置幅度以内时ON。	原点复位完成前，移动中以及伺服释放时为OFF状态。
OUT4	AREA	区域输出 如果轴的滑块位置在指定坐标内，则输出指定的输出逻辑信号。	原点复位完成前，本输出无效。

正常动作时

OUT5	POUT1	完成点位号码输出 移动完成后，输出由IN7~IN10指定的点位表编号。	移动过程中，通过停止输入执行减速停止，通过紧急停止执行停止时，输出F(=1111)。原点复位中输出0(=0000)。
OUT6	POUT2		
OUT7	POUT4		
OUT8	POUT8		

扭矩限制刹车动作时

OUT5	TQCON	扭矩限制刹车作输出 执行扭矩限制刹车作时ON。	
OUT6	TQLOAD	负载输出 如果在扭矩限制判定时间或更长时间段内，输出扭矩超过负载输出标准值，则ON。	处于ON状态后，如果输出扭矩低于负载输出标准值，则OFF。
OUT7	TQLIM	限位输出 如果在扭矩限制判定时间或更长时间段内，扭矩限制一直持续，则ON。	处于ON状态后，如果输出扭矩变为扭矩限制值以下，则OFF。
OUT8	TQLOCK	锁定中 如果检测到可动部锁定，则ON。	

选型

滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

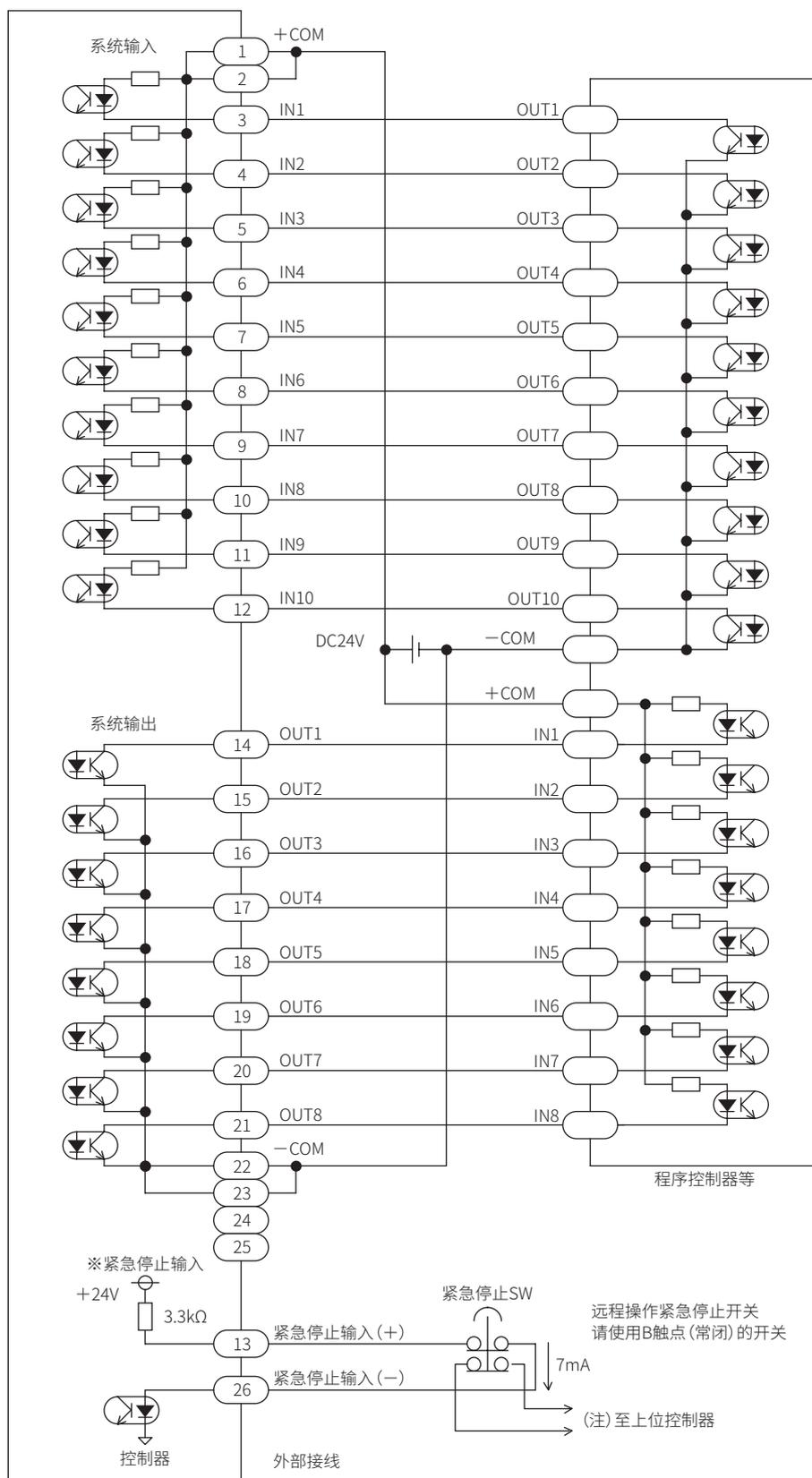
轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

[输入输出信号的连接例]



※[紧急停止输入]

用于使控制器进入紧急停止状态的输入。如果没有连接该回路，则控制器处于紧急停止状态。

(注)本控制器没有紧急停止输出，通过上位控制器确认紧急停止输入的状态时，请使用2B触点的紧急停止开关，将单侧触点连接到上位控制器。

选型	
滑块	单轴规格
活塞杆	
R轴	
2轴	直交轴规格
3轴	
4轴	
轴相关部件	
控制类部件	
技术资料	
注意事项	使用

节拍时间计算方法

选型

执行器单体的节拍时间通过以下计算方法得出。

与实际动作会有些许差异，请作为参考标准。

计算方法分为有等速时间时(计算例1)，以及加速途中开始减速时(计算例2)2种。

根据移动距离、指定速度、指定加速减速时间的关系区分，请通过以下①、②计算公式选择。

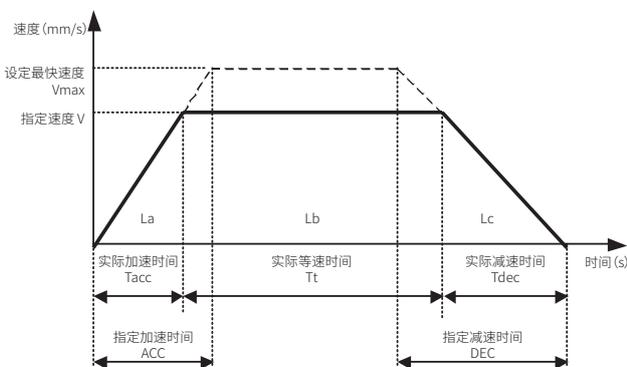
① 移动距离 (L) > $\frac{\text{指定速度}(V)^2 \times [\text{指定加速时间}(\text{ACC}) + \text{指定减速时间}(\text{DEC})]}{2 \times \text{设定最快速度}(V_{\text{max}})}$ 时 ⇒ 计算例1

② 移动距离 (L) ≤ $\frac{\text{指定速度}(V)^2 \times [\text{指定加速时间}(\text{ACC}) + \text{指定减速时间}(\text{DEC})]}{2 \times \text{设定最快速度}(V_{\text{max}})}$ 时 ⇒ 计算例2

★加速、减速时间请以下一页的“加减速与负载的关系”作为参考标准。

★最大可搬送重量下的加速、减速时间及最快速度请参阅各机型的规格。

计算示例1



<动作条件>

设定最快速度：Vmax=800mm/s

指定速度：V=600mm/s

指定加速时间：ACC=0.2s

指定减速时间：DEC=0.3s

移动距离：L=400mm

Tacc=实际加速时间 (s)

Tdec=实际减速时间 (s)

Tt=实际等速时间 (s)

La=加速时的移动距离 (mm)

Lb=等速时的移动距离 (mm)

Lc=减速时的移动距离 (mm)

L=移动距离 (mm) = La + Lb + Lc

$$T_{\text{acc}} = \frac{V}{V_{\text{max}}} \times \text{ACC} = \frac{600}{800} \times 0.2 = 0.15\text{s}$$

$$T_{\text{dec}} = \frac{V}{V_{\text{max}}} \times \text{DEC} = \frac{600}{800} \times 0.3 = 0.225\text{s}$$

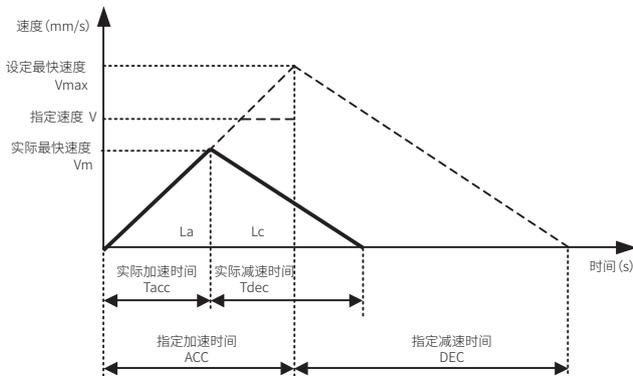
$$L_{\text{a}} = \frac{1}{2} \times V \times T_{\text{acc}} = \frac{1}{2} \times 600 \times 0.15 = 45\text{mm}$$

$$L_{\text{c}} = \frac{1}{2} \times V \times T_{\text{dec}} = \frac{1}{2} \times 600 \times 0.225 = 67.5\text{mm}$$

$$T_{\text{t}} = \frac{L - (L_{\text{a}} + L_{\text{c}})}{V} = \frac{400 - (45 + 67.5)}{600} = 0.479\text{s}$$

$$\begin{aligned} \text{节拍时间} &= \text{实际加速时间} + \text{实际等速时间} + \text{实际减速时间} \\ &= 0.15 + 0.479 + 0.225 \\ &= 0.854\text{sec} \end{aligned}$$

计算示例2



<动作条件>

设定最快速度：Vmax=800mm/s

指定速度：V=600mm/s

指定加速时间：ACC=0.2s

指定减速时间：DEC=0.3s

移动距离：L=100mm

Tacc=实际加速时间 (s)

Tdec=实际减速时间 (s)

La=加速时的移动距离 (mm)

Lc=减速时的移动距离 (mm)

Vm=实际最快速度 (mm/s)

L=移动距离 (mm) = La + Lc

$$L_{\text{a}} = L \times \frac{\text{ACC}}{\text{ACC} + \text{DEC}} = \frac{0.2}{0.2 + 0.3} = 40\text{mm}$$

$$L_{\text{c}} = L \times \frac{\text{DEC}}{\text{ACC} + \text{DEC}} = \frac{0.3}{0.2 + 0.3} = 60\text{mm}$$

$$T_{\text{acc}} = \sqrt{\frac{2 \times L_{\text{a}} \times \text{ACC}}{V_{\text{max}}}} = \sqrt{\frac{2 \times 40 \times 0.2}{800}} = 0.141\text{s}$$

$$T_{\text{dec}} = \sqrt{\frac{2 \times L_{\text{c}} \times \text{DEC}}{V_{\text{max}}}} = \sqrt{\frac{2 \times 60 \times 0.3}{800}} = 0.212\text{s}$$

$$\begin{aligned} \text{节拍时间} &= \text{实际加速时间} + \text{实际减速时间} \\ &= 0.141 + 0.212 \\ &= 0.353\text{sec} \end{aligned}$$

滑块

单轴规格
活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格
3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项
使用

加减速与负载的关系

水平规格

可搬送重量 (kg)

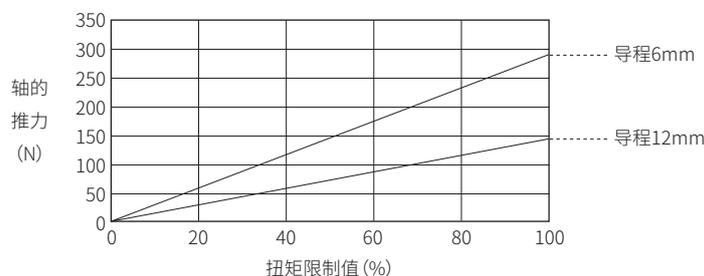
类型	型号	设定速度 (mm/s)	导程 (mm)	加减速时间 (sec)					
				0.05	0.1	0.15	0.2	0.3	0.4
滑块	KBZ-5D	800	12	—	1.5	2.2	3	3	3
		400	6	3	6	6	6	6	6
	KBZ-7D	800	12	—	3	4.5	6	6	6
		400	6	6	12	12	12	12	12
滑台	KBZ-5D 50mm	800	12	—	1.2	1.8	2.5	2.5	2.5
		400	6	2.2	4.5	4.5	4.5	4.5	4.5
	KBZ-5D 100mm	800	12	—	0.7	1.1	1.5	1.5	1.5
		400	6	1.5	3	3	3	3	3
	KBZ-7D 50mm	800	12	—	2.2	3.3	4.5	4.5	4.5
		400	6	4.5	9	9	9	9	9
	KBZ-7D 100mm	800	12	—	1.4	2.1	2.8	2.8	2.8
		400	6	2.8	5.6	5.6	5.6	5.6	5.6
KBZ-7D 150mm	800	12	—	0.9	1.4	1.9	1.9	1.9	
	400	6	1.9	3.8	3.8	3.8	3.8	3.8	
活塞杆	KBZ-3D	600	12	—	2	3	3	3	3
	KBZ-4D	600	12	—	3.4	5.2	5.2	5.2	5.2

垂直规格

可搬送重量 (kg)

类型	型号	设定速度 (mm/s)	导程 (mm)	加减速时间 (sec)					
				0.05	0.1	0.15	0.2	0.3	0.4
滑块	KBZ-5D	800	12	—	0.7	1.3	1.5	1.5	1.5
		400	6	1.5	3	3	3	3	3
	KBZ-7D	800	12	—	1	1.8	2	2	2
		400	6	2	4	4	4	4	4
滑台	KBZ-5D	800	12	—	0.5	0.9	1	1	1
		400	6	1.2	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5
	KBZ-7D	800	12	—	0.7	1.3	1.5	1.5	1.5
		400	6	1.7	3.5	3.5	3.5	3.5	3.5
活塞杆	KBZ-3D	600	12	—	1	1.5	1.5	1.5	1.5
	KBZ-4D	600	12	—	1.4	2.2	2.2	2.2	2.2

轴的推力与扭矩限制值的关系



注意 不保证精度。仅供参考。

扭矩限制值越小，受滑动阻力的影响，所引起的误差越大。

如果继续进行超过马达额定扭矩 (约33.0%) 的输出，则会发生超载错误。

选型

滑块

单轴规格
活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格
3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

产品样本的基本术语

■术语定义■

[第1轴 第2轴]：如果构成直交轴，则将安装于用户装置面的轴作为第1轴，将通过第1轴组合支撑件安装的轴称为第2轴。

[直轴]：将滚珠螺杆与伺服马达的轴心排列在一条直线上的轴

[马达右折返轴 左折返轴 下折返轴]：通过同步带连接滚珠螺杆与伺服马达，在马达部折返形态的轴上，轴本体的滑块部向上放置，从本体的终端模块侧观察，马达位于右侧的轴称为“马达右折返轴”，位于左侧的轴称为“马达左折返轴”，位于下侧的轴称为“马达下折返轴”。

[长滑块型]：用于轴移动型的第2轴以及施加较大负载力矩的轴。

[中滑块型]：用于直交时的第1轴，以及作为使用单轴时的标准轴使用。

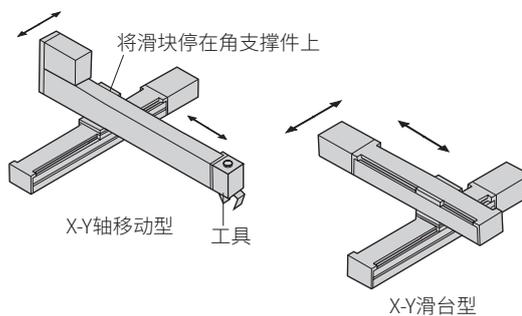
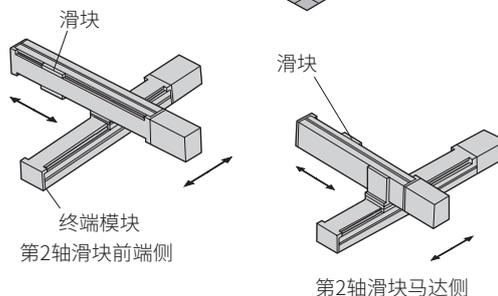
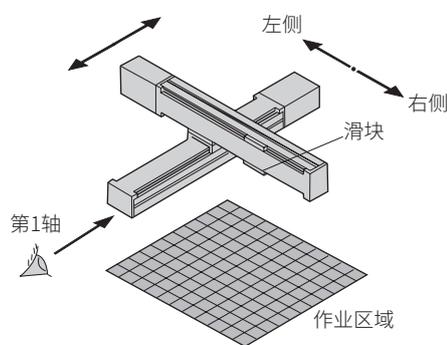
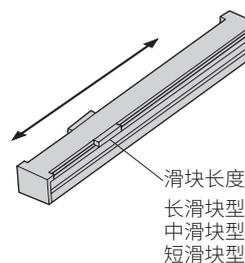
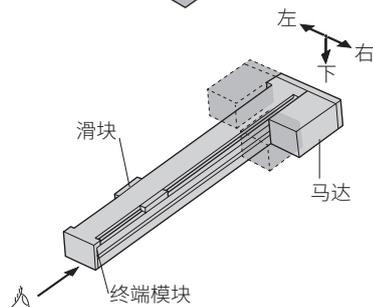
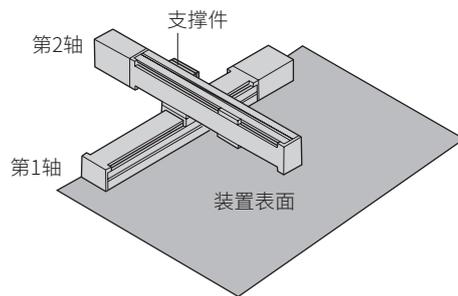
[短滑块型]：采用负载力矩较小的单轴时，以及用于直交时的第2轴、第3轴。

[作业区域]：在组合于直交轴的状态下，从第1轴的终端模块侧观察的作业区域的方向。(作业区域/右侧、左侧)

[第2轴 滑块 马达侧]：在组合于直交轴的状态下，从第1轴的终端模块侧观察第2轴的滑块，当位于轴的背面时即为此情况。(以正面时为标准，称为第2轴滑块前端侧。)

[轴移动型]：该形态的轴的特点是，普通轴的轴本体框架被固定，而滑块部会移动，将滑块部固定，移动轴的框架部分。卡爪、工装安装于框架前端部的终端模块。

[滑台型]：单轴或直交2轴型中，将滑块面水平向上安放，适合从上表面进行作业的轴形态称为滑台型。



选型

滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

使用
注意事项

产品样本的基本术语

以下说明本产品样本中使用的术语。

■轴相关术语

[滑块]

轴本体进行直线运动的部分，卡爪、工具安装于此。通过将组合用支撑件安装于此，构成2轴。在国外也称为鞍式。

[驱动方式]

指用于驱动轴本体可动部分的动力转换部件名称，例如滚珠螺杆、同步带等。

[最快速度]

指定条件(负载重量等)下，轴速度(mm/s)的最大值

[最大可搬送重量]

指定条件(加减速时间、速度、刚性、寿命等)下的可搬送重量(kg)的最大值

[允许负载力矩]

使轴的可动部分(滑块)旋转的力(力矩 $[N \cdot m(kg \cdot m)]$)的允许值，分为静态值和动态值。

[位置重复精度]

在相同条件下，测定同一方向重复定位时的位置一致性，求出测定结果的最大值与最小值之差，给该值的1/2附上±符号即为位置重复精度。

[分辨率]

进行执行器示教时，可以设置的轴移动量的最小值

[加减速时间(ta)]

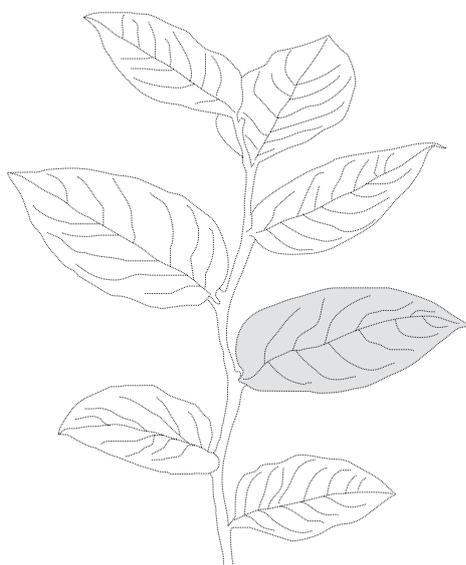
轴的可动部分加速至设定速度的时间(s)，或者从设定速度减速至停止的时间

是决定最大可搬送重量和节拍时间的条件。

一般可通过程序指定。

[导程]

导程是指，滚珠螺杆旋转1周的前进距离。如为皮带型，则表示为滚珠螺杆换算导程。



■控制器相关术语

[顺序模式]

逐步执行程序的模式

[码垛堆积模式]

通过指定移动点位、个数等参数，可轻松完成移动装载(码垛堆积)操作的模式，该模式包括以下功能。

- a.从定点移动到矩阵状的地点(1 to M)
- b.从矩阵状的地点移动到定点(M to 1)
- c.从矩阵状的地点移动到矩阵状的地点(M to M)

[外部点指定模式]

不使用一般控制器命令语，通过连接到输入的程序控制器以及数字开关等进行指定，只执行定位动作的模式。指定的点坐标、速度、加速度已预先设置到控制器内的表中。

[连续模式]

顺序或码垛堆积模式下，按下对话终端的启动按钮，逐步连续执行程序(通常使用的模式)

[步骤模式]

顺序或码垛堆积模式下，每次按下对话终端的启动按钮，执行1步程序后停止(程序检查模式)

[单作用模式]

顺序或码垛堆积模式下，每次按下启动输入或对话终端的启动按钮便开始执行程序，执行了轴移动相关命令或输入输出相关命令后停止(试运行、开始作业检查模式)

[远程示教]

执行器伺服上电状态下，按下对话终端的移动键(远程操作)，移动到所需位置进行示教

[直接示教]

使执行器处于伺服上电状态，操作人员直接用手将机器人的手臂移动到所需位置，对该位置进行示教

[MDI(手动数据输入)]

按照对话终端的显示，直接键入所需坐标值(输入数值)的方法

直交执行器选型及使用的注意事项

- 对于位置精度，将位置重复精度作为规格值。
位置重复精度是在环境温度恒定且执行器本体温度恒定的状态下，进行单向定位时的值。
请注意，±双向定位的位置重复精度及绝对位置精度会产生误差。
- 位置重复精度为单轴的规格值。
对于组合规格的位置重复精度，各轴单体的位置重复精度为规格值。

选型	
滑块	单轴规格
活塞杆	
R轴	
2轴	
	直交轴规格
	3轴
	4轴
	轴相关部件
	控制类部件
	技术资料
	注意事项



为了安全地使用本产品

使用前请务必阅读。

使用本公司的电动执行器来设计并生产设备时，客户有义务检查并确认能保证设备的机械机构及通过对其进行电气控制而运转的整个系统的安全性，并在此基础上生产安全的设备。

为了安全地使用本公司的产品，产品的正确选择和使用、操作处理以及适当的维护保养管理都非常重要。

为了确保设备的安全性，请务必遵守警告、注意事项。

另外，请在检查并确认可保证设备安全性的基础上生产安全的设备。

警告

1 本产品是作为普通工业机械用部件而设计、生产的。
因此，必须由具有足够知识和经验的人员进行操作使用。

2 请在产品的规格范围内使用。

请勿在产品规定的范围外使用。此外，请绝对不要对产品进行改造或再加工。

另外，本产品的适用范围是作为普通工业机械用装置·部件使用，而在室外使用，以及在如下所示条件或环境的使用不属于其适用范围。

(但是，在使用前与我司进行了咨询并充分了解本公司产品规格要求时，则可以使用，但请提前采取必要的安全措施，在万一发生故障时也可避免危险。)

- ① 用于与核能·铁路·航空·船舶·车辆·医疗器械·饮料·食品等直接接触的设备或用途、以及娱乐设施·紧急动作(断、开等)电路·冲压机械·制动回路·安全措施等对安全性有要求的用途。
- ② 用于可能对人身及财产造成重大影响，尤其对安全有较高要求的用途。

3 关于与装置设计相关的安全性方面，请务必遵守行业标准、法规等。

4 在确认安全之前，切勿拆卸元件。

- ① 请在确认与本产品有关的所有系统安全的前提下，检查或维修机械装置。
- ② 停止运转后，仍有可能存在局部高温或充电部位，因此请小心操作。
- ③ 检查或维修设备之前，请切断装置的电源和相应设备的电源，注意避免触电。

5 为防止发生事故，请遵守各产品的使用说明及注意事项。

- ① 示教作业和试运行可能发生意外动作，请充分注意不要伸手触摸执行器。另外，从看不见轴体的位置进行操作时，在操作之前，请务必确认在执行器移动时也能保证安全。

6 为防止触电，请务必遵守注意事项。

- ① 请勿触摸控制器内部的散热器、水泥电阻及马达。
否则可能因高温而导致烫伤。请在间隔足够长的时间后，再进行检查等作业。
刚关闭电源时，在内部电容器中积累的电荷释放之前，依然会施加高电压，因此在大约3分钟之内请勿触摸。
- ② 进行保养、检查之前，请切断控制器的供电开关。
否则可能会由于高电压导致触电。
- ③ 在通电状态下请勿进行接插件类的拆卸或安装。否则可能会导致误动作、故障或触电。

7 请安装过电流保护装置。

控制器的配线请根据JIS B 9960-1 : 2019 (IEC 60204-1:2016) 机械类的安全—机械的电气装置- 第1部：按照常规要求事项，请在主电源、控制电源，以及I/O用电源电路上安装过电流保护器(配线用断路器、电路保护器)。

(摘自JIS B 9960-1 7.2.1 常规事项)

电路电流可能会超过元件的额定值或导体容许电流的较小值时，必须采取过电流保护措施。关于应选择的额定值或设定值，在7.2.10 中作出规定。

选型	
单轴规格	滑块
	活塞杆
	R轴
直交轴规格	2轴
	3轴
	4轴
轴相关部件	
控制类部件	
技术资料	
注意事项	使用

8 为防止发生事故，请遵守下述注意事项。

■本手册的安全注意事项分为“危险”、“警告”、“注意”等级。

- ⚠ 危险:** 误操作时可能出现死亡或重伤等危险的情况，或发生危险时的紧迫性(紧急程度)较高的限定情况。
(DANGER)
- ⚠ 警告:** 误操作时可能出现死亡或重伤等危险的情况。
(WARNING)
- ⚠ 注意:** 误操作时可能出现轻伤或财产损失的危险情况。
(CAUTION)

此外，在某些情况下，“注意”事项也可能造成严重后果。
任何等级的注意事项均为重要内容，请务必遵守。

保修

1 保修期

本产品的保修期为向贵公司指定场所交付后的1年内。

2 保修范围

在上述保修期内，如果发生明显由于本公司原因导致的故障，本公司将免费提供本产品的替代品、必要的更换用零部件或者由本公司工厂进行免费维修。但是，下列情况不在保修范围内。

- ① 在不符合产品目录、规格书、使用说明书中所记载的条件、环境下使用时。
- ② 超过耐久性(次数、距离、时间等)以及由于消耗品相关的事由导致故障时。
- ③ 故障的原因不在于本产品时。
- ④ 不按照产品本来的使用方法使用时。
- ⑤ 故障的原因是与本公司无关的改造或修理时。
- ⑥ 因交货当时现有技术无法预知的原因导致故障时。
- ⑦ 因自然灾害或人为等非本公司责任导致故障时。

另外，此处的保修只针对本产品本身，由于本产品的故障引发的其他损失，不在保修范围内。
注)关于耐久性及消耗品请咨询最近的本公司营业所。

3 确认适合性

请用户自行确认本产品是否适合用户使用的系统、机器、装置。

4 服务范围

交付产品的价格中，不包含派遣技术人员的服务费用。以下情况另行收费。

- (1) 安装调整指导及试运行现场指导
- (2) 保养检查、调整及修理
- (3) 技术指导及技术培训(操作、程序、配线方法、安全培训等)

出口时的注意事项

关于本样本中记载的产品或相关技术

本样本中记载的产品或相关技术中，如果属于美国出口管制条例(EAR)的管制对象，则在产品页中记载有EAR 对象产品的标识。

出口或提供属于EAR 管制对象的产品或相关技术时，请遵守美国出口管制条例(EAR)。

选型	
滑块	单轴规格
活塞杆	
R轴	
2轴	直交轴规格
3轴	
4轴	
	轴相关部件
	控制类部件
	技术资料
	注意事项
	使用

选型



用于确保安全性的

电动执行器 警告及注意事项

请务必在使用前仔细阅读。

关于各系列的详细注意事项，请确认正文。

滑块

本设备属于劳动安全卫生规则第36条第31项规定的工业机器人。基于劳动安全卫生法第28条的《工业机器人使用等的安全标准相关技术准则》中，“选型”、“安装”、“使用等”、“定期检查等”、“培训”各项均列出了必要注意事项。请务必先熟读并遵照执行。请一并熟读使用说明书后再使用。

单轴规格

活塞杆

⚠ 危险 设计 / 选型时

1 请勿在可能会引火、爆炸的环境中使用。

R轴

⚠ 警告 设计 / 选型时

1 请在产品固有的规格范围内使用。

2 有可能危及人身安全时，请安装保护罩。

- 电动执行器的可动部很有可能伤及人体时，请勿进入电动执行器的驱动范围内，或者采用人体无法直接与设备接触的构造。
- 装有起搏器等医疗器械的人员请勿靠近机器人。机器人内部使用了强力磁石，可能会导致起搏器等误动作。

3 请考虑动力源发生故障的可能性。

- 请采取措施确保即使电源发生故障，也不会损害人体或损坏装置。

4 请考虑紧急停止时的动作状态。

- 请合理设计，使得在发生紧急停止或停电等系统异常时安全装置启动、机器停止，且人身及设备、装置不会因电动执行器的动作而受到损害。

5 请考虑紧急停止、异常停止后重启时的动作状态。

- 请在设计时确保重新启动不会对人体或装置造成损伤。如果需要将电动执行器恢复到起动力位置，请设计安全的控制装置。

6 请勿将产品安装在有雨、水、阳光直射的场所。

7 请勿在可能会造成腐蚀的环境中使用。

- 否则可能会导致产品损坏，动作不良。

8 请勿在有冲击或振动的场所使用。

9 请勿在粉尘较多的场所或水滴、油滴飞溅的场所使用。

10 请勿对产品施加选型资料中的允许值以上的负载。

直交轴规格

2轴

3轴

4轴

轴相关部件

⚠ 注意 设计 / 选型时

1 请在合理范围内使用，以防移动滑台在行程终点发生碰撞。

2 请在使用说明书中注明装置的维护条件。

- 在某些使用状况、使用环境、维护方法下，可能会使产品功能显著降低，无法确保安全性。如果维护得当，则可充分发挥产品功能。

3 关于安装、装配、调整方法，请熟读使用说明书，按照正确方法进行操作。

4 产品根据各种标准制造。切勿改造。

控制类部件

技术资料

⚠ 注意 使用 / 维护时

1 使用时请仔细阅读使用说明书。

2 出现异常时请立即停止使用，与本公司最近的营业所协商。

注意事项

⚠ 注意 输出时

1 关于输出

- ① 组装到装置上时，请务必判定是否与该装置匹配。

选型
滑块
活塞杆
R轴
2轴
3轴
4轴
轴相关部件
控制类部件
技术资料
使用 注意事项

[KBX 系列] 以模块为单位的选型列表

单轴 (详细内容请参阅各模块页码后, 参考本列表进行选型)

索引编号	模块名称	格式	个数
1	轴本体	KBX- <input type="text"/> <input type="text"/> - <input type="text"/> - <input type="text"/> <input type="text"/> <input type="text"/> - <input type="text"/>	
2	控制器电缆	KBX-10-CC-M <input type="text"/>	
3	控制器 (主控制器) 选择项	KCA-25-M <input type="text"/> 0- <input type="text"/> C	
4	输入输出电缆	KCA-10-IC-A <input type="text"/>	
5	充放电控制器	KCA-ABSU- <input type="text"/> 000	
6	对话终端	KCA-TPH-4C	
7	计算机软件	KCA-SF-98D	
8	通信电缆 (RS-232C)	KCA-PCBL-31	

[填写时注意事项]

- *通过本表订购时, 请在□内填写必要数值和英文字母, 同时注明个数。
- *包装费、运输费、消费税将另行收取。
- *根据客户的要求, 还可提供本列表中未列出的组合。

选型

滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

使用
注意事项

[KBX系列] 以模块为单位的选型列表

2轴、3轴、4轴 (详细内容请参阅各模块页码后, 参考本列表进行选型)

索引编号	模块名称	格式	个数
1	轴本体 (第1轴)	KBX- <input type="text"/> <input type="text"/> - <input type="text"/> <input type="text"/> - <input type="text"/> <input type="text"/> <input type="text"/> - <input type="text"/> <input type="text"/>	
	轴本体 (第2轴)	KBX- <input type="text"/> <input type="text"/> - <input type="text"/> <input type="text"/> - <input type="text"/> <input type="text"/> <input type="text"/> - <input type="text"/> <input type="text"/>	
	轴本体 (第3轴)	KBX- <input type="text"/> <input type="text"/> - <input type="text"/> <input type="text"/> - <input type="text"/> <input type="text"/> <input type="text"/> - <input type="text"/> <input type="text"/>	
	轴本体 (第4轴) R轴	KBX-00D- <input type="text"/> <input type="text"/> - <input type="text"/>	
2	轴组合用支撑件	KBX <input type="text"/> <input type="text"/> -BK- <input type="text"/> <input type="text"/>	
		KBX <input type="text"/> <input type="text"/> -BK- <input type="text"/> <input type="text"/>	
3	控制器电缆	KBX-10-CC-M <input type="text"/>	
		KBX-10-CC-M <input type="text"/>	
		KBX-10-CC-M <input type="text"/>	
		KBX-10-CC-M <input type="text"/>	
4	CN箱	KBA-10-BX- <input type="text"/> <input type="text"/>	
		KBA-10-BX- <input type="text"/> <input type="text"/>	
		KBA-10-BX- <input type="text"/> <input type="text"/>	
5	柔性气管 柔性管	KBA-10- <input type="text"/> <input type="text"/> - <input type="text"/> <input type="text"/>	
		KBA-10- <input type="text"/> <input type="text"/> - <input type="text"/> <input type="text"/>	
		KBA-10- <input type="text"/> <input type="text"/> - <input type="text"/> <input type="text"/>	
6	管托盘 柔性托盘	KBA-10-TT <input type="text"/> <input type="text"/>	
7	电缆夹	KBA-10-CG-M2 <input type="text"/>	
8	套筒	KBA-10-SC-A02	
9	控制器 (主)	KCA-25-M <input type="text"/> 0- <input type="text"/> C	
10	控制器 (从)	KCA-25-S <input type="text"/> 0- <input type="text"/> XX	
11	连接电缆	KCA-10-LC-A <input type="text"/>	
12	输入输出电缆	KCA-10-IC-A <input type="text"/>	
13	充放电控制器	KCA-ABSU- <input type="text"/> 000	
14	对话终端	KCA-TPH-4C	

[填写时注意事项]

*通过本表订购时, 请在□内填写必要数值和英文字母, 同时注明个数。

*包装费、运输费、消费税将另行收取。

*根据客户的要求, 还可提供本列表中未列出的组合。

选型	
滑块	单轴规格
活塞杆	
R轴	直交轴规格
2轴	
3轴	
4轴	
	轴相关部件
	控制类部件
	技术资料
	注意事项
	使用

[KBZ 系列] 以模块为单位的选型列表

单轴 (详细内容请参阅各模块页码后, 参考本列表进行选型)

选型	滑块
	活塞杆
单轴规格	R轴
	2轴
直交轴规格	3轴
	4轴
	轴相关部件
控制类部件	
技术资料	
注意事项	

索引编号	模块名称	[单轴]型号	个数	[2轴、3轴]型号
1	轴本体	KBZ - <input type="text"/> D - ST - <input type="text"/> <input type="text"/> <input type="text"/> - <input type="text"/>		※详细信息请就近咨询本公司营业所。
2	控制器 电缆	KBZ - CC - M <input type="text"/>		
3	控制器	KCA - 01 - <input type="text"/> 05		
选择项	4	充放电 控制器	KCA - CAR - UN50	
	5	充放电 电阻	KCA - CAR - 0500	
	6	对话终端	KCA - TPH - 4C	
	7	计算机 软件	KCA - SF - 98D	
	8	通信 电缆 (RS-232C)	KCA - PCBL - 31	
	9	输入输出 电缆	KCA - 01 - IC - A <input type="text"/>	
	10	电缆夹	KBA - 10 - CG - M22 ※带马达端盖时 KBZ - <input type="text"/> D - ST - <input type="text"/> <input type="text"/> <input type="text"/> - <input type="text"/> - M	
	11	编码器 ABS 备份用 电池	KCA - 10 - EB - 05	

选型

滑块

活塞杆

R轴

2轴

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

使用
注意事项

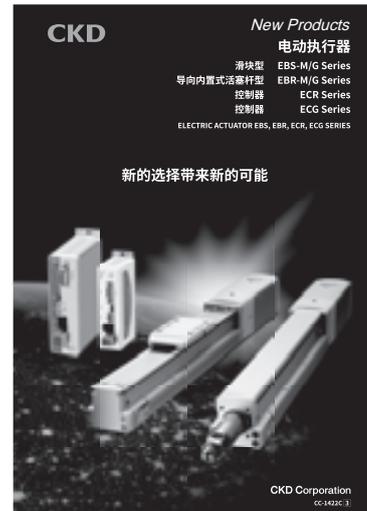
单轴规格

直交轴规格

关联产品

电动执行器 EBS-M/G、EBR-M/ 系列

样本编号：CC-1422C



- 滑块型 EBS-M/G 系列
快速搬送用
- 导向内置式活塞杆型 EBR-M/G 系列
压入、升降
- 控制器 ECR 系列
可连接任何执行器的“通用控制器”
- 控制杆 ECG 系列
库存管理简单、设计简单、设定简单的“新控制器”

电动执行器 FLSH/FLCR/FGRC 系列

样本编号：CC-1444C



- 双卡爪夹持型 FLSH 系列
适用于柔性搬送多种工件
- 滑台型 FLCR 系列
适用于短行程的工件搬送及定位
- 旋转型 FGRC 系列
适用于分度动作及工件的反转
- 控制器 ECR 系列
可连接任何执行器的“通用控制器”
- 控制杆 ECG 系列
库存管理简单、设计简单、设定简单的“新控制器”

电动执行器 无马达综合

样本编号：CB-055C



无马达电动执行器的产品阵容丰富

- 滑块型
快速搬送用
高负载搬送用
长行程搬送用
高效搬送用
EBS-L 系列
ETS/ECS 系列
ETV/ECV 系列
EKS-L 系列
- 活塞杆型
压入、升降用
EBR-L 系列

选型

滑块

单轴规格

活塞杆

R轴

2轴

直交轴规格

3轴

4轴

轴相关部件

控制类部件

技术资料

注意事项

■ ABSODEX

AX1000/2000/4000TS · TH
AX6000MU 系列
AX7000XS 系列

- 便于操作的直驱马达从手掌大小，到大扭矩规格，品类丰富。
将搬送、定位等各种装置进行简单集成

■ τ DISC 系列

- 性能优良的直驱马达高
符合高精度、快速、速度稳定性等各种要求的丰富产品。
性能得到进一步提升。



电动飞梭移栽器 ESM 系列

■ 使用 1 个马达的立体搬送系统

- 使用 1 个马达可进行 2 维搬送，有效利用空间
- 可实现单轴电动执行器无法对应的最长可达 20m 的长行程快速搬送
- 多点定位和软启动、软停止动作自由
- 可安装客户习惯使用的伺服马达

样本编号：CC-1259C



选型	
滑块	单轴规格
活塞杆	
	R 轴
	2 轴
	直交轴规格
	4 轴
	轴相关部件
	控制类部件
	技术资料
	注意事项

中国销售网络

如有需求，请咨询就近营业所

喜开理(上海)机器有限公司

Website <https://www.ckd.sh.cn>

公司总部 营业部

上海市徐汇区虹梅路1905号远中科技园6楼601 200233

电话 (021) 61911888 传真 (021) 60983357

喜开理(中国)有限公司

Website <https://www.ckd.com.cn>

中国工厂

江苏省无锡市无锡新区新华路21号

沪浙区域

浦西营业所

TEL: (021) 60906047 60906048
E-mail: ckdsh@ckd.sh.cn

浦东营业所

TEL: (021) 20435076 20435078
E-mail: ckdpd@ckd.sh.cn

杭州营业所

TEL: (0571) 85800055 85800056
E-mail: ckdzh@ckd.sh.cn

嘉兴驻在所

TEL: (0573) 83570327
E-mail: ckdjh@ckd.sh.cn

宁波营业所

TEL: (0574) 87368477 87367421
E-mail: ckdnh@ckd.sh.cn

中西部区域

无锡营业所

TEL: (0510) 82762726 82753506
E-mail: ckdwx@ckd.sh.cn

南通驻在所

TEL: (0513) 89085262
E-mail: ckdwx@ckd.sh.cn

常州营业所

TEL: (0519) 88992137
E-mail: ckdcz@ckd.sh.cn

南京营业所

TEL: (025) 86633426 52262550
E-mail: ckdnj@ckd.sh.cn

昆山营业所

TEL: (0512) 57911096 57911098
E-mail: ckdks@ckd.sh.cn

苏州营业所

TEL: (0512) 68636801 68636802
E-mail: ckdsuzhou@ckd.sh.cn

苏州东驻在所

TEL: (0512) 65218451
E-mail: ckdsuzhou@ckd.sh.cn

合肥营业所

TEL: (0551) 65551327
E-mail: ckdhf@ckd.sh.cn

武汉营业所

TEL: (027) 86695531 86695532
E-mail: ckdwh@ckd.sh.cn

十堰驻在所

TEL: (0719) 8662177
E-mail: ckdwh@ckd.sh.cn

郑州营业所

TEL: (0371) 61778770 65329663
E-mail: ckdzz@ckd.sh.cn

洛阳驻在所

TEL: (0379) 63208618
E-mail: ckdzz@ckd.sh.cn

长沙营业所

TEL: (0731) 85777265 85777267
E-mail: ckdcs@ckd.sh.cn

重庆营业所

TEL: (023) 67855652
E-mail: ckdcq@ckd.sh.cn

成都营业所

TEL: (028) 86624906 86624106
E-mail: ckdcd@ckd.sh.cn

西安营业所

TEL: (029) 68971518 68750491
E-mail: xian@ckd.sh.cn

华南区域

厦门营业所

TEL: (0592) 5780360 5780390
E-mail: ckdxm@ckd.sh.cn

汕头驻在所

TEL: (0754) 88676656
E-mail: ckdxm@ckd.sh.cn

福州营业所

TEL: (0591) 87767611 83533782
E-mail: ckdfz@ckd.sh.cn

南昌驻在所

TEL: (0791) 85257191
E-mail: ckdfz@ckd.sh.cn

宁德驻在所

TEL: (0593) 2827245
E-mail: ckdfz@ckd.sh.cn

广州营业所

TEL: (020) 87619461 87606869
E-mail: ckdgz@ckd.sh.cn

柳州驻在所

TEL: (0772) 3312089
E-mail: ckdgz@ckd.sh.cn

中山营业所

TEL: (0760) 88220775
E-mail: ckdzs@ckd.sh.cn

东莞营业所

TEL: (0769) 23038060 23038061
E-mail: ckddg@ckd.sh.cn

深圳西营业所

TEL: (0755) 83646644 83297899
E-mail: ckdsz@ckd.sh.cn

深圳东营业所

TEL: (0755) 84867893 84863665
E-mail: ckdszd@ckd.sh.cn

惠州驻在所

TEL: (0752) 7801550
E-mail: ckdszd@ckd.sh.cn

华北区域

北京营业所

TEL: (010) 85867408 85867428
E-mail: ckdbj@ckd.sh.cn

海淀驻在所

TEL: 010-62849570
E-mail: ckdbj@ckd.sh.cn

太原驻在所

TEL: (0351) 6811370
E-mail: ckdbj@ckd.sh.cn

天津营业所

TEL: (022) 27492788 27491066
E-mail: ckdtj@ckd.sh.cn

塘沽驻在所

TEL: (022) 66373020
E-mail: ckdtj@ckd.sh.cn

石家庄驻在所

TEL: (022) 27492788
E-mail: ckdtj@ckd.sh.cn

唐山驻在所

TEL: (0315) 3272137
E-mail: ckdtj@ckd.sh.cn

青岛营业所

TEL: (0532) 85018108 80920600
E-mail: ckdqd@ckd.sh.cn

潍坊营业所

TEL: (0536) 7630767
E-mail: ckdwf@ckd.sh.cn

济南营业所

TEL: (0531) 88110607 68812818
E-mail: ckdjn@ckd.sh.cn

烟台营业所

TEL: (0535) 6388912
E-mail: ckdyt@ckd.sh.cn

大连营业所

TEL: (0411) 82529884 82529683
E-mail: ckddl@ckd.sh.cn

沈阳营业所

TEL: (024) 31482718 31482719
E-mail: ckdsy@ckd.sh.cn

长春营业所

TEL: (0431) 81126393
E-mail: ckdcc@ckd.sh.cn

哈尔滨驻在所

TEL: (0451) 82108808
E-mail: ckdcc@ckd.sh.cn



官方微信