

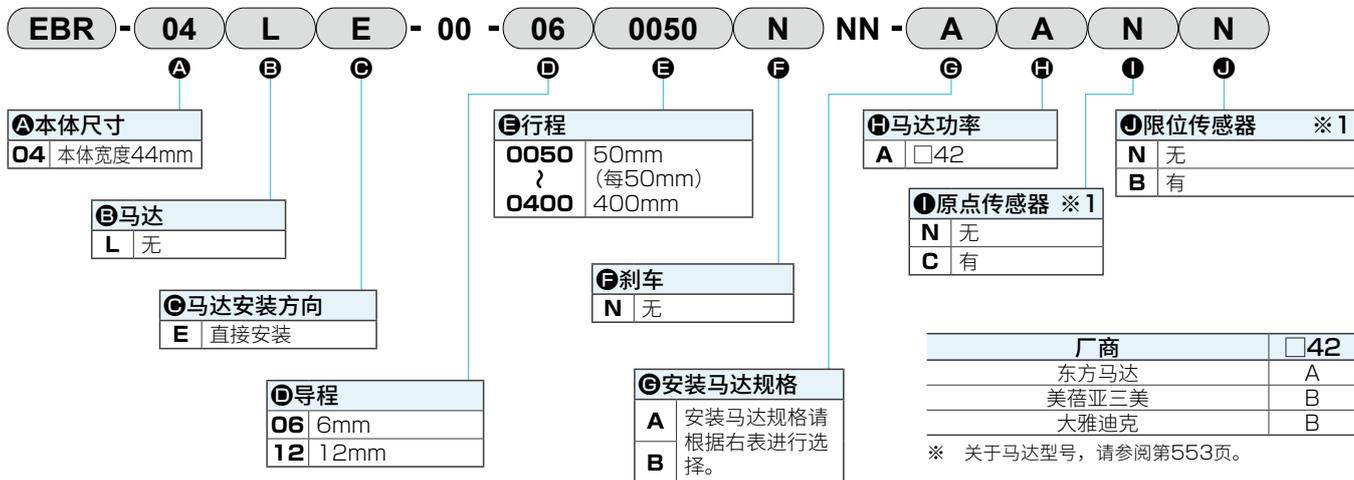
EBR-04LE

马达直接安装型

● 步进马达功率：□42



型号表示方法



※1 原点传感器与限位传感器为组件。任一为“无”时，另一项也请选择“无”。

规格

适用马达功率	□42 步进马达	
驱动方式	滚珠丝杆 φ10	
行程	50~400	
导程	6	12
最大可搬送重量 kg ※1	水平	20
	垂直	5
最快速度	300	600
额定推力 ※1	141	71
重复精度	±0.01	
空转	0.1以下	
驱动部重量	0.6	
其他惯量	0.045	
摩擦系数	0.03	
机械效率	0.8	
滑动阻力	6	
滚珠丝杆长度	行程+200	
使用环境温度、湿度	0~40℃(不得冻结)、 35~80%RH(不得结露)	
保存环境温度、湿度	-10~50℃(不得冻结)、 35~80%RH(不得结露)	
环境	无腐蚀性气体、爆炸性气体、粉尘	

※ 为参考值。输出因客户使用的马达而受限。请根据使用马达进行选型。

※ 悬垂量对应的允许负载重量请参阅第574页。

※1 额定推力、最大可搬送重量是视作安装的马达可输出额定转矩时的参考值。

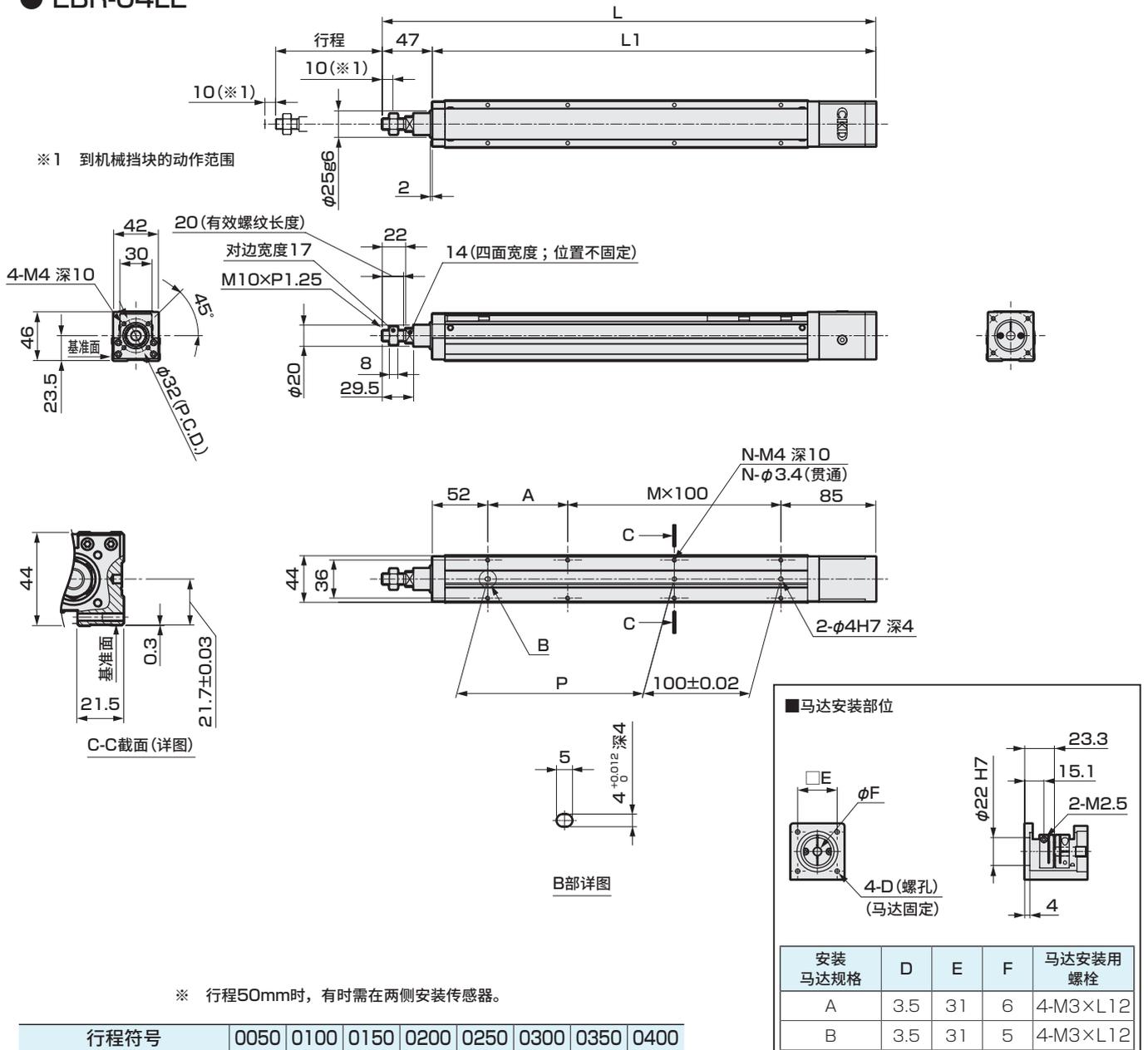
行程与最快速度

		(mm/s)			
导程	行程	50~250	300	350	400
	6		300		250
12		600		510	

※ 最快速度是客户自行安装的马达能输出3000rpm转速时的速度。最快速度因行程而受限。请勿以超限速度运行。

外形尺寸图 马达直接安装

● EBR-04LE



行程符号	0050	0100	0150	0200	0250	0300	0350	0400
行程(mm)	50	100	150	200	250	300	350	400
L	309	359	409	459	509	559	609	659
L1	262	312	362	412	462	512	562	612
A	25	75	25	75	25	75	25	75
M	1	1	2	2	3	3	4	4
N	6	6	8	8	10	10	12	12
P	25	75	125	175	225	275	325	375
重量(kg)	1.1	1.2	1.4	1.6	1.7	1.9	2.0	2.2

附件一览表

【马达安装用部件】

安装马达规格	联轴器	马达安装用螺栓	
		型号	数量
A	组装发货	M3	4
B		M3	4

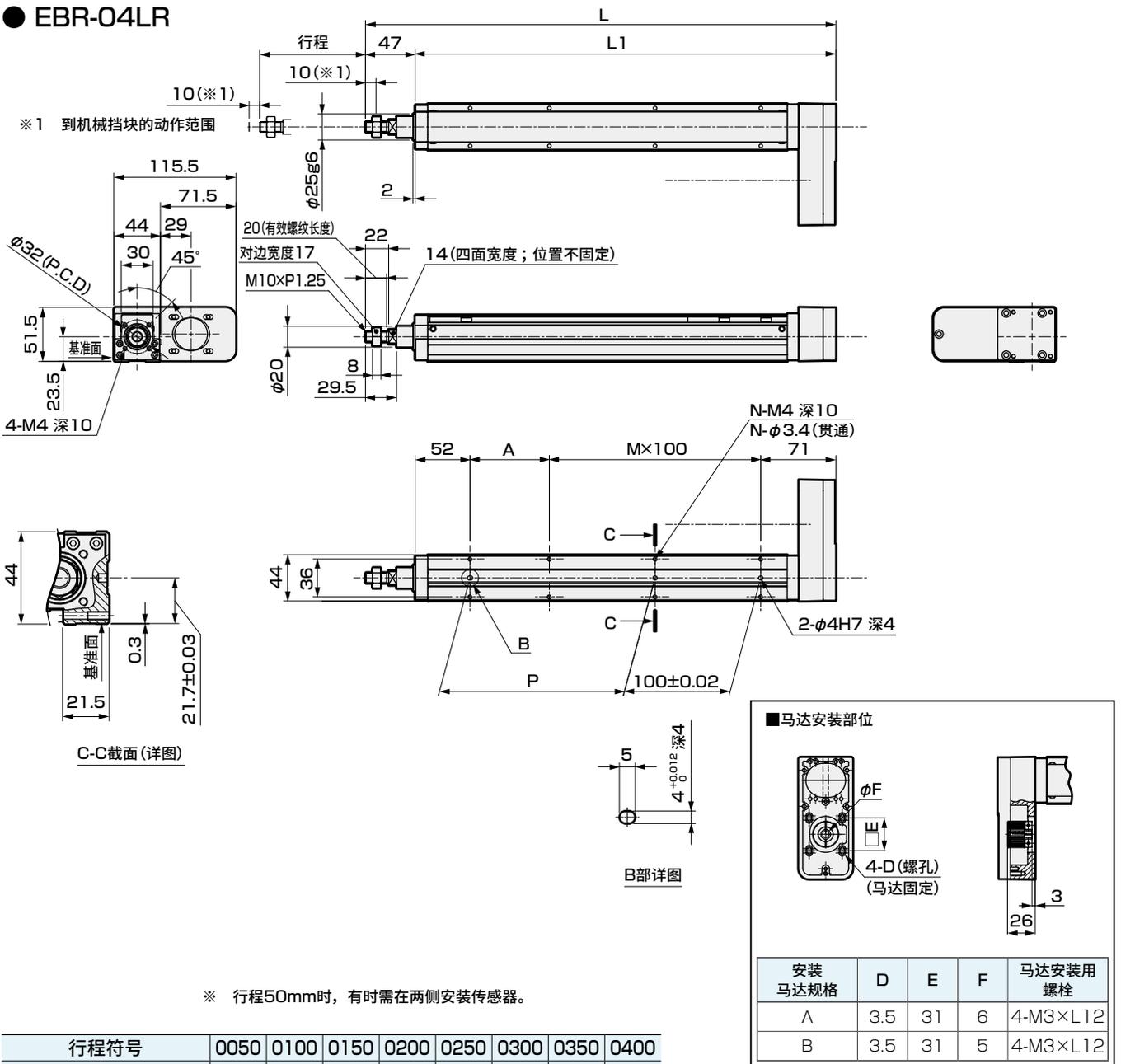
【原点传感器、限位传感器】

传感器		
厂商	型号	附带数量
KITA	KT-32N-2M	3

※ 关于传感器规格, 请参阅第578页。

外形尺寸图 马达右侧折回安装

EBR-04LR



附件一览表

【马达安装用部件】

安装马达规格	正时皮带、皮带轮	马达安装用螺栓	
		型号	数量
A	附带发货	M3	4
B		M3	4

【原点传感器、限位传感器】

传感器		
厂商	型号	附带数量
KITA	KT-32N-2M	3

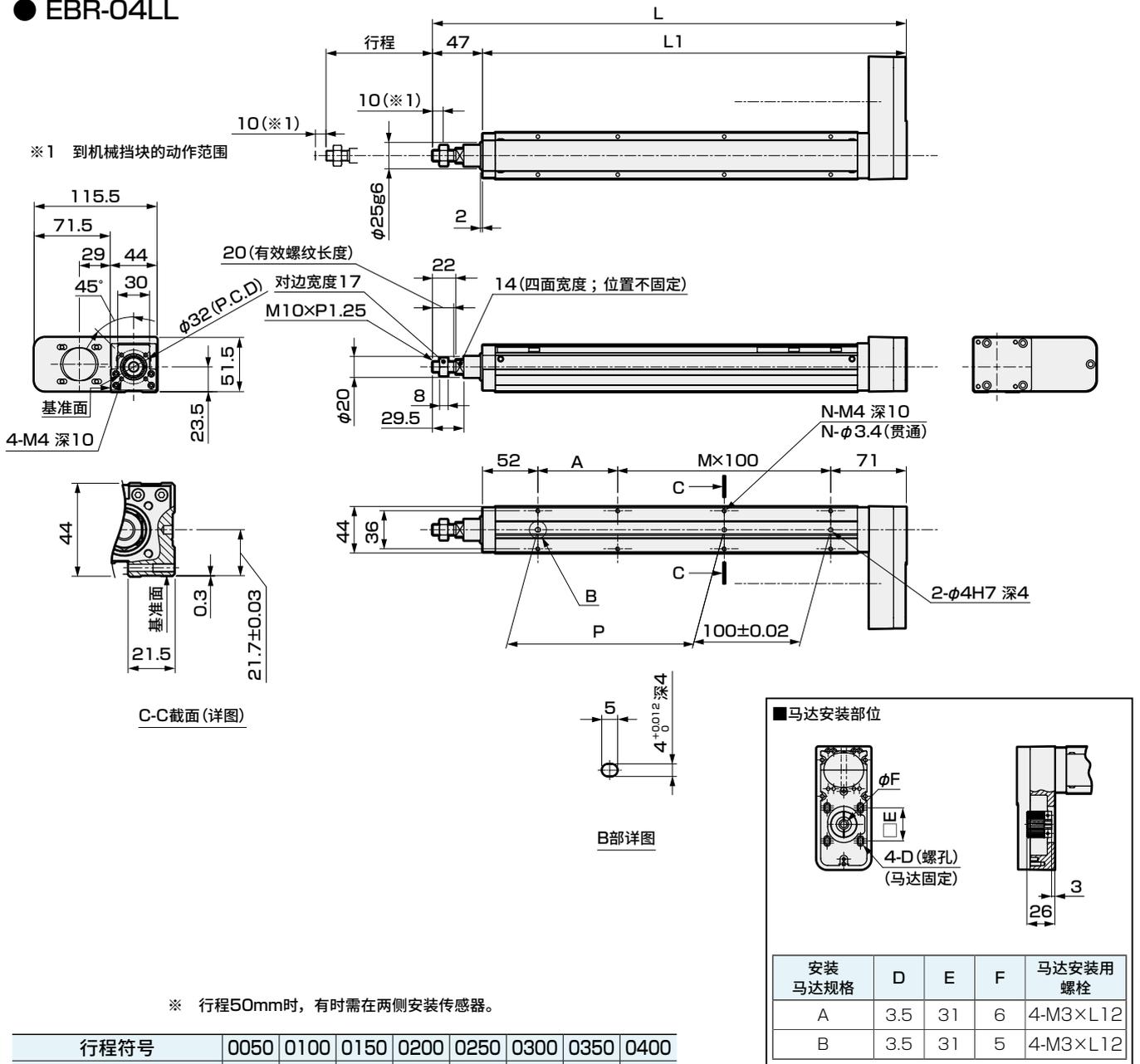
※ 关于传感器规格, 请参阅第578页。

EBS
EBR
ETS
ETSMultiAxis
ECS
ETV
ECV
EKS
EBS
EBR
ETS
ECS

伺服马达对应
步进马达对应
注意事项

外形尺寸图 马达左侧折回安装

EBR-04LL



行程符号	0050	0100	0150	0200	0250	0300	0350	0400
行程(mm)	50	100	150	200	250	300	350	400
L	295	345	395	445	495	545	595	645
L1	248	298	348	398	448	498	548	598
A	25	75	25	75	25	75	25	75
M	1	1	2	2	3	3	4	4
N	6	6	8	8	10	10	12	12
P	25	75	125	175	225	275	325	375
重量(kg)	1.3	1.5	1.6	1.8	1.9	2.1	2.2	2.4

附件一览表

【马达安装用部件】

安装马达规格	正时皮带、皮带轮	马达安装用螺栓	
		型号	数量
A	附带发货	M3	4
B		M3	4

【原点传感器、限位传感器】

传感器		
厂商	型号	附带数量
KITA	KT-32N-2M	3

※ 关于传感器规格,请参阅第578页。

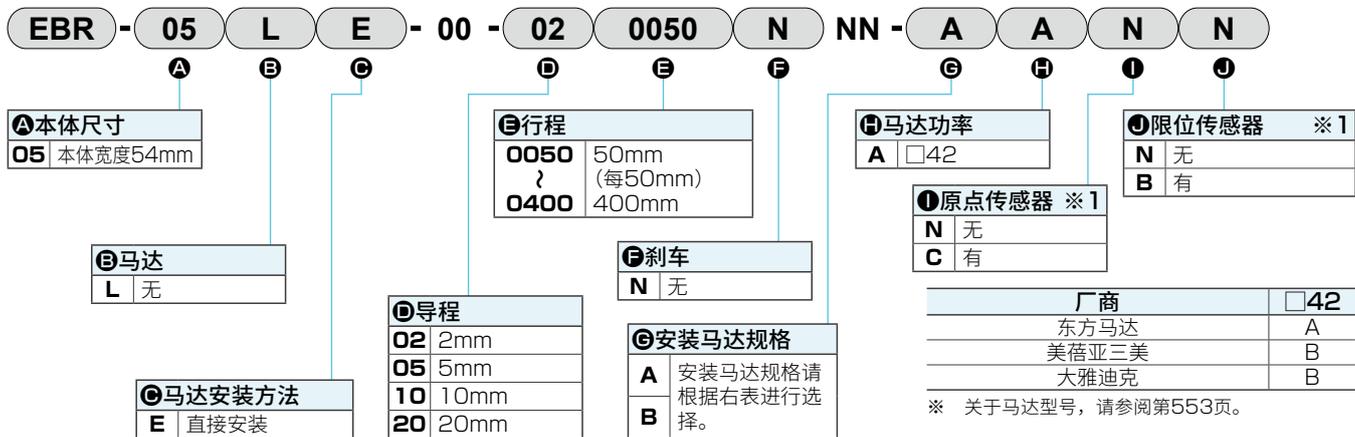
EBR-05LE

马达直接安装型

● 步进马达功率：□42



型号表示方法



※1 原点传感器与限位传感器为组件。任一项为“无”时，另一项也请选择“无”。

规格

适用马达功率	□42 步进马达				
驱动方式	滚珠丝杆 φ12				
行程 mm	50~400				
导轨 mm	2	5	10	20	
最大可搬送重量 kg	水平	30	30	15	10
	垂直	10	10	5	2.5
※1					
最快速度 mm/s	100	250	500	1000	
额定推力 ※1 N	854	341	170	85	
重复精度 mm	±0.01				
空转 mm	0.1以下				
驱动部重量 kg	0.9				
其他惯量 kg·cm ²	0.09				
摩擦系数	0.03				
机械效率	0.8				
滑动阻力 N	6				
滚珠丝杆长度	行程+200				
使用环境温度、湿度	0~40℃(不得冻结)				
	35~80%RH(不得结露)				
保存环境温度、湿度	-10~50℃(不得冻结)				
	35~80%RH(不得结露)				
环境	无腐蚀性气体、爆炸性气体、粉尘				

※ 为参考值。输出因客户使用的马达而受限。请根据使用马达进行选型。

※ 悬垂量对应的允许负载重量请参阅第574页。

※1 额定推力、最大可搬送重量是视作安装的马达可输出额定转矩时的参考值。

行程与最快速度

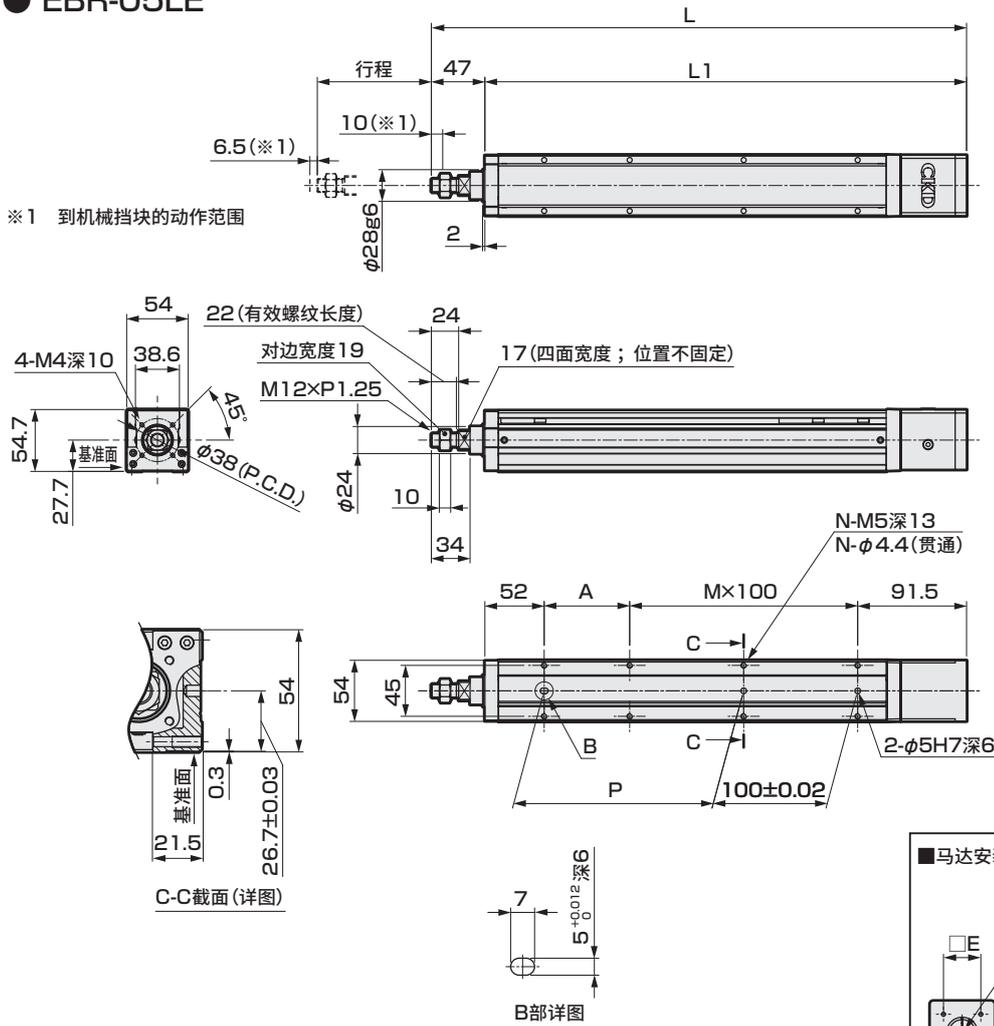
(mm/s)

导轨	行程	
	50~250	300~400
2	100	85
5	250	200
10	500	400
20	1000	850

※ 最快速度是客户自行安装的马达能输出3000rpm转速时的速度。最快速度因行程而受限。请勿以超限速度运行。

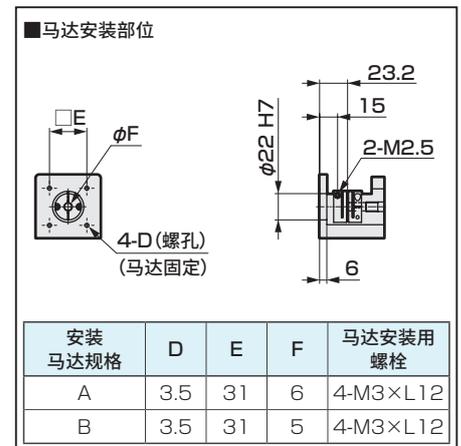
外形尺寸图 马达直接安装

● EBR-05LE



※ 行程50mm时, 有时需在两侧安装传感器。

行程符号	0050	0100	0150	0200	0250	0300	0350	0400
行程(mm)	50	100	150	200	250	300	350	400
L	315.5	365.5	415.5	495.5	515.5	565.5	615.5	665.5
L1	268.5	318.5	368.5	418.5	468.5	518.5	568.5	618.5
A	25	75	25	75	25	75	25	75
M	1	1	2	2	3	3	4	4
N	6	6	8	8	10	10	12	12
P	25	75	125	175	225	275	325	375
重量(kg)	1.7	1.9	2.1	2.3	2.5	2.7	2.9	3.0



附件一览表

【马达安装用部件】

安装马达规格	联轴器	马达安装用螺栓	
		型号	数量
A	组装发货	M3	4
B		M3	4

【原点传感器、限位传感器】

厂商	型号	附带数量
KITA	KT-32N-2M	3

※ 关于传感器规格, 请参阅第578页。



电动执行器(无马达型) 导向内置式活塞杆型

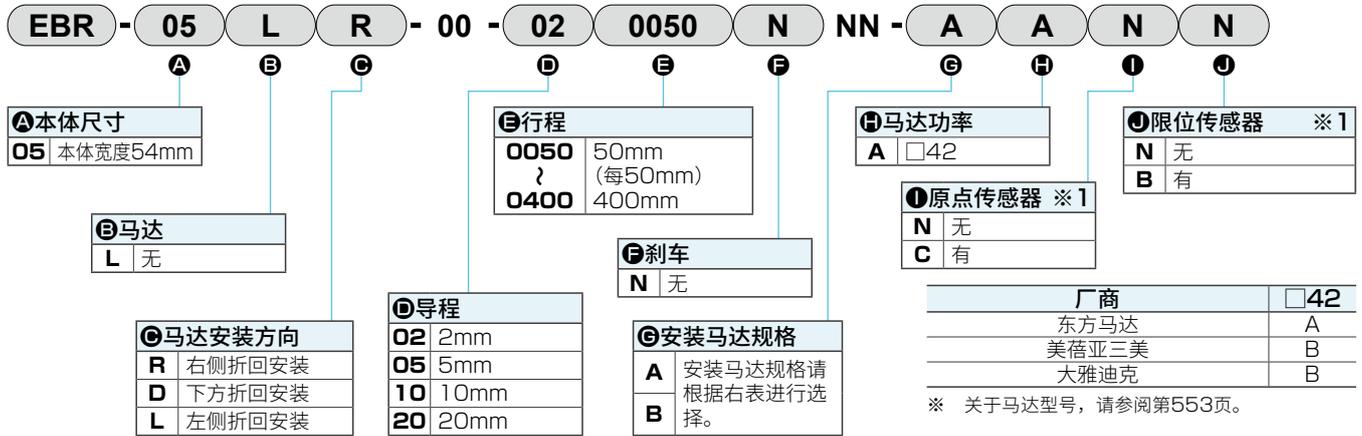
EBR-05L

马达折回安装型

● 步进马达功率：□42



型号表示方法



※1 原点传感器与限位传感器为组件。任一项为“无”时，另一项也请选择“无”。

规格

适用马达功率	□42 步进马达			
驱动方式	滚珠丝杆 φ12			
行程 mm	50~400			
导程	2	5	10	20
最大可搬送重量 kg	水平	30	30	15
	垂直	10	10	5
※1	2.5			
最快速度 mm/s	100	250	500	1000
额定推力 ※1 N	854	341	170	85
重复精度 mm	±0.01			
空转 mm	0.1以下			
驱动部重量 kg	0.9			
其他惯量 kg·cm ²	0.09			
摩擦系数	0.03			
机械效率	0.8			
滑动阻力 N	6			
滚珠丝杆长度	行程+200			
使用环境温度、湿度	0~40℃(不得冻结)			
	35~80%RH(不得结露)			
保存环境温度、湿度	-10~50℃(不得冻结)			
	35~80%RH(不得结露)			
环境	无腐蚀性气体、爆炸性气体、粉尘			

※ 为参考值。输出因客户使用的马达而受限。请根据使用马达进行选型。
 ※ 悬垂量对应的允许负载重量请参阅第574页。
 ※1 额定推力、最大可搬送重量是视作安装的马达可输出额定转矩时的参考值。

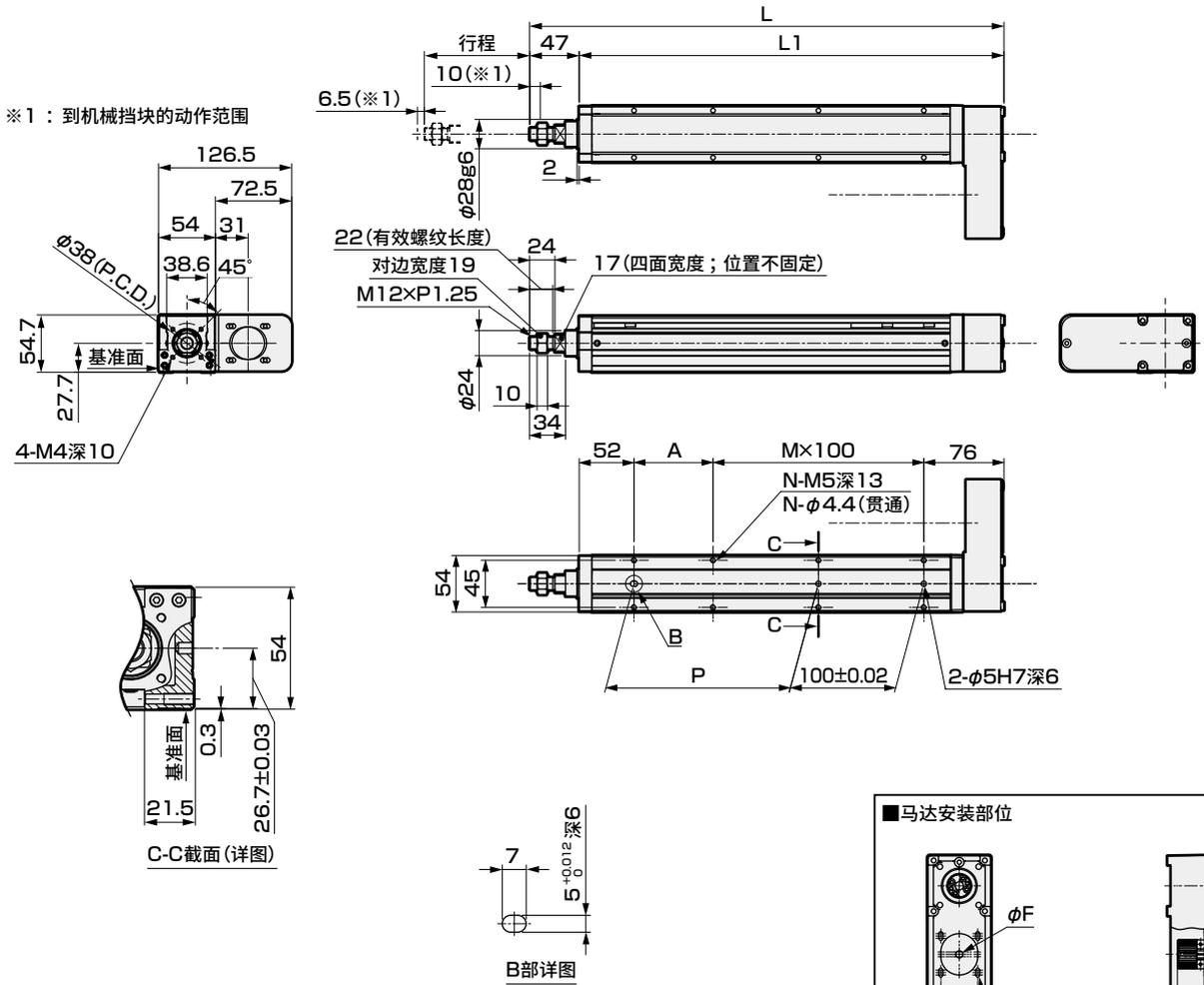
行程与最快速度

		(mm/s)			
行程		50~250	300	350	400
导程					
2		100		85	
5		250		200	
10		500		400	
20		1000		850	

※ 最快速度是客户自行安装的马达能输出3000rpm转速时的速度。
 最快速度因行程而受限。请勿以超限速度运行。
 导程2请在0.5G以下使用。

外形尺寸图 马达右侧折回安装

● EBR-05LR



※ 行程50mm时，有时需在两侧安装传感器。

行程符号	0050	0100	0150	0200	0250	0300	0350	0400
行程(mm)	50	100	150	200	250	300	350	400
L	300	350	400	450	500	550	600	650
L1	253	303	353	403	453	503	553	603
A	25	75	25	75	25	75	25	75
M	1	1	2	2	3	3	4	4
N	6	6	8	8	10	10	12	12
P	25	75	125	175	225	275	325	375
重量(kg)	1.9	2.1	2.3	2.5	2.7	2.9	3.1	3.2

■ 马达安装部位

安装 马达规格	D	E	F	马达螺钉
A	3.5	31	6	4-M3×L12
B	3.5	31	5	4-M3×L12

附件一览表

【折回型】

安装马达规格	正时皮带、皮带轮	马达安装用螺栓	
		型号	附带数量
A	附带发货	M3	4
B		M3	4

【选择原点传感器、限位传感器时】

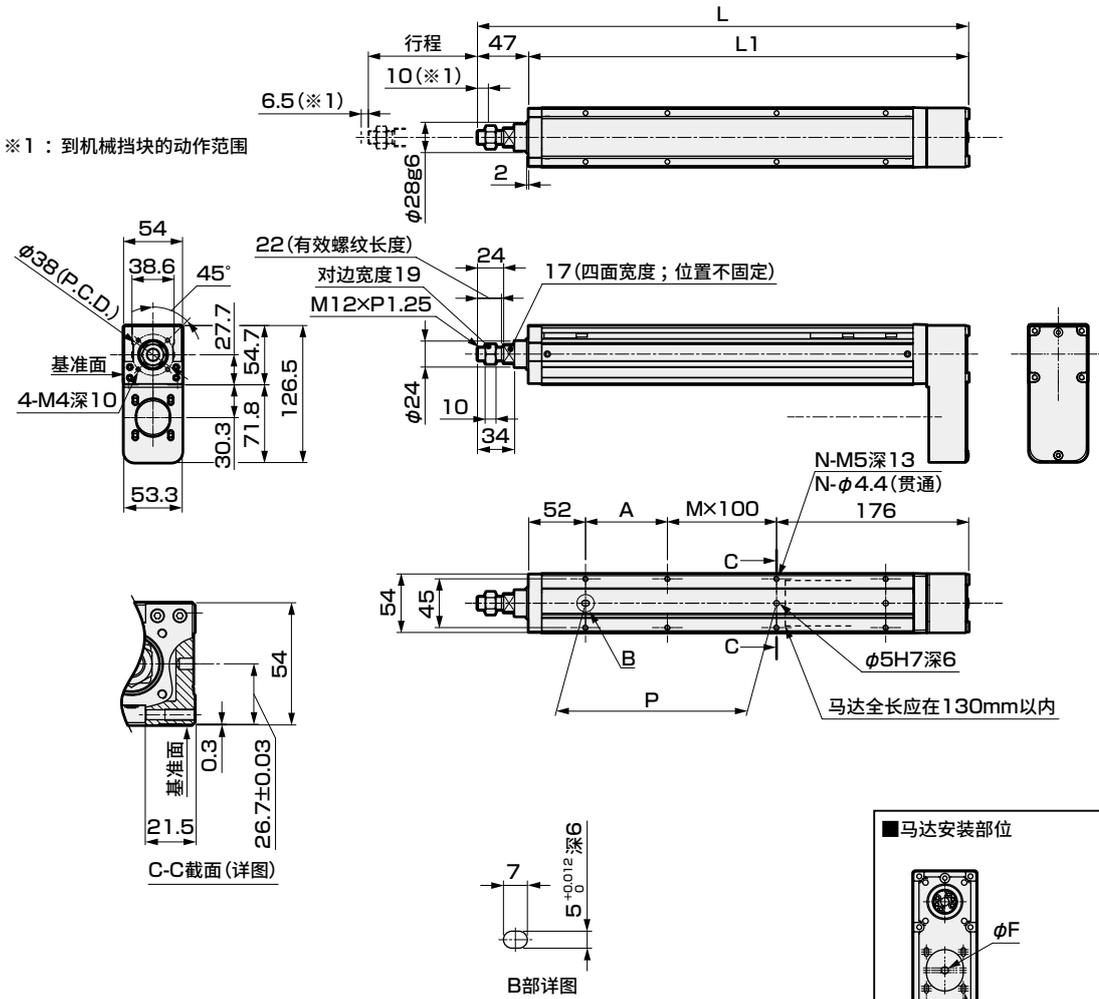
传感器		
厂商	型号	附带数量
KITA	KT-32N-2M	3

※ 关于传感器规格，请参阅第578页。

EBR-05L※

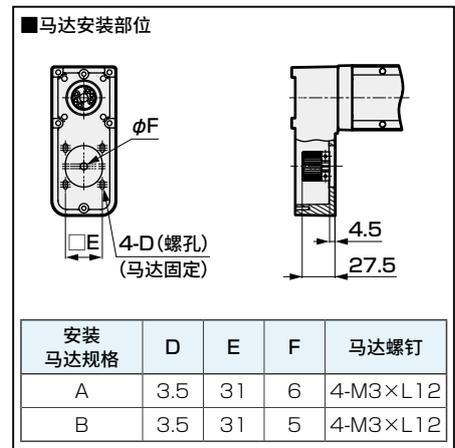
外形尺寸图 马达下方折回安装

● EBR-05LD



※ 行程50mm时，有时需在两侧安装传感器。

行程符号	0050	0100	0150	0200	0250	0300	0350	0400
行程(mm)	50	100	150	200	250	300	350	400
L	300	350	400	450	500	550	600	650
L1	253	303	353	403	453	503	553	603
A	25	75	25	75	25	75	25	75
M	0	0	1	1	2	2	3	3
N	4	4	6	6	8	8	10	10
P	25	75	125	175	225	275	325	375
重量(kg)	1.9	2.1	2.3	2.5	2.7	2.9	3.1	3.2



附件一览表

【折回型】

安装马达规格	正时皮带、皮带轮	马达安装用螺栓	
		型号	附带数量
A	附带发货	M3	4
B		M3	4

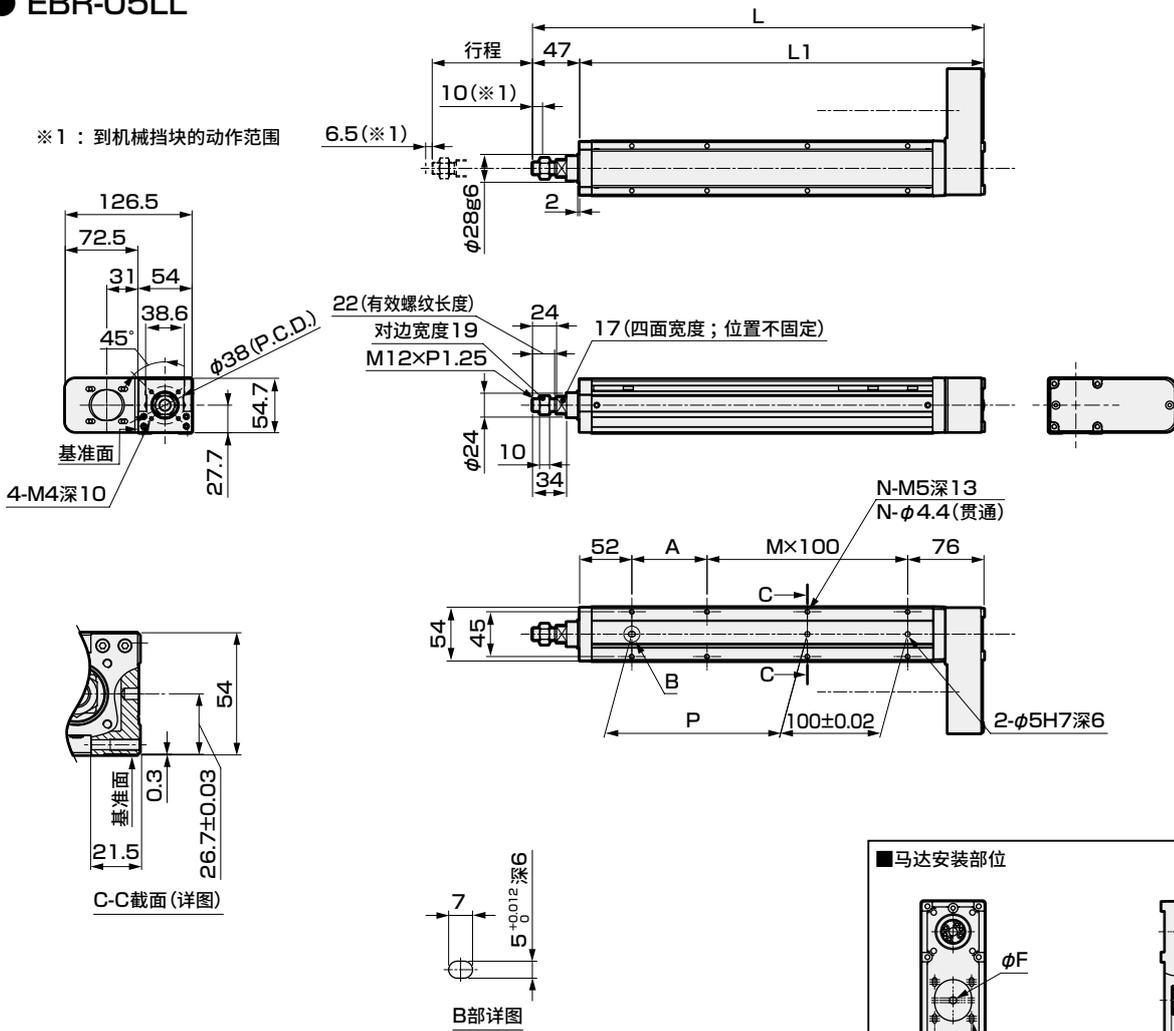
【选择原点传感器、限位传感器时】

传感器		
厂商	型号	附带数量
KITA	KT-32N-2M	3

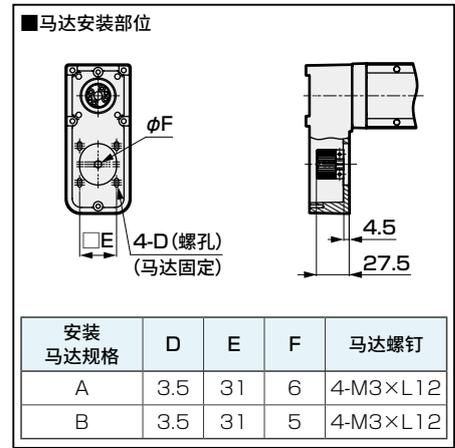
※ 关于传感器规格，请参阅第578页。

外形尺寸图 马达左侧折回安装

● EBR-05LL



※1：到机械挡块的动作范围



※ 行程50mm时, 有时需在两侧安装传感器。

行程符号	0050	0100	0150	0200	0250	0300	0350	0400
行程(mm)	50	100	150	200	250	300	350	400
L	300	350	400	450	500	550	600	650
L1	253	303	353	403	453	503	553	603
A	25	75	25	75	25	75	25	75
M	1	1	2	2	3	3	4	4
N	6	6	8	8	10	10	12	12
P	25	75	125	175	225	275	325	375
重量(kg)	1.9	2.1	2.3	2.5	2.7	2.9	3.1	3.2

附件一览表

【折回型】

安装马达规格	正时皮带、皮带轮	马达安装用螺栓	
		型号	附带数量
A	附带发货	M3	4
B		M3	4

【选择原点传感器、限位传感器时】

传感器		
厂商	型号	附带数量
KITA	KT-32N-2M	3

※ 关于传感器规格, 请参阅第578页。

电动执行器(无马达型) 导向内置式活塞杆型

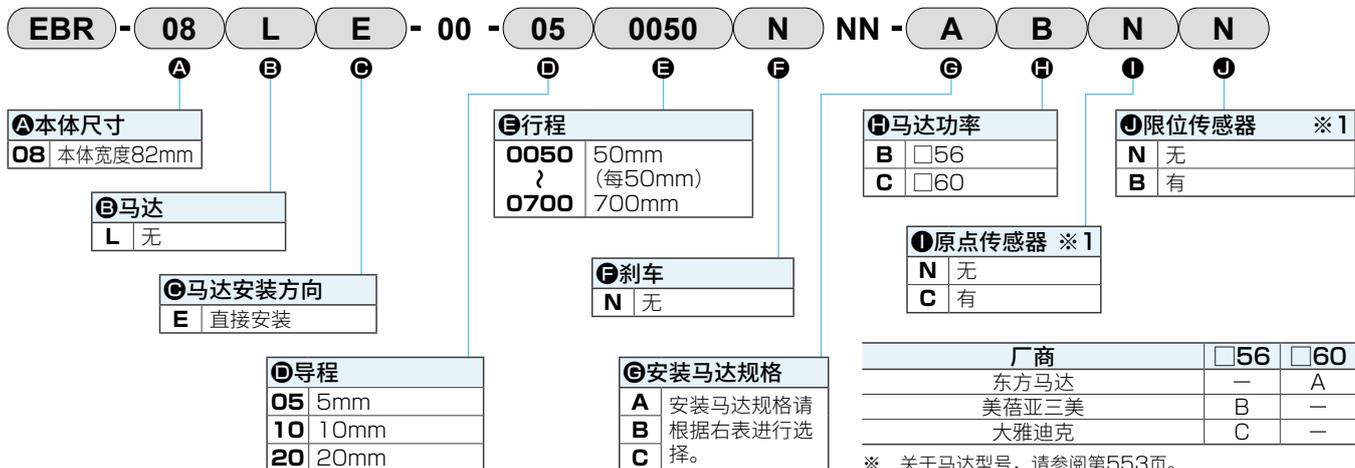
EBR-08LE

马达直接安装型

● 步进马达功率：□56、□60



型号表示方法



※1 原点传感器与限位传感器为组件。任一为“无”时，另一项也请选择“无”。

※ 关于马达型号，请参阅第553页。

规格

适用马达功率	□56、□60 步进马达		
驱动方式	滚珠丝杆 φ16		
行程 mm	50~700		
导程 mm	5	10	20
最大可搬送重量 kg	水平	50	30
	垂直	15	8
※1	垂直	2.5	—
最快速度 mm/s	250	500	1000
额定推力 ※1 N	683	341	174
重复精度 mm	±0.01		
空转 mm	0.1以下		
驱动部重量 kg	1.7		
其他惯量 kg·cm ²	0.24		
摩擦系数	0.03		
机械效率	0.8		
滑动阻力 N	20		
滚珠丝杆长度	行程+200		
使用环境温度、湿度	0~40℃ (不得冻结)		
	35~80%RH (不得结露)		
保存环境温度、湿度	-10~50℃ (不得冻结)		
	35~80%RH (不得结露)		
环境	无腐蚀性气体、爆炸性气体、粉尘		

※ 为参考值。输出因客户使用的马达而受限。请根据使用马达进行选型。
 ※ 悬垂量对应的允许负载重量请参阅第574页。
 ※1 额定推力、最大可搬送重量是视作安装的马达可输出额定转矩时的参考值。

行程与最快速度

(mm/s)

导程	行程	
	50~300	350~700
5	250	200
10	500	400
20	1000	850

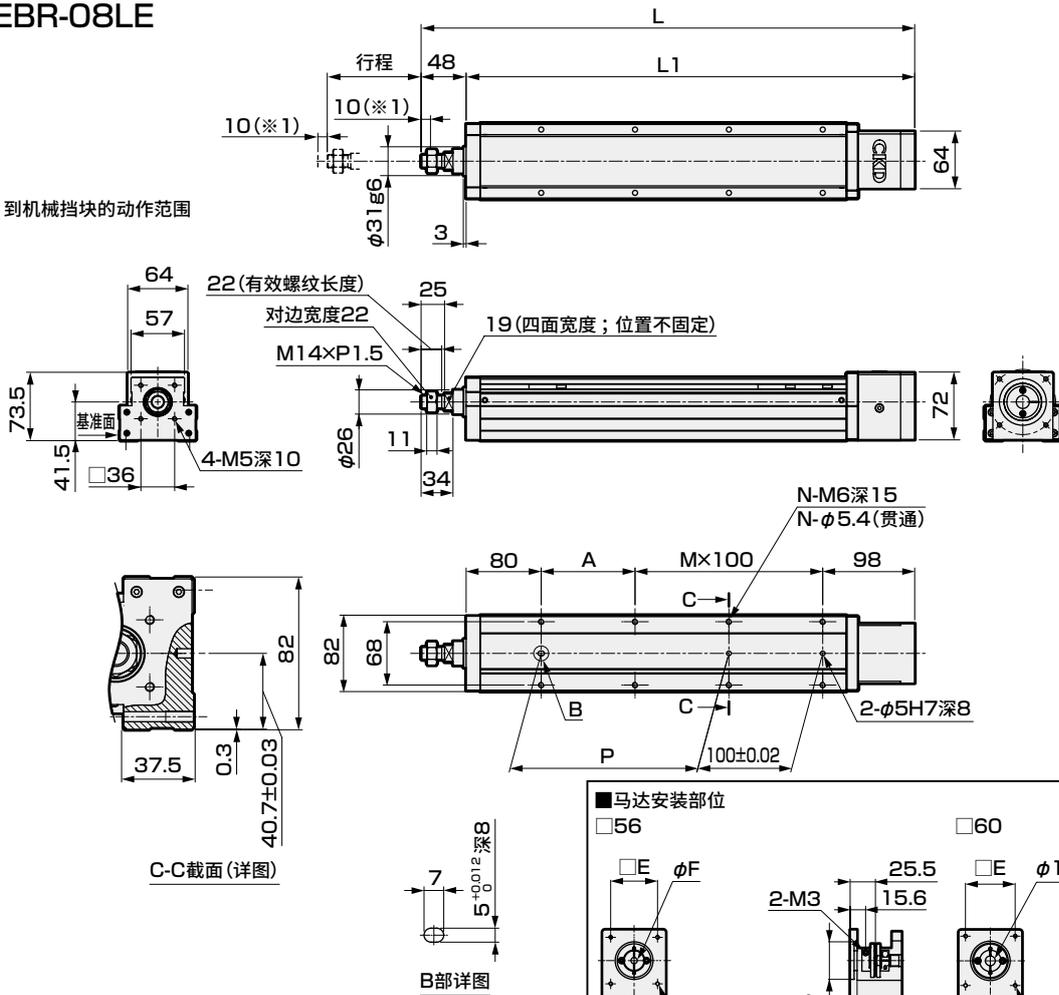
※ 最快速度是客户自行安装的马达能输出3000rpm转速时的速度。
 最快速度因行程而受限。请勿以超限速度运行。

伺服马达对应 EBS EBR ETS ETS Multi Axis ETS ECS ETV ECV EKS EBS EBR ETS ETS 步进马达对应 EBS EBR ETS ETS 使用注意事项

外形尺寸图 马达直接安装

● EBR-08LE

※1 到机械挡块的动作范围



■ 马达安装部位

□56 □60

4-D(螺孔) (马达固定)

2-M3

φ38.1 H7

φF

φ10

25.5

15.6

29.5

19.6

7

15

安装马达规格	D	E	F	马达安装用螺栓	
A	□60	M4深10	50	10	4-M4xL16
B	□56	M4深8	47.14	6.35	4-M4xL12
C	□56	M4深8	47.14	8	4-M4xL12

※ 行程50mm时, 有时需在两侧安装传感器。

行程符号	0050	0100	0150	0200	0250	0300	0350	0400	0450	0500	0550	0600	0650	0700
行程(mm)	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700
L	376	426	476	526	576	626	676	726	776	826	876	926	976	1026
L1	328	378	428	478	528	578	628	678	728	778	828	878	928	978
A	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7
N	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18
P	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700
重量(kg)	4.0	4.4	4.8	5.1	5.5	5.9	6.3	6.6	7.0	7.4	7.7	8.1	8.5	8.8

附件一览表

【马达安装用部件】

安装马达规格	联轴器	马达安装用螺栓	
		型号	数量
A	组装发货	M4	4
B		M4	4
C		M4	4

【原点传感器、限位传感器】

厂商	型号	附带数量
KITA	KT-32N-2M	3

※ 关于传感器规格, 请参阅第578页。

电动执行器(无马达型) 导向内置式活塞杆型

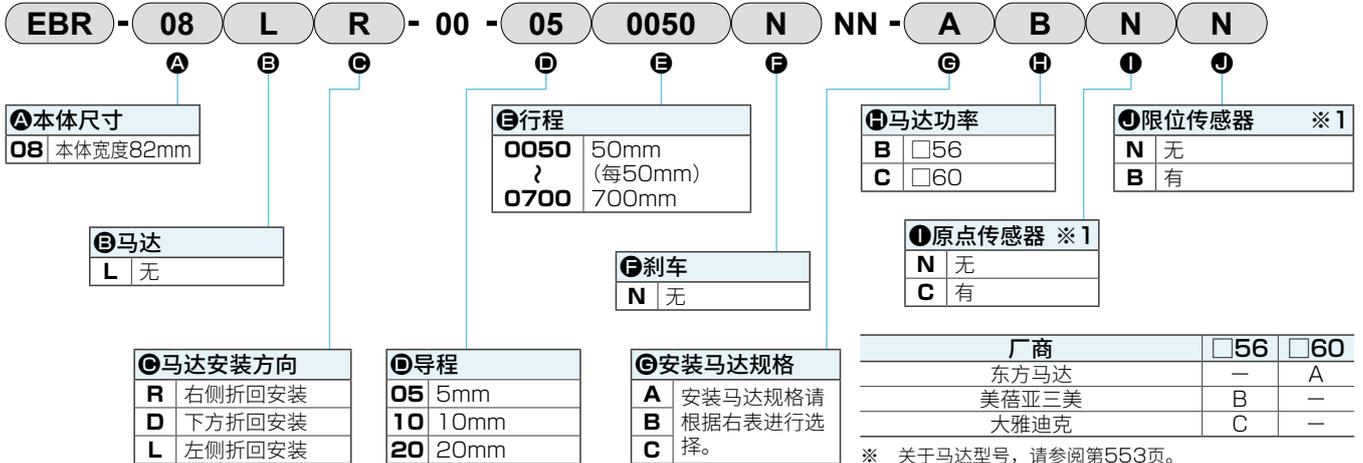
EBR-08L※

马达折回安装型

● 步进马达功率：□56、□60



型号表示方法



※1 原点传感器与限位传感器为组件。任一项为“无”时，另一项也请选择“无”。

※ 关于马达型号，请参阅第553页。

规格

适用马达功率	□56、□60 步进马达		
驱动方式	滚珠丝杆 φ16		
行程 mm	50~700		
导程	5	10	20
最大可搬送重量 kg	水平	50	30
	垂直	15	8
最快速度 mm/s	250	500	1000
额定推力 N	683	341	174
重复精度 mm	±0.01		
空转 mm	0.1以下		
驱动部重量 kg	1.7		
其他惯量 kg·cm ²	0.52		
摩擦系数	0.03		
机械效率	0.8		
滑动阻力 N	20		
滚珠丝杆长度	行程+200		
使用环境温度、湿度	0~40℃(不得冻结)、 35~80%RH(不得结露)		
保存环境温度、湿度	-10~50℃(不得冻结)、 35~80%RH(不得结露)		
环境	无腐蚀性气体、爆炸性气体、粉尘		

※ 为参考值。输出因客户使用的马达而受限。请根据使用马达进行选型。
 ※ 悬垂量对应的允许负载重量请参阅第574页。
 ※1 额定推力、最大可搬送重量是视作安装的马达可输出额定转矩时的参考值。

行程与最快速度

导程	行程 (mm/s)								
	50~300	350	400	450	500	550	600	650	700
5	250				200				
10	500				400				
20	1000				850				

※ 最快速度是客户自行安装的马达能输出3000rpm转速时的速度。
 最快速度因行程而受限。请勿以超限速度运行。

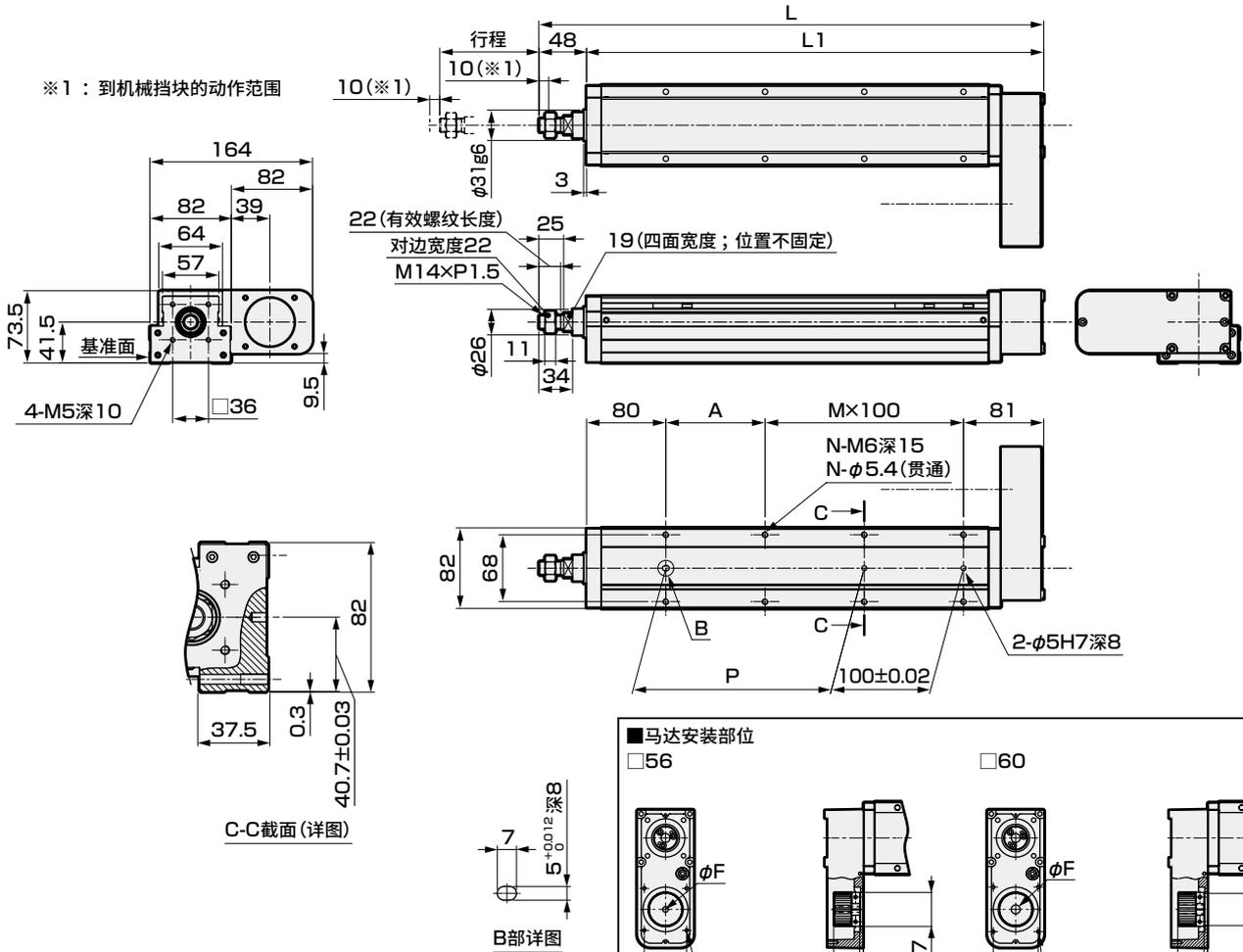
EBS
EBR
ETS
ETSMulti Axis
ECS
ETV
ECV
EKS
EBS
EBR
ETS
ECS

步进马达对应

使用
注意事项

外形尺寸图 马达右侧折回安装

● EBR-08LR



※ 行程50mm时, 有时需在两侧安装传感器。

行程符号	0050	0100	0150	0200	0250	0300	0350	0400	0450	0500	0550	0600	0650	0700
行程(mm)	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700
L	359	409	459	509	559	609	659	709	759	809	859	909	959	1009
L1	311	361	411	461	511	561	611	661	711	761	811	861	911	961
A	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7
N	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18
P	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700
重量(kg)	4.4	4.8	5.1	5.5	5.9	6.2	6.6	7.0	7.3	7.7	8.1	8.4	8.8	9.1

附件一览表

【折回型】

安装马达规格	正时皮带、皮带轮	马达安装用螺栓	
		型号	附带数量
A	附带发货	M4	4
B		M4	4
C		M4	4

【选择原点传感器、限位传感器时】

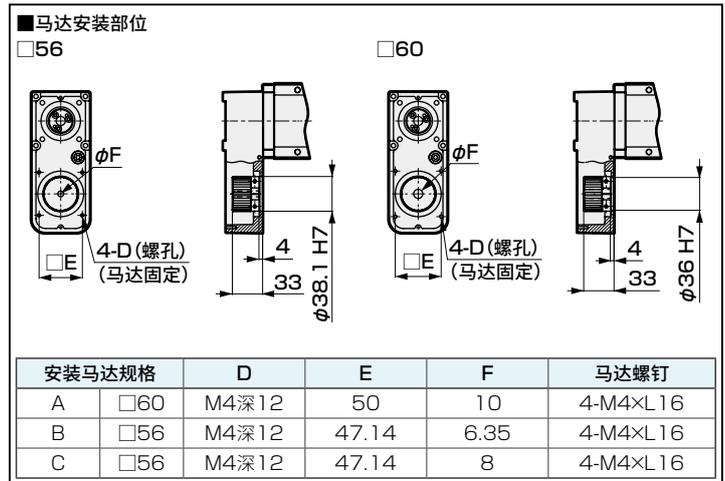
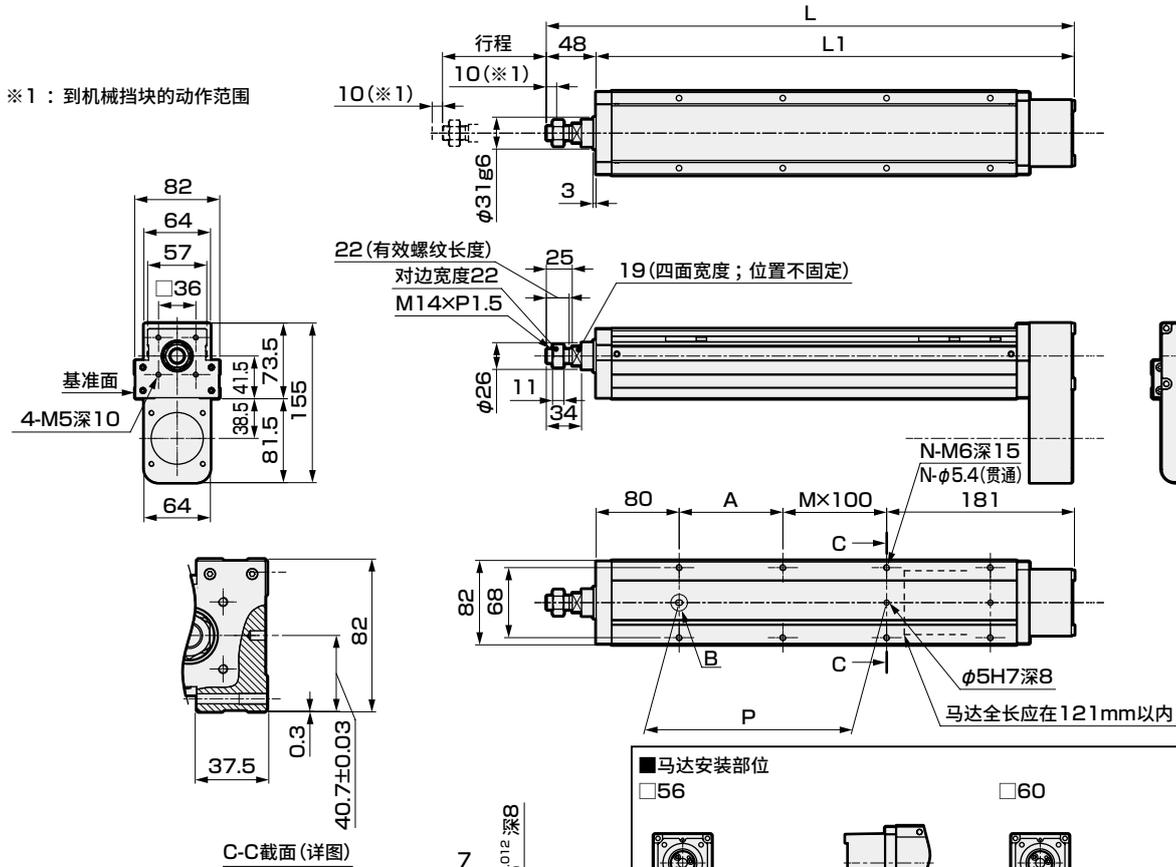
传感器		
厂商	型号	附带数量
KITA	KT-32N-2M	3

※ 关于传感器规格, 请参阅第578页。

EBR-08L※

外形尺寸图 马达下方折回安装

● EBR-08LD



※ 行程50mm时, 有时需在两侧安装传感器。

行程符号	0050	0100	0150	0200	0250	0300	0350	0400	0450	0500	0550	0600	0650	0700
行程(mm)	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700
L	359	409	459	509	559	609	659	709	759	809	859	909	959	1009
L1	311	361	411	461	511	561	611	661	711	761	811	861	911	961
A	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100
M	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6
N	4	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16
P	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700
重量(kg)	4.4	4.8	5.1	5.5	5.9	6.2	6.6	7.0	7.3	7.7	8.1	8.4	8.8	9.1

附件一览表

【折回型】

安装马达规格	正时皮带、皮带轮	马达安装用螺栓	
		型号	附带数量
A	附带发货	M4	4
B		M4	4
C		M4	4

【选择原点传感器、限位传感器时】

传感器		
厂商	型号	附带数量
KITA	KT-32N-2M	3

※ 关于传感器规格, 请参阅第578页。

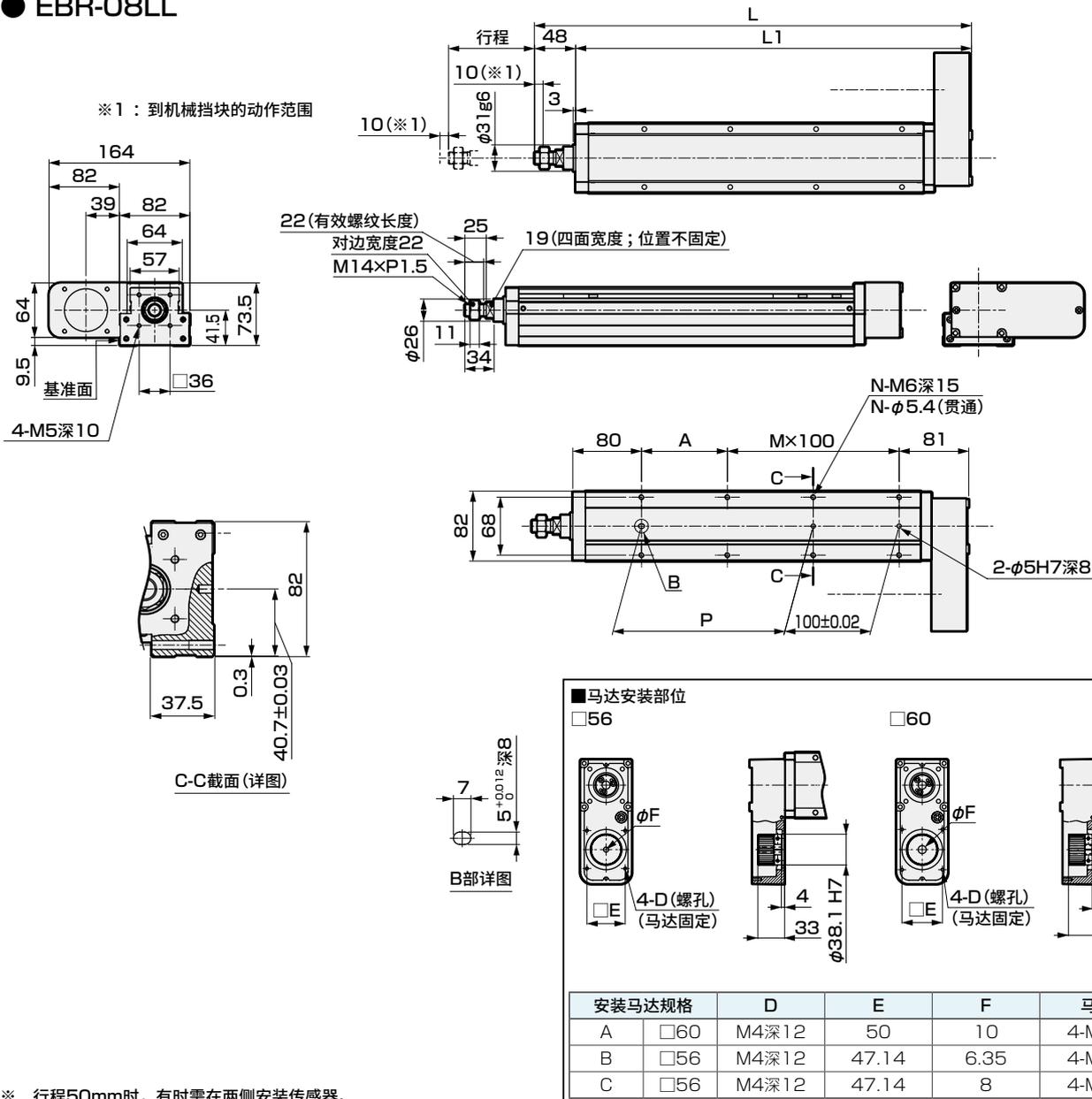
EBS
EBR
ETS
ETSMultiAxis
ECS
ETV
ECV
EKS
EBS
EBR
ETS
ECS

伺服马达对应
步进马达对应

使用
注意事项

外形尺寸图 马达左侧折回安装

● EBR-08LL



※ 行程50mm时,有时需在两侧安装传感器。

行程符号	0050	0100	0150	0200	0250	0300	0350	0400	0450	0500	0550	0600	0650	0700
行程(mm)	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700
L	359	409	459	509	559	609	659	709	759	809	859	909	959	1009
L1	311	361	411	461	511	561	611	661	711	761	811	861	911	961
A	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7
N	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18
P	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700
重量(kg)	4.4	4.8	5.1	5.5	5.9	6.2	6.6	7.0	7.3	7.7	8.1	8.4	8.8	9.1

附件一览表

【折回型】

安装马达规格	正时皮带、皮带轮	马达安装用螺栓	
		型号	附带数量
A	附带发货	M4	4
B		M4	4
C		M4	4

【选择原点传感器、限位传感器时】

传感器		
厂商	型号	附带数量
KITA	KT-32N-2M	3

※ 关于传感器规格,请参阅第578页。