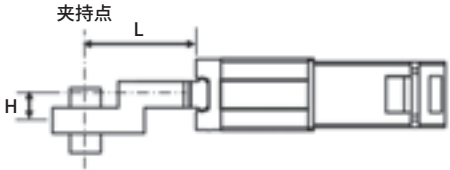
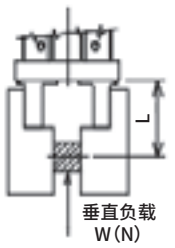
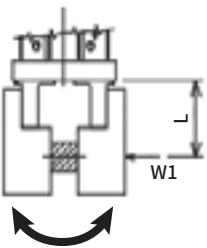
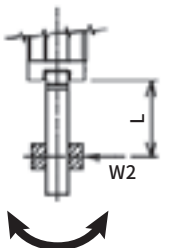
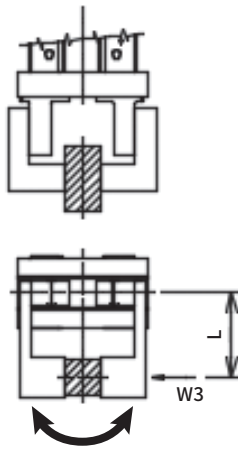


填写后请发送至就近的营业所。我们将回复选型结果。

客户：

贵公司名		部门	
姓名		邮箱	
TEL		FAX	

选型条件：

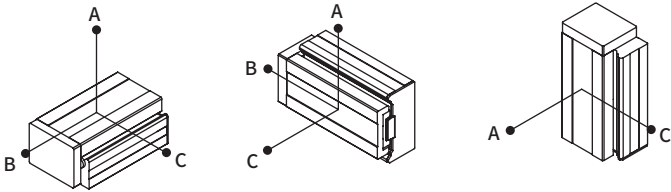
希望機種			
基本規格	最长行程(单侧)：mm		
動作条件	移动行程(单侧)：mm、移动时间：s		
	夹持力(单侧)：N		
	开闭速度(单侧)：mm/s、夹持速度：mm/s		
	重复精度：±mm、重复定位精度：±mm		
负载条件	安装方式： 水平/壁挂/垂直/其他		
	工件重量：kg、工件材质：		
	小爪数量：小爪材质：		
	小爪长度： H：mm L：mm		
			
	施加在卡爪上的外力： 无 / 有		
 (负载：N)  (负载：N、 距离：mm)  (负载：N、 距离：mm)  (负载：N、 距离：mm)			
使用环境	环境温度：℃、环境湿度：%		
	环境：		
接口规格	并行I/O / IO-Link / CC-Link / EtherCAT / EtherNet/IP		
特别记载事项			

填写后请发送至就近的营业所。我们将回复选型结果。

客户：

贵公司名		部门	
姓名		邮箱	
TEL		FAX	

选型条件：

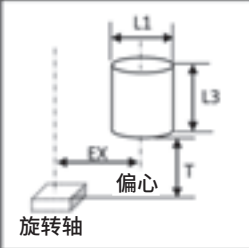
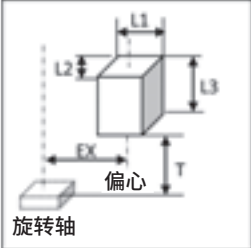
希望机种			
基本规格	最长行程：	mm、滚珠丝杆导程：	mm
动作条件	移动行程：	mm、移动时间：	s
	设定速度：	mm/s	
	设定加减速速度：	mm/s ² (设定加减速时间：s)	
	重复精度：±	mm	
负载条件	负载重量：	kg	
	安装方式： 水平/壁挂/垂直/吊装/其他		
	从滑台中心到负载重心的距离：	A方向：mm B方向：mm C方向：mm ※B尺寸为距导向块中心(参阅第21、22页)的距离。	
	按压负载：	无 / 有(N) 动作时 / 停止时 施加在滑台中心的力的方向()	
使用环境	环境温度：	°C、环境湿度：	%
	环境：		
接口规格	并行I/O / IO-Link / CC-Link / EtherCAT / EtherNet/IP		
特别记载事项			

填写后请发送至就近的营业所。我们将回复选型结果。

客户：

贵公司名		部门	
姓名		邮箱	
TEL		FAX	

选型条件：

希望机种			
动作条件	移动角度：	deg、移动时间：	s
	设定角速度：	deg/s	
	设定角加减速度：	deg/s ² (设定角加减速时间：	s)
	重复精度：±	deg	
	安装方式：	水平/壁挂/其他	
负载条件	【静负载】 按压力：N、从旋转中心到作用点的距离：mm		
	【阻力负载】 负载变动：无 / 有 重量、外力、摩擦力：kg、从旋转中心到作用点的距离：mm		
	【惯性负载】 L1：mm、L2：mm L3：mm、EX：mm T：mm 数量：个、材质：		
	 ※其他负载形状请咨询。		
使用环境	环境温度：℃、环境湿度：%		
	环境：		
接口规格	并行I/O / IO-Link / CC-Link / EtherCAT / EtherNet/IP		
特别记载事项			