

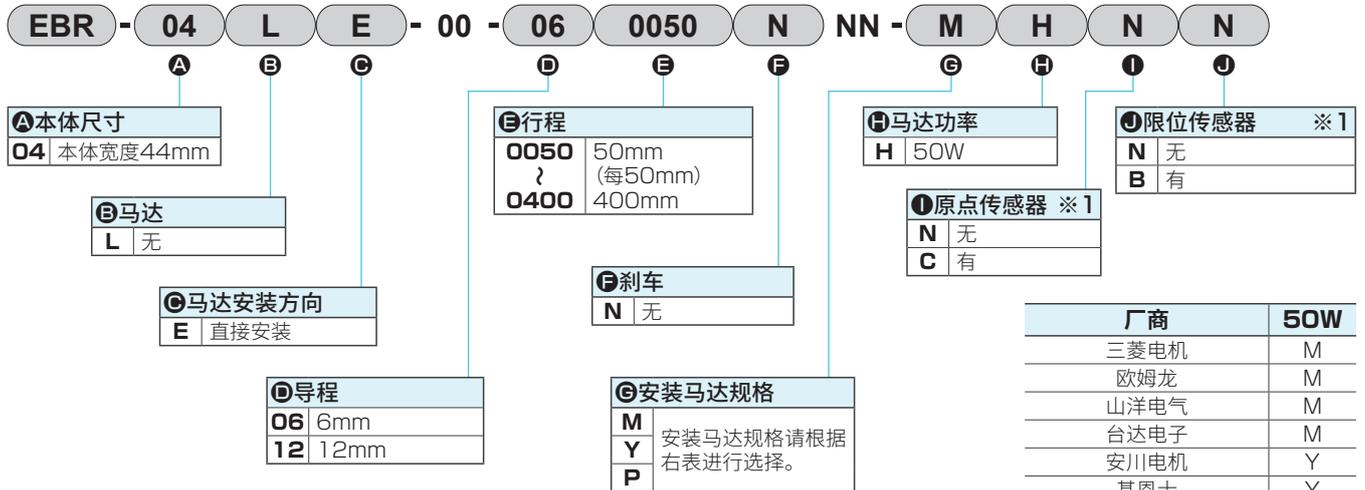
电动执行器(无马达型) 导向内置式活塞杆型

EBR-04LE

马达直接安装型

●适用马达功率：50W

型号表示方法



※1 原点传感器与限位传感器为组件。任一为“无”时，另一项也请选择“无”。

※ 关于马达型号，请参阅背面。

规格

适用马达功率	50W 伺服马达	
驱动方式	滚珠丝杆 $\phi 10$	
行程 mm	50~400	
导程 mm	6	12
最大可搬送重量 kg ※1	水平	20
	垂直	5
最快速度 mm/s	300	600
额定推力 ※1 N	141	71
重复精度 mm	± 0.01	
空转 ※2 mm	0.1以下	
使用环境温度、湿度	0~40℃(不得冻结)、 35~80%RH(不得结露)	
保存环境温度、湿度	-10~50℃(不得冻结)、 35~80%RH(不得结露)	
环境	无腐蚀性气体、爆炸性气体、粉尘	

※ 悬垂量对应的允许负载重量请参阅第15页。

※1 额定推力、最大可搬送重量是视作安装的马达可输出额定转矩时的参考值。

※2 隙动差(lost motion)，机械啮合装置中，旋进与旋出至同一位置的读数之差。

行程和最快速度

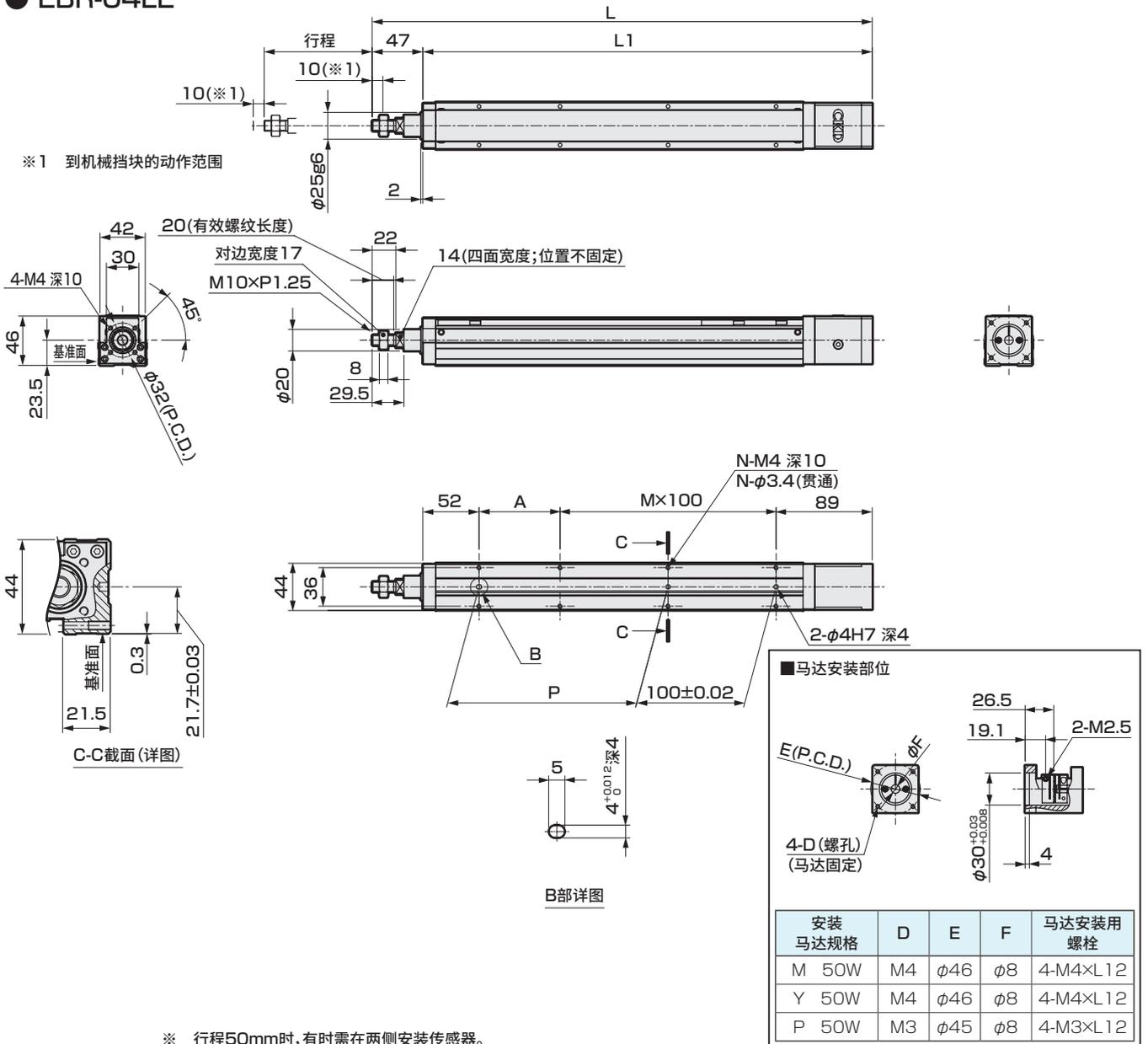
(mm/s)

导程	行程	50~250	300	350	400
	6		300	250	
12		600	510		

※ 最快速度是客户自行安装的马达能输出3000rpm转速时的速度。
最快速度因行程而受限。请勿以超限速度运行。

外形尺寸图 马达直接安装

● EBR-04LE



行程符号	0050	0100	0150	0200	0250	0300	0350	0400
行程(mm)	50	100	150	200	250	300	350	400
L	313	363	413	463	513	563	613	663
L1	266	316	366	416	466	516	566	616
A	25	75	25	75	25	75	25	75
M	1	1	2	2	3	3	4	4
N	6	6	8	8	10	10	12	12
P	25	75	125	175	225	275	325	375
重量(kg)	1.1	1.2	1.4	1.6	1.7	1.9	2.0	2.2

附件一览表

【马达安装用部件】

安装马达规格	联轴器	马达安装用螺栓	
		尺寸	数量
M	组装发货	M4	4
Y		M4	4
P		M3	4

【原点传感器、限位传感器】

传感器		
厂商	型号	附带数量
KITA	KT-32N-2M	3

※关于传感器规格,请参阅样本(编号:CB-055C)。



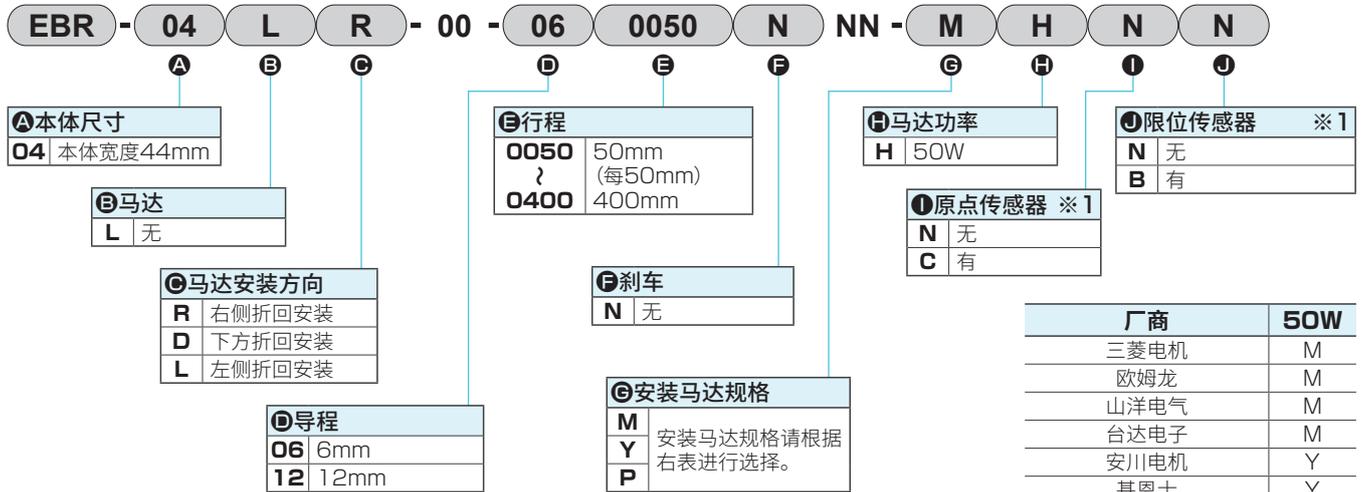
电动执行器(无马达型) 导向内置式活塞杆型

EBR-04L

马达折回安装型

●适用马达功率：50W

型号表示方法



※1 原点传感器与限位传感器为组件。任一为“无”时，另一项也请选择“无”。

※ 关于马达型号，请参阅背面。

规格

适用马达功率	50W 伺服马达		
驱动方式	滚珠丝杆 φ10		
行程	mm	50~400	
导程	mm	6	12
最大可搬送重量 ※1	水平	20	12
	垂直	5	2
最快速度	mm/s	300	600
额定推力 ※1	N	141	71
重复精度	mm	±0.01	
空转 ※2	mm	0.1以下	
使用环境温度、湿度	0~40℃(不得冻结)、 35~80%RH(不得结露)		
保存环境温度、湿度	-10~50℃(不得冻结)、 35~80%RH(不得结露)		
环境	无腐蚀性气体、爆炸性气体、粉尘		

※ 拉出量对应的允许负载重量请参阅第15页。

※1 额定推力、最大可搬送重量是视作安装的马达可输出额定转矩时的参考值。

※2 隙动差(lost motion)，机械啮合装置中，旋进与旋出至同一位置的读数之差。

行程和最快速度

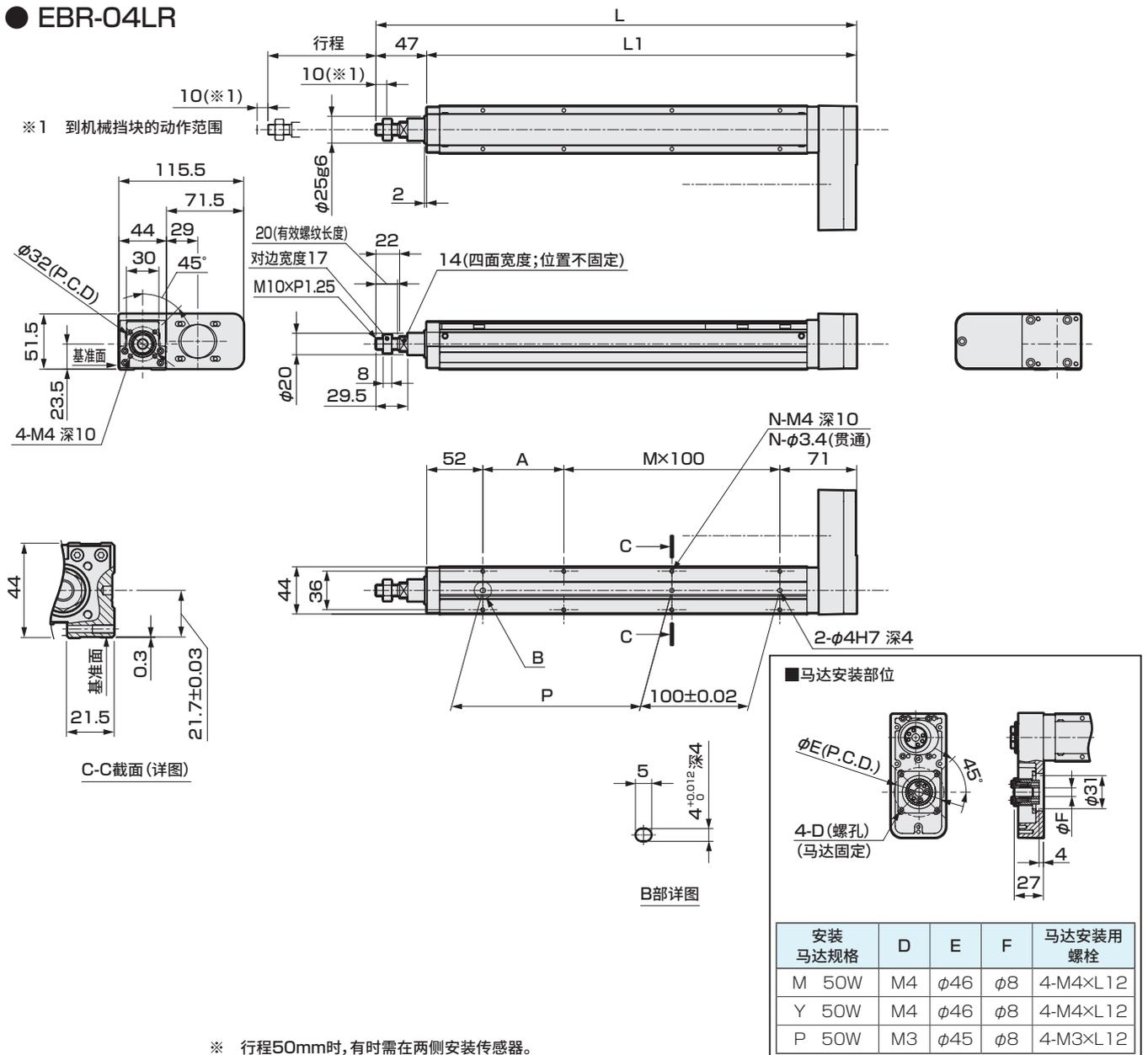
(mm/s)

导程	行程			
	50~250	300	350	400
6	300	250		
12	600	510		

※ 最快速度是客户自行安装的马达能输出3000rpm转速时的速度。
最快速度因行程而受限。请勿以超限速度运行。

外形尺寸图 马达右侧折回安装

● EBR-04LR



行程符号	0050	0100	0150	0200	0250	0300	0350	0400
行程(mm)	50	100	150	200	250	300	350	400
L	295	345	395	445	495	545	595	645
L1	248	298	348	398	448	498	548	598
A	25	75	25	75	25	75	25	75
M	1	1	2	2	3	3	4	4
N	6	6	8	8	10	10	12	12
P	25	75	125	175	225	275	325	375
重量(kg)	1.3	1.5	1.6	1.8	1.9	2.1	2.2	2.4

附件一览表

【马达安装用部件】

安装马达规格	正时皮带、皮带轮	马达安装用螺栓	
		尺寸	数量
M	附带发货	M4	4
Y		M4	4
P		M3	4

【原点传感器、限位传感器】

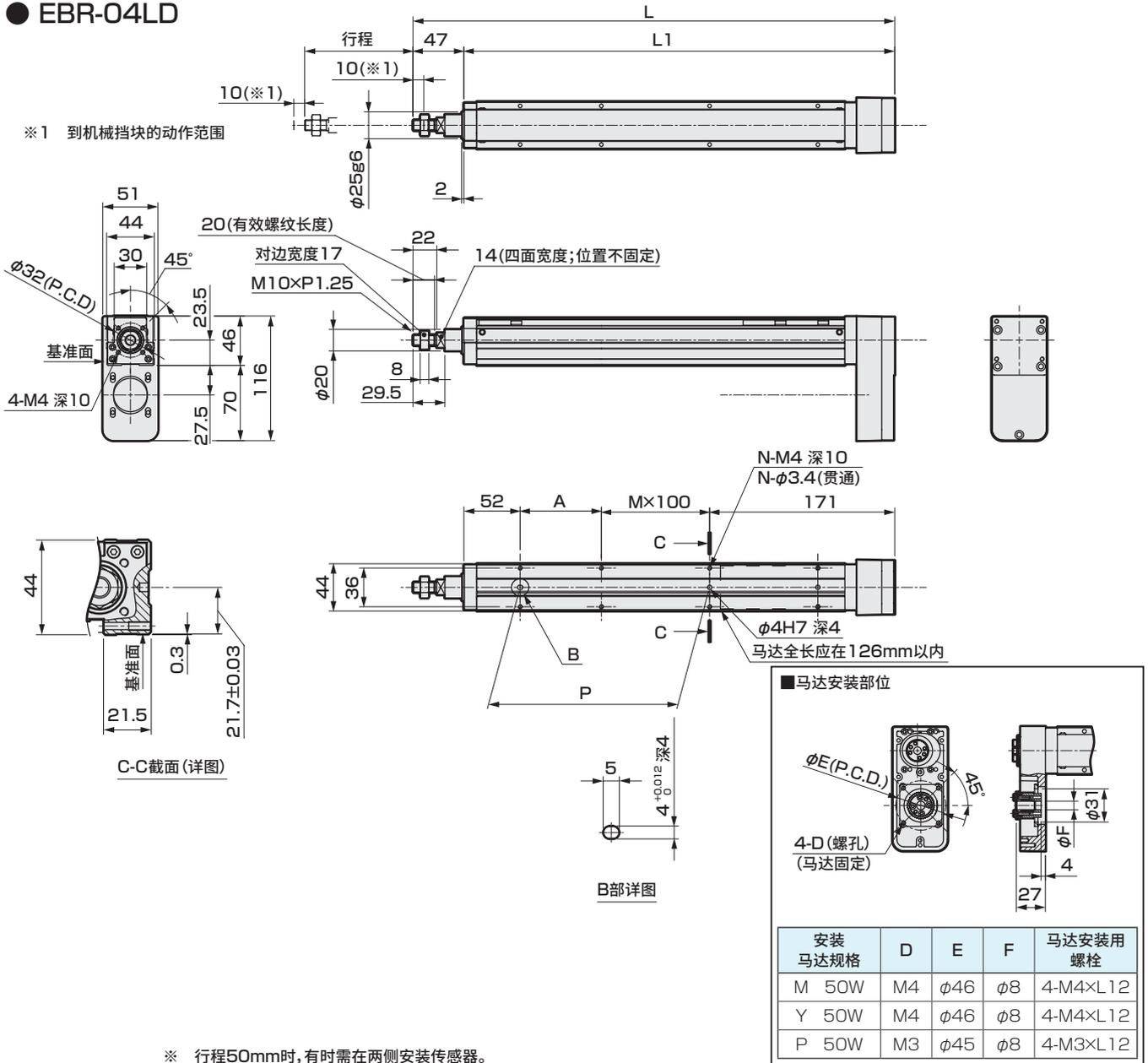
传感器		
厂商	型号	附带数量
KITA	KT-32N-2M	3

※关于传感器规格, 请参阅样本(编号: CB-055C)。

EBR-04L※

外形尺寸图 马达下方折回安装

● EBR-04LD



行程符号	0050	0100	0150	0200	0250	0300	0350	0400
行程(mm)	50	100	150	200	250	300	350	400
L	295	345	395	445	495	545	595	645
L1	248	298	348	398	448	498	548	598
A	25	75	25	75	25	75	25	75
M	0	0	1	1	2	2	3	3
N	4	4	6	6	8	8	10	10
P	25	75	125	175	225	275	325	375
重量(kg)	1.3	1.5	1.6	1.8	1.9	2.1	2.2	2.4

附件一览表

【马达安装用部件】

安装马达规格	正时皮带、皮带轮	马达安装用螺栓	
		尺寸	数量
M	附带发货	M4	4
Y		M4	4
P		M3	4

【原点传感器、限位传感器】

传感器		
厂商	型号	附带数量
KITA	KT-32N-2M	3

※关于传感器规格,请参阅样本(编号:CB-055C)。

