

系统的基本构成

为了用电动滑块“KBX系列”构建单轴或直交多轴系统，为每个部分提供必要的控制器部件。

【轴本体】

控制器名称	型 号	记载页码
滚珠螺杆驱动轴滑块型	KBX-□□□-ST-□□□□-□□	22~49
同步带驱动轴滑块型	KBX-□□□-B□-□□□□-□□	
滚珠螺杆活塞杆型驱动轴	KBX-□□□-ST-C□□□-□□	50~52
R轴	KBX-00D-R□-□	54~55

【控制器本体】

控制器名称	型 号	记载页码
主控制器	KCA-25-M□□-□□C	174~180
从控制器	KCA-25-S□□-□XX	181~185

□标记表示符号或数字。
详情请参阅记载页。

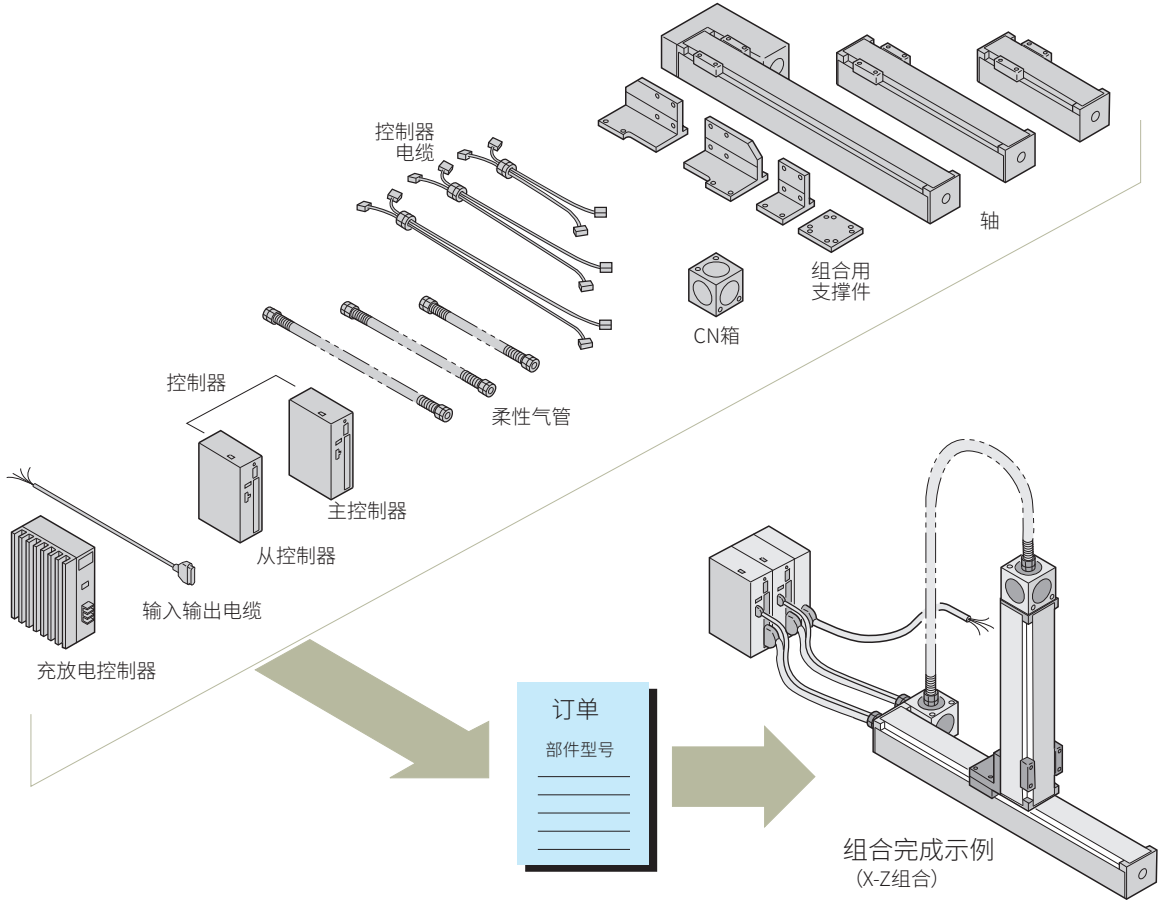
【轴相关部件】

控制器名称	型 号	记载页码
轴组合用支撑件	KBX-□□-BK-□□□	152~159
支撑导向	KBA-□□-SG-M□□	167~168
控制器电缆	KBX-10-CC-M□□	160
CN箱	KBA-10-BX-□□□	160~163
柔性气管	KBA-10-FT-□□□	164
柔性管	KBA-10-FD-□□□	165
管托盘	KBA-10-TT-□□□	166
套筒	KBA-10-SC-A 02	169
电缆夹	KBA-10-CG-M2□	170

【控制相关部件】

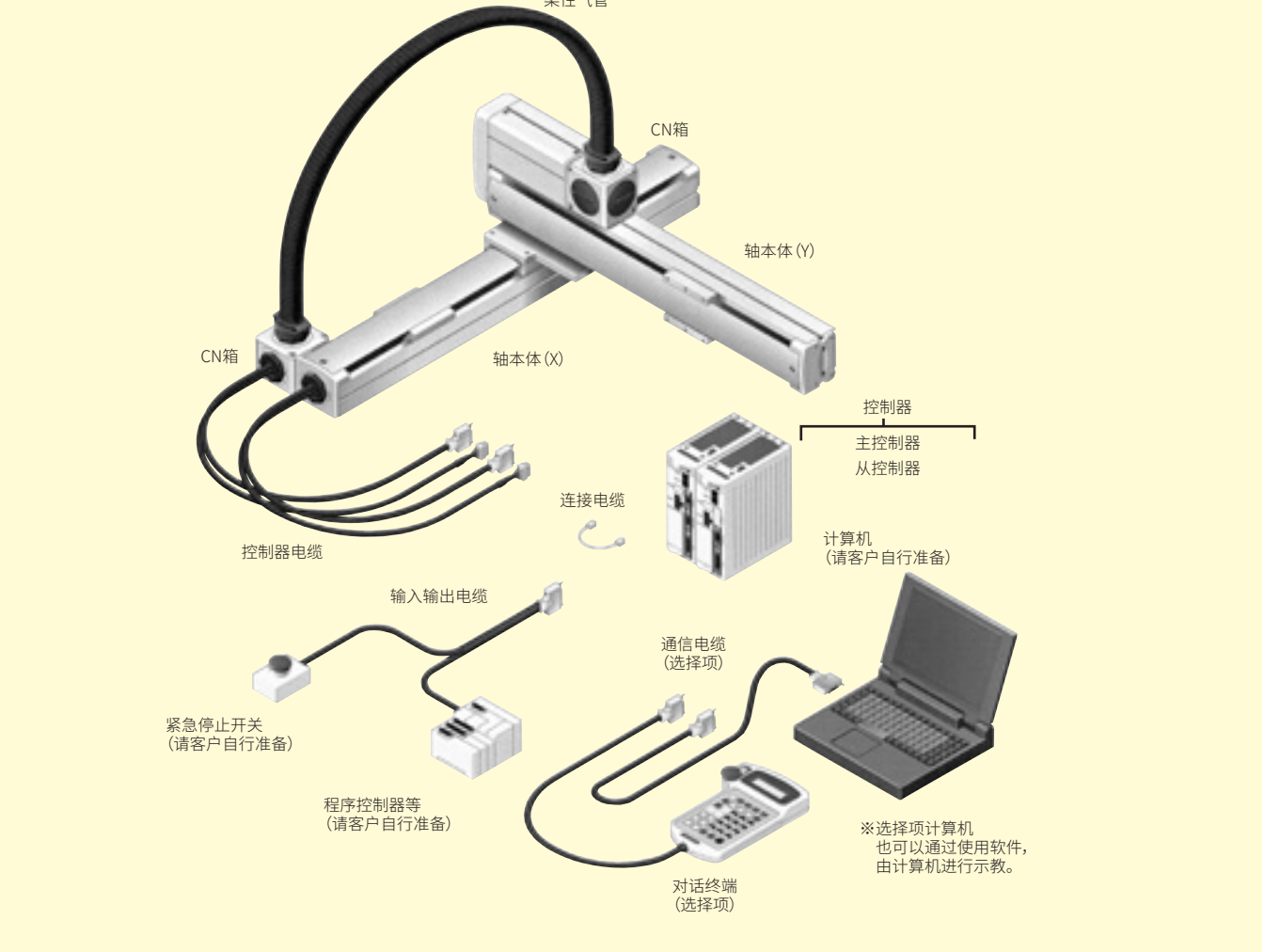
控制器名称	型 号	记载页码
输入输出电缆	KCA-10-IC-□□□	198
连接电缆	KCA-10-LC-A□□	197
充放电控制器	KCA-ABSU-□□000	194

电动滑块“KBX系列”选择构建机器人系统所需的各种控制器部件，并通过样本编号选用选择项部件，将系统组装为BBS式(控制器堆叠式)。
订购时，将以各控制器部件为单位发货。组件型号(特注规格)、可组装发货。请咨询本公司。



基本系统构成示例

【直交型2轴】



【单轴型基本系统构成示例所需的控制器部件示例】

控制器名称	型 号	个数	记载页码
轴本体	KBX-□□□-ST-□□□□N-□□	1	22~41
主控制器	KCA-25-M□□-□□C	1	174~180
控制器电缆	KBX-10-CC-M□□	1	160
R轴	KBX-00D-R□-□		54~55

【单轴型基本系统构成示例所需的控制器部件示例】

控制器名称	型 号	个数	记载页码
直轴	KBX-□□□-ST-□□□□N-□□	1	22~41
右折返轴	KBX-□□□-UR-□□□□N-□□	1	
组合用支撑件	KBX-□□-BK-L02	1	152~159
CN箱	KBA-10-BX-□□	2	160
柔性管	KBA-10-FD-□□□	1	165
柔性气管	KBA-10-FT-□□□	1	164
控制器电缆	KBX-10-CC-M□□(X)	1	160
控制器电缆	KBX-10-CC-M□□(Y)	1	160
主控制器	KCA-25-M□□-□□C	1	174~180
从控制器	KCA-25-S□□-□XX	1	181~185
连接电缆	KCA-10-LC-A□□	1	197

*对话终端及电脑软件作为选择项提供。请参阅第197,198,199页。
◆可以根据需要添加控制器，进行系统升级。
详细信息请参阅各控制器的规格和选择项。